参考:

搞懂DFT来理解FFT

DFT（离散傅里叶变换）与 FFT（快速傅里叶变换）初识

1.DFT的定义

傅里叶变换的定义如下:

$$X(f)=\int_{-\infty}^{+\infty} x(t)\cdot e^{-j2\pi ft}$$

离散傅里叶变换的定义来源于傅里叶变换:

$$X(m)=\sum_{n=0}^{N-1} x(n)\cdot e^{-j2\pi mn/N}$$

$$X[k]=\sum_{n=0}^{N-1} x[n]e^{-jk\frac{2\pi}{K}n}, k=0,1,2,...,K-1$$

$$X[k]=\sum_{n=0}^{N-1} x[n]e^{-jk\frac{2\pi}{N}n}, k=0,1,2,...,N-1$$

> 其中N为时域离散信号的点数，这里我们还要注意的是N虽然代表了频谱FFT后的点数，如果点数小于了时域的离散点数，那将会舍去时域的点，如果点数大于了时域的点数，那么时域的点数会补零。（这一点，暂时不管，一般来说，默认是点数等于FFT后的点数）
>
> n为时域离散信号的编号（取值范围为0~N-1），x(n）代表第n个DFT输出序列，即x（0）、x（1）、x（2）、x（3）。。。
>
> m为频域信号的编号（取值范围为0~N-1），X(m）代表第m个DFT输出序列，即X（0）、X（1）、X（2）、X（3）。。。
>
> 频域信号的点数也为N。

> 这里不同于一般课本上的是，k 的取值不再与输入信号n 的长度0 ~ N − 1 相同，而是自己设置。这是为了突出k的设置,本质上是为了对 2pi 为周期的连续频谱离散化（DFT是DTFT连续频域结果离散化处理后的结果），也即频谱采样。

$$X[k]=\sum_{n=0}^{N-1}x[n]e^{-jk\frac{2\pi}{N}n}=\sum_{n=0}^{N-1}x[n]W_N^{kn}$$

其中，W 是需要替换的旋转因子： $W_N^{kn}=e^{-jk\frac{2\pi}{N}n},W=e^{-j\frac{2\pi}{N}}$

因此离散傅里叶变换的输入为N个离散的点（输入时域信号），输出为N个离散的点（输出频域信号，频域信号的每个点都用一个复数表示）。

根据欧拉公式：

$$e^{-jw}=cos(w)-jsin(w)$$

离散傅里叶变换可以写成如下形式：

$$X(m)=\sum_{n=0}^{N-1}x(n)\cdot[cos(2\pi mn/N)-j\cdot sin(2\pi mn/N)]$$

我们知道，复指数信号不是实信号，它在现实中是不存在的，因为它带有虚部 i。

那如何用复指数信号合成实信号呢?

答案很简单：只要两个复数共轭就好，实部相加，虚部相抵。也就是欧拉公式：

$$8.e^{i\theta}=\cos\theta+i\sin\theta,e^{-i\theta}=\cos\theta-i\sin\theta$$

$$9.\cos\theta=\frac{e^{i\theta}+e^{-i\theta}}{2},\sin\theta=\frac{e^{i\theta}-e^{-i\theta}}{2i}$$

所以我们在用傅里叶级数分析信号的时候，频谱绝对是对称的，用很多对指数相反的复指数信号，就可以合成实信号，也就是说：有 k，则必然有 - k，否则无法合成实信号。

eg：如果采样到一个实数做完FFT之后会在两个地方有峰值，我们雷达在使用的时候只取其中一半fft结果，复数做完fft只有一个峰值。根据采样定理，fft能分辨的最高频率为采样频率的一半,所

以，如果进行N点的fft，实际上有用的点数为n+1点（N为奇数或者偶数的情况下有用的点数均相同）。

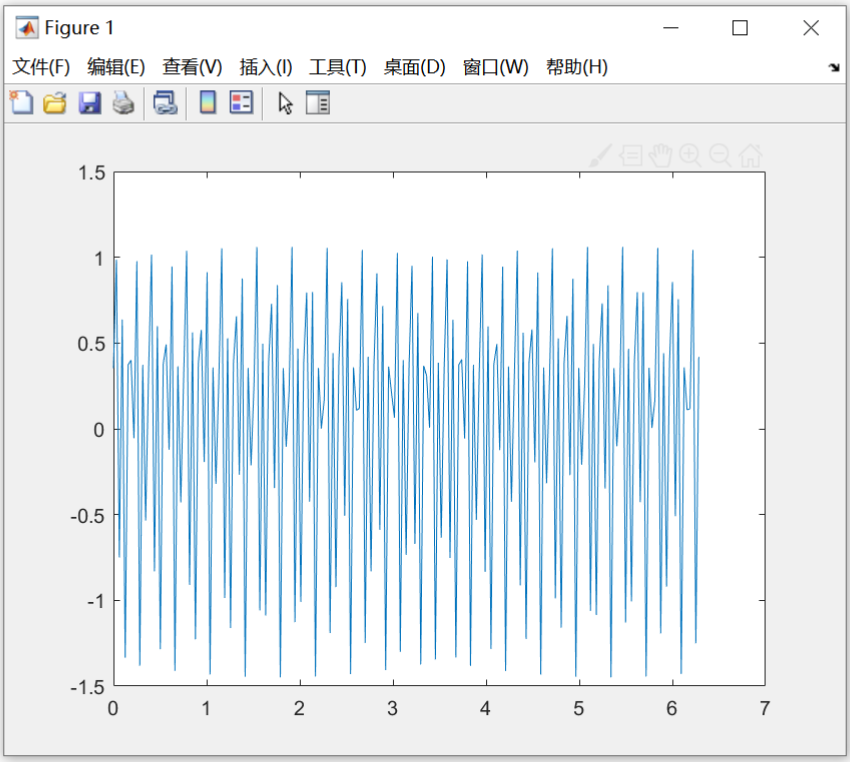
综上，出现负频率的根本原因就是傅里叶级数（变换）的最小单位是复指数信号，如果用傅里叶级数的另一种形式，把信号表示为一系列正余弦信号的组合，就不存在负频率了。

2.DFT的实例分析

假设时域的连续信号如下：即1000Hz和2000Hz两个正弦信号的叠加。来看看采样过程得到的DFT（FFT）结果。

> 它含有
>
> ①0V 的直流分量（注：信号的直流分量就是信号的平均值），
>
> ②频率为 1000Hz、相位为 0度、幅度为1V 的交流信号，
>
> 以及一个
>
> ③频率为 2000Hz、相位为 3*pi/4度、幅度为 0.5V 的交流信号。
>
> 4.频率为 0Hz 的交流信号。
>
> 用数学表达式就是如下：

$$x(t) = sin(2\pi \cdot 1000 \cdot t) + 0.5sin(2\pi \cdot 2000 \cdot t + 3\pi/4)$$



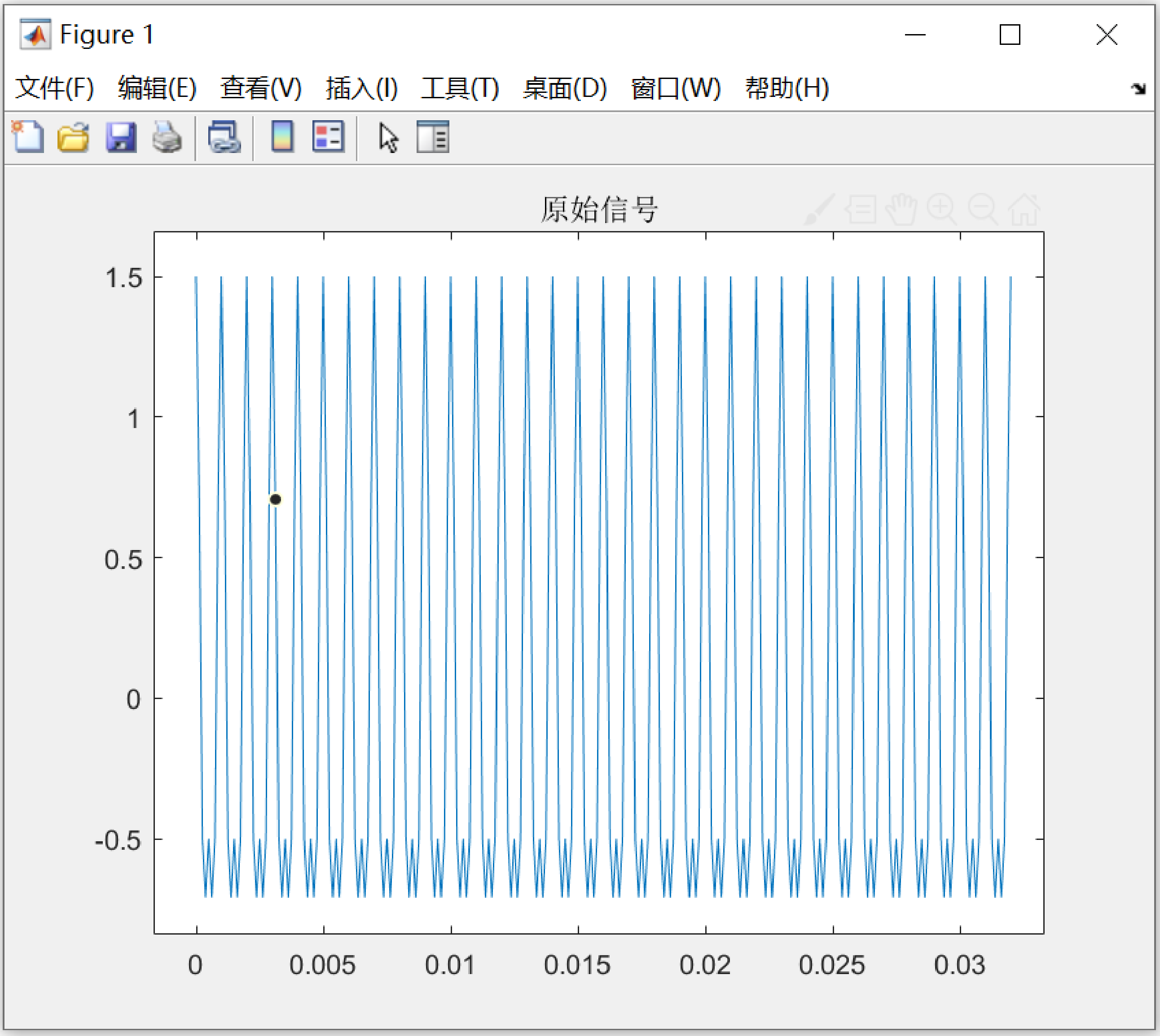
我们以fs = 8000 Hz 的采样频率对x(t)信号进行采样采256个点(8个点采样点太少，做不成fft峰值)，由于采样频率为8000HZ因此采样周期 ts =1/8000s,共采样0.032s。因此离散信号为：

$$x(n) = sin(2\pi \cdot 1000 \cdot n \cdot ts) + 0.5sin(2\pi \cdot 2000 \cdot n \cdot ts + 3\pi/4)$$

$$x(n) = sin(2\pi \cdot n/8) + 0.5sin(2\pi \cdot 2 \cdot n/8 + 3\pi/4)$$

> 采样率（记为fs）：每秒采样的点数，单位为Hz
>
> 采样间隔（ts）：采样间隔为采样率的倒数，即ts = 1/fs；意思就是每采一个点需要多长时间
>
> 采样时间（t）：采样N个点需要多长时间，即t = N/fs
>
> 采样点数(N)：N = fs * t
>
> 频率分辨力(Δf)：$\Delta f $= fs / N

可以得到的离散信号为：x(0)=1.5000, x(1)=0.7071, x(2)=-0.5000, x(3)=-0.7071, x(4)=-0.5000, x(5)=-0.7071, x(6)=-0.5000, ，，，x(255)= 1.5000如下图所示。



视角一：计算DFT的过程中，将正/余弦表达式中的m作为自变量.

根据上述DFT计算欧拉公式，各个频率成分的计算方法如下所示：

$$X(m)=\sum_{n=0}^{N-1}x(n)\cdot[cos(2\pi\cdot m\cdot n/N)-j\cdot sin(2\pi\cdot m\cdot n/N)]$$

> 我觉得在对cos和sin进行相关操作时，m代表和频率为多少的正弦相关，而n和N则是在一个正弦周期内采样N个点，采样间隔为2×pi\N, ,n用来步进，一次步进2*pi\N,最后进行累加求和，就得出了X(m)

`for n=(0:255)`

> 计算X(m)的实部的过程是使用x(n)信号中的256个点，与m=i时的$cos(2\pi \cdot i \cdot n/8)$ 信号中的8个点做点积和;
>
> 计算X(m)的虚部的过程是使用x(n)信号中的256个点，与m=i时的 $sin(2\pi \cdot i \cdot n/8)$信号中的8个点做点积和;

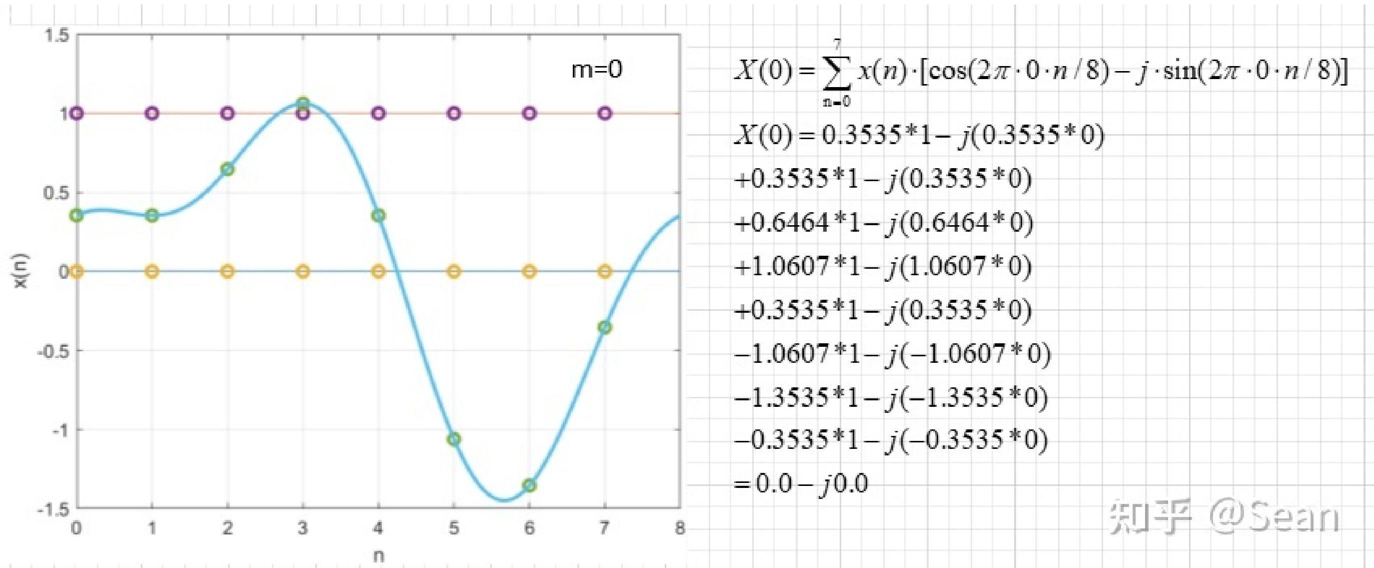
```
end
```

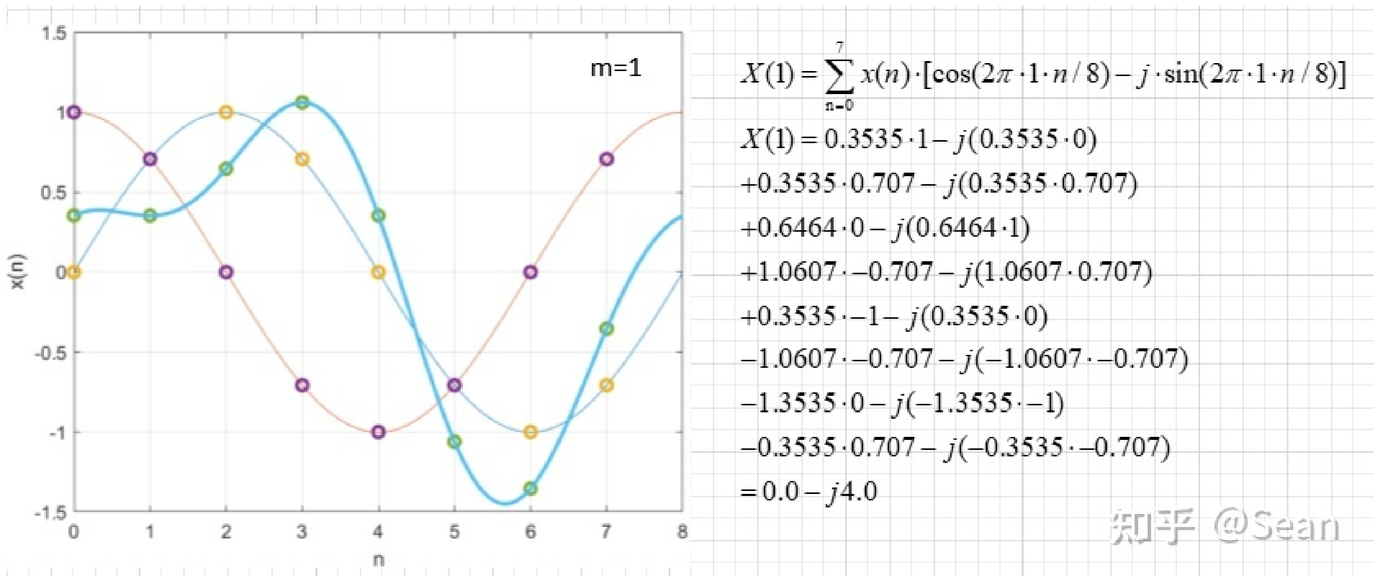
每个DFT输出项X(n)都是所有时间值信号值序列和复杂的正弦波形式cos(φ)-jsin(φ)点对点相乘后所有项的累加和。

最终DFT的结果为:

X(0)=，X(1)= ， X(2)= ， X(3)=，

X(4)=，X(5)=，X(6)=，X(7)= ,,, X(255)=





m的含义

通过观察上图。可以发现，m=1意味着256个点内包含一个周期的正余弦信号，由于实例中的采样周期ts=1/8000s，因此m=1对应的正余弦信号的周期为1/1000s，因此m=1对应的正余弦信号的频率为256/8000HZ。

同理m=2对应频率为256*2/8000HZ；,,,...

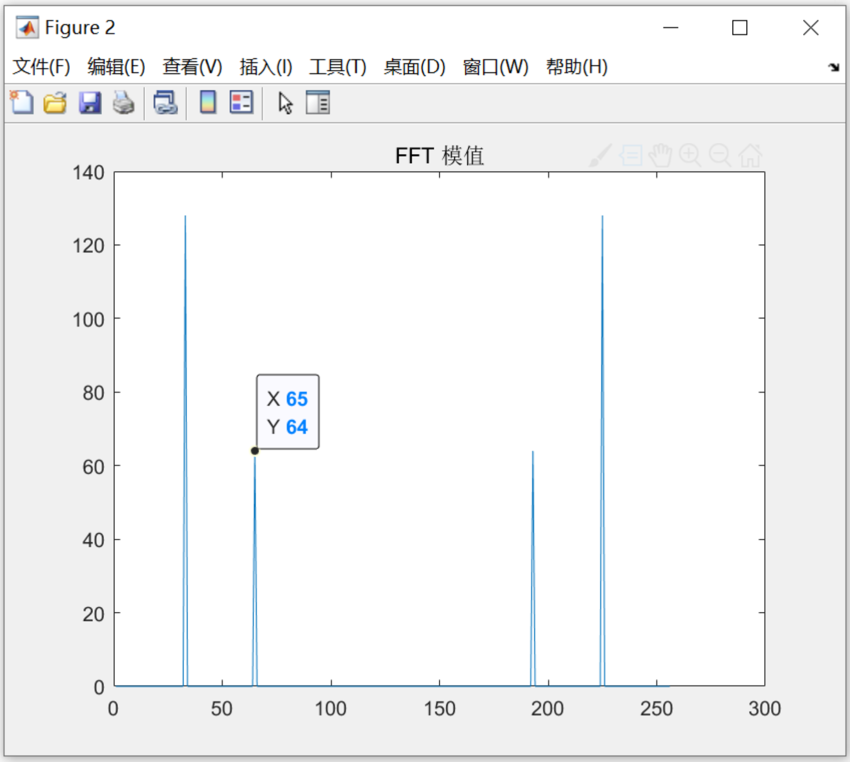
因此当采样频率为fs时，如果进行的是N点的DFT，则得到的频域信号的频率单位为fs/N，频域信号中的第0个点的频率为0HZ，第1个点的频率为fs/N，第i个点的频率为i*fs/N。

DFT的结果X(n)代表的是第k点频率为Fn=k×fs/N 的频率“分量”， X(n) 的模与辐角代表了Fn的频率“分量”的幅度与相位。

采样点为n=0,1,2,3,4,5,6,7,8，，，255 有$n = fs \times t$

在 第k点的频率分量得频率为 $Fn = k * fs/N$
Fn为对应的信号的频率

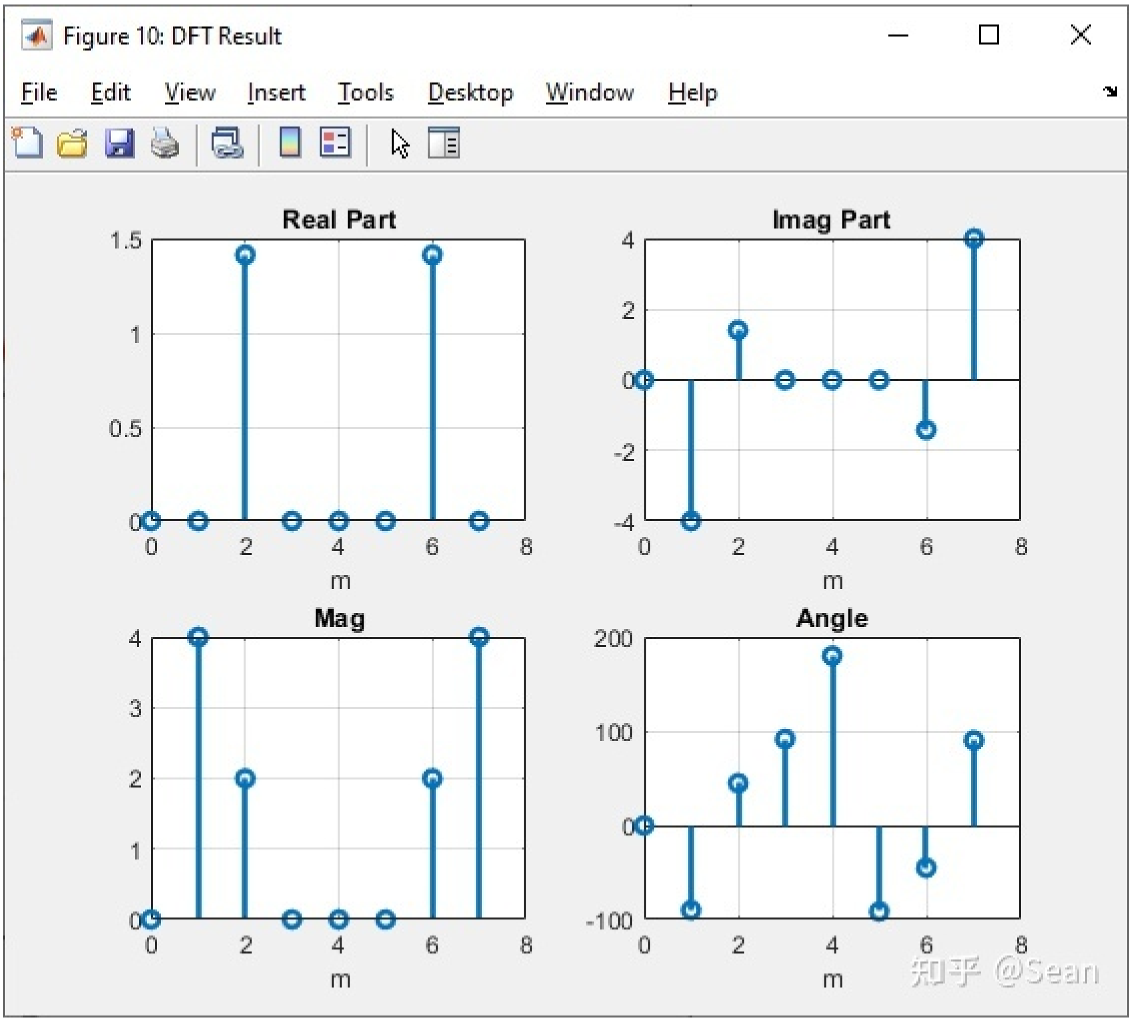
k: 1000×256/8000=32 2000×256/8000=64



从matlab-FFT模值图上的结果我们可以看出峰值就是出现在33和65这两个x（n）上，与上面的计算结果实相符的

3.DFT结果

分别画出频域信号的Real Part（实部），Imag Part（虚部），Mag（幅值），Angle（相位角），如下图所示。



4.DFT的共轭对称性

首先我们可以发现DFT结果的Mag存在如下规律：

Mag(5)=Mag(3)，Mag(6)=Mag(2)，Mag(7)=Mag(1)；

观察DFT结果的Real Part存在如下规律：

Re Part(5)=Re Part(3)，Re Part(6)=Re Part(2)，Re Part(7)=Re Part(1)；

观察DFT结果的Imag Part存在如下规律：

Im Part(5)=-Im Part(3)，Im Part(6)=-Im Part(2)，Im Part(7)=-Im Part(1)；

这三条规律引出了DFT的一个重要性质：共轭对称性，即X(m)=X*(N-m)。

由于DFT的共轭对称性，因此DFT结果中的后N/2-1个元素是冗余的，因此我们也可以说DFT的输出是N/2+1个虚数。这解释了当输入信号有N个点，一些第三方工具计算的DFT的结果是N+2个点，N+2个点对应了N/2+1个虚数（一个虚数包含一个实部一个虚部）。