



IIC2333 — Sistemas Operativos y Redes — 2/2017  
**Interrogación 1**

Lunes 29-Agosto-2017

**Duración:** 2 horas

**SIN CALCULADORA**

1. [21p] Responda **brevemente** las siguientes preguntas

- 1.1) [5p] De las siguientes operaciones, indique cuáles deben ser ejecutados en modo *kernel*, y cuáles pueden ser ejecutadas en modo *user*. Justifique **brevemente**.
  - a) Invocar una *syscall* desde un programa en C
  - b) Copiar el espacio de direcciones de un proceso desde la RAM al disco
  - c) Leer un mensaje recibido por la interfaz de red
  - d) Establecer el valor del *timer* para que genere una interrupción
  - e) Modificar el registro PC (*Program Counter*)
- 1.2) [2p] En los años 1960s se introdujo la multiprogramación a los sistemas computacionales, lo que trajo una ventaja importante en términos de eficiencia. ¿Por qué la introducción de la multiprogramación fue una ventaja?
- 1.3) [2p] En los sistemas modernos, parte del procesamiento de un cambio de contexto se escribe en *assembler*, en lugar de un lenguaje de alto nivel (como C). ¿Por qué?
- 1.4) [2p] ¿Es posible implementar un sistema operativo sin utilizar *timers*? Justifique su respuesta.
- 1.5) [2p] ¿Qué diferencia hay entre los sistemas *batch* y los sistemas interactivos?
- 1.6) [2p] ¿Qué diferencia hay entre las señales SIGTERM y SIGKILL, que pueden ser enviadas con la *syscall* `kill`?
- 1.7) [6p] Se desea introducir un nuevo tipo de interfaz: LightUSB, para lo cual el sistema operativo debe ser capaz de reconocer estos dispositivos y utilizar sus *drivers*. Suponiendo que posee el código fuente de los *drivers* necesarios, ¿qué pasos debería seguir para incorporar los *drivers* a su sistema operativo? Mencione una ventaja y una desventaja para cada uno de estos casos
  - a) Sistema monolítico
  - b) Sistema monolítico con módulos
  - c) Sistema basado en microkernel

2. [9p] Se proponen dos alternativas para implementar una instrucción que bloquea un proceso por T segundos, donde `GetTime()` es una función que retorna un entero con el tiempo actual (un *timestamp*) en segundos.

```
void blockFor(unsigned int T) {  
    unsigned int t = GetTime();  
    while (GetTime() - t < T)  
        ; // do nothing in loop  
}
```

```
#include <unistd.h>  
void blockFor(unsigned int T) {  
    sleep(T);  
}
```

Describa la diferencia entre ambas alternativas en términos de utilización de CPU, estado de los procesos, y comportamiento en las colas del sistema operativo.

3. [15p] De acuerdo al estado del sistema presentado en la hoja adjunta, responda las siguientes preguntas:

- 3.1) [3p] En la situación A, los usuarios `cruz` y `jlopez` están ejecutando el proceso `tom`, el cual hace uso intensivo de CPU. ¿Cómo puede explicar el hecho que haya varios procesos en ejecución y todos posean 100 % de uso de CPU?
  - 3.2) [4p] En la situación B, el usuario `jheysen` ha iniciado también el proceso `tom`. ¿Por qué esto hace que el uso de CPU de todos los procesos baje? El proceso `tom` se ejecutó de la misma manera, y con los mismos argumentos que utilizaron los usuarios `cruz` y `jlopez`.
  - 3.3) [4p] Dibuje, con la información disponible, un árbol de procesos para la situación B. Para cada proceso incluya el par  $\langle PID, command \rangle$
  - 3.4) [4p] En la situación C, solo el usuario `cruz` se encuentra ejecutando sus procesos. Además, él se encuentra ejecutando dos procesos `jerry`. ¿Por qué estos procesos no consumen CPU?
4. [15p] Se solicita escribir un programa *duplicador de comandos* que cumpla los siguientes requisitos. R1: El programa debe leer dos comandos y sus respectivos argumentos. R2: el programa debe ejecutar ambos comandos **en paralelo** (esto es, que puedan estar en la cola *ready* al mismo tiempo), y luego esperar más comandos. R3: si algún comando termina de manera anormal (*exit code* distinto a 0), debe reejecutarlo solo una vez más, y luego imprimir los PID de aquellos que fallaron ambas veces. R4: el programa no debe terminar si uno de los procesos falla.

---

```
// suponga que todos los headers necesarios han sido incluidos
char *command1; char *command2;
char *arguments1; char *arguments2
int *exitCode; pid_t p1, p2;
// puede agregar mas variables aqui
while('r') {
    // lee correctamente ambos comandos y argumentos
    read_command(&command1, &arguments1, &command2, &arguments2);
    exec(command1, arguments1);
    if ( p1 = fork() > 0 ) { waitpid(p, &exitCode); }
    exec(command2, arguments2);
    if ( p2 = fork() > 0 ) { waitpid(p, &exitCode); }
}
```

---

- 4.1) [4p] El fragmento de código presentado no cumple con todos los requisitos. Explique cuáles **NO** cumple y por qué.
- 4.2) [7p] Modifique el código presentado para que cumpla todos los requisitos.
- 4.3) [4p] Si eliminamos el requisito R3, ¿cómo podría modificar el código del ítem anterior para que los procesos creados quedaran en estado *zombie*? No es necesario que escriba el código, sino indicar las modificaciones (si sale más sencillo reescribirlo, reescribalo). ¿Qué implicancias tendría esto para el sistema operativo?

---

#### API de procesos

- `pid_t fork()` retorna 0, en el contexto del hijo; retorn *pid* del hijo, en el contexto del padre.
- `int exec(char *command, char *argumentos)` recibe como parámetro un *string* con la ruta del archivo a ejecutar y sus argumentos. Si hay error retorna -1. De lo contrario, no retorna.
- `pid_t wait(pid_t p, int *exitStatus)` espera por el proceso `p`, y guarda el estado de salida de `p` en `exitStatus`. Si `p` es -1, espera por cualquiera. Retorna el `pid` del proceso que hizo `exit`.

## Situación A

---

```
top - 09:18:43 up 27 days, 17:12,  5 users,  load average: 0.77, 0.60, 0.64
Tasks: 164 total,  5 running, 159 sleeping,  0 stopped,  0 zombie
%Cpu(s):100.0 us,  0.0 sy,  0.0 ni,  0.0 id,  0.0 wa,  0.0 hi,  0.0 si,  0.0 st
```

PID	USER	PR	VIRT	RES	SHR	S	%CPU	%MEM	TIME+	PPID	COMMAND
25927	cruz	20	6520	724	644	R	100.0	0.0	0:10.69	25587	tom
25928	cruz	20	6520	756	676	R	100.0	0.0	0:10.69	25587	tom
25930	jlopez	20	6520	680	600	R	100.0	0.0	0:07.47	25879	tom
25929	jlopez	20	6520	720	636	R	99.7	0.0	0:07.45	25879	tom
1	root	20	37644	5736	4008	S	0.0	0.1	0:56.78	0	systemd
2	root	20	0	0	0	S	0.0	0.0	0:00.50	0	kthreadd
25586	cruz	20	95480	3352	2316	S	0.0	0.0	0:00.10	25504	sshd
25587	cruz	20	22580	5444	3560	S	0.0	0.1	0:00.20	25586	bash
25862	cruz	20	22572	5192	3324	S	0.0	0.1	0:00.11	25861	bash
25877	root	20	52704	3928	3464	S	0.0	0.0	0:00.00	25862	sudo
25878	root	20	52284	3552	3136	S	0.0	0.0	0:00.00	25877	su
25879	jlopez	20	22616	5424	3504	S	0.0	0.1	0:00.12	25878	bash
25911	cruz	20	4356	688	612	S	0.0	0.0	0:00.00	25687	jerry
25912	cruz	20	4356	84	0	S	0.0	0.0	0:00.00	25911	jerry

---

## Situación B

---

```
top - 09:21:51 up 27 days, 17:16,  5 users,  load average: 4.84, 2.45, 1.36
Tasks: 166 total,  7 running, 159 sleeping,  0 stopped,  0 zombie
%Cpu(s):100.0 us,  0.0 sy,  0.0 ni,  0.0 id,  0.0 wa,  0.0 hi,  0.0 si,  0.0 st
```

PID	USER	PR	VIRT	RES	SHR	S	%CPU	%MEM	TIME+	PPID	COMMAND
25933	jheysen	20	6520	756	672	R	72.1	0.0	0:25.98	25815	tom
25927	cruz	20	6520	724	644	R	65.4	0.0	3:05.27	25587	tom
25928	cruz	20	6520	756	676	R	65.4	0.0	3:06.59	25587	tom
25932	jheysen	20	6520	720	636	R	61.1	0.0	0:23.44	25815	tom
25929	jlopez	20	6520	720	636	R	58.5	0.0	3:00.88	25879	tom
1	root	20	37644	5736	4008	S	0.0	0.1	0:56.78	0	systemd
2	root	20	0	0	0	S	0.0	0.0	0:00.50	0	kthreadd
3	root	20	0	0	0	S	0.0	0.0	0:00.70	2	ksoftirqd/0
25800	cruz	20	95404	3236	2300	S	0.0	0.0	0:00.03	25769	sshd
25801	cruz	20	22572	5256	3384	S	0.0	0.1	0:00.10	25800	bash
25813	root	20	52932	3956	3380	S	0.0	0.0	0:00.02	25801	sudo
25814	root	20	52284	3508	3088	S	0.0	0.0	0:00.00	25813	su
25815	jheysen	20	22672	5260	3316	S	0.0	0.1	0:00.12	25814	bash
25830	root	20	95480	7132	6096	S	0.0	0.1	0:00.04	1024	sshd
25861	cruz	20	95480	3436	2400	S	0.0	0.0	0:00.04	25830	sshd
25862	cruz	20	22572	5192	3324	S	0.0	0.1	0:00.11	25861	bash
25877	root	20	52704	3928	3464	S	0.0	0.0	0:00.00	25862	sudo
25878	root	20	52284	3552	3136	S	0.0	0.0	0:00.00	25877	su
25879	jlopez	20	22616	5424	3504	S	0.0	0.1	0:00.12	25878	bash
25911	cruz	20	4356	688	612	S	0.0	0.0	0:00.00	25687	jerry
25912	cruz	20	4356	84	0	S	0.0	0.0	0:00.00	25911	jerry
25917	cruz	20	41800	3736	3104	R	0.0	0.0	0:02.24	25643	top

---

## Situación C

---

```
top - 09:28:59 up 27 days, 17:23,  5 users,  load average: 4.99, 4.92, 3.00
Tasks: 162 total,   3 running, 159 sleeping,   0 stopped,   0 zombie
%Cpu(s): 50.0 us,   0.0 sy,   0.0 ni, 50.0 id,   0.0 wa,   0.0 hi,   0.0 si,   0.0 st
```

PID	USER	PR	VIRT	RES	SHR	S	%CPU	%MEM	TIME+	PPID	COMMAND
25927	cruz	20	6520	724	644	R	100.0	0.0	7:56.72	25587	tom
25928	cruz	20	6520	756	676	R	100.0	0.0	7:56.85	25587	tom
1	root	20	37644	5736	4008	S	0.0	0.1	0:56.78	0	systemd
2	root	20	0	0	0	S	0.0	0.0	0:00.50	0	kthreadd
25504	root	20	95480	6896	5860	S	0.0	0.1	0:00.05	1024	sshd
25506	cruz	20	45248	4744	4044	S	0.0	0.1	0:00.03	1	systemd
25586	cruz	20	95480	3352	2316	S	0.0	0.0	0:00.16	25504	sshd
25587	cruz	20	22580	5444	3560	S	0.0	0.1	0:00.20	25586	bash
25611	root	20	95404	6868	5924	S	0.0	0.1	0:00.03	1024	sshd
25642	cruz	20	95404	3256	2316	S	0.0	0.0	0:00.77	25611	sshd
25643	cruz	20	22572	5188	3316	S	0.0	0.1	0:00.10	25642	bash
25655	root	20	95404	6808	5868	S	0.0	0.1	0:00.02	1024	sshd
25686	cruz	20	95404	3116	2180	S	0.0	0.0	0:00.00	25655	sshd
25687	cruz	20	22572	5124	3252	S	0.0	0.1	0:00.10	25686	bash
25911	cruz	20	4356	688	612	S	0.0	0.0	0:00.00	25687	jerry
25912	cruz	20	4356	84	0	S	0.0	0.0	0:00.00	25911	jerry
25917	cruz	20	41800	3736	3104	R	0.0	0.0	0:03.65	25643	top

---