# 基于六度理论的演员关系搜索

吴行行 朱雨

2017-07-19

### 1 数据集

数据集是上映电影和演员数据,共有70万部电影,96万位演员。首先进行预处理和统计,将原数据集处理成"演员+出演电影列表"和"电影+演员列表"两个数据文件。统计得到平均每个演员出演3.99部电影,每个电影平均有8.5个演员。

### 2 算法

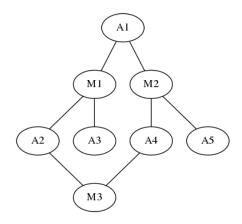


Figure 1: model

图1是算法采用的模型,其中A表示演员,M表示电影,演员出演电影则两个节点存在一条边。所有数据构成一个无向有环图,问题转化成在图中查找两个A节点之间的路径。采用Breadth-First-Search 算法。

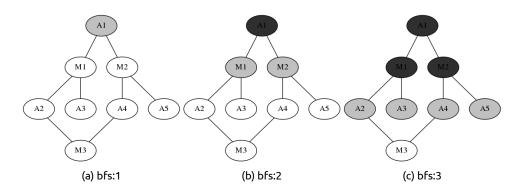


Figure 2: BFS

灰色点表示 open 点,黑色点表示 close 点,白色点表示 unknown 点。循环进行下去,直到发现目标节点,或者遍历深度达到上限值 (6\*2+1=13)。

### 3 Hadoop 实现

#### 3.1 输入数据

所有节点及其子节点 <name, children>;

已经处理过的节点 <name,children,distance,status,parent>。

#### 3.2 Map 阶段

所有节点发送 <name,children> 已经处理过的节点发送 <name,distance,status,parent> open 节点发送 <child,distance,parent>

#### 3.3 Reduce 阶段

接收到 children 数据,用于组成新的 open 节点接受到 distance,status,parent 数据,则已经是 close 节点接收到 parent's distance 数据,则成为新的 open 节点写入所有的 close 节点数据和新的 open 节点数据: <name,children,distance,status,parent>

### 4 优化

#### 4.1 优化 close 节点数据

对于 close 节点,不再需要 children,distance,status,parent 数据,只需要保留 name 即可。能够减小写入文件大小和 M-R 之间传输的数据。

### **4.2** 优化 open 数据

Map 阶段所有节点都需要发送 <name,children> 数据,但是 Reduce 中只有新的 open 节点才需要这个数据。

上一轮中保存下一轮会 open 的节点 name, Map 的时候只发送新 open 节点的数据。通过 CacheFile 传送这个数据。

当然 CacheFile 文件不能太大,否则会 heap 溢出并且查询时间过长,这里取深度为 6 以上的时候就不再使用 CacheFile,而是采用原来的办法发送所有数据。

## 5 结果

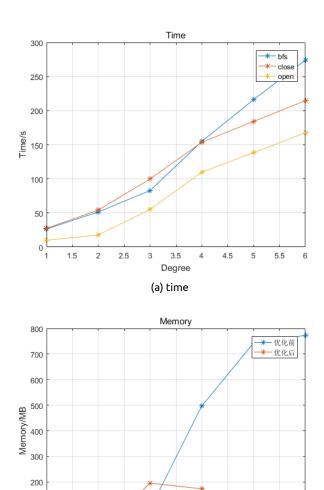


Figure 3: 时间开销和空间开销

(b) memory

3.5 Degree

5.5

100

0<del>\*</del> 1

1.5

2.5