CENTRE NATIONAL D'ETUDES SPATIALES

MSLIB Fortran 90

CS SI

Nomenclature: M-MU-0-113-CIS

Edition: 03 Date: 27/05/2004 Révision: 00 Date: 27/05/2004

Volume E

Extrapolation d'orbite

Rédigé par : Véronique LÉPINE Guylaine PRAT avec la participation de: Bruno REVELIN	le : CS (SI/Espace/FDS)	
Validé par : Guylaine PRAT Francis OLIVIÉ (ingénieur qualité)	le : CS (SI/Espace/FDS) CS (SI/Espace)	
Pour application : Franck REINQUIN Hervé MADIEU	le : CNES (DCT/SB/OI)	

C.N.E.S.

MSLIB Fortran 90

Nomenclature : **M-MU-0-113-CIS** Edition : 03 Date: 27/05/2004 Révision : 00 Date: 27/05/2004

Page: i.1

DIFFUSION INTERNE CNES

Observations

Voir la note nomenclaturée M-NT-0-18-CN: "Liste de diffusion de la documentation utilisateur MSLIB".

DIFFUSION EXTERNE CNES

Observations

Voir la note nomenclaturée M-NT-0-18-CN: "Liste de diffusion de la documentation utilisateur MSLIB".

C.N.E.S.

MSLIB Fortran 90

Nomenclature : **M-MU-0-113-CIS** Edition : 03 Date: 27/05/2004 Révision : 00 Date: 27/05/2004

Page: i.2

BORDEREAU D'INDEXATION

CONFIDENTIALITE	E:NC		MOTS-CLES:						
TITRE: Volume E	TITRE : Volume E - Extrapolation d'orbite								
AUTEUR : Véroniqu	ue LÉPINE Guy	laine PRAT avec la	participation de: Bru	no REVELIN					
RESUME:									
	mble les notices	d'utilisation des ro	utines du thème "Ext	rapolation d'orbite".					
SITUATION DU DOG	CUMENT : Créati	on							
	oci, III (1 Croud								
	27								
VOLUME:	PAGES: 37	PLANCHES:	FIGURES:	LANGUES: F					
CONTRAT : Marché 779/Cnes/2001/8929 BC4500009860									
SYSTEME HOTE: Frame6/MSLIB									

C.N.E.S.

MSLIB Fortran 90

Nomenclature : **M-MU-0-113-CIS** Edition : 03 Date: 27/05/2004 Révision : 00 Date: 27/05/2004

Page: i.3

MODIFICATION

		ETAT		PAGES REVISEES	
ED.	REV.	DATE	REFERENCE ORIGINE (pour chaque édition)	ETAT PAGE *	NUMERO DES PAGES
01	00	25/08/98	M-MU-0-113-CIS Rédacteur : V. Lépine avec la participation de G. Prat		Création
02	00	16/08/99	M-MU-0-113-CIS Rédacteur : S. Vresk avec la participation de G. Prat		Modifications de toutes les pages
03	00	27/05/04	M-MU-0-113-CIS Rédacteur: V. Lépine, G. Prat avec la participation de B. Revelin	I M	Ajout des pages liées aux nouvelles routines pour la MSLIB90 V6.0 Ajout de tests dans: me_brouwer, me_brouwer_moy, me_eck_hech, me_eck_hech_moy

^{*} I = Inséré

Sommaire

Présentation	du th	ème	E :	 	 	 	 	 	• •	 	 	 	 		 	 page	1
Notations				 	 	 	 	 		 	 	 	 		 	 page	2
Index				 		 	 								 	nage	, 3

Liste des routines du thème E: voir pages suivantes du sommaire.

Liste des routines du thème E:

me_brouwer :	page 4
me_brouwer_moy:	page 8
me_deriv_secul_j2:	page 13
me_eck_hech:	page 16
me_eck_hech_moy:	page 20
me_lyddane :	page 24
me_lyddane_moy:	page 28

Présentation du thème E

Le thème "Extrapolation d'orbite" regroupe une série de modèles analytiques destinés à extrapoler les paramètres caractérisant l'orbite d'un satellite, ainsi que certains utilitaires associés (calcul des paramètres moyens, par exemple).

Ces modèles sont, en général, spécifiques à certains types d'orbite (elliptique, circulaire, ...), avec des contraintes sur les excentricités et inclinaisons possibles, et prennent en compte des perturbations diverses (J₂, coefficients zonaux, ...).

On entend par *paramètres osculateurs*, les paramètres définissant l'orbite que suivrait le satellite si toutes les perturbations s'annulaient (attraction képlérienne seule).

Les *paramètres moyens* représentent l'orbite moyenne au sens du modèle utilisé, expurgée de tout ou partie des termes périodiques. Ces paramètres moyens n'ont de sens, bien sûr, que relativement au modèle concerné.

Notations

Sans objet.

Index

\mathbf{M}

modèles analytiques \boldsymbol{I}

P

paramètres moyens I paramètres osculateurs I

Routine me_brouwer

Identification

"Modèle analytique d'extrapolation d'orbite de **Brouwer**".

Rôle

Passage des paramètres moyens à t_1 (au sens du modèle analytique d'extrapolation de Brouwer) aux paramètres moyens à une date t_2 . Les paramètres osculateurs à t_2 sont calculés en option. Le modèle analytique d'extrapolation de Brouwer est basé sur la théorie hamiltonienne et les transformations de Von Zeipel pour le mouvement képlérien perturbé par les 5 premiers termes zonaux du potentiel terrestre.

Séquence d'appel

(voir explications dans le volume 3)

call me_brouwer (mu, r_equa, cn0, t1, moy_t1, t2, moy_t2, code_retour [, osc_t2])

Description des arguments

(voir explications dans le volume 3)

• Entrées obligatoires

pm_reel	mu	constante de la gravitation μ (m ³ .s ⁻²)
pm_reel	r_equa	rayon équatorial terrestre a_e (m)
pm_reel(2:5)	cn0	coefficients harmoniques zonaux C20 à C50 dénormalisés.
tm_jour_sec	t1	date t_1 (jours, s)
tm_orb_kep	moy_t1	paramètres moyens à t_1 , $(\bar{a}, \bar{e}, \overline{i}, \overline{\omega}, \overline{\Omega}, \overline{M})_{t_1}$ (m, rad)
tm_jour_sec	t2	date t_2 (jours, s)

• Sorties obligatoires

tm_orb_kep	moy_t2	paramètres moyens à t_2 ,	$(\bar{a}, \bar{e},$	\overline{i} , $\overline{\omega}$, $\overline{\Omega}$, \overline{M}) _{t2}	(m, rad)
tm code retour	code retour				

• Sorties facultatives

tm_orb_kep osc_t2 paramètres osculateurs à t_2 , $(a, e, i, \omega, \Omega, M)_{t_2}$ (m, rad)

Conditions sur les arguments

- Les zonaux CNO doivent être tous non nuls.
- L'excentricité \overline{e} doit appartenir à $[10^{-4}, 0.9[$.

Si $\overline{e} \in [10^{-4}, 10^{-2}]$, la précision est dégradée. Si $\overline{e} \in [10^{-2}, 0.9]$, domaine d'utilisation du modèle.

- L'inclinaison \overline{i} doit appartenir à] $0.,\pi$ [.
- L'inclinaison \overline{i} ne doit être ni proche de l'inclinaison critique non rétrograde (environ 1.107 rad ou 63 deg), ni proche de l'inclinaison critique rétrograde (environ 2.034 rad ou 116 deg). Pour éviter tout problème, nous avons pris une marge de 10 mrad (environ 0.5 deg) de part et d'autre des valeurs des inclinaisons critiques. Pour plus d'informations sur ce sujet, nous vous conseillons de consulter le thème "Constantes" (routines mc_phys et mc_test).

Si \overline{i} < 0.018 rad, la précision est dégradée.

Notes d'utilisation

Le champ "jour" des structures donnant les dates t_1 et t_2 en entrée représente un nombre de jours par rapport à une origine quelconque (par exemple: pour les dates juliennes CNES, il s'agira du 1er janvier 1950) pourvu que celle-ci soit identique pour t_1 et t_2 .

En effet, seul l'écart entre t_1 et t_2 est utilisé dans les calculs. On pourra en particulier prendre 0 jour 0. secondes pour t_1 et affecter à t_2 la durée en jours et secondes séparant t_1 de t_2 .

Références documentaires

• Algorithmes des routines du thème "Extrapolation d'orbite" de la MSLIB; B. Revelin et G. Prat (CS SI); référence MSLIB: M-NT-0-93-CIS.

Code retour

(voir explications dans le volume 3)

pm_OK (0): Retour normal.

pm_err_mu_negatif (-1001): La constante gravitationnelle est négative.

pm_err_mu_nul (-1002): La constante gravitationnelle est proche de 0.

pm_err_cn0_nul (-1005): Un des coefficients zonaux (CN0) est proche de 0.

pm_err_a_negatif (-1101): Le demi-grand axe (a) ou le paramètre (p) de la parabole est négatif.

pm_err_a_nul	(-1102) : Le demi-grand axe (a) ou le paramètre (p) de la parabole est proche de 0 .
pm_err_e_negatif	(-1201) : L'excentricité (e) est négative.
pm_err_e_grand_brouwer	(-1204) : L'excentricité (e) est supérieure à 0,9 ; les routines de cal- cul liées au modèle d'extrapolation de BROUWER n'autorisent pas ces valeurs de l'excentricité.
pm_err_e_faible_brouwer	(-1211) : L'excentricité (e) est inférieure à 0,0001; les routines de calcul liées au modèle d'extrapolation de BROUWER n'autorisent pas ces valeurs de l'excentricité.
pm_err_i_negatif	(-1301): L'inclinaison (i) est négative.
pm_err_i_equa	(-1302) : $sin(i)$ est proche de 0 ; l'orbite est équatoriale (i =0 ou i = pi).
pm_err_i_critique	(-1304): L'inclinaison (i) a une valeur proche d'une des deux valeurs de l'inclinaison critique (pour plus d'informations voir la routine mc_phys du thème "Constantes").
pm_err_i_sup_pi	(-1305) : L'inclinaison (i) est supérieure à pi.
pm_err_conv_kepler_ellip	(-1902): L'algorithme itératif utilisé pour la résolution de l'équation de Kepler (orbite elliptique) n'a pas réussi à converger vers la bonne solution. Contacter l'assistance utilisateur MSLIB.
pm_err_cni	(-1999) : Problème numérique. Contacter l'assistance utilisateur MSLIB.
pm_warn_e_faible_brouwer	(+1203) : L'excentricité (e) est inférieure à 0,01 ; la précision est dégradée dans les routines de calcul liées au modèle d'extrapolation de BROUWER.
pm_warn_i_faible_brouwer	(+1303): L'inclinaison (i) est inférieure à 0,018 radian ; la précision est dégradée dans les routines de calcul liées au modèle d'extrapolation de BROUWER.

Exemple en Fortran 90 portable

(voir explications dans le volume 3)

program EXTRAPOLATION
 use mslib

```
type(tm_code_retour)
                                    :: CODE_RETOUR
  type(tm_orb_kep)
                                    :: OSC_T2
         = 3.9860047e+14_pm_reel
  MU
  R_EQUA =
             .6378137e+7_pm_reel
  CN0(2) =
              -1.08263e-3_pm_reel
  CNO(3) = CNO(4) =
                  2.54e-6_pm_reel
                  1.62e-6_pm_reel
  CNO(5) =
                   2.3e-7_pm_reel
  T1%jour
               = 12584_pm_entier
               = 0._pm_reel
  T1%sec
  MOY_T1%a
               = 7209668._pm_reel
                        .02_pm_reel
  MOY_T1%e
             =
  MOY_T1%i =
                   1.722841_pm_reel
  MOY_T1%pom = 1.15207899_pm_reel
  MOY_T1%gom =
                    2.90958_pm_reel
  MOY_T1%M = 5.13220402_pm_reel
  T2%jour
              = 12587_pm_entier
  T2%sec
               = 0._pm_reel
  call me_brouwer ( MU, R_EQUA, CNO, T1, MOY_T1,
                                                                  &
                    T2, MOY_T2, CODE_RETOUR,
                    osc_t2 = OSC_T2)
  ! appel a la routine utilisateur d'ecriture des resultats
  call WRITE_RESULTATS (MOY_T2, OSC_T2, CODE_RETOUR)
end program EXTRAPOLATION
Résultats attendus:
             = .721 \cdot 10^{+7}
            = .200 \ 10^{-1}
          =.172\ 10^{+1}
```

MOY T2%a MOY_T2%e MOY T2%i $MOY_T2\%pom = .100 \ 10^{+1}$ MOY T2% gom = $.296 \cdot 10^{+1}$ $= .212 \cdot 10^{+1}$ MOY_T2%M $= .722 \cdot 10^{+7}$ OSC_T2%a OSC T2%e $= .207 \cdot 10^{-1}$ $=.172 \ 10^{+1}$ OSC T2%i $OSC_T2\%pom = .105 \cdot 10^{+1}$ $OSC_T2\%gom = .296 \ 10^{+1}$ OSC_T2%M $=.207 \cdot 10^{+1}$ CODE_RETOUR% valeur

CODE RETOUR%routine = 1013

Routine me_brouwer_moy

Identification

"Calcul des paramètres **moy**ens du modèle d'extrapolation d'orbite de **Brouwer**".

Rôle

Passage des paramètres osculateurs aux paramètres moyens (au sens du modèle analytique d'extrapolation de Brouwer) à la même date.

Le modèle analytique d'extrapolation de Brouwer est basé sur la théorie hamiltonienne et les transformations de Von Zeipel pour le mouvement képlérien perturbé par les 5 premiers termes zonaux du potentiel terrestre.

Méthode

Le modèle analytique donne explicitement les formules de passage des éléments moyens $(\overline{a}, \overline{e}, \overline{i}, \overline{\omega}, \overline{\Omega}, \overline{M})$ aux éléments osculateurs $(a, e, i, \omega, \Omega, M)$.

$$(a, e, i, \omega, \Omega, M) \Rightarrow (\overline{a}, \overline{e}, \overline{i}, \overline{\omega}, \overline{\Omega}, \overline{M})$$

est la transformation canonique éliminant les termes périodiques. Seule la transformation:

$$(\overline{a}, \overline{e}, \overline{i}, \overline{\omega}, \overline{\Omega}, \overline{M}) \Rightarrow (a, e, i, \omega, \Omega, M)$$

est explicite:
$$(a, e, i, \omega, \Omega, M) = (\overline{a}, \overline{e}, \overline{i}, \overline{\omega}, \overline{\Omega}, \overline{M}) + \varphi[(\overline{a}, \overline{e}, \overline{i}, \overline{\omega}, \overline{\Omega}, \overline{M})]$$

Trouver les paramètres moyens (\overline{a} , \overline{e} , \overline{i} , $\overline{\omega}$, $\overline{\Omega}$, \overline{M}) correspondant aux paramètres osculateurs (a, e, i, ω , Ω , M) revient à inverser la fonction φ . On procède itérativement en utilisant le modèle analytique et en utilisant les seuils de convergence représentés par les écarts admissibles donnés en entrée sur chaque paramètre orbital.

Le nombre maximum d'itérations est fixé à 50.

Séquence d'appel (voir explications dans le volume 3)

call me_brouwer_moy (r_equa, cn0, ecart_admi, osc, moy, code_retour)

Description des arguments (voir explications dans le volume 3)

• Entrées obligatoires

pm_reel rayon équatorial terrestre a_e (m)

pm_reel(2:5) cn0 coefficients harmoniques zonaux C20 à C50 dénormalisés.

tm_orb_kep ecart_admi écarts admissibles sur les paramètres orbitaux (Δa , Δe , Δi ,

 $\Delta\omega$, $\Delta\Omega$, ΔM) (m, rad)

tm_orb_kep osc paramètres osculateurs $(a, e, i, \omega, \Omega, M)$ (m, rad)

• Sorties obligatoires

tm_orb_kep moy paramètres moyens $(\overline{a}, \overline{e}, \overline{i}, \overline{\omega}, \overline{\Omega}, \overline{M})$ (m, rad)

tm_code_retour code_retour

Conditions sur les arguments

• Les zonaux *CN0* doivent être tous non nuls.

• Pour les écarts admissibles, il est conseillé de prendre les valeurs suivantes:

 $\Delta a = 0.01$ $\Delta e = \Delta a/2a$ $\Delta i = \Delta a/a$ $\Delta \omega = \Delta a/a$ $\Delta \Omega = \Delta a/a$ $\Delta M = \Delta a/a$

• L'excentricité \overline{e} doit appartenir à $[10^{-4}, 0.9[$.

Si $\overline{e} \in [10^{-4}, 10^{-2}]$, la précision est dégradée. Si $\overline{e} \in [10^{-2}, 0.9]$, domaine d'utilisation du modèle.

- L'inclinaison \overline{i} doit appartenir à] $0.,\pi$ [.
- L'inclinaison \overline{i} ne doit être ni proche de l'inclinaison critique non rétrograde (environ 1.107 rad ou 63 deg), ni proche de l'inclinaison critique rétrograde (environ 2.034 rad ou 116 deg). Pour éviter tout problème, nous avons pris une marge de 10 mrad (environ 0.5 deg) de part et d'autre des valeurs des inclinaisons critiques. Pour plus d'informations sur ce sujet, nous vous conseillons de consulter le thème "Constantes" (routines mc_phys et mc_test).

Si $\frac{1}{i}$ < 0.018 rad, la précision est dégradée.

Notes d'utilisation

Sans objet.

Références documentaires

• Algorithmes des routines du thème "Extrapolation d'orbite" de la MSLIB; B. Revelin et G. Prat (CS SI); référence MSLIB: M-NT-0-93-CIS.

Code retour

(voir explications dans le volume 3)

pm_OK	(0): Retour normal.
pm_err_mu_negatif	(-1001) : La constante gravitationnelle est négative.
pm_err_mu_nul	(-1002): La constante gravitationnelle est proche de 0.
pm_err_cn0_nul	(-1005): Un des coefficients zonaux (CN0) est proche de 0.
pm_err_a_negatif	(-1101) : Le demi-grand axe (a) ou le paramètre (p) de la parabole est négatif.
pm_err_a_nul	(-1102) : Le demi-grand axe (a) ou le paramètre (p) de la parabole est proche de 0 .
pm_err_e_negatif	(-1201) : L'excentricité (e) est négative.
pm_err_e_grand_brouwer	(-1204) : L'excentricité (e) est supérieure à 0,9 ; les routines de cal- cul liées au modèle d'extrapolation de BROUWER n'autorisent pas ces valeurs de l'excentricité.
pm_err_e_faible_brouwer	(-1211) : L'excentricité (e) est inférieure à 0,0001; les routines de calcul liées au modèle d'extrapolation de BROUWER n'autorisent pas ces valeurs de l'excentricité.
pm_err_i_negatif	(-1301) : L'inclinaison (i) est négative.
pm_err_i_equa	(-1302) : $sin(i)$ est proche de 0 ; l'orbite est équatoriale (i =0 ou i = pi).
pm_err_i_critique	(-1304): L'inclinaison (i) a une valeur proche d'une des deux valeurs de l'inclinaison critique (pour plus d'informations voir la routine mc_phys du thème "Constantes").
pm_err_i_sup_pi	(-1305) : L'inclinaison (i) est supérieure à pi.
pm_err_conv_kepler_ellip	(-1902) : L'algorithme itératif utilisé pour la résolution de l'équation de Kepler (orbite elliptique) n'a pas réussi à converger vers la bonne solution. Contacter l'assistance utilisateur MSLIB.
pm_err_conv_brouwer	(-1905): L'algorithme itératif utilisé pour le calcul des paramètres moyens pour le modèle de Brouwer n'a pas réussi à converger vers la bonne solution. Vous pouvez essayer d'autres valeurs pour les écarts admissibles, ou bien contacter l'assistance utilisateur MSLIB.
pm_err_cni	(-1999) : Problème numérique. Contacter l'assistance utilisateur MSLIB.

```
pm warn e faible brouwer (+1203): L'excentricité (e) est inférieure à 0,01; la précision est
                                dégradée dans les routines de calcul liées au modèle
                                d'extrapolation de BROUWER.
pm_warn_i_faible_brouwer
                        (+1303): L'inclinaison (i) est inférieure à 0,018 radian; la préci-
                                sion est dégradée dans les routines de calcul liées au
                                modèle d'extrapolation de BROUWER.
                             (voir explications dans le volume 3)
Exemple en Fortran 90 portable
program EXTRAPOLATION
  use mslib
  real(pm_reel)
                                        :: R_EQUA
  real(pm_reel), dimension(2:5)
                                        :: CN0
  type(tm orb kep)
                                        :: ECART ADMI
  type(tm_orb_kep)
                                        :: OSC
  type(tm_orb_kep)
                                        :: MOY
  type(tm code retour)
                                        :: CODE RETOUR
  R_EQUA = .6378137e + 7_pm_reel
  CNO(2) = -1.08263e-3_pm_reel
  CNO(3) = 2.54e-6_pm_reel
  CNO(4) = 1.62e-6_pm_reel
  CNO(5) = 2.3e-7_pm_reel
                    = 24400000._pm_reel
  OSC%a
  OSC%e
                            0.73_pm_reel
  OSC%i
                    = 0.122173_pm_reel
  OSC%pom
                    = 3.106686_pm_reel
                   = 0.191986_pm_reel
  OSC%gom
                              0._pm_reel
  OSC%M
  ECART_ADMI%a = .01_pm_reel
                  = ECART_ADMI%a/(2*OSC%a)
  ECART_ADMI%e
                   = ECART_ADMI%a/OSC%a
  ECART_ADMI%i
  ECART ADMI%pom = ECART ADMI%a/OSC%a
  ECART_ADMI%gom = ECART_ADMI%a/OSC%a
  ECART_ADMI%M = ECART_ADMI%a/OSC%a
  call me_brouwer_moy ( R_EQUA, CNO, ECART_ADMI, OSC,
                                                                         &
                          MOY, CODE_RETOUR)
  ! appel a la routine utilisateur d'ecriture des resultats
```

call WRITE_RESULTATS (MOY, CODE_RETOUR)

Résultats attendus:

MOY%a = .243 10⁺⁸ MOY%e = .729 MOY%i = .122 MOY%pom = .310 10⁺¹ MOY%gom = .196 MOY%M = .628 10⁺¹

CODE_RETOUR% valeur = 0 CODE_RETOUR% routine = 1012

Routine me_deriv_secul_j2

Identification

"Calcul des <u>dériv</u>es <u>sécul</u>aires des éléments képlériens, dues au <u>J2</u>".

Rôle

Calcul des dérives séculaires ($\Delta \omega_s$, $\Delta \Omega_s$, ΔM_s) des éléments képlériens (ω , Ω , M) pour le mouvement perturbé par le premier harmonique zonal J_2 .

Séquence d'appel (voir explications dans le volume 3)

call me_deriv_secul_j2 (mu, r_equa, c20, a, e, i, deriv_pom, deriv_gom, deriv_M, code_retour)

Description des arguments

(voir explications dans le volume 3)

• Entrées obligatoires

pm_reel	mu	constante de la gravitation (m ³ .s ⁻²)
pm_reel	r_equa	rayon équatorial terrestre a_e (m)
pm_reel	c20	coefficient zonal $C20$ (dénormalisé), i.e. $-J_2$
pm_reel	a	demi-grand axe a (m)
pm_reel	e	excentricité e
pm_reel	i	inclinaison i (rad)

• Sorties obligatoires

pm_reel	deriv_pom	dérive de l'argument du périgée $\Delta\omega_s$ (rad.s ⁻¹)
pm_reel	deriv_gom	dérive de l'ascension droite du nœud ascendant $\Delta\Omega_s$ (rad.s ⁻¹)
pm_reel	deriv_M	dérive de l'anomalie moyenne ΔM_s (rad.s ⁻¹)
tm_code_retour	code_retour	

Conditions sur les arguments

• Applicable uniquement aux orbites elliptiques (ou circulaires).

Notes d'utilisation

Sans objet.

Références documentaires

• Algorithmes des routines du thème "Extrapolation d'orbite" de la MSLIB; B. Revelin et G. Prat (CS SI); référence MSLIB: M-NT-0-93-CIS.

Code retour (voir explications dans le volume 3)

```
pm_OK (0): Retour normal.

pm_err_mu_negatif (-1001): La constante gravitationnelle est négative.

pm_err_a_negatif (-1101): Le demi-grand axe (a) ou le paramètre (p) de la parabole est négatif.

pm_err_a_nul (-1102): Le demi-grand axe (a) ou le paramètre (p) de la parabole est proche de 0.

pm_err_e_non_ellip (-1208): L'excentricité (e) n'appartient pas à l'intervalle [0, 1 [; l'orbite n'est pas elliptique.
```

Exemple en Fortran 90 portable

(voir explications dans le volume 3)

```
program EXTRAPOLATION
  use mslib
```

```
:: MU
real(pm_reel)
real(pm_reel)
                      :: R_EQUA
real(pm_reel)
                      :: C20
real(pm_reel)
                      :: A
real(pm_reel)
                      :: E
real(pm_reel)
                      :: I
real(pm reel)
                      :: DERIV_POM
real(pm_reel)
                      :: DERIV_GOM
real(pm_reel)
                      :: DERIV_M
type(tm_code_retour) :: CODE_RETOUR
       = 3.9860064e+14_pm_reel
MU
R_EQUA = .6378160e+7_pm_reel
      = -1.0829e-3_pm_reel
       = 24435100._pm_reel
Α
       = .73054_{pm_reel}
Ε
```

call WRITE_RESULTATS (DERIV_POM, DERIV_GOM, DERIV_M,CODE_RETOUR)

end program EXTRAPOLATION

Résultats attendus:

DERIV_POM = $-.421 ext{ } 10^{-7}$ DERIV_GOM = $-.275 ext{ } 10^{-13}$ DERIV_M = $.165 ext{ } 10^{-3}$

CODE_RETOUR% valeur = 0 CODE_RETOUR% routine = 1047

Routine me_eck_hech

Identification

"Modèle analytique d'extrapolation d'orbite de **Eck**stein-**Hech**ler".

Rôle

Passage <u>des paramètres moy</u>ens (au sens du modèle analytique <u>d'extrapolation</u> de Eckstein-Hechler) à t_1 (\bar{a} , e_x , e_y , \bar{i} , $\bar{\Omega}$, $\bar{\omega} + M$) $_{t_1}$ aux paramètres moyens (\bar{a} , e_x , e_y , \bar{i} , $\bar{\Omega}$, $\bar{\omega} + M$) $_{t_2}$ à une date t_2 . Les paramètres osculateurs à t_2 sont calculés en option.

Le modèle développé par Eckstein et Hechler est basé sur une intégration en 2 itérations des équations de Lagrange pour le mouvement képlérien perturbé par les 6 premiers termes zonaux du potentiel terrestre. Ce modèle est spécialisé dans les orbites de faibles excentricités.

Séquence d'appel

(voir explications dans le volume 3)

call me_eck_hech (mu, r_equa, cn0, t1, moy_t1, t2, moy_t2, code_retour [, osc_t2])

Description des arguments

(voir explications dans le volume 3)

• Entrées obligatoires

pm_reel	mu	constante de la gravitation μ (m ³ .s ⁻²)
pm_reel	r_equa	rayon équatorial terrestre a_e (m)
pm_reel(2:6)	cn0	coefficients zonaux C20 à C60 (dénormalisés)
tm_jour_sec	t1	date t_I (jours, s)
tm_orb_cir	moy_t1	paramètres moyens à t_1 (\bar{a} , $\overline{e_x}$, $\overline{e_y}$, \bar{i} , $\bar{\Omega}$, $\overline{\omega + M}$) $_{t_1}$ (m,rad)
tm_jour_sec	t2	date t_2 (jours, s)

• Sorties obligatoires

tm_orb_cir	moy_t2	paramètres moyens à t_2 (\overline{a} , $\overline{e_x}$, $\overline{e_y}$, \overline{i} , $\overline{\Omega}$, $\overline{\omega} + M$) _{t_2} (m,rad)
tm code retour	code retour	

• Sorties optionnelles

tm_orb_cir osc_t2 paramètres osculateurs à t_2 (a, e_x , e_y , i, Ω , $\omega + M$)_{t_2} (m,rad)

Conditions sur les arguments

• Les zonaux *CN0* doivent être tous non nuls.

Posons $\bar{e} = \sqrt{\bar{e}_x^2 + \bar{e}_y^2}$. Applicable uniquement aux orbites faiblement elliptiques et non équatoriales avec les contraintes suivantes:

• L'excentricité \overline{e} doit appartenir à [0., 0.1].

Si $\overline{e} \in [0., 5 \times 10^{-3}]$, domaine d'utilisation du modèle. Si $\overline{e} \in [5 \times 10^{-3}, 0.1]$, la précision est dégradée.

- L'inclinaison \overline{i} doit appartenir à] $0.,\pi$ [.
- L'inclinaison i ne doit être ni proche de l'inclinaison critique non rétrograde (environ 1.107 rad ou 63 deg), ni proche de l'inclinaison critique rétrograde (environ 2.034 rad ou 116 deg). Pour éviter tout problème, nous avons pris une marge de 10 mrad (environ 0.5 deg) de part et d'autre des valeurs des inclinaisons critiques. Pour plus d'informations sur ce sujet, nous vous conseillons de consulter le thème "Constantes" (routines mc_phys et mc_test).

Notes d'utilisation

Le champ "jour" des structures donnant les dates t_1 et t_2 en entrée représente un nombre de jours par rapport à une origine quelconque (par exemple: pour les dates juliennes CNES, il s'agira du 1er janvier 1950) pourvu que celle-ci soit identique pour t_1 et t_2 .

En effet, seul l'écart entre t_1 et t_2 est utilisé dans les calculs. On pourra en particulier prendre 0 jour 0. secondes pour t_1 et affecter à t_2 la durée en jours et secondes séparant t_1 de t_2 .

Références documentaires

• Algorithmes des routines du thème "Extrapolation d'orbite" de la MSLIB; B. Revelin et G. Prat (CS SI); référence MSLIB: M-NT-0-93-CIS.

Code retour

(voir explications dans le volume 3)

pm_OK (0): Retour normal.

(-1001): La constante gravitationnelle est négative. pm_err_mu_negatif

(-1002): La constante gravitationnelle est proche de 0. pm_err_mu_nul

```
pm_err_cn0_nul
                                (-1005): Un des coefficients zonaux (CN0) est proche de 0.
                                (-1201): L'excentricité (e) est négative.
pm_err_e_negatif
pm_err_e_grand_eck_hech
                                (-1210): L'excentricité (e) est supérieure ou égale à 0,1; les rou-
                                          tines de calcul liées au modèle d'extrapolation de
                                          ECKSTEIN-HECHLER n'autorisent pas ces valeurs
                                          de l'excentricité.
                                (-1301): L'inclinaison (i) est négative.
pm_err_i_negatif
                                (-1302): sin(i) est proche de 0; l'orbite est équatoriale (i=0 ou
pm_err_i_equa
                                          i=pi).
                                (-1304): L'inclinaison (i) a une valeur proche d'une des deux
pm_err_i_critique
                                          valeurs de l'inclinaison critique (pour plus d'informa-
                                          tions voir la routine mc_phys du thème "Constantes").
                                (-1305): L'inclinaison (i) est supérieure à pi.
pm_err_i_sup_pi
                                (+1202) : L'excentricité (e) est supérieure à 0,005; la précision
pm_warn_e_grand_eck_hech
                                          est dégradée dans les routines de calcul liées au modèle
                                          d'extrapolation de ECKSTEIN-HECHLER.
```

Exemple en Fortran 90 portable

(voir explications dans le volume 3)

```
program EXTRAPOLATION
  use mslib
```

```
real(pm_reel)
                                :: MU
real(pm reel)
                                :: R EQUA
real(pm_reel), dimension(2:6) :: Cn0
type(tm_jour_sec)
                                :: T1
type(tm_orb_cir)
                                :: MOY_T1
type(tm_jour_sec)
                                :: T2
type(tm_orb_cir)
                                :: MOY_T2
                                :: OSC_T2
type(tm_orb_cir)
type(tm_code_retour)
                                :: CODE_RETOUR
```

```
MU
             = 3.9860047e+14_pm_reel
R_EQUA
             = 6.378137e+6_pm_reel
Cn0(2)
             = -1.08263e-3_pm_reel
Cn0(3)
             = 2.54e-6_pm_reel
Cn0(4)
             = 1.62e-6_pm_reel
             = 2.3e-7_pm_reel
Cn0(5)
Cn0(6)
             = -5.5e-7_pm_reel
T1%jour
             = 12584_pm_entier
T1%sec
             = 0._pm_reel
MOY T1%a
             = 7209668._pm_reel
MOY_T1%ex
             = 0.406588932e-4_pm_reel
MOY_T1%ey
             = 0.913611168e-4_pm_reel
```

MOY_T1%i = 1.722841_pm_reel
MOY_T1%gom = 2.90958_pm_reel
MOY_T1%pso_M = 6.284283010_pm_reel
T2%jour = 12587_pm_entier
T2%sec = 0._pm_reel

! appel a la routine utilisateur d'ecriture des resultats call WRITE_RESULTATS (MOY_T2, OSC_T2, CODE_RETOUR)

end program EXTRAPOLATION

Résultats attendus:

MOY_T2%a $=.721\ 10^7$ $= -.110 \cdot 10^{-3}$ MOY T2%ex MOY_T2%ey $= .966 \ 10^{-4}$ $= .172 \ 10^{1}$ MOY_T2%i $MOY_T2\%gom = .296 \ 10^1$ $MOY_T2\%pso_M = .312 10^1$ OSC_T2%a $= .722 \ 10^7$ $= -.552 \cdot 10^{-3}$ OSC_T2%ex = .332 $= .125 \cdot 10^{-3}$ OSC_T2%ey $= .172 \ 10^{1}$ OSC_T2%i $= .296 \ 10^{1}$ OSC_T2%gom $OSC_T2\%$ pso_M = .312 10¹

CODE_RETOUR% valeur = 0 CODE_RETOUR% routine = 1097

Routine me_eck_hech_moy

Identification

"Calcul des paramètres **moy**ens du modèle d'extrapolation d'orbite de **Eck**stein-**Hech**ler".

Rôle

Passage des paramètres osculateurs aux paramètres moyens à la même date.

Le modèle analytique d'extrapolation de Eckstein et Hechler est basé sur une intégration en 2 itérations des équations de Lagrange pour le mouvement képlérien perturbé par les 6 premiers termes zonaux du potentiel terrestre.

Méthode

Le modèle analytique donne explicitement les formules de passage des éléments moyens $(\bar{a}, \overline{e_x}, \overline{e_y}, \overline{i}, \overline{\Omega}, \overline{\Omega}, \overline{\omega} + M)$ aux éléments osculateurs $(a, e_x, e_y, i, \Omega, \omega + M)$. La transformation:

$$(a, e_x, e_y, i, \Omega, \omega + M) \Rightarrow (\overline{a}, \overline{e_x}, \overline{e_y}, \overline{i}, \overline{\Omega}, \overline{\omega + M})$$

est la transformation canonique éliminant les termes périodiques. Seule la transformation:

$$(\bar{a}, \overline{e_x}, \overline{e_y}, \overline{i}, \overline{\Omega}, \overline{\omega + M}) \Rightarrow (a, e_x, e_y, i, \Omega, \omega + M)$$

est explicite:
$$(a, e_x, e_y, i, \Omega, \omega + M) = (\bar{a}, \overline{e_x}, \overline{e_y}, \overline{i}, \overline{\Omega}, \overline{\omega + M}) + \varphi[(\bar{a}, \overline{e_x}, \overline{e_y}, \overline{i}, \overline{\Omega}, \overline{\omega + M})]$$

Trouver les paramètres moyens $(\bar{a}, \overline{e_x}, \overline{e_y}, \overline{i}, \overline{\Omega}, \overline{\omega + M})$ correspondant aux paramètres osculateurs $(a, e_x, e_y, i, \Omega, \omega + M)$ revient à inverser la fonction φ . On procède itérativement en utilisant le modèle analytique et en utilisant les seuils de convergence représentés par les écarts admissibles donnés en entrée sur chaque paramètre orbital.

Le nombre maximum d'itérations est fixé à 50.

Séquence d'appel (voir explications dans le volume 3)

call me_eck_hech_moy (r_equa, cn0, ecart_admi, osc, moy, code_retour)

Description des arguments (voir explications dans le volume 3)

• Entrées obligatoires

pm_reel	r_equa	rayon équatorial terrestre a_e (m)
pm_reel(2:6)	cn0	coefficients zonaux C20 à C60 (dénormalisés)

tm_orb_cir	ecart_admi	écarts admissibles sur les paramètres orbitaux ($\Delta a, \Delta e_x$, $\Delta e_y, \Delta i, \Delta \Omega, \Delta(\omega + M)$) (m, rad)
tm_orb_cir	osc	paramètres osculateurs (a, e_x , e_y , i, Ω , $\omega+M$) (m, rad)

• Sorties obligatoires

tm_orb_cir moy paramètres moyens
$$(\bar{a}, \overline{e_x}, \overline{e_y}, \overline{i}, \overline{\Omega}, \overline{\omega + M})$$
 (m, rad) tm_code_retour code_retour

Conditions sur les arguments

- Les zonaux *CN0* doivent être tous non nuls.
- Pour les écarts admissibles, il est conseillé de prendre les valeurs suivantes:

$$\begin{array}{lll} \Delta a & = 0.01 \\ \Delta e_x & = \Delta a/2a \\ \Delta e_y & = \Delta a/2a \\ \Delta i & = \Delta a/a \\ \Delta \Omega & = \Delta a/a \\ \Delta (\omega + M) & = \Delta a/a \end{array}$$

Posons
$$\bar{e} = \sqrt{\bar{e}_x^2 + \bar{e}_y^2}$$

Applicable uniquement aux orbites faiblement elliptiques et non équatoriales avec les contraintes suivantes :

• L'excentricité \overline{e} doit appartenir à [0., 0.1].

Si $\overline{e} \in [0., 5 \times 10^{-3}]$, domaine d'utilisation du modèle. Si $\overline{e} \in [5 \times 10^{-3}, 0.1]$, la précision est dégradée.

- L'inclinaison \overline{i} doit appartenir à] $0.,\pi$ [.
- L'inclinaison \overline{i} ne doit être ni proche de l'inclinaison critique non rétrograde (environ 1.107 rad ou 63 deg), ni proche de l'inclinaison critique rétrograde (environ 2.034 rad ou 116 deg). Pour éviter tout problème, nous avons pris une marge de 10 mrad (environ 0.5 deg) de part et d'autre des valeurs des inclinaisons critiques. Pour plus d'informations sur ce sujet, nous vous conseillons de consulter le thème "Constantes" (routines mc_phys et mc_test).

Notes d'utilisation

Sans objet.

Références documentaires

• Algorithmes des routines du thème "Extrapolation d'orbite" de la MSLIB; B. Revelin et G. Prat (CS SI); référence MSLIB: M-NT-0-93-CIS.

Code retour

(voir explications dans le volume 3)

	pm_OK	(0): Retour normal.
I	pm_err_mu_negatif	(-1001) : La constante gravitationnelle est négative.
	pm_err_mu_nul	(-1002): La constante gravitationnelle est proche de 0.
	pm_err_cn0_nul	(-1005): Un des coefficients zonaux (CN0) est proche de 0.
	pm_err_e_negatif	(-1201) : L'excentricité (e) est négative.
	pm_err_e_grand_eck_hech	(-1210) : L'excentricité (e) est supérieure ou égale à 0,1; les routines de calcul liées au modèle d'extrapolation de ECKSTEIN-HECHLER n'autorisent pas ces valeurs de l'excentricité.
	pm_err_i_negatif	(-1301): L'inclinaison (i) est négative.
	pm_err_i_equa	(-1302) : $sin(i)$ est proche de 0 ; l'orbite est équatoriale (i =0 ou i = pi).
	pm_err_i_critique	(-1304): L'inclinaison (i) a une valeur proche d'une des deux valeurs de l'inclinaison critique (pour plus d'informations voir la routine mc_phys du thème "Constantes").
	pm_err_i_sup_pi	(-1305): L'inclinaison (i) est supérieure à pi.
	pm_err_conv_eck_hech	(-1906): L'algorithme itératif utilisé pour le calcul des paramètres moyens pour le modèle de Eckstein-Hechler n'a pas réussi à converger vers la bonne solution. Vous pouvez essayer d'autres valeurs pour les écarts admissibles, ou bien contacter l'assistance utilisateur MSLIB.
	pm_warn_e_grand_eck_hech	(+1202) : L'excentricité (e) est supérieure à 0,005; la précision est dégradée dans les routines de calcul liées au modèle d'extrapolation de ECKSTEIN-HECHLER.

Exemple en Fortran 90 portable

(voir explications dans le volume 3)

program EXTRAPOLATION
 use mslib

real(pm_reel) :: R_EQUA
 real(pm_reel), dimension(2:6) :: Cn0
 type(tm_orb_cir) :: ECART_ADMI

type(tm_orb_cir) :: OSC
type(tm_orb_cir) :: MOY

type(tm_code_retour) :: CODE_RETOUR

```
R_EQUA
                    = 6.378137e+6_pm_reel
                   = -1.08263e-3_pm_reel
Cn0(2)
Cn0(3)
                    = 2.54e-6 \text{ pm reel}
Cn0(4)
                   = 1.62e-6_pm_reel
                    = 2.3e-7_pm_reel
Cn0(5)
Cn0(6)
                   = -5.5e-7_pm_reel
OSC%a
                    = 7200000._pm_reel
                   = 0.00009848_pm_reel
OSC%ex
                    = 0.000017367_pm_reel
OSC%ey
OSC%i
                   = 1.710423_pm_reel
OSC%gom
                   = 1.919862_pm_reel
OSC%pso_M = 0.5236193_pm_reel

ECART_ADMI%a = .01_pm_reel
ECART_ADMI%ex
                   = ECART_ADMI%a/(2*OSC%a)
ECART_ADMI%ey = ECART_ADMI%a/(2*OSC%a)

ECART_ADMI%i = ECART_ADMI%a/OSC%a

ECART_ADMI%gom = ECART_ADMI%a/OSC%a
ECART_ADMI%pso_M = ECART_ADMI%a/OSC%a
```

! appel a la routine utilisateur d'ecriture des resultats call WRITE_RESULTATS (MOY, CODE_RETOUR)

end program EXTRAPOLATION

Résultats attendus:

 $\begin{array}{lll} MOY\%a & = .720 \ 10^7 \\ MOY\%ex & = .348 \ 10^{-3} \\ MOY\%ey & = -.256 \ 10^{-3} \\ MOY\%i & = .171 \ 10^1 \\ MOY\%gom & = .192 \ 10^1 \\ MOY\%pso_M & = .523 \end{array}$

CODE_RETOUR% valeur = 0 CODE_RETOUR% routine = 1098

Routine me_lyddane

Identification

"Modèle analytique d'extrapolation d'orbite de Lyddane".

Rôle

Passage des paramètres moyens (au sens du modèle analytique d'extrapolation de Lyddane) à t_1 aux paramètres moyens à une date t_2 . Les paramètres osculateurs à t_2 sont calculés en option. Le modèle de Lyddane est une adaptation du modèle de Brouwer pour éliminer les singularités au voisinage de zéro en excentricité et en inclinaison.

Séquence d'appel

(voir explications dans le volume 3)

call me_lyddane (mu, r_equa, cn0, t1, moy_t1, t2, moy_t2, code_retour [, osc_t2])

Description des arguments

(voir explications dans le volume 3)

• Entrées obligatoires

pm_reel	mu	constante de la gravitation μ (m ³ .s ⁻²)
pm_reel	r_equa	rayon équatorial terrestre a_e (m)
pm_reel(2:5)	cn0	coefficients harmoniques zonaux C20 à C50 dénormalisés
tm_jour_sec	t1	date t_1 (jours, s)
tm_orb_cir_equa	moy_t1	paramètres moyens à t_1 , $(\bar{a}, \overline{\tilde{e_x}}, \overline{\tilde{e_y}}, \overline{i_x}, \overline{i_y}, \overline{\omega + \Omega + M})_{t_1}$ (m, rad)
tm_jour_sec	t2	date t_2 (jours, s)

• Sorties obligatoires

tm_orb_cir_equa **moy_t2** paramètres moyens à
$$t_2$$
, $(\bar{a}, \bar{e_x}, \bar{e_y}, \bar{i_x}, \bar{i_y}, \overline{\omega + \Omega + M})_{t_2}$ (m, rad) tm_code_retour **code_retour**

Sorties facultatives

tm_orb_cir_equa **osc_t2** paramètres osculateurs à
$$t_2$$
, $(a, e_x, e_y, i_x, i_y, \omega + \Omega + M)_{t_2}$ (m, rad)

Conditions sur les arguments

- Les unités des entrées et sorties indiquées doivent impérativement être respectées. L'unité de distance notamment est obligatoirement le mètre.
- Les zonaux CNO doivent être tous non nuls.
- L'excentricité \overline{e} doit appartenir à [0., 0.9 [
- L'inclinaison \overline{i} doit appartenir à [0., π]
- L'inclinaison \overline{i} ne doit être ni proche de l'inclinaison critique non rétrograde (environ 1.107 rad ou 63 deg), ni proche de l'inclinaison critique rétrograde (environ 2.034 rad ou 116 deg). Pour éviter tout problème, nous avons pris une marge de 10 mrad (environ 0.5 deg) de part et d'autre des valeurs des inclinaisons critiques. Pour plus d'informations sur ce sujet, nous vous conseillons de consulter le thème "Constantes" (routines mc_phys et mc_test).

Notes d'utilisation

Le champ "jour" des structures donnant les dates t_1 et t_2 en entrée représente un nombre de jours par rapport à une origine quelconque (par exemple: pour les dates juliennes CNES, il s'agira du 1er janvier 1950) pourvu que celle-ci soit identique pour t_1 et t_2 .

En effet, seul l'écart entre t_1 et t_2 est utilisé dans les calculs. On pourra en particulier prendre 0 jour 0. secondes pour t_1 et affecter à t_2 la durée en jours et secondes séparant t_1 de t_2 .

Références documentaires

• Algorithmes des routines du thème "Extrapolation d'orbite" de la MSLIB; B. Revelin et G. Prat (CS SI); référence MSLIB: M-NT-0-93-CIS.

Code retour

(voir explications dans le volume 3)

pm_OK	(0): Retour normal.
pm_err_mu_negatif	(-1001) : La constante gravitationnelle est négative.
pm_err_mu_nul	(-1002) : La constante gravitationnelle est proche de 0.
pm_err_cn0_nul	(-1005): Un des coefficients zonaux (CN0) est proche de 0.
pm_err_a_negatif	(-1101) : Le demi-grand axe (a) ou le paramètre (p) de la parabole est négatif.
pm_err_a_nul	(-1102) : Le demi-grand axe (a) ou le paramètre (p) de la parabole est proche de 0 .

```
(-1201): L'excentricité (e) est négative.
pm_err_e_negatif
                                 (-1204) : L'excentricité (e) est supérieure à 0,9 ; les routines de
pm_err_e_grand_brouwer
                                           calcul liées au modèle d'extrapolation de BROU-
                                           WER n'autorisent pas ces valeurs de l'excentricité.
                                 (-1301): L'inclinaison (i) est négative.
pm_err_i_negatif
                                 (-1305): L'inclinaison (i) est supérieure à pi.
pm_err_i_sup_pi
pm_err_i_critique
                                 (-1304): L'inclinaison (i) a une valeur proche d'une des deux
                                           valeurs de l'inclinaison critique (pour plus d'infor-
                                           mations voir la routine mc phys du thème "Con-
                                           stantes").
                                 (-1306): La norme du vecteur inclinaison est trop grande
pm_err_ix_iy_sup_2
                                           (supérieure à 2).
                                 (-1902) : L'algorithme itératif utilisé pour la résolution de
pm_err_conv_kepler_ellip
                                          l'équation de Kepler (orbite elliptique) n'a pas réussi
                                          à converger vers la bonne solution. Contacter l'assis-
                                          tance utilisateur MSLIB.
                                 (-1999) : Problème numérique. Contacter l'assistance utili-
pm_err_cni
                                           sateur MSLIB.
                                 (+1302): sin(i) est proche de 0; l'orbite est équatoriale (i=0 ou
pm_warn_i_equa
                                          i=pi).
pm_warn_e_circul
                                 (+1204): L'excentricité (e) est proche de 0; l'orbite est circu-
                                 (+1201) : L'excentricité (e) est proche de 0 et sin(i) est proche
pm_warn_e_circul_i_equa
                                          de 0;l'orbite est circulaire et équatoriale (i=0 ou i=pi).
```

Exemple en Fortran 90 portable

(voir explications dans le volume 3)

```
program EXTRAPOLATION
  use mslib
  real(pm_reel)
                                 :: MU, R_EQUA
  real(pm_reel), dimension(2:5) :: CNO
  type(tm_orb_cir_equa)
                                 :: MOY_T1, MOY_T2, OSC_T2
  type(tm_jour_sec)
                                 :: T1, T2
  type(tm_code_retour)
                                 :: CODE RETOUR
            3.9860047e+14_pm_reel
  MU
  R_EQUA = pm_r_equa_GRS1980
  CNO(2) = -1.08263e-3_{pm_reel}
  CNO(3) =
                  2.54e-6_pm_reel
  CNO(4) =
                  1.62e-6_pm_reel
```

```
CN0(5) =
                      2.3e-7_pm_reel
  T1%jour
                 = 12584 pm entier
                 = 0._pm_reel
  T1%sec
  MOY_T1%a
                      42166712._pm_reel
                 =
  MOY_T1%ex = -7.900e-03_pm_reel
MOY_T1%ey = 1.100e-03_pm_reel
  MOY_T1%ix
                = 1.200e-03_pm_reel
  MOY_T1%iy
                 = -1.16e-03 pm reel
  MOY_T1%pso_M = 5.300_pm_reel
  T2%jour
                 = 12587_pm_entier
  T2%sec
                 = 0._pm_reel
  call me_lyddane ( MU, R_EQUA, CNO, T1, MOY_T1,
                                                                            &
                        T2, MOY_T2, CODE_RETOUR,
                                                                            &
                        osc_t2 = OSC_T2)
  ! appel a la routine utilisateur d'ecriture des resultats
  call WRITE_RESULTATS (MOY_T2, OSC_T2, CODE_RETOUR)
end program EXTRAPOLATION
Résultats attendus:
MOY_T2\%a = .422 \cdot 10^{+8}
              = -.790 \ 10^{-2}
MOY_T2%ex
MOY_T^2 = .109 10^{-2}
            = .120 \ 10^{-2}
MOY_T2%ix
               = -.116 \ 10^{-2}
MOY_T2%iy
MOY_T2\% pso_M = .535 \cdot 10^{+1}
               =.422 \cdot 10^{+8}
OSC T2%a
               = -.788 \cdot 10^{-2}
OSC_T2%ex
              = .107 \cdot 10^{-2}
OSC T2%ey
              = .120 \ 10^{-2}
OSC_T2%ix
               = -.116 \ 10^{-2}
OSC T2%iy
OSC_T2\% pso_M = .535 10^{+1}
CODE RETOUR% valeur = 0
CODE RETOUR%routine = 1152
```

Routine me_lyddane_moy

Identification

"Calcul des paramètres **moy**ens du modèle d'extrapolation d'orbite de **Lyddane**".

Rôle

Passage des paramètres osculateurs aux paramètres moyens (au sens du modèle analytique d'extrapolation de Lyddane) à la même date.

Le modèle analytique d'extrapolation de Lyddane est un modèle de Brouwer étendu aux orbites circulaires et équatoriales.

<u>Méthode</u>: même méthode que pour **me_brouwer_moy** ou **me_eck_hech_moy**.

Par contre, le processus itératif utilisé pour **me_lyddane_moy** ne nécessite pas la donnée, en entrée, d'écarts admissibles sur chacun des paramètres orbitaux. L'algorithme les détermine automatiquement.

Séquence d'appel

(voir explications dans le volume 3)

call me_lyddane_moy (r_equa, cn0, osc, moy, code_retour)

Description des arguments

(voir explications dans le volume 3)

• Entrées obligatoires

pm_reel	r_equa	rayon équatorial terrestre a_e (m)
pm_reel(2:5)	cn0	coefficients harmoniques zonaux C20 à C50 dénormalisés
tm_orb_cir_equa	osc	paramètres osculateurs $(a, \tilde{e_x}, \tilde{e_y}, i_x, i_y, \omega + \Omega + M)$ (m, rad)

• Sorties obligatoires

tm_orb_cir_equa **moy** paramètres moyens
$$(\bar{a}, \overline{e_x}, \overline{e_y}, \overline{i_x}, \overline{i_y}, \overline{\omega + \Omega + M})$$
 (m, rad)

tm_code_retour code_retour

Conditions sur les arguments

• Les unités des entrées et sorties indiquées doivent impérativement être respectées. L'unité de distance notamment est obligatoirement le mètre.

- Les zonaux *CN0* doivent être tous non nuls.
- L'excentricité \overline{e} doit appartenir à [0., 0.9 [
- L'inclinaison \overline{i} doit appartenir à [0., π]
- L'inclinaison \overline{i} ne doit être ni proche de l'inclinaison critique non rétrograde (environ 1.107 rad ou 63 deg), ni proche de l'inclinaison critique rétrograde (environ 2.034 rad ou 116 deg). Pour éviter tout problème, nous avons pris une marge de 10 mrad (environ 0.5 deg) de part et d'autre des valeurs des inclinaisons critiques. Pour plus d'informations sur ce sujet, nous vous conseillons de consulter le thème "Constantes" (routines mc_phys et mc_test).

Notes d'utilisation

Sans objet.

Références documentaires

• Algorithmes des routines du thème "Extrapolation d'orbite" de la MSLIB; B. Revelin et G. Prat (CS SI); référence MSLIB: M-NT-0-93-CIS.

Code retour

(voir explications dans le volume 3)

pı	m_OK	(0): Retour normal.
pr	m_err_mu_negatif	(-1001) : La constante gravitationnelle est négative.
pı	m_err_mu_nul	(-1002) : La constante gravitationnelle est proche de 0.
pı	m_err_cn0_nul	(-1005): Un des coefficients zonaux (CN0) est proche de 0.
pr	m_err_a_negatif	(-1101) : Le demi-grand axe (a) ou le paramètre (p) de la parabole est négatif.
pr	m_err_a_nul	$(\mbox{-}1102)$: Le demi-grand axe (a) ou le paramètre (p) de la parabole est proche de 0 .
pr	m_err_e_negatif	(-1201) : L'excentricité (e) est négative.
pr	m_err_e_grand_brouwer	(-1204) : L'excentricité (e) est supérieure à 0,9 ; les routines de cal- cul liées au modèle d'extrapolation de BROUWER n'autorisent pas ces valeurs de l'excentricité.
pı	m_err_i_negatif	(-1301) : L'inclinaison (i) est négative.
pr	m_err_i_sup_pi	(-1305) : L'inclinaison (i) est supérieure à pi.

pm_err_i_critique	(-1304) : L'inclinaison (i) a une valeur proche d'une des deux valeurs de l'inclinaison critique (pour plus d'informations voir la routine mc_phys du thème "Constantes").
pm_err_ix_iy_sup_2	(-1306) : La norme du vecteur inclinaison est trop grande (supérieure à 2).
pm_err_conv_kepler_ellip	(-1902) : L'algorithme itératif utilisé pour la résolution de l'équation de Kepler (orbite elliptique) n'a pas réussi à converger vers la bonne solution. Contacter l'assistance utilisateur MSLIB.
pm_err_conv_lyddane	(-1907) : L'algorithme itératif utilisé pour le calcul des paramètres moyens pour le modèle de LYDDANE n'a pas réussi à converger vers la bonne solution. Contactez l'assistance utilisateur MSLIB.
pm_err_cni	(-1999) : Problème numérique. Contacter l'assistance utilisateur MSLIB.
pm_warn_i_equa	(+1302) : sin(i) est proche de 0; l'orbite est équatoriale (i=0 ou i=pi).
pm_warn_e_circul	(+1204) : L'excentricité (e) est proche de 0; l'orbite est circulaire.
pm_warn_e_circul_i_equa	(+1201) : L'excentricité (e) est proche de 0 et sin(i) est proche de 0;l'orbite est circulaire et équatoriale (i=0 ou i=pi).

Exemple en Fortran 90 portable

(voir explications dans le volume 3)

```
program EXTRAPOLATION
  use mslib
  real(pm_reel)
                                  :: R_EQUA
  real(pm_reel), dimension(2:5)
                                 :: CN0
  type(tm_orb_cir_equa)
                                  :: OSC, MOY
  type(tm_code_retour)
                                  :: CODE_RETOUR
  R_EQUA = pm_r_equa_GRS1980
  CNO(2) = -1.08263e-3_pm_reel
  CNO(3) = 2.54e-6_pm_reel
  CNO(4) = 1.62e-6_pm_reel
  CNO(5) = 2.3e-7_pm_reel
  OSC%a
                 = 42166712._pm_reel
  OSC%ex
                 = -7.9e-6_pm_reel
  OSC%ey
                      1.1e-4_pm_reel
                 =
  OSC%ix
                      1.2e-4_pm_reel
```

```
OSC%iy = -1.16e-4_pm_reel
OSC%pso_M = 5.3_pm_reel
```

call me_lyddane_moy (R_EQUA, CNO, OSC, MOY, CODE_RETOUR)

! appel a la routine utilisateur d'ecriture des resultats call WRITE_RESULTATS (MOY, CODE_RETOUR)

end program EXTRAPOLATION

Résultats attendus:

MOY%a = $.422 \cdot 10^{+8}$ MOY%ex = $-.285 \cdot 10^{-4}$ MOY%ey = $.141 \cdot 10^{-3}$ MOY%ix = $.120 \cdot 10^{-3}$ MOY%iy = $-.116 \cdot 10^{-3}$ MOY%pso_M = $.530 \cdot 10^{+1}$

CODE_RETOUR% valeur = 0 CODE_RETOUR% routine = 1153