



北京大学 力学与工程科学系

Department of Mechanics and Engineering Science (MES)
Peking University

计算方法 (00330050)

第 3 讲 解线性方程组的迭代法, 书面与上机作业

课程: 计算方法 (ID: 00330050)
讲义: 第 3 讲 解线性方程组的迭代法, 书面与上机作业
作者: 袁子峰 助理教授¹
Email: yuanzifeng@pku.edu.cn
日期: 提交时间不晚于 2025.03.28 下课前²

¹单位: 北京大学工学院力学与工程科学系

²版本: 1.0 [2025.03.14]



题 3.1 (课本第三章习题 1, 有修改) 采用 JACOBI 迭代法与 GAUSS-SEIDEL 迭代法求解下列方程组

$$\begin{cases} 10x_1 - 2x_2 - x_3 = 3 \\ -2x_1 + 10x_2 - x_3 = 15 \\ -x_1 - 2x_2 + 5x_3 = 10 \end{cases} \quad (\text{P3.1-1})$$

要求: 初值选择 $x^{(0)} = [0, 0, 0]^T$, 两种方法均只需要计算至 $x^{(2)}$.



题 3.2 (课本第三章习题 6) 求证用 JACOBI 迭代法求解线性方程组

$$\begin{cases} a_{11} x_1 + a_{12} x_2 = b_1 \\ a_{21} x_1 + a_{22} x_2 = b_2 \end{cases}, \quad (a_{11}a_{22} \neq 0) \quad (\text{P3.2-1})$$

迭代收敛的充分必要条件是

$$\left| \frac{a_{12} a_{21}}{a_{11} a_{22}} \right| < 1 \quad (\text{P3.2-2})$$



题 3.3 (课本第三章习题 13, 有修改) 分别采用最速下降法和共轭梯度法求解方程组

$$\begin{bmatrix} 4 & 3 & 0 \\ 3 & 4 & -1 \\ 0 & -1 & 4 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 24 \\ 30 \\ -24 \end{bmatrix} \quad (\text{P3.3-1})$$

要求: 初值选择 $x^{(0)} = [0, 0, 0]^T$, 最速下降法仅需要计算至 $x^{(3)}$, 共轭梯度法仅需要计算至 $x^{(2)}$, 并各自与精确解 $x = [3, 4, -5]^T$ 进行对比.



题 3.4 上机作业

题目说明

考察如下的迭代格式:

$$(1) \begin{cases} \tilde{x}_1^{(k)} = b_{12} x_2^{(k)} + b_{13} x_3^{(k)} + \cdots + b_{1n} x_n^{(k)} + g_1 \\ \tilde{x}_2^{(k)} = b_{21} \tilde{x}_1^{(k)} + b_{23} x_3^{(k)} + \cdots + b_{2n} x_n^{(k)} + g_2 \\ \vdots \\ \tilde{x}_n^{(k)} = b_{n1} \tilde{x}_1^{(k)} + b_{n2} \tilde{x}_2^{(k)} + b_{n3} \tilde{x}_3^{(k)} + \cdots + g_n \end{cases} \quad (\text{P3.4-1})$$

$$(2) \begin{cases} x_n^{(k+1)} = b_{n1} \tilde{x}_1^{(k)} + b_{n2} \tilde{x}_2^{(k)} + b_{n3} \tilde{x}_3^{(k)} + \cdots + g_n \\ \vdots \\ x_2^{(k+1)} = b_{21} \tilde{x}_1^{(k)} + b_{23} x_3^{(k+1)} + \cdots + b_{2n} x_n^{(k+1)} + g_2 \\ x_1^{(k+1)} = b_{12} x_2^{(k+1)} + b_{13} x_3^{(k+1)} + \cdots + b_{1n} x_n^{(k+1)} + g_1 \end{cases} \quad (\text{P3.4-2})$$

这里 b_{ij} 与 g_i 的定义为: $\mathbf{B} = \mathbf{D}^{-1}(\mathbf{D} - \mathbf{A}) = \mathbf{I} - \mathbf{D}^{-1}\mathbf{A}$, $\mathbf{g} = \mathbf{D}^{-1}\mathbf{b}$, 其中 \mathbf{A} 为线性方程组的系数矩阵, \mathbf{D} 为 \mathbf{A} 对角元素构成的对角矩阵, \mathbf{b} 为右端项. 此外, 可能用到的矩阵表达式还有:

$$\mathbf{A} = \mathbf{D} - \mathbf{L} - \mathbf{U} \quad (\text{P3.4-3})$$

其中 $\mathbf{L} = L_{ij}$ 以及 $\mathbf{U} = U_{ij}$ 定义为:

$$L_{ij} = \begin{cases} -a_{ij} & i > j \\ 0 & \text{其余情况} \end{cases}, \quad U_{ij} = \begin{cases} -a_{ij} & i < j \\ 0 & \text{其余情况} \end{cases} \quad (\text{P3.4-4})$$

程序要求

从文件中依次读入问题规模 n , 矩阵 \mathbf{A} , 右端项 \mathbf{b} , 分别采用 GAUSS-SEIDAL 迭代法, 以及式. P3.4-1, 式. P3.4-2 所示的迭代法, 计算线性方程组的解 \mathbf{x} , 并进行迭代效率比较.

为保证计算结果的统一, 迭代法的初值均为 $\mathbf{x}^{(0)} = \mathbf{0}$.



迭代收敛采用如下准则:

$$\|x^{(k+1)} - x^{(k)}\|_2 \leq 1.0 \times 10^{-9} \quad (\text{P3.4-5})$$

当式. P3.4-5 满足时, $k + 1$ 的值即为迭代步的数量 (即输出的值).

输入说明

- 输入 1** 第 1 行, 问题规模 n , $2 \leq n \leq 3200$
- 输入 2** 第 2 至 $n + 1$ 行, 每行 n 个数, 为矩阵 A 的元素:
- 输入 3** 第 $n + 2$ 行, 包含 n 个数, 为右端项 b 的元素:

具体数据可以参考 `Practical03_sample_input1.dat` 等输入样例文件.

输出说明

屏幕输出.

- 输出 1** 第 1 行, 为 GAUSS-SEIDAL 迭代法的迭代数;
- 输出 2** 第 2 行, 为 GAUSS-SEIDAL 迭代法的结果, 包含 n 个实数.
- 输出 3** 第 3 行, 为式. P3.4-1, 式. P3.4-2 所示的迭代法的迭代数;
- 输出 4** 第 4 行, 为式. P3.4-1, 式. P3.4-2 所示的迭代法的结果, 包含 n 个实数.

以上实数部分要求采用科学记数法输出, 保留 8 位小数:

具体数据可以参考 `Practical03_sample_output1.dat` 等输出样例文件.

报告要求

- 要求 1** 按照迭代形式 $x^{(k+1)} = Mx^{(k)} + f$, 证明式. P3.4-1, 式. P3.4-2 所示迭



代法对应的 M 与 f 的形式为

$$\begin{aligned} M &= (D - U)^{-1} L (D - L)^{-1} U \\ f &= (D - U)^{-1} D (D - L)^{-1} D g \end{aligned} \quad (\text{P3.4-6})$$

评分准则

本次上机作业共 10 分, 具体评分标准如下:

针对 $n = 200, 400, 800, 1600, 3200$ 等五个规模的算例, 如果程序得到的解与参考解相对误差在 1% 以内 (用 2-范数计), 即

$$\text{err} \equiv \frac{\|x - x_{\text{ref}}\|}{\|x_{\text{ref}}\|} < 1\% \quad (\text{P3.4-7})$$

并且同时两种方法的迭代数与参考值一致, 则判为准确; 每个准确的算例得 1 分. 否则不得分.

报告占 5 分.

源代码命名

XXXXXXXXXX_Practical03.cpp

XXXXXXXXXX 为学号, 这里后缀 03 表示第三章的意思.