Hintergrundsegmentierung

Christian Tanzer Jonas Bühlmeyer

15. März 2017

Einstieg



Inhaltsverzeichnis

Self-Balanced SENsitivity SEgmenter

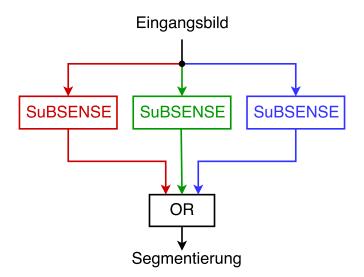
Pixel-Based Adaptive Segmenter

Vergleich

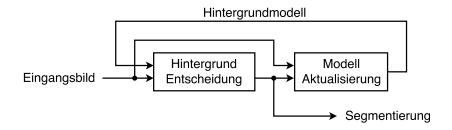
Self-Balanced SENsitivity SEgmenter

Jonas Bühlmeyer

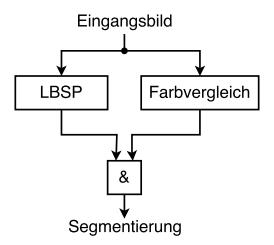
Konzept des Algorithmus



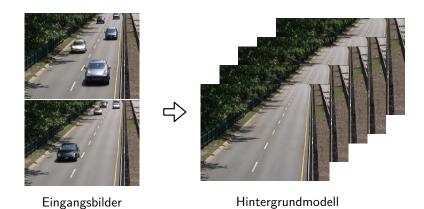
Konzept des Algorithmus



Konzept des Algorithmus - Hintergrundentscheidung



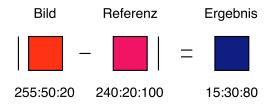
Hintergrundmodell – vereinfachtes Beispiel



Farbvergleich – Entscheidung

$$S_t(x) = \left\{ egin{array}{ll} 1, & \#(|I_t(x) - B_n(x)| < R, orall n) < \# min \ 0, & sonst \end{array}
ight.$$

Farbvergleich – Vergleich der Farbwerte



 \Rightarrow die Farbwerte werden durch Subtraktion mit der Referenz verglichen

Farbvergleich – Vergleich der Farbwerte

$$15 < \mathsf{R}_{color} o 1$$

$$30 > R_{color} \rightarrow 0$$

$$80 > R_{\textit{color}} \rightarrow 0$$

- ⇒ einmal pro Referenzwert im Hintergrundmodell
- ⇒ Anzahl der 1 pro Pixel größer als minimal Anzahl
 - \Rightarrow Vordergrund

Farbvergleich – Beispiel

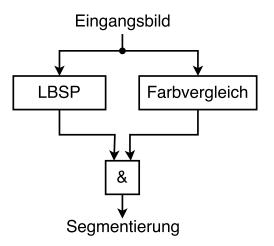


Eingangsbild



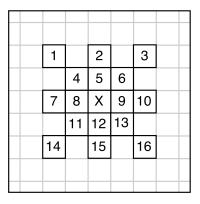
Farbvergleich Segmentierung

Konzept des Algorithmus

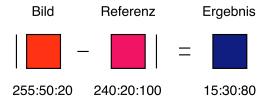


11/54

LBSP - Raster



LBSP – Vergleich der Farbwerte



 \Rightarrow die Farbwerte werden durch Subtraktion mit der Referenz verglichen

LBSP – Vergleich der Farbwerte

$$15 < R_{\textit{lbsp}}
ightarrow 0$$
 $30 > R_{\textit{lbsp}}
ightarrow 1$ $80 > R_{\textit{lbsp}}
ightarrow 1$

 \Rightarrow einmal pro Referenzwert im Raster

 \Rightarrow LBS: 1110 1111 0011 1111

LBSP – Vergleich der Pattern

LBS 1110 1111 0011 1111 Modell Referenz 1 1 1 0 0 1 1 1 1 0 0 1 1 1 0 0 0 \Rightarrow 12/16 \rightarrow Hintergrund Modell Referenz 2 0 0 0 0 1 0 1 1 0 1 0 0 0 0 0 1 \Rightarrow 5/16 \rightarrow Vordergrund

LBSP – Beispiel

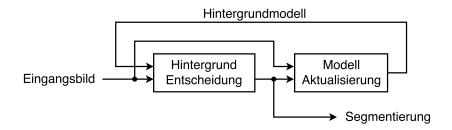






LBSP Segmentierung

Konzept des Algorithmus



17/54

Aktualisierung des Modells – Hintergrund Dynamik



Eingangsbild



 $Hintergrund\ Dynamik$

$$D_{min}(x) = D_{min}(x) \cdot (1 - \alpha) + d_t(x) \cdot \alpha$$

Aktualisierung des Modells – Blinkende Pixel

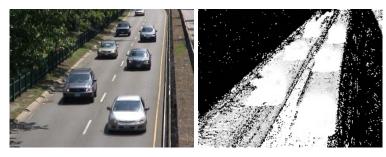


Eingangsbild

Blinkende Pixel

$$v(x) = \left\{ egin{array}{l} v(x) + v_{incr}, & S(t) \oplus S(t-1) \ \\ v(x) - v_{decr}, & sonst \end{array}
ight.$$

Aktualisierung des Modells – Wahrscheinlichkeit



Eingangsbild

Reziproke Wahrscheinlichkeit

$$T(x) = \left\{ egin{array}{ll} T(x) + rac{1}{v(x) \cdot D_{min}(x)}, & S_t(x) = 1 \ \\ T(x) + rac{v(x)}{D_{min}(x)}, & S_t(x) = 0 \end{array}
ight.$$

Aktualisierung des Modells – Aktualisierung





Eingangsbild

Aktualisier ung sarray

Aktualisierung des Modells – Schwellwert



Eingangsbild

Schwellwert

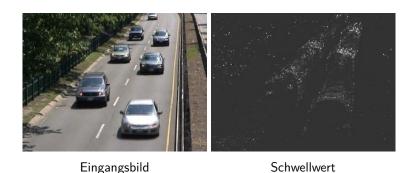
$$R(x) = \begin{cases} R(x) + v(x), & R(x) < (1 + D_{min}(x) \cdot 2)^2 \\ R(x) - \frac{1}{v(x)}, & sonst \end{cases}$$

Aktualisierung des Modells – Schwellwert für den Farbvergleich



$$R_{color}(x) = R(x) \cdot R_{color}^{0}$$

Aktualisierung des Modells – Schwellwert für LBSP



$$R_{lbsp}(x) = 2^{R(x)} + R_{lbsp}^0$$

Gesamtalgorithmus – Beispiel





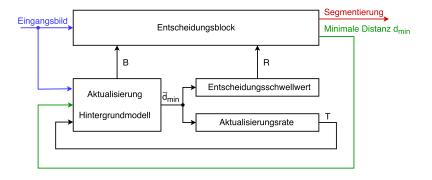


 ${\sf Gesamtsegmentierung}$

Pixel-Based Adaptive Segmenter

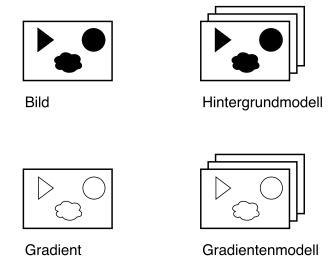
Christian Tanzer

Gesamtschaltung



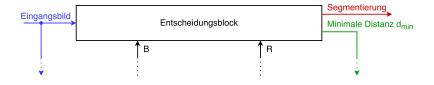
Blockschaltbild der Gesamtschaltung

Hintergrundmodelle



28/54

Entscheidungsblock I



Distanz = |Bild - Hintergrundmodell| + |Gradient - Gradientenmodell|

$$F = \begin{cases} 1, & \# \{ \textit{Distanz} < R \} < \#_{\textit{min}} \\ 0, & \textit{sonst} \end{cases}$$

Entscheidungsblock II





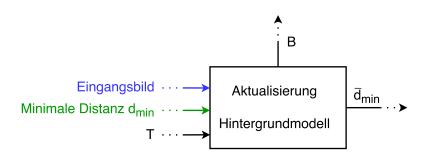


 ${\sf Distanz}$



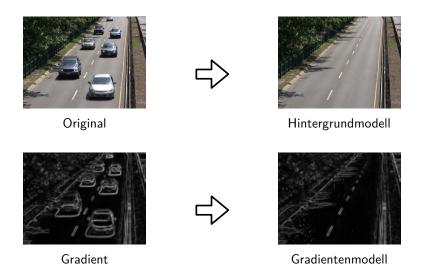
Vordergrund

Aktualisierung Hintergrundmodelle I

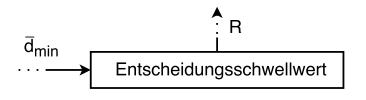


- Aktualisiert Hintergrund- und Gradientenmodell
- ▶ Nur Hintergrundbereiche und zufällige Ebene

Aktualisierung Hintergrundmodelle II



Aktualisierung Schwellwerte I

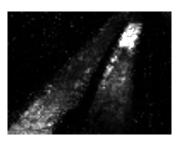


$$R = \left\{ egin{aligned} R(1-R_{inc/dec}), & R < \overline{d}_{min}R_{scale} \ \\ R(1+R_{inc/dec}), & sonst \end{aligned}
ight.$$

Aktualisierung Schwellwerte II



Original



Schwellwert

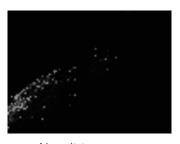
Aktualisierungsrate I

$$T = \left\{ egin{array}{ll} T + rac{T_{inc}}{\overline{d}_{min}}, & F = 1 \ T - rac{T_{dec}}{\overline{d}_{min}}, & F = 0 \end{array}
ight.$$

Aktualisierungsrate II



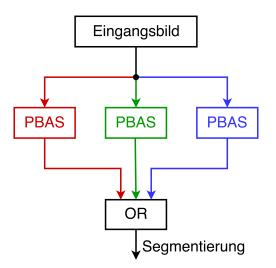
Original



Aktualisier ung srate

Wahrscheinlichkeit=1/Aktualisierungsrate

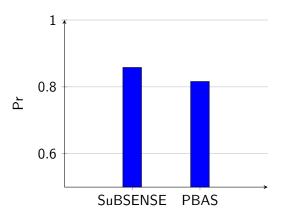
Multiprocessing



Vergleich SuBSENSE und PBAS

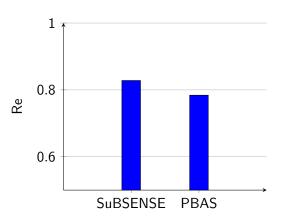
Vergleich - Precision

$$Pr = \frac{TP}{TP + FP}$$



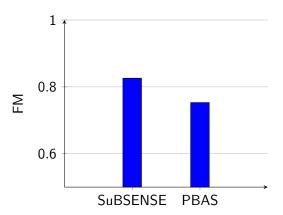
Vergleich – Recall

$$Re = rac{TP}{TP + FN}$$

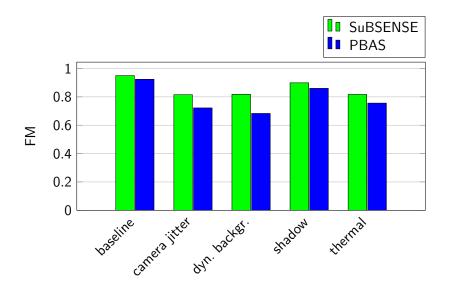


Vergleich – Accuracy

$$FM = \frac{2 \cdot Pr \cdot Re}{Pr + Re}$$



Vergleich – Accuracy























Vielen Dank für Ihre Aufmerksamkeit

Quellen

- http://changedetection.net, aufgerufen am 17. Januar 2017
- M.Hoffmann, P.Tiefenbacer and G. Rigoll: "Background Segmentation with feedback: The Pixel-Based Adaptive Segmenter,"2012 IEEE Computer Society Conference on Computer Vision and Pattern Recognition
- Pierre-Luc St-Charles, Guillaume-Alexandre Bilodeau and Robert Bergevin: "SuBSENSE: A Universal Change Detection Method With Local Adaptive Sensitivity," in IEEE Transactions on Image Processing, vol. 24, no. 1, pp. 359-373, Januar 2015