



ugr

Universidad
de Granada

ALGORÍTMICA
GRADO EN INGENIERÍA INFORMÁTICA

Práctica 4

El viajante de comercio

Autores

María Jesús López Salmerón
Nazaret Román Guerrero
Laura Hernández Muñoz
José Baena Cobos
Carlos Sánchez Páez



DECSAI
Departamento de Ciencias de la Computación e I.A.
Universidad de Granada

ESCUELA TÉCNICA SUPERIOR DE INGENIERÍAS INFORMÁTICA Y DE TELECOMUNICACIÓN

CURSO 2017-2018

Índice

1. Descripción de la práctica	1
2. Descripción del algoritmo	1
2.1. Datos y estructuras utilizadas	1
2.2. Procedimiento	1
3. Resultados obtenidos	2
4. Conclusiones	8
5. Anexo: código fuente	9

Índice de figuras

1. Tiempos obtenidos	2
2. ulysses6.tsp	3
3. ulysses7.tsp	3
4. ulysses8.tsp	4
5. ulysses9.tsp	4
6. ulysses10.tsp	5
7. ulysses11.tsp	5
8. ulysses12.tsp	6
9. ulysses13.tsp	6
10. ulysses14.tsp	7
11. ulysses15.tsp	7
12. ulysses16.tsp	8
13. Evolución del tiempo de ejecución	8
14. TSP mediante Branch&Bound	15
15. Ejecución de la práctica	15
16. Generador de gráficas	16

1. Descripción de la práctica

El objetivo de esta práctica es abarcar el problema del viajante de comercio (TSP, *Travel Salesman Problem*) mediante estrategias voraces. En concreto, seguiremos la heurística de *Branch and Bound*.

Tiene las siguientes características:

- **Conjunto de candidatos.** Ciudades a visitar.
- **Conjunto de seleccionados.** Aquellas ciudades que vayamos incorporando al circuito.
- **Función solución.** Todas las ciudades han sido visitadas y hemos vuelto a la primera.
- **Función de factibilidad.** La ciudad no ha sido visitada aún.
- **Función selección.** De entre todos los candidatos, elegimos aquella ciudad que incrementa menos el coste del circuito que llevamos hasta el momento.

2. Descripción del algoritmo

2.1. Datos y estructuras utilizadas

- **Distancia.** Comienza inicializada a $+\infty$.
- **Cota inferior.** Utilizamos una cota inferior optimista que inicializamos mediante un algoritmo greedy, aproximado al algoritmo *vecino más cercano*. La heurística que sigue el algoritmo es la siguiente:

$$\frac{1}{2} \sum_{i=0}^n \text{coste}_{\text{entrada}}(i) + \text{coste}_{\text{salida}}(i)$$

En la sumatoria se acumulan progresivamente los costes de entrada y de salida de cada nodo que sean menores entre las aristas posibles de cada uno. Tras completar la sumatoria se divide a la mitad debido a que la salida de un nodo es la entrada del siguiente.

- **Solución parcial.** Es un vector que contiene la solución, pudiendo o no estar completa. En el caso de que esté completa pasa a ser la nueva cota.
- **Visitados.** Es un vector de booleanos que contiene *true* si la ciudad ya ha sido visitada y *false* en otro caso.

2.2. Procedimiento

El ajuste inicial que se lleva a cabo es el siguiente:

1. Se calcula la cota inferior inicial mediante el algoritmo greedy anteriormente explicado.
2. Se toma la primera ciudad y se introduce en la solución parcial. La ciudad ya ha sido visitada, por tanto se pone a *true* en el vector de visitados.

3. Se llama entonces al método recursivo que lleva a cabo el algoritmo *Branch and Bound* propiamente dicho.

El seguimiento del algoritmo es el que sigue:

1. En el caso base se comprueba si hemos llegado a un nodo hoja del árbol. Si efectivamente estamos en un nodo hoja, cerramos el circuito y comprobamos si la solución parcial actual es mejor que la global (la distancia es menor). En caso afirmativo, ésta se actualiza.
2. Si no estamos en el caso base, se siguen los siguientes pasos
 - a) Recorremos todas las ciudades restantes.
 - b) Comprobamos que no ha sido visitada y que no es la misma ciudad en la que estamos actualmente.
 - c) Calculamos el coste que supone añadir la nueva ciudad al recorrido.
 - d) Calculamos la cota de la rama actual. Se puede calcular de dos formas: si el nivel es el 1 la calculamos como la media entre el menor arco entrante de la última ciudad de la solución parcial y la nueva que queremos añadir. Si el nivel no es el 1, se calcula como la media entre el menor arco saliente de la última ciudad de la solución parcial y el menor arco entrante de la ciudad a añadir.
 - e) Comprobamos si la suma entre la cota actual y el peso actual es menor que la distancia total, hemos encontrado una cota menor y por tanto exploramos los hijos mediante una llamada recursiva.
 - f) Deshacemos los cambios que hemos realizado para que el siguiente hijo que evaluemos encuentre las variables en las mismas condiciones que el que se acaba de comprobar.

3. Resultados obtenidos

Número de ciudades	Tiempo(s)
6	$3,3886 \cdot 10^{-5}$
7	0.000140369
8	0.000602488
9	0.00357393
10	0.0154363
11	0.128727
12	0.658938
13	4.02953
14	31.2847
15	245.842 (4 minutos y 5.842 segundos)
16	1541.08 (25 minutos y 41 segundos)

Figura 1: Tiempos obtenidos

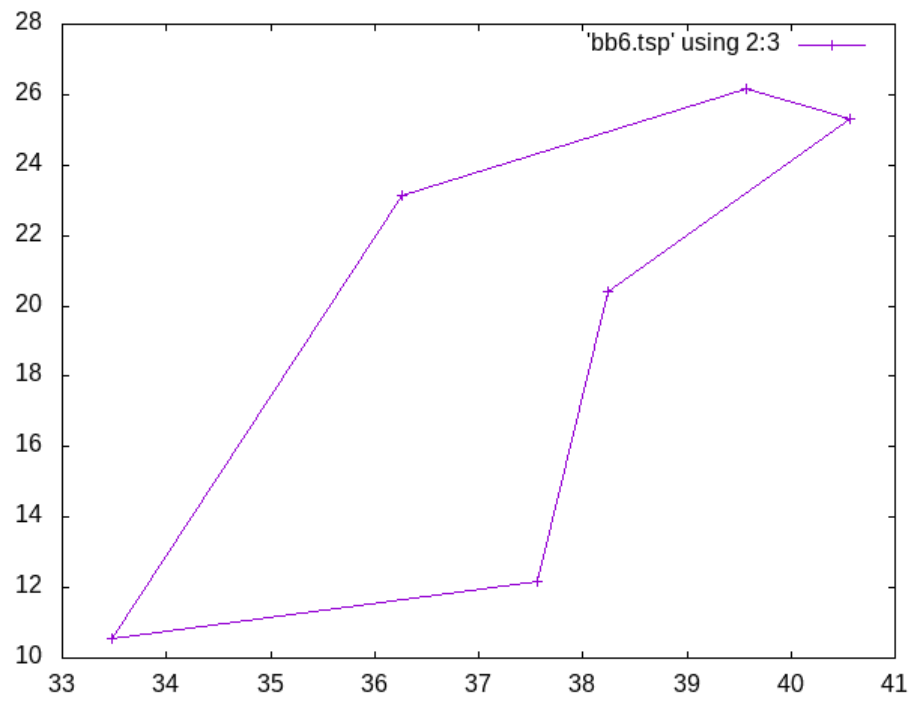


Figura 2: ulysses6.tsp

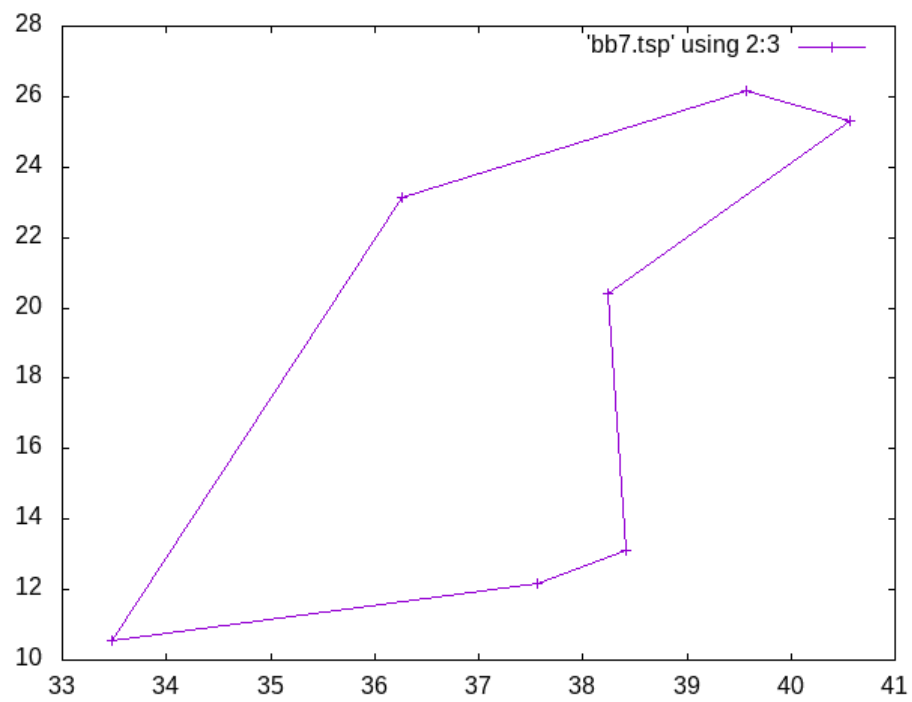


Figura 3: ulysses7.tsp

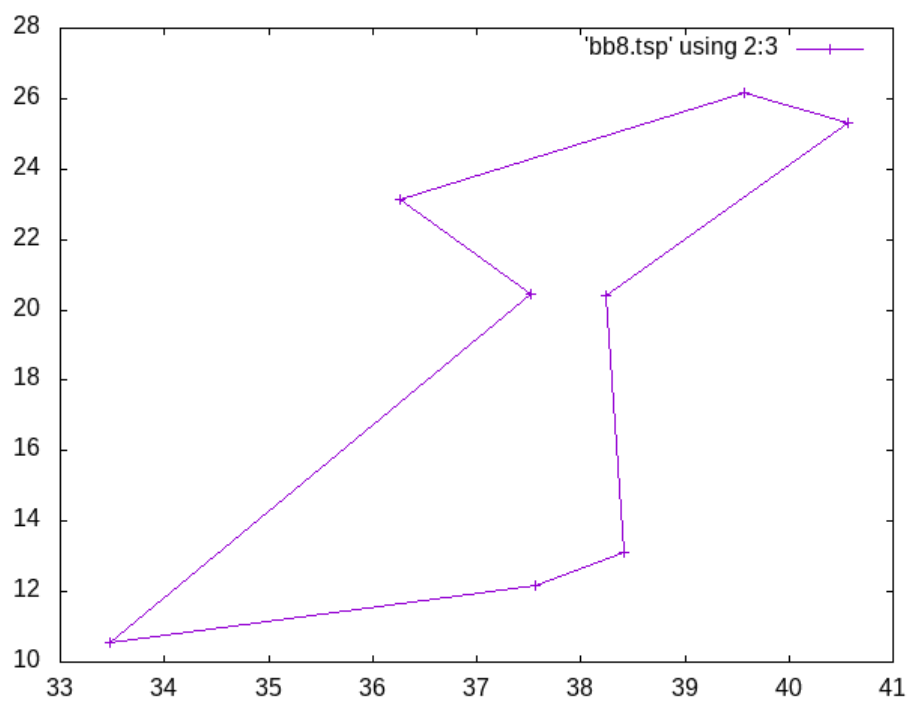


Figura 4: ulysses8.tsp

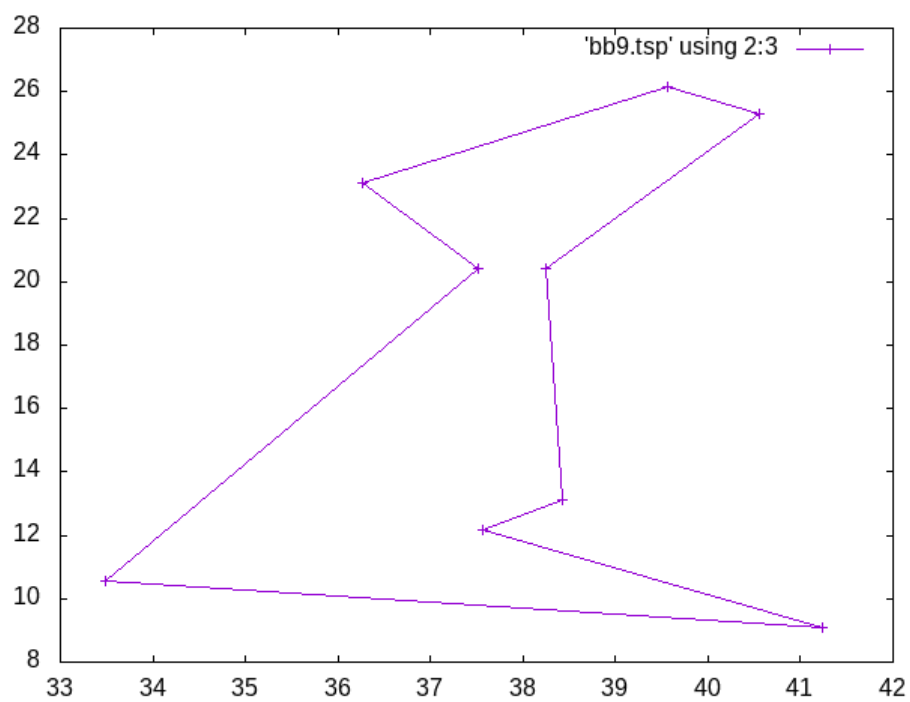


Figura 5: ulysses9.tsp

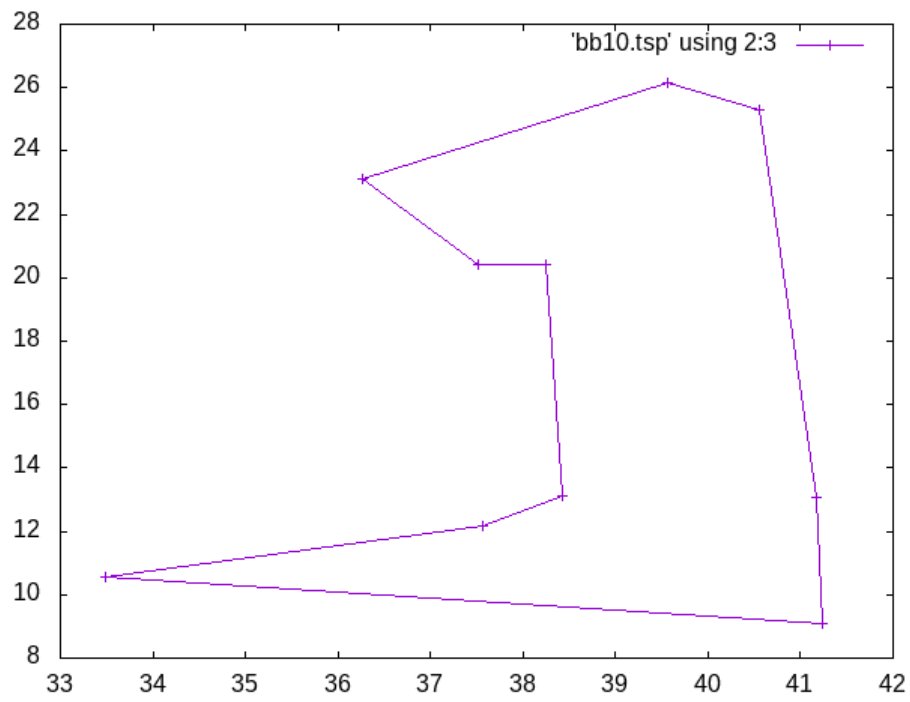


Figura 6: ulysses10.tsp

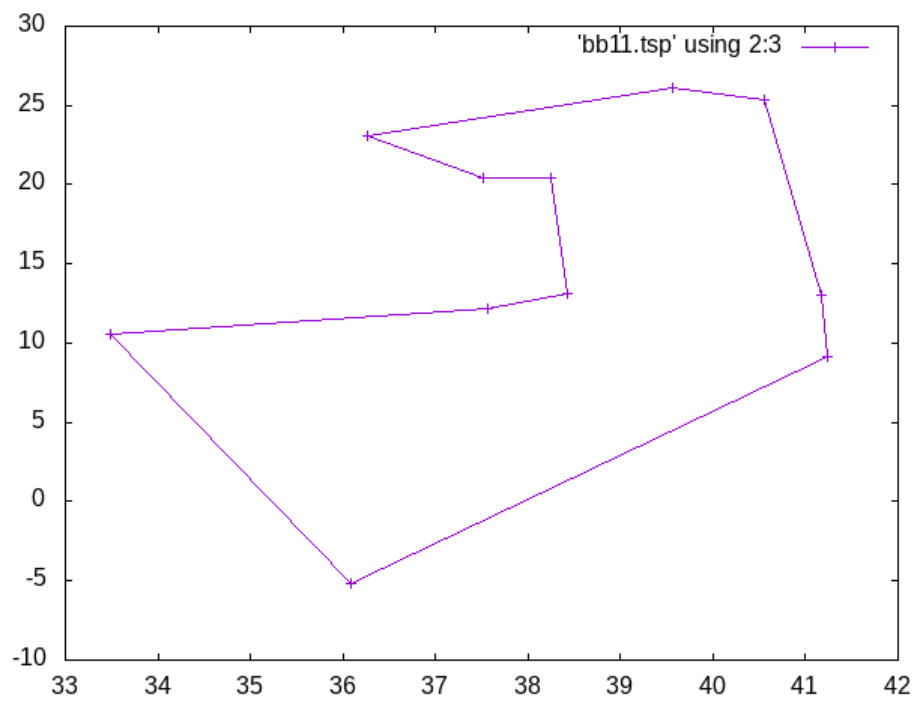


Figura 7: ulysses11.tsp

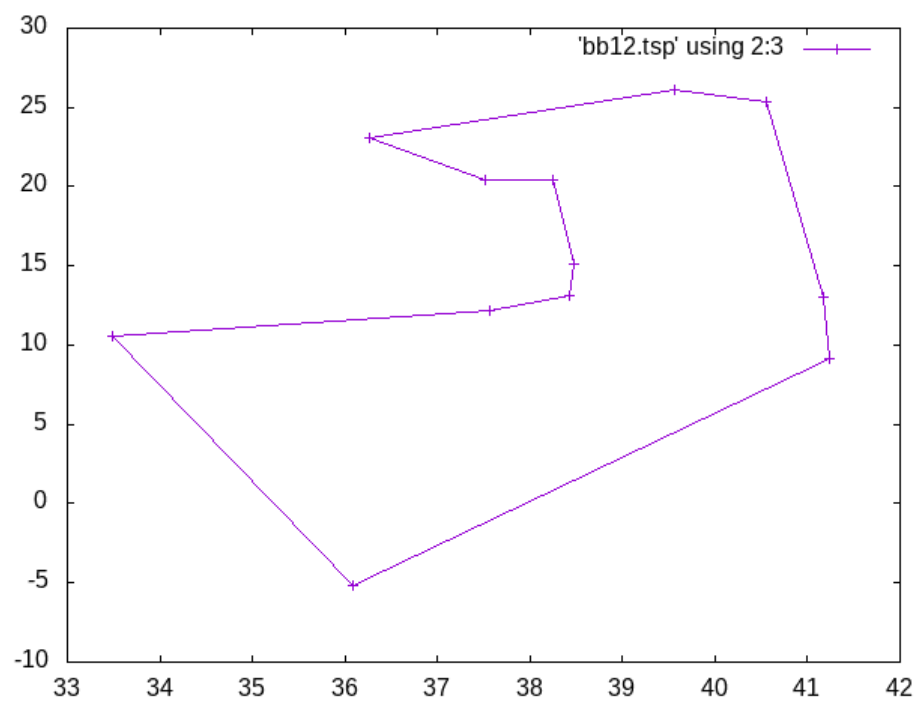


Figura 8: ulysses12.tsp

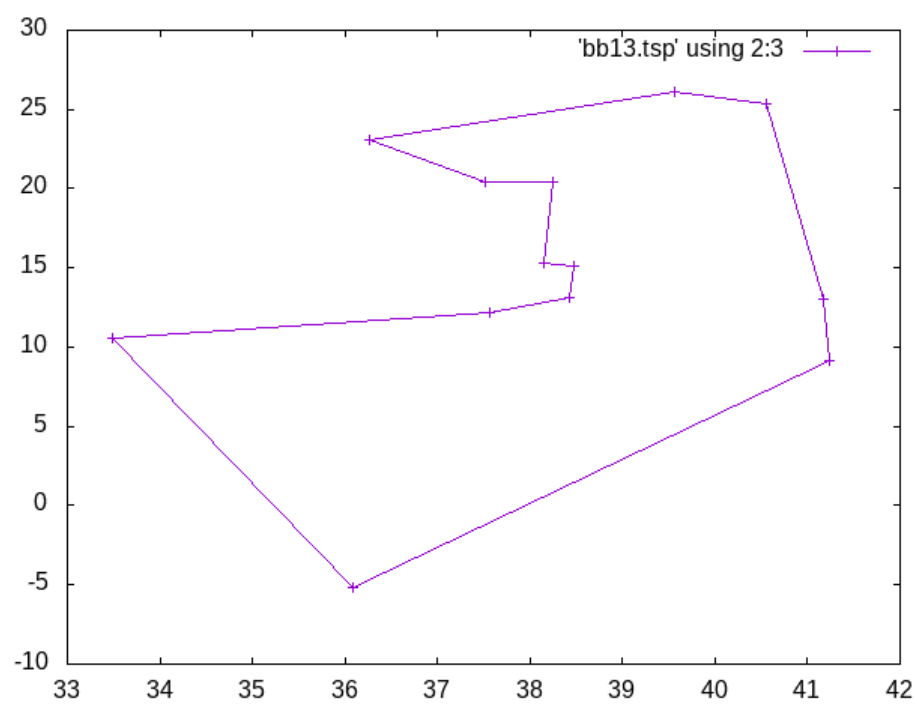


Figura 9: ulysses13.tsp

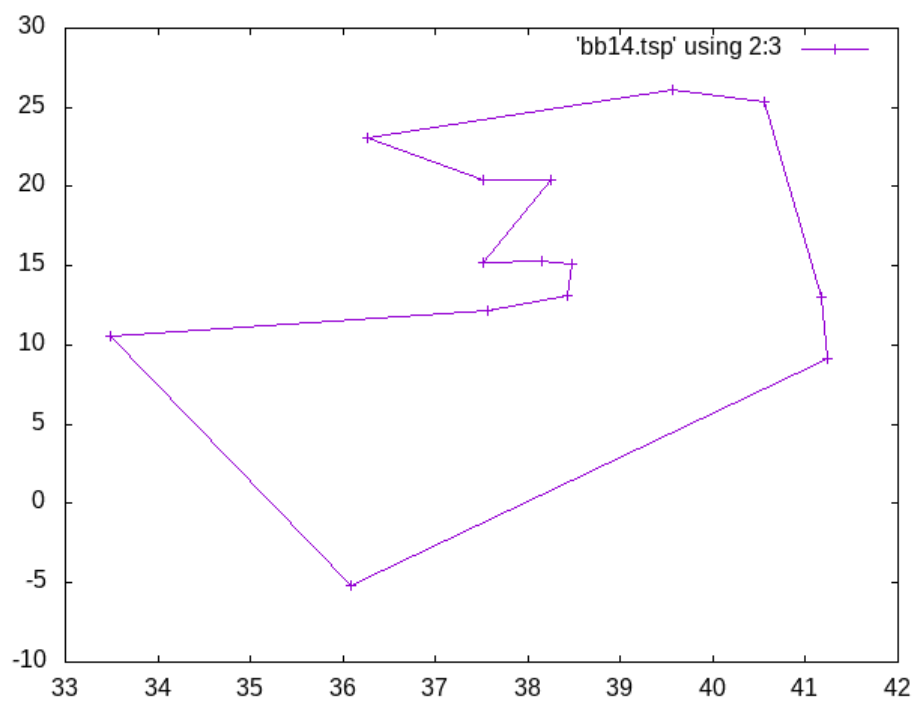


Figura 10: ulysses14.tsp

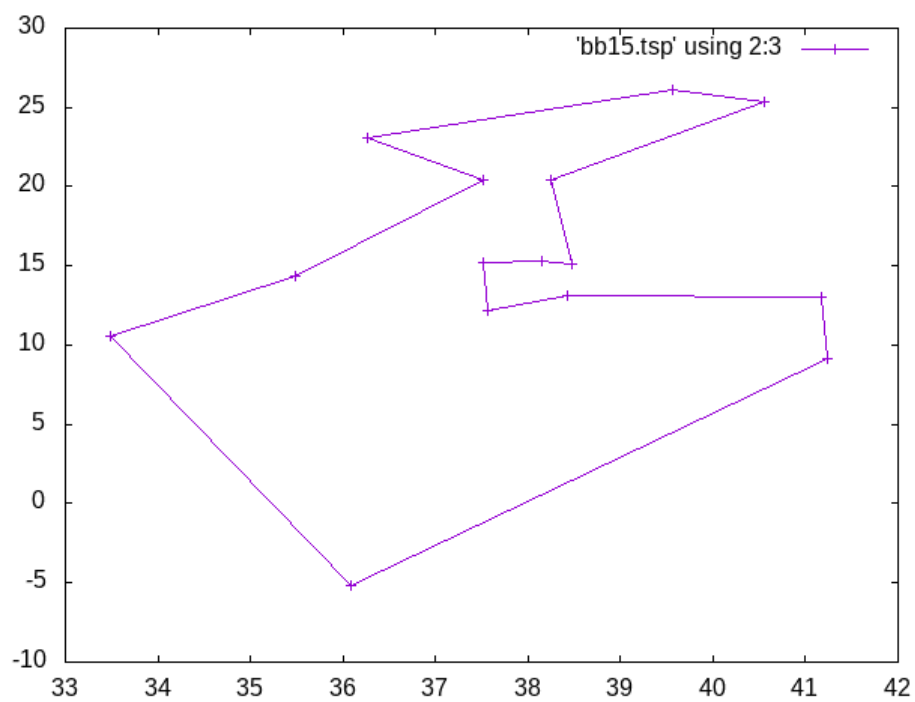


Figura 11: ulysses15.tsp

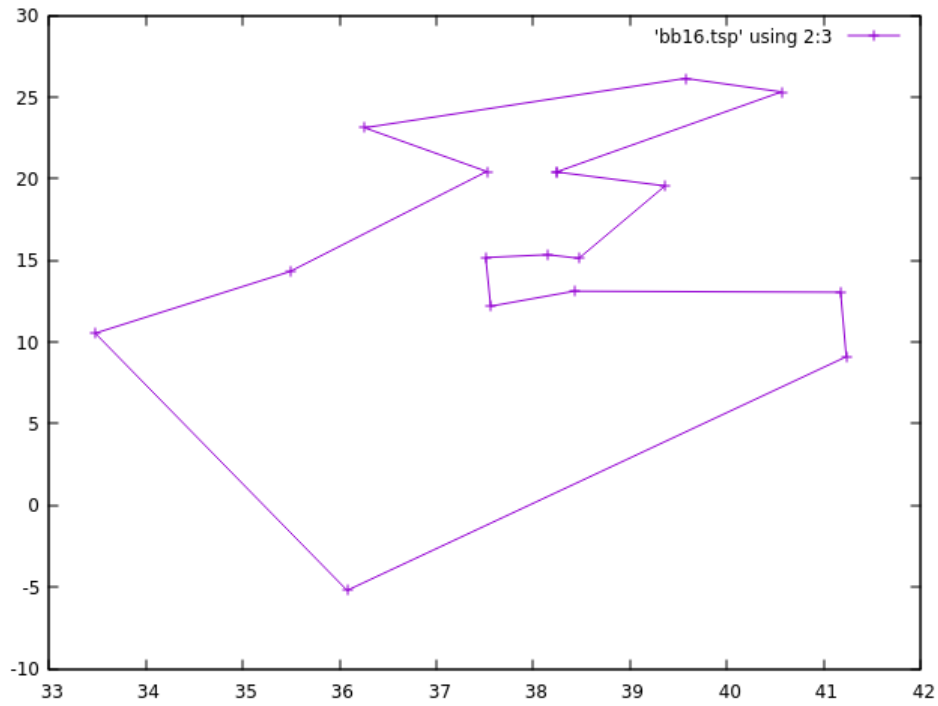


Figura 12: ulysses16.tsp

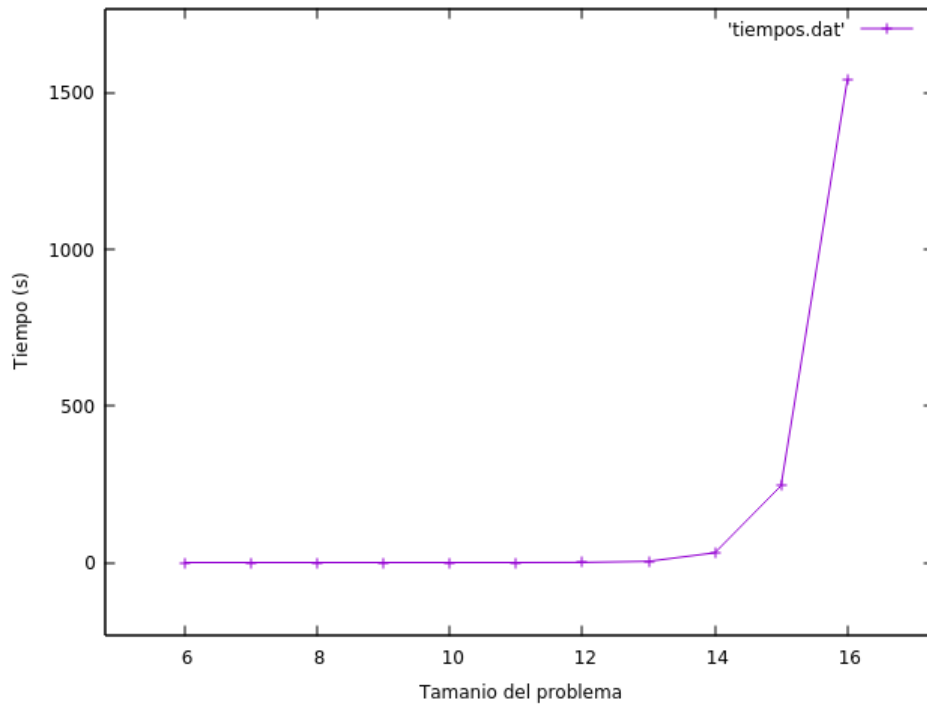


Figura 13: Evolución del tiempo de ejecución

4. Conclusiones

Lo más destacable de este algoritmo es que en términos de orden de eficiencia es pésimo pero, sin embargo, proporciona una solución muy óptima.

5. Anexo: código fuente

```
1  #include <chrono>
2  #include <climits>
3  #include <cmath>
4  #include <ctime>
5  #include <fstream>
6  #include <iostream>
7  #include <limits>
8  #include <list>
9  #include <string>
10 #include <vector>
11 using namespace std;
12 using namespace std::chrono;
13
14 #define DEBUG 0
15
16 struct ciudad {
17     int n;
18     double x;
19     double y;
20     ciudad &operator=(const ciudad &otra) {
21         if (this != &otra) {
22             x = otra.x;
23             y = otra.y;
24             n = otra.n;
25         }
26         return *this;
27     }
28 };
29
30 bool operator==(const ciudad &una, const ciudad &otra) {
31     return una.n == otra.n;
32 }
33 bool operator!=(const ciudad &una, const ciudad &otra) {
34     return !(una == otra);
35 }
36
37 ostream &operator<<(ostream &flujo, const vector<ciudad> &v) {
38     for (auto it = v.begin(); it != v.end(); ++it) {
39         if (it != v.begin())
40             flujo << "->";
41         flujo << it->n + 1;
42     }
43     return flujo;
44 }
45 class TravelSalesman {
46
```

```

47 private:
48     const double MAX = numeric_limits<double>::max();
49     vector<ciudad> ciudades; // Almaceno problema
50     double distancia_total; // Distancia del circuito
51     vector<ciudad> camino; // Solución final.
52     vector<vector<double>> matriz_distancias;
53     vector<bool> visitados;
54     double calcularDistanciaCamino(const vector<ciudad> &path) const;
55     double distanciaEuclidea(const ciudad &una, const ciudad &otra) const;
56     void InicializarMatrizDistancias();
57     void Reservar(int n);
58     void ResetVisitados();
59     void RecBranchBound(double cota_actual, double peso_actual, int nivel,
60                         vector<ciudad> solucion_parcial);
61     double CalcularCotaInicial() const;
62
63     double MenorEntrante(const ciudad &ciudad) const;
64
65     double MenorSaliente(const ciudad &ciudad) const;
66     double Distancia(const ciudad &a, const ciudad &b) const;
67
68 public:
69     TravelSalesman();
70     TravelSalesman(char *archivo);
71     int GetTamano() const;
72     void CargarDatos(char *archivo);
73     void imprimirResultado() const;
74     void Exportar(const char *name) const;
75
76     void BranchBound();
77 };
78
79 TravelSalesman::TravelSalesman() {
80     distancia_total = MAX;
81     ResetVisitados();
82 }
83
84 TravelSalesman::TravelSalesman(char *archivo) {
85     CargarDatos(archivo);
86     distancia_total = MAX;
87     ResetVisitados();
88 }
89
90 double TravelSalesman::Distancia(const ciudad &a, const ciudad &b) const {
91     return matriz_distancias[a.n][b.n];
92 }
93 void TravelSalesman::imprimirResultado() const {
94     cout << endl << "Mejor solución:" << endl;

```

```

95     cout << camino << endl;
96     cout << "Distancia: " << distancia_total << endl;
97 }
98
99 void TravelSalesman::Exportar(const char *name) const {
100     ofstream salida;
101     salida.open(name);
102     if (salida.is_open()) {
103         salida << "DIMENSION: ";
104         salida << ciudades.size() << endl;
105         salida << "DISTANCIA: " << distancia_total << endl;
106         for (auto it = camino.begin(); it != camino.end(); ++it) {
107             salida << it->n + 1 << " " << it->x << " " << it->y << endl;
108         }
109         salida.close();
110     } else
111         cout << "Error al exportar." << endl;
112 }
113
114 void TravelSalesman::CargarDatos(char *archivo) {
115     ifstream datos;
116     string s;
117     int n;
118     ciudad aux;
119     datos.open(archivo);
120     if (datos.is_open()) {
121         datos >> s; // Leo DIMENSIÓN (cabecera)
122         datos >> n; // Leo NÚMERO de ciudades .
123         Reservar(n);
124         for (int i = 0; i < n; i++) {
125             datos >> aux.n; // Leo número de ciudad
126             aux.n--; // Decremento el número: los índices del archivo comienzan
127                 // en 1. Los del vector en 0.
128             datos >> aux.x >> aux.y; // Leo coordenadas
129             ciudades.push_back(aux);
130         }
131         datos.close();
132     } else
133         cout << "Error al leer " << archivo << endl;
134     InicializarMatrizDistancias();
135 }
136
137 int TravelSalesman::GetTamaño() const { return ciudades.size(); }
138
139 void TravelSalesman::ResetVisitados() {
140     for (auto it = visitados.begin(); it != visitados.end(); ++it)
141         *it = false;
142 }

```

```

143
144 double
145 TravelSalesman::calcularDistanciaCamino(const vector<ciudad> &path) const {
146     double distancia = 0;
147     for (int i = 0, j = 1; j < path.size(); i++, j++)
148         distancia += distanciaEuclidea(path[i], path[j]);
149     return distancia;
150 }
151
152 double TravelSalesman::distanciaEuclidea(const ciudad &una,
153                                           const ciudad &otra) const {
154     double resultado;
155     if (una == otra)
156         resultado = 0;
157     else
158         resultado = sqrt(pow(una.x - otra.x, 2) + pow(una.y - otra.y, 2));
159     return resultado;
160 }
161
162 void TravelSalesman::InicializarMatrizDistancias() {
163     for (int i = 0; i < ciudades.size(); i++)
164         for (int j = 0; j < ciudades.size(); j++)
165             matriz_distancias[i][j] = distanciaEuclidea(ciudades[i], ciudades[j]);
166 }
167
168 void TravelSalesman::Reservar(int n) {
169     visitados.resize(n);
170     matriz_distancias.resize(n);
171     for (int i = 0; i < n; i++)
172         matriz_distancias[i].resize(n);
173 }
174
175 double TravelSalesman::MenorEntrante(const ciudad &ciudad) const {
176     double menor = MAX;
177     for (int i = 0; i < ciudades.size(); i++)
178         if (i != ciudad.n && matriz_distancias[i][ciudad.n] < menor)
179             menor = matriz_distancias[i][ciudad.n];
180     return menor;
181 }
182
183 double TravelSalesman::MenorSaliente(const ciudad &ciudad) const {
184     double menor_entrante = MAX, menor_saliente = MAX;
185     for (int i = 0; i < ciudades.size(); i++) {
186         if (ciudad.n != i) {
187             if (matriz_distancias[i][ciudad.n] <= menor_entrante) {
188                 menor_saliente = menor_entrante;
189                 menor_entrante = matriz_distancias[i][ciudad.n];
190             } else if (matriz_distancias[i][ciudad.n] <= menor_saliente &&

```

```

191         matriz_distancias[i][ciudad.n] != menor_entrante)
192     menor_saliente = matriz_distancias[i][ciudad.n];
193 }
194 }
195 return menor_saliente;
196 }
197
198 double TravelSalesman::CalcularCotaInicial() const {
199     double cota = 0;
200     for (auto it = ciudades.begin(); it != ciudades.end(); ++it)
201         cota += MenorEntrante(*it) + MenorSaliente(*it);
202     cota /= 2;
203     return cota;
204 }
205
206 void TravelSalesman::BranchBound() {
207     double cota_inicial = CalcularCotaInicial();
208     vector<ciudad> solucion_parcial;
209     solucion_parcial.push_back(ciudades[0]); // Meto primera ciudad.
210     visitados[0] = true;
211     RecBranchBound(cota_inicial, 0, 1, solucion_parcial);
212 }
213
214 void TravelSalesman::RecBranchBound(double cota_actual, double peso_actual,
215                                     int nivel,
216                                     vector<ciudad> solucion_parcial) {
217     if (nivel == ciudades.size()) { // Caso base
218         double resultado_actual = peso_actual + Distancia(solucion_parcial.back(),
219                                                         ↪ solucion_parcial.front());
220
221         if (resultado_actual < distancia_total) {
222             distancia_total = resultado_actual;
223             camino = solucion_parcial;
224             camino.push_back(camino.front());
225         }
226     } else { // Sigo expandiendo
227         for (auto it = ciudades.begin(); it != ciudades.end(); ++it) {
228             if (Distancia(*it, solucion_parcial.back()) != 0 && !visitados[it->n]) {
229                 double cota_local = cota_actual;
230                 double p_nuevo = peso_actual + Distancia(*it,
231                                                         ↪ solucion_parcial.back());
232
233                 if (nivel == 1)
234                     cota_local -= (MenorEntrante(solucion_parcial[nivel - 1]) +
235                                   MenorEntrante(*it)) /
236                                   2;
237                 else
238                     cota_local -= (MenorSaliente(solucion_parcial[nivel - 1]) +

```

```

237         MenorEntrante(*it)) /
238         2;
239     double actual = cota_local + peso_actual;
240     if (actual < distancia_total) { // La solución puede mejorar
241         solucion_parcial.push_back(*it);
242         visitados[it->n] = true;
243         RecBranchBound(cota_local, p_nuevo, nivel + 1, solucion_parcial);
244         solucion_parcial.erase(solucion_parcial.end()-1); //Deshago el
            ↪ cambio.
245     }
246     // Deshacemos cambios
247     ResetVisitados();
248     for (auto it = solucion_parcial.begin(); it != solucion_parcial.end();
249         ++it)
250         visitados[it->n] = true;
251     }
252 }
253 }
254 }
255 int main(int argc, char **argv) {
256
257     if (argc != 2) {
258         cerr << "Error de formato: " << argv[0] << " <fichero>." << endl;
259         exit(-1);
260     }
261     TravelSalesman instancia(argv[1]);
262
263     auto tantes = high_resolution_clock::now();
264
265     instancia.BranchBound();
266
267     auto tdespues = high_resolution_clock::now();
268
269     double tiempo = duration_cast<duration<double>>(tdespues - tantes).count();
270
271     cout << "Tamaño=" << instancia.GetTamano() << " Tiempo (s)=" << tiempo
272         << endl;
273
274     string nombre;
275     nombre = "bb";
276     nombre += to_string(instancia.GetTamano());
277     nombre += ".tsp";
278     instancia.Exportar(nombre.c_str());
279
280     #if DEBUG
281     instancia.imprimirResultado();
282     #endif
283

```



```

284     return 0;
285 }

```

Figura 14: TSP mediante Branch&Bound

```

1  #!/bin/bash
2  g++ -o tsp tsp.cpp -Ofast;
3  ./tsp ../datosTSP/ulysses6.tsp;
4  ./tsp ../datosTSP/ulysses7.tsp;
5  ./tsp ../datosTSP/ulysses8.tsp;
6  ./tsp ../datosTSP/ulysses9.tsp;
7  ./tsp ../datosTSP/ulysses10.tsp;
8  ./tsp ../datosTSP/ulysses11.tsp;
9  ./tsp ../datosTSP/ulysses12.tsp;
10 ./tsp ../datosTSP/ulysses13.tsp;
11 ./tsp ../datosTSP/ulysses14.tsp;
12 ./tsp ../datosTSP/ulysses15.tsp;
13 ./tsp ../datosTSP/ulysses16.tsp;
14 ./gnuplot.sh

```

Figura 15: Ejecución de la práctica

```

1  #!/usr/bin/gnuplot
2
3  set terminal png size 640,480
4
5  set output 'bb6.png'
6  plot 'bb6.tsp' using 2:3 with linespoints
7
8  set output 'bb7.png'
9  plot 'bb7.tsp' using 2:3 with linespoints
10
11 set output 'bb8.png'
12 plot 'bb8.tsp' using 2:3 with linespoints
13
14 set output 'bb9.png'
15 plot 'bb9.tsp' using 2:3 with linespoints
16
17 set output 'bb10.png'
18 plot 'bb10.tsp' using 2:3 with linespoints
19
20 set output 'bb11.png'
21 plot 'bb11.tsp' using 2:3 with linespoints
22
23 set output 'bb12.png'
24 plot 'bb12.tsp' using 2:3 with linespoints
25
26 set output 'bb13.png'

```

```
27 plot 'bb13.tsp' using 2:3 with linespoints
28
29 set output 'bb14.png'
30 plot 'bb14.tsp' using 2:3 with linespoints
31
32 set output 'bb15.png'
33 plot 'bb15.tsp' using 2:3 with linespoints
34
35 set output 'bb16.png'
36 plot 'bb16.tsp' using 2:3 with linespoints
```

Figura 16: Generador de gráficas