ENGENHARIA INFORMÁTICA E DE COMPUTADORES

Algoritmos e Estruturas de Dados

(parte 8 – Quick Sort)

2º Semestre 2022/2023 Instituto Superior de Engenharia de Lisboa Paula Graça

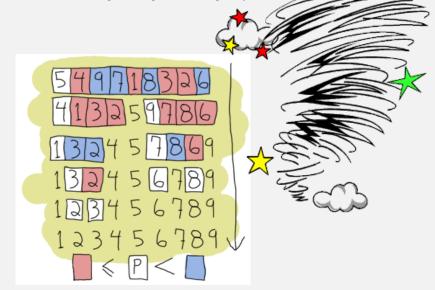
QUICK SORT

O quick sort é o algoritmo mais rápido de ordenação conhecido

(considerando uma lista de elementos de qualquer tipo)

 O algoritmo base foi inventado por em 1960 por C.A.R. Hoare

É do tipo "dividir para conquistar"



É mais rápido e consome menos recursos do que qualquer outro algoritmo de ordenação

QUICK SORT

 Ideia do algoritmo: efectuar partição dos elementos e ordenar as várias partes independentemente (de forma recursiva)

 A posição de partição a efectuar depende da ordenação inicial dos elementos

O processo de partição é crítico

 Uma vez efectuada a partição, cada uma das partes pode por sua vez ser ordenada pelo mesmo algoritmo

QUICK SORT - DESCRIÇÃO

- A ordenação é feita através dos seguintes passos
 - partição do array em dois sub-arrays

+

- aplicação recursiva do algoritmo aos dois sub-arrays resultantes
- Em cada processo de partição, pelo menos um elemento fica na sua posição final (pivot)
- Após partição, o array fica subdividido em dois sub-arrays que podem ser ordenadas separadamente

QUICK SORT - PARTIÇÃO

- A partição do array inicial rearruma-o em dois sub-arrays da seguinte forma:
 - Escolhe-se A[r] arbitrariamente para ser o elemento de partição (pivot)
 - Arrumam-se todos os elementos de tal forma que
 - O pivot fica na sua posição final em A[i]
 - Todos os elementos em A[ℓ .. i -1] são menores ou iguais ao pivot
 - Todos os elementos em A[i +1 .. r] são maiores que o pivot



• Repete-se a ordenação para os dois sub-arrays A[ℓ .. i -1] e A[i +1 .. r], chamando recursivamente o quicksort

5

- Estratégia de partição
 - Escolhe-se A[r] arbitrariamente para ser o elemento de partição (pivot)
 - Percorre-se o array a partir da esquerda (i) até encontrar um elemento
 A[i] maior que o pivot
 - Percorre-se o array a partir da direita (j) até encontrar um elemento A[j] menor que o pivot
 - Trocam-se os elementos A[i] com A[j]
 - O procedimento continua para todos os elementos ainda não examinados
 - Completa-se trocando o pivot A[r] com i-ésimo elemento A[i], ficando o pivot na posição final de ordenação



6

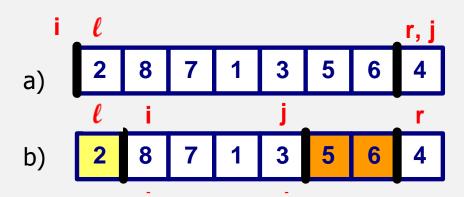


b)

c)

d)

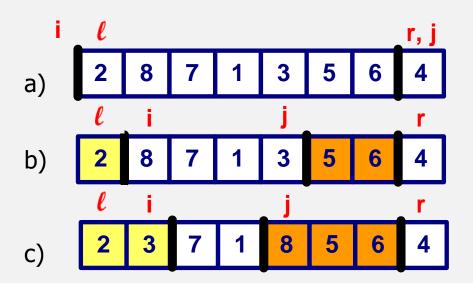
e)



c)

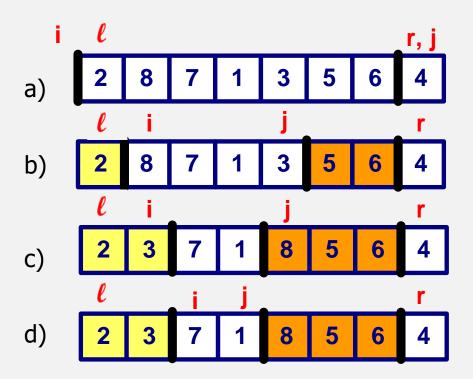
d)

e)

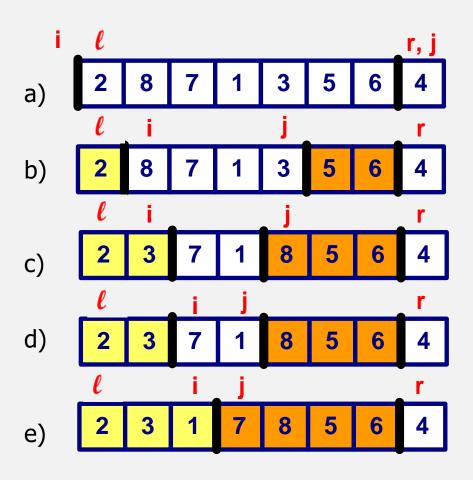


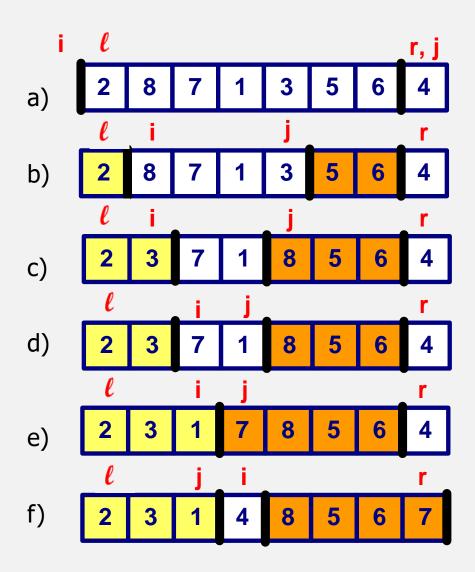
d)

e)



e)





QUICK SORT – IMPLEMENTAÇÃO (HOARE)

```
fun partition(a: IntArray, left: Int, right: Int): Int {
  var i = left - 1 // i inicia antes do índice da esquerda
  var j = right // j inicia após o índice da direita
  val pivot = a[right] // o pivot está no indice da direita
  while (true) {
     while (i < right && a[++i] < pivot);
     while (j > left && a[--j] > pivot);
     if (i >= j) break
     exchange(a, i, j)
  exchange(a, i, right)
  return i
```

QUICK SORT – IMPLEMENTAÇÃO (HOARE)

```
fun quickSort(a: IntArray, left: Int, right: Int) {
    if (left < right) {
       val i = partition(a, left, right)
       quickSort(a, left, i - 1)
       quickSort(a, i + 1, right)
    }
}</pre>
```

```
fun exchange(a: IntArray, i: Int, j: Int) {
   val x = a[i]
   a[i] = a[j]
   a[j] = x
}
```

ISEL/AED 12/04/2023 **14**

QUICK SORT – ALGORITMO (LOMUTO)

```
QuickSort (A, p, r)

if p < r

q = Partition(A, p, r)

QuickSort(A, p, q - 1)

QuickSort(A, q + 1, r)
```

Para ordenar o *array*, a chamada inicial é

QuickSort(A, 1, A.length)

```
Partition (A, p, r)
x = A[r]
i = p - 1
for j = p to r - 1
if A[j] \le x
i = i + 1
exchange A[i] with A[j]
exchange A[i+1] with A[r]
return i + 1
```

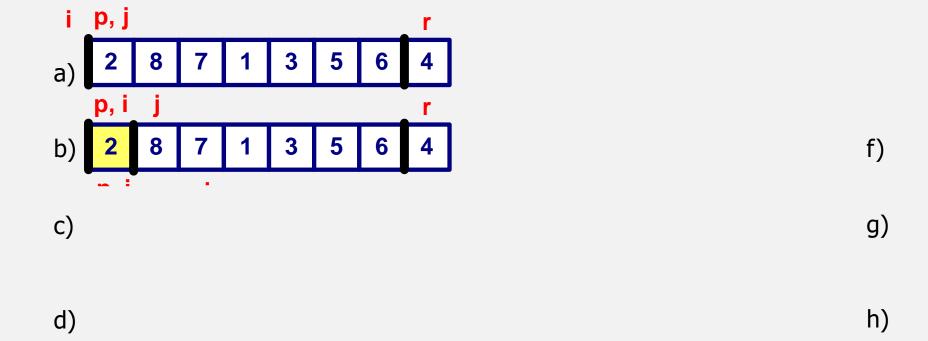


b) f)

c) g)

d)

e) i)



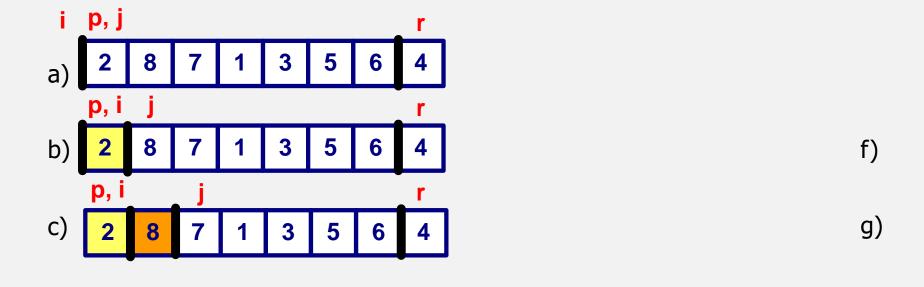
i)

17

12/04/2023

ISEL/AED

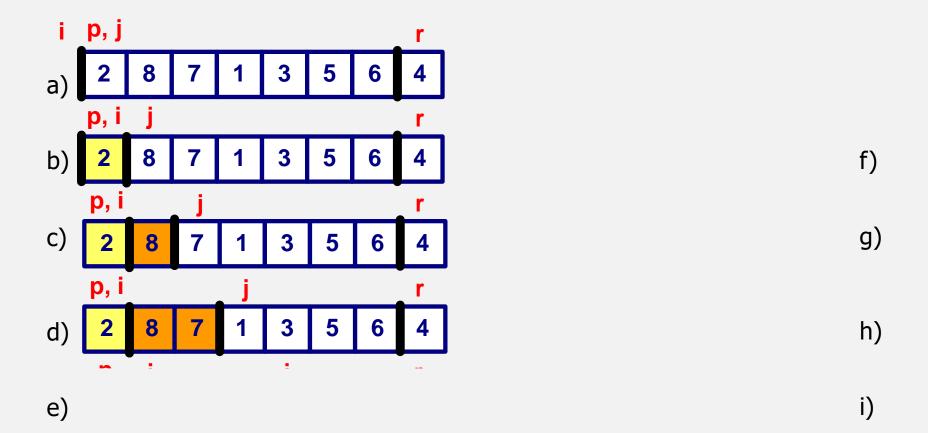
e)

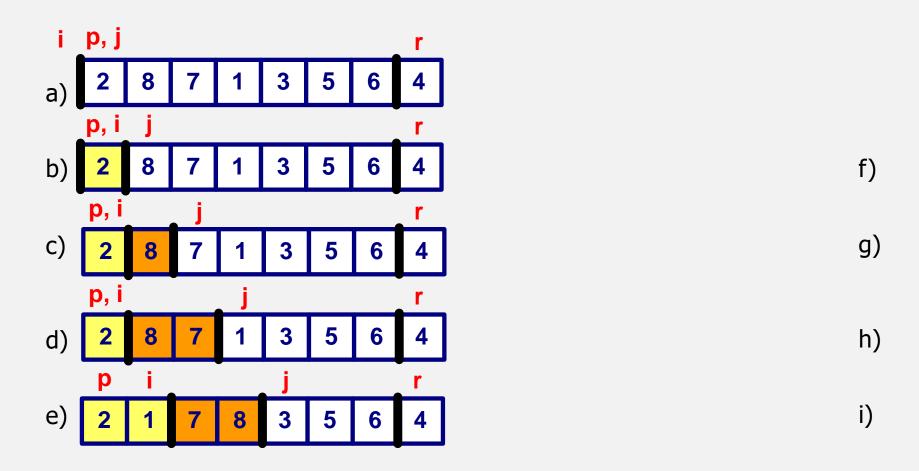


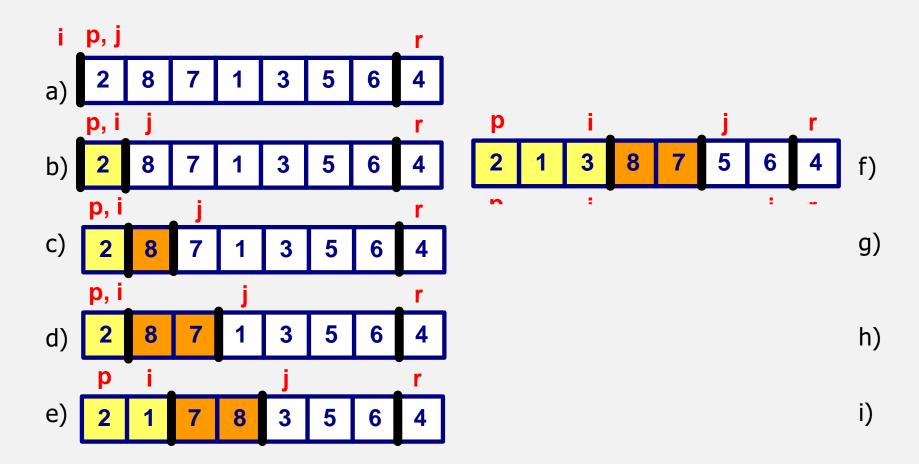
e) i)

d)

h)

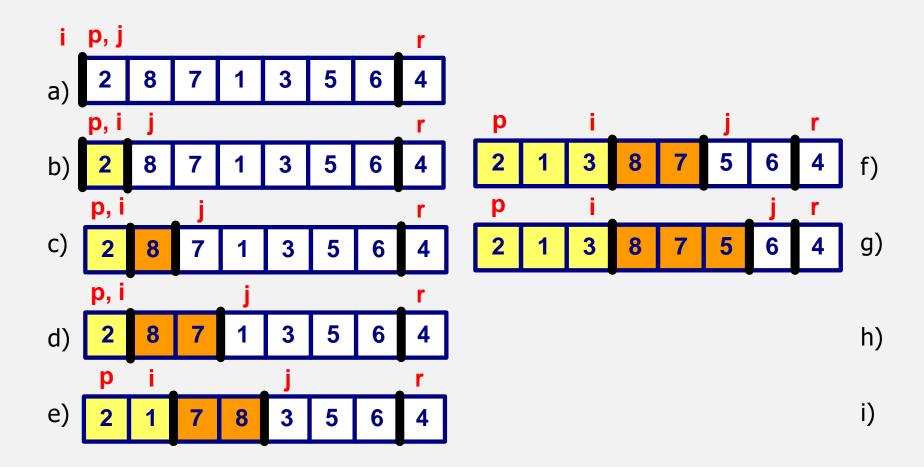






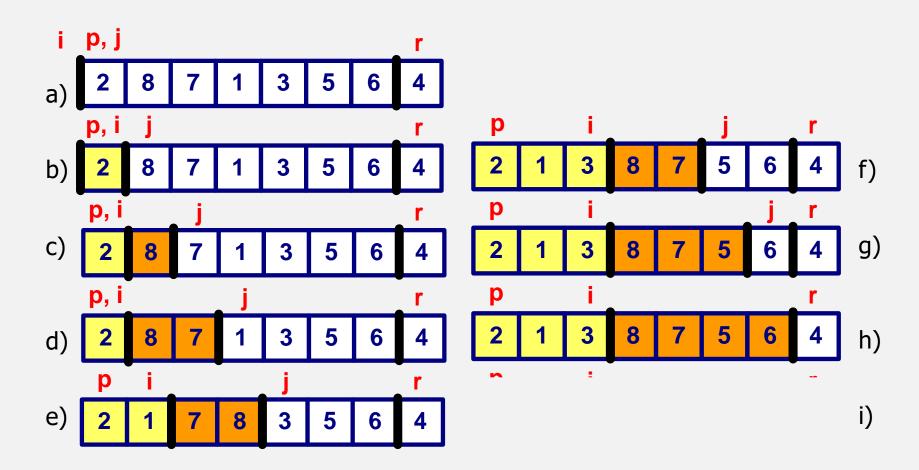
ISEL/AED

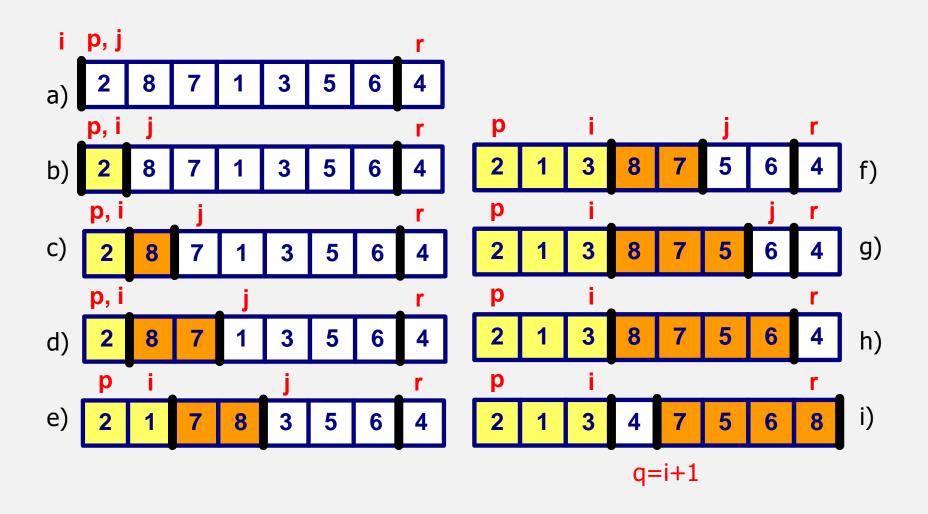
21



ISEL/AED

22





- A eficiência do processo de ordenação depende de como a partição divide o array, ou seja, depende do elemento de partição
- A partição será tanto mais equilibrada quanto mais perto o elemento de partição, estiver no centro
- A escolha do pivot é crítica
- Existem várias estratégias para o pivot
 - É sempre escolhido o último elemento (solução implementada)
 - É escolhido um elemento aleatoriamente (boa solução)
 - É escolhida a mediana de entre 3 elementos escolhidos aleatoriamente

Melhor caso



- É quando cada partição divide o array exatamente ao meio
- Trata-se de um algoritmo "dividir para conquistar"

Recorrência:

$$T(N) = 2 T(n/2) + n$$
O custo do partition é $O(n)$
com $n = r - p + 1$

Duas chamadas recursivas do quicksort, para cada uma das metades resultantes da partição

Solução:
$$T(n) = O(n \lg n)$$

Pior caso



- Ocorre quando a função de partição produz um sub-array com n -1 elementos e outro com zero
- Assume-se que esta partição desequilibrada existe em cada chamada recursiva

Solução: $T(n) \approx n^2/2 = O(n^2)$





- É o caso mais frequente, quando os elementos estão distribuídos aleatoriamente
- Sendo i = 0, 1, 2, ..., n-1, cada partição contém entre i e n-1-i elementos, respetivamente (o i'ésimo é o pivot):

$$T(n) = T(i) + T(n-1-i) + n$$

Custo do partition

Cada partição tem uma probabilidade de 1/n

Recorrência:
$$T(n) = \frac{1}{n} \sum_{i=0}^{n-1} T(i) + T(n-1-i) + n =$$

$$= \frac{2}{n} [T(0) + T(1) + \dots + T(n-2) + T(n-1)] + n$$

Desenvolvendo:
$$\frac{T(n)}{n+1} - \frac{T(n-1)}{n} = \frac{2}{n+1}$$

Caso médio (cont.)

Continuando a desenvolver:

$$\frac{T(n)}{n+1} = \frac{T(0)}{1} + 2\left(\frac{1}{2} + \frac{1}{3} + \dots + \frac{1}{n} + \frac{1}{n+1}\right)$$

$$\frac{T(n)}{n+1} \approx 2(H_{n+1} - 1)$$

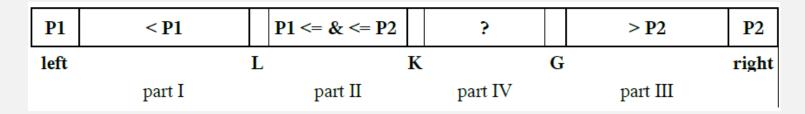
$$T(n) \approx n.2(H_{n+1}-1)$$

$$H_n = \sum_{k=1}^n \frac{1}{k} \approx \ln n + \gamma = \mathcal{O}(\lg n)$$

Solução: $T(n) \approx 2n \ O(\lg n) = O(n \lg n)$

QUICK SORT - DOIS PIVOTS

- 1. Para a partição, escolhem-se dois elementos como pivots **P1** e **P2**
 - A[left] para P1 e A[right] para P2
- 2. O pivot **P1** tem que ser menor que **P2**, senão trocam-se. O array fica então dividido em 4 partes
 - parte I (índices de left+1 até L-1) com os elementos menores que P1
 - parte II (índices de L a K-1) com os elementos maiores ou iguais a P1 e menores ou iguais a P2
 - parte III (índices de G+1 a right-1) com os elementos maiores que P2
 - parte IV (índices de K a G) contém os restantes elementos ainda não visitados
- O próximo elemento A[K] da parte IV é comparado com os dois pivots P1 e P2, sendo colocado na parte respetiva I, II, ou III
- 4. Os apontadores **L**, **K**, e **G** vão sendo modificados nas direções correspondentes
- 5. Os passos 3 4 são repetidos enquanto **K** ≤ **G**
- 6. O *pivot* **P1** é trocado com o último elemento da parte **I**, e o *pivot* **P2** é trocado com o primeiro elemento da parte **III**
- 7. Os passos 1 6 são repetidos recursivamente para as três partes **I**, **II**, e **III**



ISEL/AED 12/04/2023 **30**