CCS使用教程04:程序烧写与仿真

1前提:

标准规定如下:

实际中

采样点(和chirp不一样)不能大于2048

规定FFT、IFFT的采样点数必须是2的指数,在频域一个频点对应时域的一次采样,所以FFT的点数自然就是2048、1024、512、256、128.

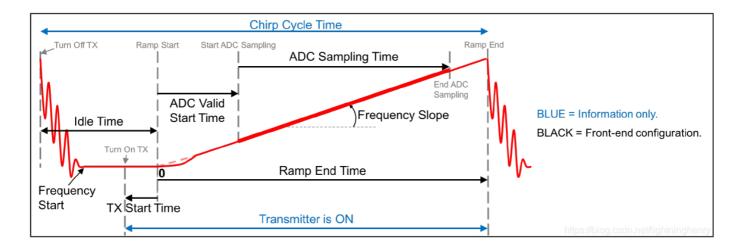
TI允许的MMICA最大斜率为100 MHz/μs

最多可以定义512个chirp

本工程中, AWR2944 需达到以下标准:

列表	传统雷达指标需求
检测距离	0.2~80m
距离分辨率	<=0.2m
距离精度	±0.1m
检测速度	'-50m/s~30m/s
速度分辨率	<0.15m/s
速度精度	<±0.05m/s
水平角范围	±70°
水平角分辨率	<5°@0°, <7°@±45°
水平角精度	<±0.5°@0°, <±1°@±45°, <±3°@±70°
垂直角范围	±20°
垂直角分辨率	-
垂直角精度	-
数据率	>=15Hz
输出目标类型	原始检测点云、跟踪目标(可选)

1. Chirp Timing Parameters:



在 falcon20220628xiawu2_shuangNew_radar4_3200M\Falcon_18xx_mss\Source\system\hal\RF\cfg.c

```
/* Populate the default configuration for profile 0 */
       ptrProfileCfg->profileId
                                           = PROFILE0 MRR PROFILE ID;
       ptrProfileCfg->startFreqConst
                                           = PROFILEO_MRR_START_FREQ_VAL; //开始频率
       ptrProfileCfg->idleTimeConst
                                           = PROFILEO_MRR_IDLE_TIME_VAL; //空闲时间
       ptrProfileCfg->adcStartTimeConst
                                           = PROFILEO_MRR_ADC_START_TIME_VAL;// ADC采
样时间
       ptrProfileCfg->rampEndTime
                                           = PROFILEO_MRR_RAMP_END_TIME_VAL; // 斜坡
结束时间 3000u 1 LSB = 10 ns\n 30us
       ptrProfileCfg->txOutPowerBackoffCode = PROFILE0_MRR_TXOUT_POWER_BACKOFF; //
       ptrProfileCfg->txPhaseShifter
                                          = PROFILE0 MRR TXPHASESHIFTER VAL;
       ptrProfileCfg->freqSlopeConst
                                           = PROFILEO_MRR_FREQ_SLOPE_VAL; //波形斜率S
11.732MHz/us
       ptrProfileCfg->txStartTime
                                           = PROFILEO_MRR_TX_START_TIME_VAL; //tx开始
时间
       ptrProfileCfg->numAdcSamples
                                           = PROFILEO_MRR_ADC_SAMPLE_VAL;
                                                                            //ADC采
样个数
       ptrProfileCfg->digOutSampleRate
                                           = PROFILEO_MRR_DIGOUT_SAMPLERATE_VAL;//采
样频率
       ptrProfileCfg->hpfCornerFreq1
                                           = PROFILE0 MRR HPFCORNER FREQ1 VAL;
                                           = PROFILE0_MRR_HPFCORNER_FREQ2_VAL;
       ptrProfileCfg->hpfCornerFreq2
       ptrProfileCfg->rxGain
                                           = PROFILEØ MRR RX GAIN VAL;
       /*ptrProfileCfg->txCalibEnCfg =0x80;*/
```

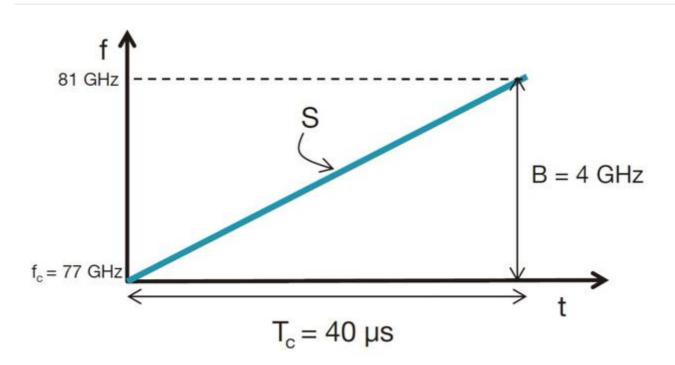
Idle time: 上一次chirp结束时间和下一次chirp开始时间之间的空闲时间

Tx start time: 从发射器打开到斜坡开始的时间

ADC start time: 从斜坡开始到ADC开始对数据进行采集这段时间

Ramp end time:从斜坡开始到chirp持续上升的时间。在这段时间之后,合成器的频率就被重置为下一个chirp的起始频率

2.通过修改采样点和采样时间修改带宽



• 要求的距离分辨率

$$d_{res}=rac{c}{2B}$$
=0.2m,算得B=750 MHz,

算得距离分辨率 $d_{res}=rac{c}{2B}$ =0.1875m,符合要求。

• 采样点个数 (要求的采样距离)

要求的采样距离为0.2-80m

假如在range维度取1024个点,

因为一个chirp数据,分为虚实两个.dat数据,做1DFFT,去掉一半的点剩512个点数据。

由斜率公式
$$S=rac{B}{N riangle t}$$

得
$$S riangle t = rac{S}{f_s} = rac{B}{N} = 0.732$$

可得 斜率与采样率的比值等于0.732

取采样率为25MHz,得斜率为18.3 MHz, freqSlopeConst

得采样总时间为 $N \bigtriangleup t = 1024*1/25 = 40.98us$

取整得 adcStartTimeConst =41us

• 要求的速度分辨率

要求的速度分辨率 $v_{res}=rac{\lambda}{2T_f}=rac{\lambda}{2NT_c}$ =0.15m/s,

f为开始频率,即 ptrProfileCfg->startFreqConst 取 $76.5 imes10^9$

由公式,增加帧中的chirp数或者增大采样时间可以提高速度分辨率。

这个Tc为单个chirp时间,
$$\lambda=rac{c}{f}=rac{3.0 imes10^8}{76.5 imes10^9}=3.92 imes10^{-3}$$
 N = 64

得 $T_c=200us$,为相同TX通道的时间间隔,由于没有AB波,每个通道的chirp时间相同,所以chirp0和chirp1之间的间隔为200/4 = 50us

设置 $T_c=$ idle time+Ramp End Time=5+45=50us

另外设置 ADC Vavid start time = 4us TX_start time = 1us

3波形配置

