Datapath

1 Integrantes

Cristhoper Heredia Alvaro Aguirre begin document

2 MODULO DATAPATH

En el modulo de DATAPATH llamo a todos los elementos que el contiene en orden segun el datapth que hemos diseñado.

```
'include"pc_4.v"
'include"Adder.v"
'include"Alu.v"
'include"Alu_control.v"
'include"and.v"
'include"Control.v"
'include"Data_Memory.v"
'include"InstructionMemory.v"
'include"mux_2_1_5bits.v"
'include"mux2_1.v"
'include"ProgramCounter.v"
'include"Register_file.v"
'include"Shift_left_Branch.v"
'include"Shift_left_Jump.v"
'include"SignExtend.v"
module DATAPATH(clk,reset);
input clk;//funca
input reset;
//PROGRAM COUNTER:
wire [31:0] address_final;//funca
wire [31:0] Out_PC;//Out_PC=salida del program counter
//INSTRUCTION MEMORY:
wire [31:0] Instruction;//la instruccion
//CONTROL:
wire RegDst, Jump, MemtoReg, ALUsrc, RegWrite, Branch; //del Control
wire [1:0] MemRead, MemWrite;//del Control
```

```
wire [3:0] ALUOP;
//REGISTER FILE:
wire [4:0] writereg;
wire [4:0] readreg1,readreg2;
wire [31:0] read_data1,read_data2;
//SIGN EXTEND:
wire [31:0] sign_extended;
//ALU CONTROL:
wire [3:0] alucontrol;
//ALU
wire [31:0] mux_alu;
wire [31:0] alu_result;
wire zero;//verifica si es branch
//shift jump
wire [31:0] Jump_address;
//shift Branch
wire [31:0] shift_left_branch;
wire [31:0] branch_pc;
wire [31:0] mux_branch_out;
//DATA MEMORY:
wire [31:0] writedata;
wire zero_to_mux;
wire [31:0] DM_out;
wire [31:0] DM_mux;
//FETCH:
PC #(32)call_pc(.clk(clk),.reset(reset),.d(address_final),.q(Out_PC));
InstructionMemory call_IM(.pc(Out_PC),.out(Instruction));
adder_pc call_adder_pc(.pc(Out_PC),.pc_add(address_final));
//DECODE:
Control call_Control(.clk(clk),.Instruction(Instruction[31:26]),.RegDst(RegDst),
```

```
.Jump(Jump),.Branch(Branch),.MemRead(MemRead),
.MemtoReg(MemtoReg),.ALUOp(ALUOP),.MemWrite(MemWrite),.ALUSrc(ALUsrc),
.RegWrite(RegWrite));//llamando al control
mux2_1_5 call_mux2_1_5bits(.a(Instruction[20:16]),.b(Instruction[15:11]),
.sel(RegDst),.out(writereg));
Register_File call_RF(.clk(clk),
.readreg1(Instruction[25:21]),.readreg2(Instruction[20:16]),.writereg(writereg),
.writedata(writedata),.read_data1(read_data1),.read_data2(read_data2),
.regwrite(RegWrite));
SignExtend call_Signextend(.a(Instruction[15:0]),.b(sign_extended));
mux2_1 mux_antes_del_alu(.a(sign_extended),.b(read_data2),.sel(1'b1),
.out(mux_alu));
ALU_Control call_alu_control(.alu0p(ALU0P),.func(Instruction[5:0]),
.out(alucontrol));
//EXECUTE
ALU call_ALU(.entr1(read_data1),.entr2(mux_alu),.alu_ctr1(alucontrol),
.alu_result(alu_result),.zero(zero));
Shift_Left_Jump call_shift_jump(.imm(Instruction[25:0]),.PC(Out_PC[31:28])
,.jump(Jump_address));
Shift_Left_Branch call_shift_branch(.imm(sign_extended),
.branch_address(shift_left_branch));
//el sign_extend es el unsigned que sale del sign_extend
Adder call_adder(.a(Out_PC),.b(shift_left_branch),.y(branch_pc));
And call_and(.a(Branch),.b(zero),.out(zero_to_mux));//Corre perfecto
mux2_1 call_mux2_1_branch(.a(Out_PC),.b(branch_pc),.sel(zero_to_mux),
.out(mux_branch_out));
Data_Memory call_data_memory(.clk(clk),.address(alu_result),
.memwrite(MemWrite),.writedata(read_data2),.read_data(DM_out),
.memread(MemRead));
```

```
mux2_1 call_mux_data_memory(.a(DM_out),.b(alu_result),.sel(MemtoReg),
.out(DM_mux));
always @ (posedge clk)
begin
#2;$display("%d,%b,%d,%b,%b,%b,%b,%d",Out_PC,Instruction,
Instruction[25:21],read_data1,mux_alu,alu_result,zero,zero_to_mux,branch_pc);
end
endmodule
```

3 Program Counter

El Program Counter tiene como inputs clock y entrada, que tiene 32 bits..

```
module PC #(parameter WIDTH=8)(input clk, reset,input [WIDTH-1:0] d, output reg [WIDTH-1:0] q);//Program Counter d=next y q=actual always @ (posedge clk, posedge reset) if (reset) q <= 0; else q <= d; endmodule
```

4 PC ADDER

El input para este módulo es pc de 32 bits y su output es la dirección

de la siguiente instrucción (pc_add) de 32 bits. Luego de declarar ambas variables usamos un always para sumarle 4 a la dirección actual y poder pasar a la siguiente en el próximo clock cycle.

```
module adder_pc(pc,pc_add);
input [31:0] pc;
output reg [31:0] pc_add;
always @(*)
begin
    pc_add <= pc + 4;
end
endmodule</pre>
```

5 INSTRUCTION MEMORY

Los inputs son clock, pc de 32 bits y el output out de 32 bits. Luego creamos un reg "instrucciones" de 96 filas y 8 columnas en donde agrupamos todas las instrucciones que se realizarán. Finalmente, el output será la instrucción de 32 bits recogida byte por byte (4 filas). Por eso obtenemos instrucciones[pc] hasta instrucciones[pc+3] que coge las 4 filas deseadas. pc va aumentando gracias al ADDER antes explicado.

```
end
always@(*)
begin
   out <= {instrucciones[pc],instrucciones[pc+1],instrucciones[pc+2],
     instrucciones[pc+3]};
end
endmodule</pre>
```

6 CONTROL

Los inputs del módulo son los últimos 6 bits de la instrucción e indican qué tipo de instrucción es: R, I o J. Los inputs son las señales que el control habilitará para realizar la instrucción. Jump tiene 2 bits porque hay tres tipos de instrucciones J y sirven para diferenciar cuál tipo es la instrucción. Lo mismo pasa con MemRead. Este cable se prende cuando se usa una instrucción load. Como hay tres tipos de loads se usan 2 bits. Lo mismo pasa con las tipo store. ALUOp tiene 4 bits ya que así sabremos si es R-type o I-type, y los bits le indicarán al ALUOp qué instrucción debe ejecutar el ALU.

```
module Control(clk,Instruction,RegDst,Jump,Branch,MemRead,MemtoReg,ALUOp
,MemWrite,ALUSrc,RegWrite);
input clk;
input [5:0] Instruction;
output reg RegDst,Branch,Jump,MemtoReg,ALUSrc,RegWrite;
output reg [1:0] MemRead, MemWrite;
output reg [3:0] ALUOp;
```

```
always @(*)
begin
if(Instruction==6'b000000)//R-Type
  begin
  RegDst =1'b1;
  Jump = 2'b00;
  Branch = 1'b0;
 MemRead = 2'b00;
 MemtoReg = 1'b0;
 ALUOp = 4'b0000;
 MemWrite = 2'b00;
  ALUSrc = 1'b0;
 RegWrite = 1'b1;
  end
else if(Instruction==6'b100011)//lw
 begin
   RegDst = 1'b1;
    Jump = 2'b00;
   Branch = 1'b0;
   MemRead = 2'b01;
   MemtoReg = 1'b1;
   ALUOp = 4'b0100;
   MemWrite = 2'b00;
   ALUSrc = 1'b1;
   RegWrite = 1'b1;
else if(Instruction==6'b101011)//sw
  begin
   RegDst = 1'bx;
    Jump = 2'b00;
```

```
Branch = 1'b0;
   MemRead = 2'b00;
   MemtoReg = 1'bx;
    ALUOp = 4'b0100;
   MemWrite = 2'b01;
   ALUSrc = 1'b1;
   RegWrite = 1'b0;
  end
else if(Instruction==6'b100000)//lb
 begin
   RegDst = 1'b1;
    Jump = 2'b00;
   Branch = 1'b0;
   MemRead = 2'b10;
   MemtoReg = 1'b1;
   ALUOp = 4'b0100;
   MemWrite = 2'b00;
   ALUSrc = 1'b1;
   RegWrite = 1'b1;
else if(Instruction==6'b101000)//sb
 begin
   RegDst = 1'bx;
    Jump = 2'b00;
   Branch = 1'b0;
   MemRead = 2'b00;
   MemtoReg = 1'bx;
   ALUOp = 4'b0100;
   MemWrite = 2'b10;
   ALUSrc = 1'b1;
```

```
RegWrite = 1'b0;
else if(Instruction==6'b100001)//lh
 begin
   RegDst = 1'b1;
    Jump = 2'b00;
   Branch = 1'b0;
   MemRead = 2'b11;
   MemtoReg = 1'b1;
   ALUOp = 4'b0100;
   MemWrite = 2'b00;
   ALUSrc = 1'b1;
   RegWrite = 1'b1;
else if(Instruction==6'b101001)//sh
 begin
   RegDst = 1'bx;
    Jump = 2'b00;
   Branch = 1'b0;
   MemRead = 2'b00;
   MemtoReg = 1'bx;
   ALUOp = 4'b0100;
   MemWrite = 2'b11;
   ALUSrc = 1'b1;
   RegWrite = 1'b0;
  else if(Instruction==6'b001010)//slti
  begin
   RegDst = 1'b0;
    Jump = 2'b00;
```

```
Branch = 1'b0;
   MemRead = 2'b00;
   MemtoReg = 1'b0;
    ALUOp = 4'b0010;
   MemWrite = 2'b00;
   ALUSrc = 1'b1;
   RegWrite = 1'b1;
  end
else if(Instruction==6'b001111)//lui
 begin
   RegDst = 1'b0;
    Jump = 2'b00;
   Branch = 1'b0;
   MemRead = 2'b00;
   MemtoReg = 1'b0;
   ALUOp = 4'b0001; //REVISAR
   MemWrite = 2'b00;
   ALUSrc = 1'b1;
   RegWrite = 1'b1;
else if(Instruction==6'b001100)//andi
 begin
   RegDst = 1'b0;
    Jump = 2'b00;
   Branch = 1'b0;
   MemRead = 2'b00;
   MemtoReg = 1'b0;
    ALUOp = 4'b1100;
   MemWrite = 2'b00;
    ALUSrc = 1'b1;
```

```
RegWrite = 1'b1;
else if(Instruction==6'b001101)//ori
  begin
   RegDst = 1'b0;
    Jump = 2'b00;
   Branch = 1'b0;
   MemRead = 2'b00;
   MemtoReg = 1'b0;
   ALUOp = 4'b1110;
   MemWrite = 2'b00;
   ALUSrc = 1'b1;
   RegWrite = 1'b1;
else if(Instruction==6'b001000)//andi
  begin
   RegDst = 1'b0;
    Jump = 2'b00;
   Branch = 1'b0;
   MemRead = 2'b00;
   MemtoReg = 1'b0;
   ALUOp = 4'b0100;
   MemWrite = 2'b00;
    ALUSrc = 1'b1;
    RegWrite = 1'b1;
else if(Instruction==6'b000100)//beq
  begin
   RegDst = 1'b0;
    Jump = 2'b00;
```

```
Branch = 1'b1;
   MemRead = 2'b00;
   MemtoReg = 1'b0;
    ALUOp = 4'b0101;
   MemWrite = 2'b00;
   ALUSrc = 1'b1;
   RegWrite = 1'b1;
  end
else if(Instruction==6'b000101)//bneq
  begin
   RegDst = 1'b0;
    Jump = 2'b00;
   Branch = 1'b1;
   MemRead = 2'b00;
   MemtoReg = 1'b0;
   ALUOp = 4'b0111;
   MemWrite = 2'b00;
   ALUSrc = 1'b1;
   RegWrite = 1'b1;
else if(Instruction==6'b000111)//bgez
 begin
   RegDst = 1'b0;
    Jump = 2'b00;
   Branch = 1'b1;
   MemRead = 2'b00;
   MemtoReg = 1'b0;
   ALUOp = 4'b1111;
   MemWrite = 2'b00;
    ALUSrc = 1'b1;
```

```
RegWrite = 1'b1;
else if(Instruction==6'b000010)//jump
  begin
   RegDst = 1'bx;
    Jump = 2'b01;
   Branch = 1'b0;
   MemRead = 2'b00;
   MemtoReg = 1'bx;
   ALUOp = 4'bxxxx;
   MemWrite = 2'b00;
   ALUSrc = 1'bx;
   RegWrite = 1'b0;
else if(Instruction==6'b000011)//jal
 begin
   RegDst = 1'bx;
    Jump = 2'b10;
   Branch = 1'b0;
   MemRead = 2'b00;
   MemtoReg = 1'bx;
   ALUOp = 4'bxxxx;
   MemWrite = 2'b00;
   ALUSrc = 1'bx;
   RegWrite = 1'b0;
else if(Instruction==6'b001000)//jr
  begin
   RegDst = 1'bx;
    Jump = 2'b11;
```

```
Branch = 1'b0;
MemRead = 2'b00;
MemtoReg = 1'bx;
ALUOp = 4'bxxxx;
MemWrite = 2'b00;
ALUSrc = 1'bx;
RegWrite = 1'b0;
end
end
endmodule
```

7 REGISTER FILE

El módulo Register_File tiene como input 2 sources (readreg1, readreg2), un destination(writereg) y un writedata. Como output tiene read_data 1 y 2. Creamos un reg de 32 filas y 32 columnas llamado register_set. Ahí ponemos todas las variables y sus valores respectivos. Luego creamos un always y inicializamos los outputs usando los bits de los inputs readreg 1 y 2. Finalmente, en el negedge clk se implementa la etapa de write back siempre y cuando este cable se prenda.

```
module Register_File(clk, readreg1, readreg2, writereg, writedata,
read_data1, read_data2, regwrite);
input clk;
input [4:0] readreg1, readreg2, writereg; // 2 sources y 1 destination
input [31:0] writedata; // resultado (writeback)
input regwrite; // input de Control
output reg [31:0] read_data1, read_data2;
reg [31:0]reg_set[0:31]; // tabla de las variables
```

```
initial begin
$readmemb("register_set.txt", reg_set);
//se lee en posedge
always @(posedge clk)
begin
  read_data1 <= reg_set[readreg1];</pre>
  read_data2 <= reg_set[readreg2];</pre>
end
/*
assign read_data1 = reg_set[readreg1];
assign read_data2 = reg_set[readreg2];
*/
//se escribe en negedge
always @ (negedge clk)
  if (regwrite) reg_set[writereg] <= writedata;</pre>
endmodule
```

8 ALU

Los inputs del ALU son las entradas a las cuales se les ejecuta alguna operación. alu_ctrl le avisa cuál de esta acción se realiza, alu_result es el output con el resultado y zero se usa para las instrucciones de tipo

branch. Dentro del always está implementado el código del ALU que realiza instrucciones lógicas y aritméticas.

```
module ALU(entr1,entr2,alu_ctr1,alu_result,zero);
//entradas al alu
input [31:0] entr1, entr2;
//orden de la instruccion
input [3:0] alu_ctrl;
output reg zero;
initial begin
zero = 1'b0;
end
output reg [31:0] alu_result;
ISA-1:
add,addi,sub,and,andi,nor,ori,or,slti,slt.
ISA-2:
*/
always@(*)
begin
  case(alu_ctrl)
    //ADD
    4'b0000:
     alu_result= entr1+entr2;
    //SUB
    4'b0001:
```

```
alu_result = entr1 - entr2;
 //AND
4'b0010:
 alu_result = entr1 & entr2;
 //NOR
4'b0011:
     alu_result = ~(entr1 | entr2);
 //OR
4'b0100:
     alu_result = entr1 | entr2;
//SLT
4'b0101:
begin
 if(entr1>entr2)
     alu_result = 1'b1;
 else
     alu_result = 1'b0;
 end
//BEQ
4'b0110:
begin
if(entr1==entr2)
     zero = 1'b1;
else
     zero = 1'b0;
end
//BNQ
4'b0111:
begin
if(entr1==entr2)
```

```
zero = 1'b0;
else
    zero = 1'b1;
end
    //BGEZ
    4'b1111:
    begin
    if(entr1>=entr2)
        zero = 1'b1;
else
        zero = 1'b0;
end
    endcase
end
endmodule
```

9 ALU CONTROL

Los inputs son ALUOp, func (en caso sea un R-type y le avisa al ALU qué operación ejecutar) y el output out. En caso el ALUOp sea 00, entonces el ALU CONTROL tendrá como output la operación que ejecutará el ALU dependiendo de \func". Si recibe 01, ejecutará suma, ya que este tipo de instrucción es store o load y lo que hacen es sumar el offset con el base address. Si fuera 10 se ejecutaría la resta, ya que en este caso se pide la instrucción slti, subi o branches.

```
module ALU_Control(aluOp,func,out);
input wire [3:0] aluOp;
input wire [5:0] func;
output reg [3:0] out;
```

```
always @(*)
begin
case (aluOp)
4'b0000: //R type
begin
case (func)
6'b100000: out <= 4'b0000; //ADD
6'b100010: out <= 4'b0001; //SUB
    6'b100100: out <= 4'b0010; //AND
 6'b100111: out <= 4'b0011; //NOR
    6'b100101: out <= 4'b0100; //OR
6'b101010: out <= 4'b0101; //SLT
 endcase
    end
   4'b0100: // I-type (addi, load y store)
out <= 4'b0000; //ADD
   4'b1010: // I-type (subi)
out <= 4'b0001; //SUB
4'b0010: // I-type (slti)
out <= 4'b0101; // SLT
4'b1100: // I-type (andi)
out <= 4'b0010; // AND
4'b1110: // I-type (ori)
out <= 4'b0100; // OR
4'b1111: // I-type (bgez)
out <= 4'b1111;
 4'b0101: // I-type (beq)
```

```
out <= 4'b0110;
4'b0111: // I-type (bneq)
out <= 4'b0111;
endcase
end
endmodule</pre>
```

10 DATA MEMORY

Para este módulo creamos un array en donde están los valores que serán storeados" y loadeados". El input memread y memwrite indican si la instrucción es store o load respectivamente. Tienen dos bits porque hay tres tipos de store y load instructions. Dentro del always, en caso sea un loadword, se va llenando el read_data byte por byte empezando por array[address] hasta array[address+3]. En caso sea loadbyte, los 8 bits menos significantes se llenan con el valor pedido, los demás con 1's. Para loadhalfword hacemos lo mismo, pero para los 16 primeros bits y los demás 1's. Lo mismo es para storeword, storehalfword y storebyte.

```
module Data_Memory(clk, address, memwrite, writedata, read_data, memread);
input clk;
input [31:0] address;
input [1:0] memwrite;
input [1:0] memread;
input [31:0] writedata;
output [31:0] read_data;
```

```
reg[7:0]array[0:39];
wire clk;
wire [31:0] address;
wire [31:0] writedata;
wire [1:0] memread;
wire [1:0] memwrite;
reg [31:0] read_data;
initial
  begin
    $readmemb("array.txt", array);
  end
always @(*) //REVISAR
begin
  if (memread == 2'b01) //lw
 read_data[31:24] <= array[address];</pre>
 read_data[23:16] <= array[address+1];</pre>
 read_data[15:8] <= array[address+2];</pre>
 read_data[7:0] <= array[address+3];</pre>
  end
  if(memread == 2'b10) //lb
     read_data[7:0] <= array[address+3];</pre>
 read_data[31:8] <= 24'hFFFFFF;</pre>
  end
  if(memread == 2'b11) //lh
  begin
```

```
read_data[7:0] <= array[address+3];</pre>
read_data[15:8] <= array[address+2];</pre>
read_data[31:16] <= 16'h0000;
  end
end
always@(negedge clk) //REVISAR
begin
  if (memwrite == 2'b01) //sw
  begin
 array[address] <= read_data[31:24];</pre>
 array[address+1] <= read_data[23:16];</pre>
 array[address+2] <= read_data[15:8];</pre>
 array[address+3] <= read_data[7:0];</pre>
  end
  if(memwrite == 2'b10) //sb
  begin
    array[address+3] <= read_data[7:0];</pre>
 array[address+2] <= 8'hFF;</pre>
 array[address+1] <= 8'hFF;</pre>
 array[address] <= 8'hFF;</pre>
  end
  if(memwrite == 2'b11) //sh
  begin
    array[address+3] <= read_data[7:0];</pre>
 array[address+2] <= read_data[15:8];</pre>
 array[address+1] <= 8'h00;</pre>
 array[address] <= 8'h00;</pre>
  end
end
```

11 AND

Este módulo sirve para una branch instruction y el output irá como selector al mux.

```
module And(a,b,out);
input wire a,b;
output out;
assign out = a & b;
endmodule
```

12 SHIFT LEFT BRANCH

Este módulo usa la función sll para operar con el input imm de 32 bits.

```
module Shift_Left_Branch(imm,branch_address);
input [31:0] imm;
output reg [31:0] branch_address;
always@(*)
begin
   branch_address <= imm << 2;
end
endmodule</pre>
```

13 SHIFT LEFT JUMP

Este módulo recibe un input de 26 bits (imm) y otro de 4 bits (PC) para botar un output jump" de 32 bits, que es la dirección de la instrucción a la que se quiere saltar". Dentro del always concatenamos los bits para formar el output jump de 32 bits.

```
module Shift_Left_Jump(imm, PC, jump);
input[25:0] imm;
input[3:0] PC;
output reg[31:0] jump;
reg[1:0] shift;

initial begin
shift = 2'b00;
end

always@(*)
begin
  jump = {{PC},{imm},{shift}};
end

endmodule
```

14 SIGN EXTEND

Este módulo concatena los 16 bits que se recibe como input "a" y se añaden otros 16 para así crear el output b" de 32 bits.

```
module SignExtend(a,b);
input[15:0] a;
output reg [31:0] b;
always@(*)
begin
  b = {{16{a[15]}},{a}};
end
endmodule
```