

# Geometria

6 giugno 2015

<b>1</b>	<b>Applicazioni lineari</b>	<b>3</b>
1.1	Definizione . . . . .	3
1.2	Teoremi degli isomorfismi . . . . .	4
1.3	Matrice associata . . . . .	7
1.4	Proprietà della matrice associata . . . . .	10
1.5	Spazio duale . . . . .	12



## Capitolo 1

# Applicazioni lineari

### 1.1 Definizione

**Definizione 1.1.1.** Siano  $V$  e  $Z$  due spazi vettoriali su un campo  $K$ . Si definisce applicazione lineare una funzione  $T: V \rightarrow Z$  omogenea e additiva, ossia per la quale  $\forall x, y \in V$  e  $\lambda \in K$ , si ha

$$T(x + y) = T(x) + T(y) \quad e \quad T(\lambda x) = \lambda T(x),$$

dove i primi membri delle uguaglianze sono operazioni in  $V$ , e i secondi sono operazioni in  $Z$ .

Le applicazioni lineari sono dunque degli omomorfismi tra spazi vettoriali, in quanto ne preservano la struttura data dalle operazioni interne. In ogni caso, vale sempre la relazione  $T(0_V) = 0_Z$ , poiché  $T(0_V) = T(0_V + 0_V) = T(0_V) + T(0_V)$ , da cui  $T(0_V) = 0_Z$ . Lo spazio delle applicazioni lineari da  $V$  a  $Z$  è indicato con  $\mathcal{L}(V, Z)$ . Un'applicazione lineare da uno spazio in sé stesso è detta *endomorfismo lineare* (o soltanto endomorfismo).

Un esempio che incontreremo spesso di seguito è la *proiezione canonica*. Sia  $W \leq V$ : si chiama proiezione canonica la funzione  $\pi: V \rightarrow V/W$ , che ad un elemento  $x \in V$  associa la classe di equivalenza  $W + x$ , appartenente a  $V/W$ . Tale funzione preserva la somma, in quanto per  $a, b \in V$ ,  $\pi(a + b) = W + (a + b)$  che per le definizioni precedenti equivale a  $(W + a) + (W + b) = \pi(a) + \pi(b)$ . Analogamente, conserva anche il prodotto scalare poiché  $\pi(\lambda a) = W + \lambda a = \lambda(W + a) = \lambda\pi(a)$ . La funzione  $\pi$  è quindi un'applicazione lineare.

Vi sono alcune applicazioni particolari da tenere presente:

- L'applicazione identità di  $V$ , indicata con  $\mathbb{I}_V$ , per la quale  $\mathbb{I}_V(v) = v$  per ogni  $v \in V$ .
- L'applicazione nulla che associa ad ogni elemento lo zero dello spazio di arrivo.

Un'applicazione è *iniettiva* se due elementi distinti hanno immagini distinte, o equivalentemente se ogni immagine ha al più una sola controimmagine, ossia. Quindi se  $\varphi$  è iniettiva, posto  $a \neq b$ , deve risultare  $\varphi(a) \neq \varphi(b)$ , questo per qualunque coppia  $a, b$  in cui è definita  $\varphi$ .

Un'applicazione è *suriettiva* se ogni elemento dello spazio di arrivo ha una controimmagine in quello di partenza. Per cui dati  $w \in W$ , con  $V, W$  spazi vettoriali sul generico campo  $K$  e dato l'omomorfismo  $L: V \rightarrow W$ , si ha almeno un  $v \in V$  tale per cui  $L(v) = w$ .

**Definizione 1.1.2.** Un'applicazione lineare che è sia iniettiva che suriettiva è detta isomorfismo lineare (o solo isomorfismo).

Due spazi vettoriali  $V$  e  $Z$  legati da un isomorfismo  $T: V \rightarrow Z$  sono detti *isomorfi*, e si indica ciò con la scrittura  $V \cong Z$ .

**Definizione 1.1.3.** Si definisce nucleo dell'omomorfismo  $T$  l'insieme degli elementi  $x \in V$  tali per cui  $T(x) = 0_Z$ :

$$\text{Ker } T = \{x \in V : T(x) = 0_Z\}.$$

Per le applicazioni lineari, si può ora tradurre in una condizione più semplice l'iniettività:

**Teorema 1.1.4.** Sia  $T \in \mathcal{L}(V, Z)$ . Esso è iniiettivo se e solo se  $\text{Ker } T = \{0_V\}$ .

*Dimostrazione.* Sia  $T$  iniiettivo: per definizione,  $T(v) = T(w)$  solo se  $v = w$ ; poiché  $T(0_V) = 0_Z$ , allora non può esistere controimmagine di  $0_Z$  diversa dallo  $0_V$ , quindi  $\text{Ker } T$  non può che essere composto soltanto dallo  $0_V$ .

Sia ora  $\text{Ker } T = \{0_V\}$ . Se  $T(v) = T(w)$ , ossia  $T(v) - T(w) = 0_Z$ , per linearità si ha  $T(v - w) = 0_Z$ , cioè  $v - w \in \text{Ker } T$ . Ma dato che l'unico elemento del nucleo di  $T$  è  $0_V$ , risulta  $v - w = 0_V$  cioè  $v = w$ , dunque  $T$  è iniiettivo.  $\square$

Le applicazioni lineari conservano anche i rapporti tra sottospazi: dati  $W, U$  sottospazi se  $W \leq V$ , e  $T: V \rightarrow Z$ , allora  $T(W) \leq Z$ ; analogamente le controimmagini di  $U \leq Z$  sono  $T^{-1}(U) \leq V$ . Ad esempio, siano  $y_1, y_2 \in T(W)$ . Essi certamente hanno le loro controimmagini in  $W$ : siano esse  $w_1, w_2 \in W: T(w_1) = y_1$  e  $T(w_2) = y_2$ . Allora  $T(w_1 + w_2) = T(w_1) + T(w_2) = y_1 + y_2 \in T(W)$ , poiché  $w_1 + w_2 \in W$  dato che è uno spazio vettoriale. Analogamente, dati  $y \in T(W)$  e  $w \in W$  per i quali  $T(w) = y$ , si ha  $T(\lambda w) = \lambda T(w) = \lambda y \in T(W)$ . Inoltre poiché  $\{0_Z\} \leq Z$ , si ha che  $\text{Ker } T \leq V$ .

**Definizione 1.1.5.** Sia  $T \in \mathcal{L}(V, Z)$ . Si definisce immagine di  $T$  l'insieme degli elementi  $z \in Z$  per i quali esiste una controimmagine  $v \in V$ :

$$\text{Im } T = \{z \in Z: \exists v \in V: T(v) = z\}.$$

Sia il nucleo che l'immagine di un omomorfismo  $T \in \mathcal{L}(V, Z)$  sono sottospazi vettoriali, rispettivamente di  $V$  e di  $Z$ . Infatti:

- Siano  $v, w \in \text{Ker } T$  e  $k \in K$ . Allora  $T(v + w) = T(v) + T(w) = 0_V + 0_V = 0_V$ , e  $T(kv) = kT(v) = k0_V = 0_V$ , quindi  $v + w$  e  $kv$  appartengono a  $\text{Ker } T$ .
- Siano  $y, z \in \text{Im } T$  e  $k \in K$ . Esistono due vettori  $a, b \in V$  per i quali  $T(a) = y$  e  $T(b) = z$ . Allora  $z + y = T(a) + T(b) = T(a + b)$ , cioè  $z + y$  è l'immagine di un elemento  $a + b$ , che appartiene a  $V$  che è uno spazio vettoriale; analogamente  $T(ka) = kT(a) = ky$ , quindi  $ky$  è a sua volta l'immagine di un elemento  $ka \in V$ . Di conseguenza  $z + y$  e  $ky$  appartengono ancora a  $\text{Im } T$ .

## 1.2 Teoremi degli isomorfismi

Il seguente teorema è importante perché consente di esprimere l'immagine di un omomorfismo come somma di un elemento del suo nucleo e di una sua immagine.

**Teorema 1.2.1.** Siano  $T \in \mathcal{L}(V, Z)$  e  $z$  un elemento di  $Z$  per cui  $T(x) = z$ , con  $x \in V$ . La classe di equivalenza  $\text{Ker } T + x$  è l'insieme degli elementi  $y$  di  $V$  che sono controimmagini di  $z$ :

$$V / \text{Ker } T = \text{Ker } T + x = \{y \in V: T(y) = z\}.$$

*Dimostrazione.* Un elemento della classe  $\text{Ker } T + x$  è del tipo  $\alpha + x$ , con  $\alpha \in \text{Ker } T$ . La sua immagine è  $T(\alpha + x) = T(\alpha) + T(x) = 0_Z + T(x) \in Z$ , quindi  $\text{Ker } T + x \subseteq \{y \in V: T(y) = z\}$ .

Sia invece  $y \in V$ , tale che  $T(y) = z$ : questo elemento appartiene a  $\text{Ker } T + x$ , e si può sempre esprimere come  $y = \beta + x$  con  $\beta \in \text{Ker } T$ . Allora  $T(y) = T(\beta) + T(x) = 0_Z + T(x)$ ; posti  $T(x) = T(y) = z$ , si ha  $T(x) - T(y) = 0_Z$ , ossia  $x - y \in \text{Ker } T$ : allora  $\exists \beta \in \text{Ker } T$  per cui  $x - y = \beta$ , oppure  $y = x + \beta$ , cioè ogni  $y$  avente un'immagine in  $Z$  tramite  $T$  appartiene al laterale  $\text{Ker } T + x$ . Quindi, poiché i due insiemi si includono a vicenda, devono coincidere.  $\square$

**Teorema 1.2.2.** Sia  $W \leq V$  con  $V$  di dimensione finita. La dimensione di  $V/W$  è finita e vale  $\dim V - \dim W$ .

*Dimostrazione.* Il sottospazio  $W$  ha certamente dimensione finita: sia  $\{e_i\}_{i=1}^n$  una base di  $W$ . Essa si può estendere ad una base di  $V$ , per il teorema ???. Allora  $E = \{e_1, e_2, \dots, e_n, f_{n+1}, \dots, f_{n+m}\}$  è una base di  $V$ . Ora, prendiamo  $W + a$ , e  $a \in V$  si può scrivere come combinazione lineare degli elementi di  $E$ :  $a = \lambda_1 e_1 + \lambda_2 e_2 + \dots + \lambda_n e_n + \lambda_{n+1} f_{n+1} + \dots + \lambda_{n+m} f_{n+m}$ . Poiché i termini fino a  $\lambda_n e_n$  individuano un elemento di  $W$ , si ha che  $a = W + \mu_1 f_{n+1} + \dots + \mu_m f_{n+m}$ . Per la definizione della somma  $\oplus$ , questo è equivalente ad  $a = \mu_1(W + f_{n+1}) \oplus \dots \oplus \mu_m(W + f_{n+m})$ , ma allora la famiglia  $\{W + f_{n+i}\}_{i=1}^m$  è un sistema di generatori di  $W$ , avente ovviamente  $m$  elementi. Una combinazione lineare di questa base può essere allora nulla se e solo se tutti i coefficienti sono nulli: sia quindi

$$\lambda_1(W + f_{n+1}) \oplus \lambda_2(W + f_{n+2}) \oplus \dots \oplus \lambda_m(W + f_{n+m}) = 0_{V/W} = W + 0_V.$$

Essa è per definizione equivalente a  $W + (\lambda_1 f_{n+1} + \dots + \lambda_m f_{n+m})$ . Per l'uguaglianza precedente, quindi, deve essere  $\lambda_1 f_{n+1} + \dots + \lambda_m f_{n+m} = 0_V$ , ma dato che l'insieme  $\{f_{n+i}\}_{i=1}^m$  è linearmente indipendente, questo può accadere se e solo se tutti i  $\lambda_i$  sono nulli. Quindi anche l'insieme  $\{W + f_{n+i}\}_{i=1}^m$  è linearmente indipendente, e poiché genera  $V/W$  è una base di  $V/W$ , che quindi ha dimensione  $m$ .  $\square$

**Teorema 1.2.3.** Sia  $T \in \mathcal{L}(V, Z)$  e  $\{e_i\}_{i \in I} \subset V$ . Allora:

1. Se  $\{e_i\}_{i \in I}$  è un sistema di generatori per  $V$  e  $T$  è suriettivo, allora  $\{T(e_i)\}_{i \in I}$  è un sistema di generatori per  $Z$ ;
2. Se  $\{e_i\}_{i \in I}$  è un sistema linearmente indipendente e  $T$  è iniettivo, allora  $\{T(e_i)\}_{i \in I}$  è linearmente indipendente in  $Z$ .

*Dimostrazione.* Sia  $z \in Z$ : poiché  $T$  è suriettivo, esiste  $v \in V$  per cui  $T(v) = z$ . Allora dato che  $v$  è dato da una combinazione lineare di elementi del sistema di generatori, cioè  $v = \lambda_1 e_1 + \lambda_2 e_2 + \dots + \lambda_r e_r$ , con  $\lambda_i \in K$  e  $\{e_1, e_2, \dots, e_r\} \subset \{e_i\}_{i \in I}$ , si ha che  $z = T(v) = \lambda_1 T(e_1) + \dots + \lambda_r T(e_r)$ , quindi  $\{T(e_1), \dots, T(e_r)\}$  è un sistema di generatori per  $Z$ .

Sia ora  $I_0$  un sottoinsieme di cardinalità finita di  $I$ . Presa una combinazione lineare che dia  $0_Z$ , per la linearità dell'operazione  $T$  si ha

$$\sum_{j \in I_0} \lambda_j T(e_j) = T\left(\sum_{j \in I_0} \lambda_j e_j\right) = 0_Z.$$

Questo significa che  $\sum_{j \in I_0} \lambda_j e_j \in \text{Ker } T$ , ma poiché  $T$  è iniettivo il suo nucleo è composto dal solo  $0_V$ . Allora  $\sum_{j \in I_0} \lambda_j e_j = 0_V$ , e dato che  $\{e_i\}_{i \in I_0}$  è un sistema linearmente indipendente ciò può accadere se e solo se  $\forall j \in I_0 \lambda_j = 0_K$ . Quindi  $\{T(e_j)\}_{j \in I_0}$  è un sistema linearmente indipendente.  $\square$

Dunque combinando le due affermazioni risulta che l'immagine di una base tramite un isomorfismo è una base per lo spazio di arrivo.

**Teorema 1.2.4** (Primo teorema dell'isomorfismo). Sia  $T \in \mathcal{L}(V, Z)$ . Esiste ed è unico un omomorfismo iniettivo  $\tilde{T} \in \mathcal{L}(V / \text{Ker } T, Z)$  tale che  $\tilde{T} \circ \pi = T$ , dove  $\pi$  è la proiezione canonica da  $V$  in  $V / \text{Ker } T$ . Allora  $V / \text{Ker } T \cong \text{Im } T$ .

$$\begin{array}{ccc} V & \xrightarrow{T} & Z \\ \pi \searrow & & \nearrow \tilde{T} \\ & V / \text{Ker } T & \end{array}$$

*Dimostrazione.* Verifichiamo che l'applicazione è ben definita, ossia che non dipenda dal rappresentante scelto per le classi in  $V / \text{Ker } T$ , dimostriamo poi la linearità e infine l'iniettività.

Gli elementi di  $V / \text{Ker } T$  sono del tipo  $\text{Ker } T + a$ , e la proiezione canonica  $\pi$  manda  $a$  in  $\text{Ker } T + a$ . Deve quindi risultare  $\tilde{T}(\pi(a)) = \tilde{T}(\text{Ker } T + a) = T(a)$ . Affinché  $\tilde{T}$  sia ben definito, se  $\text{Ker } T + a = \text{Ker } T + b$  deve essere  $T(a) = T(b)$ . Questo è mostrato applicando  $T$  all'uguaglianza, e la seconda segue automaticamente per la linearità di  $T$ , oppure notando che  $a \sim b$  quando  $a - b \in \text{Ker } T$ , e in tal caso  $0_Z = T(a - b) = T(a) - T(b)$  cioè  $T(a) = T(b)$ . Se poi  $\text{Ker } T + a$  e  $\text{Ker } T + b$  sono distinte, si ha  $a + b \notin \text{Ker } T$ : sia quindi per assurdo che  $\tilde{T}(\text{Ker } T + a) = \tilde{T}(\text{Ker } T + b)$ , cioè per definizione dell'applicazione lineare  $\tilde{T}$  che  $T(a) = T(b)$ , che è in contraddizione con quanto ipotizzato in precedenza. Quindi l'applicazione esiste unica.

Si considerino le due classi di  $V / \text{Ker } T$  con rappresentante  $a$  e  $b$ : applicando  $\tilde{T}$  alla loro somma (come definita nel capitolo ??) si ottiene

$$\tilde{T}[(\text{Ker } T + a) \oplus (\text{Ker } T + b)] = \tilde{T}(\text{Ker } T + a) + \tilde{T}(\text{Ker } T + b) = T(a) + T(b), \quad (1.2.1)$$

e allo stesso tempo

$$\tilde{T}[(\text{Ker } T + a) \oplus (\text{Ker } T + b)] = \tilde{T}[\text{Ker } T + (a + b)] = T(a + b) = T(a) + T(b). \quad (1.2.2)$$

perciò  $\tilde{T}$  è lineare.

Consideriamo il  $\text{Ker } \tilde{T}$ : esso è definito da

$$\text{Ker } \tilde{T} = \{\text{Ker } T + v \in V / \text{Ker } T : T(v) = 0\}.$$

Si ha quindi che  $\text{Ker } \tilde{T}$  si riduce al solo  $\text{Ker } T$  e per come  $\tilde{T}$  è definita questo si riduce al solo zero. Ciò prova che  $\tilde{T}$  è iniettiva. Inoltre,  $T(V)$  è anche automaticamente suriettiva poichè tutti gli elementi su cui agisce  $T$  sono quelli su cui agisce anche  $\tilde{T}$ , dunque  $\tilde{T}$  è un isomorfismo: allora  $V / \text{Ker } T \cong \text{Im } T$ .  $\square$

**Corollario 1.2.5.** Se  $V$  ha dimensione finita e  $T \in \mathcal{L}(V, Z)$ , allora  $\dim V = \dim \text{Ker } T + \dim \text{Im } T$ .

*Dimostrazione.* Segue facilmente dal teorema precedente e dal 1.2.2.  $\square$

**Teorema 1.2.6** (Secondo teorema dell'isomorfismo). Siano  $W, Z$  sottospazi vettoriali di  $V$ . Allora  $(W + Z) / Z$  e  $W / (W \cap Z)$  sono isomorfi per mezzo dell'applicazione lineare  $T$  definita come  $T: Z + (w + z) \mapsto Z \cap W + w$ , con  $w \in W$  e  $z \in Z$ .

*Dimostrazione.* Affinche il teorema sia verificato l'applicazione  $T$  deve essere ben definita, cioè non dipendere dai rappresentanti della classe. Si verifica poi che l'applicazione  $T$  è lineare e sia iniettiva che suriettiva, perciò è un isomorfismo.

Verifichiamo sia ben definita: prendiamo due elementi dello spazio di partenza  $Z + (w + z)$  e  $Z + (w' + z')$ , deve essere che  $w - w' + z - z'$  è contenuto in  $Z$  poichè  $w + z \sim w' + z'$  per definizione di spazio quoziente, questo mi permette di verificare che  $Z \cap W + w = Z \cap W + w'$  appartengono entrambi a  $Z \cap W$ . Non è possibile che  $w - w'$  appartiene a  $Z$ , deve però essere che  $Z + (w + z - w' - z') = Z + 0_K$ , affinché l'applicazione sia ben definita nello spazio di partenza, deve essere per forza che  $w - w'$  è contenuto in  $Z$  quindi abbiamo verificato  $Z \cap W + w = Z \cap W + w'$  implica  $w = w'$ .

Verifichiamo che è lineare: sapendo  $T: Z + (w + z) \mapsto Z \cap W + w$  consideriamo sempre due elementi  $Z + (w + z)$  e  $Z + (w' + z')$ , inoltre consideriamo  $\lambda \in K$ , si ha che:

$$\begin{aligned} & (Z + z + w) \oplus (\lambda[Z + z' + w']), \\ & (Z + z + w + \lambda z' + \lambda w') \rightarrow Z \cap W + (w + \lambda w'). \end{aligned}$$

Possiamo riscrivere l'ultimo passaggio considerando l'effetto di  $T$ :

$$\begin{aligned} & Z \cap W + w + Z \cap W + \lambda w' = \\ & = Z \cap W + (w + \lambda w') = T(Z + z + w + \lambda z' + \lambda w') = \\ & = T(Z + z + w) + T(\lambda z' + \lambda w') = \\ & = T(Z + z + w) + \lambda T(z' + w'), \end{aligned}$$

quindi è lineare.

Verifichiamo che è anche un isomorfismo: per come l'applicazione è definita si ha la suriettività, per verificare che è iniettiva determiniamo il  $\text{Ker } T$  e ci assicuriamo che sia il solo  $0_w$ .

$$\begin{aligned}\text{Ker } T &= \{ Z + z + w \rightarrow Z \cap W + 0_w \}, \\ \text{Ker } T &= \{ Z + z + w : Z \cap W + 0_w = Z \cap W + w \}, \\ \text{Ker } T &= \{ Z + z + w : (w + z) \in Z \cap W \}, \\ \text{Ker } T &= \{ Z + z + w : (w + z) \in Z \}.\end{aligned}$$

Essendo  $Z + 0_w$  si ha che l'unica classe che sta nel nucleo è  $Z$  poiché l'altra si riduce al solo  $0_w$ . Abbiamo prima verificato  $(w + z) \in Z$ , questo per gli stessi passaggi compiuti inizialmente, che avevano come scopo verificare se l'applicazione fosse ben definita. Il  $\text{Ker } T$  si riduce allora al solo  $Z$  e per come  $T$  è definito è quindi composto dal solo zero, come dimostrato per il primo teorema dell'isomorfismo 1.2.4. Si conclude che il  $\text{Ker } T$  si riduce al solo zero da cui l'iniettività dell'applicazione.  $\square$

**Corollario 1.2.7** (Formula di Grassmann). Se gli spazi vettoriali  $W$  e  $Z$  hanno dimensione finita, allora  $\dim(W + Z) = \dim W + \dim Z - \dim(W \cap Z)$ .

*Dimostrazione.* I due spazi  $(W + Z) / Z$  e  $W / (W \cap Z)$  dal teorema precedente sono isomorfi, perciò hanno la stessa dimensione. Allora per il teorema 1.2.2 si ha che  $\dim(W + Z) - \dim Z = \dim W - \dim(W \cap Z)$ , da cui la tesi.  $\square$

### 1.3 Matrice associata

**Definizione 1.3.1.** Si consideri un'applicazione lineare da  $T: K^n \rightarrow K^m$ , si fissano due basi nei rispettivi spazi,  $\{v_i\}_{i=1}^n$  e  $\{z_i\}_{i=1}^m$ , con  $n, m$  dimensioni dei due spazi, la matrice associata a  $T$  rispetto a queste due basi è la matrice che ha per  $i$ -esima colonna il vettore ottenuto dai coefficienti della combinazione lineare ottenuta dalle immagini dei vettori della base di partenza in quella di arrivo.

Diamo ora una definizione a scopo applicativo.

**Definizione 1.3.2.** Si definisce matrice associata all'applicazione lineare  $T: V \rightarrow Z$  la matrice  $A_L$  rispetto alle basi fissate  $E = \{e_i\}$  in  $V$  e  $Y = \{y_i\}$  in  $Z$  tale da rispettare la seguente relazione per ogni generico vettore  $v$  di  $V$ :

$$[f(v)]_E = A[v]_Y;$$

con  $[v]_Y$  le coordinate di  $v$  rispetto alla base  $Y$  e  $f(v)$  le coordinate dell'immagine rispetto alla base  $E$ .

La matrice associata rispetta alcune proprietà ed è caratterizzata da una particolare applicazione lineare, per determinarle si devono compiere i seguenti passaggi che andremo a verificare.

**Effetto dell'applicazione associata** Sia  $A \in \text{Mat}_{n,m}$  e consideriamo l'applicazione  $T: K^m \rightarrow K^n$ , sapendo

$$K^m = \left\{ \begin{pmatrix} v_1 \\ \vdots \\ v_m \end{pmatrix} : v_i \in K \right\} = \text{Mat}_{m,1}(K)$$

Cerco di determinare l'azione compiuta da  $T_A$  sul generico vettore  $v_i$  e ottengo che non è altro che il prodotto righe per colonne tra il vettore e la matrice  $A$ . Quindi si ha:

$$T_A: \begin{pmatrix} v_1 \\ \vdots \\ v_m \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} \sum_{i=1}^m A_{1i}v_i \\ \vdots \\ \sum_{i=1}^m A_{ni}v_i \end{pmatrix}.$$

Si ha che se consideriamo la base canonica e applichiamo ad essa  $T_A$  otteniamo che il vettore risultante ha come  $i$ -esimo elemento la  $i$ -esima riga della matrice  $A$  considerata.

**Lo spazio  $\mathcal{L}(V, Z)$  è vettoriale** Se prendiamo gli spazi  $V, Z$  e consideriamo  $\mathcal{L}(V, Z)$ , se diamo a queste applicazioni la struttura di spazi vettoriali possiamo verificare la linearità (questo sarà utile in seguito). Prendiamo  $U, S \in \mathcal{L}(V, Z)$ ,  $v \in V$  e  $\lambda \in K$  definiamo la somma e il prodotto per uno scalare;

$$(U + S)v = U(v) + S(v); (\lambda \cdot U)(v) = \lambda \cdot U(v)$$

Si ha quindi che entrambe le operazioni danno come risultato elementi di  $\mathcal{L}(V, Z)$ , quindi  $(\mathcal{L}(V, Z), +, \cdot)$  è spazio vettoriale.

**Linearità di  $T_A$**  Considerando  $T_A$  e verificando che è lineare rispetto alla somma e rispetto al prodotto per uno scalare. Si verifica  $T_A \in \mathcal{L}(V, Z)$ . Concludiamo che ad ogni matrice è possibile associare un omomorfismo  $T$ , quindi  $\text{Mat}_{n,m}(K) \rightarrow L(K^m, K^n)$ .

### Estensione di un'applicazione lineare a uno spazio

**Lemma 1.3.3.** Sia  $T: V \rightarrow Z$  e  $\{e_i\}$  una base di  $V$ . Se  $\exists \tilde{T} \in \mathcal{L}(V, Z)$  tale che  $\forall i \ T(e_i) = \tilde{T}(e_i)$ , allora  $T = \tilde{T}$ .

*Dimostrazione.* un elemento  $v \in V$  si scrive come  $v = \sum_{k=1}^r \lambda_k e_{i_k}$ . Allora poichè  $T$  è lineare si ha che

$$T(v) = \sum_{k=1}^r \lambda_k T(e_{i_k}), \text{ con } T(e_i) = \tilde{T}(e_i); T(v) = \sum_{k=1}^r \lambda_k \tilde{T}(e_{i_k}) = \tilde{T} \sum_{k=1}^r \lambda_k e_{i_k} = \tilde{T}(v).$$

Allora abbiamo verificato  $T = \tilde{T}$ . Un'applicazione lineare è allora univocamente determinata dalla sua azione sulla base di uno spazio.  $\square$

Noto questo si può affermare che, dato  $V$  spazio vettoriale di dimensione  $m$  (finita) sul campo  $K$  e  $\{e_i\}$  una base di  $V$  con  $T: \{e_i\} \rightarrow K$  lineare, cioè  $T(e_i) = k_i$ , si può estendere l'applicazione a tutto lo spazio vettoriale  $V$  per linearità. Infatti dato  $v \in V$  esso è uguale a

$$v = \sum_{i=1}^m \lambda_i e_i.$$

Si ha applicando  $T$  a  $v$  che

$$T(v) = T\left(\sum_{i=1}^m \lambda_i e_i\right) = \sum_{i=1}^m T(\lambda_i e_i) = \sum_{i=1}^m \lambda_i T(e_i) = \sum_{i=1}^m \lambda_i (k_i).$$

I passaggi precedenti ci permettono ora di dare il seguente teorema relativo all'applicazione che associa ad ogni matrice un'applicazione.

### Isomorfismo tra applicazioni lineari e matrici

**Teorema 1.3.4.**  $T: \text{Mat}_{n,m}(K) \rightarrow \mathcal{L}(K^m, K^n)$  è un isomorfismo.

*Dimostrazione.* Verifichiamo che  $T$  è sia lineare che iniettiva e suriettiva.

- Prendiamo la base canonica di  $K^m$ ,  $\{e_i\}_{i \in I_0}$ , posto  $I_0$  sottoinsieme di cardinalità finita, sapendo  $T(A) = T_A$ ,  $T(B) = T_B$  verifichiamo  $T_{A+B} = T_A + T_B$ .

$$T_{A+B} = \begin{pmatrix} (A+B)_{1i} \\ \vdots \\ (A+B)_{mi} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} (A)_{1i} \\ \vdots \\ (A)_{mi} \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} (B)_{1i} \\ \vdots \\ (B)_{mi} \end{pmatrix} = T_A + T_B.$$



Se verifichiamo il loro effetto sulla base otteniamo analogamente che

$$T_{A+B}(e_i) = T_A(e_i) + T_B(e_i),$$

ricordando che  $T_A(e_i) = \sum_{j=1}^n (T_A)_{ji} f_j$ , con  $\{f_i\}_{i=1}^n$  base di  $K^n$ . È semplice verificare che questo vale anche con il prodotto per uno scalare  $\lambda \in K$ . Quindi  $T$  è lineare.

- Consideriamo il  $\text{Ker } T$  per determinare l'iniettività:

$$\text{Ker } T = \{A \in \text{Mat}_{m,n}(K) : T_A = 0 \in \mathcal{L}(K^m, K^n)\};$$

Quindi per ogni vettore  $v \in V$  deve essere che l'immagine rispetto a  $T$  sia il vettore nullo, se consideriamo la base canonica  $\{e_i\}_{i \in I_0}$ , dovremmo quindi avere, per considerazioni precedenti sull'azione di  $T_a$  su tale base che

$$T_A(e_i) = \begin{pmatrix} (A)_{1i} \\ \vdots \\ (A)_{mi} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix}.$$

Quindi la matrice deve essere la matrice nulla, il  $\text{Ker } T$  contiene quindi solo lo zero dello spazio, per cui l'applicazione è inettiva.

- Se consideriamo un'altra applicazione  $L \in \mathcal{L}(K^m, K^n)$  e consideriamo la loro azione sulla base canonica  $\{e_i\}_{i \in I_0}$ . Si deve avere che l'applicazione  $T$  e l'applicazione  $L$  hanno lo stesso effetto su tutti gli elementi della base canonica, quindi  $T = L$  e ogni oggetto ha almeno una preimmagine. Abbiamo quindi verificato la suriettività.

Concludiamo che  $T$  è un'isomorfismo.  $\square$

Ora considerando l'applicazione inversa possiamo avvalorare la definizione di matrice associata ad un'applicazione, volendo, possiamo tramite essa dare una dimostrazione del teorema precedente.

**Applicazione inversa** Avendo determinato che l'applicazione  $T$  del teorema precedente è isomorfismo di spazi vettoriali si può determinare l'applicazione inversa, che dovrà esistere e avere le stesse proprietà della sua inversa. Data l'applicazione  $T: \text{Mat}_{n,m}(K) \rightarrow L(K^m, K^n)$  esiste sempre  $\tilde{T}$ , inversa di  $T$  tale che  $\tilde{T}: L(K^m, K^n) \rightarrow \text{mat}_{n,m}(K)$ . Considerando infatti  $L(e_i) = \sum_{j=1}^n (\tilde{T}_L)_{ji} y_j$ , in quanto si può sempre esprimere l'immagine di un'applicazione come combinazione di elementi nello spazio di arrivo, date  $\{e_i\} \in K^m, \{y_i\} \in K^n$

$$L(e_i) = z_i = t_1 y_1 + \cdots + t_n y_n = \sum_{j=1}^n (\tilde{T}_L)_{ji} y_j.$$

Se si ha che  $\tilde{T}_L \in \text{Mat}_{n,m}(K)$  allora posso determinare l'inversa. Dato che

$$\begin{aligned} T \circ \tilde{T} &= \mathbb{I}[L(V, Z)], \\ \tilde{T} \circ T &= \mathbb{I}[\text{Mat}_{n,m}(K)], \end{aligned}$$

allora se consideriamo l'applicazione  $L$  si dovrebbe avere  $L = (\tilde{T} \circ T)(L)$ . La composizione tra le applicazioni mi deve quindi dare l'applicazione identità, verifichiamo che deve essere:

$$L = (T \circ \tilde{T})(L) = T(\tilde{T}(L)) = T(\tilde{T}_L), \text{ quindi } T: \tilde{T}_L \rightarrow L.$$

Avendo poi definito  $T_A = \sum_{j=1}^n (T_A)_{ji} y_j$  con  $A \in \text{Mat}_{n,m}(K)$  si ha che

$$L(e_i) = (\tilde{T} \circ T)(L(e_i)) = \tilde{T}(T(L(e_i))) = \sum_{j=1}^n (\tilde{T}_L)_{ji} y_j,$$

Abbiamo concluso i passaggi necessari a generalizzare la matrice associata definita all'inizio del paragrafo, essa risulta quindi vera su spazi vettoriali qualsiasi.

## 1.4 Proprietà della matrice associata

Determinate le relazioni tra le applicazioni lineari e le matrici si possono introdurre le loro proprietà:

**Teorema 1.4.1.** Siano  $\{e_i\}_{i=1}^n$  base di  $V$ ,  $\{f_j\}_{j=1}^m$  base di  $Z$  e  $\{g_k\}_{k=1}^s$  base di  $W$  con  $V, Z, W$  spazi vettoriali, date le applicazioni  $L \in \mathcal{L}(V, Z)$  e  $H \in \mathcal{L}(Z, W)$ . Si ha che ad  $L$  corrisponde la matrice  $A_L \in \text{Mat } m, n(K)$  secondo le rispettive basi mentre ad  $H$  corrisponde analogamente  $A_H \in \text{Mat } s, m(K)$ . Si ha che  $H \circ L \in \mathcal{L}(V, W)$  quindi  $A_{H \circ L} \in M_{s, n}(K)$ , perciò  $A_{H \circ L} = A_H A_L$  (secondo il prodotto riga per colonna).

*Dimostrazione.* Se  $A_{H \circ L} = A_H A_L$  si deve avere che applicando  $H \circ L$  alla base  $\{e_i\}$  si deve ottenere per la combinazione lineare

$$H \circ L(e_i) = \sum_{k=1}^s (A_{H \circ L})_{ki} g_k,$$

questo poichè  $P = A_{H \circ L}$  deve essere tale da  $P: V \rightarrow W$ , per cui  $A_P$  deve essere tale da avere il seguente comportamento su elementi della base di  $V$ :

$$P(e_i) = \sum_{k=1}^s (A_P)_{ki} g_k.$$

Partendo dalla relazione trovata per combinazione lineare verifichiamo che è vero:

$$\begin{aligned} H \circ L(e_i) &= H(L(e_i)) = \\ &= H\left(\sum_{j=1}^n (A_L)_{ji} f_j\right) = \\ &= \sum_{j=1}^n (A_L)_{ji} H(f_j) = \\ &= \sum_{j=1}^n (A_L)_{ji} \left(\sum_{k=1}^s (A_H)_{kj} g_k\right) = \\ &= \sum_{j=1}^n \sum_{k=1}^s (A_L)_{ji} (A_H)_{kj} g_k = \\ &= \sum_{k=1}^s (A_H A_L)_{ki} g_k, \end{aligned}$$

Abbiamo allora:

$$H \circ L(e_i) = \sum_{k=1}^s (A_H A_L)_{ki} g_k = \sum_{k=1}^s (A_{H \circ L})_{ki} g_k.$$

Possiamo quindi affermare:

$$(A_H A_L)_{ki} = (A_{H \circ L})_{ki},$$

i coefficienti delle due matrici coincidono, quindi devono per forza essere uguali.  $\square$

**Teorema 1.4.2.** Sia  $\{e_i\}_{i=1}^m$  base di  $V$  e sia  $L \in \mathcal{L}(V, V)$ , cioè un endomorfismo lineare in  $V$ , sapendo inoltre  $A_L \in \text{Mat}_{m, m}(K)$  la matrice associata a  $L$ , rispetto alla stessa base in partenza e arrivo, si ha che  $L$  è invertibile (dunque un isomorfismo) se e solo se  $A_L$  è invertibile.

*Dimostrazione.* Considerando  $x \in V$  si dice che  $x$  è invertibile se  $\exists y \in V: xy = yx = I_v$ , nello spazio delle matrici quadrate  $A \in \text{Mat}_{m, m}(K)$  se  $\exists B \in \text{Mat}_{m, m}(K): AB = I = BA$ .

- Ipotizziamo che  $L$  sia isomorfismo. Ciò significa che esiste  $L^{-1}$ , verifichiamo che è lineare. Consideriamo  $P: G \rightarrow H$  con  $P$  omomorfismo biiettivo, allora si ha che  $P^{-1}: H \rightarrow G$ , ed esso è un isomorfismo, quindi manda basi in basi, quindi è lineare. Allora riprendendo  $L^{-1}: V \rightarrow V$  e  $L: V \rightarrow V$  si ha  $L^{-1} \circ L = L \circ L^{-1} = \mathbb{I}_v$ . Quindi  $I = A_{L^{-1} \circ L}$  e quindi per teorema 1.4.1  $I = A_{L^{-1}} A_L$  è invertibile.

- Supponiamo ora che  $A_L$  sia invertibile. Consideriamo  $A_L^{-1}$  e  $I = A_L^{-1} \circ A_L$ , ponendo  $\{f_i\}_{i=1}^m$  un'altra base di  $V$ , si ha che, per l'applicazione  $T_A$ , precedentemente definita, vale l'uguaglianza

$$T_{A_L}(e_i) = \sum_{j=1}^m (A_L)_{ji} f_j.$$

Poichè  $I = A_{L^{-1}} \circ A_L$ , applicando  $T$  a entrambi i membri, si ha che  $T(I) = T_{A_{L^{-1}}} \circ T_{A_L}$ , da cui si ricava che  $T_{A_{L^{-1}}}$  deve essere tale da rispettare

$$T_{A_{L^{-1}}}(e_i) = \sum_{j=1}^m (A_{L^{-1}})_{ji} e_j.$$

Ora è noto anche che

$$L(e_i) = \sum_{j=1}^n (A_L)_{ji} f_j,$$

Quindi deve risultare che  $T_{A_{L^{-1}}}$  inverso (destro e sinistro) di  $L$  e posso dimostrarlo:

$$\begin{aligned} T_{A_{L^{-1}}} \circ L(e_i) &= T_{A_{L^{-1}}}(L(e_i)) = \\ &= T_{A_{L^{-1}}}\left(\sum_{j=1}^m (A_L)_{ji} f_j\right) = \\ &= \sum_{j=1}^m (A_L)_{ji} T_{A_{L^{-1}}}(f_j) = \\ &= \sum_{j=1}^m (A_L)_{ji} \left(\sum_{s=1}^m (A_{L^{-1}})_{js} e_s\right) = \\ &= \sum_{j=1}^m \sum_{s=1}^m ((A_L)_{ji} (A_{L^{-1}})_{js}) e_j = \\ &= \sum_{j=1}^m \delta_{ji} e_j, \end{aligned}$$

L'ultima parte ci dà il delta di Kronecker e l'elemento  $e_j = e_i$ , quindi l'applicazione è un'isomorfismo poichè  $T_{A_{L^{-1}}} \circ L(e_i)$  è tale che  $T_{A_{L^{-1}}} = L^{-1} = T_{A_L}$ .

□

#### 1.4.1 Cambiamenti di base

Mediante l'opportuna applicazione lineare è sempre possibile passare da una base ad un'altra mediante il seguente procedimento. Siano  $\{e_i\}_{i=1}^m, \{\tilde{e}_i\}_{i=1}^m$  basi di  $V$  tramite l'applicazione  $T$  è possibile passare da una all'altra, infatti si può porre  $T(e_i) = \tilde{e}_i = \sum_{j=1}^m (A_T)_{ji} e_j$ , considerando ora  $\{f_i\}_{i=1}^n, \{\tilde{f}_i\}_{i=1}^n$  basi di  $Z$  e l'applicazione  $U$  che compie lo stesso processo di  $T$  tra le basi di  $Z$ . Si ha che  $A_T$  e  $A_U$  rappresentano la matrice del cambio di base nei due spazi, andiamo a determinare  $L \in \mathcal{L}(V, Z)$  e la matrice associata  $A_L$  tale che permetta un cambio di base da  $\{e_i\} \in V \rightarrow \{f_i\} \in Z$  alle rispettive  $\{\tilde{e}_i\}, \{\tilde{f}_i\}$ :

$$L(e_i) = \sum_{j=1}^m (A_L)_{ji} f_j,$$

Analogamente si ha

$$L(\tilde{e}_i) = \sum_{j=1}^n (\tilde{A}_L)_{ji} \tilde{f}_j.$$

Determino ora la relazione tra  $A_L$  e  $\tilde{A}_L$ , ricordando che vale  $f_t = \sum_{j=1}^n (A_U)^{-1}_{jt} \tilde{f}_t$ :

$$\begin{aligned}
\sum_{j=1}^n (\tilde{A}_L)_{ji} \tilde{f}_j &= L(\tilde{e}_i) = \\
&= L\left(\sum_{k=1}^m (A_T)_{ki} e_k\right) = \\
&= \sum_{k=1}^m (A_T)_{ki} L(e_k) = \\
&= \sum_{k=1}^m (A_T)_{ki} \sum_{t=1}^n (A_L)_{tk} f_t = \\
&= \sum_{t=1}^n \sum_{k=1}^m (A_T)_{ki} (A_L)_{tk} f_t = \\
&= \sum_{t=1}^n (A_T A_L)_{ti} f_t = \\
&= \sum_{t=1}^n (A_T A_L)_{ti} \sum_{j=1}^n (A_U)^{-1}_{jt} \tilde{f}_t = \\
&= \sum_{j=1}^n \left(\sum_{t=1}^n (A_U)^{-1}_{jt}\right) (A_T A_L)_{ti} \tilde{f}_t = \\
&= \sum_{j=1}^n (A_U^{-1} A_L A_T)_{ji} \tilde{f}_t = \\
&= \sum_{j=1}^n (\tilde{A}_L)_{ji} \tilde{f}_j.
\end{aligned}$$

Si ha quindi che  $\tilde{A}_L = A_U^{-1} A_L A_T$ , si è dunque trovata la relazione tra le diverse basi e le relative matrici. Se  $V = Z$  e quindi  $e_i = f_i$  e  $\tilde{e}_i = \tilde{f}_i$  si ha che  $A_U = A_T$  da cui si ha la relazione tra  $A_L$  e  $\tilde{A}_L$ :

$$\tilde{A}_L = A_T^{-1} A_L A_T.$$

Date le matrici  $A, B \in \text{Mat}_{m,m}(K)$  relative a un'endomorfismo su due basi in  $K$ , come nella situazione precedente, si definisce *matrice del cambio di base* la matrice  $H \in \text{Mat}_{m,m}(K)$  tale che  $A = H^{-1} B H$ .

**Definizione 1.4.3.** Date due matrici  $A, B \in \text{Mat}_{m,m}(K)$  qualunque, esse si dicono simili se vale la precedente relazione, cioè se  $\exists H \in \text{Mat}_{m,m}(K): A = H^{-1} B H$ .

Se ci troviamo in un'algebra commutativa, allora le matrici simili sono solo quelle uguali.

## 1.5 Spazio duale

Si definisce *funzionale lineare* l'applicazione  $C^j$  che ha il seguente effetto su una base  $\{e_i\}_{i=1}^m \in V$  spazio vettoriale con  $\dim V = m$  finita su  $K$ :

$$C^j(e_i) = \delta_i^j.$$

Posso definire quindi  $m$  funzionali ognuno legato ad un elemento della base, essi sono definiti su  $\mathcal{L}(V, K)$  e riconsiderando allora  $C_j$ , dato un generico vettore  $a \in V$ , la coordinata  $j$ -esima del vettore. Consideriamo uno spazio vettoriale  $V$  sul generico campo  $K$ , si può sempre esprimere  $K$  come spazio vettoriale su se stesso e si ha  $\dim_K(K) = 1$ .

**Definizione 1.5.1.** Si definisce spazio duale lo spazio, indicato con  $V^*$ , dei funzionali lineari  $\mathcal{L}(V, K)$ , con  $V$  spazio vettoriale su  $K$ , cioè lo spazio delle applicazioni lineari definite su  $V$  e a valori in  $K$ . Se  $V$  ha dimensione finita  $m$  si ha  $\dim(V^*) = m \dim_K(K) = m$ .

**Teorema 1.5.2.** Il sistema  $\{C^i\}_{i=1}^m$  è una base per lo spazio duale  $V^*$ , quindi  $0_{V^*} = \sum_{j=1}^m \lambda_j C^j$  (con  $0_{V^*}: 0_{V^*}(v) = 0_K$ ). La base  $\{C^i\}_{i=1}^m$  si dice base associata alla base  $\{e_i\}_{i=1}^m \in V$ .

*Dimostrazione.* Si ha che  $\forall v \in V$  si ha che applicando  $0_{V^*}(v) = 0_K$ , quindi anche  $V^*$  è spazio vettoriale su  $K$ , per cui applicandolo ad un elemento della base:

$$0_K = 0_{V^*}(e_i) = \sum_{j=1}^m \lambda_j C^j(e_i) = \sum_{j=1}^m \lambda_j \delta_i^j = \lambda_i,$$

Questo poichè per tutti gli altri elementi è zero, per come è definita la delta di Kronecker. Ora essendo l'elemento della base scelto arbitrariamente deve essere che  $\lambda_i = 0 \forall i$ . Per cui  $\{C^i\}_{i=1}^m$  è un sistema linearmente indipendente e avendo lo spazio duale la stessa dimensione dello spazio di partenza si ha che devono essere per teorema ?? una base di  $V^*$ .  $\square$

**Definizione 1.5.3.** Sia  $T: V \rightarrow Z$  omomorfismo, si può definire l'applicazione lineare  $T^*$  nello spazio duale tale che  $T^*: Z^* \rightarrow V^*$ , l'applicazione è detta trasposta di  $T$ .

Per far vedere l'effetto dell'applicazione  $T^t$  consideriamo  $w, \sigma \in Z^*$  e ricerchiamo  $(T^t)(w)$ , che deve essere un elemento di  $V^*$ , verifichiamo la sua azione su un generico elemento di  $V$ , considerando  $\lambda \in K$  prima verifico che la funzione sia ben definita:

$$v \in V: (T^t)(w)(v) = w(Tv),$$

Essendo  $T(v)$  in  $Z$  allora è verificato. Ora controllo la linearità mediante moltiplicazione per  $\lambda$ :

$$(T^t)(\lambda w + \sigma) = \lambda(T^t)(w) + (T^t)(\sigma),$$

Se entrambi gli elementi dell'equazione compiono la stessa azione sul generico elemento  $v \in V$  allora  $T^t$  è un'applicazione lineare per definizione.

- Il primo elemento ha il seguente effetto:

$$(T^t)(\lambda w + \sigma)v = (\lambda w + \sigma)(Tv) = (\lambda w)(Tv) + (\sigma)(Tv),$$

- Il secondo invece

$$((T^t)\lambda w + (T^t)\sigma)v = (Tv\lambda w) + (Tv\sigma).$$

Ora avendo verificato che hanno lo stesso comportamento si ha che  $T^t \in \mathcal{L}(Z^*, V^*)$ .

**Teorema 1.5.4.** Siano  $\{e_i\}_{i=1}^n \in V$  e  $\{f_j\}_{j=1}^m \in Z$  e siano  $\{\theta^i\}_{i=1}^n \in V^*$  e  $\{C^j\}_{j=1}^m \in Z^*$ , con  $V, Z$ , coi i rispettivi duali, spazi vettoriali sul generico campo  $K$ : Data  $L \in \mathcal{L}(V, Z)$   $A_L \in \text{Mat}_{n,m}(K)$  la matrice che corrisponde a  $L$  nelle basi  $\{e_i\}_{i=1}^n$  e  $\{f_j\}_{j=1}^m$ , allora considerata  $L^t \in \mathcal{L}(V^*, Z^*)$  sia ha che la matrice associata a  $L^t$  nelle basi dello spazio duale  $\{\theta^i\}_{i=1}^n$  e  $\{C^j\}_{j=1}^m$  è data da  $(A_L)^t \in \text{Mat}_{n,m}(K)$ .

*Dimostrazione.* Consideriamo la  $i$ -esima colonna della matrice  $A_L$  e la  $j$ -esima della matrice che corrisponde a  $L^t$ , cioè  $A_{L^t}$ :

$$L(e_i) = \sum_{j=1}^m (A_L)_{ji} f_j,$$

$$L^t(C^j) = \sum_{i=1}^n (A_{L^t})_{ij} \theta^i.$$

Consideriamo il primo elemento e utilizziamo la definizione di trasposta, cioè applichiamo  $C^j$  a  $L(e_i)$  poichè  $C^j$  è definito in  $Z$  e può quindi essere applicato solo a elementi nello stesso spazio. Si ottiene

$$C^k L(e_i) = C^k \left( \sum_{j=1}^m (A_L)_{ji} f_j \right) = \sum_{j=1}^m (A_L)_{ji} C^k(f_j),$$

sapendo  $C^k(f_j)$  corrispondente alla base duale di  $f_j$  otteniamo che è il delta di Kronecker, rimane quindi un'unico addendo nella sommatoria che è  $\sum_{j=1}^m (A_L)_{ji} C^k(f_j) = (A_L)_{jk}$ . Per come è definita  $L^t$  è possibile valutare il secondo elemento su  $e_k \in V$ :

$$L^t(C^j)(e_k) = \sum_{i=1}^m (A_{L^t})_{ij} \theta^i(e_k),$$

Ora  $\theta^i(e_k)$  è il delta di Kronecker, per definizione di funzionale lineare, mi resta un'unico elemento della sommatoria, cioè quello corrispondente a  $\theta^i$  che è fisso, quindi  $L^t(C^j)(e_k) = (A_{L^t})_{kj}$ . Si ha ora che i due elementi valutati sopra, per come abbiamo definito  $L$  e  $L^t$  devono coincidere, si ha quindi  $(A_{L^t})_{kj} = (A_L)_{jk}$ . Le due matrici sono quindi una la trasposta dell'altra, allora  $A_{L^t} = (A_L)^t$ .  $\square$

**Teorema 1.5.5.** Sia  $L \in \mathcal{L}(V, Z)$ . Valgono le seguenti proprietà:

1. Se  $L$  è iniettiva si ha  $L^t \in \mathcal{L}(Z^*, V^*)$  suriettiva.
2. Se  $L$  è suriettiva si ha  $L^t \in \mathcal{L}(Z^*, V^*)$  iniettiva.

*Dimostrazione.* Se  $L$  è iniettiva ogni elemento in  $V$  ha immagini distinte. Prendiamo per esempio  $\{e_i\}_{i=1}^n$  base di  $V$  e applichiamo il funzionale lineare  $C^j$  alle sue immagini, poichè il funzionale può essere applicato solo agli elementi nello spazio di arrivo, si ha che per ognuno di questi elementi  $C^j(L(e_i))$  esiste un elemento corrispondente duale della base  $\{e_i\}_{i=1}^n$ , quindi  $L^t \in \mathcal{L}(Z^*, V^*)$  è per definizione suriettiva.

Considerando invece  $L$  suriettiva e verifichiamo che  $\text{Ker } L^t$  contiene il solo  $0_{V^*}$  (cioè il funzionale lineare nullo). Per farlo consideriamo  $C \in Z^*$ , con  $C = 0_{Z^*}$ , abbiamo  $L^t(C) = 0_{V^*}$ , questo è vero se  $C(z) = 0_k$  con  $z \in Z$ . Consideriamo  $C(z) = C(L(v)) = C((L)(v)) = L^t((C)(v)) = (L^t(C))(v) = 0_{V^*}(v) = 0_K$ . Poichè ogni elemento ha una controimmagine si ha che nei rispettivi duali vale la dimostrazione del teorema 1.1.4. Quindi  $\text{Ker } L^t = \{0_{Z^*}\}$ , per cui  $L^t$  è iniettiva.  $\square$

**Definizione 1.5.6.** Si definisce rango di un'applicazione lineare  $L \in \mathcal{L}(V, Z)$ , con  $V, Z$  spazi vettoriali di dimensione finita, e viene indicato con  $R_K(L)$  la  $\dim L(V)$ , che è sempre minore di  $Z$ .