

Design semafor.v

```
//-----  
//  
// Universitatea Transilvania din Brasov  
// Facultatea IESC  
// Proiect      : Laborator ED  
// Modul       : semafor  
// Autor        : Cordonaş Cristian  
// Data         : Apr. 29, 2023  
//-----  
//  
  
module semafor (  
input    clk                , // semnal de ceas,  
input    rst_n              , // semnal de reset asincron activ 0  
input    buton              , // buton pietoni  
output    semafor_masini    ,  
output    semafor_pietoni  
);  
  
reg [1:0] stare_prezenta;  
reg [1:0] stare_viitoare;  
reg [8:0] counter          ;  
reg buton_apasat           ;  
reg ok1                    ;  
reg ok2                    ;  
  
// coduri stari (unice)  
localparam stare1  = 2'b01; //rosu pentru masini, verde pentru pietoni  
localparam stare2  = 2'b10; //verde pentru masini, rosu pentru pietoni  
localparam stare3  = 2'b00; //galben pentru masini, rosu pentru pietoni  
  
initial begin  
counter      <= 8'b0;  
buton_apasat <= 1'b0;  
ok1 <= 1'b0;  
ok2 <= 1'b0;  
end  
  
always @(posedge clk)  
counter <= counter + 1;  
  
// modeleaza registrul de stare  
always @(posedge clk or negedge rst_n)  
if (~rst_n) begin  
    stare_prezenta <= stare1; // stare initiala  
    counter        <= 8'b0;  
end  
else  
    stare_prezenta <= stare_viitoare;  
  
// modeleaza circuitul combinational de stare  
always @(*)  
case (stare_prezenta)  
stare1 : begin  
    ok2 <= 1'b0;  
    ok1 <= 1'b1;  
    buton_apasat <= 1'b0;  
    if (counter == 'd30) begin
```

```

        stare_viitoare <= stare3;
        counter <= 8'b0;
    end
end
stare2 : begin
    ok1 <= 1'b0;
    ok2 <= 1'b1;
    if (buton && !buton_apasat) begin
        buton_apasat <= 1'b1;
        counter <= 8'b0;
    end
    else if (buton_apasat == 1'b1 && counter == 'd60) begin
        counter <= 8'b0;
        stare_viitoare <= stare3;
    end
end
stare3 : begin
    buton_apasat <= 1'b0;
    if (counter == 'd5) begin
        stare_viitoare <= stare1;
        counter <= 8'b0;
        if(ok1)
            stare_viitoare <= stare2;
        else if(ok2)
            stare_viitoare <= stare1;
        end
    end
end
default : stare_viitoare <= stare1;
endcase

// modeleaza circuitul combinational de iesire
assign semafor_masini = (stare_prezenta == stare2);
assign semafor_pietoni = (stare_prezenta == stare1);

endmodule // semafor

```

Testbench semafor_test.v

```

//-----
//
// Universitatea Transilvania din Brasov
// Facultatea IESC
// Proiect      : Laborator ED
// Modul        : semafor_test
// Autor        : Cordonaş Cristian
// Data         : Apr. 29, 2023
//-----
//

`timescale 1s/1s

module semafor_test;
wire clk          ;
wire rst_n        ;
reg buton         ;
wire semafor_masini ;
wire semafor_pietoni;

```

```

ck_rst_tb #(
    .CK_SEMIPERIOD ('d5)
) i_ck_rst_tb (
    .clk      (clk      ),
    .rst_n    (rst_n    )
);

initial begin
    buton <= 1'bx;
    @(negedge rst_n);
    buton <= 1'b0;
    @(posedge rst_n);
    @(posedge clk);
    buton <= 1'b1;
    #1;
    buton <= 1'b0;
    #3;
    buton <= 1'b1;
    #1;
    buton <= 1'b0;
    #20;
    buton <= 1'b1;
    #1;
    buton <= 1'b0;
    #10;
    buton <= 1'b1;
    #1;
    buton <= 1'b0;
    #5;
    buton <= 1'b1;
    #3;
    buton <= 1'b0;
    #30;
    buton <= 1'b1;
    #1;
    buton <= 1'b0;
    #22;
    buton <= 1'b1;
    #1;
    buton <= 1'b0;
    #100;
    $display ("%M %0t INFO: Final simulare.", $time);
    $stop;
end

semafor i_semafor(
    .clk      (clk      ),
    .rst_n    (rst_n    ),
    .buton     (buton    ),
    .semafor_masini (semafor_masini ),
    .semafor_pietoni (semafor_pietoni)
);

endmodule // semafor_test

```

ck_rst_tb.v

```
//-----  
-----  
// Universitatea Transilvania din Brasov  
// Facultatea IESC  
// Proiect      : Laborator ED  
// Modul       : ck_rst_tb  
// Autor        : Cordonaş Cristian  
// Data        : Apr. 29, 2023  
//-----  
-----  
  
`timescale 100ms/100ms  
  
module ck_rst_tb #(  
    parameter CK_SEMIPERIOD = 'd10          // semi-perioada semnalului de ceas  
) (  
    output reg      clk          , // ceas  
    output reg      rst_n        // reset asincron activ 0  
) ;  
  
    initial  
    begin  
        clk = 1'b0;                // valoare initiala 0  
        forever #CK_SEMIPERIOD     // valoare complementata la fiecare semi-  
            clk = ~clk;            perioada  
    end  
  
    initial begin  
        rst_n <= 1'b1;             // initial inactiv  
        @(posedge clk);  
        rst_n <= 1'b0;             // activare sincrona  
        @(posedge clk);  
        @(posedge clk);  
        rst_n <= 1'b1;             // inactivare dupa doua perioade de ceas  
        @(posedge clk);           // ramane inactiv pentru totdeauna  
    end  
  
endmodule // ck_rst_tb
```

Explicatii: in modulul semafor avem intrari pentru clock, reset asincron activ in 0 si butonul pentru pietoni. Iesirile sunt semaforul pentru masini si cel pentru pietoni. Intern am declarat starea prezenta, starea viitoare, verificarea daca butonul a fost apasat, un counter si doi semnalizatori pentru a memora starea in care ne-am aflat. Cele 3 stari sunt: rosu pentru masini-verde pentru pietoni, verde pentru masini-rosu pentru pietoni si galben pentru masini-rosu pentru pietoni. Starea initiala este starea 1, urmata de starea 3 dupa 30s, apoi starea 2 dupa 5s, iar starea 3 dupa minimum 60s si daca butonul a fost apasat si apoi revenim in starea 1. Semaforul pentru masini este activ in starea 2 si semaforul pentru pietoni este activ in starea 1. Ambele sunt 0 in starea 3.

In testbench am generat stimuli pentru semnalul butonului, iar in ck_rst_tb am generat semnalul de reset asincron si cel de ceas cu frecventa de 1Hz (initializate in testbench).

Formele de unda generate:

