

# ADP 정리 노트

2025-09-27

# 확률과 통계

## 통계학

- 불확실한 상황 하에서 데이터에 근거하여 **과학적인 의사결정**을 도출하기 위한 이론과 방법의 체계
- 모집단으로부터 수집된 **데이터(sample)**를 기반으로 모집단의 **특성을 추론**하는 것을 목표로 한다.

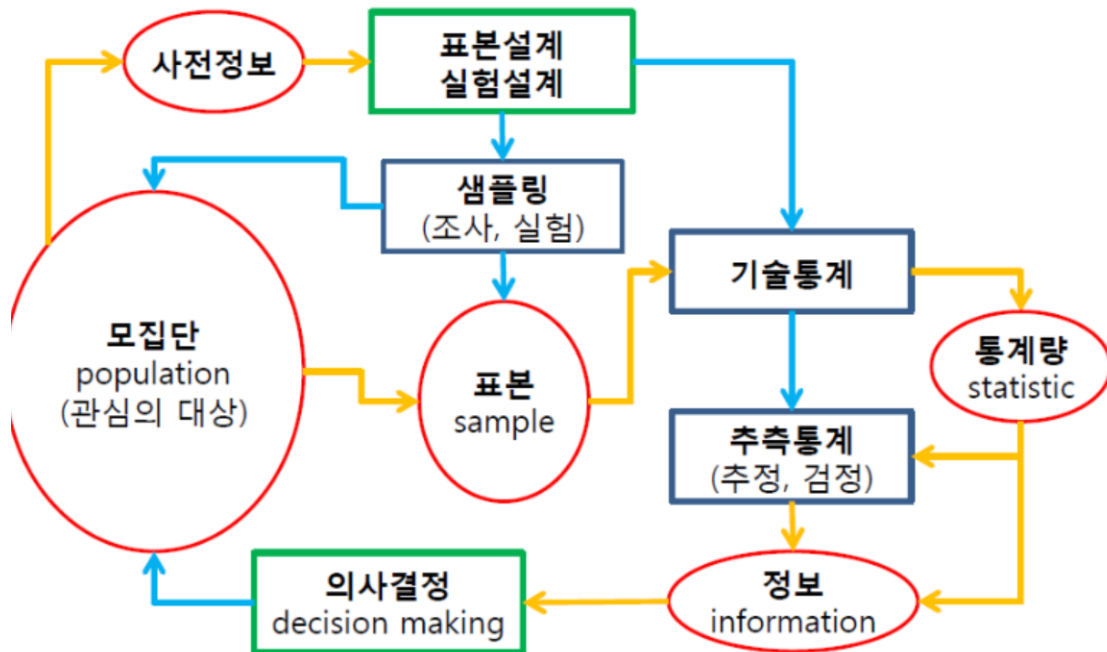


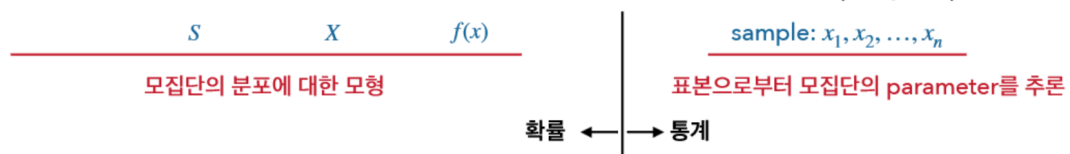
Figure 1: 통계적 의사결정 과정

## 확률

- 고전적 의미: 표본공간에서 특정 사건이 차지하는 비율
- 통계적 의미: 특정 사건이 발생하는 **상대도수의 극한**
  - 각 원소의 발생 가능성이 동일하지 않아도 무한한 반복을 통해 수렴하는 값을 구할 수 있다.

## 확률 분포 정의 단계

- 확률실험 → 표본공간 → 확률변수 → 확률분포 → **표본의 분포** → 통계적 추론 (추정, 검정)



- **Experiment(확률실험)**: 동일한 조건에서 독립적으로 반복할 수 있는 실험이나 관측
- **Sample space(표본공간)**: 모든 simple event의 집합
- **Event(사건)**: 실험에서 발생하는 결과 (부분 집합)
- **Simple event(단순사건)**: 원소가 하나인 사건
- **확률 변수**: 확률실험의 결과를 수치로 나타낸 변수

## 확률 분포

### 이산 확률 분포

이산 표본 공간, 연속 표본공간에서 정의 가능포

- **베르누이 시행**: 각 시행은 서로 독립적이고, 실패와 성공 두 가지 결과만 존재.
  - 단 모집단의 크기가 충분히 크고, 표본(시행)의 크기가 충분히 작다면 비복원 추출에서도 유효
  - 평균:  $p$
  - 분산:  $p(1-p)$
- **이항 분포**:  $n$ 번의 독립적인 베르누이 시행을 수행하여 성공 횟수를 측정
  - $X \sim B(n, p), f(x) = \binom{n}{x} p^x (1-p)^{n-x}$
  - 평균:  $np$
  - 분산:  $np(1-p)$
  - $n$ 이 매우 크고,  $p$ 가 매우 작을 때, **포아송 분포**로 근사할 수 있다. ( $\lambda = np$ )
- **음이항 분포**
  - 정의:  $n$ 번의 독립적인 베르누이 시행을 수행하여  $k$ 번 성공하고,  $r$ 번 실패한 경우 ( $n = k + r$ )
    1.  $r$ 번의 실패가 나오기 전까지, 성공한 횟수  $x$ 
      - \*  $X \sim NB(r, p), f(x) = \binom{x+r-1}{x} p^x (1-p)^r$
      - \* 평균:  $\frac{rp}{1-p}$
      - \* 분산:  $\frac{rp}{(1-p)^2}$
    2.  $r$ 번의 실패가 나오기 전까지, 시행한 횟수  $x$ 
      - \* 4번에서 성공을 실패로 바꿈
    3.  $k$ 번의 성공이 나오기 전까지, 실패한 횟수  $x$ 
      - \* 1번에서 실패를 성공으로 바꿈
    4.  $k$ 번의 성공이 나오기 전까지, 시행한 횟수  $x$ 
      - \*  $f(x) = \binom{x-1}{k-1} p^k (1-p)^{x-k}$
      - \*  $k$ 가 1일 때 기하분포와 동일
    5.  $n$ 번의 시행 횟수에서,  $k$ 번 성공 또는  $r$ 번 실패한 경우: 이항분포
- **기하 분포**:
  - 정의:
    1. 성공 확률이  $p$ 인 베르누이 시행에서 첫 성공까지의 시행 횟수
      - \*  $X \sim G(p), f(x) = (1-p)^{x-1} p, x = 1, 2, 3, \dots$

★ 평균:  $\frac{1}{p}$   
 ★ 분산:  $\frac{1-p}{p^2}$

2. 성공 확률이 p인 베르누이 시행에서 첫 성공까지의 실패 횟수

★  $X \sim G(p), f(x) = (1-p)^x p, x = 0, 1, 2, \dots$

★ 평균:  $\frac{1-p}{p}$

★ 분산:  $\frac{1-p}{p^2}$

- 비기억 특성:  $P(X > n + k | X > n) = P(X > k)$

• 초기하 분포: 베르누이 시행이 아닌 시행에서 성공하는 횟수

-  $X \sim H(n, N, k), f(x) = \frac{\binom{K}{x} \binom{N-K}{n-x}}{\binom{N}{n}}$

- 평균:  $\frac{nK}{N}$

- 분산:  $\frac{nK(N-K)(N-n)}{N^2(N-1)}$

• 포아송 분포: 임의의 시간동안 어떤 사건이 간헐적으로 발생할 때, 동일한 길이의 시간동안 실제 사건이 발생하는 횟수

-  $X \sim \text{Poisson}(\lambda), f(x) = \frac{e^{-\lambda} \lambda^x}{x!}, \lambda > 0$

- 평균:  $\lambda$

- 분산:  $\lambda$

## 연속 확률 분포

연속 표본 공간에서 정의 가능

• 균일 분포

-  $f(x) = \frac{1}{b-a}, a \leq x \leq b$

- 평균:  $\frac{a+b}{2}$

- 분산:  $\frac{(b-a)^2}{12}$

• 정규 분포

-  $X + Y \sim N(\mu_1 + \mu_2, \sigma_1^2 + \sigma_2^2)$

- 선형 변환:  $Y = aX + b \sim N(a\mu + b, a^2\sigma^2)$

• t 분포

- 자유도가 커질수록 표준 정규분포에 근사함.

-  $\frac{Z}{\sqrt{V/n}} \sim t(n), Z: \text{표준정규분포}, V: \text{자유도가 } n \text{인 카이제곱분포}$

• f 분포

-  $F = \frac{X_1/\nu_1}{X_2/\nu_2}, X_1 \sim \chi^2(\nu_1), X_2 \sim \chi^2(\nu_2), X_1 \text{과 } X_2 \text{는 서로 독립}$

• 감마 분포

-  $\alpha$ : 분포의 형태 결정,  $\theta$ : 분포의 크기 결정

- 평균:  $\alpha\theta$

- 분산:  $\alpha\theta^2$

- 카이제곱 분포:  $\alpha = \nu/2, \theta = 2$  인 감마분포

★  $Z_i \sim N(0, 1)$  일 때,  $Z_1^2 + Z_2^2 + \dots + Z_n^2 \sim \chi^2(n)$

- \*  $X_i$ 가 서로 독립이고, 자유도가  $\nu_i$ 인 카이제곱분포를 따른다면,  $X_1 + X_2 + \dots + X_n \sim \chi^2(\nu_1 + \nu_2 + \dots + \nu_n)$
- \* 자유도가 커질수록 기댓값을 중심으로 모이고, 대칭에 가까워진다.
- **지수 분포:**  $\alpha = 1, \theta = 1/\lambda$  인 감마분포
  - \*  $X \sim \text{Exp}(\lambda = \frac{1}{\theta}), f(x) = \lambda e^{-\lambda x}, x > 0$
  - \*  $\theta$ : 평균 사건 발생 간격,  $\lambda$ : 단위 시간당 사건 발생 횟수
  - \* 포아송 분포에서 사건 발생 간격의 분포
  - \*  $\sum_{i=1}^n X_i \sim \Gamma(n, \theta), \theta = 1/\lambda$
  - \* 비기억 특성을 가진다:  $p(X > s + t | X > s) = p(X > t) = e^{-\lambda t}$
  - \* 독립적으로 동일한 지수분포를 따르는 확률변수  $n$ 개의 합은  $\alpha = n, \theta = \frac{1}{\lambda}$ 인 감마분포를 따른다.

## 다변량 분포

- **다항 분포:**  $n$ 번의 독립적인 **베르누이 시행**을 수행하여  $k$ 개의 범주로 분류
  - $X \sim M(n, p_1, p_2, \dots, p_k), f(x_1, x_2, \dots, x_k) = \frac{n!}{x_1! x_2! \dots x_k!} p_1^{x_1} p_2^{x_2} \dots p_k^{x_k}$
  - 평균:  $[np_1, np_2, \dots, np_k]$
  - 분산:  $[np_1(1 - p_1), np_2(1 - p_2), \dots, np_k(1 - p_k)]$
  - 공분산:  $-np_i p_j (i \neq j)$
  - 독립인 변수의 갯수는  $k-1$ 개 ( $k$ 개의 사건)

## 샘플링

### 분포의 동질성 검정

- 연속형
  - 이표본 검정: 콜모고로프-스미르노프 검정 사용
  - 일표본 검정:
    - \* 정규분포, 지수분포: 앤더슨-달링 검정 사용
    - \* 그 외: 몬테카를로 방법 사용
- 이산형
  - 이표본: 카이제곱 독립성 검정
  - 일표본: 카이제곱 동질성 검정

## 표본의 분포

- 샘플링에 따라 통계량이 다른 값을 가질 수 있다. 따라서 통계량의 분포를 이용한 통계적 추론이 가능하다.
- 통계량: 표본의 특성을 나타내는 값

- 추정량: 아래의 조건을 만족하는 통계량
  - 불편성: 추정량의 기대값이 추정하려는 모수와 같아야 한다.
  - 효율성: 분산이 작아야 한다. 표본의 갯수가 많아질수록 분산이 작아져야 한다.

## 표본 평균의 분포

- 모집단의 분포와 관계없이, 모집단의 평균이  $\mu$ 이고, 분산이  $\sigma^2$ 이면,  $\bar{X}$ 의 평균은  $\mu$ 이고, 분산은  $\sigma^2/n$ 인 정규분포를 따른다.
  - 단 모집단의 분포에 따라 표본의 크기가 충분히 커야함. (중심극한정리<sup>1</sup>)
- 만약 모집단의 분산을 모를 경우,  $\sigma$ 를  $s$ 로 대체하여, t분포를 따르는 표본 평균의 분포를 구할 수 있다.
  - 단 이때는 **모집단이 정규분포를 따라야 한다.**

## 표본 분산의 분포

- 정규 모집단으로 부터 나온 표본의 분산  $S$ 에 대하여,  $\frac{(n-1)S^2}{\sigma^2}$ 은 자유도가  $n-1$ 인 카이제곱 분포를 따른다.
  - 모집단이 정규분포를 따르지 않을 경우, 비모수적인 방법을 사용해야 한다.
- 두 정규 모집단으로부터 계산되는 표본분산의 비율은 f-분포를 따른다.

## 추정

- 통계적 추론: 모집단에서 추출된 표본의 통계량으로부터 모수를 추론하는 것
  - 추정
    - \* 점추정
    - \* 구간추정
  - 가설 검정

## 점 추정

- 불편성
  - $E(\hat{\theta}) = \theta$
  - $\text{bias} = E(\hat{\theta}) - \theta$ 
    - \* 보통 sample size가 커질수록 bias는 0에 수렴
  - $\bar{X}, X_n$ 은  $\mu$ 의 불편추정량이다.
- 최소분산
  - $\text{Var}(\bar{X})$ 가  $\text{Var}(X_n)$ 보다 분산이 작아서 더 좋은 추정량

---

<sup>1</sup> 모집단의 분포와 상관 없이, 표본의 평균은 정규분포에 수렴한다는 정리. 이항분포의 경우,  $P(X=c) \sim P(c - 0.5 < X < c + 0.5)$ 로 근사 가능하다는 라플라스의 정리를 일반화한 것

$$- MSE(\hat{\theta}) = E[(\hat{\theta} - \theta)^2] = Var(\hat{\theta}) + bias^2$$

\* 큰 오차에 더 큰 페널티를 주기 위해 제곱

	모수 $\theta$	표본크기	추정량 $\hat{\theta}$	기대값 $E(\hat{\theta})$	표준오차 $\sigma_{\hat{\theta}}$
모평균	$\mu$	$n$	$\bar{X}$	$\mu$	$\frac{\sigma}{\sqrt{n}}$
모비율	$p$	$n$	$\hat{p} = X/n$	$p$	$\sqrt{\frac{p(1-p)}{n}}$
모평균차이	$\mu_1 - \mu_2$	$n_1, n_2$	$\bar{X}_1 - \bar{X}_2$	$\mu_1 - \mu_2$	$\sqrt{\frac{\sigma_1^2}{n_1} + \frac{\sigma_2^2}{n_2}}$
모비율차이	$p_1 - p_2$	$n_1, n_2$	$\hat{p}_1 - \hat{p}_2$	$p_1 - p_2$	$\sqrt{\frac{p_1(1-p_1)}{n_1} + \frac{p_2(1-p_2)}{n_2}}$

Figure 2: 대표적인 불편추정량

- **전부 중심극한의정리를 적용**할 수 있다. (비율은 0과 1의 평균이므로)
- 모평균, 모비율의 차이는 서로 독립이라는 가정이 필요하다.

## 구간 추정

- $\alpha$ : 유의수준
  - $1 - \alpha$ : 신뢰수준<sup>2</sup>
  - $(\theta_L, \theta_U) = (1 - \alpha) \times 100\%$  신뢰구간
1.  $(\theta_L, \theta_U)$  이 충분이 높은 가능성으로 미지의 모수  $\theta$ 를 포함해야 한다
  2. 구간이 충분히 좁아야 한다
    - 표준 정규분포에서 0을 중심으로 대칭일 때 길이가 짧다.
    - 고로 신뢰구간이 대칭임

## 표본의 크기 결정

특정 오차 아래로 하는 표본의 수 구하는 법

- 그냥 표본오차가 목표 오차보다 작게 하는 값을 구하면 됨.
- 모비율을 모를 때는 일단 **0.5로 보수적으로 놓고 계산**

## 모분산 추정

- 카이제곱 분포는 가장 짧은 신뢰구간을 구하기 쉽지 않음
  - 그냥 쉽게 구하기 위해  $(x_{\alpha/2}^2, x_{1-\alpha/2}^2)$ 를 사용

<sup>2</sup> 샘플링을 무한히 반복했을 때, 이들의 신뢰 구간 중 95%의 구간이 실제 모수를 포함한다. 즉, 구간이 확률 변수이다.

- 모분산의 신뢰구간:  $\left( \frac{(n-1)s^2}{x_{(1-\alpha)/2}^2(n-1)}, \frac{(n-1)s^2}{x_{\alpha/2}^2(n-1)} \right)$
- 표본의 수가 적을수록, 카이제곱 분포의 신뢰구간은 더 길어진다.

## 가설 검정

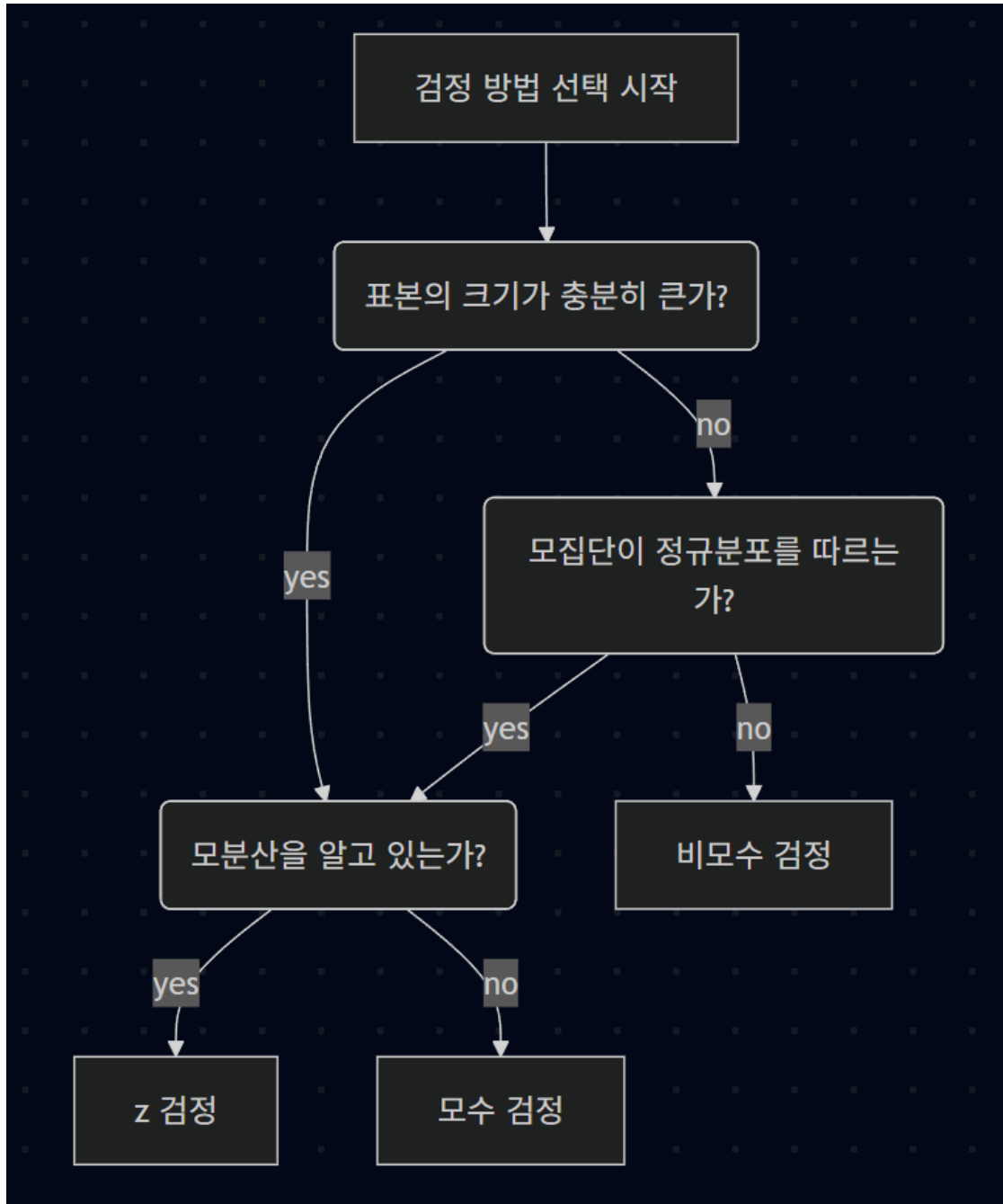


Figure 3: 검정 방법 선택 기준



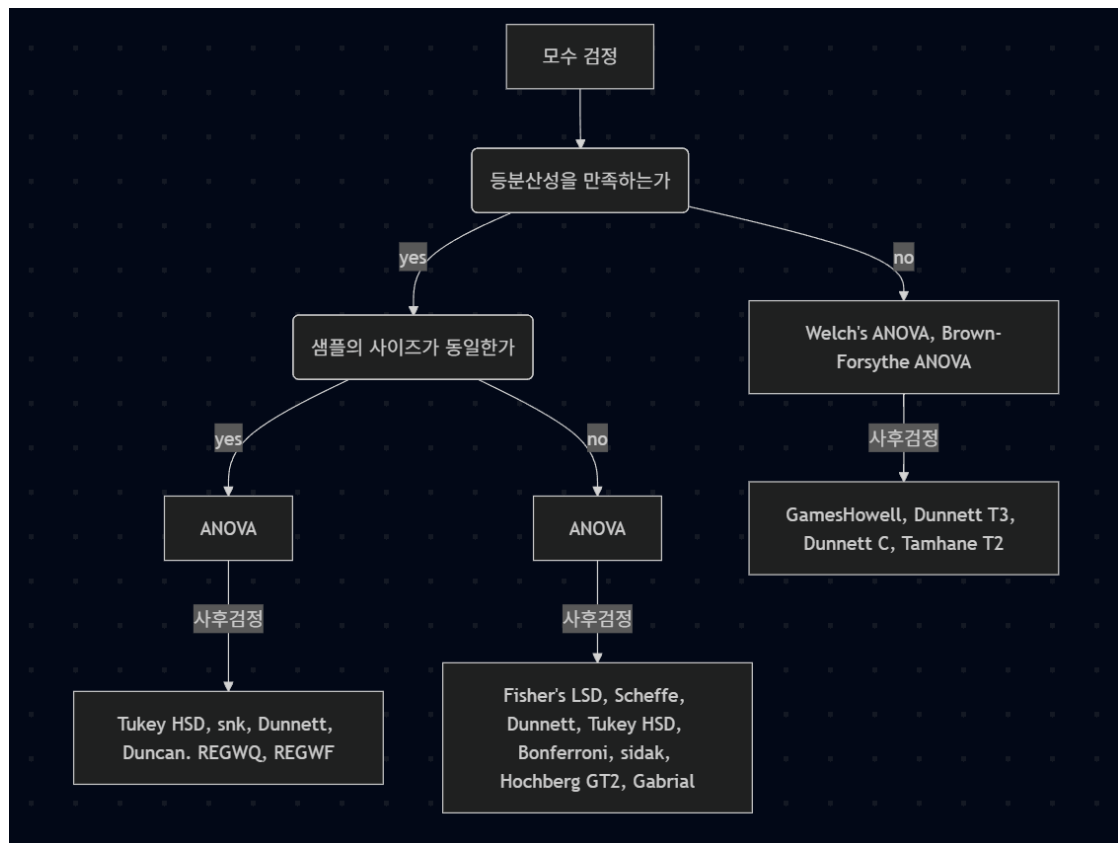


Figure 4: 모수 검정 방법 선택 기준

- 관측치 간에 독립이 아닌 경우(시간: 자기 상관 존재, 공간: 패널, 계층, ...), 각 케이스에 맞는 모형을 사용해야 함.

## 정규성 검정

- 표본이 정규분포를 따르는지 검정.
- 따르지 않더라도 중심극한정리에 의해 **표본의 크기가 충분히 크면** 모수 검정을 사용할 수 있다.
- **shapiro wilk 검정**: 표본의 크기가 3-5000개인 데이터에 사용. 동일한 값이 많은 경우 성능이 떨어질 수 있음
  - H0: 데이터가 정규분포를 따른다.
  - H1: 데이터가 정규분포를 따르지 않는다.
- **jarque-Bera**: 대표본에 사용.
  - H0: 데이터가 정규분포를 따른다.
  - H1: 데이터가 정규분포를 따르지 않는다.
- **Q-Q plot**: x축이 이론적 분위수, y축이 표본 분위수

---

**Listing 0.1** normality test

---

```
from scipy.stats import shapiro, jarque_bera, zscore, probplot

data = [1, 2, 3, 4, 5, 6, 7, 8, 9, 10]
stat, p = shapiro(data)

print(f"Shapiro-Wilk Test: stat={stat:.3f}, p={p:.3f}")

stat, p = jarque_bera(data)
print(f"Jarque-Bera Test: stat={stat:.3f}, p={p:.3f}")

import matplotlib.pyplot as plt
import seaborn as sns

zdata = zscore(data)
fig, ax = plt.subplots(1, 2, figsize=(10, 3))

(osm, odr), (slope, intercept, r) = probplot(zdata, plot=ax[0])
ax[0].set_title("Q-Q Plot")

sns.histplot(data, kde=True, ax=ax[1])
ax[1].set_title("Histogram")

plt.show()
```

---

## 등분산성 검정

- **Barlett 검정:** 정규성을 만족하는 경우에만 사용 가능
  - $H_0: \sigma_1^2 = \sigma_2^2 = \dots = \sigma_k^2$
  - $H_1: \sigma_i \neq \sigma_j$  for some  $i, j$
- **Levene 검정:** 정규성을 만족하지 않는 경우에도 사용 가능
  - $H_0: \sigma_1^2 = \sigma_2^2 = \dots = \sigma_k^2$
  - $H_1: \sigma_i \neq \sigma_j$  for some  $i, j$

---

**Listing 0.2** equal variance test

---

```
from scipy.stats import bartlett, levene

group1 = [1, 2, 3, 4, 5]
group2 = [2, 3, 4, 5, 6]
group3 = [3, 4, 5, 6, 7]

stat, p = bartlett(group1, group2, group3)
print(f"Bartlett's Test: stat={stat:.3f}, p={p:.3f}")

stat, p = levene(group1, group2, group3)
print(f"Levene's Test: stat={stat:.3f}, p={p:.3f}")
```

---

# 분산분석

표본	개수	비모수 검정		모수 검정	
		서열척도	명목척도	등분산성 o	등분산성 x
단일 표본	1개	부호검정, 부호순위검정	적합성 검정, Run 검정	일표본 t-검정	
대응 표본	2개	부호검정, 부호순위검정	McNemar 검정	대응표본 t-검정	
	K개	Friedman 검정	Cochran Q 검정	반복측정 분산분석	
독립 표본	2개	순위합 검정, 만위트니U 검정	독립성 검정, 동질성 검정	독립표본 t-검정	Welch's t-검정
	K개	Kruskal-Wallis 검정		일원배치 분산분석	Welch's ANOVA

# 회귀분석

## 회귀분석을 위한 가정

- 선형성: 종속변수와 독립변수 간의 관계는 선형이다.
- 정규성: 종속변수 잔차들의 분포는 정규분포이다.
- 등분산성: 종속변수 잔차들의 분포는 동일한 분산을 갖는다.
- 독립성: 모든 잔차값은 서로 독립이다.

## 검정

- 영향치 처리: 레버리지(변수 내 다른 관측치들이랑 떨어진 정도) \* 잔차
  - Cook's distance
  - DFBETAS
  - DFFITS
  - Leverage
- 다중공산성 검정
- 선형성 검정
  - 잔차도 검정: 잔차 vs 예측값 산점도
  - 잔차도가 어떠한 패턴도 보이지 않아야 한다.
- 정규성 검정: 분산분석이랑 동일
- 등분산성 검정:
  - 잔차도 검정: 잔차 vs 예측값 산점도
  - 잔차도가 일정한 폭을 가져야 한다.
- 독립성은 검정은 연구자 주관에 판단하는 것이 일반적이라고 한다..
  - 더빈-왓슨 검정을 사용할 수도 있지만, 1차 자기상관만 검정 가능하다.

---

### Listing 0.3 linear regression test

---

```
import statsmodels.api as sm

Xc = sm.add_constant(X)
model = sm.OLS(y, Xc).fit()
resid = model.resid

print(model.summary())
```

---

## 전처리

1. 범주형 변수 처리:
  - 더미 변수화: 기준이 되는 범주를 하나 정하고, 나머지 범주를 0과 1로 표현

- 각 범주의 회귀계수는 기준 범주와의 차이를 의미
- 2. 이상치 / 영향점: 관측값 제거
- 3. 선형성 위반: 독립변수 변환, GAM
- 4. 정규성 / 등분산성 위반: 종속변수 변환, GLM, GAM
- 5. 다중공산성 위반: 다중공산성 파트 참고
  - 혹은 변수 선택법을 사용
- 가정 만족할 때까지 검정, 전처리 계속 반복

## 변수 변환

$\lambda$	-2	-1	-0.5	0*	0.5	1	2
변환	$\frac{1}{x^2}$	$\frac{1}{x}$	$\frac{1}{\sqrt{x}}$	$\ln(x)$	$\sqrt{x}$	$x$ (무변환)	$x^2$

Figure 5: 회귀 모델 수정  $\lambda$

TABLE 5.1 Useful Variance-Stabilizing Transformations

Relationship of $\sigma^2$ to $E(y)$	Transformation
$\sigma^2 \propto \text{constant}$	$y' = y$ (no transformation)
$\sigma^2 \propto E(y)$	$y' = \sqrt{y}$ (square root; Poisson data)
$\sigma^2 \propto E(y)[1 - E(y)]$	$y' = \sin^{-1}(\sqrt{y})$ (arcsin; binomial proportions $0 \leq y_i \leq 1$ )
$\sigma^2 \propto [E(y)]^2$	$y' = \ln(y)$ (log)
$\sigma^2 \propto [E(y)]^3$	$y' = y^{-1/2}$ (reciprocal square root)
$\sigma^2 \propto [E(y)]^4$	$y' = y^{-1}$ (reciprocal)

Figure 6: 경험적인 적절한  $\lambda$

- 최적의  $\lambda$ 는 최대 우도 추정법으로 구할 수 있다.
- 변수 변환은 예측력은 높일 수 있지만, 해석이 어려워질 수 있다.
- 일반적으로 box tidwell 검정을 사용하여 변환을 수행할 수 있지만 파이썬에서는 제공하는 라이브러리가 없다.
  - 아마 양수 변수만 사용 가능한 단점과 다른 방법들이 많아서 그런 것 같다.
  - 통계적 검정은 아니지만 box cox 변환을 사용하여 최적의  $\lambda$ 를 찾을 수 있다.

### Listing 0.4 box cox transformation

```
from scipy.stats import boxcox

y_transformed, best_lambda = boxcox(y)
print(f"Best lambda: {best_lambda:.3f}")
```

## 변수 선택법

- 전진 선택법
- 후진 선택법
- 단계적 선택법
- 최적조합 선택법: 모든 조합 다 해봄
- 기준
  - R2, Adj R2
  - AIC(Akaike Information Criterion): 모델에 변수를 추가할 수록 불이익을 주는 오차 측정법
  - BIC(Bayesian Information Criterion): 변수 추가에 더 강한 불이익을 줌
  - Mallows' Cp

## 종류

- 최대한 단순한 모델을 사용하는 것이 일반화에 좋다.

## 단순

- 그냥 선형 회귀

## 규제 선형 회귀

- 지나치게 많은 독립변수를 갖는 모델에 패널티를 부과하는 방식으로 간명한 모델을 만듦
- 독립변수에 대한 scaling이 선행되어야 함 (큰 변수에만 과하게 패널티가 부과될 수 있어서)
  - 일반적으로는 scale을 하든 안하든 r square에 차이가 없다.

### 1. 릿지회귀

- $\sum (y_i - \hat{y}_i)^2 + \lambda \sum \beta_j^2$
- 회귀계수 절댓값을 0에 가깝게 함
- 하지만 0으로 만들지는 않음
- 작은 데이터셋에서는 선형 회귀보다 점수가 더 좋지만, 데이터가 충분히 많아지면 성능이 비슷해짐.
- 회귀계수가 모두 비슷한 크기를 가질 때 라쏘보다 성능이 좋음

### 2. 라쏘회귀:

- $\sum (y_i - \hat{y}_i)^2 + \lambda \sum |\beta_j|$
- 회귀계수를 0으로 만들 수 있음
- 변수 선택 효과
- 릿지보다 해석이 쉬움
- 일부 독립계수가 매우 큰 경우 릿지회귀보다 성능이 좋음

### 3. 엘라스틱넷 회귀

- $\sum (y_i - \hat{y}_i)^2 + \lambda_1 \sum |\beta_j| + \lambda_2 \sum \beta_j^2$
- 릿지와 라쏘의 장점을 모두 가짐
- 변수 선택 효과도 있고, 회귀계수를 0에 가깝게 만들
- 독립변수 간에 상관관계가 있을 때, 그룹으로 선택하는 경향이 있음

## 일반화 선형 회귀(GLM)

- 종속변수가 이항분포를 따르거나 포아송 분포를 따르는 경우
  - 이항분포: 평균이 np, 분산이 np(1-p), 즉 평균과 분산 사이에 관계가 존재하여 등분산성 가정을 만족하기 어렵다.
  - 포아송 분포: 평균과 분산이 같아서 등분산성 가정을 만족하기 어렵다.
  - 따라서 위와 같은 경우에 종속변수에 적절한 함수를 적용하여 등분산성 가정을 만족시킨다.
- 종속변수가 범주형일 경우: logistic 회귀 분석
  - $z = \beta_0 + \beta_1 x_1 + \beta_2 x_2 + \dots + \beta_n x_n$
  - $p = \frac{1}{1+e^{-z}}$
  - 오즈:  $\frac{p}{1-p} = e^z$
  - 오즈비: 독립변수 k 단위 변화에 따른 오즈(양성 vs 음성)의 변화 비율
    - ★  $(e^{\beta_k})^k$
- 종속변수가 count 데이터일 경우: 포아송 회귀 분석

## 이상치에 강한 선형 회귀

- Robust 회귀
- Quantile 회귀

# 상관분석

## 상관계수

- 두 변수 간의 선형적 관계의 강도와 방향을 나타내는 척도

## 질적 변수

- 스피어만 상관계수: 서열척도 vs 서열척도. 확률분포에 대한 가정 필요 없음.
- 켄달의 타우: 서열척도 vs 서열척도.
  - 둘 중 하나가 연속형이어도 스피어만, 켄달의 타우 중 하나를 사용.
  - 샘플이 적거나, 이상치, 동점이 많은 경우 켄달의 타우를 주로 사용.
  - **두 변수의 크기는 같아야함.**
- phi 계수: 명목척도 vs 명목척도
  - 두 변인 모두 level이 2개일 때 사용
  - 두 변수를 0과 1로 바꾼 후 pearson 상관계수 계산
- 크래머 v: 명목척도 vs 명목척도.
  - 적어도 하나의 변수가 3개 이상의 level을 가지면 사용
  - 범위는 0~1. 0.2 이하면 서로 연관성이 약하고, 0.6 이상이면 서로 연관성이 높음.

## 양적 변수

- 피어슨 상관계수: 연속형 vs 연속형
  - 두 변수 간의 선형적 관계를 측정
  - -1 ~ 1 사이의 값
  - 0: 독립, 1: 완전한 양의 상관관계, -1: 완전한 음의 상관관계
  - 이상치에 민감

## 다중 공산성

- 독립 변수 집합 X 가 본래는 서로 독립적(직교적)이어야 한다는 가정에서 벗어난 정도.

## 문제

- 회귀계수 추정치의 분산이 커지고, 결과적으로 추정이 매우 불안정해짐.
- 특정 독립변수가 설명하는 효과를 다른 변수와 구분하기 어려워짐.
- 예측력이나 설명력이 높게 나올 수 있지만, 모형의 구조적 해석은 신뢰할 수 어려움.
- 물론 이런 문제들은 중요한 변수에 영향을 줄 때 생김.



## 해결 방법

### 잘못된 예시

1. 그냥 둔다
2. 직교화
  - PCA(주성분 분석)나 요인분석 등을 사용하여 독립변수들을 직교화
  - 요인이 해석 불가능한 경우가 아니면 좋지 않음
3. 규칙 기반 접근: 상관계수가 0.8이 넘는걸 제거하거나, 종속변수의 상관계수보다 높은 변수 제거
  - 직관에만 의존하고, 잘못된 결론을 낼 수 있음

### 좋은 예시

다중 공선성의 문제를 세부적으로 진단하고 각각에 대해 해결 방법을 다음과 같이 제시한다.

1. 전 변수 집합 대상:
  - 독립변수의 전체 차원이 부족한 경우
  - 표본을 더 모으거나 새로운 변수를 도입
2. 개별 변수의 계수 추정이 불안정한 경우(표본 오차가 큰 경우)
  - 특정 변수가 다른 변수들의 선형 결합으로 표현될 수 있는 경우
  - **VIF가 10**을 넘을 경우
  - 덜 중요하다면 제거
  - 중요하다면 변수에 대한 독립적 정보 보강(세분화, ...)
3. 두 변수의 상관계수가 높은 경우
  - 둘의 관계를 설명하는 제 3의 변수 도입(요인 분석 등)
  - 둘 중 하나를 제거

---

#### Listing 0.5 multicollinearity test

---

```
cor = df.corr()  
cond_num = np.linalg.cond(cor)  
print("Condition Number:", cond_num)
```

---

- **30을 초과**하면 다중공선성이 높다고 판단한다.
- 선형 종속 가능성을 봄.
- scaling이 선행되어야 함.

---

**Listing 0.6** VIF test

---

```
import statsmodels.api as sm
from statsmodels.stats.outliers_influence import variance_inflation_factor

def check_vif(X, y):
    X = sm.add_constant(X)
    model = sm.OLS(y, X)
    model.fit()
    vif_df = pd.DataFrame(columns=['feature', 'VIF'])
    for i in range(1, len(model.exog_names)):
        vif_df.loc[i, 'feature'] = model.exog_names[i]
        vif_df.loc[i, 'VIF'] = variance_inflation_factor(model.exog, i)
    return vif_df.sort_values(by='VIF', ascending=False)

print(check_vif(X, y))
```

---

---

**Listing 0.7** correlation heatmap

---

```
import seaborn as sns

fig, ax = plt.subplots(figsize=(12,12))
sns.heatmap(cor, annot=True, ax=ax)
```

---

## 시계열 분석

# 베이지안 통계

# 머신러닝

## 전처리

### 결측치 처리

- 결측치가 발생하는 원인
  - 무작위 결측(Missing Completely at Random, MCAR): 결측치가 발생할 확률이 관측된 데이터와 무관
    - \* 이 경우, 결측치를 제거하거나 대체해도 무방
  - 조건부 무작위 결측(Missing at Random, MAR): 결측치가 발생할 확률이 관측된 데이터에만 의존
    - \* 이 경우, 관측된 데이터로 결측치를 예측하여 대체하는 방법이 유용
  - 비무작위 결측(Missing Not at Random, MNAR): 결측치가 발생할 확률이 관측된 데이터와도 관련이 없음
    - \* 통계적 방법으로 해결하기 어려움
- 결측치 처리 방법
  - 제거: 결측치가 적거나 무작위 결측일 때 사용
  - 대치(대체):
    - \* 일반적인 방법
      - 시계열 데이터 o: 이전 값, 이후 값, 선형 보간법
      - 시계열 데이터 x: 평균, 중앙값, 최빈값
    - \* 고급 대치법(과적합 발생 가능성 유의)
      - KNN 대치: 유사한 관측치의 값을 사용하여 결측치를 대체. 결측치가 없는 데이터로 예측
      - 다중 대치: 결측치를 여러 번 대체하여 불확실성을 반영

---

#### Listing 0.8 imputer

---

```
from sklearn.impute import SimpleImputer, KNNImputer

# KNN
imputer = KNNImputer(n_neighbors=5)
imputed_X = imputer.fit_transform(X)

# MICE
from sklearn.experimental import enable_iterative_imputer
from sklearn.impute import IterativeImputer

imputer = IterativeImputer(max_iter=10)
imputed_X = imputer.fit_transform(X)
```

---

## 이상치 처리

## 불균형 처리

## ensemble

- stacking:
  - 여러 모델을 학습시킨 후, 각 모델의 예측 결과를 입력으로 하는 메타 모델을 학습시킨다.
  - 메타 모델은 다른 모델들의 예측 결과를 종합하여 최종 예측을 수행한다.
- voting, averaging:
  - 여러 모델을 학습시킨 후, 각 모델의 예측 결과를 투표(voting)하거나 평균(averaging)하여 최종 예측을 수행한다.
  - 분류 문제에서는 다수결 투표(hard voting) 또는 확률 평균(soft voting)을 사용하고, 회귀 문제에서는 단순 평균 또는 가중 평균을 사용한다.
- bagging
  - vs cross validation:
    - \* cross validation은 이미 생성된 모델을 검증하기 위한 방법. 모델 구축 방법은 아님
    - \* bagging은 분산을 줄이기 위해 사용함
  - **bagging의 voting, averaging은 unsupervised learning**
- boosting: sequentially 학습
  - 이전 모델의 오차를 보완하는 방식으로 학습한다.

---

### Listing 0.9 voting

---

```
#| eval: false

from sklearn.ensemble import VotingClassifier, VotingRegressor

voting_lf = VotingClassifier(estimators=[
    ('lr', LogisticRegression()),
    ('dt', DecisionTreeClassifier()),
    ('rf', RandomForestClassifier())
], voting='soft') # or hard

voting_rf = VotingRegressor(estimators=[
    ('lr', LinearRegression()),
    ('dt', DecisionTreeRegressor()),
    ('rf', RandomForestRegressor())
], weights=[1, 1, 2])

voting_lf.fit(X_train, y_train)
voting_rf.fit(X_train, y_train)
voting_lf.predict(X_test)
voting_rf.predict(X_test)
```

---

## 군집분석

### 전제 조건

1. scalability
2. 다양한 타입의 속성을 처리해야 함
  - k-means는 수치형만 처리 가능
3. 인위적인 형상의 군집도 발견할 수 있어야 함
  - k-means는 non-convex 형태는 잘 못찾음
4. 파라미터 설정에 전문지식을 요하지 않아야함
5. noise와 outliers를 처리해야 함
6. 데이터가 입력되는 순서에 민감하면 안됨
7. 차원 수가 높아도 잘 처리할 수 있어야함
8. 사용자 정의 제약조건도 수용할 수 있어야함
9. 해석과 사용이 용이해야함
10. scaling, one hot encoding 등의 전처리가 필요하다.

### model

- Distance-based methods
  - Partitioning methods
    - k-means:
      - polinomial
      - noise, outlier
    - non-convex
  - k-modes: .
  - k-prototype: ,
  - k-medoids: outlier
    - PAM: Partitioning Around Medoids
      - scalability
    - CLARA: sampling PAM scalability
      - biased
    - CLARANS: medoid
  - k-means++: centroids
- Hierarchical methods
  - top-down: divisive, dia
  - bottom-up: agglomerative
    - ward's distance:

- ESS:
- Density-based methods
  - 
  - noise, outlier
  - DBSCAN:
    - 1. core point (eps minPts )
    - 1. core point
      - core point
  - 
  - 
  - OPTICS: DBSCAN
    - 
    - 
    - eps, minPts
- Grid-based methods: ( grid )
  -
- Model-based clustering methods
- :
- 
- 
- 

###

- silhouette score:  $\frac{\sum_{i=1}^n s(i)}{n}$
- $s(i): \frac{b(i) - a(i)}{\max((a(i), b(i)))}$
- $a(i):$
- $b(i):$
- 1



## 생존분석

# OR

- pulp 이용해서 푼다.
- 제약 함수, 결정 변수, 목표 함수만 잘 설정하면 풀 수 있을듯

---

## Listing 0.10 pulp example

---

```
import pulp

prob = pulp.LpProblem("Problem_name", pulp.LpMinimize) #

# 2.      ( , , , )
x_A1 = pulp.LpVariable("A_to_1", 0, None, pulp.LpInteger)
x_A2 = pulp.LpVariable("A_to_2", 0, None, pulp.LpInteger)
x_A3 = pulp.LpVariable("A_to_3", 0, None, pulp.LpInteger)
x_B1 = pulp.LpVariable("B_to_1", 0, None, pulp.LpInteger)
x_B2 = pulp.LpVariable("B_to_2", 0, None, pulp.LpInteger)
x_B3 = pulp.LpVariable("B_to_3", 0, None, pulp.LpInteger)

# 3.      ( )
prob += 2*x_A1 + 4*x_A2 + 5*x_A3 + 3*x_B1 + 1*x_B2 + 6*x_B3, "obj_name"

# 4.
prob += x_A1 + x_A2 + x_A3 <= 100, "Factory_A_Supply"
prob += x_B1 + x_B2 + x_B3 <= 200, "Factory_B_Supply"
prob += x_A1 + x_B1 == 80, "Warehouse_1_Demand"
prob += x_A2 + x_B2 == 90, "Warehouse_2_Demand"
prob += x_A3 + x_B3 == 130, "Warehouse_3_Demand"

# 5.
prob.solve()

# 6.
print("Status:", pulp.LpStatus[prob.status])
print("\nOptimal Transportation Plan:")
for v in prob.variables():
    print(v.name, "=", v.varValue)

print("\nTotal Minimum Cost = ", pulp.value(prob.objective))
```

---