

Desain Alat Ukur Denyut Jantung Dan Saturasi Oksigen Pada Anak Menggunakan Satu Sensor

SKRIPSI

untuk memenuhi salah satu persyaratan
mencapai derajat Sarjana S1



Disusun oleh:

Adha Nur Qahar

13524003

**Jurusan Teknik Elektro
Fakultas Teknologi Industri
Universitas Islam Indonesia
Yogyakarta
2018**

LEMBAR PENGESAHAN

LEMBAR PENGESAHAN

Desain Alat Ukur Pada Denyut Jantung Dan Saturasi Oksigen Pada Anak Menggunakan
Satu Sensor

TUGAS AKHIR

Diajukan sebagai Salah Satu Syarat untuk Memperoleh
Gelar Sarjana Teknik
pada Program Studi Teknik Elektro
Fakultas Teknologi Industri
Universitas Islam Indonesia

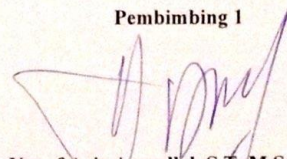
Disusun oleh:

Adha Nur Qahar
13524003

Yogyakarta, 15-September-2018

Menyetujui,

Pembimbing 1



Yusuf Aziz Amrullah S.T. M.Sc. Ph.D
NIK. 045240101

LEMBAR PENGESAHAN

LEMBAR PENGESAHAN

SKRIPSI

JUDUL SKRIPSI UNTUK SI TEKNIK ELEKTRO UII

Dipersiapkan dan disusun oleh:

Adha Nur Qahar

13524003

Telah dipertahankan di depan dewan penguji

Pada tanggal: 24 September 2018

Susunan dewan penguji

Ketua Penguji : Yusuf Aziz Amrullah S.T. M.Sc. Ph.D.

Anggota Penguji 1: Alvin Sahroni S.T. M.Eng. Ph.D.

Anggota Penguji 2: Hendra Setiawan S.T. M.T. Dr.Eng.,

Skripsi ini telah diterima sebagai salah satu persyaratan
untuk memperoleh gelar Sarjana

Tanggal: 01 Oktober 2018

Ketua Program Studi Teknik Elektro



Yusuf Aziz Amrullah S.T. M.Sc. Ph.D

NIK. 045240101

PERNYATAAN

PERNYATAAN

Dengan ini Saya menyatakan bahwa:

1. Skripsi ini tidak mengandung karya yang diajukan untuk memperoleh gelar kesarjanaan di suatu Perguruan Tinggi, dan sepanjang pengetahuan Saya juga tidak mengandung karya atau pendapat yang pernah ditulis atau diterbitkan oleh orang lain, kecuali yang secara tertulis diacu dalam naskah ini dan disebutkan dalam daftar pustaka.
2. Informasi dan materi Skripsi yang terkait hak milik, hak intelektual, dan paten merupakan milik bersama antara tiga pihak yaitu penulis, dosen pembimbing, dan Universitas Islam Indonesia. Dalam hal penggunaan informasi dan materi Skripsi terkait paten maka akan diskusikan lebih lanjut untuk mendapatkan persetujuan dari ketiga pihak tersebut diatas.

Yogyakarta, 15 September 2018



Adha Nur Qahar

KATA PENGANTAR

Assalamumu'alaikum Wr.Wb.

Puji syukur penulis panjatkan kehadiran Allah SWT yang telah memberikan Rahmat dan Hidayat-Nya sehingga pada akhirnya penulis dapat menyelesaikan tugas akhir yang berjudul **"DESAIN ALAT UKUR DENYUT JANTUNG DAN SATURASI OKSIGEN PADA ANAK MENGGUNAKAN SATU SENSOR"** .Shalawat dan salam senantiasa tercurahkan kepada junjungan kita Nabi Muhammad SAW yang menjadikan panutan kita semua hingga akhir zaman. Penulisan tugas akhir ini merupakan salah satu syarat untuk memperoleh gelar Sarjana Teknik Elektro pada Fakultas Teknologi Industri Universitas Islam Indonesia. Tugas akhir ini penulis selesaikan dengan mengikuti tahap-tahap pengerjaan dari teori yang telah penulis dapatkan. Selama proses penyelesaian tugas akhir ini penulis banyak memperoleh ilmu dan pengalaman yang sangat bermanfaat bagi penulis. Penulis menyadari sepenuhnya bahwa isi dari tugas akhir ini masih jauh dari sempurna karena keterbatasan ilmu dan pengetahuan penulis sebagai mahasiswa, oleh karena itu dengan segala kerendahan hati, penulis menerima saran dan kritikan yang sifatnya membangun dari semua pihak. Pada kesempatan ini penulis ingin menyampaikan rasa terima kasih kepada :

1. Bapak Yusuf Aziz A, ST, M.Eng. selaku dosen pembimbing yang telah banyak membantu, memberikan bimbingan dan pengarahan kepada penulis dalam penyusunan tugas akhir ini.
2. Dosen dan karyawan Jurusan Teknik Elektro Fakultas Teknologi Industri UII, yang bersedia dengan sabar membantu dan berbagi ilmunya selama masa belajar dan pembuatan tugas akhir.
3. Teman – teman yang telah bersama membantu dan memberikan motivasi.

Akhir kata penulis sampaikan harapan semoga tugas akhir ini dapat memberikan manfaat khususnya bagi penulis dan pembaca pada umumnya. Semoga Allah Subhanallahu Wata'la selalu memberikan rahmat dan hidayah-Nya kepada kita semua. Amiin.

Wassalamu'alaikum Wr.Wb.

Yogyakarta, 15 September 2018

Adha Nur Qahar

ARTI LAMBANG DAN SINGKATAN

BPM = Beat Per Minute

SPO₂ = *Oxygen saturation*

UUID = *Universally Unique Identifier*

HbO₂ = *Oxyhemoglobin*

Hb = *Deoxyhaemoglobin*

ABSTRAK

Denyut jantung dan saturasi oksigen merupakan informasi yang sangat penting bagi petugas medis dalam pengecekan kesehatan pada anak. Informasi tersebut digunakan untuk menentukan sehat atau tidaknya pasien. Saat ini pengecekan denyut jantung dan saturasi oksigen masih banyak menggunakan cara manual. Pengukuran detak jantung secara manual dapat dilakukan dengan menghitung denyut nadi pada pergelangan tangan per menit. Untuk mengatasi permasalahan tersebut teknik pengukuran yang berbasis optik atau photoplethysmography dapat digunakan untuk mendapatkan informasi denyut jantung dan saturasi oksigen secara terus-menerus. Alat ukur yang akan dibuat menggunakan sensor MAX30100 untuk mengukur detak jantung dan saturasi oksigen, serta menggunakan modul Bluetooth HC-05 untuk mengirim nilai hasil pengukuran ke smartphone. Hasil pengukuran detak jantung memiliki rata-rata keseluruhan *error* yang cukup besar yaitu 12.7%, 9.1% pada metode A dan B yang dibandingkan dengan pengukuran manual. Pada perbandingan dengan alat komersial rata-rata keseluruhan *error* pada metode A dan B adalah 13.5% dan 8.7% sedangkan pada pengukuran saturasi oksigen menghasilkan keseluruhan *error* yang relatif kecil dengan nilai 2.6%. Nilai standar deviasi dari saturasi oksigen juga lebih kecil daripada nilai standar deviasi dari detak jantung.

Kata Kunci : Detak Jantung, Saturasi Oksigen, MAX30100, Bluetooth

DAFTAR ISI

| | |
|----------------------------------|-----|
| LEMBAR PENGESAHAN..... | i |
| LEMBAR PENGESAHAN..... | ii |
| PERNYATAAN..... | iii |
| KATA PENGANTAR..... | iv |
| ARTI LAMBANG DAN SINGKATAN | v |
| ABSTRAK | vi |
| DAFTAR ISI | vii |
| DAFTAR GAMBAR | ix |
| DAFTAR TABEL | x |
| BAB 1 PENDAHULUAN..... | 1 |
| 1.1 Latar Belakang Masalah..... | 1 |
| 1.2 Rumusan Masalah | 2 |
| 1.3 Batasan Masalah..... | 2 |
| 1.4 Tujuan Penelitian..... | 2 |
| 1.5 Manfaat Penelitian..... | 2 |
| BAB 2 TINJAUAN PUSTAKA..... | 3 |
| 2.1 Studi Literatur..... | 3 |
| 2.2 Tinjauan Teori | 4 |
| 2.2.1 Saturasi oksigen..... | 4 |
| 2.2.2 Denyut jantung | 4 |
| 2.2.3 Photoplethysmography | 4 |
| 2.2.4 Bluetooth | 7 |
| BAB 3 METODOLOGI | 8 |
| 3.1 Sensor MAX30100..... | 8 |
| 3.1.1 Rangkaian..... | 9 |

| | |
|--|-----------|
| 3.1.2 Pengolahan Data..... | 10 |
| 3.1.3 <i>Flowchart</i> | 13 |
| 3.2 Modul Bluetooth HC-05..... | 15 |
| 3.3 Prosedur Pengambilan Data | 16 |
| BAB 4 HASIL DAN PEMBAHASAN | 17 |
| 4.1 Pengujian Perangkat Keras..... | 18 |
| 4.1.1 Pengujian Sensor MAX30100..... | 18 |
| 4.1.2 Pengujian Komunikasi Modul Bluetooth dengan Smartphone | 20 |
| 4.2 Pengujian Alat Ukur Dengan Subjek | 22 |
| BAB 5 KESIMPULAN DAN SARAN | 26 |
| 5.1 Kesimpulan..... | 26 |
| 5.2 Saran | 26 |
| DAFTAR PUSTAKA..... | 27 |
| LAMPIRAN | 28 |

DAFTAR GAMBAR

| | |
|---|----|
| Gambar 2.1 Cara menggunakan sensor pada jari | 5 |
| Gambar 2.2 Penyerapan cahaya terhadap darah pada dua jenis panjang gelombang [9]..... | 6 |
| Gambar 3.1 Diagram blok pembacaan sensor | 8 |
| Gambar 3.2 Sensor MAX30100 [13] | 9 |
| Gambar 3.3 Penggunaan sensor | 9 |
| Gambar 3.4 Rangkaian Arduino dengan MAX30100..... | 10 |
| Gambar 3.5 Diagram blok proses <i>filtering</i> dan perhitungan | 10 |
| Gambar 3.6 <i>Flowchart</i> program MAX30100..... | 14 |
| Gambar 3.7 Rangkaian Arduino dengan Bluetooth HC-05 | 15 |
| Gambar 4.1 Hasil perancangan alat ukur detak jantung dan saturasi oksigen | 17 |
| Gambar 4.2 Data mentah keluaran sensor, LED inframerah dan LED merah..... | 18 |
| Gambar 4.3 Hasil rata-rata keluaran sensor, LED inframerah dan LED merah..... | 19 |
| Gambar 4.4 Hasil filter low pass dan high pass keluaran sensor | 19 |
| Gambar 4.5 Hasil perhitungan detak jantung dan saturasi oksigen | 20 |
| Gambar 4.6 Hasil pengecekan <i>MAC address</i> pada mode AT Arduino..... | 20 |
| Gambar 4.7 Hasil keluaran sensor pada aplikasi Android | 21 |

DAFTAR TABEL

| | |
|--|----|
| Tabel 4.1 Hasil pengukuran Detak Jantung Metode A dan Metode B | 22 |
| Tabel 4.2 Hasil pengukuran saturasi oksigen | 24 |

BAB 1

PENDAHULUAN

1.1 Latar Belakang Masalah

Denyut jantung dan saturasi oksigen merupakan informasi yang sangat penting bagi petugas medis dalam pengecekan kesehatan pada anak. Informasi tersebut digunakan untuk menentukan sehat atau tidaknya pasien, karena dua informasi tersebut dapat menjadi indikator dari kesehatan jantung dan paru-paru. Perubahan denyut jantung dan saturasi oksigen dipengaruhi oleh tingkat pernafasan, jika pada pernafasan terganggu maka akan menyebabkan saturasi oksigen menjadi rendah. Rendahnya saturasi oksigen menyebabkan denyut jantung menjadi lebih cepat mengalami kelelahan, gangguan penglihatan dan pusing, karena itu pengecekan denyut jantung dan saturasi oksigen menjadi penting.

Beberapa penyakit jantung yang bisa terjadi adalah Aritmia. Aritmia merupakan suatu kondisi irama jantung yang tidak normal, terkadang cepat atau lambat. Keadaan ini apabila tidak ditangani atau ketika penanganannya terlambat dapat berakibat fatal, yaitu menyebabkan gagal jantung. Penyakit lain yang dapat terjadi adalah kardiovaskuler dan sebagainya. Untuk mengetahui penyebab pada penyakit dapat dilakukan diagnosis yaitu dengan melakukan pengukuran pada detak jantung.

Saat ini pengecekan denyut jantung dan saturasi oksigen masih banyak menggunakan cara manual. Pengukuran detak jantung secara manual dapat dilakukan dengan menghitung denyut nadi pada pergelangan tangan per menit. Pengukuran dengan cara tersebut juga tidak dapat melihat aktivitas denyut jantung dan saturasi oksigen secara otomatis dan tidak dapat dilakukan pada orang yang tempat tinggalnya jauh dari rumah sakit. Maka untuk mendapatkan informasi tersebut diperlukan sistem yang dapat merekam informasi denyut jantung dan saturasi oksigen dan dapat menjangkau di daerah yang terpencil.

Untuk mengatasi permasalahan tersebut kami mengusulkan penelitian dengan merancang alat yang dapat mengukur detak jantung dan saturasi oksigen. Teknik pengukuran yang berbasis optik atau *photoplethysmography* dapat digunakan untuk mendapatkan informasi denyut jantung dan saturasi oksigen yang otomatis [1]. Dengan metode ini sistem dapat merekam semua informasi denyut jantung dan saturasi oksigen secara terus-menerus, sehingga jika denyut jantung dan saturasi oksigen tersebut tidak normal maka dapat langsung diberikan pertolongan dan dapat digunakan dimana saja serta mudah dalam penggunaannya. Pada penelitian ini menggunakan satu sensor untuk mengukur detak jantung dan saturasi oksigen agar alat yang

dihasilkan tidak terlalu besar saat digunakan. Alat ini dalam penggunaannya dapat memudahkan petugas medis dalam melakukan pengukuran secara otomatis.

1.2 Rumusan Masalah

Bagaimana membuat sistem untuk mendeteksi denyut jantung dan saturasi oksigen secara otomatis pada anak dengan menggunakan satu buah sensor.

1.3 Batasan Masalah

Batasan masalah penelitian ini adalah sebagai berikut:

1. Pada penelitian ini untuk mengetahui denyut jantung dan saturasi oksigen dalam darah menggunakan metode *photoplethysmography*.
2. Pengujian pada alat ini dilakukan terhadap subyek dalam kondisi tidak sedang beraktivitas (posisi duduk).
3. Pengujian dilakukan pada anak-anak.
4. Sistem pengukuran denyut jantung dan saturasi oksigen ini menggunakan Arduino Uno sebagai pengolah data.

1.4 Tujuan Penelitian

Tujuan penelitian ini adalah sebagai berikut:

Membuat sistem yang dapat mendeteksi denyut jantung dan saturasi oksigen.dengan metode *photoplethysmography*

1.5 Manfaat Penelitian

Manfaat penelitian ini adalah sebagai berikut:

1. Mendapatkan suatu sistem deteksi detak jantung dan saturasi oksigen tanpa melukai tubuh pasien.
2. Mendapatkan suatu sistem yang mampu mengukur denyut jantung dan saturasi oksigen secara otomatis.

BAB 2

TINJAUAN PUSTAKA

2.1 Studi Literatur

Anan Wongjan, Amphawan Julsereewong, dan Prasit Julsereewong membuat alat untuk mengukur detak jantung dan saturasi oksigen secara *real time* dengan menggunakan dua buah LED yaitu LED merah dan LED inframerah serta sebuah fotodiode. Fotodiode yang digunakan adalah TCS-230 yang digunakan untuk mendeteksi intensitas cahaya pada dua LED yang dipantulkan oleh pembuluh darah pada jari tangan. Untuk dapat menghasilkan pembacaan denyut jantung dan saturasi oksigen, alat ini digunakan pada jari tangan. Sinyal pengukuran diolah menggunakan LabVIEW yang kemudian menampilkan pembacaan denyut jantung per menit (BPM) dan saturasi oksigen secara *real time*. Alat ini juga dilengkapi *probe-off alarm* dan pesan peringatan ketika jari tangan tidak menempel pada sensor [2]. Pada penelitian tersebut mempunyai bentuk alat yang cukup besar, selain itu pembacaan sensor dikirim ke komputer melalui NI_USB-6009 yang merupakan modul data akuisisi, sehingga tidak mudah untuk dibawa kemana saja, serta belum didukung komunikasi *wireless* dengan Bluetooth.

Penelitian lain dilakukan oleh Christian Petersen, Tso Chen, Mark Ansermino dan Guy Dumont membuat sistem pengukuran detak jantung dan saturasi oksigen dengan menggunakan *pulse oximeter* yang dihubungkan melalui *smartphone*. *Pulse oximeter* menggunakan metode *transmittance* yang diletakkan pada jari dan *pulse oximeter* terhubung melalui *port audio smartphone*. Alat ini memanfaatkan fotodiode dan dua buah LED, yaitu LED warna merah dan LED inframerah. Setelah sensor mendapatkan data lalu data sensor ditransfer ke aplikasi melalui *real time audio layer* dari *smartphone* lalu diolah oleh portable signal processing dan antarmuka pengguna berbasis OpenGL. Antarmuka ini biasanya digunakan untuk aplikasi *Voice Over IP* (VOIP) yang memerlukan komunikasi *real time full duplex*. Data yang sudah diolah akan ditampilkan ke *smartphone* berupa nilai denyut jantung dan saturasi oksigen serta dapat juga melihat grafik, selain itu juga terdapat fasilitas untuk merekam dan disimpan di *solid-state storage* yang dapat digunakan untuk analisa [3]. Pada penelitian tersebut *pulse oximeter* dapat langsung dihubungkan dengan *smartphone* melalui *port audio*. Kelebihan pada alat tersebut adalah dapat dibawa kemana saja karena bentuk alat *pulse oximeter*, tetapi kekurangannya adalah belum dicoba pada *smartphone* lain atau pada sistem Android, sehingga jika akan digunakan pada *smartphone* lain akan sedikit kesulitan.

Pada penelitian ini akan membuat sebuah alat ukur detak jantung dan saturasi oksigen dengan menggunakan satu sensor pada anak. Perancangan alat ukur ini menggunakan metode reflectance untuk mengukur detak jantung dan saturasi oksigen. Alat ukur ini juga dilengkapi dengan modul Bluetooth sehingga hasil pembacaan sensor dapat langsung dilihat dari *smartphone* dan juga lebih memudahkan jika akan dibawa kemana saja.

2.2 Tinjauan Teori

2.2.1 Saturasi oksigen

Saturasi oksigen merupakan pengukuran dan perhitungan persentase dari *oxyhemoglobin* (HbO_2) pada pembuluh darah arteri, saturasi oksigen didefinisikan oleh perbandingan oleh *oxyhemoglobin* dan *deoxyhaemoglobin*. Maka dapat ditunjukkan pada persamaan dibawah ini.

$$\text{Saturasi Oksigen} = \frac{\text{HbO}_2}{\text{Hb} + \text{HbO}_2} \times 100 \quad (2.1)$$

Oxyhemoglobin (HbO_2) adalah hemoglobin yang sepenuhnya mengikat oksigen, sedangkan *deoxyhaemoglobin* (Hb) adalah hemoglobin yang tidak sepenuhnya mengikat oksigen [4]. SaO_2 adalah saturasi oksigen dari pembuluh darah arteri, sementara SpO_2 adalah saturasi oksigen yang terdeteksi oleh pulse oximeter [5].

2.2.2 Denyut jantung

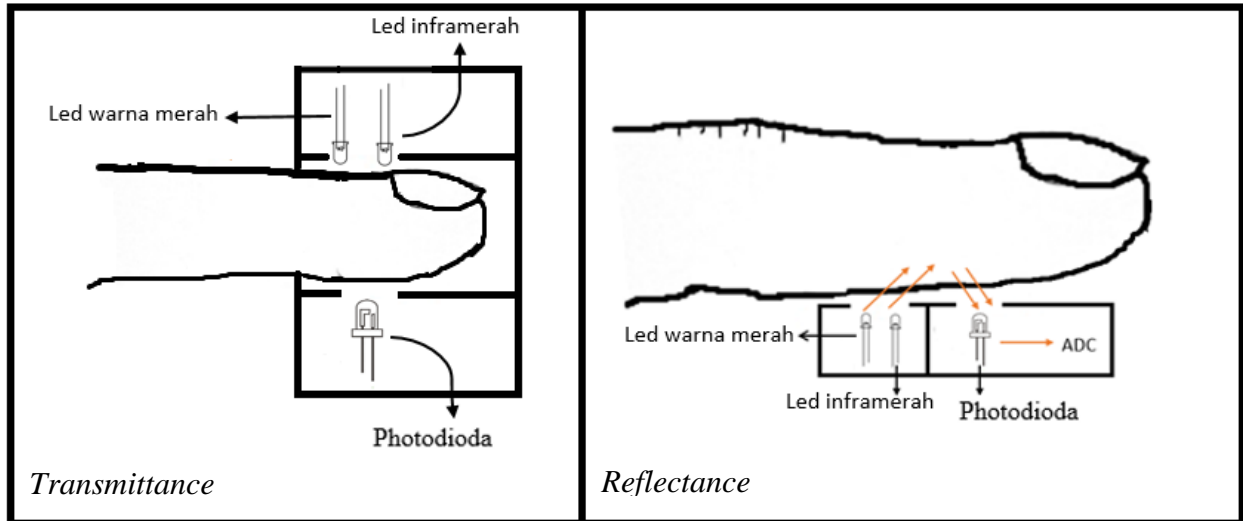
Jantung memompa darah ke seluruh tubuh melalui pembuluh darah arteri, yang menyebabkan pembuluh darah arteri mengalami kontraksi atau pada pembuluh meregang dan mengecil. Sehingga untuk mengukur denyut jantung dapat dilakukan pada pembuluh darah arteri dengan menggunakan *photoplethysmography*.

Denyut jantung normal saat istirahat pada bayi adalah 90-100 BPM, pada balita 100-130 BPM, pada anak-anak 90-100 BPM, dan pada remaja adalah 80-100 BPM. Pada penelitian lain menunjukkan bahwa denyut jantung cenderung menurun seiring bertambahnya usia [6].

2.2.3 Photoplethysmography

Photoplethysmography atau PPG merupakan teknik pengukuran yang berbasis optik yang dapat digunakan untuk mendeteksi perubahan volume darah serta dapat mendeteksi perubahan cahaya yang diserap dalam darah dengan memanfaatkan dua buah LED berwarna merah dan inframerah serta fotodiode. Fotodiode berguna untuk mengukur intensitas cahaya yang

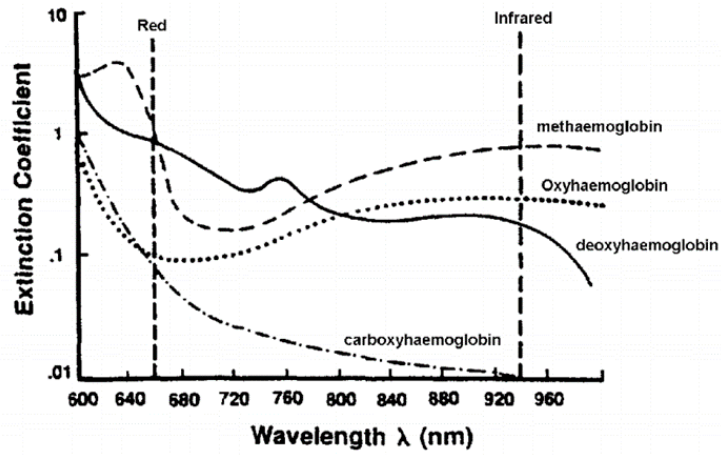
berhubungan dengan perubahan volume darah dan cahaya yang terserap oleh darah [7]. Pengukuran ini mempunyai 2 metode yaitu *transmittance mode* dan *reflectance mode*. Pada *transmittance mode* LED dan fotodiode diletakkan diantara jari serta *reflectance mode* LED dan fotodiode diletakkan sejajar seperti yang ditunjukkan pada Gambar 2.1.



Gambar 2.1 Cara menggunakan sensor pada jari

Transmittance mode sumber cahaya melalui pembuluh arteri untuk mengukur oksigen saturasi, lalu cahaya diterima oleh fotodiode, tetapi pada mode ini terbatas pada jari tangan, jari kaki, serta pada telinga. Sedangkan *reflectance mode* sumber cahaya melalui pembuluh arteri dan dipantulkan lalu diterima oleh fotodiode. Metode ini dapat diaplikasikan hampir dimana saja pada daerah kulit. Pada sel darah yang memiliki banyak oksigen akan menyerap lebih banyak cahaya inframerah daripada LED warna merah.

LED warna merah mempunyai panjang gelombang 660nm dan cahaya inframerah memiliki panjang gelombang 960nm seperti yang ditunjukkan pada Gambar 2.2 merupakan perbedaan penyerapan terhadap dua panjang gelombang pada *oxyhemoglobin* dan *deoxyhemoglobin* [8].



Gambar 2.2 Penyerapan cahaya terhadap darah pada dua jenis panjang gelombang [9]

Pada Gambar 2.2, darah yang mengandung oksigen (*oxyhaemoglobin*) lebih banyak menyerap cahaya inframerah daripada cahaya merah, sedangkan pada darah yang tidak mengandung oksigen (*deoxyhaemoglobin*) lebih banyak menyerap cahaya merah daripada cahaya inframerah.

Keluaran dari sensor terdiri dari komponen AC yang merupakan perubahan volume darah yang disebabkan oleh denyut jantung dan komponen DC umumnya dikaitkan dengan penyerapan jaringan kulit. Keluaran tersebut kemudian di filter dengan *low pass* terlebih dahulu untuk menghilangkan *noise* pada frekuensi diatas 50 Hz lalu di filter lagi dengan *high pass* filter untuk menghilangkan frekuensi rendah. Perhitungan detak jantung menggunakan sinyal masukan dari filter *high pass* untuk dicari frekuensi antara puncak ke puncak lalu dikalikan dengan 60 detik atau 1 menit [10]. Perhitungan *Root Mean Square* atau RMS digunakan untuk menghitung saturasi oksigen. Proses perhitungan RMS adalah menjumlahkan kuadrat dari masing-masing 15 data sinyal LED merah dan LED inframerah kemudian hasilnya di rata-rata, setelah itu di akar kuadratkan [11]. Perhitungan detak jantung, saturasi oksigen dan perhitungan RMS ditunjukkan berikut ini.

$$\text{Detak jantung} = f_{pp} * 60 \quad (2.2)$$

$$\text{Jumlah kuadrat } L_{\text{RED}} = \text{Jumlah kuadrat } L_{\text{RED}} + (\text{HPF } L_{\text{RED}}^2) \quad (2.3)$$

$$\text{Jumlah kuadrat } L_{\text{IR}} = \text{Jumlah kuadrat } L_{\text{IR}} + (\text{HPF } L_{\text{IR}}^2) \quad (2.4)$$

$$\text{RMS LED merah} = \sqrt{\frac{\text{Jumlah kuadrat } L_{\text{RED}}}{15}} \quad (2.5)$$

$$\text{RMS LED inframerah} = \sqrt{\frac{\text{Jumlah kuadrat } L_{\text{IR}}}{15}} \quad (2.6)$$

$$\text{Saturasi Oksigen} = 110 - 25 \times \left(\frac{\log(\text{RMS } L_{\text{RED}})}{\log(\text{RMS } L_{\text{IR}})} \right) \quad (2.7)$$

Keterangan:

| | |
|---------------------------------|-----------------------------------|
| f_{pp} | = Frekuensi puncak ke puncak |
| RMS | = <i>Root Mean Square</i> |
| RMS L_{RED} | = RMS LED Merah |
| RMS L_{IR} | = RMS LED Inframerah |
| HPF L_{RED} | = High Pass Filter LED Merah |
| HPF L_{IR} | = High Pass Filter LED Inframerah |
| Jumlah kuadrat L_{RED} | = Jumlah kuadrat LED Merah |
| Jumlah kuadrat L_{IR} | = Jumlah kuadrat LED Inframerah |

2.2.4 Bluetooth

Bluetooth adalah modul komunikasi tanpa kabel yang menggunakan radio lingkup pendek, yang dapat menggantikan koneksi dengan kabel antara alat elektronik. Teknologi Bluetooth dapat digunakan di dalam ruangan dan di luar ruangan. Teknologi ini memungkinkan untuk mengirim data secara *real time*. Cara pengiriman data yang digunakan memastikan aman terhadap gangguan saat dalam pengiriman informasi.

Setiap alat terdapat *transceiver* yang dapat mengirim dan menerima pada frekuensi 2 GHz. Saat bertukar informasi, kecepatan transfer datanya dapat mencapai 1 *Megabit* hingga 24 *Megabit*. Teknologi Bluetooth mempunyai lingkup terbatas dari 1 meter hingga 100 meter tergantung kebutuhan daya pada masing-masing alat. Kebutuhan daya pada alat dari 1mW hingga 100.

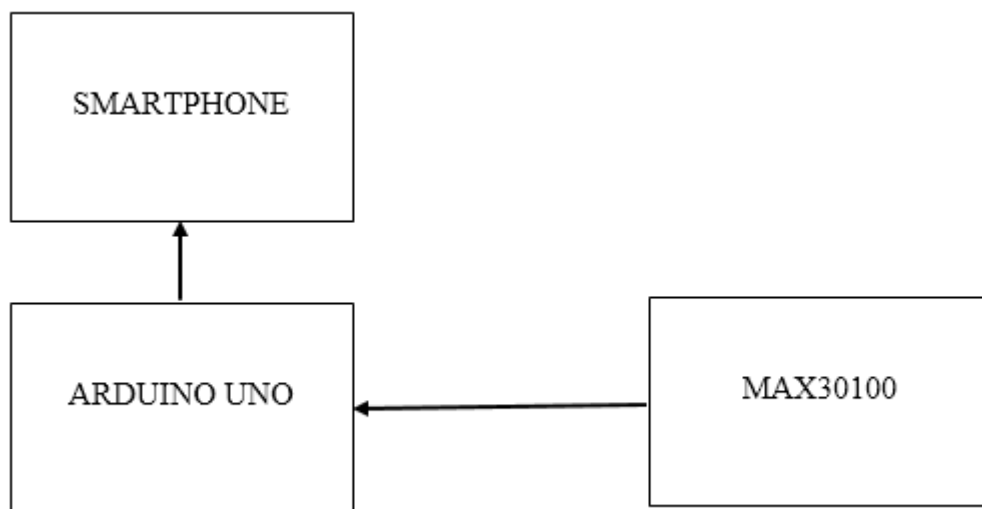
Bluetooth juga memiliki empat versi, dari versi 1.0 hingga 4.0. Perbedaan versi tersebut terletak pada kecepatan data transfer dan konsumsi energi yang dihasilkan [12].

BAB 3

METODOLOGI

Sistem pada pengukuran denyut jantung dan saturasi oksigen ini menggunakan Arduino Uno sebagai pengolah data dan MAX30100 sebagai sensornya. Sensor MAX30100 terdapat LED merah dan inframerah sebagai sumber cahaya serta fotodiode untuk membaca intensitas cahaya.

Sistem diprogram menggunakan perangkat lunak Arduino IDE dalam implementasinya. Dibawah ini merupakan diagram blok pembacaan sensor seperti pada Gambar 3.1.



Gambar 3.1 Diagram blok pembacaan sensor

Dari Gambar 3.1 tersebut, MAX30100 mengukur saturasi oksigen dan denyut jantung pada darah, lalu data dikirimkan ke Arduino Uno untuk diproses yang kemudian hasilnya akan ditampilkan pada *smartphone* melalui Bluetooth. Sebelum hasil pembacaan ditampilkan di *smartphone*, terlebih dahulu dilakukan proses *filtering* dan perhitungan pada denyut jantung dan saturasi oksigen agar dapat diambil informasinya. Tahapan-tahapan tersebut akan dijelaskan pada bab berikut ini.

3.1 Sensor MAX30100

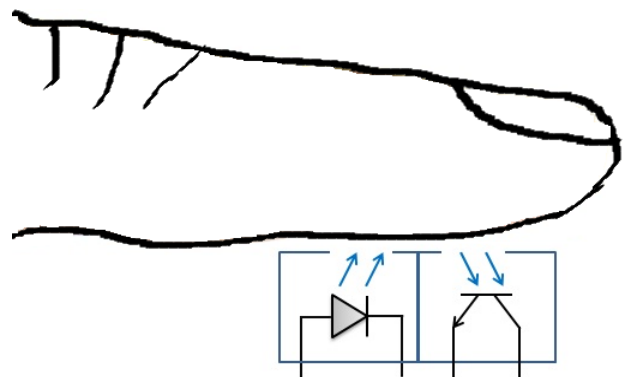
Sensor ini merupakan modul yang di dalamnya terdapat LED merah, LED inframerah, dan fotodiode. Sensor ini menggunakan komunikasi I2C. *Bus driver* I2C merupakan *open drain*, dimana saat sinyal *low* adalah nol volt dan sinyal *high* dalam keadaan *floating*, maka untuk dapat membaca data keluaran sensor dibutuhkan resistor pull-up pada SDA dan SCL pada I2C. Sensor ini dapat dikonfigurasi melalui register, yaitu berupa konfigurasi arus LED yang dapat di

program dari 0mA hingga 50mA dan resolusi ADC dari 13 bit hingga 16 bit. Selain itu data keluaran sensor yang disimpan pada FIFO dapat menampung hingga 16 sampel. Tiap sampel pada FIFO adalah 4 *byte* data, sehingga total data yang dapat disimpan di FIFO adalah 64 *byte*, dan dari 4 *byte* data tersebut 2 *byte* terdiri dari data LED inframerah dan 2 *byte* adalah data dari LED merah.

Sensor ini menggunakan *mode reflectance*, dimana LED merah, LED inframerah dan fotodiode diletakkan satu baris, seperti gambar sensor yang ditunjukkan oleh Gambar 3.2 serta cara penggunaan sensor ditunjukkan pada Gambar 3.3.



Gambar 3.2 Sensor MAX30100 [13]

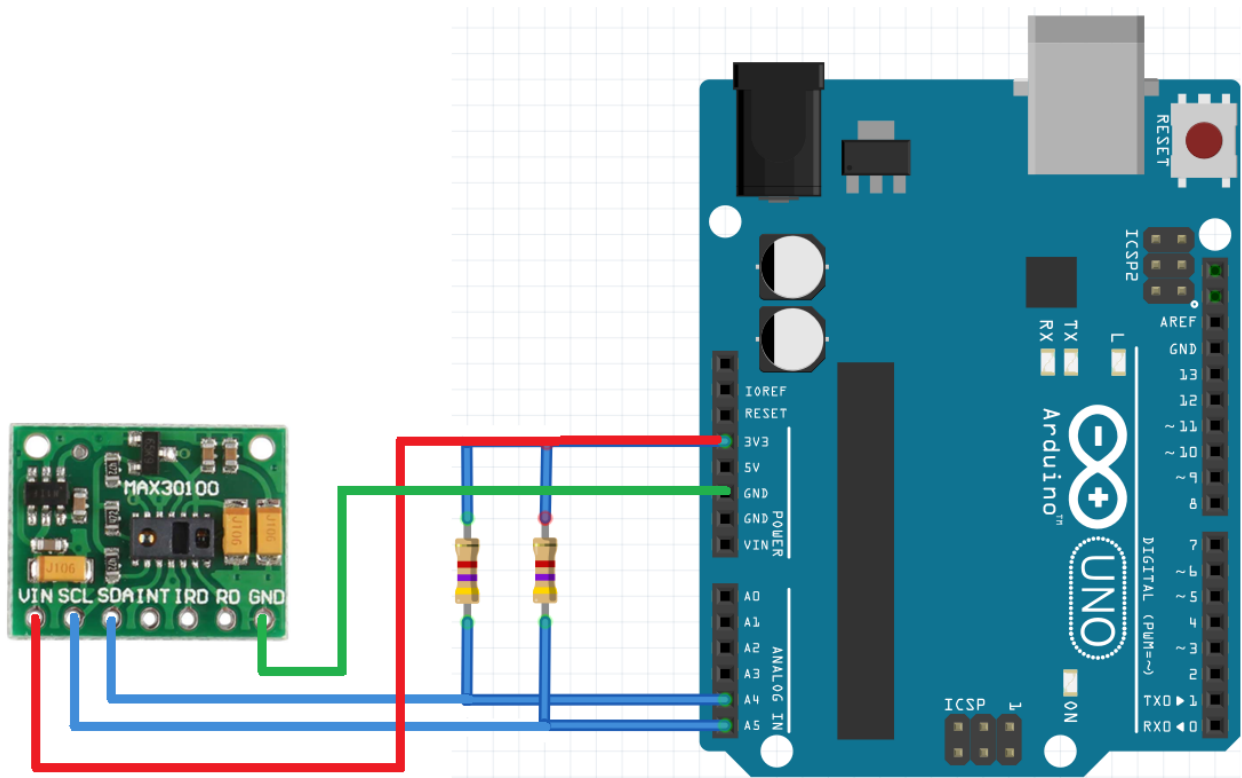


Gambar 3.3 Penggunaan sensor

Pada Gambar 3.3 jari diletakkan diatas sensor, kemudian cahaya dari LED merah dan LED inframerah akan memancar, kemudian gelombang cahaya dari LED inframerah akan diserap oleh darah jika mengandung banyak oksigen dan jika oksigen dalam darah berkurang maka gelombang cahaya LED merah akan diserap lebih banyak daripada LED inframerah. Gelombang cahaya yang tidak diserap akan dipantulkan kembali dan terdeteksi oleh fotodiode.

3.1.1 Rangkaian

Rangkaian sensor dihubungkan dengan 2 *resistor pull up* dan dihubungkan dengan tegangan 3.3 volt pada Arduino. Rangkaian ditunjukkan pada Gambar 3.4.



Gambar 3.4 Rangkaian Arduino dengan MAX30100

3.1.2 Pengolahan Data

Pada langkah selanjutnya merupakan proses pengolahan data keluaran sensor, *filtering* dan perhitungan pada keluaran sensor. Diagram blok pemrosesan pada Arduino terdapat pada Gambar 3.5.



Gambar 3.5 Diagram blok proses *filtering* dan perhitungan

Pada Gambar 3.5 terdapat Diagram blok proses *filtering* dan perhitungan yang merupakan tahapan proses pengukuran detak jantung dan saturasi oksigen, yaitu:

1. Mean Filter

Masukan pada mean filter ini adalah sinyal keluaran dari sensor. Pada keluaran sensor ini hasilnya masih terdapat *trend*, maka diperlukan untuk menghilangkan *trend* pada data. Untuk menghilangkan *trend* pada data dilakukan rata-rata pada keluaran LED merah atau LED inframerah, yaitu dengan menjumlahkan data dari LED merah,

pada penelitian ini menjumlahkan 10 data LED merah kemudian dibagi dengan total data yang dijumlahkan, dalam hal ini dibagi dengan nilai 10 [10]. Persamaan untuk mean filter ditunjukkan sebagai berikut.

$$\text{Mean filter} = \frac{\text{Jumlah data } 10 L_{\text{RED}} \text{ atau } L_{\text{IR}}}{10} \quad (3.1)$$

Keterangan:

L_{IR} = LED Inframerah

L_{RED} = LED Merah

2. Band pass filter

Band pass filter terdiri dari high low pass filter dan high pass filter. Low pass filter digunakan untuk menghilangkan *noise* pada komponen AC dan high pass filter digunakan untuk menghilangkan frekuensi rendah pada komponen DC. Filter low pass dan high pass ini masing-masing menggunakan cut off 3.66 Hz dan 0.5 Hz. Untuk menentukan cut off low pass filter tersebut dengan membagi detak jantung maksimal dengan waktu 60 detik. Pada frekuensi cut off high pass filter, membagi detak jantung minimal dengan waktu 60 detik. Persamaan untuk mencari cut off pada high pass dan low pass filter ditunjukkan pada persamaan berikut.

$$\text{Frekuensi Cut off low pass filter} = \frac{D_{\text{max}}}{60} \quad (3.2)$$

$$\text{Frekuensi Cut off high pass filter} = \frac{D_{\text{min}}}{60} \quad (3.3)$$

Keterangan:

D_{max} = Nilai detak jantung maksimal

D_{min} = Nilai detak jantung minimal

Sebelum menghitung Low pass filter dan high pass filter, terlebih dahulu mencari nilai resistor dan kapasitor dengan cut off frekuensi yang sudah ditentukan pada persamaan (3.2) dan (3.3). Untuk mencari kapasitor ditunjukkan pada persamaan berikut.

$$f = \frac{1}{2\pi RC} \quad (3.4)$$

Keterangan:

f = Nilai *cut-off* Frekuensi

R = Nilai Resistor

C = Nilai Kapasitor

Pada persamaan (3.4) nilai resistor ditentukan nilainya pada 1K ohm, setelah dimasukkan ke persamaan (3.4) nilai kapasitor adalah 43 microFarad pada low pass filter dan 39×10^{-5} Farad pada high pass filter, selanjutnya menghitung nilai *alpha* low pass dan high pass. Pada *alpha* low pass dan high pass membutuhkan nilai dari *sample rate* sensor yang kemudian diubah ke *time interval*, pada penelitian ini *sample rate* yang digunakan adalah 100 *sample rate* per detik [14]. Persamaannya ditunjukkan sebagai berikut.

$$\text{Time interval} = \frac{1}{F_s} \quad (3.5)$$

$$\alpha \text{ LPF} = \frac{T_i}{(RC+T_i)} \quad (3.6)$$

$$\alpha \text{ HPF} = \frac{RC}{(RC+T_i)} \quad (3.7)$$

Keterangan:

F_s = Frekuensi sampling/*sample rate*

T_i = Time interval

R = Nilai Resistor

C = Nilai Kapasitor

$\alpha \text{ LPF}$ = *alpha* Low Pass Filter

$\alpha \text{ HPF}$ = *alpha* High Pass Filter

Dari persamaan (3.6) dan (3.7) dapat digunakan untuk mencari nilai dari low pass dan high pass filter [15]. Persamaan low pass filter dan high pass filter ditunjukkan sebagai berikut.

$$\text{Low pass} = \alpha \text{ LPF} \times M_f + (1 - \alpha) \times L_{ps} \quad (3.8)$$

$$\text{High pass} = \alpha \text{ HPF} \times (H_{ps} + \text{Low pass} - L_{ps}) \quad (3.9)$$

Keterangan:

M_f = Keluaran Mean filter LED Inframerah / LED Merah

H_{ps} = nilai High pass filter sebelumnya

L_{ps} = Nilai Low pass filter sebelumnya

α = *alpha*

3. Perhitungan Saturasi oksigen & Denyut jantung

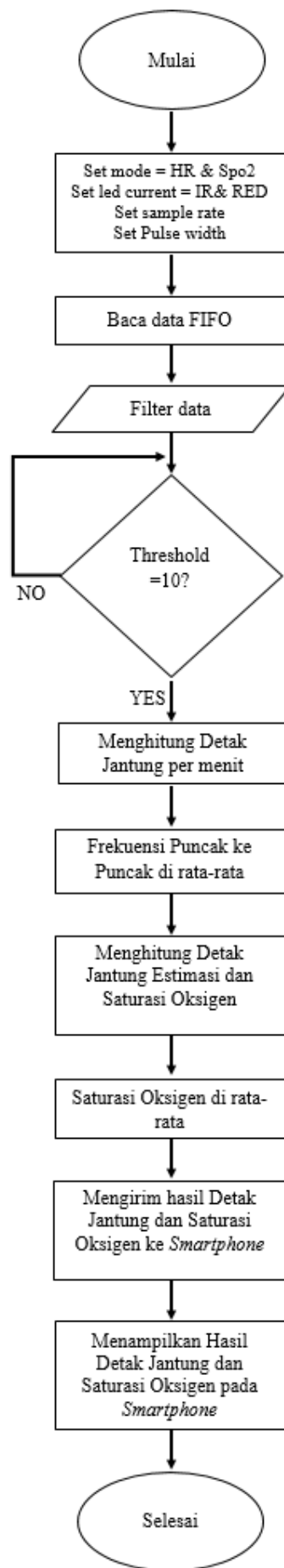
Selanjutnya melakukan perhitungan pada sinyal saturasi oksigen dan denyut jantung yang telah di filter agar hasil pada pembacaan sensor dapat sesuai dengan riilnya dan dapat digunakan untuk analisa.

Pada perhitungan detak jantung terlebih dahulu dicari frekuensi pada puncak ke puncak dari keluaran filter high pass pada LED merah lalu dikalikan dengan 60 detik, maka hasilnya berupa detak per menit atau dapat disebut *beat per minute* (BPM), sedangkan pada saturasi oksigen terlebih dahulu mencari nilai RMS dari low pass dan high pass filter. Persamaan untuk mencari nilai detak jantung dan saturasi oksigen ditunjukkan pada persamaan (2.7).

3.1.3 Flowchart

Sebelum dapat membaca data keluaran sensor, ada beberapa konfigurasi yang harus dilakukan. Pertama mengatur mode *Heart rate* atau detak jantung dan saturasi oksigen, mengatur arus pada LED merah dan inframerah, mengatur *sample rate* dan *pulse width*. Konfigurasi dapat dilakukan dengan melihat *datasheet* pada sensor, setelah dilakukan konfigurasi maka keluaran sensor dapat dibaca oleh Arduino kemudian dapat dilakukan perhitungan detak jantung dan saturasi oksigen. Fungsi dari *threshold* tersebut adalah untuk mendeteksi puncak dari sinyal detak jantung.

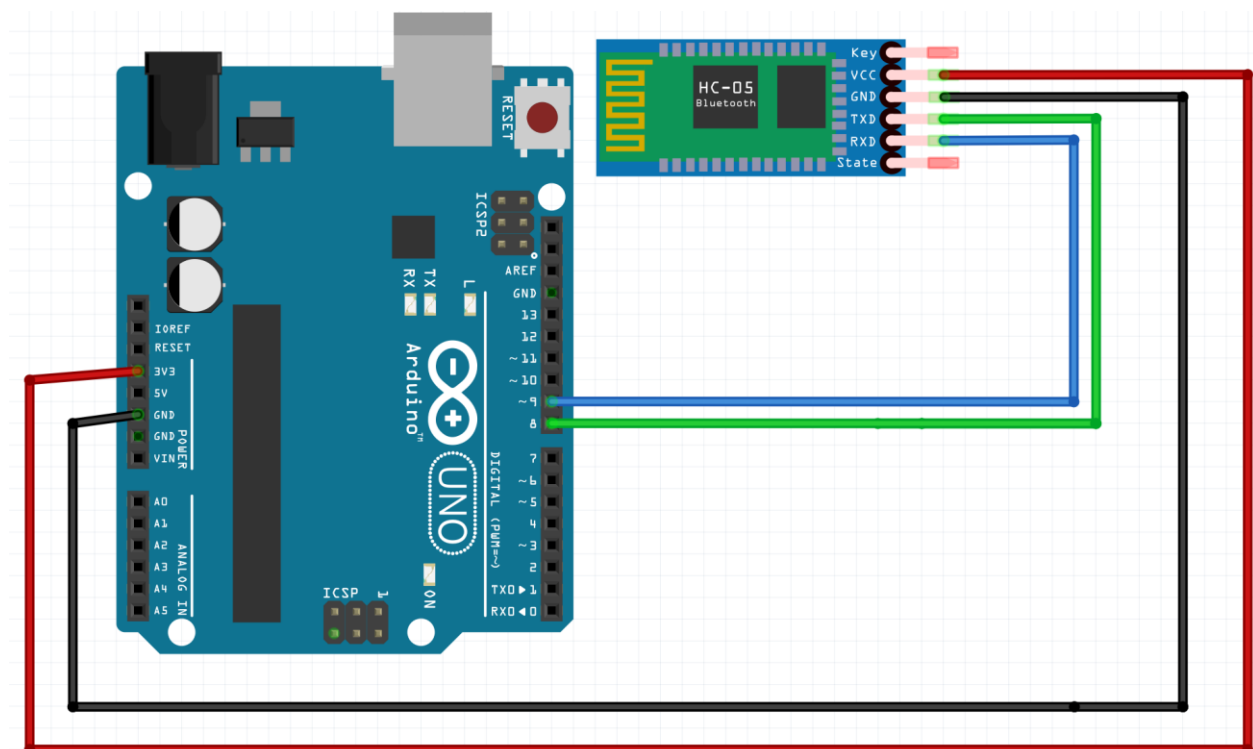
Pada perhitungan detak jantung memiliki dua metode, yaitu metode menghitung detak jantung per menit dan menghitung detak jantung estimasi. Metode menghitung detak jantung per menit dengan cara menghitung jumlah puncak dari sinyal detak jantung selama satu menit, sedangkan menghitung detak jantung estimasi dengan cara menghitung frekuensi puncak ke puncak. Pada metode detak jantung per menit memperbarui data tiap satu menit dan metode estimasi memperbarui data tiap 20 detik, kedua metode tersebut dapat dilakukan secara bersamaan. Menghitung detak jantung estimasi adalah Metode A dan menghitung detak jantung per menit adalah Metode B. Alur program dapat ditunjukkan pada Gambar 3.6.



Gambar 3.6 Flowchart program MAX30100

3.2 Modul Bluetooth HC-05

Modul Bluetooth yang digunakan adalah HC_05 dan modul ini dapat bekerja sebagai *slave* atau *master*. HC-05 memiliki dua mode dalam operasinya yaitu, mode AT mode dan mode komunikasi. Ketika dalam mode AT, semua data yang diterima melalui komunikasi UART serial dari Arduino diperlakukan menjadi perintah, misalnya memungkinkan untuk mengubah pengaturan pada modul, seperti nama Bluetooth, *baud rate* dan melihat apakah sedang bekerja sebagai master atau slave, serta dapat menghubungkan otomatis saat Bluetooth dinyalakan. Pada mode komunikasi semua data yang diterima melalui komunikasi UART serial dari Arduino akan dikirim ke perangkat yang terhubung. Modul ini menggunakan komunikasi serial yang memiliki dua pin yaitu pin RX dan TX. Rangkaian Bluetooth HC-05 dan Arduino ditunjukkan pada Gambar 3.7.



Gambar 3.7 Rangkaian Arduino dengan Bluetooth HC-05

Pada Gambar 3.7 terdapat pin EN dan pin STATE. Saat akan masuk ke mode AT, hubungkan pin EN ke tegangan 3.3 volt sebelum Bluetooth dinyalakan. Jika pin EN tidak dihubungkan atau dalam kondisi mengambang (*floating*) saat akan dinyalakan maka Bluetooth akan masuk ke mode komunikasi. Pin STATE berfungsi sebagai indikator status komunikasi Bluetooth akan berlogika *high* saat Bluetooth terhubung dengan perangkat lain, dan *low* saat Bluetooth tidak terhubung ke perangkat lain.

3.3 Prosedur Pengambilan Data

Pada penelitian ini memiliki tiga prosedur saat pengambilan data oleh subjek, yaitu prosedur pengambilan data otomatis, prosedur pengambilan data manual dan prosedur pengambilan data dengan alat komersial. Prosedur pengambilan data tersebut dijelaskan sebagai berikut.

1. Prosedur pengambilan data detak jantung estimasi dan detak jantung per menit.

Pada prosedur pertama memiliki dua metode kedua metode tersebut dilakukan secara bersamaan. Prosedur pengambilan data secara otomatis dan manual dengan alat antara lain.

- 1) Subjek diinstruksikan untuk duduk.
- 2) Jari dibersihkan dengan tisu basah, kemudian dikeringkan.
- 3) Jari ditempelkan ke alat atau sensor selama 60 detik.
- 4) Detak jantung dan saturasi oksigen saat 60 detik dicatat
- 5) Pengujian dilakukan dua kali dengan prosedur nomor empat.

2. Prosedur pengambilan data dengan alat komersial TOPCNMED

Pada prosedur ketiga, yaitu pengambilan data dengan alat komersial. Prosedur pengambilan data dengan alat komersial antara lain.

- 1) Subjek diinstruksikan untuk duduk.
- 2) Jari dibersihkan dengan tisu basah, kemudian dikeringkan.
- 3) Jari ditempelkan ke alat atau sensor selama 60 detik.
- 4) Detak jantung dan saturasi oksigen saat 60 detik dicatat.
- 5) Pengujian dilakukan dua kali dengan prosedur nomor empat.

3. Prosedur pengambilan data manual

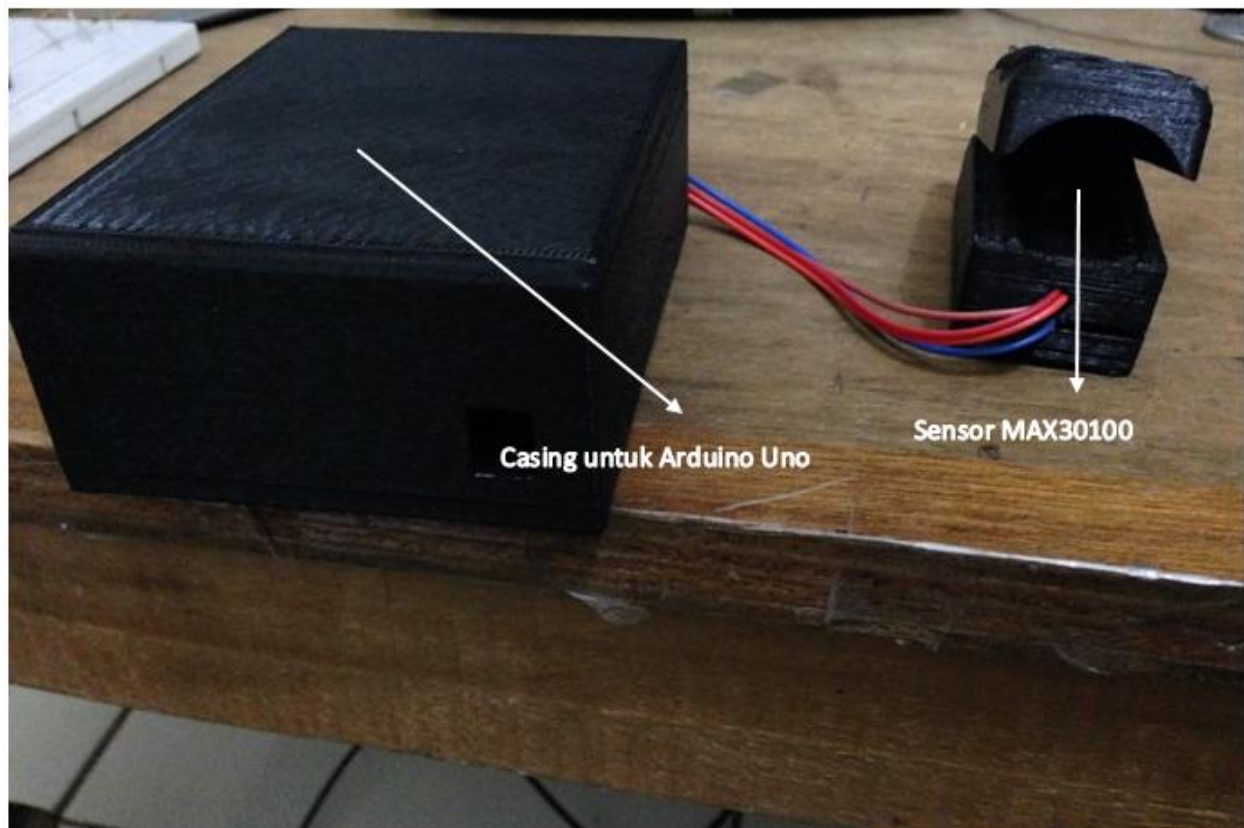
Prosedur kedua adalah pengambilan data secara manual, teknik pengambilan data ini hanya mengukur denyut jantung yang dilakukan pada pergelangan tangan. Prosedur pengambilan data secara manual antara lain.

- 1) Subjek diinstruksikan untuk duduk.
- 2) Jari ditempelkan pada pergelangan tangan selama satu menit atau 60 detik.
- 3) Detak jantung saat satu menit dicatat.
- 4) Pengujian dilakukan dua kali dengan prosedur nomor empat.

BAB 4

HASIL DAN PEMBAHASAN

Hasil desain alat ukur detak jantung dan saturasi oksigen yang telah dibuat akan diuji dan dianalisis. Pengujian dan analisis dilakukan untuk mengetahui kinerja alat ukur detak jantung dan saturasi oksigen. Desain alat ukur detak jantung dan saturasi oksigen yang sudah dirancang dapat ditunjukkan pada Gambar 4.1.



Gambar 4.1 Hasil perancangan alat ukur detak jantung dan saturasi oksigen

Pada Gambar 4.1 terdapat casing dan clip. Casing sebagai tempat Arduino dan modul Bluetooth HC-05, sedangkan clip digunakan sebagai tempat sensor MAX30100. Fungsi casing dan clip tersebut agar lebih mudah untuk dibawa kemana saja dan mudah untuk melakukan pengukuran.

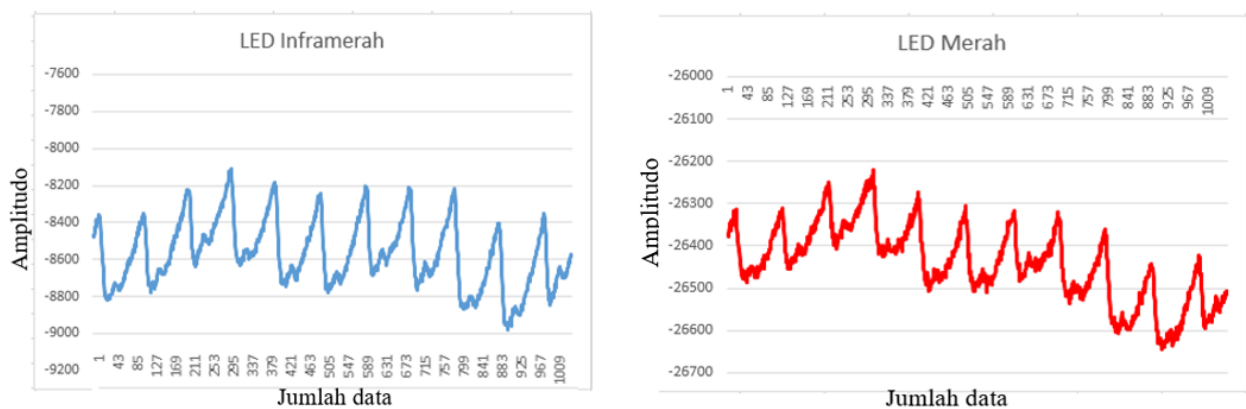
Pengujian alat ukur detak jantung dan saturasi oksigen dilakukan dengan beberapa cara yaitu, Pengujian perangkat keras dan pengujian alat ukur dengan subjek. Pengujian alat ukur ditunjukkan sebagai berikut.

4.1 Pengujian Perangkat Keras

Pengujian perangkat keras dilakukan dengan menguji keluaran pada sensor dan menguji komunikasi pada modul Bluetooth dengan *smartphone*. Pengujian ini menunjukkan akurasi dari keluaran sensor dengan detak jantung dan saturasi oksigen pada subjek yang diukur, serta mengetahui kinerja modul Bluetooth dalam mengirimkan hasil pembacaan sensor ke *smartphone*. Pengujian perangkat keras pada sensor ditunjukkan sebagai berikut.

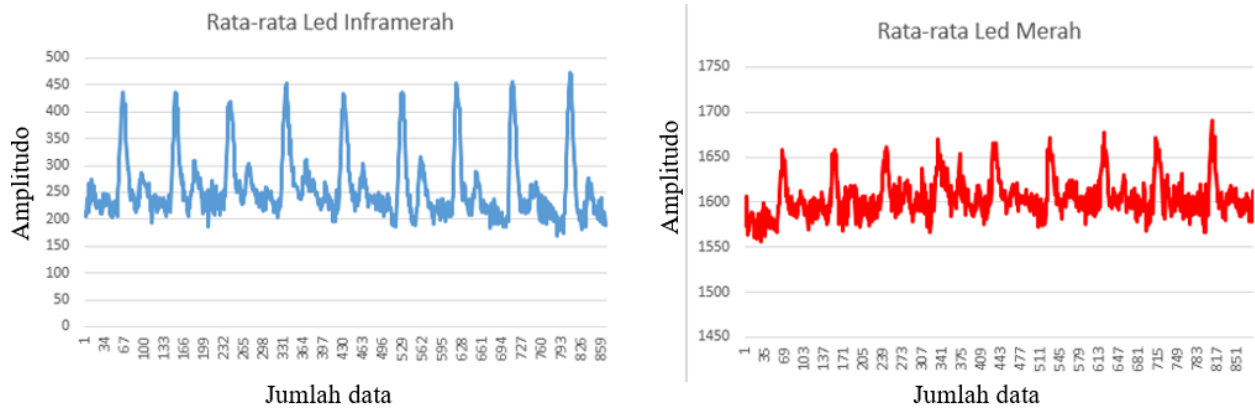
4.1.1 Pengujian Sensor MAX30100

Pengujian ini dilakukan untuk mengetahui bagaimana keluaran sensor saat mengukur detak jantung dan saturasi oksigen. Keluaran pada sensor dapat dibaca pada FIFO data melalui komunikasi I2C, kemudian data yang sudah terbaca di Arduino dibagi menjadi dua data yaitu, data LED inframerah dan data LED merah. Data tersebut ditunjukkan pada Gambar 4.2.



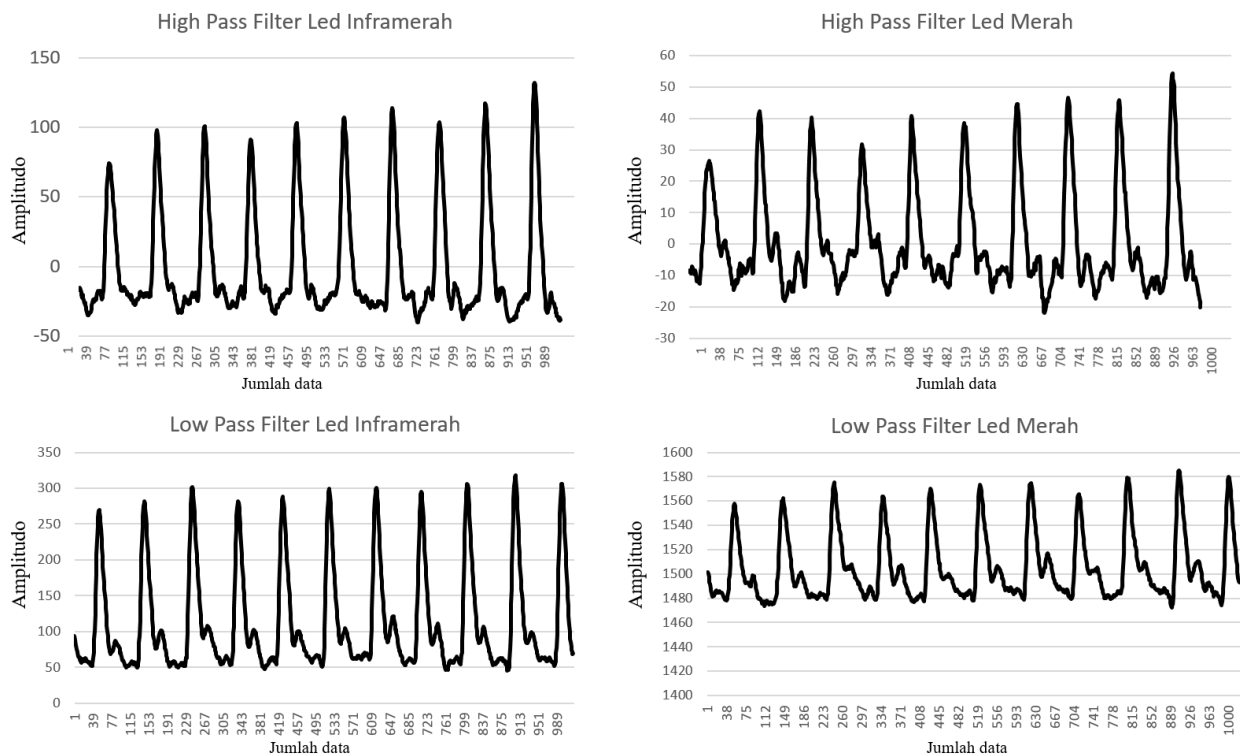
Gambar 4.2 Data mentah keluaran sensor, LED inframerah dan LED merah

Data pada Gambar 4.2 masih terdapat *noise* dan sinyalnya naik turun atau terdapat *trend* pada data. Untuk menghilangkannya dengan dirata-rata dan difilter. Hasil rata-rata ditunjukkan pada Gambar 4.3.



Gambar 4.3 Hasil rata-rata keluaran sensor, LED inframerah dan LED merah

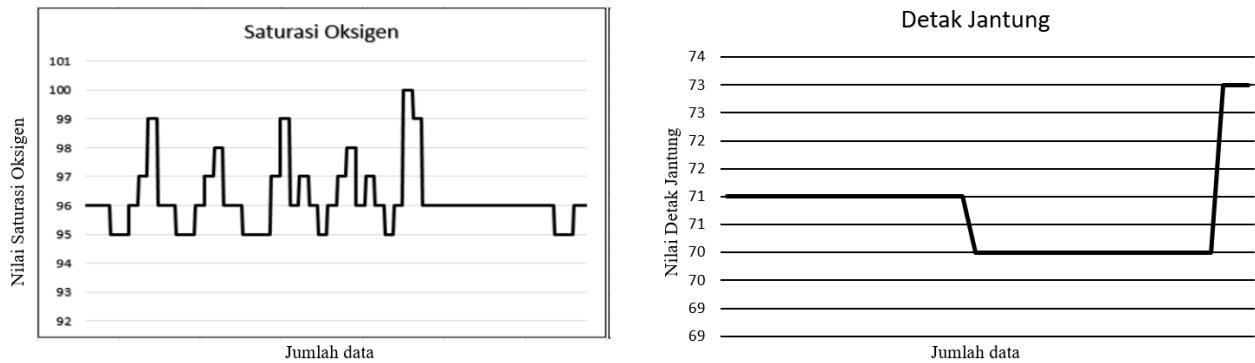
Filter yang digunakan adalah band pass filter yang terdiri dari low pass dan high pass filter. Filter low pass dan high pass ini masing-masing menggunakan cut off 3.66 Hz dan 0.5 Hz dengan menggunakan persamaan (3.8) dan (3.9). Hasil filter ditunjukkan pada Gambar 4.4.



Gambar 4.4 Hasil filter low pass dan high pass keluaran sensor

Pada tahap selanjutnya adalah menghitung nilai dari detak jantung dan saturasi oksigen dari sinyal inframerah dan sinyal dari LED merah yang telah dirata-rata dan difilter. Sinyal keluaran high pass filter dari LED inframerah digunakan untuk menghitung detak jantung dan untuk menghitung saturasi oksigen menggunakan dua sinyal keluaran high pass dan low pass filter dari LED inframerah serta LED merah. Perhitungan detak jantung dan saturasi oksigen ditunjukkan

pada persamaan (2.2). Hasil perhitungan detak jantung dan saturasi oksigen ditunjukkan pada Gambar 4.5.

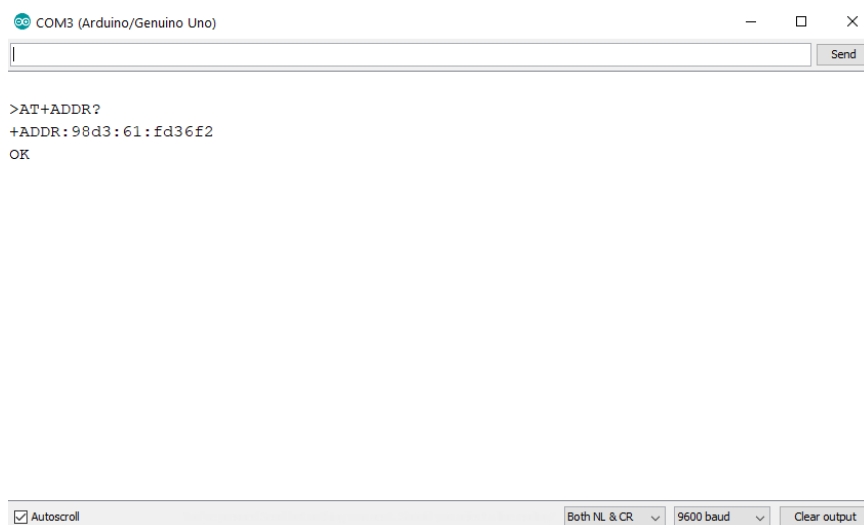


Gambar 4.5 Hasil perhitungan detak jantung dan saturasi oksigen

Dari hasil perhitungan diatas, rentang nilai saturasi oksigen adalah 0-100% sedangkan nilai terendah saturasi oksigen yang dapat terjadi pada manusia adalah 70% maka perlu dibatasi nilai yang dapat dibaca dari rentang nilai 70-100%. Untuk membatasi nilai tersebut dilakukan pada program Arduino agar dapat menampilkan nilai saturasi oksigen pada rentang nilai tertentu saja.

4.1.2 Pengujian Komunikasi Modul Bluetooth dengan Smartphone

Pengujian komunikasi modul Bluetooth dengan *smartphone* dilakukan untuk mengetahui kinerja modul Bluetooth saat mengirimkan data keluaran sensor ke *smartphone*. Sebelum dapat mengirim data detak jantung dan saturasi oksigen, terlebih dahulu mengecek *MAC address* melalui mode AT. Kemudian *MAC address* pada Bluetooth digunakan agar sistem android dapat terkoneksi dengan modul Bluetooth dan dapat saling bertukar data. Untuk mengecek *MAC address* pada *AT command* ditunjukkan pada Gambar 4.6.

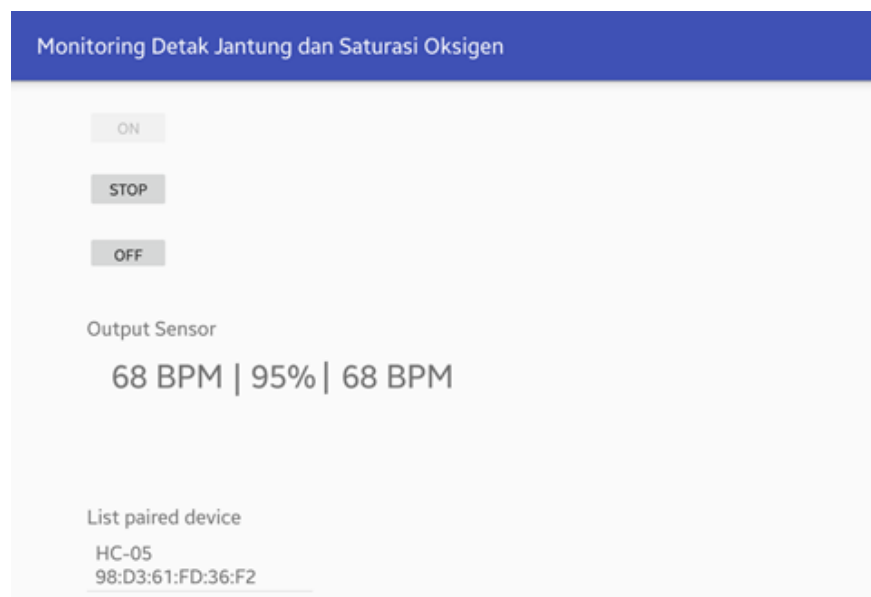


Gambar 4.6 Hasil pengecekan *MAC address* pada mode AT Arduino

Pada Gambar 4.6 *MAC address* pada modul Bluetooth sudah dapat dilakukan, kemudian *MAC address* tersebut digunakan pada sistem android untuk dapat dipasangkan atau *pairing* dengan modul Bluetooth yang sudah terpasang alat ukur detak jantung saja dan bukan Bluetooth lain. Untuk mendapatkan *UUID* (*Universally Unique Identifier*) agar dapat bertukar data dengan android, *UUID* dapat di *generate* dari web online.

Pada sistem android memiliki dua kondisi saat akan terkoneksi dengan Bluetooth yaitu dipasangkan dan *connected* atau terhubung. Dipasangkan adalah kondisi saat dua perangkat Bluetooth dapat memulai koneksi untuk bertukar data, sedangkan *connected* kondisi saat dua perangkat dapat saling bertukar data. Pada sistem android, sebelum kondisi terhubung dibutuhkan perangkat untuk dipasangkan terlebih dahulu.

Pada proses setelah mendapatkan *MAC address* dan *UUID*, maka data dari Arduino sudah dapat dikirim ke smartphone melalui modul Bluetooth HC-05. Hasilnya dapat ditunjukkan pada Gambar 4.7.



Gambar 4.7 Hasil keluaran sensor pada aplikasi Android

Saat *smartphone* akan terhubung dengan modul Bluetooth, terdapat kendala yaitu *smartphone* tidak dapat terhubung secara langsung tetapi membutuhkan beberapa kali percobaan dan sering terjadi saat modul Bluetooth dinyalakan pertama kali.

4.2 Pengujian Alat Ukur Dengan Subjek

Pengujian pada subjek anak-anak dilakukan untuk mengetahui akurasi pada alat. Metode untuk melihat akurasi alat ukur yang dibuat dengan cara membandingkan dengan alat komersial dan pengukuran manual yang dilakukan dengan mendeteksi denyut nadi pada pergelangan tangan.

Metode pengukuran otomatis dengan alat atau metode A, memperbarui nilai detak jantung tiap 20 detik sedangkan pada metode pengukuran manual dengan alat atau metode B, memperbarui nilai detak jantung tiap satu menit. Pengukuran otomatis dengan alat adalah dengan menghitung frekuensi puncak ke puncak pada sinyal denyut jantung dari keluaran sensor, sedangkan pada pengukuran manual adalah dengan cara menghitung jumlah puncak pada sinyal denyut jantung.

Pengujian dilakukan dalam keadaan duduk, sehingga detak jantung yang diukur adalah detak jantung saat istirahat. Pengukuran dilakukan pada tiga subjek anak-anak, pengukuran setiap subyek dalam 30 data memiliki interval masing-masing 20 detik. Hasil pengukuran detak jantung dan saturasi oksigen ditunjukkan pada Tabel 4.1.

Tabel 4.1 Hasil pengukuran Detak Jantung Metode A dan Metode B

| Peng ukur an | Subyek | Detak Jantung (BPM) | | | | | | | |
|--------------------|--------|---------------------|-------------------|----------------------|-----|----------------------------|------|----------------|------|
| | | Referensi | | Metode Pengukuran | | Persen <i>Error</i> (%) | | | |
| | | Manual | Alat komersial | A | B | Manual | | Alat komersial | |
| | | | | | | A | B | A | B |
| 1 | #1 | 113 | 109 | 149 | 123 | 31.9 | 8.8 | 36.7 | 12.8 |
| 2 | | 107 | 108 | 123 | 112 | 15 | 4.7 | 13.9 | 3.7 |
| 3 | | 116 | 117 | 111 | 117 | 4.3 | 0.8 | 5.1 | 0 |
| 4 | | 113 | 102 | 132 | 115 | 16.8 | 1.8 | 29.4 | 12.7 |
| 5 | | 112 | 103 | 122 | 115 | 9 | 2.7 | 18.4 | 11.7 |
| 6 | | 118 | 103 | 110 | 115 | 6.8 | 2.6 | 6.8 | 11.7 |
| 7 | | 118 | 117 | 111 | 118 | 6 | 0 | 5.1 | 0.8 |
| 8 | | 113 | 118 | 125 | 112 | 10.6 | 0.9 | 6 | 5.1 |
| 9 | | 112 | 112 | 119 | 118 | 6.2 | 5.4 | 6.2 | 5.4 |
| 10 | | 112 | 115 | 149 | 133 | 33 | 18.8 | 29.6 | 15.7 |

| | | | | | | | | | |
|------------------------------------|----|-----|-----|-----|-----|------|------|-------|------|
| Rata-rata <i>error</i> | | | | | | 14 | 4.7 | 15.8 | 8 |
| Standar Deviasi | | | | | | 10.5 | 5.6 | 12.11 | 5.6 |
| 1 | #2 | 96 | 86 | 101 | 97 | 5.2 | 1 | 17.4 | 12.8 |
| 2 | | 96 | 94 | 98 | 86 | 2.1 | 10.4 | 4.2 | 8.5 |
| 3 | | 94 | 88 | 95 | 96 | 1.1 | 2.1 | 8 | 9.1 |
| 4 | | 96 | 100 | 101 | 100 | 5.2 | 4.2 | 1 | 0 |
| 5 | | 95 | 95 | 121 | 63 | 27.4 | 33.7 | 27.4 | 33.7 |
| 6 | | 100 | 94 | 103 | 100 | 3 | 0 | 9.4 | 6.4 |
| 7 | | 97 | 101 | 106 | 105 | 9.3 | 8.2 | 5 | 4 |
| 8 | | 95 | 96 | 109 | 107 | 14.8 | 12.7 | 13.5 | 11.5 |
| 9 | | 92 | 91 | 105 | 100 | 14.1 | 8.7 | 15.3 | 9.9 |
| 10 | | 89 | 98 | 110 | 103 | 23.6 | 15.7 | 12.2 | 5.1 |
| Rata-rata <i>error</i> | | | | | | 10.6 | 9.7 | 11.3 | 10 |
| Standar Deviasi | | | | | | 9.2 | 10 | 7.7 | 9.1 |
| 1 | #3 | 116 | 106 | 81 | 71 | 30.2 | 38.8 | 23.6 | 33 |
| 2 | | 108 | 100 | 114 | 100 | 5.6 | 7.4 | 14 | 0 |
| 3 | | 101 | 103 | 108 | 97 | 7 | 4 | 4.9 | 5.9 |
| 4 | | 107 | 106 | 112 | 82 | 4.7 | 23.3 | 5.7 | 22.7 |
| 5 | | 104 | 98 | 134 | 96 | 28.9 | 7.7 | 36.8 | 2 |
| 6 | | 102 | 109 | 114 | 113 | 11.8 | 10.8 | 4.6 | 3.7 |
| 7 | | 100 | 103 | 100 | 103 | 0 | 3 | 3 | 0 |
| 8 | | 92 | 98 | 109 | 84 | 18.5 | 8.7 | 11,2 | 14,2 |
| 9 | | 95 | 103 | 119 | 105 | 25.2 | 10.6 | 15.6 | 2 |
| 10 | | 108 | 84 | 106 | 91 | 1.9 | 15.8 | 12.8 | 3.2 |
| Rata-rata <i>error</i> | | | | | | 13.4 | 13 | 13.4 | 8.1 |
| Standar Deviasi | | | | | | 11.4 | 10.4 | 11 | 11.7 |
| Rata-rata keseluruhan <i>error</i> | | | | | | 12.7 | 9.1 | 13.5 | 8.7 |

Pada Tabel 4.1 terdapat metode A dan B, yaitu metode A adalah metode menghitung detak jantung estimasi sedangkan metode B adalah metode menghitung detak jantung per menit. Pada Tabel 4.1 merupakan perbandingan pengukuran detak jantung antara pengukuran manual pada pergelangan tangan dan alat komersial dengan metode A dan B.

Hasil pengukuran subjek ke-1 dengan metode A dan B memiliki perbedaan yang cukup besar saat dibandingkan dengan pengukuran manual dan alat komersial. Pada Tabel 4.1 tersebut juga terdapat standar deviasi dari masing-masing persen *error* tiap subyek, yang menghasilkan nilai cukup besar.

Hasil pada beberapa pengukuran tersebut dapat terjadi karena saat menempelkan jari ke sensor, jari bergerak terlalu banyak, sehingga sinyal detak jantung yang dihasilkan memiliki *noise* yang menyebabkan pembacaan detak jantung menjadi tidak akurat.

Pengujian berikutnya adalah perbandingan saturasi oksigen dengan alat komersial, pengukuran setiap subyek dalam 30 data memiliki interval masing-masing 20 detik. Hasil pengukuran ditunjukkan pada Tabel 4.2.

Tabel 4.2 Hasil pengukuran saturasi oksigen

| Peng ukur an | Subyek | SPO2 (%) | | |
|------------------------|--------|-------------------|---------------------------|----------------------------|
| | | Referensi | Pengukuran dengan alat | Persen <i>Error</i> (%) |
| | | Alat komersial | | |
| 1 | #1 | 97 | 94 | 3.1 |
| 2 | | 98 | 98 | 0 |
| 3 | | 98 | 96 | 2 |
| 4 | | 98 | 95 | 3.1 |
| 5 | | 98 | 95 | 3.1 |
| 6 | | 97 | 95 | 2.1 |
| 7 | | 97 | 95 | 2.1 |
| 8 | | 98 | 95 | 3.1 |
| 9 | | 98 | 95 | 3.1 |
| 10 | | 98 | 95 | 3.1 |
| Rata-rata <i>error</i> | | | | 2.5 |
| Standar Deviasi | | | | 0.9 |
| 1 | #2 | 99 | 97 | 2 |
| 2 | | 99 | 96 | 3 |
| 3 | | 98 | 97 | 1 |
| 4 | | 99 | 97 | 2 |
| 5 | | 98 | 95 | 3.1 |

| | | | | |
|------------------------------------|----|----|----|-----|
| 6 | | 99 | 96 | 3 |
| 7 | | 99 | 96 | 3 |
| 8 | | 99 | 96 | 3 |
| 9 | | 98 | 95 | 3.1 |
| 10 | | 99 | 97 | 2 |
| Rata-rata error | | | | 2.5 |
| Standar Deviasi | | | | 0.7 |
| 1 | #3 | 99 | 97 | 2 |
| 2 | | 96 | 94 | 2.1 |
| 3 | | 95 | 91 | 4.2 |
| 4 | | 94 | 94 | 0 |
| 5 | | 96 | 96 | 0 |
| 6 | | 99 | 94 | 5.1 |
| 7 | | 98 | 92 | 6.1 |
| 8 | | 98 | 94 | 4.1 |
| 9 | | 98 | 95 | 3.1 |
| 10 | | 97 | 95 | 2.1 |
| Rata-rata <i>error</i> | | | | 2.9 |
| Standar Deviasi | | | | 2 |
| Rata-rata keseluruhan <i>error</i> | | | | 2.6 |

Pada Tabel 4.2 persen *error* pada pengukuran ke-1, ke-2 dan ke-3 nilai persen *error* relatif kecil. Pada hasil pengukuran ini dilakukan bersama dengan pengukuran denyut jantung.

Pengukuran ke-1 dan ke-2 pada pengukuran saturasi oksigen memiliki rata-rata *error* yang cukup kecil. Rata-rata *error* pada pengukuran ke-1 adalah 2.5%, pengukuran ke-2 adalah 2.5% dan pengukuran ke-3 adalah 2.9%. Standar deviasi yang dihasilkan relatif kecil, yaitu pada pengukuran ke-1 adalah 0.9, pengukuran ke-2 adalah 0.7 dan pengukuran ke-3 adalah 2.

BAB 5

KESIMPULAN DAN SARAN

5.1 Kesimpulan

Dari proses perancangan dan pengujian pada alat, dapat diambil kesimpulan, yaitu antara lain.

1. Dapat membuat sistem yang mendeteksi denyut jantung dan saturasi oksigen secara otomatis pada anak dengan menggunakan satu buah sensor.
2. Pengukuran detak jantung pada metode A dan B yang dibandingkan dengan referensi alat komersial dan pengukuran manual memiliki rata-rata keseluruhan *error* diatas nilai yang dapat ditoleransi pada 5%. Pada pengukuran saturasi oksigen memiliki rata-rata keseluruhan *error* dibawah 5% yaitu 2.6% sehingga masih dapat ditoleransi.

5.2 Saran

Untuk pengembangan lebih lanjut bagi mahasiswa yang ingin melanjutkan dan menyempurnakan alat ukur detak jantung dan saturasi oksigen ini, penulis memberikan saran antara lain.

1. Perlunya mendesain tempat sensor atau *clip* yang baik agar saat pengukuran hasil pembacaan akurat.
2. Diperlukan perhitungan yang tepat pada denyut jantung dan saturasi oksigen agar memperoleh hasil yang baik.

DAFTAR PUSTAKA

- [1] M. Durand and R. Ramanathan, "Pulse oximetry for continuous oxygen monitoring in sick newborn infants," *J. Pediatr.*, vol. 109, no. 6, pp. 1052–1056, 1986.
- [2] A. Wongjan, A. Julsereewong, and P. Julsereewong, "Continuous Measurements of ECG and SpO₂ for Cardiology Information System," *MultiConference Eng. Comput. Sci.*, vol. II, pp. 18–21, 2009.
- [3] C. L. Petersen, T. P. Chen, J. M. Ansermino, and G. A. Dumont, "Design and evaluation of a low-cost smartphone pulse oximeter," *Sensors (Basel)*, vol. 13, no. 12, pp. 16882–16893, 2013.
- [4] A. Fontaine, "Reflectance-Based Pulse Oximeter for the Chest and Wrist," *Wpi.Edu*, 2010.
- [5] Kuwa, "How to Read SpO₂," 2006.
- [6] T. K. Mishra and P. K. Rath, "Pivotal role of heart rate in health and disease," *Journal, Indian Acad. Clin. Med.*, vol. 12, no. 4, pp. 297–302, 2011.
- [7] J. Allen, "Photoplethysmography and its application in clinical physiological measurement," *Physiol. Meas.*, vol. 28, no. 3, pp. R1–R39, 2007.
- [8] M. Shafiq, "Investigation of photoplethysmography and arterial blood oxygen saturation during artificially induced peripheral hypoperfusion utilising multimode photometric sensors Muhammad Shafique," *City*, no. January, 2011.
- [9] P. A. Kyriacou, "Pulse oximetry in the oesophagus," *undefined*, 2006.
- [10] R. Strogonovs, "Implementing pulse oximeter using MAX30100 - MORF - Coding And Engineering." [Online]. Available: <https://morf.lv/implementing-pulse-oximeter-using-max30100>. [Accessed: 27-Aug-2018].
- [11] P. Physics, "Explaining rms voltage and current." pp. 14–16, 2016.
- [12] I. Puy, "Bluetooth," pp. 1–20, 2008.
- [13] "Pulse Oximeter SpO₂ and Heart-Rate Sensor Module - I2C - MAX30100 [5337]: Sunrom Electronics/Technologies." [Online]. Available: <https://www.sunrom.com/p/pulse-oximeter-spo2-and-heart-rate-sensor-module-i2c-max30100>. [Accessed: 12-Oct-2017].
- [14] "Low-pass filter - Helpful." [Online]. Available: https://helpful.knobs-dials.com/index.php/Low-pass_filter. [Accessed: 05-Nov-2017].
- [15] "[Arduino] Implementation of Basic Filters | TKF's World of Engineering." [Online]. Available: <https://elvistkf.wordpress.com/2016/04/19/arduino-implementation-of-filters/>. [Accessed: 10-Nov-2017].

LAMPIRAN

1. Program pembacaan sensor dan perhitungan pada Arduino.

```
#include <Wire.h>
#include <MAX30100.h>
#include <SoftwareSerial.h>
const int RX_PIN = 8;
const int TX_PIN = 9;
SoftwareSerial mySerial(RX_PIN, TX_PIN);

#define IR_LED_CURRENT    0x05 // 27.1 mA
#define RED_LED_CURRENT   0x05 // 37   mA 0x0B
#define PULSE_WIDTH       0x03
#define SAMPLING_RATE     0x01 // 100Hz
#define MAX30100_MODE_SPO2_HR 0x03

int red,ir;

#define LM_SIZE 10
//----- [ MEAN ] -----
float LM_ir[LM_SIZE];      // LastMeasurements
byte index = 0;
float sum_ir = 0;
int avg_ir = 0;
float mean_ir;
float val_ir=0, val_red=0;
//
float LM_red[LM_SIZE];      // LastMeasurements
float sum_red = 0;
int avg_red = 0;
float mean_red;
//----- MEAN -----

//----- [ FILTER LOW PASS & HIGH PASS ] -----
float low_pass_ir, low_pass_red;
float high_pass_ir,output_ir_before;
float ir_1,red_1;
float output_red_before,high_pass_red;
//----- FILTER LOW PASS & HIGH PASS -----
```

```

//----- [ DETAK JANTUNG & SATURASI OKSIGEN ] -----

// DETAK JANTUNG
int sensor_val,prev_val,beatDuration;
int PulseState,BPM;
float f,sec;
bool beat=false;
unsigned int currentBeat,lastBeat;

// SATURASI OKSIGEN
int samplesRecorded;
int irACSum=0,redACSum=0;
int SPO2;
float ratio;

//----- DETAK JANTUNG & SATURASI OKSIGEN -----

unsigned int timer=0;

/*----- */
#define data 10
int val_SPO2[data];
byte idx =0 ;
int sum=0;
int output_spo2;

int val_BPM[data];
//byte idx1 =0 ;
int sum1=0;
int output_bpm;
int average_spo2=0, average_bpm=0;
/*----- */

#define nilai 10
float value_ir[nilai];
byte id=0;
float total_ir=0;
float value_red[nilai];
float total_red=0;
float rms_ir=0,rms_red=0;
float tmp_ir,tmp_red;

```

```

bool saturasi_oksigen=false;
int peak;
int tmp_detak;
int detak[1];
bool state_ON=true;
bool start=true;
unsigned long time_now1;
unsigned long time_now2;
bool start_timer=true;
bool stop_timer=false;
int framesPerSecond=0;
int seperSeratusDetik;
int detik=0;
int menit=0;
bool state=false;

float threshold =10;

int count;
#define jumlah_f 24
float f_value[jumlah_f];
int incr;
float f_total;
float sum_f;
float avg_f;

MAX30100 sensor;

```

```

void setup() {
Wire.begin();
Serial.begin(115200);
mySerial.begin(38400);
sensor.begin();
sensor.setMode(MAX30100_MODE_SPO2_HR);
sensor.setLedsCurrent(IR_LED_CURRENT, RED_LED_CURRENT);
sensor.setLedsPulseWidth(PULSE_WIDTH);
sensor.setSamplingRate(SAMPLING_RATE);
TCCR1B = 0b1011;
TCNT1 = 0;
OCR1A = 250;
TIMSK1 = 0b10;
}
ISR(TIMER1_COMPA_vect) // timer compare interrupt service routine
{
    timer++;
}

void loop() {
sensor.update();
sensor.getRawValues(&ir, &red);
output();
delay(10);
}

void output() {
if(time_now2/1000==65){
    time_now2=0;
}
LM_red[index] = red;
LM_ir[index] = ir;
sum_red = sum_red + LM_red[index];
sum_ir  = sum_ir + LM_ir[index];
index++;

if (index == LM_SIZE) {
    index = 0;
}

sum_red = sum_red - LM_red[index];
sum_ir  = sum_ir - LM_ir[index];
avg_red = sum_red / LM_SIZE;
avg_ir  = sum_ir / LM_SIZE;
mean_red = avg_red - red;
mean_ir  = avg_ir - ir;

low_pass_red = 0.1868*mean_red+ (1 - 0.11158)*low_pass_red;
low_pass_ir  = 0.1868*mean_ir+ (1 - 0.11158)*low_pass_ir;

```



```

high_pass_ir = 0.96 * (output_ir_before + low_pass_ir - ir_1);
ir_1 = low_pass_ir;
output_ir_before = high_pass_ir;

//----- BPM -----

if(start&&high_pass_ir>=threshold && high_pass_ir<=400){
    if(timer>time_now1+2000){
        time_now1=timer;
        state = true;
    }
}
if(state){
    framesPerSecond++;
}
if (framesPerSecond >= 12)
{
    framesPerSecond = 0;
    seperSeratusDetik ++;
}
if (seperSeratusDetik >= 10)
{
    seperSeratusDetik = 0;
    detik ++;
}
if (detik >= 60)
{
    detik = 0;
    menit ++;
}

if(state_ON){
    if(detik==2){
        cli();
        timer=0;
        TCNT1 = 0;
        sei();
        time_now2=0;

        seperSeratusDetik = 0; //Reset stopwatch
        detik = 0;
        menit = 0;
        beat=true;
        saturasi_oksigen=true;
        PulseState=1;
    }
}
}

```

```

if(sensor_val>500){
    saturasi_oksigen=false;
    beat=false;
    state=false;
    state_ON= true;
    start = true;
    seperSeratusDetik = 0; //Reset
    detik = 0;
    menit = 0;
    threshold=10;
    BPM=0;
    tmp_detak=0;
    count=0;
    sum_f =0;
    incr=0;
    PulseState=0;
}
if(beat){
    start = false;
    state_ON= false;
    state= false;
}
if(start_timer){
    stop_timer=false;
    if(timer/1000==60){
        stop_timer=true;
        tmp_detak=count;
        count=0;
    }
}
if(stop_timer){
    start_timer=false;
    if(timer/1000==0){
        start_timer=true;
        count=0;
    }
}
sensor_val = high_pass_ir; //

```

```

switch(PulseState)
{
    case 1:
        if(sensor_val>threshold){
            threshold = min(sensor_val, 500);
            PulseState = 2;
        }
        decreaseThreshold();
        break;
    case 2:
        if(sensor_val<threshold) {
            PulseState = 3;
        }else{
            threshold = min(sensor_val, 500);
        }
        break;
    case 3:
        if(sensor_val < threshold) {
            count++;
            peak=sensor_val;
            currentBeat = timer;
            beatDuration = currentBeat - lastBeat;
            if(beatDuration > 0 && lastBeat>0){
                sec=beatDuration*0.001;
                f=1/sec;
                f_value[incr]=f;
                sum_f = sum_f + f_value[incr];
                incr++;
                if(incr==jumlah_f){
                    incr=0;
                    f_total = sum_f;
                    sum_f=0;
                }
                avg_f = f_total/jumlah_f;
            }
            BPM = avg_f*60;
            lastBeat = currentBeat;
            PulseState = 4;
        }else{
            PulseState = 2;
        }
        break;
    case 4:
        decreaseThreshold();
        if(timer - lastBeat>200){
            PulseState = 1;
        }
        break;
}
prev_val=sensor_val ;
//----- BPM -----

```

```

//----- Saturasi Oksigen -----
if(saturasi_oksigen){
    irACSum = sq(high_pass_ir);
    redACSum = sq(high_pass_red);
    value_ir[id]=irACSum;
    value_red[id]=redACSum;
    total_ir = total_ir + value_ir[id];
    total_red = total_red + value_red[id];
    id++;

    if(id == nilai){
        id = 0;
        tmp_ir=total_ir;
        tmp_red=total_red;
        total_ir=0;
        total_red=0;
    }
    rms_ir = tmp_ir/nilai;
    rms_red = tmp_red/nilai;
    ratio= log(sqrt(rms_red))/log(sqrt(rms_ir));
    SPO2 = 110 - 15 * ratio;

    if(SPO2>=70 && SPO2<=100){
        val_SPO2[idx]=SPO2;
    }
    sum = sum + val_SPO2[idx];
    idx++;
    if (idx == data) {
        idx = 0;
        average_spo2=sum;
        sum = 0;
    }
    output_spo2=average_spo2/ data;
}
//----- Saturasi Oksigen -----

```

```

if(timer>time_now2 + 1000){
    time_now2=timer;
    mySerial.print("      ");
    mySerial.print(BPM);
    mySerial.print(" BPM");
    mySerial.print(" | ");
    mySerial.print(output_spo2);
    mySerial.print(" %");
    mySerial.print(" | ");
    mySerial.print(tmp_detak);
    mySerial.println("");
}
}

void decreaseThreshold(){
    if (threshold > 10) {
        threshold = 10;
    }
}
}

```

2. Program *receiver* Bluetooth pada *smartphone* di sistem Android.

```
package com.example.windows7.appl;
import android.bluetooth.BluetoothAdapter;
import android.bluetooth.BluetoothDevice;
import android.bluetooth.BluetoothSocket;
import android.content.DialogInterface;
import android.content.Intent;
import android.os.Environment;
import android.os.Handler;
import android.support.v7.app.AlertDialog;
import android.support.v7.app.AppCompatActivity;
import android.os.Bundle;
import android.view.View;
import android.widget.AdapterView;
import android.widget.AdapterView.OnItemClickListener;
import android.widget.ArrayAdapter;
import android.widget.Button;
import android.widget.ListView;
import android.widget.TextView;
import android.widget.Toast;
import java.io.File;
import java.io.FileOutputStream;
import java.io.IOException;
import java.io.InputStream;
import java.io.OutputStream;
import java.io.OutputStreamWriter;
import java.util.ArrayList;
import java.util.Set;
import java.util.UUID;

public class MainActivity extends AppCompatActivity {

    boolean connected;
    BluetoothSocket mmSocket;
    BluetoothAdapter mBluetoothAdapter;
    BluetoothDevice mDevice;

    InputStream mmInStream;
    OutputStream mmOutStream;
    boolean stopThread;
    byte buffer[];

    Button B_ON, B_STOP, OFF;
    TextView btName, val_sens;

    ListView listView;
    ArrayList list;
    File myExternalFile;
```

```

AdapterView.OnItemClickListener onItemClickListener = new AdapterView.OnItemClickListener() {
    @Override
    public void onItemClick(AdapterView adapterView, View view, int i, long l) {

        Set<BluetoothDevice> pairedDevices = mBluetoothAdapter.getBondedDevices();
        for (BluetoothDevice device : pairedDevices) {

            if (device.getAddress().equals(DEVICE_ADDRESS)) {
                mDevice = device;

                beginListenForData();
            }
        }
    }
};

public void setUiEnabled(boolean bool) {
    B_ON.setEnabled(!bool);
}

public boolean BTConnect() {

    boolean found = false;
    mBluetoothAdapter = BluetoothAdapter.getDefaultAdapter();
    if (mBluetoothAdapter == null) {
        // Device does not support Bluetooth
        Toast.makeText(getApplicationContext(), text: "Bluetooth not supported", Toast.LENGTH_LONG).show();
    }

    if (mBluetoothAdapter.isEnabled()) {
        Toast.makeText(getApplicationContext(), text: "Bluetooth ON", Toast.LENGTH_SHORT).show();
        OFF.setEnabled(true);
        setUiEnabled(true);
        found = true;
    }

    if (!mBluetoothAdapter.isEnabled()) {

        Intent enableBtIntent = new Intent(BluetoothAdapter.ACTION_REQUEST_ENABLE);
        startActivityForResult(enableBtIntent, requestCode: 0);

        Toast.makeText(getApplicationContext(), "BT ON", Toast.LENGTH_LONG).show();
    }

    return found;
}

```

```

public void onClickON(View view) {

    if (BTConnect()) {
        setUiEnabled(true);
        B_STOP.setEnabled(true);
        Set<BluetoothDevice> pairedDevices = mBluetoothAdapter.getBondedDevices();

        if (pairedDevices.size() > 0) {

            list = new ArrayList();
            for (BluetoothDevice device : pairedDevices)
                list.add(device.getName() + "\n" + device.getAddress());
            final ArrayAdapter mPairedDevice = new ArrayAdapter<context> (this, android.R.layout.simple_list_item_1, list);

            listView.setAdapter(mPairedDevice);
            listView.setOnItemClickListener(onItemClickListener);

        } else {
            Toast.makeText(getApplicationContext(), text: "Please Pair the Device first", Toast.LENGTH_SHORT).show();
        }
    }
}

...

public void onClickOFF(View view) {

    mBluetoothAdapter.disable();
    setUiEnabled(false);
    OFF.setEnabled(false);
    B_STOP.setEnabled(false);
    btName.setText("");
    val_sens.setText("");

    ...

}

public void onClickSTOP(View view) throws IOException {
    stopThread = true;
    mmSocket.close();
    mmInStream.close();
    mmOutStream.close();
    setUiEnabled(false);
    OFF.setEnabled(true);
    B_STOP.setEnabled(false);
    btName.setText("");
    Toast.makeText(getApplicationContext(), text: "Connection Closed", Toast.LENGTH_LONG).show();
}

```



```

void beginListenForData()
{
    notif();
    final Handler handler = new Handler();
    stopThread = false;
    buffer = new byte[1024];
    Thread thread = new Thread((Runnable) () -> {

        mBluetoothAdapter.cancelDiscovery();

        try {
            mmSocket = mDevice.createRfcommSocketToServiceRecord(MY_UUID);
            mmSocket.connect();
            connected=true;
        } catch (IOException e) {
            e.printStackTrace();
            try {
                mmSocket.close();
            } catch (IOException closeException) {

                Toast.makeText(getApplicationContext(), text: "Could not Connect", Toast.LENGTH_LONG).show();
            }
        }
    }
    if(connected){

        try {
            mmInStream = mmSocket.getInputStream();
        } catch (IOException e) {
            try {
                mmInStream.close();
            } catch (IOException e1) {
                e1.printStackTrace();
            }
            Toast.makeText(getApplicationContext(), text: "Error occurred when creating input stream", Toast.LENGTH_SHORT).show();
        }

        try {
            mmOutStream = mmSocket.getOutputStream();
        } catch (IOException e) {
            try {
                mmOutStream.close();
            } catch (IOException e1) {
                e1.printStackTrace();
            }
            Toast.makeText(getApplicationContext(), text: "Error occurred when creating output stream", Toast.LENGTH_SHORT).show();
        }
    }
}

```

```

        while(!Thread.currentThread().isInterrupted() && !stopThread)
        {
            try
            {
                int byteCount = mmInStream.available();
                if(byteCount > 0)
                {
                    byte[] rawBytes = new byte[byteCount];
                    mmInStream.read(rawBytes);
                    final String string=new String(rawBytes, "UTF-8");

                    handler.post(new Runnable() {
                        public void run()
                        {
                            val_sens.setText(String.format(" %s", string));
                        }
                    });
                }
            }
            catch (IOException ex)
            {
                stopThread = true;
            }
        }
    });

    thread.start();
}

void notif() {
    Toast.makeText(getApplicationContext(), "Connecting... "+mDevice.getName(), Toast.LENGTH_SHORT).show();
}
}

```