

# Homework 5 of Numerical Analysis

刘陈若 3200104872

信息与计算科学 2001

## Theoretical questions

### Problem I

**Solution.** 显然, 区间  $[a, b]$  上的连续函数经过求和和数乘运算仍然是  $[a, b]$  上的连续函数, 并且满足加法交换律和数乘的分配律。此外,  $f \equiv 0$  是加法单位元,  $1$  是乘法单位元, 并且对于任何  $[a, b]$  上的连续函数  $f$ ,  $f + (-f) = 0$ 。由此结合 **Definition B.2** 易知  $C[a, b]$  是  $\mathbb{C}$  上的线性空间。

其次, 我们证明 **Theorem 5.7** 定义的  $\langle u, v \rangle$  是该线性空间上的一个内积。对于任意  $v \in C[a, b]$ ,

$$\langle v, v \rangle = \int_a^b \rho(t) |v(t)|^2 dt \geq 0, \quad (1)$$

并且由  $\rho(t) > 0$ ,  $|v(t)|^2 \geq 0$  可知  $\langle v, v \rangle = 0$  当且仅当  $|v(t)|^2 = 0$ , 即  $v = 0$ 。进一步我们有,

$$\begin{aligned} \langle u + v, w \rangle &= \int_a^b \rho(t) [u(t) + v(t)] \overline{w(t)} dt = \langle u, w \rangle + \langle v, w \rangle, \\ \langle av, w \rangle &= \int_a^b a \rho(t) v(t) \overline{w(t)} dt = a \langle v, w \rangle, \\ \overline{\langle w, v \rangle} &= \overline{\int_a^b \rho(t) w(t) \overline{v(t)} dt} = \int_a^b \overline{\rho(t) w(t) \overline{v(t)}} dt = \int_a^b \rho(t) v(t) \overline{w(t)} dt = \langle v, w \rangle, \end{aligned} \quad (2)$$

其中  $u, v, w$  是任意  $[a, b]$  上的连续函数,  $a$  是任意复数。因此, **Definition B.108** 保证  $\langle u, v \rangle$  是该线性空间上的一个内积。

最后, 根据等式

$$\|u\|_2 = \left( \int_a^b \rho(t) |u(t)|^2 dt \right)^{\frac{1}{2}} = \sqrt{\langle u, u \rangle} \quad (3)$$

和 **Definition B.113** 可知,  $\|u\|_2$  是  $\mathbb{R}$  上的一个范数, 从而完成了 **Theorem 5.7** 的全部证明。  $\square$

## Problem II

(a)

**Solution.** 只需证明, 对于任意不相同的自然数  $m, n$  都有  $\langle T_m(x), T_n(x) \rangle = 0$ 。事实上,

$$\begin{aligned}
 \langle T_m(x), T_n(x) \rangle &= \int_{-1}^1 \cos(m \arccos x) \cos(n \arccos x) \frac{1}{\sqrt{1-x^2}} dx \\
 &= - \int_{-1}^1 \cos(m \arccos x) \cos(n \arccos x) d(\arccos x) \\
 &= \int_0^\pi \cos(mt) \cos(nt) dt \\
 &= \frac{1}{2} \int_0^\pi \cos[(m+n)t] dt + \frac{1}{2} \int_0^\pi \cos[(m-n)t] dt \\
 &= 0,
 \end{aligned} \tag{4}$$

其中最后一步是因为  $\sin[(m+n)t]$  和  $\sin[(m-n)t]$  在  $t=0, \pi$  时都为 0, 从而得证。  $\square$

(b)

**Solution.** 当然我们可以直接根据已知的 Chebyshev 多项式求模长后规范化得到答案, 不过此处还是老老实实地仿照 **Example 5.19** 进行正交化:

$$\begin{aligned}
 u_1 &= 1, \quad v_1 = u_1 = 1, \quad \|v_1\|_2^2 = \int_{-1}^1 \frac{1}{\sqrt{1-x^2}} dx = \pi, \quad u_1^* = \frac{1}{\sqrt{\pi}}, \\
 u_2 &= x, \quad v_2 = x - \left\langle x, \frac{1}{\sqrt{\pi}} \right\rangle \frac{1}{\sqrt{\pi}} = x, \quad \|v_2\|_2^2 = \frac{\pi}{2}, \quad u_2^* = \sqrt{\frac{2}{\pi}} x, \\
 u_3 &= x^2, \quad v_3 = x^2 - \left\langle x^2, \sqrt{\frac{2}{\pi}} x \right\rangle \sqrt{\frac{2}{\pi}} x - \left\langle x^2, \frac{1}{\sqrt{\pi}} \right\rangle \frac{1}{\sqrt{\pi}} = x^2 - \frac{1}{2}, \quad \|v_3\|_2^2 = \frac{\pi}{8}, \quad u_3^* = \sqrt{\frac{8}{\pi}} \left( x^2 - \frac{1}{2} \right),
 \end{aligned} \tag{5}$$

至此我们得到了前三个标准化 Chebyshev 多项式  $u_1^*, u_2^*, u_3^*$ , 其具体表达式如上所示。  $\square$

### Problem III

(a)

**Solution.** 根据上一题的结论, **Corollary 5.25** 以及 **Example 5.28** 我们有

$$\begin{aligned} b_0 &= \langle y, u_1^* \rangle = \int_{-1}^1 \frac{1}{\sqrt{\pi}} dx = \frac{2}{\sqrt{\pi}}, \\ b_1 &= \langle y, u_2^* \rangle = \int_{-1}^1 \sqrt{\frac{2}{\pi}} x dx = 0, \\ b_2 &= \langle y, u_3^* \rangle = \int_{-1}^1 \sqrt{\frac{8}{\pi}} \left( x^2 - \frac{1}{2} \right) dx = -\sqrt{\frac{8}{9\pi}}. \end{aligned} \quad (6)$$

因此, 最佳二次多项式近似为  $\hat{\varphi} = \frac{2}{\pi} - \frac{8}{3\pi} \left( x^2 - \frac{1}{2} \right) = \frac{10}{3\pi} - \frac{8}{3\pi} x^2$ . □

(b)

**Solution.** 根据 **Theorem 5.34** 以及 **Example 5.35** 我们有

$$\begin{aligned} G(1, x, x^2) &= \begin{bmatrix} \langle 1, 1 \rangle & \langle 1, x \rangle & \langle 1, x^2 \rangle \\ \langle x, 1 \rangle & \langle x, x \rangle & \langle x, x^2 \rangle \\ \langle x^2, 1 \rangle & \langle x^2, x \rangle & \langle x^2, x^2 \rangle \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \pi & 0 & \frac{\pi}{2} \\ 0 & \frac{\pi}{2} & 0 \\ \frac{\pi}{2} & 0 & \frac{3\pi}{8} \end{bmatrix}, \\ \mathbf{c} &= \begin{bmatrix} \langle y, 1 \rangle \\ \langle y, x \rangle \\ \langle y, x^2 \rangle \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2 \\ 0 \\ \frac{2}{3} \end{bmatrix}. \end{aligned}$$

求解方程组  $G(1, x, x^2)^T \mathbf{a} = \mathbf{c}$  可得,

$$\mathbf{a} = \left[ \frac{10}{3\pi}, 0, -\frac{8}{3\pi} \right]^T. \quad (7)$$

因此, 最佳二次多项式近似为  $\hat{\varphi} = \frac{10}{3\pi} - \frac{8}{3\pi} x^2$ . □

## Problem IV

(a)

**Solution.** 和 Problem II 类似, 进行 Schmidt 正交化过程如下:

$$\begin{aligned}
 u_1 = 1, \quad v_1 = u_1 = 1, \quad \|v_1\|_2^2 &= \sum_{i=1}^{12} v_1^2(t_i) = 12, \quad u_1^* = \frac{1}{2\sqrt{3}}, \\
 u_2 = x, \quad v_2 = x - \left\langle x, \frac{1}{2\sqrt{3}} \right\rangle \frac{1}{2\sqrt{3}} &= x - \frac{13}{2}, \quad \|v_2\|_2^2 = 143, \quad u_2^* = \frac{1}{\sqrt{143}} \left( x - \frac{13}{2} \right), \\
 u_3 = x^2, \quad v_3 = x^2 - \left\langle x^2, \frac{1}{2\sqrt{3}} \right\rangle \frac{1}{2\sqrt{3}} - \left\langle x^2, \frac{1}{\sqrt{143}} \left( x - \frac{13}{2} \right) \right\rangle \frac{1}{\sqrt{143}} \left( x - \frac{13}{2} \right) &= x^2 - 13x + \frac{91}{3}, \\
 \|v_3\|_2^2 = \frac{4004}{3}, \quad u_3^* = \sqrt{\frac{3}{4004}} \left( x^2 - 13x + \frac{91}{3} \right). &
 \end{aligned} \tag{8}$$

至此我们得到了一组正交多项式  $u_1^*, u_2^*, u_3^*$ , 其具体表达式如上所示。 □

(b)

**Solution.** 根据 (a) 的结论, Corollary 5.25 以及 Example 5.28 我们有

$$\begin{aligned}
 b_0 &= \langle y, u_1^* \rangle = \sum_{i=1}^{12} \frac{1}{2\sqrt{3}} y_i = 277\sqrt{3}, \\
 b_1 &= \langle y, u_2^* \rangle = \sum_{i=1}^{12} \frac{1}{\sqrt{143}} \left( x_i - \frac{13}{2} \right) y_i = \frac{589}{\sqrt{143}}, \\
 b_2 &= \langle y, u_3^* \rangle = \sum_{i=1}^{12} \sqrt{\frac{3}{4004}} \left( x_i^2 - 13x_i + \frac{91}{3} \right) y_i = 6034\sqrt{\frac{3}{1001}}.
 \end{aligned} \tag{9}$$

因此, 最佳二次多项式近似为

$$\hat{\varphi} = \frac{277}{2} + \frac{589}{143} \left( x - \frac{13}{2} \right) + \frac{9051}{1001} \left( x^2 - 13x + \frac{91}{3} \right) \approx 9.042x^2 - 113.427x + 386.000. \tag{10}$$

这和 Example 5.48 的结论是一致的。 □

(c)

**Solution.** 如果数据集的  $x_i$ 's 保持不变, 但是  $y_i$ 's 发生变化, 从 (a) 和 (b) 中很容易可以看出, 求解正交多项式  $u_1^*, u_2^*, u_3^*$  的过程是可以重复利用的, 但是计算正交多项式前的系数  $b_0, b_1, b_2$  的过程是需要重新计算的。

对比正规方程组, 可以发现, 使用正交多项式进行 approximation 时, 只需要直接更新基前面的系数即可, 而正规方程组的更新却涉及到矩阵的运算以及线性方程组的求解。对于大型数据集来说, 这可能计算代价高昂。相比之下, 正交多项式可以使用简单的公式计算, 速度更快, 效率更高。 □

## Programming assignments

本次编程作业采用 Makefile 文件对编译进行统一管理。具体地, 在 Makefile 所在目录下输入 `make` 即可完成编译, 得到可执行文件 `test`。对其运行即可得到各小题的输出结果, 具体内容将按问题顺序分别作出说明。需要注意的是, 本项目作业使用 `eigen3` 进行线性方程组求解, 它以 `#include <eigen3/Eigen/...>` 的形式被调用, 因此在编译时需要保持相应的文件关系。

### DLS solver.h

由于作业的头文件并不复杂, 此处仅给出一个简单的说明。

`DLS_solver.h` 定义了两个类 `DLS_solver` 和 `Normal_equations` 和一个子类 `QR_factorization`。`DLS_solver` 类是一个抽象基类, 它定义了一个抽象函数 `solve()`, 用来求解最小二乘问题。`Normal_equations` 类继承自 `DLS_solver`, 它实现了使用正规方程组来求解最小二乘问题的方法。`QR_factorization` 类继承自 `DLS_solver`, 它实现了使用 QR 分解来求解最小二乘问题的方法。这两个类的对象可以接受一个矩阵和一个向量作为输入, 它们可以根据这些输入来求解最小二乘问题, 并返回解的系数。此外, `Normal_equations` 类还提供了一个函数来返回 Gram 矩阵, 而 `QR_factorization` 类提供了一个函数来返回 QR 分解中的  $R$  矩阵的非零部分  $R_1$ 。

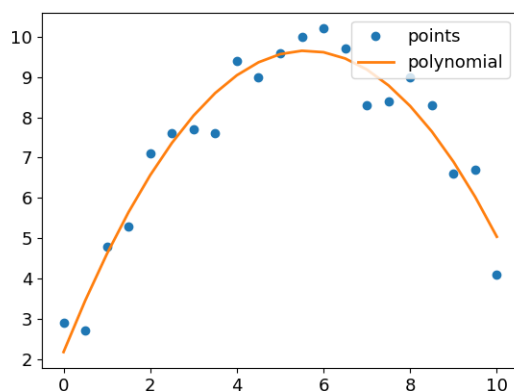
### Problem A

头文件已经实现了使用正规方程组求解最小二乘问题。对于题目中所给的数据, 运行程序, 输出结果如下:

```
The results using normal equations are:
a0 = 2.17572
```

```
a1 = 2.67041
a2 = -0.238444
```

其中  $a_0, a_1, a_2$  是最佳近似二次多项式  $\hat{\varphi} = a_0 + a_1x + a_2x^2$  的对应系数。所有数据点和对应的多项式图像如下所示。



## Problem B

头文件已经实现了使用 QR 分解求解最小二乘问题。同时，对于相同的数据，运行程序，输出结果如下：

```
The results using QR factorization are:
a0 = 2.17572
a1 = 2.67041
a2 = -0.238444
```

其中  $a_0, a_1, a_2$  是最佳近似二次多项式  $\hat{\varphi} = a_0 + a_1x + a_2x^2$  的对应系数。可以看出两种不同的算法得到了相同的结果（因此此处不再绘制图像），也从侧面反映了算法的正确和准确性。

进一步，输出正规方程组对应的格拉姆矩阵  $G$  以及 QR 分解对应的矩阵  $R_1$  的条件数如下：

The condition number of  $G$  is: 19002

The condition number of  $R_1$  is: 141.072

显然  $G$  的条件数要远远大于  $R_1$  的条件数，这也证实了题目所给的结论。