All-Resolutions Inference for brain imaging

Sommaire

- 1 Introduction
- 2 Présentation générale du problème
- 3 La méthode ARI
- 4 Implémentation et résultats
- **5** Conclusion

- 1 Introduction
- 2 Présentation générale du problème
- 3 La méthode ARI

- 4 Implémentation et résultats
- 6 Conclusion

Introduction

- Article étudié : All-Resolutions Inference for brain imaging de Rosenblatt, Finos, Weeda, Solari et Goeman
- Publié en 2018 dans la revue Neurolmage
- Etude de l'activation des zones du cerveau pour différentes tâches
- Objet de l'article : nouvelle méthode pour l'inférence statistique en imagerie cérébrale

1 Introduction

- 2 Présentation générale du problème
- 3 La méthode ARI
- 4 Implémentation et résultats
- 6 Conclusion

Cartographie du cerveau humain

Cartographie du cerveau humain : un problème important et toujours d'actualité

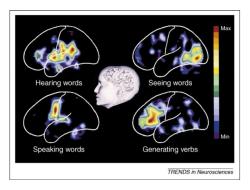


Figure – Un exemple d'imagerie cérébrale dans l'étude du langage (1988)

Détection de l'activation d'une zone du cerveau

Idée : on dispose d'un IRM "au repos" et d'un IRM "exécutant une action"



Figure – Un exemple de cartographie du cerveau

 \hookrightarrow Pour chaque voxel i: test d'hypothèses $H_{0,i}$: "voxel inactif" contre $H_{1,i}$: "voxel actif"

Le problème de la multiplicité

 Une observation apparemment statistiquement significative peut en fait surgir par hasard en raison de la taille même de l'espace des paramètres à rechercher.

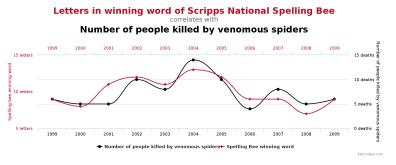


Figure – Un exemple de corrélation fallacieuse

 Dans une image de 100 000 voxels, même dans le cas où aucun voxel est activé : 5000 faux positifs attendus.

Le contrôle de l'erreur de type 1 pour les tests multiples

FWER (Family Wise Error Rate), la probabilité de rejeter au moins un test à tort, contrôlable par la **correction de Bonferroni**

Principe : on considère les |C| p-valeurs p_i associées au cluster C

On rejette H_0 au niveau α si une des p-valeurs est inférieure à $\alpha/|\mathcal{C}|$

 \hookrightarrow Autre approche classique : contrôle du FDR (False Discovery Rate), la proportion moyenne de faux positifs, par la procédure de Benjamini-Hochberg

Inférence avec Bonferroni

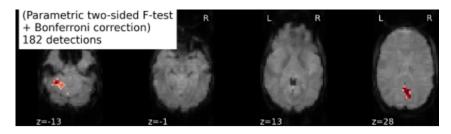


Figure – Inférence par correction de Bonferroni

Contrôle de l'erreur de type I mais faible puissance statistique Interdiction de choisir un nouveau cluster plus ciblée -> Problème de l'inférence sélective

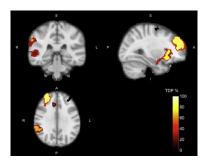


Figure – Un exemple d'inférence tiré de l'article de Rosenblatt et al., 2018

Algorithme:

- Seuillage des p-valeurs -> premiers clusters
- Calcul borne ARI dans ces clusters (légitime car borne post-hoc)
- Nouveau seuillage plus strict -> nouveaux clusters
- Calcul borne ARI dans ces clusters (légitime car borne post-hoc)

1 Introduction

- 2 Présentation générale du problème
- 3 La méthode ARI
- 4 Implémentation et résultats
- 6 Conclusion

On note:

- m = nombre d'hypothèses
- S = sous-ensemble d'hypothèses d'intérêt
- a(S) = Proportion de vraies détections dans S (TDP)

 \hookrightarrow Borne inférieure du nombre de vrais positifs au niveau de risque lpha est une fonction V(S) telle que :

$$\mathbb{P}\left(a(S) \geq V(S)\right) \geq 1 - \alpha$$

Le problème de l'inférence sélective

 $\hat{S} =$ sous-ensemble de S choisi en fonction des données Exemple typique = plus petites p-valeurs

 \hookrightarrow On s'attend à avoir l'inégalité :

$$\mathbb{P}\left(\mathsf{a}(\hat{S}) \geq \mathsf{V}(\hat{S})\right) \geq 1 - \alpha$$

Or ceci est faux en général! Pourquoi?

→ Dans l'inégalité écrite plus haut, il y a deux sources d'aléatoire : plus la même loi de probabilité!

Voir Kriegeskorte et al., Circular analysis in systems neuroscience : the dangers of double dipping, Nature 2009

Solution possible au problème d'inférence sélective : fonction $\mathsf{V}(\mathsf{S})$ telle que

$$\mathbb{P}(\forall S, a(S) \geq V(S)) \geq 1 - \alpha$$

→ Borne post-hoc, ici on peut sélectionner des sous-ensembles d'hypothèses en utilisant les données

Borne ARI

$$V(S) = \min \left\{ 0 \le k \le |S| : \min_{1 \le i \le |S| - k} \frac{h(\alpha)}{i} p_{(i+k:S)} > \alpha \right\}$$

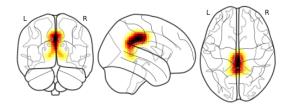
Avec

$$h(\alpha) = \max \left\{ i \in \{0, \dots, m\} : ip_{(m-i+j:B)} > j\alpha, \quad \text{ for } j = 1, \dots, i \right\}$$

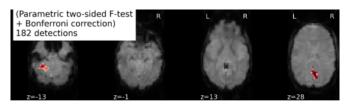
- 1 Introduction
- 2 Présentation générale du problème
- 3 La méthode ARI
- 4 Implémentation et résultats
- 6 Conclusion

Outils

Exemples d'usage du package Nilearn :



(a) Visualisation avec Nilearn



(b) Inférence avec Nilearn

Régions d'intérêt : atlas

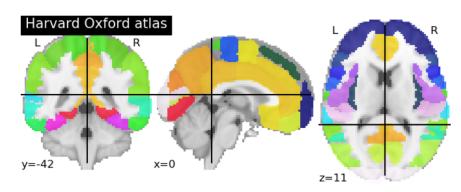


Figure - Atlas Harvard-Oxford sur Nilearn

Résultats : ARI vs Bonferroni vs maxT

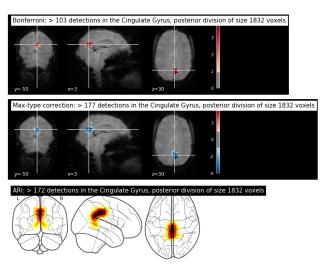


Figure – Résultats sur le Gyrus Cingulaire

Limites de la méthode

Nous avons distingué trois types de limites :

- Limite des hypothèses et des a priori de la modélisation
- Limite de l'applicabilité
- Critique de la validation des résultats

Quelques limites

- Présupposé dans l'article : on dispose de p-valeurs
- Pas de contrôle de l'erreur de type 2
- Activation binaire?

Introduction

- 2 Présentation générale du problème
- 3 La méthode ARI

- 4 Implémentation et résultats
- **5** Conclusion

Conclusion

- Résolution du problème de multiplicité et de circularité
- Borne post-hoc qui donne des résultats proches de la méthode max-type conseillée dans Nilearn
- Mais validation discutable