

# Цель работы

Построить математическую модель Лотки-Вольтерры на языке программирования Julia и посредством ПО OpenModelica.

## Задание

Для модели «хищник-жертва»:

$$\begin{cases} \frac{dx}{dt} = -0.16x(t) + 0.045x(t)y(t) \\ \frac{dy}{dt} = 0.36y(t) - 0.033x(t)y(t) \end{cases}$$

Постройте график зависимости численности хищников от численности жертв, а также графики изменения численности хищников и численности жертв при следующих начальных условиях:  $x_0 = 10$ ,  $y_0 = 15$ . Найдите стационарное состояние системы

## Теоретическое введение

Модель Лотки — Вольтерры (модель Лотки — Вольтерра[1]) — модель взаимодействия двух видов типа «хищник — жертва», названная в честь своих авторов (Лотка, 1925; Вольтерра 1926), которые предложили модельные уравнения независимо друг от друга.

Такие уравнения можно использовать для моделирования систем «хищник — жертва», «паразит — хозяин», конкуренции и других видов взаимодействия между двумя видами[2].

В математической форме предложенная система имеет следующий вид:

$$\begin{cases} \frac{dx}{dt} = \alpha x(t) - \beta x(t)y(t) \\ \frac{dy}{dt} = -\gamma y(t) + \delta x(t)y(t) \end{cases}$$

где

- $x$  — количество жертв,
- $y$  — количество хищников,
- $t$  — время,
- $(\alpha, \beta, \gamma, \delta)$  — коэффициенты, отражающие взаимодействия между видами

[@wiki]

## Выполнение лабораторной работы

Для начала реализуем эту модель на языке программирования Julia.

Напишем код для решения системы ДУ, используя библиотеку DifferentialEquations.jl, а затем построим графики с помощью библиотеки Plots.

```
# Используемые библиотеки
using DifferentialEquations, Plots;

# задания системы ДУ, описывающей модель Лотки-Вольтерры
function LV(u, p, t)
    x, y = u
    a, b, c, d = p
    dx = a*x - b*x*y
    dy = -c*y + d*x*y
    return [dx, dy]
end

# Начальные условия
u0 = [10,15]
p = [-0.16, -0.045, -0.36, -0.033]
tspan = (0.0, 50.0)
prob = ODEProblem(LV, u0, tspan, p)
sol = solve(prob, Tsit5())

x_c = p[3]/p[4]
y_c = p[1]/p[2]
u0_c = [x_c, y_c]
prob2 = ODEProblem(LV, u0_c, tspan, p)
sol2 = solve(prob2, Tsit5())

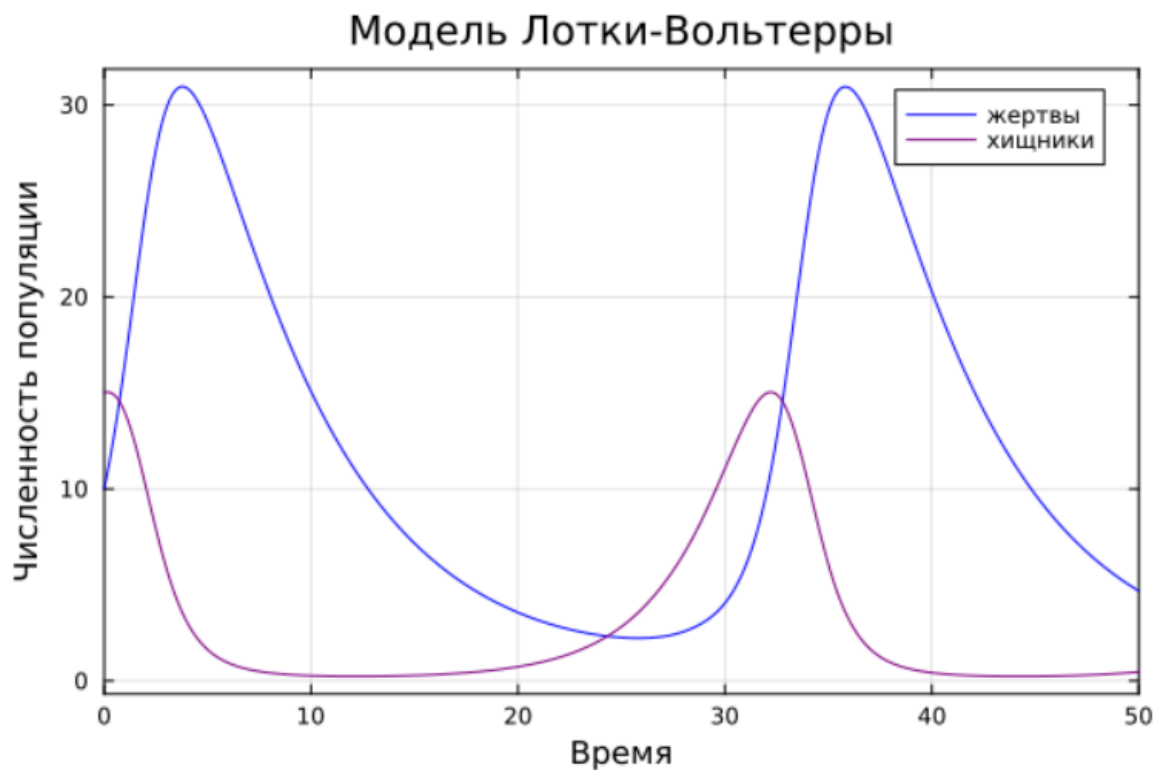
# Постановка проблемы и ее решение
plot(sol, title = "Модель Лотки-Вольтерры", xaxis = "Время", yaxis = "Численность популяции", label = ["жертвы" "хищники"], c = ["blue" "purple"], box=:on)

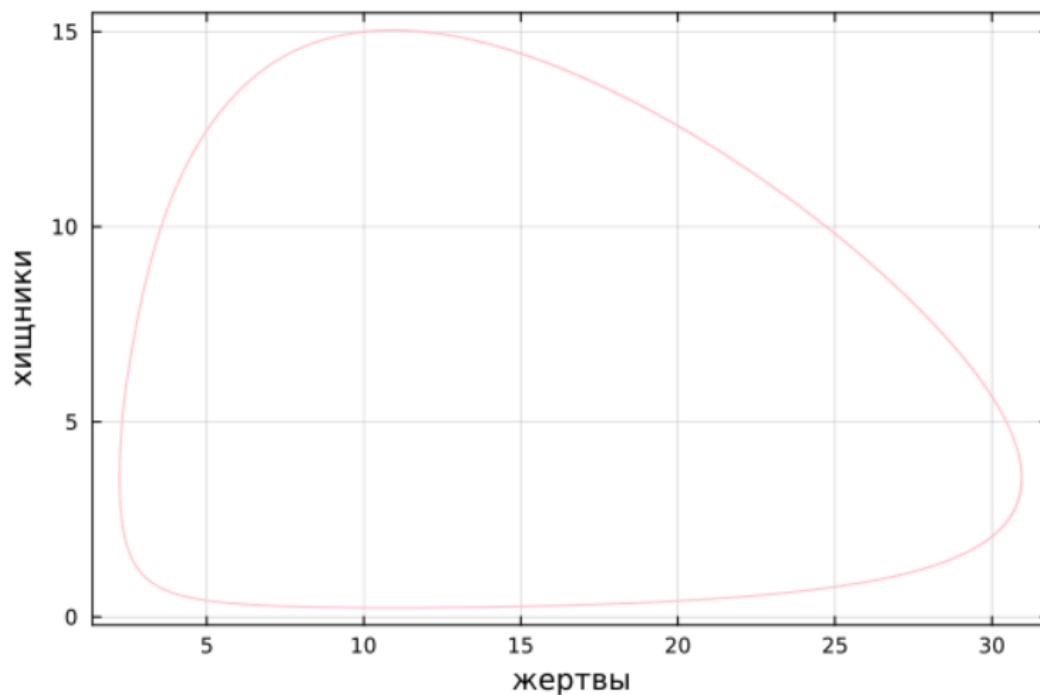
savefig("lab5.png")
plot(sol, idxs= (1,2), xaxis= "жертвы", yaxis= "хищники", legend= false, color= "pink", box=:on )
savefig("lab5_2")

plot(sol2, xaxis = "Жертвы", yaxis = "Хищники", label = ["Жертвы" "Хищники"], c = ["blue" "purple"], box=:on)
savefig("lab5_3")

plot(x_c, y_c, seriestype=:scatter, xlims= (3,15), ylims=(3,15), box=:on, c= "pink", markersize=10, label= "Стационарная точка")
savefig("lab5_4")
```

В результате получаем следующие графики изменения численности хищников и численности жертв (рис. [-@fig:004]) и зависимости численности хищников от численности жертв (рис. [-@fig:005]).





Графики периодичны, фазовый портрет замкнут, как и должно быть в жесткой модели Лотки-Вольтерры.

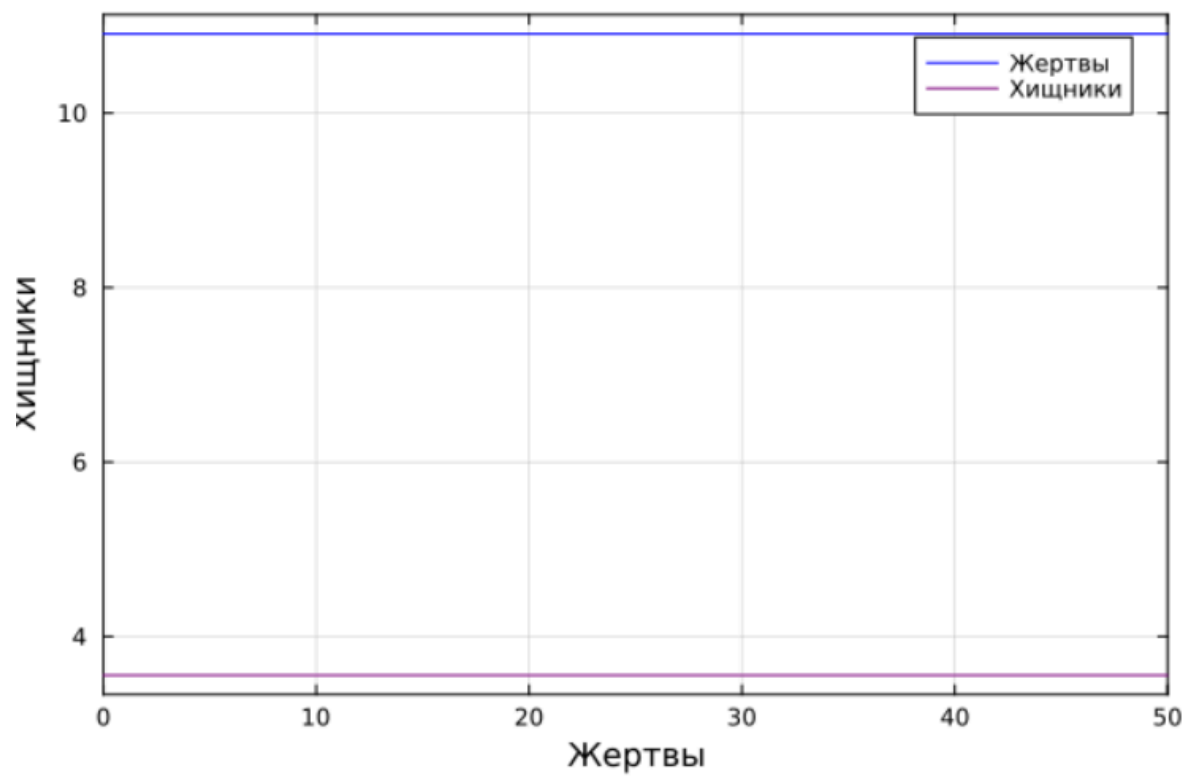
Далее найдем стационарное состояние системы по формуле:

$$\begin{cases} x_0 = \frac{\gamma}{\delta} \\ y_0 = \frac{\alpha}{\beta} \end{cases}$$

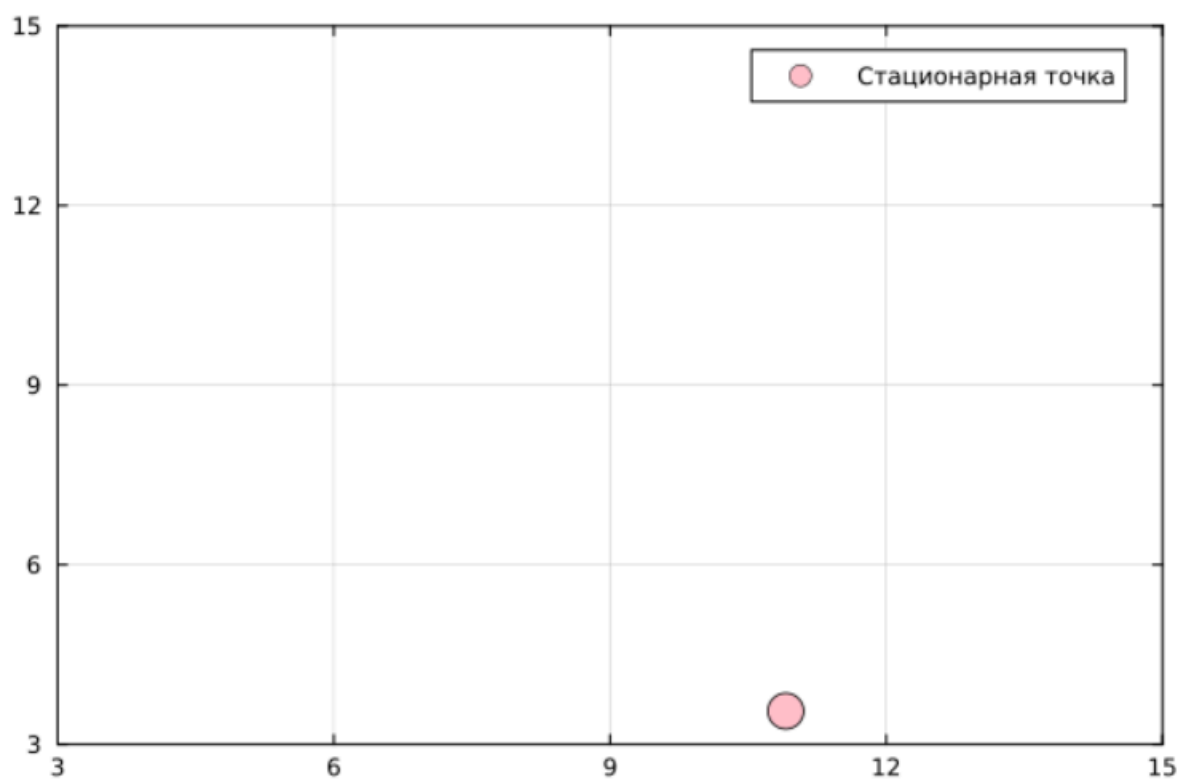
Проверим, что эта точка действительно является стационарной, подставив ее в начальные условия.

```
x_c = p[3]/p[4]
y_c = p[1]/p[2]
u0_c = [x_c, y_c]
prob2 = ODEProblem(LV, u0_c, tspan, p)
sol2 = solve(prob2, Tsit5())
```

Получим график из двух прямых, параллельных оси абсцисс, то есть численность и жертв, и хищников не меняется, как и должно быть в стационарном состоянии (рис. [-@fig:008])



Фазовый портрет в стационарном состоянии выглядит следующим образом (рис. [-@fig:009]).



Теперь реализуем эту модель посредством OpenModelica.

```
model lab5
```

```
parameter Real a = -0.16;  
parameter Real b = -0.045;  
parameter Real c = -0.36;  
parameter Real d = -0.033;  
parameter Real x0 = 10;  
parameter Real y0 = 15;
```

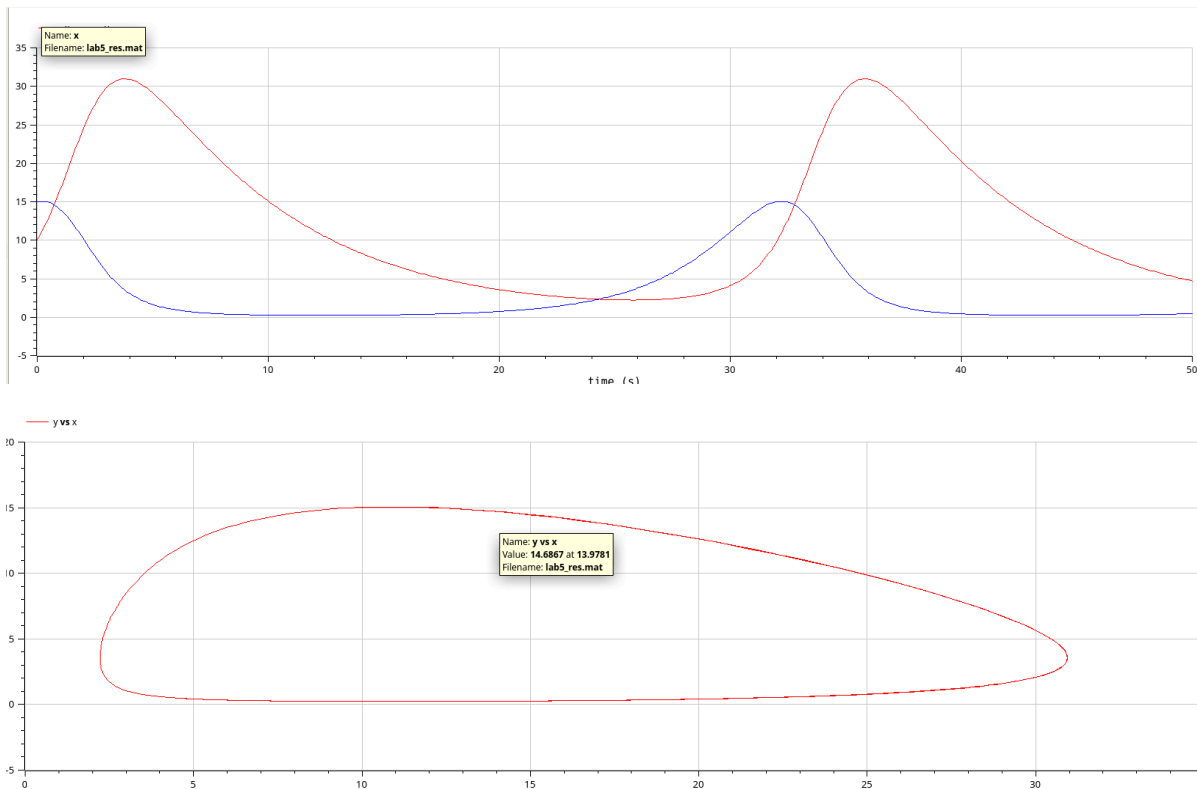
```
Real x(start=x0);  
Real y(start=y0);
```

```
equation
```

```
der(x) = a*x - b*x*y;  
der(y) = -c*y + d*x*y;
```

```
end lab5;
```

Выполним симуляцию на интервале от (0, 50), который брали для Julia и получим следующие графики изменения численности хищников и численности жертв (рис. [-@fig:011]) и зависимости численности хищников от численности жертв (рис. [-@fig:012]).



Графики периодичны, фазовый портрет замкнут, как и должно быть в жесткой модели Лотки-Вольтерры.

Также построим тут изменения численности хищников и численности жертв в стационарном состоянии.

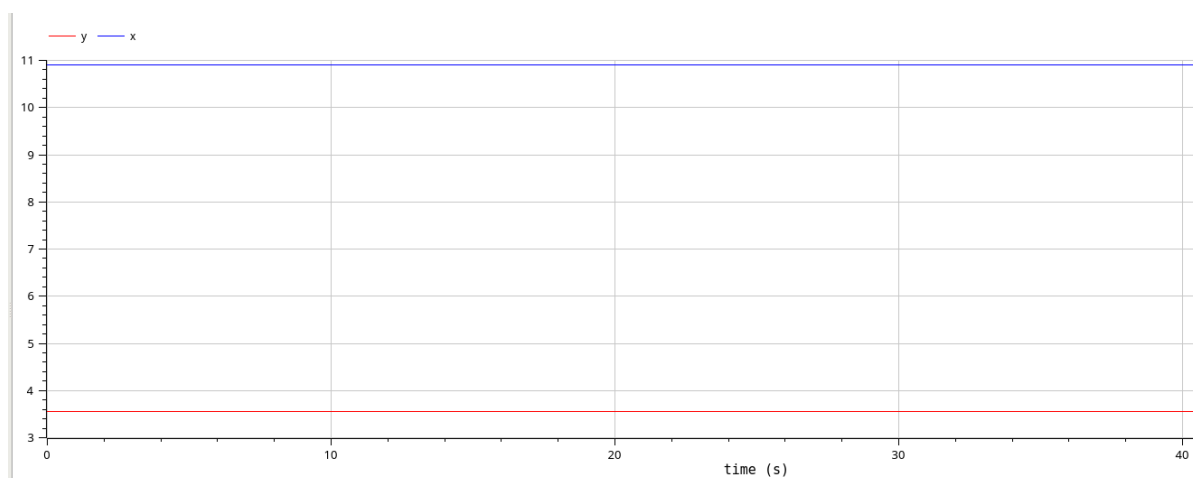
```

model lab5_2
  parameter Real a = -0.16;
  parameter Real b = -0.045;
  parameter Real c = -0.36;
  parameter Real d = -0.033;
  parameter Real x0 = 0.36/0.033;
  parameter Real y0 = 0.16/0.045;

  Real x(start=x0);
  Real y(start=y0);
equation
  der(x) = a*x - b*x*y;
  der(y) = -c*y + d*x*y;
end lab5_2;

```

Получим график, в котором численность жертв и хищников постоянна(рис. [-@fig:014]).



## Сравнение построения модели на Julia и в OpenModelica

Полученные графики идентичны.

## Выводы

В процессе выполнения данной лабораторной работы я построила математическую модель Лотки-Вольтерры на Julia и в OpenModelica.

## Список литературы{.unnumbered}

::: {#refs}

:::