Simulación de Monitoreo de **Zonas Contaminadas**

Comparación de algoritmos: Q-Learning, SARSA y Monte Carlo

Entrenamiento Visualización Análisis de Robustez



Selecciona el algoritmo a visualizar

Selecciona las visualizaciones

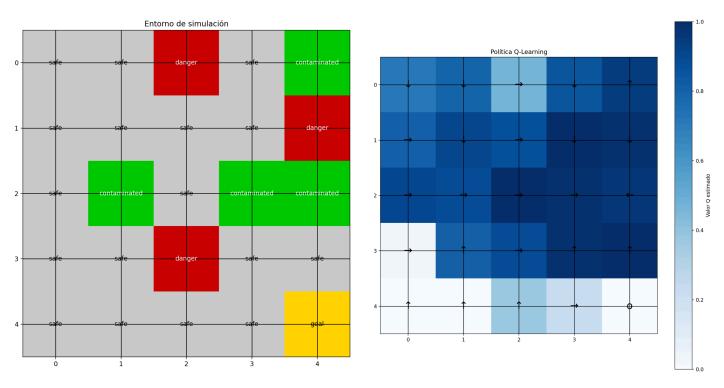
Política aprendida × Entorno ×

Recorrido ×

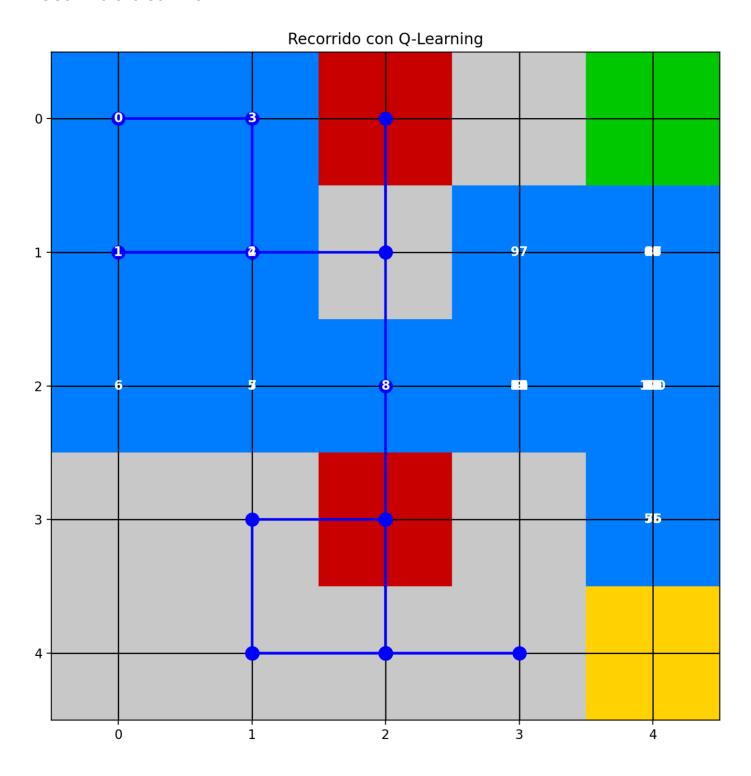
Entorno

Q-Learning

Política Aprendida



Recorrido del Dron



	Paso	Posición	Tipo de Celda
0	0	(0,0)	safe
1	1	(1,0)	safe
2	2	(1, 1)	safe
3	3	(0, 1)	safe
4	4	(1, 1)	safe
5	5	(2, 1)	contaminated
6	6	(2,0)	safe
7	7	(2, 1)	contaminated
8	8	(2, 2)	safe
9	9	(2, 3)	contaminated
		,	

Comparación de Algoritmos

