Современные методы анализа данных и машинного обучения

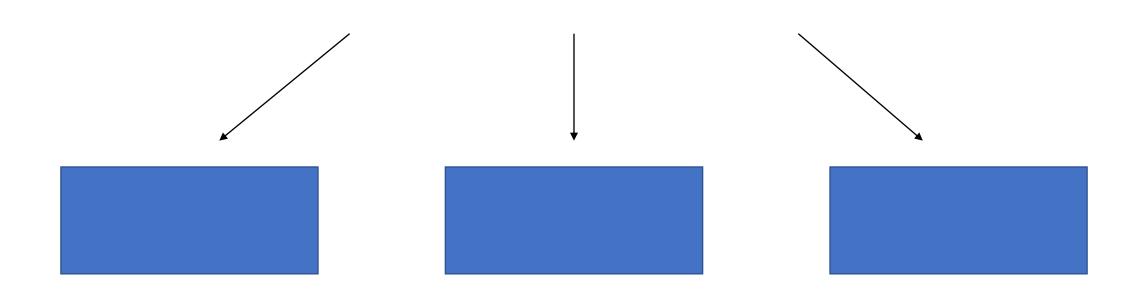
Тема 5. Лекция 5

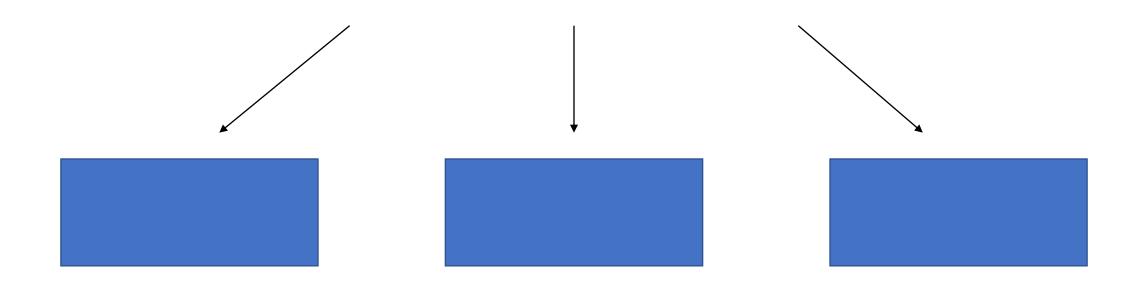
Математика для машинного обучения. Линейная алгебра

Юрий Саночкин

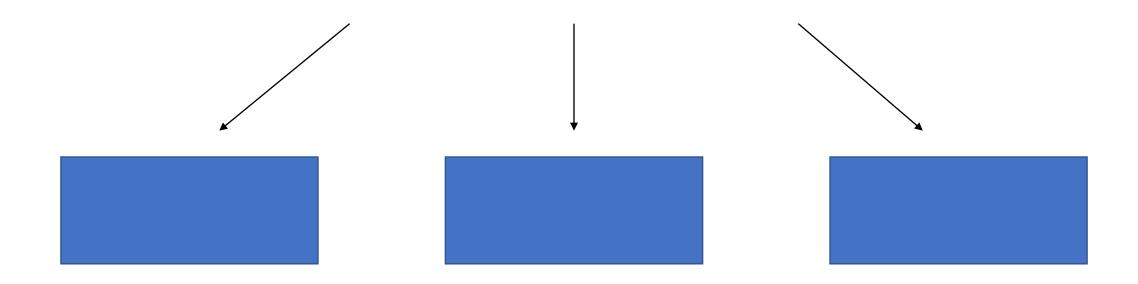
ysanochkin@hse.ru

НИУ ВШЭ, 2024

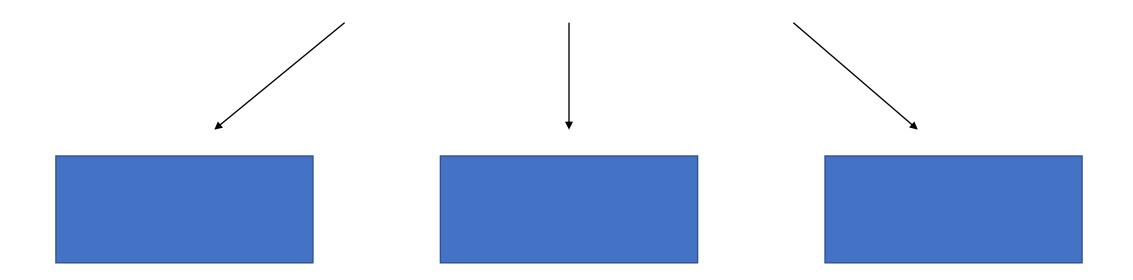




Знакомая картинка? :) Думаете, знаете, что появится тут на следующем слайде? :)



Думаю, вы не угадали!

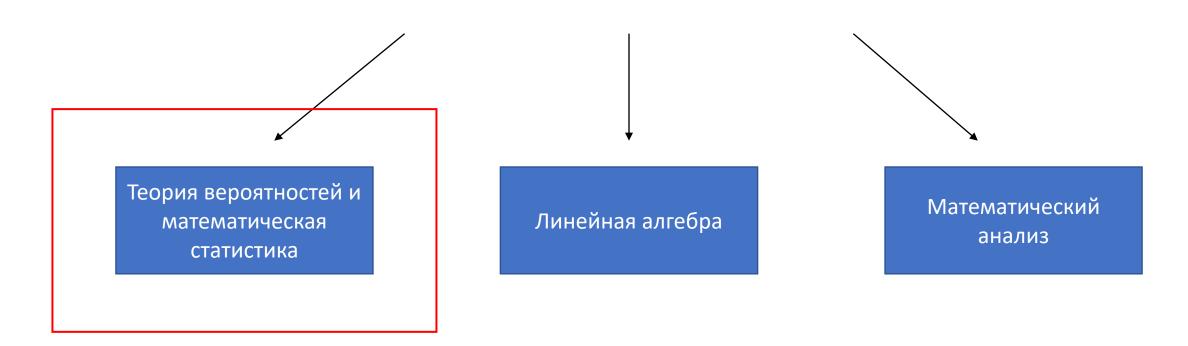


Какие разделы математики важны в анализе данных и для чего?





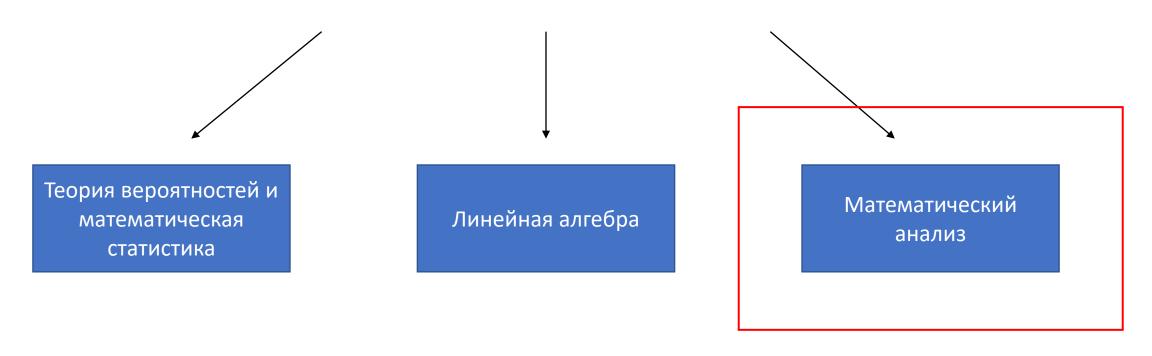
Это три кита из разделов математики, на которых базируется весь анализ данных



Это мы уже вспомнили и обсудили достаточно подробно в рамках предыдущего модуля!



Сегодня наш разговор про это!



Это нас ждет впереди!

- Почему именно линейная алгебра?
- Про что этот раздел и почему он так важен для анализа данных и конкретно для машинного обучения?

- За последние 30 лет мы научили машины
 - Смотреть и видеть;
 - Слушать, слышать и говорить в ответ;
 - Сочинять стихи и песни,
 - Прогнозировать котировки бирж;
 - Находить раковые опухоли
- и многое другое...

- За последние 30 лет мы научили машины
 - Смотреть и видеть;
 - Слушать, слышать и говорить в ответ;
 - Сочинять стихи и песни,
 - Прогнозировать котировки бирж;
 - Находить раковые опухоли
- и многое другое...

• Диапазон приложений машинного обучения поражает воображение человека

• Диапазон приложений машинного обучения поражает воображение человека

- Тем более удивительным кажется тот факт, что на всё это способна обычная вычислительная машина
- Фактически просто продвинутый калькулятор

- Предметно: компьютер это очень глупая коробка!
- Он понимает только нули и единицы

- Предметно: компьютер это очень глупая коробка!
- Он понимает только нули и единицы
- ...но делает это очень хорошо!
- Насколько хорошо?

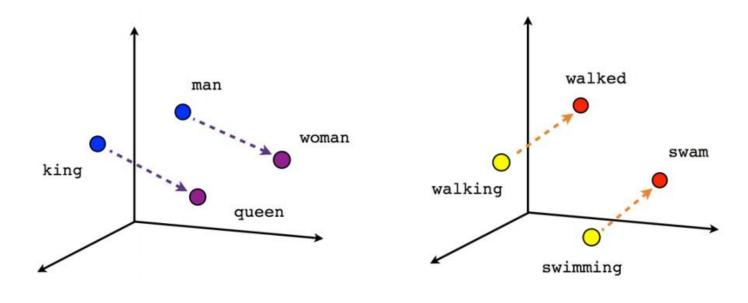
- Предметно: компьютер это очень глупая коробка!
- Он понимает только нули и единицы
- ...но делает это очень хорошо!
- Насколько хорошо?
- Настолько хорошо, что если из нулей и единиц составить числа, то он сможет за секунду обработать больше чисел, чем вы за всю свою жизнь!

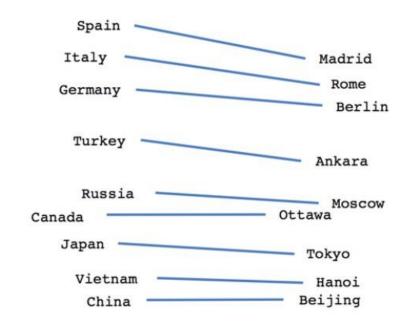
- Какой отсюда следует вывод?
- Фото, видео, звуки вашего голоса, стихи Маяковского всё это нужно выразить на языке чисел.

- Какой отсюда следует вывод?
- Фото, видео, звуки вашего голоса, стихи Маяковского всё это нужно выразить на языке чисел.
- И возможным это делает раздел математики под названием "линейная алгебра".

• Линейная алгебра открыла для нас невообразимые вещи:

Арифметика слов



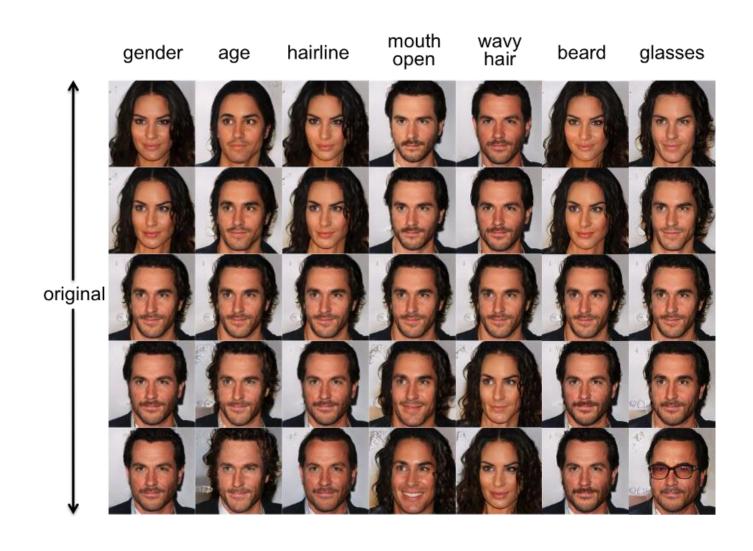


Male-Female

Verb tense

Country-Capital

Генерация лиц с заданными свойствами



• ...и многое другое

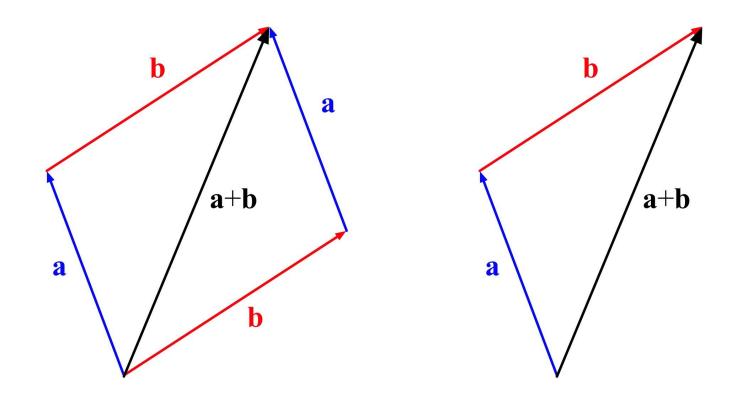
- ...и многое другое
- Линейная алгебра это язык, на котором задачу понимает машина.
- Наша задача стать переводчиками с одного языка на другой.

Основные понятия

- Основополагающим понятием линейной алгебры является понятие линейного пространства.
- Давайте вспомним, что это!

- Основополагающим понятием линейной алгебры является понятие линейного пространства.
- Давайте вспомним, что это!
- Математическая структура, представляющая собой набор элементов, называемых векторами, для которых определены операции сложения друг с другом и умножения на число скаляр

• Пример: множество вещественных векторов из n компонент (например (0, 0, 0, ..., 0))



- На практике вам придётся иметь дело преимущественно с вещественными векторами, матрицами и тензорами.
- Тем не менее, линейные пространства на этом не исчерпываются.

- На практике вам придётся иметь дело преимущественно с вещественными векторами, матрицами и тензорами.
- Тем не менее, линейные пространства на этом не исчерпываются.

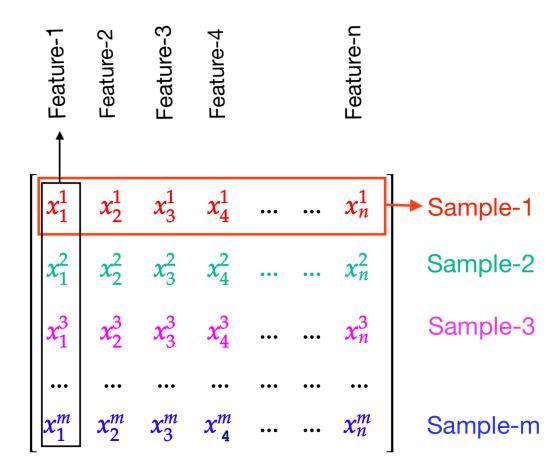
В общем случае, линейное пространство состоит из абелевой группы векторов (с операцией сложения), поля скаляров и операции умножения вектора на скаляр, согласованной со сложением векторов при помощи аксиом дистрибутивности.

Эти условия легко проверить, таким образом определив, является ли пространство линейным (векторным).

• Приведите примеры других линейных пространств!

- Приведите примеры других линейных пространств!
 - Пространство матриц одинаковой размерности.
 - Пространство тензоров ("многомерных" матриц) одинаковой размерности.
 - Пространство многочленов (обычных или тригонометрических).
 - Пространство решений однородной системы линейных уравнений, алгебраических или дифференциальных.
 - Пространство двоичных векторов с операцией сложения по модулю 2 и операцией умножения на 0 и 1.

- Отлично, мы вспомнили линейные пространства!
- Тем не менее, на этом занятии мы сосредоточимся на вещественных векторах, матрицах и связи между ними, поскольку именно с ними в большинстве своем работает Data Scientist



Матрицы

• А напомните, пожалуйста, что такое вообще матрица?

Матрицы

- А напомните, пожалуйста, что такое вообще матрица?
- Матрица представление чисел в виде двумерной таблицы

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \end{pmatrix} \qquad \begin{pmatrix} 1 & 2 & -1 \\ 3 & 4 & 0 \end{pmatrix} \qquad \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \\ 5 & 6 \end{pmatrix}$$

• Транспонированная матрица?

- Транспонированная матрица?
- Транспонированная матрица зеркально отображенная относительно главной диагонали матрица.

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 & -1 \\ 3 & 4 & 0 \end{pmatrix}^T = \begin{pmatrix} 1 & 3 \\ 2 & 4 \\ -1 & 0 \end{pmatrix} \qquad \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \\ 5 & 6 \end{pmatrix}^T = \begin{pmatrix} 1 & 3 & 5 \\ 2 & 4 & 6 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \end{pmatrix}^T = \begin{pmatrix} 1 & 3 \\ 2 & 4 \end{pmatrix}$$

• Единичная матрица?

- Единичная матрица?
- Единичная матрица квадратная матрица, у которой на главной диагонали стоят единицы, а на всех остальных местах нули. Обычно обозначают I или E.

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

• Диагональная матрица?

- Диагональная матрица?
- Диагональная матрица матрица, у которой на главной диагонали стоят любые числа, а на всех остальных местах нули.

$$\begin{pmatrix} 5 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 10 \end{pmatrix} \qquad \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \qquad \begin{pmatrix} -7 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 70 \end{pmatrix}$$

• Принцип умножения матрицы на вектор?

• Принцип умножения матрицы на вектор?

$$\begin{pmatrix} 1 & 5 \\ 3 & 8 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 4 \\ 5 \end{pmatrix} \qquad (2 & 3) \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} = 5$$

• Принцип умножения матрицы на вектор?

$$\begin{pmatrix} 1 & 5 \\ 3 & 8 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 4 \\ 5 \end{pmatrix} \qquad (2 & 3) \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} = 5$$

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 4 & 5 & 6 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} =$$

• Принцип умножения матрицы на матрицу?

• Принцип умножения матрицы на матрицу?

$$\begin{pmatrix} -1 & 3 \\ 4 & 0 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} -1 & 4 \\ 3 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 10 & -4 \\ -4 & 16 \end{pmatrix}$$

• Принцип умножения матрицы на матрицу?

$$\begin{pmatrix} -1 & 3 \\ 4 & 0 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} -1 & 4 \\ 3 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 10 & -4 \\ -4 & 16 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} -1 & 3 & 1 \\ 4 & 0 & -1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} =$$

• Обратная матрица?

- Обратная матрица?
- Обратная матрица такая матрица, при умножение на которую исходная матрица станет единичной. Обозначают верхним индексом -1

$$A \cdot A^{-1} = I$$

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \end{pmatrix} \qquad A^{-1} = \begin{pmatrix} -2 & 1 \\ 3/2 & -1/2 \end{pmatrix}$$

- Обратная матрица?
- Обратная матрица такая матрица, при умножение на которую исходная матрица станет единичной. Обозначают верхним индексом -1

$$A \cdot A^{-1} = I$$

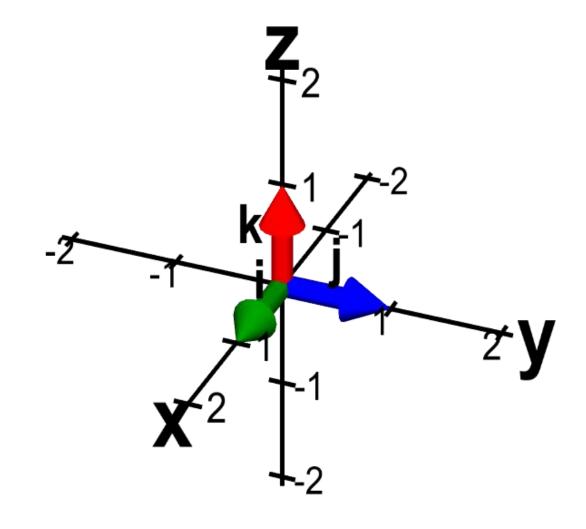
$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \end{pmatrix} \qquad A^{-1} = \begin{pmatrix} -2 & 1 \\ 3/2 & -1/2 \end{pmatrix}$$

В общем случае, находить обратную матрицу вычислительно очень сложно, и это на практике часто делают приближенно.

• Что такое базис линейного пространства?

- Что такое базис линейного пространства?
- Во всяком линейном пространстве есть несколько главных векторов так называемый базис. Остальные вектора выражаются через базисные.
- Количество базисных векторов в базисе определяется размерностью пространства.

- Пример:
- В случае \mathbb{R}^n базисных векторов ровно n.
- Они задают координатные оси.



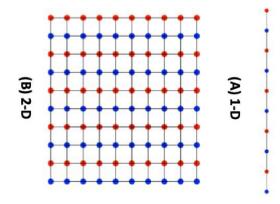
- Базис такое минимальное по включению множество векторов, что:
 - Ни один из них не выражается линейной комбинацией остальных;
 - Каждый элемент пространства можно единственным образом представить линейной комбинацией конечного набора векторов из этого множества.

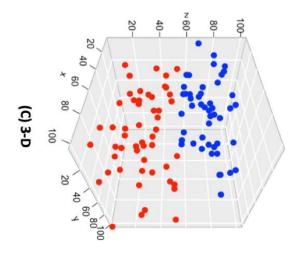
- Базис такое минимальное по включению множество векторов, что:
 - Ни один из них не выражается линейной комбинацией остальных;
 - Каждый элемент пространства можно единственным образом представить линейной комбинацией конечного набора векторов из этого множества.
- Доказать, что всякое линейное пространство имеет базис, можно при помощи леммы Цорна.



Размерность линейного пространства

- Размерность одна из главных характеристик линейного пространства.
- Размерность в точности совпадает с числом базисных векторов.
- В машинном обучении есть даже одноимённое проклятие :)





• Определитель?

- Определитель?
- А вот тут уже интереснее да, это такая, некоторая мера для матриц. Но что же она показывает?

- Определитель?
- А вот тут уже интереснее да, это такая, некоторая мера для матриц. Но что же она показывает?
- Определитель (детерминант) численная характеристика матрицы, которая в некотором смысле описывает сжатие или растяжение пространства при преобразовании этой матрицей.

$$\det \begin{pmatrix} -1 & -1 \\ 1 & 3 \end{pmatrix} = (-1) \cdot 3 - (-1) \cdot 1 = -2$$

- Если связать получившееся значение с геометрическим смыслом, то если рассмотреть то, что мы матрицей преобразуем единичный квадрат, то:
 - Знак минус будет говорить, что наш квадрат будет иметь противоположную ориентацию
 - Значение 2 будет говорить о том, что после преобразования наш квадрат будет иметь площадь, в два раза превосходящую площадь оригинального квадрата.

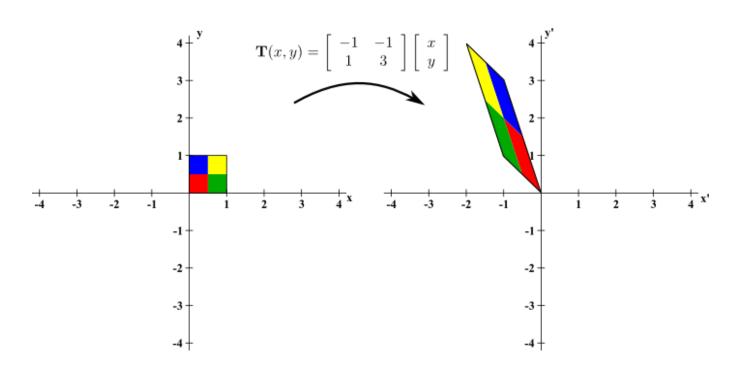
$$\det \begin{pmatrix} -1 & -1 \\ 1 & 3 \end{pmatrix} = (-1) \cdot 3 - (-1) \cdot 1 = -2$$

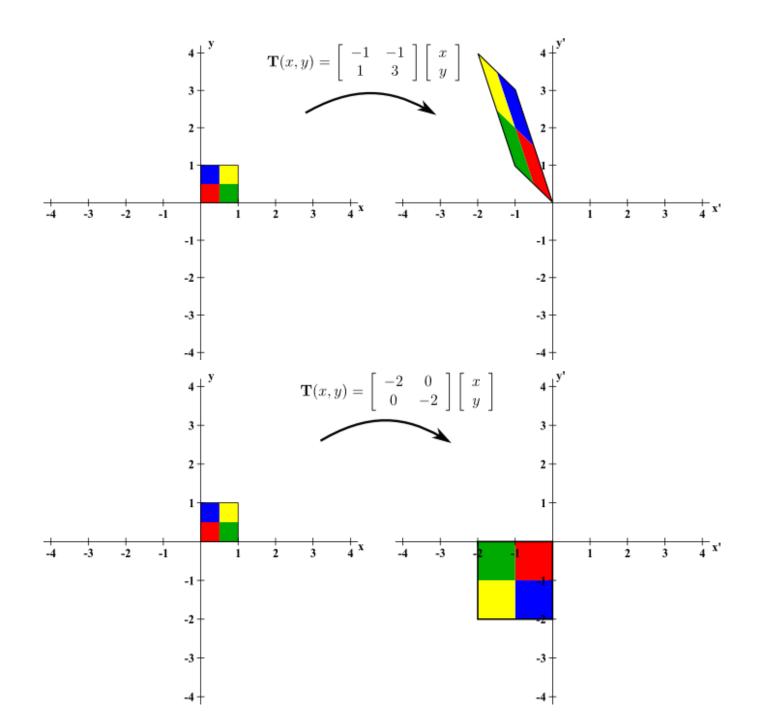
• А вот теперь серьезный вопрос: как матрицы связаны с линейными преобразованиями?

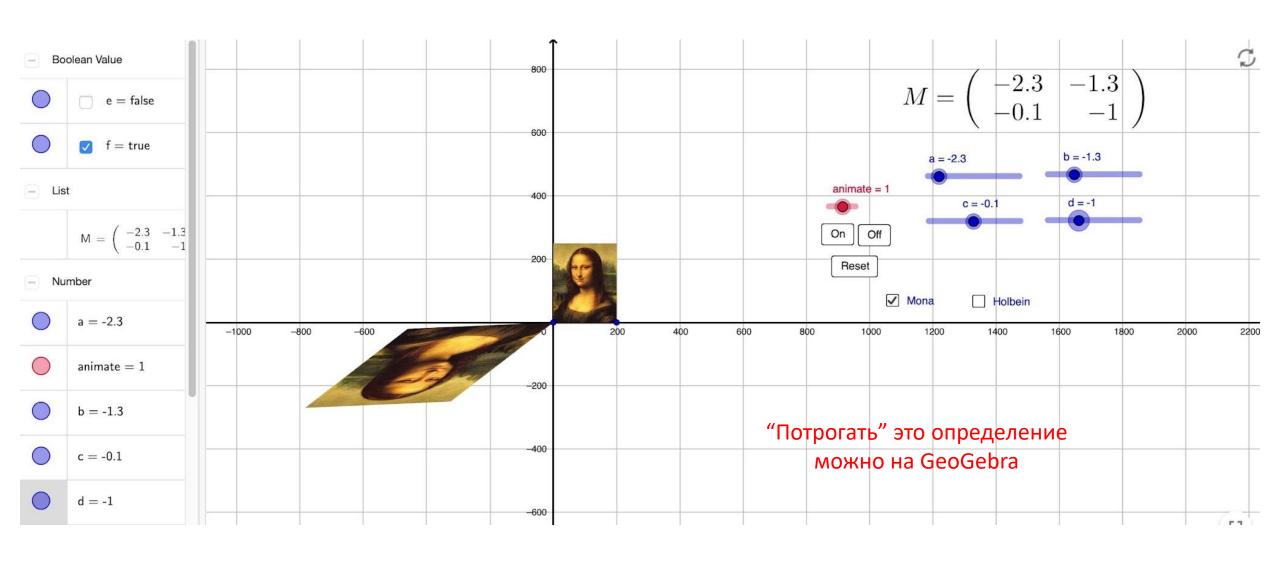
- А вот теперь серьезный вопрос: как матрицы связаны с линейными преобразованиями?
- Каждая матрица кодирует линейное преобразование линейных пространств в некоторой системе координат: одно пространство отображается на подпространство другого.
- Все эти преобразования можно разложить на комбинацию проекций, вращений, отражений и масштабирования вдоль координатных осей. Других преобразований нет.

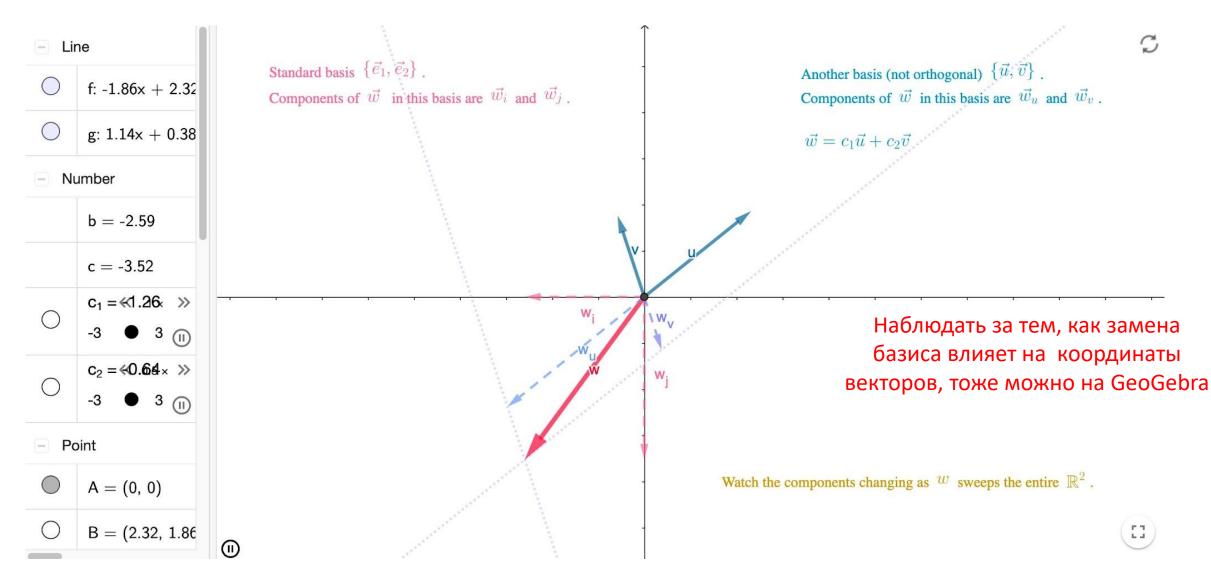
• Одному преобразованию можно сопоставить бесконечное количество матриц! Столько же, сколько есть систем координат. Сама по себе матрица это просто таблица чисел!

$$\begin{pmatrix} -1 & -1 \\ 1 & 3 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} & \\ & \end{pmatrix} =$$









- А как вот эти все чудеса связаны с собственными направлениями и собственными значениями?
- Помните, да, вроде было что-то такое? :)

- У линейного преобразования $A:V \to V$ есть некоторое количество собственных направлений.
- Вдоль них оно не вращает, не отражает, а масштабирует!
- Это пример т.н. инвариантных подпространств: они не изменяются под действием A .

- Формулами это задается так:
- $Av = \lambda v$
 - λ собственное значение
 - v собственный вектор

• Например:

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ -1 & 4 \end{pmatrix}$$

$$v = \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix}$$

• Понятие собственных направлений очень полезно, поскольку позволяет находить "хорошие" направления нашего преобразования и, кроме того, если собственных векторов окажется столько, сколько базисных, то мы сможем "перейти" в базис собственных векторов, в котором наша матрица А будет иметь диагональный вид, что упрощает многие выкладки.

• Понятие собственных направлений очень полезно, поскольку позволяет находить "хорошие" направления нашего преобразования и, кроме того, если собственных векторов окажется столько, сколько базисных, то мы сможем "перейти" в базис собственных векторов, в котором наша матрица А будет иметь диагональный вид, что упрощает многие выкладки.

У собственных направлений, например, может быть следующий физический смысл: в теории колебаний собственные числа — это частоты колебаний системы при свободном движении, а собственные вектора — это их «траектории».

Матричные разложения

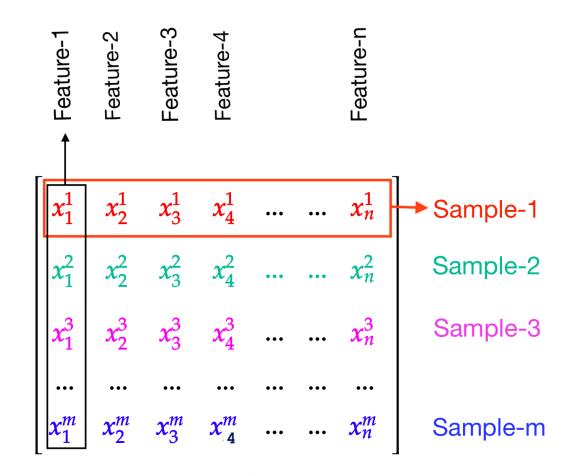
Матричные разложения

• Теперь, когда мы с вами вспомнили и еще раз обсудили основные понятия линейной алгебры (которые понадобятся нам уже сегодня), мы можем, наконец, переходить к основному предмету нашего рассмотрения — матричным разложениям!

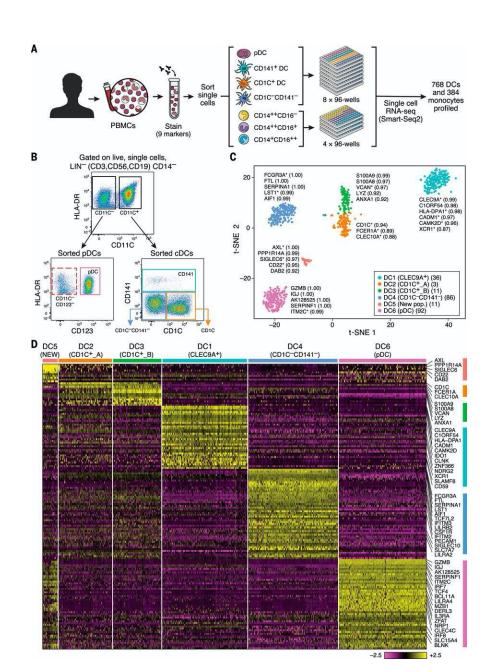
Матричные разложения

- Теперь, когда мы с вами вспомнили и еще раз обсудили основные понятия линейной алгебры (которые понадобятся нам уже сегодня), мы можем, наконец, переходить к основному предмету нашего рассмотрения матричным разложениям!
- Давайте еще раз взглянем на общий вид матрицы признаков

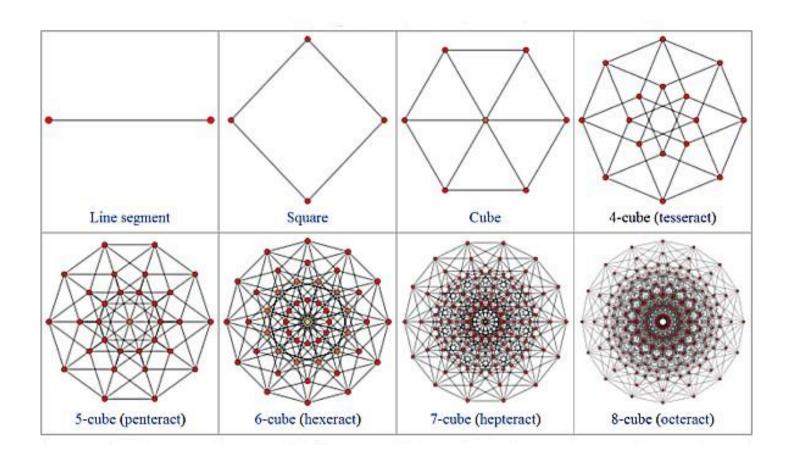
- Матрицы признаков прямоугольные вещественные матрицы размера $m \times n$, где:
 - m размер выборки
 - *n* количество признаков (и размер признакового пространства)



- Линейная алгебра инструмент, который позволяет вам работать с данными огромной размерности.
- Пример:
- Типичная клетка опухоли в данных секвенирования это 14000 чисел, а образец обычно содержит от ста до миллиона клеток.

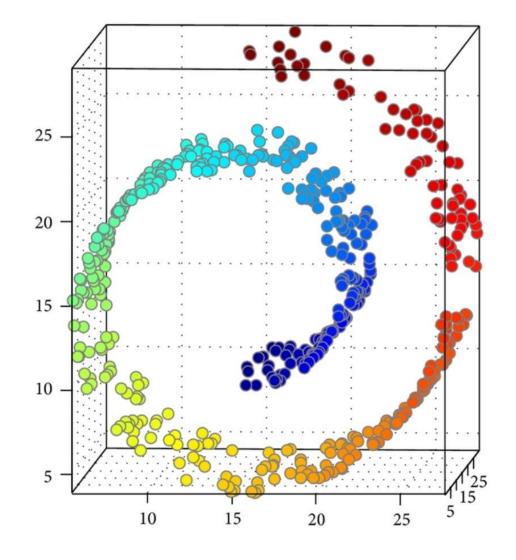


- Тем не менее, наш мозг не в состоянии воспринимать данные высокой размерности.
- Всё, что выше размерности 7 (длина, ширина, высота, три цвета, время) практически за гранью нашего восприятия.
- Даже простейшие геометрические объекты в духе куба становится практически невозможно изобразить без потери информации.

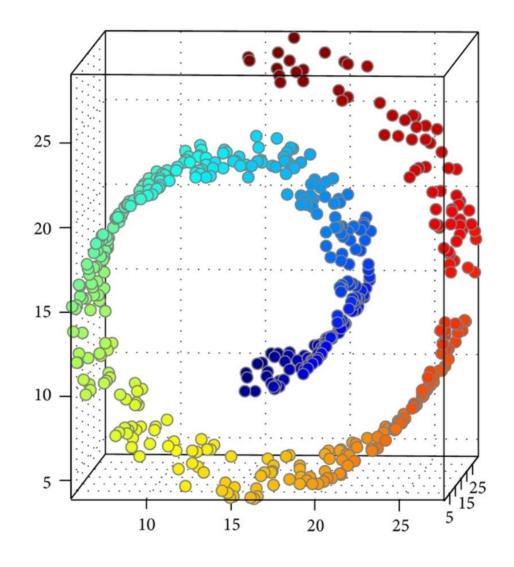


Укладка многомерных кубов (гиперкубов) на плоскости

- К счастью, реальные данные обычно лежат на т.н. маломерных многообразиях.
- Они не распределены по многомерному пространству равномерно, а лежат на поверхностях существенно меньшей размерности.

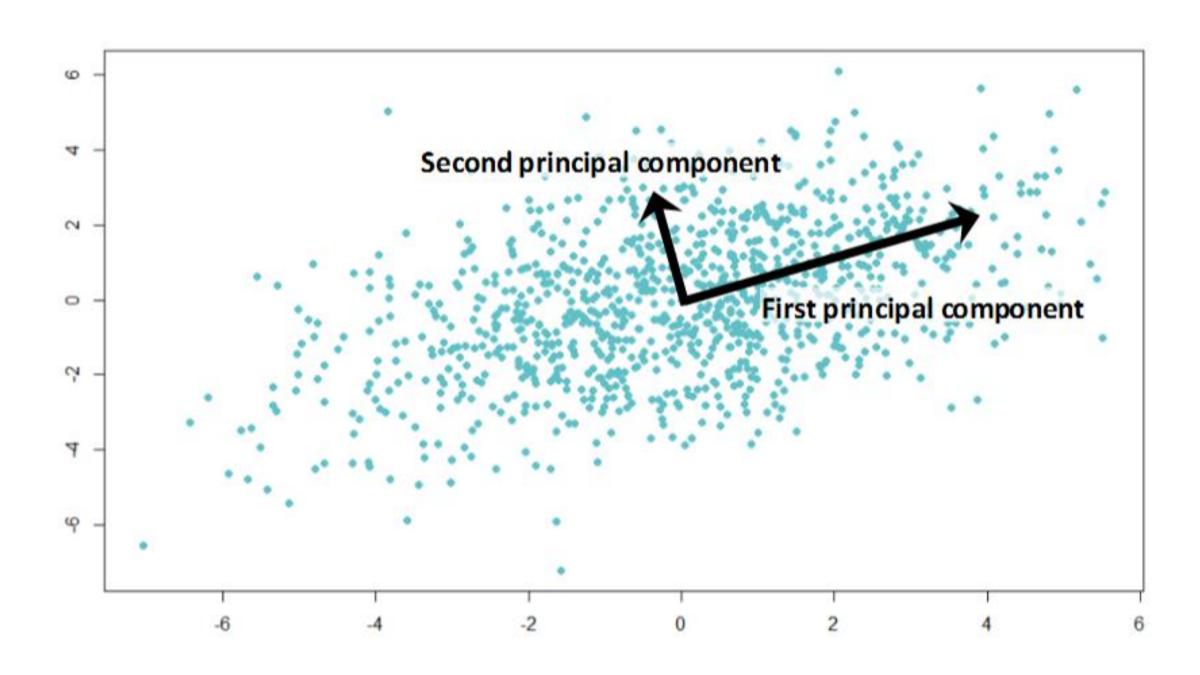


- К счастью, реальные данные обычно лежат на т.н. маломерных многообразиях.
- Они не распределены по многомерному пространству равномерно, а лежат на поверхностях существенно меньшей размерности.
- Обратите внимание на пример. Формально это трёхмерные данные, но по факту они почти полностью лежат на двумерной полосе!



- Определением тонкой геометрической структуры данных занимается раздел ML под названием manifold learning.
- Но часто понизить размерность, скажем, с 14000 до 30-100 без существенной потери информации можно и при помощи более простых методов.
- Например, при помощи РСА метода главных компонент, который ищет оптимальное приближение размерности для вашей матрицы данных.

- Алгоритм работы РСА можно описать следующими шагами:
 - 1. Найти такое направление в пространстве, вдоль которого дисперсия данных максимальна.
 - 2. Среди оставшихся направлений, ортогональных предыдущим, найти направление, вдоль которого дисперсия максимальна.
 - 3. Повторять шаг 2 до тех пор, пока это возможно.
- Получившиеся направления и называют главными компонентами.



• Но как искать такие направления?!

- Но как искать такие направления?!
- Мы могли бы находить такие направления полным перебором, но сколько бы это заняло времени хотя бы в 10-мерном пространстве?...

- Но как искать такие направления?!
- Мы могли бы находить такие направления полным перебором, но сколько бы это заняло времени хотя бы в 10-мерном пространстве?...
- Поэтому мы, как настоящие математики, воспользуемся доступным мат. аппаратом, чтобы решить эту задачу!

Важные понятия линейной алгебры

• Ортогональная матрица — такая матрица, для которой обратная матрица совпадает с транспонированной.

$$A \cdot A^T = A \cdot A^{-1} = I$$

$$egin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & 1 \ 0 & 0 & 1 & 0 \ 1 & 0 & 0 & 0 \ 0 & 1 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

Важные понятия линейной алгебры

• Сингулярные направления и значения:

$$Mv = \sigma u$$

 $M^T u = \sigma v$

- где
 - v правый сингулярный вектор,
 - u левый сингулярный вектор,
 - σ сингулярное значение.
- Сингулярное значение это корень из собственного значения матрицы $M^T M$

Важные понятия линейной алгебры

• Сингулярные направления и значения:

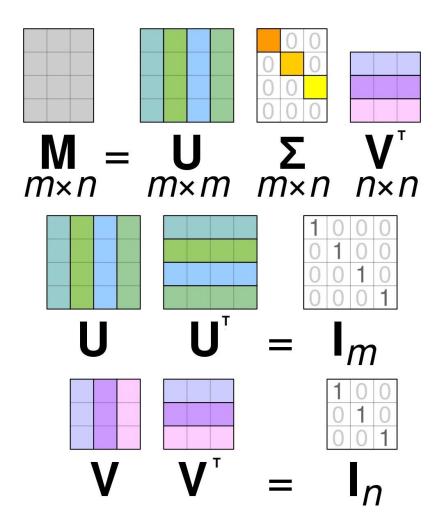
$$Mv = \sigma u$$
$$M^T u = \sigma v$$

- где
 - v правый сингулярный вектор,
 - u левый сингулярный вектор,
 - σ сингулярное значение.
- Сингулярное значение это корень из собственного значения матрицы $M^T M$

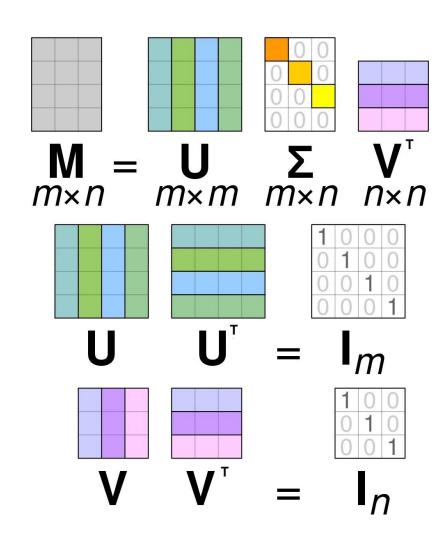
Сингулярные вектора и значения это в некотором смысле аналоги собственных векторов и чисел для неквадратных матриц. Причем, если матрица квадратная, то квадрат сингулярного значения равен модулю соответствующего собственного значения (если такое существует).

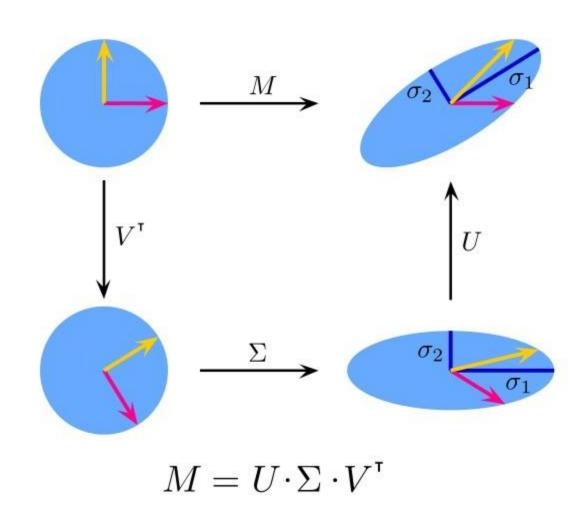
• Так вот оказывается, что любую матрицу M можно разложить в произведение трех таких матриц U , Σ и V^T , что:

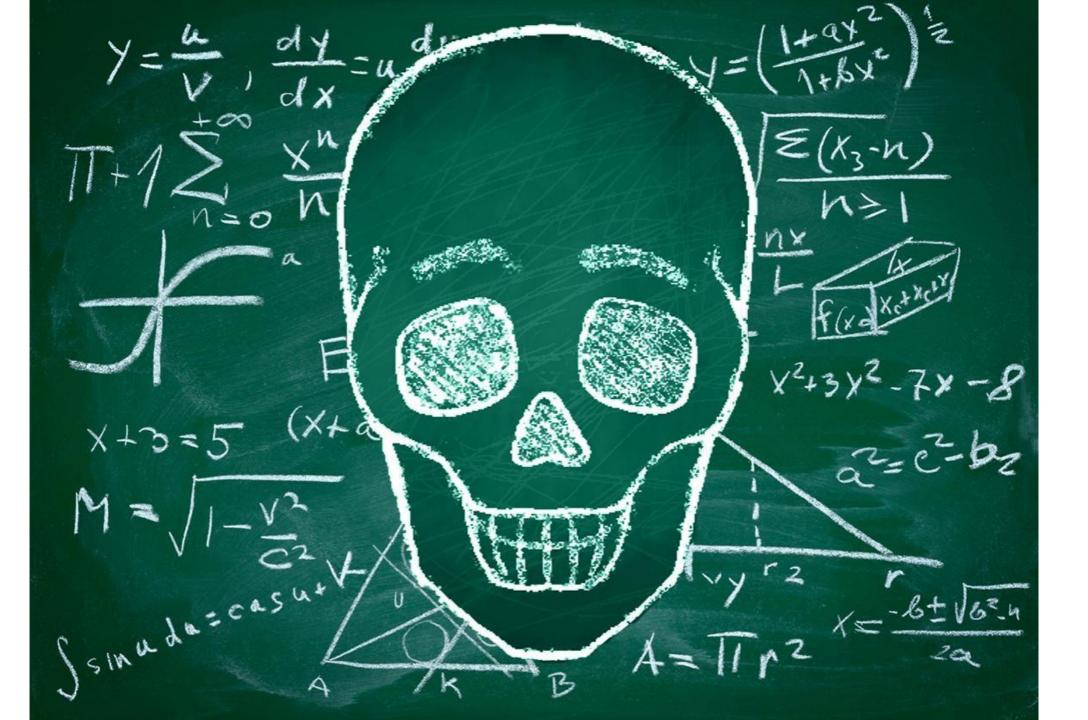
• Так вот оказывается, что любую матрицу M можно разложить в произведение трех таких матриц U , Σ и V^T , что:

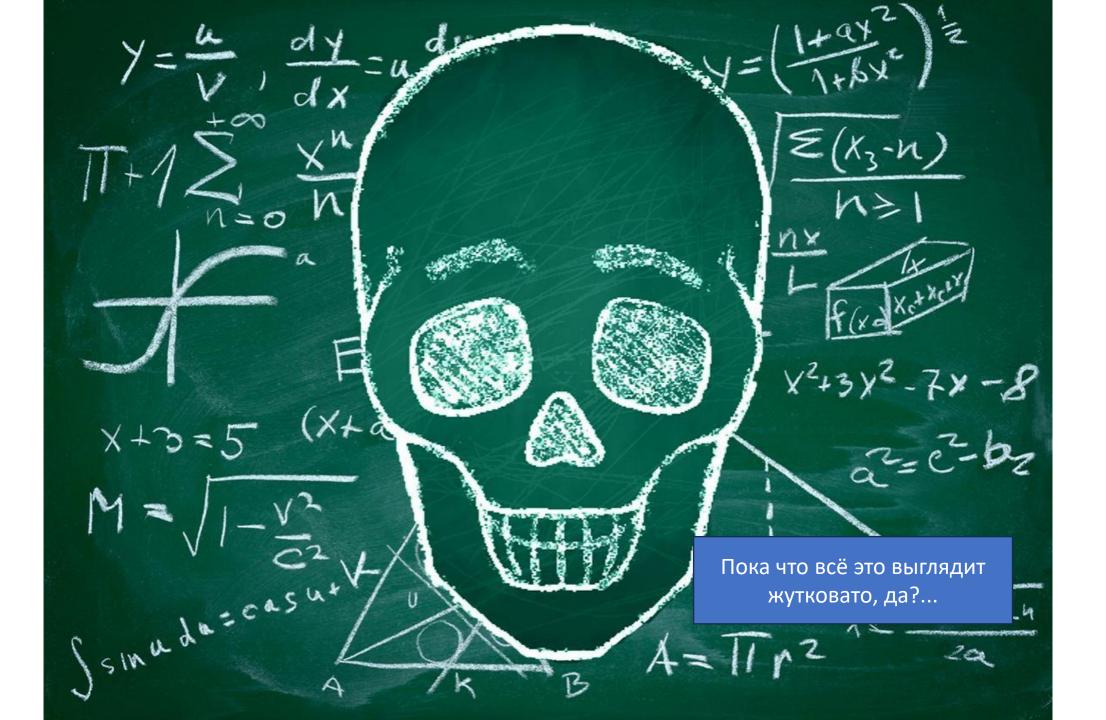


- Так вот оказывается, что любую матрицу M можно разложить в произведение трех таких матриц U , Σ и V^T , что:
 - $M \in \mathbb{R}^{m \times n}$ Исходная матрица;
 - $U \in \mathbb{R}^{m \times m}$ Матрица левых сингулярных векторов;
 - $\Sigma \in \mathbb{R}^{m \times n}$ Матрица, на главной диагонали которой находятся т.н. сингулярные числа (в порядке невозрастания);
 - $V \in \mathbb{R}^{n \times n}$ Матрица правых сингулярных векторов.

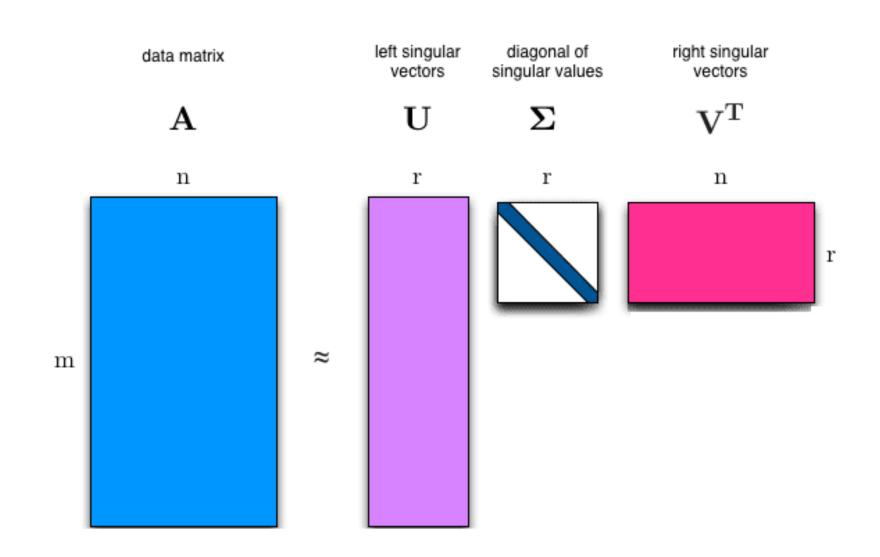








• Усечённое SVD-разложение ранга r матрицы $M \in \mathbb{R}^{m \times n}$ — это обычное SVD-разложение, где оставили только самые большие сингулярные значения вместе с соответствующими сингулярными векторами.



• Усечённое SVD-разложение ранга r матрицы $M \in \mathbb{R}^{m \times n}$ — это обычное SVD-разложение, где оставили только самые большие сингулярные значения вместе с соответствующими сингулярными векторами.

- Усечённое SVD-разложение ранга r матрицы $M \in \mathbb{R}^{m \times n}$ это обычное SVD-разложение, где оставили только самые большие сингулярные значения вместе с соответствующими сингулярными векторами.
- Можно доказать, что усечённое SVD-разложение ранга r это оптимальная по Фробениусовой норме аппроксимация ранга r.

- Усечённое SVD-разложение ранга r матрицы $M \in \mathbb{R}^{m \times n}$ это обычное SVD-разложение, где оставили только самые большие сингулярные значения вместе с соответствующими сингулярными векторами.
- Можно доказать, что усечённое SVD-разложение ранга r это оптимальная по Фробениусовой норме аппроксимация ранга r.



- Усечённое SVD-разложение ранга r матрицы $M \in \mathbb{R}^{m \times n}$ это обычное SVD-разложение, где оставили только самые большие сингулярные значения вместе с соответствующими сингулярными векторами.
- Можно доказать, что усечённое SVD-разложение ранга r это оптимальная по Фробениусовой норме аппроксимация ранга r.

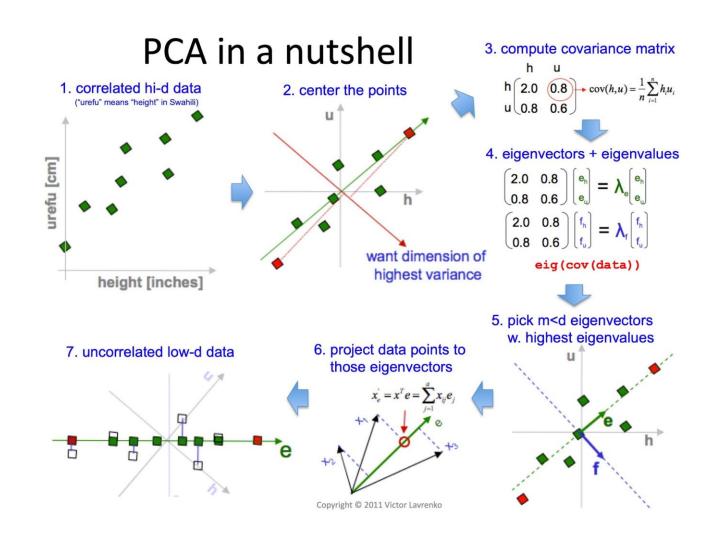
Норма Фробениуса, или евклидова норма (для евклидова пространства), представляет собой частный случай p-нормы для p=2:

$$||A||_F = \sqrt{\sum_{i=1}^m \sum_{j=1}^n |a_{ij}|^2}$$

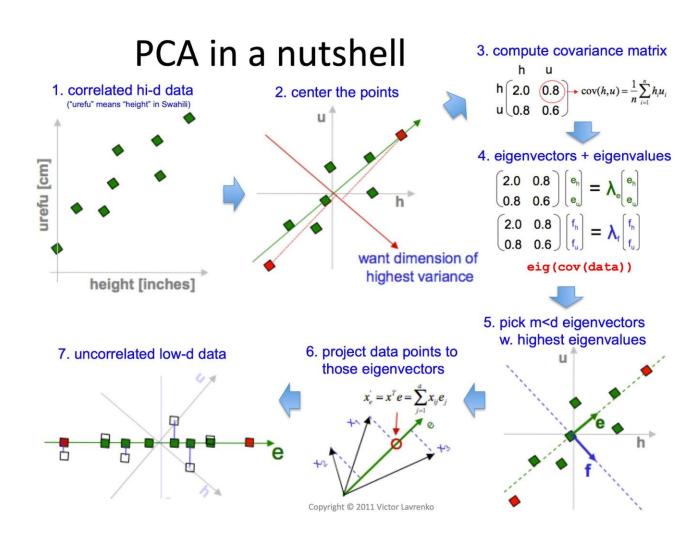


- Усечённое SVD-разложение ранга r матрицы $M \in \mathbb{R}^{m \times n}$ это обычное SVD-разложение, где оставили только самые большие сингулярные значения вместе с соответствующими сингулярными векторами.
- Можно доказать, что усечённое SVD-разложение ранга r это оптимальная по Фробениусовой норме аппроксимация ранга r.
- Поздравляю, именно благодаря этому факту мы можем финализировать алгоритм метода главных компонент! :)

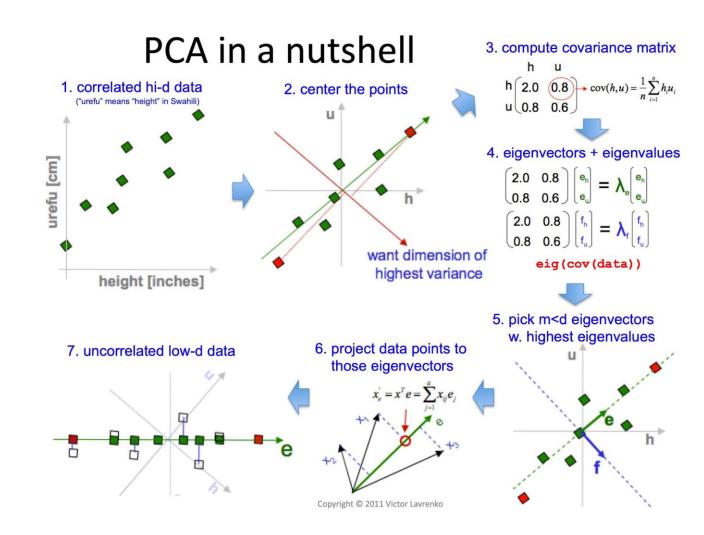
• РСА-преобразование можно было бы делать при помощи нахождения собственных векторов (как на алгоритме справа), но к сожалению почти всегда наши датасеты имеют разное число строк и столбцов, и поэтому мы вынуждены использовать SVD.



• Но есть и хорошая новость! Для того, чтобы получить РСА-преобразование, достаточно всего лишь посчитать $U\Sigma$, то есть произведение первых двух матриц в разложении SVD.



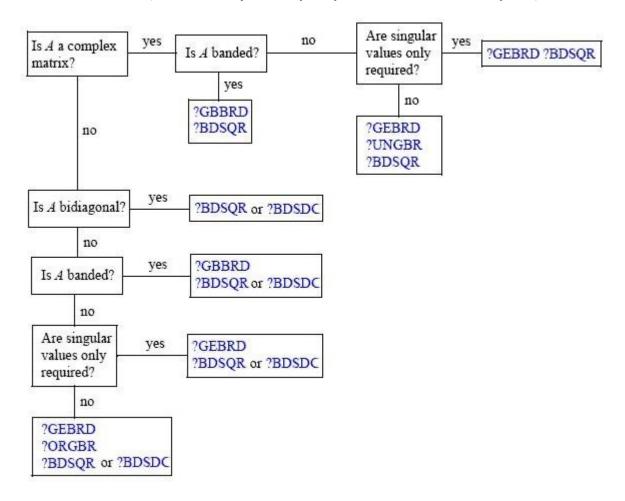
- Но есть и хорошая новость! Для того, чтобы получить РСА-преобразование, достаточно всего лишь посчитать $U\Sigma$, то есть произведение первых двух матриц в разложении SVD.
- Подробнее обязательно разберем на семинарах!



- Конкурентное преимущество SVD-разложения в том, что для его вычисления есть эффективные алгоритмы.
- В том числе для огромных разреженных матриц, которые часто встречаются на практике (в рекомендательных системах, биоинформатике etc).

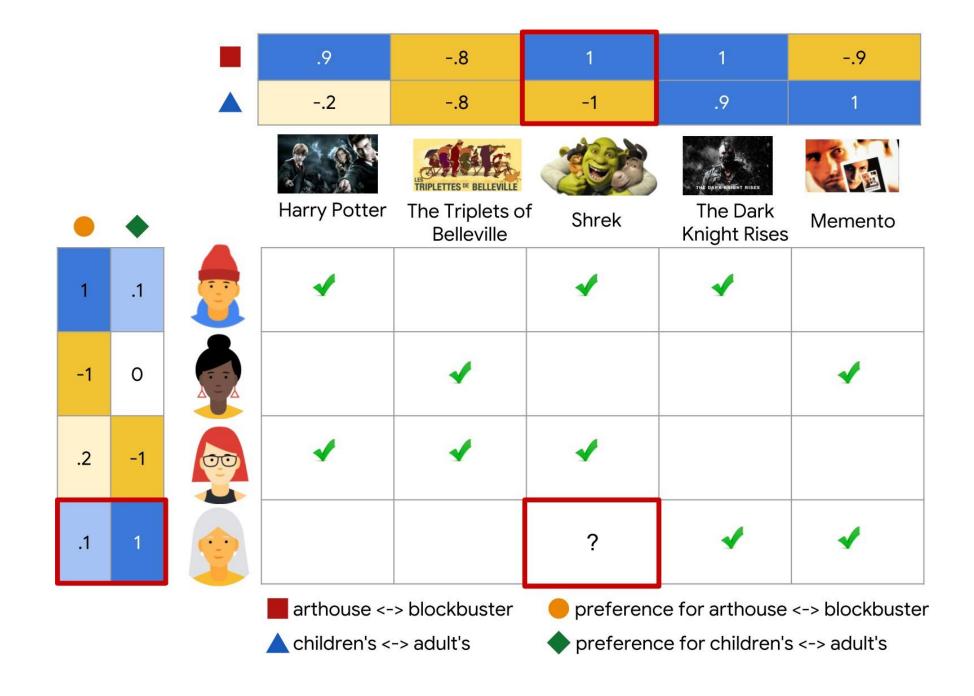
- Конкурентное преимущество SVD-разложения в том, что для его вычисления есть эффективные алгоритмы.
- В том числе для огромных разреженных матриц, которые часто встречаются на практике (в рекомендательных системах, биоинформатике etc).

Упрощённая схема вычисления SVD-разложения. На каждый случай — свой алгоритм! И это ещё — без учёта разреженности матрицы.



- Конкурентное преимущество SVD-разложения в том, что для его вычисления есть эффективные алгоритмы.
- В том числе для огромных разреженных матриц, которые часто встречаются на практике (в рекомендательных системах, биоинформатике etc).
- Но не PCA единым хорош SVD!

• В задачах построения рекомендательных систем важную роль играет матрица взаимодействий пользователя с контентом.



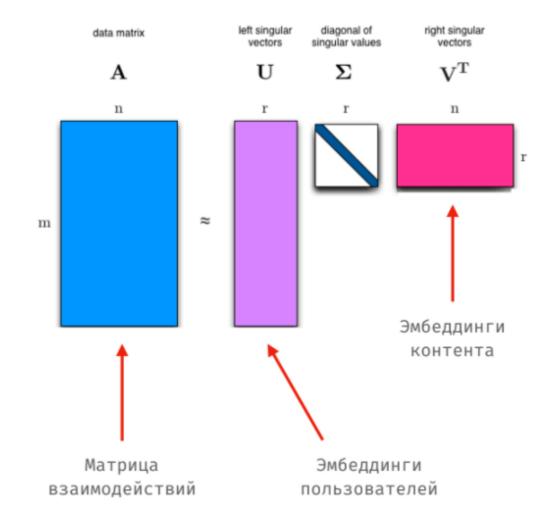
- В задачах построения рекомендательных систем важную роль играет матрица взаимодействий пользователя с контентом.
- Представьте Netflix (хорошо нам знакомый):

- В задачах построения рекомендательных систем важную роль играет матрица взаимодействий пользователя с контентом.
- Представьте Netflix (хорошо нам знакомый):
 - Миллионы пользователей;
 - Тысячи фильмов и сериалов;
 - Каждый пользователь, в среднем, смотрит < 100 из них.

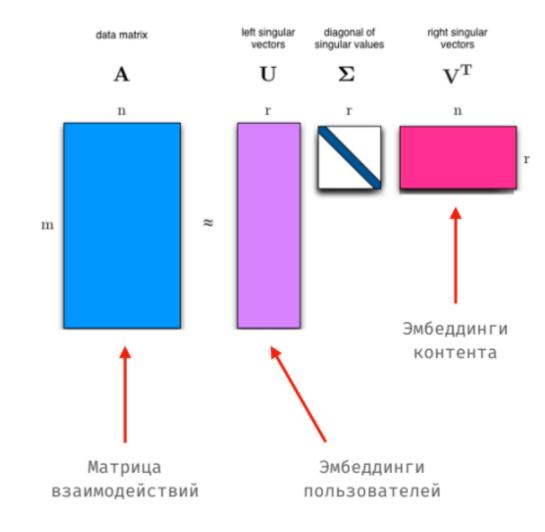
- В задачах построения рекомендательных систем важную роль играет матрица взаимодействий пользователя с контентом.
- Представьте Netflix (хорошо нам знакомый):
 - Миллионы пользователей;
 - Тысячи фильмов и сериалов;
 - Каждый пользователь, в среднем, смотрит < 100 из них.
- Что можно сказать о матрице оценок?

- В задачах построения рекомендательных систем важную роль играет матрица взаимодействий пользователя с контентом.
- Представьте Netflix (хорошо нам знакомый):
 - Миллионы пользователей;
 - Тысячи фильмов и сериалов;
 - Каждый пользователь, в среднем, смотрит < 100 из них.
- Что можно сказать о матрице оценок?
- Гигантская разреженная матрица. На пересечении (пользователь, столбец) оценка или любая другая полезная информация ("посмотрел ли до конца" и другие прокси-метрики)

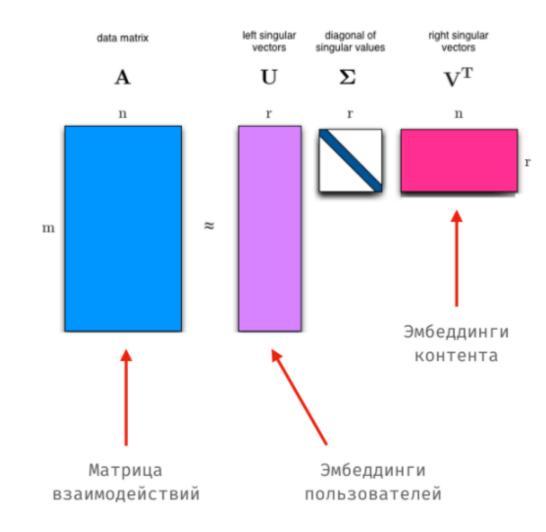
• Усеченное SVD-разложение ранга r матрицы взаимодействий позволяет получить эмбеддинги размерности r как для пользователей, так и для контента!



- Усеченное SVD-разложение ранга r матрицы взаимодействий позволяет получить эмбеддинги размерности r как для пользователей, так и для контента!
- Более того: чем больше скалярное произведение эмбеддингов пользователя и контента, тем выше шанс, что пользователю понравится контент!



- Усеченное SVD-разложение ранга r матрицы взаимодействий позволяет получить эмбеддинги размерности r как для пользователей, так и для контента!
- Более того: чем больше скалярное произведение эмбеддингов пользователя и контента, тем выше шанс, что пользователю понравится контент!
- Это позволяет построить простейшую рекомендательную систему!

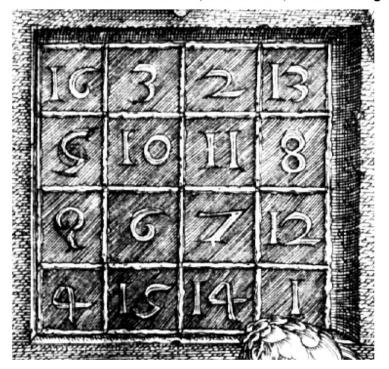


• Рекомендательные системы на основе коллаборативной фильтрации — основа рекомендательных систем в Яндексе — в рекламе, Дзене и т.д.

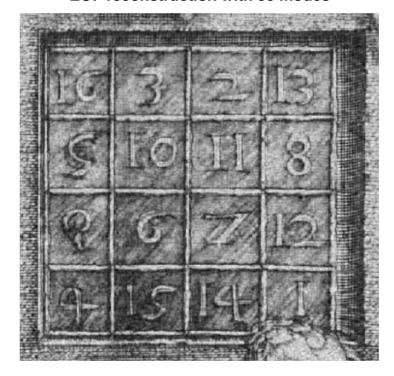
- Рекомендательные системы на основе коллаборативной фильтрации основа рекомендательных систем в Яндексе в рекламе, Дзене и т.д.
- Разумеется, там используются более продвинутые матричные факторизации.
- Но идея та же!

• Кроме того, SVD-разложение можно использовать как механизм сжатия изображений и видео...

Detail from Durer's Melancolia, dated 1514., 359x371 image



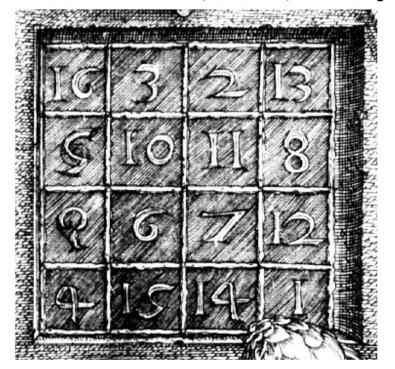
EOF reconstruction with 50 modes



Конечно же, мы еще вернемся к этому на семинарах!

• Кроме того, SVD-разложение можно использовать как механизм сжатия изображений и видео...

Detail from Durer's Melancolia, dated 1514., 359x371 image



EOF reconstruction with 50 modes

