神经网路

韩雅妮

神经网络产生的目的:

制造能模拟人类大脑的机器,解决不同机器之间的学习问题。

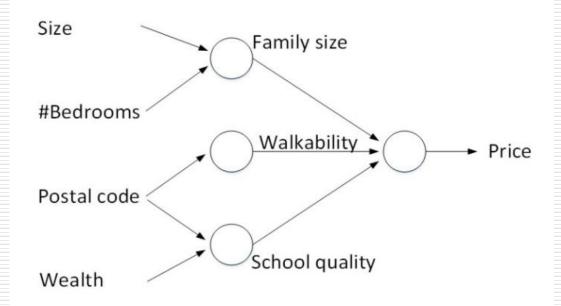
模型描述:

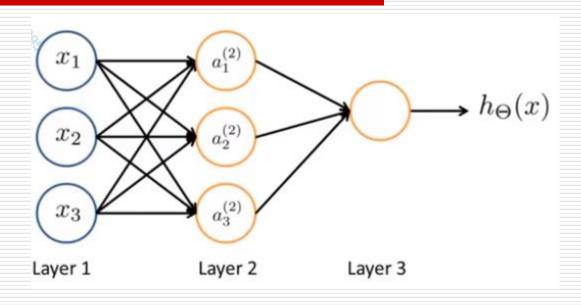
神经元是一个计算单元,从输入通道接收一些信息并计算,然后输出结果。



该神经网络的输入是房屋面积,输出是房屋价格,中间包含了一个神经元,即房价预测函数(蓝色折线)。该神经元的功能就是实现函数f(x)的功能。

Housing Price Prediction





 $a_i^{(j)}$: 第j层第i个神经元的激活项;

激活项是由一个具体的神经元计算并输出的值。

 $heta^{(j)}$: 权重矩阵,控制从一层到另一层的映射。

$$a_{1}^{(2)} = g(\theta_{10}^{(1)}x_{0} + \theta_{11}^{(1)}x_{1} + \theta_{12}^{(1)}x_{2} + \theta_{13}^{(1)}x_{3})$$

$$a_{2}^{(2)} = g(\theta_{20}^{(1)}x_{0} + \theta_{21}^{(1)}x_{1} + \theta_{22}^{(1)}x_{2} + \theta_{23}^{(1)}x_{3})$$

$$a_{3}^{(2)} = g(\theta_{30}^{(1)}x_{0} + \theta_{31}^{(1)}x_{1} + \theta_{32}^{(1)}x_{2} + \theta_{33}^{(1)}x_{3})$$

$$h_{\theta}(x) = a_1^{(3)} = g(\theta_{10}^{(2)} a_0^{(2)} + \theta_{11}^{(2)} a_1^{(2)} + \theta_{12}^{(2)} a_2^{(2)} + \theta_{13}^{(2)} a_3^{(2)})$$

前向传播向量化实现

$$\Leftrightarrow$$
z₁⁽²⁾= $\theta_{10}^{(1)}x_0 + \theta_{11}^{(1)}x_1 + \theta_{12}^{(1)}x_2 + \theta_{13}^{(1)}x_3$
则 $a_1^{(2)}$ =g(z₁⁽²⁾),类似, $a_2^{(2)}$ =g(z₂⁽²⁾), $a_3^{(2)}$ =g(z₃⁽²⁾)
此处,z值是某个特定神经元的输入值 x_0 , x_1 , x_2 , x_3 的加权线性组合。

将特征向量定义为
$$\mathbf{x} = \begin{bmatrix} x_0 \\ x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix}$$
, $\mathbf{z}^{(2)} = \begin{bmatrix} \mathbf{z}_1^{(2)} \\ \mathbf{z}_2^{(2)} \\ \mathbf{z}_3^{(2)} \end{bmatrix}$
$$\boldsymbol{a}^{(2)} = \mathbf{g}(\mathbf{z}^{(2)})$$

其中,a,z都是三维向量,g为sigmoid函数,逐个元素的作用于 $z^{(2)}$ 中的各个元素。

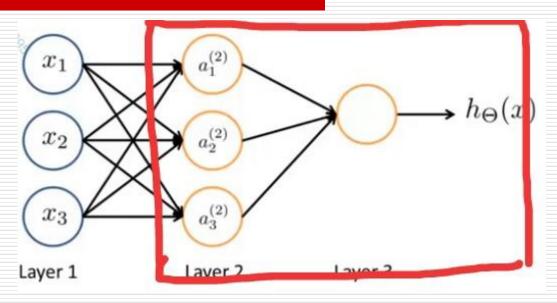
添加偏置单元, $a_0^{(2)}=1$, $a^{(2)}$ 变为4维向量。

假设函数的实际输出值: $h_{\theta}(x) = a^{(3)} = g(z^{(3)})$

前向传播:

从输入单元的激活项开始,然后进行前向传播给隐藏层,计算隐藏层中的激活项,然后继续向前传播,并计算出输出层的激活项。

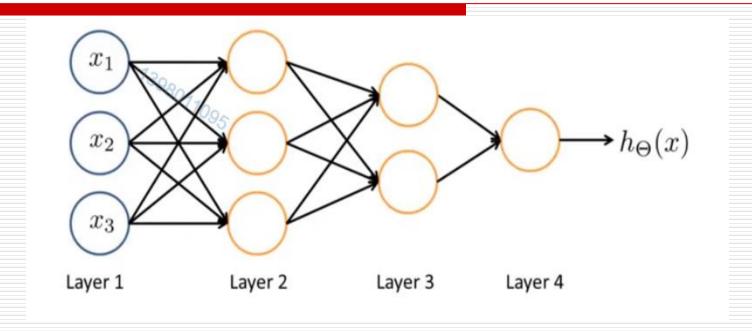
从输入层到隐藏层,再到输出层,依次计算激活项的 过程成为前向传播。



类似logistic回归,第三层的神经元作为逻辑回归单元,来预测 $h_{\theta}(x)$ 。不过,在神经网络中, a_1, a_2, a_3 是学习得到的函数输入值。

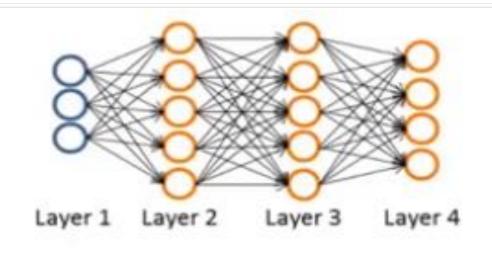
在神经网络中,没有使用 x_1, x_2, x_3 作为输入特征来训练逻辑回归,而是自己训练逻辑回归的输入 a_1, a_2, a_3 。根据为 θ 选择的不同参数,可以学习到一些复杂的特征,就可得到一个很好的假设函数。

神经网络的架构



架构也就是不同神经元之间的连接方式,其中第1层为输入层, 2,3层为隐藏层,第4层为输出层。第4层以第3层训练出的更复杂的 特征作为输入,因此能够得到更复杂的非线性假设函数。

假设神经网络



含有m个样本 $\{(x^{(1)}, y^{(1)}), \dots, (x^{(m)}, y^{(m)})\}$

L:神经网络的总层数;

s_l:第1层的单元数,也就是神经元的数量,其中不包含偏置单元。

二元分类:输出层的单元数目: k=1; 多类别分类:有k个不同的类别,k个输出单元

例:在计算机视觉中,区分行人,汽车,摩托车,卡车。 有四个分类器,每一个识别一类物体。

四个输出
$$h_{\theta}(\mathbf{x}) \approx \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}, \quad h_{\theta}(\mathbf{x}) \approx \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}, \text{ etc.}$$

训练集:
$$\{(x^{(1)}, y^{(1)}), \dots, (x^{(m)}, y^{(m)})\}$$

$$\mathbf{y}^{(i)}$$
是 $\begin{bmatrix} 1\\0\\0\\0\\0 \end{bmatrix}$, $\begin{bmatrix} 0\\1\\0\\0 \end{bmatrix}$, $\begin{bmatrix} 0\\0\\1\\0 \end{bmatrix}$, $\begin{bmatrix} 0\\0\\1\\1 \end{bmatrix}$ 中的一个

神经网络的代价函数

在逻辑回归中,代价函数:

$$J(\theta) = -\frac{1}{m} \left[\sum_{i=1}^{m} (y^{(i)} log(h_{\theta}(x^{(i)})) + (1 - y^{(i)}) (log(1 - h_{\theta}(x^{(i)}))) \right] + \frac{\lambda}{2m} \sum_{j=1}^{n} \theta_{j}^{2}$$

与逻辑回归不同的是,神经网络中的输出单元不是一个:

$$J(\theta) = -\frac{1}{m} \left[\sum_{i=1}^{m} \sum_{k=1}^{K} y_k^{(i)} \log(h_{\theta}(x^{(i)}))_k + (1 - y_k^{(i)}) \right]$$

$$\log(1 - (h_{\theta}(x^{(i)}))_k) + \frac{\lambda}{2m} \sum_{l=1}^{L-1} \sum_{i=1}^{s_l} \sum_{j=1}^{s_l+1} \theta_{ji}^{(l)^2}$$

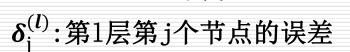
 $h_{\theta}(x)$ 是一个k维向量;

 $(h_{\theta}(x^{(i)}))_{i}$ 表示选择神经网络中的第i个输出。

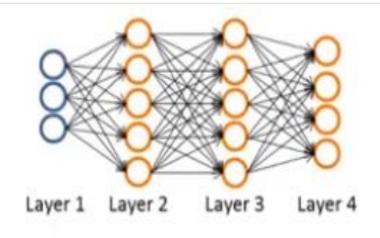
 $\sum_{i=1}^{m} \sum_{k=1}^{K} y_k^{(i)} \log(h_{\theta}(x^{(i)}))_k + (1-y_k^{(i)}) \log(1-(h_{\theta}(x^{(i)}))_k)$:表示k个输出单元之和。

最小化代价函数

$$a^{(1)}=x;$$
 $z^{(2)} = \theta^{(1)} \ a^{(1)}; \ a^{(2)}=g(z^{(2)});$
 $z^{(3)} = \theta^{(2)} \ a^{(2)}; \ a^{(3)}=g(z^{(3)});$
 $z^{(4)} = \theta^{(3)} \ a^{(3)}; \ a^{(4)}=h_{\theta}(x)=g(z^{(4)})$



$$\delta_{j}^{(4)} = a_{j}^{(4)} - y_{j} = (h_{\theta}(x))_{j} - y_{j}$$



该单元的激活值减去训练样本中的真实值

向量化: $\delta^{(4)} = a^{(4)} - y$ 其中, δ , a, y都为向量。

计算网络中前面几层的误差项

$$\boldsymbol{\delta}^{(3)} = (\boldsymbol{\theta}^{(3)})^T \, \boldsymbol{\delta}^{(4)} \, . * \, \boldsymbol{g}^{(2)} (\mathbf{z}^{(3)}) = (\boldsymbol{\theta}^{(3)})^T \, \boldsymbol{\delta}^{(4)} \, . * \, \boldsymbol{a}^{(3)} \, . * \, (1 - \boldsymbol{a}^{(3)})$$

$$\boldsymbol{\delta}^{(2)} = (\boldsymbol{\theta}^{(2)})^T \, \boldsymbol{\delta}^{(3)} \, . * \, \boldsymbol{g}^{(2)}) = (\boldsymbol{\theta}^{(2)})^T \, \boldsymbol{\delta}^{(3)} \, . * \, \boldsymbol{a}^{(2)} \, . * \, (1 - \boldsymbol{a}^{(2)})$$

没有 $\delta^{(1)}$,因为第一层是在训练集中实际观察到的,不存在误差。

从输出层开始计算 δ 项,然后返回上一层,类似于把输出层的误差,反向传播。

采用反向传播算法计算导数项:

$$\frac{\partial}{\partial \theta_{ii}} J(\theta) = a_j^{(l)} \delta_i^{(l+1)}$$
 (忽略正则化项, $\lambda = 0$)

Thanks