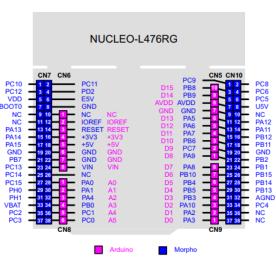
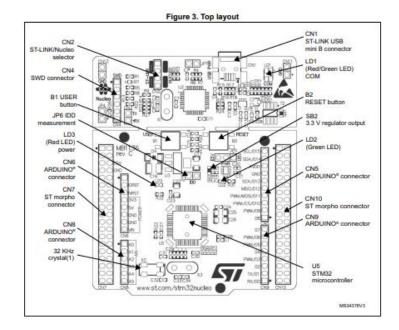
PREMIER PAS VERS LE DEVELOPPEMENT AUTOUR DU STM32

Guetting_Started

Présentation de la carte Nucleo stm32L476rg







LEDS

La LED LD1 tricolore (vert, orange, rouge) LD1 (COM) renseigne sur ST-LINK état des communications. La couleur par défaut de LD1 est le rouge. LD1 devient vert pour indiquer que communication est en cours entre le PC et le ST-LINK/V2 :

- Clignotement lent rouge/éteint : à la mise sous tension avant l'initialisation USB
- Clignotement rapide rouge/éteint : après la première communication correcte entre le PC et ST-LINK/V2-1 (énumération)
- LED rouge allumée : lorsque l'initialisation entre le PC et ST-LINK/V2-1 est terminée
- LED verte allumée : après une initialisation réussie de la communication cible
- Clignotant Rouge/Vert : pendant la communication avec la cible
- Vert allumé : communication terminée et réussie
- Orange allumé : échec de la communication

La LED Utilisateur LD2 : la LED verte est une LED utilisateur connectée au signal ARDUINO® D13 correspondant vers STM32 I/O PA5 (broche 21) ou PB13 (broche 34) selon la cible STM32. Faire référence à Tableau 11 à Tableau 23 lorsque :

- l'E/S est à la valeur HAUTE, la LED est allumée
- l'I/O est LOW, la LED est éteinte

LD3 PWR: la LED rouge indique que la partie STM32 est alimentée et que l'alimentation +5V est disponible

PUSH-BUTTON

B1 USER : le bouton utilisateur est connecté à l'I/O PC13 (broche 2) du STM32 microcontrôleur.

B2 RESET : ce bouton poussoir est connecté à NRST, et est utilisé pour le RESET le STM32 microcontrôleur.

Avant de commencer à développer il est primordial d'aller chercher nous même les informations.

Pour se repérer dans le STM32, il nous faut 2 documentations essentielles :

- Le datasheet (organisatin interne du micro, spécifications électrique, etc)
 https://www.st.com/resource/en/datasheet/stm32I476rg.pdf
- Le reference manual (fonctionnement détaillé de chaque périphérique et registres associés) https://www.st.com/resource/en/reference manual/dm00083560-stm32l4x5-and-stm32l4x6-advanced-arm-based-32-bit-mcus-stmicroelectronics.pdf
- Bien sur si l'on développe sur carte nucleo pour nos tests il faut la petite documentation https://www.st.com/en/evaluation-tools/nucleo-l476rg.html#documentation

La connexion : Nous avons plusieurs choix possibles :

Pour une première connexion il nous faut le driver STLink/V2: stsw-link009_v2.0.2. https://www.st.com/en/development-tools/stsw-link009.html

La programmation : Nous avons plusieurs choix possibles :

Nous allons choisir Atollic de TrueStudio car il permet de prendre en compte la compilation arm et la possibilité de programmer en C/C++ et d'accéder au registre et d'intégrer une architecture personnalisée.

Nous allons aussi utiliser CubeMX pour comprendre en cas de difficulté de fonctionnement puisqu'il utilise les dernières bibliothèques et permet de débuguer certaines fois, de plus cela permet de compenser les faibles tutos sur Atollic.

Mais pour débuter facilement sans prise de tête nous allons utiliser Keil : MDK-ARM

https://www.keil.com/demo/eval/arm.htm#!#DOWNLOAD

Mais pour débuter et gagner en compréhension et se familiariser avec les bibliothèques :

STM32CUBEMX et CUBEIDE

https://www.st.com/en/development-tools/stm32cubemx.html

https://www.st.com/en/development-tools/stm32cubeide.html

Premier Test pour la mise en place de l'environnement de travail

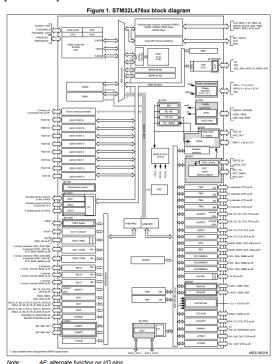
Faire clignoter la Led (LD2) reliée sur le port PA5 de la carte Nucleo.

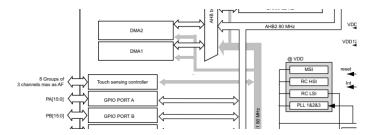
Il nous faut la documentation

- datasheet [stm32l476rg.pdf]
- reference_manual (dm00083560-stm32l4x5-and-stm32l4x6-advanced-arm-based-32-bit-mcus-stmicroelectronics.pdf) [RM0351]
- Manual-Board carte nucleo-34 board [UM1724]

Sur les microcontrôleurs 8 et 16 bits (MSP430, ATMEL, PIC, etc) on configure les périphériques et c'est parti, Mais sur ARM il faut : Activer (AHB2ENR) et régler au besoin l'horloge du périphérique + Activer le registre GPIOA (MODER)+ Activer le port pin (1 ou 0) (ODR).

1- il faut savoir sur quel bus d'horloge est connecté le dit périphérique GPIO_PORT_A du port PA5 [datasheet]





Le PortA PA[15:0] est sur le bus AHB2 80MHZ.

Maintenant il faut aller voir dans [reference_manual] ce que raconte le bus AHB2 ?

C'est un registre classé dans la fonctionnalité RCC (Reset and Clock Control).

D'où le pointeur RCC->AHB2xxx et ce registre AHB2 doit être enable (AHB2ENR) ou reset (AHB2RSTR).

Il est toujours intéressant d'aller lire ce que fait la fonctionnalité RCC.

[reference_manual]

2- La bus AHB2 est rattaché au registre : manual_register_stm32L476xx.pdf

6.4	RCC re	gisters
	6.4.1	Clock control register (RCC_CR)
	6.4.2	Internal clock sources calibration register (RCC_ICSCR)
	6.4.3	Clock configuration register (RCC_CFGR)
	6.4.4	PLL configuration register (RCC_PLLCFGR)
	6.4.5	PLLSAI1 configuration register (RCC_PLLSAI1CFGR)
	6.4.6	PLLSAI2 configuration register (RCC_PLLSAI2CFGR)
	6.4.7	Clock interrupt enable register (RCC_CIER)
	6.4.8	Clock interrupt flag register (RCC_CIFR)
	6.4.9	Clock interrupt clear register (RCC_CICR)
	6.4.11	AHB2 peripheral reset register (RCC_AHB2RSTR)
	6.4.12	AHB3 peripheral reset register (RCC_AHB3RSTR)
	6.4.13	APB1 peripheral reset register 1 (RCC_APB1RSTR1) 244
	6.4.14	APB1 peripheral reset register 2 (RCC_APB1RSTR2) 247
	6.4.15	APB2 peripheral reset register (RCC_APB2RSTR)248
	6.4.16	AHB1 peripheral clock enable register (RCC_AHB1ENR)249
	6.4.17	AHB2 peripheral clock enable register (RCC_AHB2ENR)251
	6.4.18	AHB3 peripheral clock enable register(RCC_AHB3ENR) 252

AHB2 peripheral clock enable register (RCC_AHB2ENR) p251

RM0351 Reset and clock control (RCC)

6.4.17 AHB2 peripheral clock enable register (RCC_AHB2ENR)

Address offset: 0x4C

Reset value: 0x0000 0000

Access: no wait state, word, half-word and byte access

When the peripheral clock is not active, the peripheral registers read or write access is not supported.

	31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
	Res.	Res.	Res.	Res.	Res.	Res.	Res.	Res.	Res.	Res.	Res.	Res.	Res.	RNG EN	HASHE N	AESEN
Γ														rw	rw	rw
	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
-1		DCMIE	ADCEN	OTGFS		Dee	Res.	GPIOIE	GPIOH	GPIOG	GPIOF	GPIOE	GPIOD	GPIOC	GPIOB	GPIOA
L	Res.	N	ADCEN	EN	Res.	Res.	Res.	N	EN	EN	EN	EN	EN	EN	EN	EN

Bits 31:19 Reserved, must be kept at reset value.

Bit 18 RNGEN: Random Number Generator clock enable

Set and cleared by software.
0: Random Number Generator clock disabled
1: Random Number Generator clock enabled

Bit 1 GPIOBEN: IO port B clock enable

Set and cleared by software.
0: IO port B clock disabled
1: IO port B clock enabled

Bit 0 GPIOAEN: IO port A clock enable

Set and cleared by software.

0: IO port A clock disabled

1: IO port A clock enabled

On voit qu'il faut mettre le bit 0 du registre à 1.

Pour activer l'horloge du port A (on a l'utilité de chaque bit p252 GPIOAEN).

Concernant le registre GPIOA (MODER) il faut l'activer

8.5 **GPIO** registers

For a summary of register bits, register address offsets and reset values, refer to Table 40.

The peripheral registers can be written in word, half word or byte mode.

GPIO port mode register (GPIOx_MODER) (x =A to I) 8.5.1

Address offset:0x00

Reset value: 0xABFF FFFF (for port A)

Reset value: 0xFFFF FEBF (for port B)

On STM32L47x/L48x:

Reset value: 0xFFFF FFFF (for ports C..G)

Reset value: 0x0000 000F (for port H)

On STM32L49x/L4Ax:

Reset value: 0xFFFF FFFF (for ports C..H)

Reset value: 0x00FF FFFF (for port I)

31		30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
MO	DE1	5[1:0]	MODE	14[1:0]	MODE	13[1:0]	MODE	12[1:0]	MODE	11[1:0]	MODE	10[1:0]	MODE	E9[1:0]	MODE	8[1:0]
rw		rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw
15		14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
МС	DE	7[1:0]	MODE	E6[1:0]	MODE	5[1:0]	MODE	E4[1:0]	MODE	3[1:0]	MODE	2[1:0]	MODE	E1[1:0]	MODE	0[1:0]
rw		rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw

Bits 31:0 MODE[15:0][1:0]: Port x configuration I/O pin y (y = 15 to 0)

These bits are written by software to configure the I/O mode.

00: Input mode

01: General purpose output mode

10: Alternate function mode

11: Analog mode (reset state)

Concernant le registre 32 bits MODER de la fonctionnalité GPIOA il s'agit de mettre le bit 10 à 1.

4- Activer la sortie PA5 (Activer le port pin (1 ou 0) (ODR).

8.5.6 GPIO port output data register (GPIOx_ODR) (x = A to I)

Address offset: 0x14 Reset value: 0x0000 0000



Bits 31:16 Reserved, must be kept at reset value.

Bits 15:0 OD[15:0]: Port output data I/O pin y (y = 15 to 0)

These bits can be read and written by software.

Note: For atomic bit set/reset, the OD bits can be individually set and/or reset by writing to the $GPIOx_BSRR$ register (x = A..FA to H).

Et enfin on met à 1 ou 0 le bit de pA5 via le registre ODR de la fonctionnalité GPIOA

Si tu te demandes comment connaître les registres nécessaires à telle ou telle fonctionnalités, c'est écrit dans le Reference Manual, regarde le chapitre 8 General-purpose I/Os (GPIO) tout est écrit.

8.5.7 GPIO port bit set/reset register (GPIOx_BSRR) (x = A to I)

Address offset: 0x18 Reset value: 0x0000 0000

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
BR15	BR14	BR13	BR12	BR11	BR10	BR9	BR8	BR7	BR6	BR5	BR4	BR3	BR2	BR1	BR0
w	w	w	w	w	w	w	w	w	w	w	w	w	w	w	w
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
BS15	BS14	BS13	BS12	BS11	BS10	BS9	BS8	BS7	BS6	BS5	BS4	BS3	BS2	BS1	BS0
w	w	w	w	w	w	w	w	w	w	w	w	w	w	w	w

Bits 31:16 BR[15:0]: Port x reset I/O pin y (y = 15 to 0)
These bits are write-only. A read to these bits returns the value 0x0000.

No action on the corresponding ODx bit
 Resets the corresponding ODx bit

Note: If both BSx and BRx are set, BSx has priority.

Bits 15:0 **BS[15:0]:** Port x set I/O pin y (y = 15 to 0)

These bits are write-only. A read to these bits returns the value 0x0000.

0: No action on the corresponding ODx bit

1: Sets the corresponding ODx bit

Donc le programme est

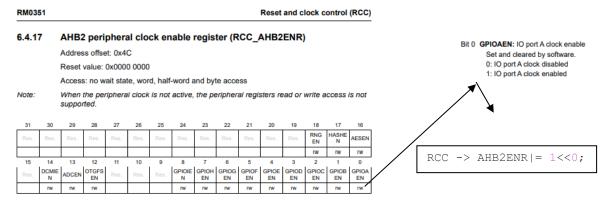
```
#include "stm3214xx.h"
int main(void)
{
volatile unsigned int i =0;
RCC \rightarrow AHB2ENR|= 1<<0;
//GPIOA->MODER \mid = 1 << 10;//erreur
   GPIOA->MODER &= 0xFFFFF7FF;
  while(1)
   {for (i= 0; i < 50000; i++)
        GPIOA \rightarrow ODR= (1<<5); //on affecte 1 au bit du rang 5
                                //GPIOA -> BSRR= (1<<5);
    for (i = 0; i < 50000; i++)
        GPIOA -> ODR= (0 << 5); //PA5 à 0 ///GPIOA -> BSRR= (1 << 21);}
```

Nous avons compris que :

Il faut Activer l'horloge et si besoin la régler.

Le PortA PA[15:0] est sur le bus AHB2 80MHZ. [datasheet] organisation interne du stm32.

AHB2 est un registre classé dans la fonctionnalité RCC (Reset and Clock Control), d'où le pointeur RCC->AHB2xxx et ce registre AHB2 doit être enable (AHB2ENR)



...

On met à 1 le bit 0 du registre AHB2ENR

0000 0000 0000 0000 0000 0000 0000 0000

= 0000 0000 0000 0000 0000 0000 0000 0001

Il faut activer le port GPIOA avec MODER

8.5 **GPIO** registers

For a summary of register bits, register address offsets and reset values, refer to *Table 40*. The peripheral registers can be written in word, half word or byte mode.

8.5.1 GPIO port mode register (GPIOx_MODER) (x =A to I)

Address offset:0x00
Reset value: 0xABFF FFFF (for port A)
Reset value: 0xFFFF FEBF (for port B)
On STM32L47x/L48x:
Reset value: 0xFFFF FFFF (for ports C..G)
Reset value: 0x0000 000F (for port H)
On STM32L49x/L4Ax:
Reset value: 0xFFFFFFFF (for ports C..H)

Reset value: 0x00FF FFFF (for port I)

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
MODE	15[1:0]	MODE	14[1:0]	MODE	13[1:0]	MODE	12[1:0]	MODE	11[1:0]	MODE	10[1:0]	MODE	E9[1:0]	MODE	8[1:0]
rw	rw	rw	rw												
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
MODE	E7[1:0]	MODE	E6[1:0]	MODE	5[1:0]	MODE	E4[1:0]	MODE	3[1:0]	MODE	2[1:0]	MODE	E1[1:0]	MODE	0[1:0]
rw	rw	rw	rw												

Bits 31:0 MODE[15:0][1:0]: Port x configuration I/O pin y (y = 15 to 0)

These bits are written by software to configure the I/O mode.

00: Input mode

01: General purpose output mode

10: Alternate function mode

11: Analog mode (reset state)

Table 40. GPIO register map and reset values

Offset	Register name	31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	7	10	6	8	4	9	2	4	3	2	-	0
0x00	GPIOA_MODER	MODE15/1-01	2	MODE14f1-01	Ē	MODE13[1:0]		MODE12[1:0]		MODE11[1:0]	- 1	MODE10[1:0]	- 1	MODE9[1:0]		MODE8[1:0]	.	MODE 711:01	-	MODE6f1:01		MODE5[1:0]		MODE4[1:0]		MODE3#1-01	-	MODE 211:01		MODE1[1:0]	-	MODE0[1:0]	
	Reset value	1	0	1	0	1	0	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1

Concernant le registre 32 bits MODER de la fonctionnalité GPIOA 5 il s'agit de mettre MODE5[01].

GPIOA->MODER &= 0xffffffff; //GPIOA->MODER |= 1 << 10;//erreur</pre>

Reset Value: 0XABFF FFFF

1010 1011 1111 1111 1111 1111 1111 : 0XABFF FFFF

1010 1011 1111 1111 1111 1111 1111 = GPIOA->MODER |= 1 << 10 ERREUR BIT 10 à 1

Ici tout est à 1 en entrée, nous on veut MODE5[0:1] ouput mode5 [01: General purpose output mode]

Soit le bit 10 à 1 et le bit 11 à 0 pour que PA5 soit une sortie

1010 1011 1111 1111 1111 1111 1111 : OXABFF FFFF

1010 1011 1111 1111 1111 1111 = GPIOA->MODER &= 0xfffffffff GPIOA->MODER &= 0<<11

Voici pourquoi il y a l'erreur :

Pour une question d'écriture et de préférence :

GPIOA->ODR \mid = (1 << 5); /* mise à 1 du bit n°5 */ moi je préfère

GPIOA->ODR |= 0x20; /* mise à 1 du bit n°5 */ ce qui revient exactement au même.

OU 0000 0000

0x20 = 0010 0000 = 0010 0000

GPIOA->ODR &= \sim (1 << 5); /* mise à 0 du bit n°5 */ moi je préfère

GPIOA->ODR &= 0xDF; /* mise à 0 du bit n°5 */ ce qui revient exactement au même.

ET 1111 1111

0xDF = 1101 1111 = 1101 1111

Il faut actionner la sortie

GPIO port output data register (GPIOx_ODR) (x = A to I)

Address offset: 0x14

Reset value: 0x0000 0000

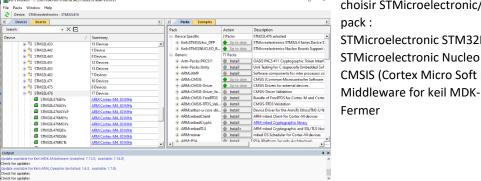
31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
Res.	Res.	Res.	Res.	Res.	Res.	Res.	Res.	Res.	Res.	Res.	Res.	Res.	Res.	Res.	Res.
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
15 OD15	14 OD14	13 OD13	12 OD12	11 OD11	10 OD10	9 OD9	8 OD8	7 007	6 OD6	OD5	4 OD4	3 OD3	2 OD2	1 001	OD0

Bite 16:0 OD[16:0]: Port output data I/O pin y (y = 16 to 0)
These bits can be read and written by software.

Note: For atomic bit set/waset, the OD bits can be individually set and/or reset by writing to the GPIOx_BSRR register (x = A.FA to H).

Et enfin on met à 1 ou 0 le bit de pA5 via le registre ODR de la fonctionnalité GPIOA

Pour directement rentrer dans la programmation et tester, nous allons utiliser keil de MDK-ARM Téléchargement du logiciel: https://www.keil.com/demo/eval/arm.htm#!#DOWNLOAD



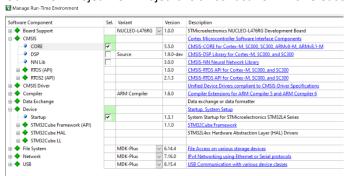
choisir STMicroelectronic/STM32L476 pack:

STMicroelectronic STM32L4

CMSIS (Cortex Micro Soft Interface Standard) Middleware for keil MDK-Pro et MDK-Plus

Fermer

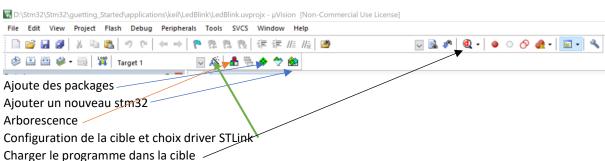
Ouvrir Keil>Projet>New Projet>choisir sont stm32L476RG et son dossier de travail.



choisir, nous avons besoin du fichier startup et il nous demande de rajouter aussi CMSIS/CORE

Cela crée l'arborescence suivante





Créer un fichier et copier le code enregistrer, mais il faut ajouter se fichier dans notre arborescence on doubleclick sur le répertoire et on ajoute notre fichier.

Nous pouvons tester notre LED clignotante (Super)

C'est bien Keil, mais travailler avec les registres c'est un peu fou fou.

En plus on a besoin parfois de rentrer dans les détails.

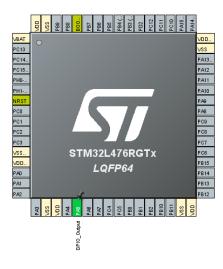
Que faut-il appeler comme registre pour que ça fonctionne et oui on n'est pas des dieux du Microcontroller

Alors on installe stm32CubeMX avec ses nombreux tutos du net on voit dans les détailles des registres en mode debug mais aussi cela nous approche d'un peu plus des bibliothèques pour prendre de la hauteur.

Pour se familiariser avec le stm32 avec une interface : stm32CUBEMX

Téléchargement : https://www.st.com/en/development-tools/stm32cubemx.html https://www.st.com/en/development-tools/stm32cubeide.html

Il manque plus que choisir sa carte et c'est partie, nous pouvons générer pour plusieurs plateformes.

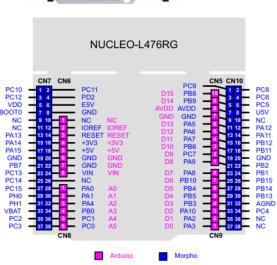


Application Led

```
Mode debug STLINK
  HAL_GPIO_WritePin(GPIOA,GPIO_PIN_3, GPIO_PIN_SET);
  HAL_Delay(1000);
  HAL GPIO WritePin(GPIOA, GPIO PIN 3, GPIO PIN RESET);
  HAL Delay(1000);
Dans le main
 /* Infinite loop */
 /* USER CODE BEGIN WHILE */
 while (1)
 {
   /* USER CODE END WHILE */
     HAL_GPIO_TogglePin(GPIOA,GPIO_PIN_5);
       HAL Delay(100);
        //HAL GPIO WritePin(GPIOA, GPIO PIN 5, GPIO PIN SET);
        //HAL Delay(500);
        //HAL_GPIO WritePin(GPIOA, GPIO_PIN_5, GPIO_PIN_RESET);
        //HAL Delay(500);
   /* USER CODE BEGIN 3 */
 /* USER CODE END 3 */
```

GPIO NUCLEO PIN





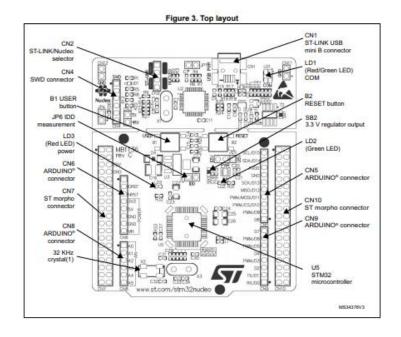


Table 23. ARDUINO® connectors on NUCLEO-L476RG

Connector	Pin	Pin name	STM32 pin	Function
			Left connectors	I
	1	NC	-	-
Ì	2	IOREF	-	3.3V Ref
İ	3	RESET	NRST	RESET
ONO	4	+3.3V	-	3.3V input/output
CN6 power	5	+5V	-	5V output
İ	6	GND	-	ground
İ	7	GND	-	ground
	8	VIN	-	Power input
	1	A0	PA0	ADC12_IN5
İ	2	A1	PA1	ADC12_IN6
CN8	3	A2	PA4	ADC12_IN9
analog	4	A3	PB0	ADC12_IN15
Ì	5	A4	PC1 or PB9 ⁽¹⁾	ADC123_IN2 (PC1) or I2C1_SDA (PB9)
İ	6	A5	PC0 or PB8 ⁽¹⁾	ADC123_IN1 (PC0) or I2C1_SCL (PB8)
'		1	Right connectors	
	10	D15	PB8	I2C1_SCL
Ì	9	D14	PB9	I2C1_SDA
İ	8	AREF	-	AVDD
ONE district	7	GND	-	ground
CN5 digital	6	D13	PA5	SPI1_SCK
Ì	5	D12	PA6	SPI1_MISO
Ì	4	D11	PA7	TIM17_CH1 or SPI1_MOSI
Ì	3	D10	PB6	TIM4_CH1 or SPI1_CS

Connector	Pin	Pin name	STM32 pin	Function
CNE digital	2	D9	PC7	TIM3_CH2
CN5 digital	1	D8	PA9	-
	8	D7	PA8	-
	7	D6	PB10	TIM2_CH3
	6	D5	PB4	TIM3_CH1
CN9 digital	5	D4	PB5	-
Cive digital	4	D3	PB3	TIM2_CH2
	3	D2	PA10	-
	2	D1	PA2	USART2_TX
	1	D0	PA3	USART2_RX

Refer to Table 10: Solder bridges for details.