עץ אדום-שחור: תרגיל מעשי

תום סגל 208884213, גל ורניק 208945519

המחלקה RBTree

שדות:

תפקיד	טיפוס	שם השדה
שומר את השורש של העץ	RBNode	root
גודל העץ- מספר הצמתים בעץ.	int	size
מחלקה פנימית	מחלקה פנימית	RBNode

המחלקה הפנימית RBNode

שדות:

תפקיד	טיפוס	שם השדה
.אחרת false- אם אדום ו-node: true שומר את צבע ה	boolean	isRed
מפתח הצומת	int	key
הערך שבצומת	String	value
האבא של הצומת	RBNode	parent
בן שמאלי	RBNode	left
בן ימני	RBNode	right

המתודות הפנימיות של המחלקה RBNode:

.isRed-ו key, left, right עבור השדות get פעולות

:RBTree המתודות של

RBTree

נראות: public

קלט: אין פלט: אין

סיבוכיות: (1)O

המתודה היא בנאי לעץ אדום-שחור ריק.

getRoot

נראות: public קלט: אין

פלט: RBNode סיבוכיות: O(1)

המתודה מחזירה את שורש העץ. אם העץ ריק, היא מחזירה null

empty

נראות: public קלט: איו

שלט: boolean סיבוכיות: (1)O

אחרת. false אם העץ ריק ו-true אחרת.

search

נראות: public קלט: int k

פלט: String

סיבוכיות: (O(logn

המתודה קוראת ל-treeSearch ושולחת לו את שורש העץ, על מנת לבצע חיפוש בעץ כולו. היא מחזירה value השמור בצומת שהמפתח שלה k, ו-null אם לא קיים כזה בעץ.

treeSearch

private :נראות

RBNode node, int k :קלט

פלט: String

סיבוכיות: (O(logn

המתודה מקבלת צומת node וערך, ומבצעת חיפוש בתת-העץ שהשורש שלו הוא node. היא מחזירה את value. היא מחזירה את value השמור בצומת שהמפתח שלה k, ו-null אם לא קיים כזה בתת-העץ.

insert

public :נראות

int k, String v קלט:

פלט: int סגרורנות: מסכר

סיבוכיות: (O(logn

המתודה מכניסה את הצומת שהמפתח שלו k וה-value שלו v לעץ. לאחר מכן היא מפעילה את המתודה המתודה מכניסה את הצומת שהמפתח שלו k insertFixup את מספר התיקונים בעץ, ומחזירה insertFixup, שמבצעת תיקונים בעץ צומת שהמפתח שלו k, המתודה מחזירה 1-.

insertFixup

נראות: private קלט: RBNode z

פלט: אין

ס(logn), Amortized O(1) :סיבוכיות

המתודה מקבלת צומת לאחר שהוכנסה לעץ. היא מבצעת תיקון לעץ על מנת לשמור את התכונות שלו כעץ אדום-שחור- היא מוודא שהגובה השחור נשאר תקין, וכן שאר התנאים. היא עושה זאת ע"י ביצוע סיבובים והחלפות כפי שנלמד בשיעור ובספר הקורס.

delete

public :נראות int k :קלט

פלט: int

O(logn), Amortized O(1) :סיבוכיות

המתודה מקבלת מפתח, ומסירה את הצומת המתאימה שזהו המפתח שלה מהעץ. היא עושה זאת ע״י חיפוש הצומת המתאימה באמצעות treePosition ומחיקת הצומת. היא מבצעת סיבובים על מנת לשמור על תכונת העץ כעץ חיפוש בינארי. לאחר מכן, היא קוראת למתודה deleteFixup שמוודאה שהעץ שומר על תכונותיו כעץ אדום-שחור. היא מקבלת מdeleteFixup ומעבירה הלאה את מספר החלפות הצבע שנעשו בעץ. במידה ולא קיים k אותו אנו רוצים למחוק בעץ, היא מחזירה 1-.

deleteFixup

private :נראות

קלט: אין וnt :פלט

סיבוכיות: O(logn), Amortized O(1)

המתודה מקבלת מפעולת ה-delete צומת ממנו יש להתחיל לתקן את העץ. היא מוודא שהעץ שומר על תכונותיו כעץ אדום-שחור: היא עושה זאת על ידי מעבר על כל אחד מארבעת הקייסים האפשריים לאחר מחיקה, ומבצעת את שינויי הצבע המתאימים. היא מחזירה את מספר שינויי הצבע שנעשו. היא מבצעת שימוש במתודה הפנימית transplant.

min

public :נראות קלט: אין

פלט: String

סיבוכיות: (O(logn

המתודה מחיזרה את ה-value של הצומת בעל המפתח הקטן ביותר בעץ. אם העץ ריק, היא מחזירה .null

max

public :נראות קלט: אין

פלט: String

סיבוכיות: (O(logn

המתודה מחיזרה את ה-value של הצומת בעל המפתח הגדול ביותר בעץ. אם העץ ריק, היא מחזירה

.null

keysToArray

public :נראות קלט: אין

eלט: [] int

סיבוכיות: (O(n

המתודה מחזירה מערך ממוין המכיל את כל המפתחות של העץ, או מערך ריק אם העץ ריק.

valuesToArray

public :נראות קלט: אין

פלט: [] String סיבוכיות: (O(n

המתודה מחזירה מערך המכיל את כל המחרוות של העץ, ממוין לפי סדר המפתחות המתאימים בעץ. כלומר, הערך ה i במערך הוא המחרוזת המתאים למפתח שיופיע במיקום ה i במערך הפלט של הפונקציה keysToArray(). גם הפונקציה הזאת מחזירה מערך ריק אם העץ ריק.או מערך ריק אם העץ ריק.

rank

נראות: public קלט: int k פלט: אין

סיבוכיות: (O(k

הפעולה מחזירה את מספר האיברים בעץ עם מפתח שקטן מ-k. היא עושה זאת ע״י מציאת המיקום שבו נמצא הצומת שהמפתח שלו k (או הצומת שהכי קרוב אליו), ומשם סופרת כמה פעמים עליה לקרוא drull בקצה שלו.

size

נראות: public קלט: אין

יןלט. אין פלט: int

סיבוכיות: O(1)

המתודה מחזירה את השדה השמור של גודל העץ- מספר המפתחות בעץ.

successor

נראות: private קלט: RBNode node

פלט: RBNode

O(logn), Amortized O(1) :סיבוכיות

המתודה הפנימית מקבלת צומת ומחזירה את הצומת העוקב אחריו בעץ, כלומר את הצומת הבא עם המפתח הקרוב ביותר למפתח שלו, שגדול ממנו.

predecessor

נראות: private קלט: RBNode node

קלע: HBNOOE node

פלט: RBNode

O(logn), Amortized O(1) :סיבוכיות

המתודה הפנימית מבצעת את הפעולה ההפוכה מזו של succesor- היא מקבלת צומת ומחזירה את הצומת העוקב לפניו בעץ, כלומר את הצומת הבא עם המפתח הקרוב ביותר למפתח שלו, שקטן ממנו.

transplant

private :נראות

RBNode x, RBNode y :קלט

פלט: אין

סיבוכיות: O(1)

המתודה הפנימית מקבלת שני צמתים, x ו-y, ומחליפה את תת-העץ של x בתת העץ של y על ידי חיבור ההורה של x ל-y (משני הכיוונים).

leftRotate

נראות: private קלט: RBNode x

פלט: אין

סיבוכיות: O(1)

המתודה הפנימית מקבלת צומת x, ומבצעת בו סיבוב שמאלי כפי שנלמד בהרצאה- כלומר הופכת את הבן הימני שלו לאבא שלו וכן הלאה.

rightRotate

private :נראות קלט: RBNode x

פלט: אין

סיבוכיות: (O(1)

המתודה הפנימית מקבלת צומת x, ומבצעת בו סיבוב ימני כפי שנלמד בהרצאה- כלומר הופכת את הבן השמאלי שלו לאבא שלו וכן הלאה.

treePosition

נראות: private קלט: int k

פלט: RBNode סיבוכיות: O(logn)

המתודה הפנימית מבצעת פעולה דומה ל-search: היא מקבלת מפתח k, ומחפשת את הצומת בעץ שערכו k. במידה ומצאה את הצומת, היא מחזירה אותו. במידה ולא, היא תחזיר את הסנטינל הפנימי nil.

toString

נראות: public קלט: אין

פלט: String סיבוכיות: O(n)

המתודה מייצרת באופן רקורסיבי מחרוזת המייצגת את העץ אדום-שחור. היא עושה זאת ע"י קריאה toString שפועלת באופן רקורסיבי.לאחר מכן היא מחזירה את המחרוזת שנוצרה.

toString

נראות: private קלט: RBNode n פלט: String

סיבוכיות: (O(n

המתודה מייצרת באופן רקורסיבי מחרוזת המייצגת את תת-העץ שמתחיל בצומת שניתנה כקלט. לאחר מכן היא מחזירה את המחרוזת שנוצרה.

isRed, right, left

נראות: private קלט: RBNode n

isRed עבור boolean ;left, right פלט: RBNode עבור

סיבוכיות: (1)O

שלושת המתודות הן מתודות עזר שנעשה בהן שימוש מיד פעם בקוד. תפקידן הוא למנוע מדי פעם, שלושת המתודות הן מתודות על הסנטינל- במקום nil.left, nil.right, nil.isRed הפעולות על הסנטינל- במקום left(nil), right(nil), isRed(nil) מבטיחות מדי פעם בקוד שאנו מקבלים את התוצאה הרצויה.

מדידות

מספר החלפות ממוצע למחיקה	מספר החלפות ממוצע להכנסה	מס' פעולות	מספר ניסוי
0.9951	2.337	10,000	1
0.9923	2.3219	20,000	2
0.9945	2.3115	30,000	3
0.9938	2.3145	40,000	4
0.9972	2.3116	50,000	5
0.993	2.3197	60,000	6
0.9966	2.3145	70,000	7
0.9941	2.3157	80,000	8
0.999	2.3209	90,000	9
0.995	2.3195	100,000	10

המדידות שעשינו בעצם מודדות סיבוכיות ריצה amortized של הפעולות- הן מודדות ממוצע על פני סדרה של פעולות (ההנחה היא שהסדרה הזו דומה לסדרה שהיא worst case). על פי מה שלמדנו בהרצאה על של פעולות (ההנחה היא שהסדרה הזו דומה לפעולה לא מוחור, זמן ה-ממוצע לפעולה לא delete ו-O(1). כלומר, הזמן הממוצע לפעולה לא צריך להתקיים שזמן הריצה של סדרת n פעולות הוא O(n).

אכן, ניתן לראות בניסוי שהזמן הממוצע לא תלוי בגודל הקלט. הסטיות המתקבלות נראות רנדומליות וזניחות (החל מ2-3 ספרות לאחר הנקודה). מתקיים בפעולת הכנסה שעבור הקבוע c=1, מספר הנקודה). מתקיים בפעולת הכנסה שעבור הקבוע c=2.35, מספר ההחלפות בסדרה ההחלפות בסדרה של n פעולות חסום ע"י (c*n=O(n) כמו כן. לכן תוצאות המדידות תואמות באופן מלא את התאוריה שנלמדה בכיתה.