

O módulo *Serial Door Controller* é constituído por dois blocos principais: *i*) bloco que recebe a informação em série enviada pelo módulo de controlo (Serial Receiver); *ii*) bloco que procede à atuação do comando recebido no mecanismo da porta, (designado por *Door Controller*). Neste caso o módulo *Control*, implementado em *software*, é a entidade consumidora.

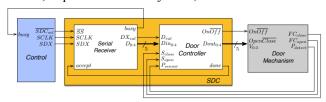
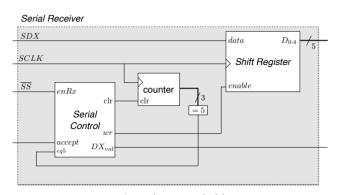
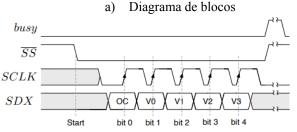


Figura 1 – Diagrama de blocos do módulo *Serial Door*Controller

1 Serial Receiver

O bloco Serial Receiver implementa um descodificador de um teclado matricial 4x3 através de hardware, sendo constituído por três sub-blocos: i) bloco responsável por deslocar um bit para a esquerda (Shift Register); ii) o bloco Counter, responsável por, a cada impulso clock, somar 1 ao valor anteriormente guardado; e iii) o bloco Control, que realiza o controlo do varrimento e o controlo de fluxo, conforme o diagrama de blocos representado na Figura 2A. O controlo de fluxo de saída do bloco Serial Receiver (para o módulo LCD Dispatcher), define que o sinal DXval é ativado quando enRx está ativo e se todos os bits (5 bits) foram recebidos (a partir do eq5 estar com o valor 1), sendo também disponibilizado o código dessa tecla no barramento K 0:4. Apenas é iniciado um novo ciclo de varrimento do teclado quando o sinal accept for ativado e posteriormente desativado. O diagrama temporal do controlo de fluxo está representado na Figura 2b.





b) Diagrama temporal
 Figura 2 - Comunicação com Serial Door Controller

2 Door Controller

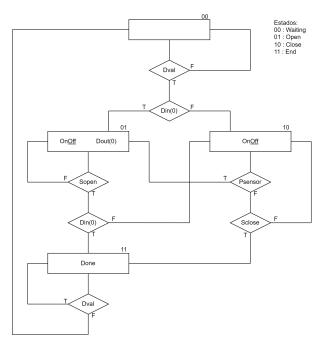


Figura 3 - Máquina de estados do módulo Door Controller

O bloco *Door Controller* quando recebe uma trama válida recebida pelo *Serial Receiver*, procede à atuação do comando recebido no mecanismo da porta.

O processo de como este comando recebido afeta o mecanismo da porta é explicado abaixo.

No primeiro estado, *Waiting*, o *Door Controller* aguarda uma trama válida, quando esta "chega" o sinal *Dval* passa para valor lógico 1 e dependendo do bit de menor peso do *Din*, a máquina de estados vai para o estado *Open* ou estado *Close*. Se o bit de menor peso da trama for 1 a porta passa para o processo de abertura, se for 0 a porta passa para o processo de fecho. No caso de o bit de menor peso de *Din* for 1, passamos para o estado *Open*. Neste estado, as saídas *OnOff* e o bit de menor peso da saída *Dout* ficam ativas para sinalizar que a *Door* está *On* e que está em processo de abertura respetivamente. Quando a porta estiver totalmente aberta o sinal *Sopen* ativa e passamos assim para o último estado (*End*) onde o sinal de saída *Done* fica ativo para o *Door Controller* sinalizar o *Serial Receiver* que está pronto para processar uma nova trama.

No caso de o bit de menor peso de *Din* ser 0, passamos para o estado *Close*. Neste estado, a saída *OnQff* fica ativa para sinalizar que a *Door* está *On* e o bit de menor peso da saída *Dout* fica a 0 para sinalizar que a *Door* está em processo de fecho. No caso do processo de fecho é necessário que o sinal de entrada *Psensor* esteja inativo para verificar que não há pessoas a passar pela *Door* no processo de fecho da mesma. Se durante o processo de fecho da *Door* o sinal *Psensor* estiver inativo o processo de fecho da *Door* continua até que o sinal *Sclose* passe para valor lógico 1, o que sinaliza a conclusão do processo de fecho.

Caso apareça uma pessoa na porta durante o processo de fecho, ou seja, se o sinal *Psensor* ativar, o processo de fecho da *Door* tem de ser interrompido e passar para o estado *Open* para a *Door* entrar no processo de abertura. Quando a *Door* tiver





totalmente aberta e caso o sinal *Psensor* já tenha sido inativado (já não há pessoas a passar pela *Door*), a *Door* entra imediatamente no processo de fecho novamente. Quando o processo de fecho terminar, *Sclose* ativa e passamos para o estado *End*, que tem a saída *Done* ativa para o *Door Controller* sinalizar o *Serial Receiver* que está pronto para processar uma nova trama.

3 Conclusão

Concluindo, o módulo Serial Door Controller implementa a receção em série da informação enviada pelo módulo de controlo, entregando-a posteriormente ao mecanismo da porta.



A. Descrição VHDL do bloco Serial Receiver

```
LIBRARY ieee;
USE ieee STD_LOGIC_1164.ALL;
entity serial_receiver is port (
            SDX : in std_logic;
            SCLK : in std_logic;
           MCLK : in std_logic;
reset : in std_logic;
not_SS : in std_logic;
accept : in std_logic;
           D : out std_logic_vector (4 downto 0);
DXval : out std_logic;
           busy : out std_logic
);
end serial_receiver;
architecture arq of serial_receiver is
component shift_register is port (
           data: in std_logic;
clk : in std_logic;
           enable : in std_logic;
D: out std_logic_vector (4 downto 0);
           reset : in std_logic
end component;
component counter is port (
           reset : in std_logic;
ce : in std_logic;
clk : in std_logic;
           Q : out std_logic_vector (3 downto 0)
);
 end component;
 component serial_control is port (
          nent serial_control is |
enRx : in std_logic;
accept : in std_logic;
eq5 : in std_logic;
clr : out std_logic;
wr : out std_logic;
DXval : out std_logic;
reset : in std_logic;
clk : in std_logic;
busy : out std_logic
 );
end component;
component FFD is port (
    clk : in std_logic;
    reset : in std_logic;
    set : in std_logic;
    D : in std_logic;
    EN : in std_logic;
    Q : out std_logic
 );
end component;
 signal s_wr, s_clr, c5_s, enRx, SCLK_s : std_logic;
signal d_s: std_logic_vector (3 downto 0);
```





B. Descrição VHDL do bloco SDC

```
LIBRARY ieee;
USE ieee.STD_LOGIC_1164.ALL;
entity SDC is port (
    SDX : in std_logic;
    SCLK : in std_logic;
    MCLK : in std_logic;
    reset : in std_logic;
    rot_SS : in std_logic;
    onoff : out std_logic;
    V : out std_logic_vector (3 downto 0);
    open_close : out std_logic;
    sopen:in std_logic;
    sclose : in std_logic;
    psensor: in std_logic;
    busy: out std_logic
 );
 end SDC;
 architecture arq of SDC is
 component clkdiv is generic (div : natural := 25);
         port (
    clk_in : in std_logic;
    clk_out : out std_logic
);
end component;
 component serial_receiver is port (
                       nt serial_receiver is port (
SDX : in std_logic;
SCLK : in std_logic;
MCLK : in std_logic;
reset : in std_logic;
not_SS : in std_logic;
accept : in std_logic;
D : out std_logic_vector (4 downto 0);
DXval : out std_logic;
busy : out std_logic
);
end component;
 component door_controller is port (
                   dval : in std_logic;
din: in std_logic_vector (4 downto 0);
                  an: in std_logic_vector (4 downto 0);
sopen:in std_logic;
sclose : in std_logic;
psensor: in std_logic;
onoff: out std_logic;
dout : out std_logic_vector (4 downto 0);
done : out std_logic;
reset : in std_logic;
clk : in std_logic
);
end component;
signal done_s, dval_s, on_off_s : std_logic;
signal d_s : std_logic_vector (3 downto 0);
signal din_s : std_logic_vector (4 downto 0);
signal busy_s : std_logic;
signal clk : std_logic;
```



```
begin
u_serial_receiver: serial_receiver port map(
    SDX => SDX,
    SCLK => SCLK,
    MCLK => MCLK,
    reset => reset,
    not_SS => not_SS,
    accept => done_s,
    D => din_s,
    Dxval => dval_s,
    busy => busy
);

u_door_controller: door_controller port map (
    dval => dval_s,
    dout(0) => open_close,
    dout(4) => V(3),
    dout(3) => V(2),
    dout(2) => V(1),
    dout(1) => V(0),
    done => done_s,
    reset => reset,
    sopen => sopen,
    sclose => sclose,
    psensor => psensor,
    clk => clk,
    onoff => onoff
);

u_clkdiv: clkdiv generic map (1000) port map (
    clk_in => MCLK,
    clk_out => clk
);
end arq;
```



C. Atribuição de pinos do SDC

```
set_location_assignment PIN_P11 -to Mclk
set_location_assignment PIN_W5 -to Lines[0]
set_location_assignment PIN_AA14 -to Lines[1]
set_location_assignment PIN_W12 -to Lines[2]
set_location_assignment PIN_AB12 -to Lines[3]
set_location_assignment PIN_AB11 -to Columns[0]
set_location_assignment PIN_AB10 -to Columns[1]
set_location_assignment PIN_AA9 -to Columns[2]
set_location_assignment PIN_A8 -to V[0]
set_location_assignment PIN_A9 -to V[1]
set_location_assignment PIN_A10 -to V[2]
set_location_assignment PIN_B10 -to V[3]
set_location_assignment PIN_D13 -to openclose
set_location_assignment PIN_C13 -to onoff
set_location_assignment PIN_C10 -to reset
set_location_assignment PIN_C11 -to sopen
set_location_assignment PIN_D12 -to sclose
set_location_assignment PIN_C12 -to psensor
```



D. Código Kotlin - Door Mechanism

```
object DoorMechanism { // Controla o estado do mecanismo de abertura da porta.
   // Inicia a classe, estabelecendo os valores iniciais.
   fun init(){
       SerialEmitter.init()
   // Envia comando para abrir a porta, com o parâmetro de velocidade
   fun open(velocity: Int){
       val speed = velocity.shl(1) or (1)
       SerialEmitter.send(SerialEmitter.Destination.DOOR, speed)
   }
   // Envia comando para fechar a porta, com o parâmetro de velocidade
   fun close(velocity: Int){
       val speed=velocity.shl(1)
       SerialEmitter.send(SerialEmitter.Destination.DOOR,speed)
   // Verifica se o comando anterior está concluído
   fun finished() : Boolean = !SerialEmitter.isBusy()
fun main(){
  DoorMechanism.init()
  DoorMechanism.open(15)
   //DoorMechanism.close(0x02)
   while (!DoorMechanism.finished()){
       //DoorMechanism.open(0x02)
       Thread.sleep(100)
       println("closing")
```