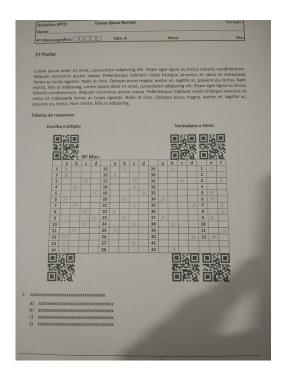
Correção Automática

Cristiano Vagos Miguel Brás

Objetivo

Analisar um exame de resposta múltipla da seguinte forma:

- Capturar imagem
- Detetar tabela de respostas
- Extrair respostas
- Mostrar resultados ao utilizador



Tecnologias Utilizadas

• C++

- Linguagem de programação de uso geral
- Criada em 1985 por Bjarne Stroustrup

OpenCV

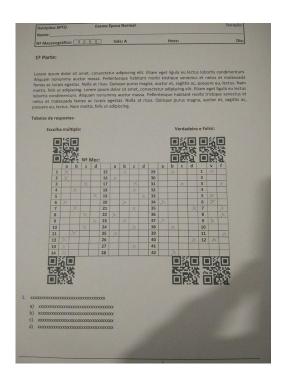
- Open Source Computer Vision Library
- Biblioteca desenvolvida pela Intel
- Disponível em várias linguagens de programação
- Permite a criação de aplicações na área da Computação Visual / Visão por Computador





Abordagem

- Captura de imagem
- Pré-processamento
- Deteção da tabela de respostas
- Transformação da imagem
- Reconhecimento das respostas
- Mostrar resultado ao utilizador



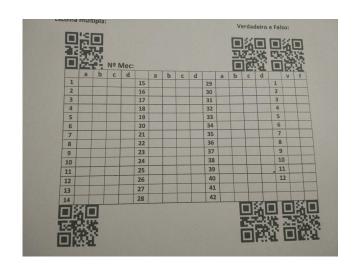
Captura de Imagem

2 métodos disponíveis:

- Câmara de computador
- Através de ficheiro

Problemas:

- Qualidade/resolução da imagem capturada
- Iluminação



Pré-Processamento

Fase fundamental, prepara a imagem para uma mais fácil manipulação e transformação adiante. Tarefas:

- Criação de imagem destino vazia em escala de cinzentos
- Desfocagem Gaussiana (Gaussian Blur) suavizando a imagem original, para remover ruído
- Limitar os valores da imagem original usando Threshold Adaptivo (Mean Thresholding), adequado para imagens com vários tipos de iluminação
- Inverter cor da imagem para contornos ficarem a branco









Métodos de Deteção da Tabela

Automático

- Método esperado para o desenvolvimento deste projeto
- Falhas na extração completa da tabela devido ao formato do exame fornecido
- Prejudica o método desenvolvido para extração das respostas

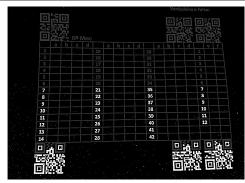
Manual

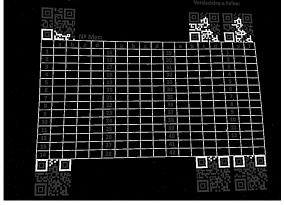
 Criado para compensar falhas do método automático

 Seleccionar os cantos da tabela para obter a imagem final

Deteção Automática da Tabela de Respostas

- Definir melhor contornos da imagem usando dilatação com elemento estruturante MORPH_CROSS, tamanho 3x3
- Iterar toda a imagem, descobrir maior contorno a branco (usando a função floodFill)
- Preencher a maior área detetada a branco, e apagar da imagem o que dela sobrar
- Voltar à imagem original, aplicando erosão com o mesmo elemento estruturante





Deteção Manual da Tabela de Respostas

Devido aos problemas na deteção e extração automática da tabela de respostas, criou-se um método manual.

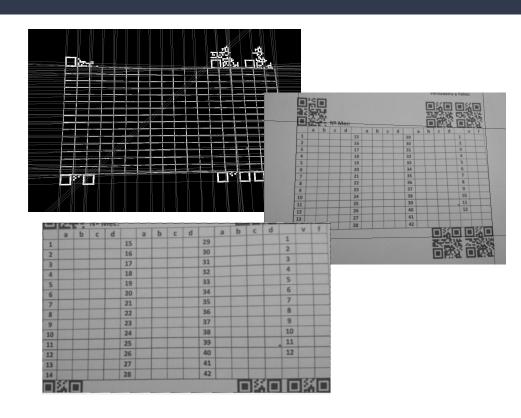
- Seleccionar através de clique no rato os cantos da imagem (de baixo para cima, da esquerda para a direita)
- Imagem é cortada nos pontos seleccionados, e corrigida a perspectiva (função warpPerspective)



Perspective												- 0		×	
	a	b	c	d		a	b	c	d		a	b	c	d	
1		450			15					29					
2					16					30					
3			386		17					31					
4					18					32					
5			×	36	19					33					
6	樂廳				20					34					
7					21					35					
8					22					36					
9					23					37					
10	3				24					38					
11			32		25					39					
12	编				26					40					
13				SE	27					41					
14		92			28					42					

Transformação da Imagem (versão Automática)

- Cortar o excesso da imagem
- Detetar linhas exteriores da tabela (usando a transformada de Hough, função HoughLines)
- Analisar cada linha, descartando as linhas que não são completamente horizontais/verticais e que não são potencialmente exteriores da tabela
- Resultado: 4 linhas correspondentes aos limites da tabela
- Detetar pontos de interseção, cortar imagem a partir desses pontos - Tabela Final



Deteção e Extração das Respostas

Métodos abordados pelo grupo mas não escolhidos...

OCR (Optical Character Recognition)

- Melhor forma!
- Como instalar em C++?
- Requer tempo para aprender como usar
- Exemplos: Tesseract, OCRopus

Template Matching

- Implementada e testada!
- Template em forma de cruz
- Testes "not so good!" ☺
- Cruzes não são todas iguais se manuscritas

Deteção e Extração das Respostas

Método escolhido: detetar quadrado preenchido

- Forma diferente de seleccionar uma resposta
- Aplicar dilatações/erosões sucessivas para obtenção de linhas horizontais e verticais (com elemento estruturante MORPH_ELLIPSE)
- Fez-se uma estimativa do tamanho dos quadrados para se obter as coordenadas das colunas.
- Através da verificação da densidade de pontos negros (com thresholding e a função countNonZero) detetar se a resposta é válida

