

## Lösungsvorschläge zur Serie 5

### Aufgabe 1

- a) Die Determinante von  $C - \lambda E$  berechnen wir zum Beispiel mit Hilfe der Regel von Sarrus und erhalten

$$\det(C - \lambda E) = \det \begin{pmatrix} 1-\lambda & 2 & 2 \\ 1 & 2-\lambda & -1 \\ -1 & 1 & 4-\lambda \end{pmatrix} = -\lambda^3 + 7\lambda^2 - 15\lambda + 9.$$

Um die Nullstellen des obigen Ausdrucks zu berechnen, raten wir zunächst die Nullstelle  $\lambda_1 = 1$ . Mit Polynomdivision erhalten wir anschliessend

$$(-\lambda^3 + 7\lambda^2 - 15\lambda + 9) : (\lambda - 1) = -\lambda^2 + 6\lambda - 9,$$

also  $\det(C - \lambda E) = (\lambda - 1)(-\lambda^2 + 6\lambda - 9)$ , und mit der Mitternachtsformel somit

$$\lambda_{2,3} = \frac{-6 \pm \sqrt{36 - 36}}{-2} = 3.$$

Die Matrix  $C$  besitzt somit die Eigenwerte  $\lambda_1 = 1$  und  $\lambda_2 = 3$  (letzterer ist ein zweifacher Eigenwert).

Wir bestimmen nun die Eigenvektoren zum Eigenwert  $\lambda_1 = 1$ . Diese müssen das Gleichungssystem  $Cv_1 = \lambda_1 v_1$  erfüllen oder umgeschrieben  $(C - \lambda_1 E)v_1 = 0$ . Wir betrachten also

$$\begin{aligned} & \left( \begin{array}{ccc|c} 0 & 2 & 2 & 0 \\ 1 & 1 & -1 & 0 \\ -1 & 1 & 3 & 0 \end{array} \right) \xrightarrow{Z_1 \leftrightarrow Z_2} \left( \begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & -1 & 0 \\ 0 & 2 & 2 & 0 \\ -1 & 1 & 3 & 0 \end{array} \right) \\ & \xrightarrow{Z_3 + Z_1} \left( \begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & -1 & 0 \\ 0 & 2 & 2 & 0 \\ 0 & 2 & 2 & 0 \end{array} \right) \xrightarrow{\substack{Z_3 - Z_2 \\ \frac{1}{2}Z_2}} \left( \begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right) \\ & \implies \begin{cases} x = 2t, \\ y = -t, \\ z = t \in \mathbb{R} \text{ beliebig.} \end{cases} \end{aligned}$$

Die Eigenvektoren von  $C$  zum Eigenwert  $\lambda_1 = 1$  haben somit die Form  $v_1 = t \begin{pmatrix} 2 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix}$  mit  $t \in \mathbb{R}, t \neq 0$ . (Zur Erinnerung: Eigenvektoren sind immer ungleich Null!)

Wir bestimmen nun die analog die Eigenvektoren zum Eigenwert  $\lambda_2 = 3$ , d.h. wir betrachten das Gleichungssystem  $(C - \lambda_2 E)v_2 = 0$ .

$$\begin{pmatrix} -2 & 2 & 2 & | & 0 \\ 1 & -1 & -1 & | & 0 \\ -1 & 1 & 1 & | & 0 \end{pmatrix} \xrightarrow[-\frac{1}{2}Z_1]{Z_3+Z_2} \begin{pmatrix} 1 & -1 & -1 & | & 0 \\ 1 & -1 & -1 & | & 0 \\ 0 & 0 & 0 & | & 0 \end{pmatrix} \xrightarrow{Z_2-Z_1} \begin{pmatrix} 1 & -1 & -1 & | & 0 \\ 0 & 0 & 0 & | & 0 \\ 0 & 0 & 0 & | & 0 \end{pmatrix} \implies \begin{cases} x = s + t, \\ y = s \in \mathbb{R} \text{ beliebig}, \\ z = t \in \mathbb{R} \text{ beliebig}. \end{cases}$$

Die Eigenvektoren von  $C$  zum Eigenwert  $\lambda_2 = 3$  haben somit die Form  $v_2 = s \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} + t \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} t+s \\ s \\ t \end{pmatrix}$  mit  $t, s \in \mathbb{R}$  wobei  $t, s$  nicht gleichzeitig null sein dürfen.

- b) Für das charakteristische Polynom erhalten wir (z.B. mit der Regel von Sarrus)

$$\det(B - \lambda E) = -\lambda^3 + 1.$$

Wir sehen, dass  $\lambda_1 = 1$  eine (reelle) Nullstelle ist.

Mit Polynomdivision erhalten wir

$$(-\lambda^3 + 1) : (\lambda - 1) = -\lambda^2 - \lambda - 1.$$

Die Nullstellen der quadratischen Gleichung  $-\lambda^2 - \lambda - 1 = 0$  sind

$$\lambda_{2,3} = -\frac{1}{2} \pm \sqrt{\frac{1}{4} - 1} = -\frac{1}{2} \pm \sqrt{-\frac{3}{4}},$$

und damit keine reellen Zahlen. Die Matrix  $B$  besitzt somit genau einen reellen Eigenwert  $\lambda_1 = 1$  (und zwei komplexe Eigenwerte).

Um die Eigenvektoren zum reellen Eigenwert  $\lambda_1$  zu finden, betrachten wir das homogene Gleichungssystem  $(B - \lambda_1 E)v_1 = 0$  und erhalten mit Gauss

$$\begin{pmatrix} -1 & 0 & 6 & | & 0 \\ \frac{1}{2} & -1 & 0 & | & 0 \\ 0 & \frac{1}{3} & -1 & | & 0 \end{pmatrix} \xrightarrow{Z_2+\frac{1}{2}Z_1} \begin{pmatrix} -1 & 0 & 6 & | & 0 \\ 0 & -1 & 3 & | & 0 \\ 0 & \frac{1}{3} & -1 & | & 0 \end{pmatrix} \xrightarrow{Z_3+\frac{1}{3}Z_2} \begin{pmatrix} -1 & 0 & 6 & | & 0 \\ 0 & -1 & 3 & | & 0 \\ 0 & 0 & 0 & | & 0 \end{pmatrix} \implies \begin{cases} x = 6t, \\ y = 3t, \\ z = t \in \mathbb{R} \text{ beliebig}. \end{cases}$$

Somit ist  $v_1 = t \begin{pmatrix} 6 \\ 3 \\ 1 \end{pmatrix}$  für jedes  $t \in \mathbb{R}, t \neq 0$  ein Eigenvektor von  $B$  zum Eigenwert  $\lambda_1 = 1$ .

- c) Durch Multiplikation von  $v$  mit  $A$  sehen wir, dass  $Av = 3v$  gilt. Der Vektor  $v$  ist also ein Eigenvektor von  $A$  zum Eigenwert  $\lambda = 3$ . Multiplizieren wir die Gleichung  $Av = 3v$  auf beiden Seiten von links mit  $A^{-1}$  erhalten wir die Gleichung  $A^{-1}Av = A^{-1}3v$  und somit  $v = 3A^{-1}v$ . Durch Division folgt daraus

$$\frac{1}{3}v = A^{-1}v.$$

Somit ist  $v$  auch ein Eigenvektor der inversen Matrix  $A^{-1}$  und zwar zum Eigenwert  $\frac{1}{3} = \frac{1}{\lambda}$ .

## Aufgabe 2

- a) Wir wenden die Matrix  $A$  auf die Spaltenvektoren  $\begin{pmatrix} -1 \\ 1 \end{pmatrix}$  und  $\begin{pmatrix} -2 \\ 1 \end{pmatrix}$  an

$$\begin{pmatrix} 5 & 6 \\ -3 & -4 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix} = -1 \cdot \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

und

$$\begin{pmatrix} 5 & 6 \\ -3 & -4 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} -2 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -4 \\ 2 \end{pmatrix} = 2 \begin{pmatrix} -2 \\ 1 \end{pmatrix}.$$

Die Spaltenvektoren von  $T$  sind somit Eigenvektoren von  $A$  zu den Eigenwerten  $\lambda_1 = -1$  bzw.  $\lambda_2 = 2$ .

- b) Wir kontrollieren  $T \cdot T^{-1} = \begin{pmatrix} -1 & -2 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ -1 & -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$ .

- c) Mit (b) folgt

$$D = T^{-1}AT = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ -1 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 5 & 6 \\ -3 & -4 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -1 & -2 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1 & 0 \\ 0 & 2 \end{pmatrix}.$$

Wir stellen fest, dass es sich bei  $D$  um eine Diagonalmatrix handelt und dass die Einträge auf der Diagonalen genau den Eigenwerten  $\lambda_1 = -1$  und  $\lambda_2 = 2$  von  $A$  entsprechen.

- d) Multiplizieren wir die Gleichung  $D = T^{-1}AT$  von links mit  $T$  und rechts mit  $T^{-1}$  folgt,

$$TDT^{-1} = T(T^{-1}AT)T^{-1} \iff TDT^{-1} = EAE = A.$$

Es gilt also  $A = TDT^{-1}$ . Daraus ergibt sich

$$\begin{aligned} A^2 &= (TDT^{-1})(TDT^{-1}) = TD(T^{-1}T)DT^{-1} \\ &= TDEDT^{-1} \\ &= TD^2T^{-1}. \end{aligned}$$

Analog folgt auf die gleiche Art  $A^{99} = TD^{99}T^{-1}$ .

Mit Hilfe der Matrixmultiplikation von Diagonalmatrizen berechnen wir  $D^{99}$ :

$$\begin{aligned} A^{99} &= \begin{pmatrix} -1 & -2 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -1 & 0 \\ 0 & 2 \end{pmatrix}^{99} \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ -1 & -1 \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} -1 & -2 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -1 & 0 \\ 0 & 2^{99} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ -1 & -1 \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} 1 + 2^{100} & 2 + 2^{100} \\ -1 - 2^{99} & -2 - 2^{99} \end{pmatrix}. \end{aligned}$$

### Aufgabe 3

- a) Richtig. Ist  $x$  ein Eigenvektor von  $A$ , so gilt  $Ax = \lambda x$  für ein bestimmtes  $\lambda$  und somit  $A^2x = A(Ax) = A(\lambda x) = \lambda(Ax) = \lambda^2x$ . Somit ist  $x$  auch ein Eigenvektor von  $A^2$  und zwar zum Eigenwert  $\lambda^2$ .

- b) Falsch. Betrachte zum Beispiel

$$A = \begin{pmatrix} -1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}.$$

Diese Matrix hat als einzigen Eigenwert  $\lambda = -1$ . Es ist aber  $A^2 = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$  mit einzigem Eigenwert  $\lambda = 1$ .

- c) Richtig. Ist  $x$  ein Eigenvektor von  $A$  und auch ein Eigenvektor von  $B$ , gelten  $Ax = \lambda x$  und  $Bx = \mu x$  für ein gewisses  $\lambda$  und  $\mu$ . Damit rechnen wir mit Distributivität der Matrixmultiplikation

$$(A + B)x = Ax + Bx = \lambda x + \mu x = (\lambda + \mu)x.$$

Somit ist  $x$  auch ein Eigenvektor der Matrix  $A + B$

- d) Falsch. Betrachte zum Beispiel

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix} \quad \text{und} \quad B = -A = \begin{pmatrix} -1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

Dann ist  $\lambda = 1$  ein Eigenwert von  $A$  und von  $B$ , aber nicht von der Nullmatrix  $A + B$ .

- e) Falsch.  $A = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$  hat doppelten Eigenwert 1.
- f) Falsch.  $A = \begin{pmatrix} -1 & 1 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}$  hat Determinante 1 und nur den Eigenwert  $-1$ .
- g) Falsch.  $A = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ -1 & 0 \end{pmatrix}$  hat das charakteristische Polynom  $p_A(\lambda) = \lambda^2 + 1$ , welches keine reellen Nullstellen besitzt.
- h) Richtig. Falls  $\lambda$  ein Eigenwert von  $A$  ist, so gilt  $\det(A - \lambda E) = 0$ . Daraus folgt  $\det((A + E) - (\lambda + 1)E) = \det(A - \lambda E) = 0$  und somit ist  $\lambda + 1$  ein Eigenwert von  $A + E$ .