

Sistemas Operacionais Aula 3 – Processos (1)

Prof. Msc. Cleyton Slaviero

cslaviero@gmail.com

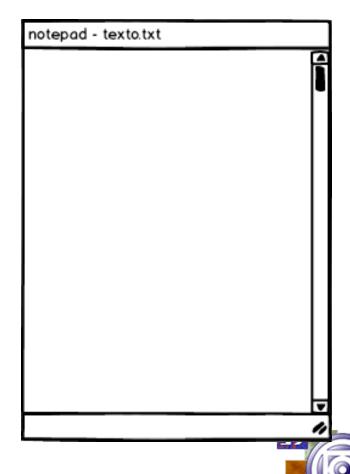
O que é um processo?

- Um SO gerencia hardware em favor dos aplicativos
- Aplicativos
 - Programa armazenado
 - Entidade estática
- Processo
 - Estado de um programa enquanto executa
 - Entidade ativa
 - Um mesmo programa pode ter vários processos



Exemplo

notepad - texto.txt



Universidade Federal

de Mato Grosso Campus Rondonópolis

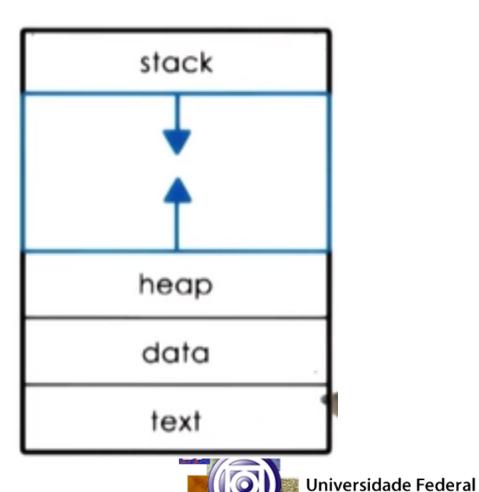
O que é um processo?

- Uma instância de um programa em execução
 - task (tarefa)
 - job
- Partes de um processo
 - Estado de execução
 - Contador de Programa (Program Counter PC)
 - Pilha de execução (stack)
 - Partes e área temporária
 - Dados
 - Estados do registrador
- Pode requerer hardware especial
 - Dispositivos de E/S



Como um processo se parece?

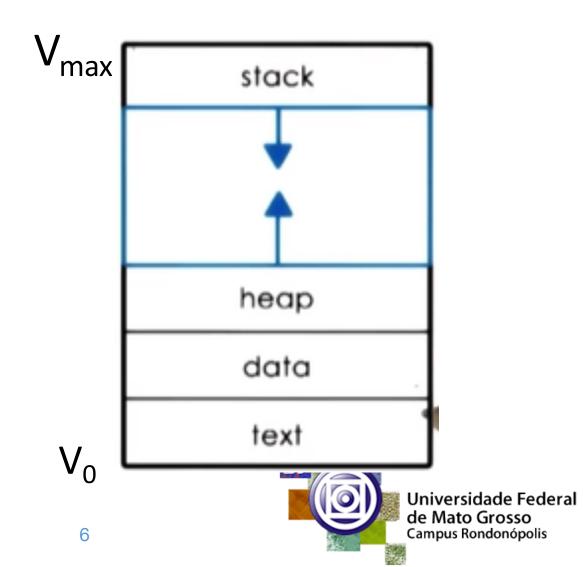
- Texto e dados
 - Estado estático quando o processo carrega
- Heap
 - Criado dinamicamente durante a execução
 - Não contíguo
- Pilha
 - Cresce e diminui durante a execução
 - Posso armazenar o estado de execução



de Mato Grosso Campus Rondonópolis

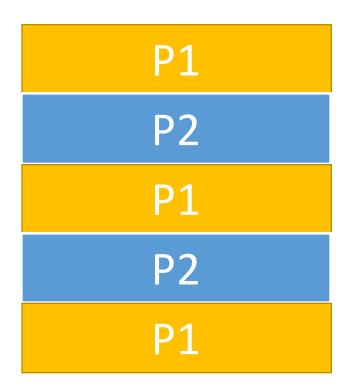
Como um processo se parece?

- Espaço de endereçamento
 - Representação em memória do um processo
- Endereços virtuais
 - Não correspondem a espaços reais
- Compartilham memória física com outros processos



Como um processo se parece?

- Gerenciamento de memória faz um mapeamento
 - E.g.: tabelas de página
- E se não temos espaço suficiente?
 - SO é responsável por decidir quem vai (pra memória física) e quem fica





Como o SO sabe o que um um processo está fazendo?

- Um programa precisa ser compilado
 - O código assembly contém basicamente instruções de manipulação de registradores e "saltos"
- O contador de programa (PC) diz em qual ponto do programa eu estou
 - Mantido na CPU durante a execução
- Além disso...
 - Registradores da CPU
 - Ponteiro de pilha
 - PCB (Process Control Block)



PCB - Process Control Block

- É uma estrutura mantida para cada processo que o SO gerencia
- Criado quando o processo é criado
- Campos são alteradoes de acordo com a mudança de estado

número do processo

contador de programa

registradores

Limites de memória

Lista de arquivos abertos

prioridade

Máscara de sinal

Info de escalonamento da CPU

• • •



PCB - Process Control Block

- Como um PCB é usado?
 - Quando o processo entra em espera, o SO armazena os valores de P1 e restaura P2 (e vice-versa)

Troca de contexto

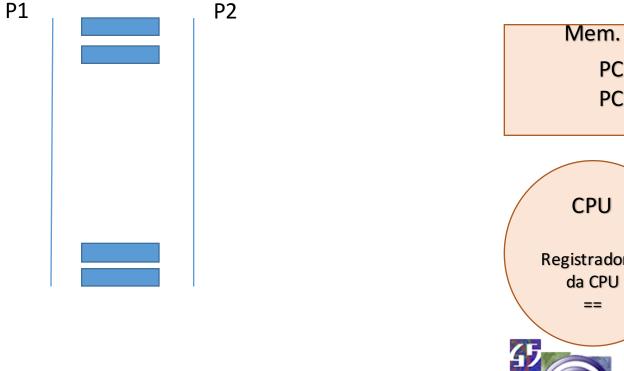
estado do processo número do processo contador de programa registradores Limites de memória Lista de arquivos abertos prioridade Máscara de sinal Info de escalonamento da CPU



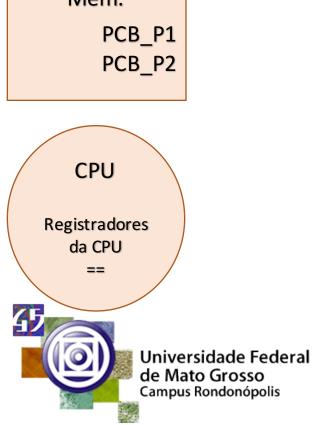
21/07/16 10

Troca de contexto

• Troca-se o contexto de um processo para o contexto de outro



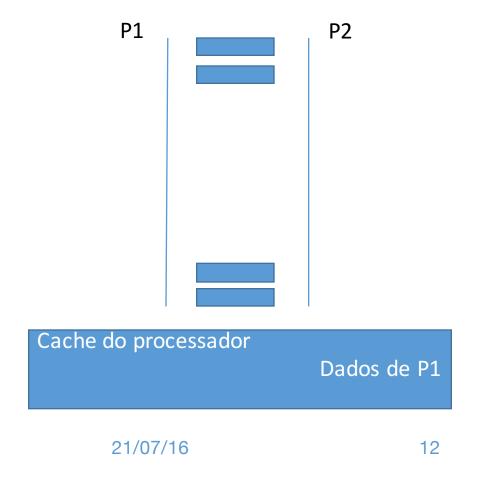
11

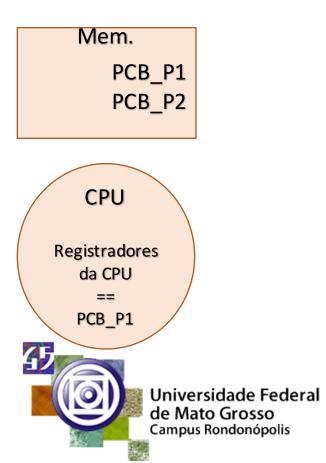


21/07/16

Troca de contexto

• Troca-se o contexto de um processo para o contexto de outro





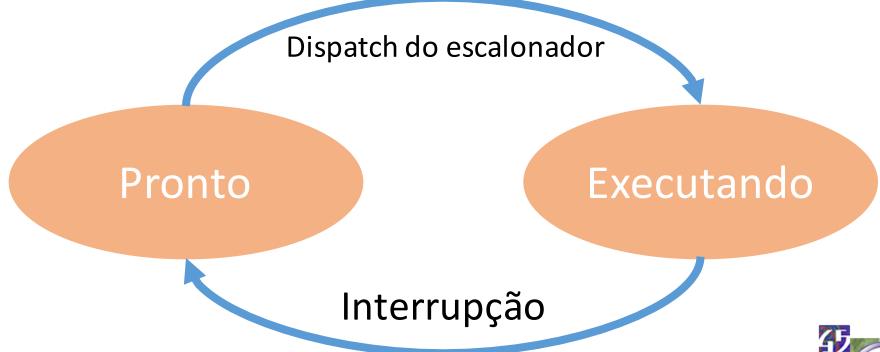
Troca de contexto

- Troca de contexto tem custos!
 - Custos diretos
 - Número de ciclos para carregar e armazenar instruções
 - Custos indiretos
 - Hot cache dados na cache, acesso rápido (bom!)
 - Cold cache é preciso buscar os dados em outra memória (cache miss)
- Boa ideia pensar em limitar a troca de contexto



Ciclo de vida do processo

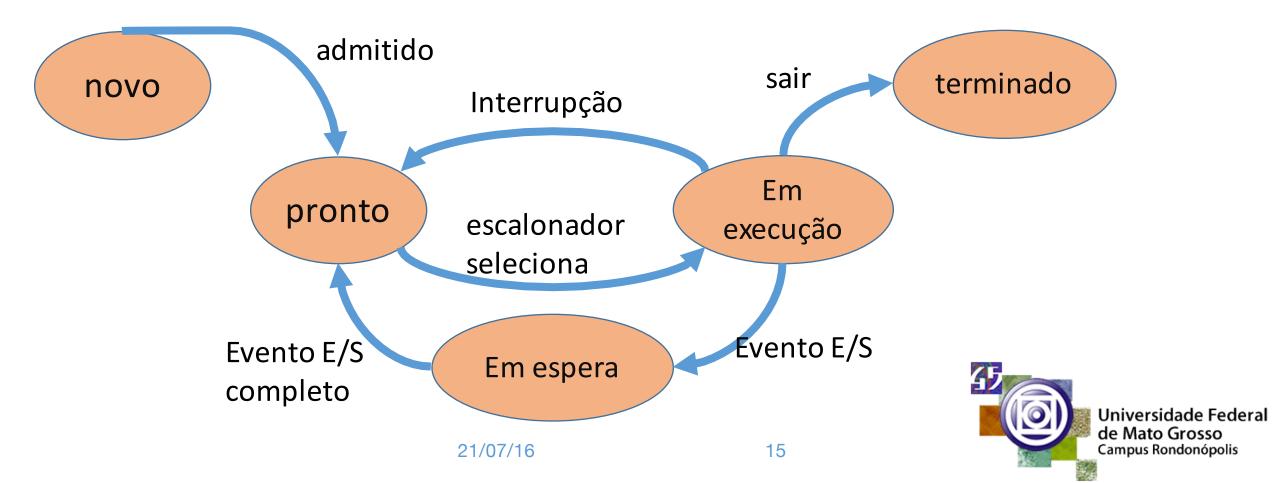
Processos são entidades ativas, mas nem sempre estão executando



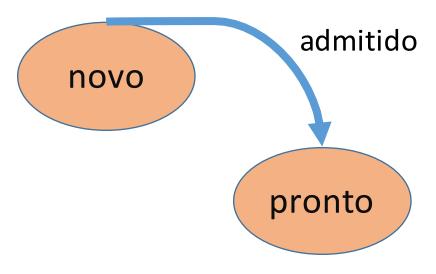


Ciclo de vida de um processo

Versão extendida

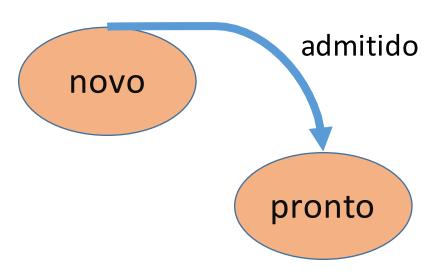


- Nem sempre conseguimos criar todos os processos ao iniciar o sistema
- Quatro eventos gatilhos para criação de processos
 - 1. Início do sistema
 - 2. Execução de uma chamada de sistema de criação de processo por um processo em execução
 - 3. Uma requisição do usuário para criar um novo processo
 - 4. Início de uma tarefa em lote





- Processo em primeiro-plano (foreground)
 - Processos que interagem com os usuários
- Processos em segundo-plano (background)
 - Processos que realizam tarefas específicoas
 - Exemplos
 - Processos para esperar e aceitar novas conexões
 - Processos para esperar por mensagens novas
 - Chamados de daemons





- Um processo cria processos-filhos
- Processo filhos possuem relações entre si
- Alguns são processos root
- Dois mecanismos comuns para criar procesos
 - Fork copia o pcb do pai para um filho novo
 - Dali, continua a execução de onde parou
 - Exec troca a imagem de núcleo do filho e carrega um novo programa
- No Windows
 - CreateProcess
 - Cria processo pai e Filho



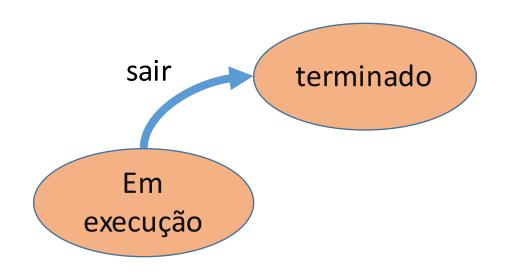
- UNIX
 - Processo init: gera vários processos filhos para atender
 - Outros processos são gerados nos terminais



Término de processos

Voluntário

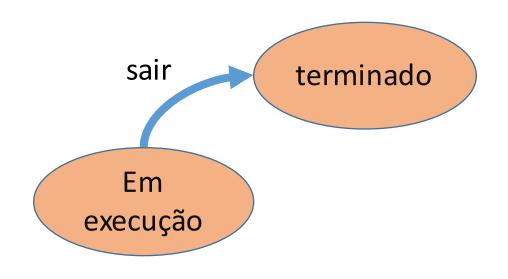
- Saída normal exit (UNIX) e ExitProcess (Win)
- 2. Saída por erro e.g.: arquivo não existe





Término de processos

- Involuntário
 - 1. Erro fatal
 - Divisão por zero
 - Referência a memória não existente
 - 2. Cancelamento por outro processo
 - Kill (UNIX)





- Problema: vários processos para executar
 - Qual executar? Quando executar? Quando trocar? Quando parar?
- Escalonador de processos (CPU scheduler)
 - Determina qual dos processos (prontos) serão enviados para a CPU para iniciar a execução, e por quanto tempo deve rodar
- Preempção
 - Interrupção do processo atual e salvamento do contexto



- Escalonamento
 - Rodar o escalonador para escolher o próximo passo
- Lembrando: para escolher, o processo deve estar no estado **Pronto**
- Escalonador deve se preocupar com a eficiência!
 - Chaveamento é complexo e custoso
 - Afeta desempenho do sistema e satisfação do usuário;
- Escalonador de processo é um processo que deve ser executado quando há mudança de contexto (troca de processo);



- Mudança de Contexto:
- Overhead de tempo;
- Tarefa cara:
 - Salvar as informações do processo que está deixando a CPU em seu BCP → conteúdo dos registradores;
 - Carregar as informações do processo que será colocado na CPU copiar do BCP o conteúdo dos registradores;



PC = OBF4h

PID=2

Estado = Pronto

CPU

PC = 07F4h

PC = 07F4h

PID=4

Estado = Executando



PC = OBF4h

PID=2

Estado = Executando

CPU

PC = OBF4h

PC = 07F4h

PID=4

Estado = Pronto



- Alguns processos passam a maior parte do tempo em atividades de E/S (I/O bound), enquanto outras passam tempo em atividades de CPU (CPU/bound)
- Conforme o tempo passa e processadores evoluem, temos mais processos I/O bound





- Minimizar o tempo ocioso da CPU é interessante!
- Escolher uma fatia de tempo (timeslice)
 - Templo alocado a um processo na na CPU
- Decisões de design
 - Quais valores apropriados ?
 - Métricas para escolher o próximo processo?



- Situações nas quais escalonamento é necessário:
 - Um novo processo é criado;
 - Um processo terminou sua execução e um processo pronto deve ser executado;
 - Quando um processo é bloqueado (semáforo, dependência de E/S), outro deve ser executado;
 - Quando uma interrupção de E/S ocorre o escalonador deve decidir por:
 - i) executar o processo que estava esperando esse evento;
 - ii) continuar executando o processo que já estava sendo executado ou;
 - iii) executar um terceiro processo que esteja pronto para ser executado.
- Quando CPU gera interrupções em intervalos entre 50 a 60 hz (ocorrências por segundo), é preciso tomar uma decisão de escalonamento

- Algoritmos de escalonamento podem ser divididos em duas categorias dependendo de como essas interrupções são tratadas:
 - Preemptivo: estratégia de suspender o processo sendo executado;
 - Nãopreemptivo: estratégia de permitir que o processo sendo executado continue sendo executado até ser bloqueado por alguma razão (semáforos, operações de E/Sinterrupção);



- Categorias de Ambientes:
 - Sistemas em Batch (lote): usuários não esperam por respostas rápidas; algoritmos preemptivos ou não preemptivos;
 - Sistemas Interativos: interação constante do usuário; algoritmos preemptivos; Processo interativo espera comando e executa comando;
 - Sistemas em Tempo Real: processos são executados mais rapidamente; tempo é crucial sistemas críticos; nem sempre preempção é interessante

de Mato Grosso Campus Rondonópolis

- Características de algoritmos de escalonamento:
 - Qualquer sistema:
 - Justiça (Fairness): cada processo deve receber uma parcela justa de tempo da CPU;
 - Balanceamento: diminuir a ociosidade do sistema;
 - Reforço da política garantir o cumprimento da política

- Características de algoritmos de escalonamento:
- Sistemas em Batch:
 - Taxa de execução (throughput): máximo número de jobs executados por unidade de tempo (e.g. hora);
 - Turnaround time (tempo de retorno): minimizar tempo entre submissão e terminação (Small is Beautiful 📽)
 - Tempo de espera: tempo gasto na fila de prontos;
 - Eficiência: Maximizar o tempo de CPU em uso;

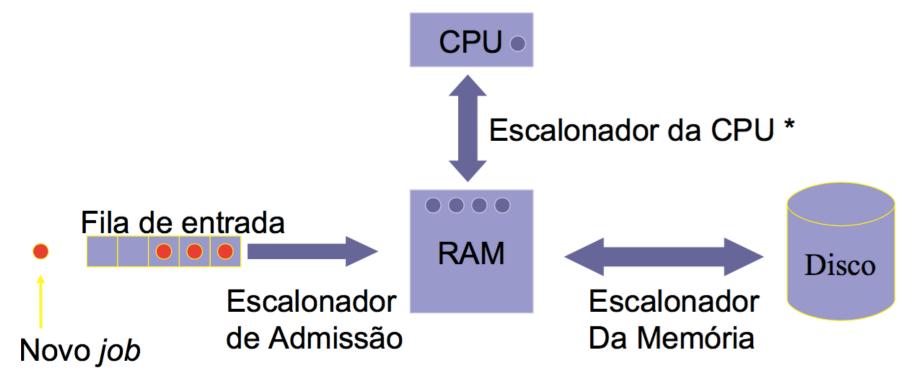


- Características de algoritmos de escalonamento:
 - Sistemas Interativos:
 - Tempo de resposta: tempo esperando para iniciar execução;
 - Satisfazer expectativas do usuários
 - Sistemas em Tempo Real:
 - Prevenir perda de dados;
 - Previsibilidade: prevenir perda da qualidade dos serviços oferecidos;

Campus Rondonópolis

Escalonamento de Processos Sistemas em *Batch*

• Escalonamento Three-Level





Escalonamento de Processos Sistemas em *Batch*

- Escalonamento Three-Level
 - Escalonador de admissão: processos menores primeiro; processos com menor tempo de acesso à CPU e maior tempo de interação com dispositivos de E/S;
 - Escalonador da Memória: decisões sobre quais processos vão para a MP:
 - A quanto tempo o processo está esperando?
 - Quanto tempo da CPU o processo já utilizou?
 - Qual o tamanho do processo?
 - Qual a importância do processo?
- Escalonador da CPU: seleciona qual o próximo processo a ser executado;

Universidade Federal

de Mato Grosso Campus Rondonópolis

- Algoritmos para Sistemas em Batch:
 - First-Come First-Served (ou FIFO);
 - Shortest Job First (SJF);
 - Shortest Remaining Time Next (SRTN);

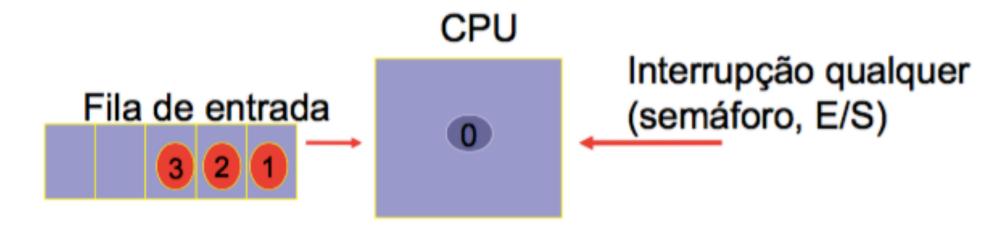


37

- Algoritmo First-Come First-Served
 - Não-preemptivo;
 - Processos são executados na CPU seguindo a ordem de requisição;
 - Fácil de entender e programar;
 - Desvantagem:
 - Ineficiente quando se tem processos que demoram na sua execução;



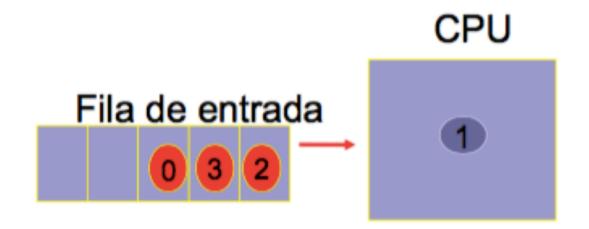
Algoritmo First-Come First-Served





39

Algoritmo First-Come First-Served



CPU não controla o tempo dos processos (não-preemptivo)



- Algoritmo Shortest Job First
 - Não-preemptivo;
 - Possível prever o tempo de execução do processo;
 - Menor processo é executado primeiro;
 - Menor turnaround;
 - Desvantagem:
 - Baixo aproveitamento quando se tem poucos processos prontos para serem executados;



- Algoritmo Shortest Job First
- A \rightarrow a
- B → b+a
- C \rightarrow c+b+a
- D \rightarrow d+c+b+a
- -----
- Tempo médio-turnaround (4a+3b+2c+d)/4
- Contribuição → se a<b<c<d tem-se o mínimo tempo médio

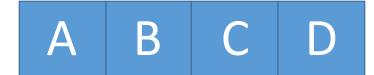
Algoritmo Shortest Job First

8

4

4

4



Em ordem:

Turnaround A = 8

Turnaround B = 12

Turnaround C = 16

Turnaround D = 20

Média \rightarrow 56/4 = 14

Número de processos



(4a+3b+2c+d)/4

}

1

Λ

8

B C D A

Menor *job* primeiro:

Turnaround B = 4

Turnaround C = 8

Turnaround D = 12

Turnaround A = 20

Média > 44/4 = 11



- Algoritmo Shortest Remaining Time Next
 - Versão preemptiva do Shortest Job First
 - Processos com menor tempo de execução são executados primeiro;
 - Se um processo novo chega e seu tempo de execução é menor do que do processo corrente na CPU, a CPU suspende o processo corrente e executa o processo que acabou de chegar;
- Desvantagem: processos que consomem mais tempo podem demorar muito para serem finalizados se muitos processos pequenos chegarem!



- Algoritmos para Sistemas Interativos:
 - Round-Robin;
 - Prioridade;
 - Múltiplas Filas;
 - Shortest Process Next;
 - Garantido;
 - Lottery;
 - Fair-Share;
- Utilizam escalonamento em dois níveis (escalonador da CPU e memória);

Universidade Federal

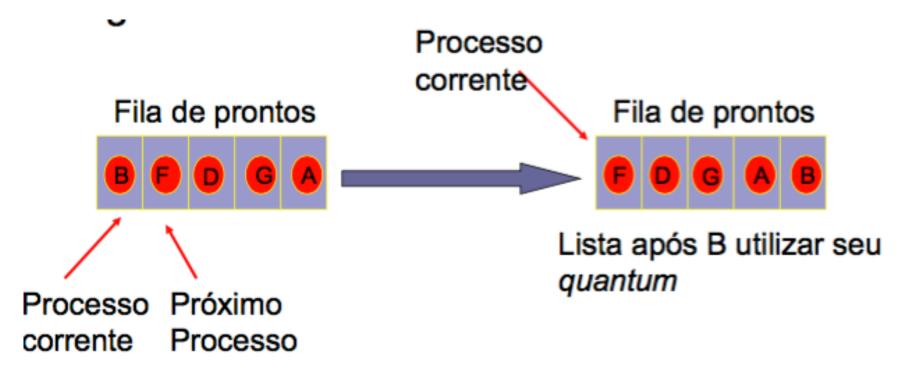
de Mato Grosso

Campus Rondonópolis

- Algoritmo Round-Robin
 - Antigo, mais simples e mais utilizado;
 - Preemptivo (quantum, I/O, system call pelo processo);
 - Cada processo recebe um tempo de execução chamado quantum; ao final desse tempo, o processo é suspenso e outro processo é colocado em execução;
 - Escalonador mantém uma lista de processos prontos;



Algoritmo Round-Robin





- Algoritmo Round-Robin
 - Importante: tempo de chaveamento de processos;
 - quantum: se for muito pequeno, ocorrem muitas trocas diminuindo, assim, a eficiência da CPU; se for muito longo o tempo de resposta é comprometido;



- Algoritmo Round-Robin:
- Exemplos:
 - Δt = 4 mseg
 x = 1mseg→25% de tempo de CPU é perdido→ menor eficiência
 - $\Delta t = 100 \text{ mseg}$
 - x = 1mseg→ 1% de tempo de CPU é perdido→ Tempo de espera dos processos é maior

Quantum razoável: 20-50ms



- Algoritmo de escalonamento por prioridade (*Priority Scheduling*)
 - Round-robin considera todos os processos iguais
 - Cada processo possui uma prioridade → os processos prontos com maior prioridade são executados primeiro;
 - Prioridades são atribuídas dinâmica ou estaticamente;
 - Classes de processos com mesma prioridade;
 - Preemptivo;



Algoritmos com Prioridades





- Algoritmos com Prioridades
 - Como evitar que os processos com maior prioridade sejam executados indefinidamente?
 - Diminuir a prioridade do processo corrente e troca-lo pelo próximo processo com maior prioridade (chaveamento);
 - Cada processo possui um quantum;



- Múltiplas Filas:
 - CTSS (Compatible Time Sharing System);
 - IBM7094 só poderia ter um processo na memória
 - Solução 1: Mais quantum! RUIM
 - Solução 2: Classes de prioridades;
 - Cada classe de prioridades possui quanta diferentes;
 - Assim, a cada vez que um processo é executado e suspenso ele recebe mais tempo para execução;
 - Preemptivo;



- Múltiplas Filas:
 - Ex.: um processo precisa de 100 *quanta* para ser executado;
 - Inicialmente, ele recebe um quantum para execução;
 - Das próximas vezes ele recebe, respectivamente, 2, 4, 8, 16, 32 e 64 *quanta* (7 chaveamentos) para execução;
 - Quanto mais próximo de ser finalizado, menos frequente é o processo na CPU → eficiência



- Sistemas Linux e Windows
 - Multilevel feedback queue
 - Dá preferência a processos curtos
 - Dá prioridades para processos I/O bound
 - Estuda o processo e escalona de acordo com o estudo
 - Cada fila usa um escalonamento round-robin
 - Os I/Os promovem o processos para as filas com maior prioridade



- Algoritmo Shortest Process Next
 - Mesma idéia do Shortest Job First;
 - Processos Interativos: não se conhece o tempo necessário para execução;
 - Como empregar esse algoritmo: ESTIMATIVA de TEMPO!
 - Verficar o comportamento passado do processo e estimar o tempo.
 - Aging estimativa do próximo valor em uma série



- Outros algoritmos:
 - Algoritmo de Escalonamento Garantido:
 - Garantias são dadas aos processos dos usuários:
 - n usuários > 1/n do tempo de CPU para cada usuário;
 - Lottery Scheduling:
 - Cada processo recebe "tickets" que lhe d\(\tilde{a}\)o direito de execu\(\tilde{a}\)o;
 - Processos podem compartilhar tickets
 - Novos processos podem ganhar tickets e "concorrer"



- Algoritmo Fair-Share:
 - O dono do processo é levado em conta;
 - Se um usuário A possui mais processos que um usuário B, o usuário A terá prioridade no uso da CPU;
- Usuário 1 → A, B, C, D
 - Usuário 2 → E
 - Garantia de 50%
- Circular → A, E, B, E, C, E, D, E
- 50% a mais para Usuário 1 → A, B, E, C, D, E



Escalonamento de ProcessosSistemas em Tempo Real

- Tempo é um fator crítico; possui um deadline
- Sistemas críticos:
 - Aviões;
 - Hospitais;
 - Usinas Nucleares;
 - Bancos;
 - Multimídia;
- Ponto importante: obter respostas em atraso é tão ruim quanto não obter respostas;



Escalonamento de ProcessosSistemas de Tempo Real

- Tipos de STR:
 - Hard Real Time: atrasos não são tolerados;
 - Aviões, usinas nucleares, hospitais;
 - Soft Real Time: atrasos são tolerados;
 - Bancos; Multimídia;
- Programas são divididos em vários processos;
- Eventos causam a execução de processos:
 - Periódicos: ocorrem em intervalos regulares de tempo;
 - Aperiódicos: ocorrem em intervalos irregulares de tempo;



Escalonamento de ProcessosSistemas de Tempo Real

- Algoritmos podem ser estáticos ou dinâmicos;
 - Estáticos: decisões de escalonamento antes do sistema começar;
 - Informação disponível previamente;
 - Dinâmicos: decisões de escalonamento em tempo de execução;



Política vs. Mecanismo

- Até então, todos os processos pertencem a diferentes usuários e computer pela CPU
- Processos podem ter filhos rodando
- Escalonadores não consideram o plano do processo-pai
- Solução: separação entre mecanismo e política de escalonamento
 - Parâmetros do algoritmo podem ser preenchidos pelos procesos

