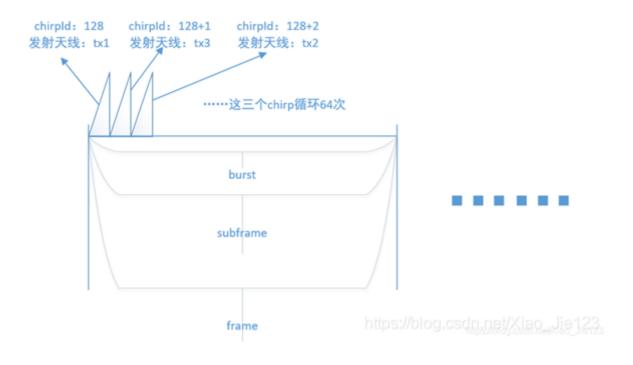
## /Falcon 18xx mss/Source/system/hal/RF/cfg Ext.h

```
extern void Cfg_AdvFrameCfgInitParams (rlAdvFrameCfg_t* ptrAdvFrameCfg);
extern void Cfg_FrameCfgInitParams (rlFrameCfg_t* ptrFrameCfg);
extern void Cfg_ProfileCfgInitParams (uint8_t profileNum, rlProfileCfg_t*
ptrProfileCfg);
extern void Cfg_ChirpCfgInitParams (uint32_t chirpNum, rlChirpCfg_t* ptrChirpCfg);
extern void Cfg_LowPowerModeInitParams (rlLowPowerModeCfg_t* ptrLowPowerMode);
extern void Cfg_ChannelCfgInitParams (rlChanCfg_t* ptrChannelCfg);
extern void Cfg_ADCOutCfgInitParams (rlAdcOutCfg_t* ptrADCOutCfg);
```

# advanced frame概念:

为了提供frame中chirp的最大灵活性, advanced frame提供了将frame分解为不同的 subframe (最多四个?),每个sub-frame由多个burst组成(多达64次),每个burst最多可以由512个不同的chirp组成,每个chirp要与4个profile中的一个关联



# /Falcon\_18xx\_mss/Source/system/hal/RF/cfg.c

```
/**

* @b Description

* @n

* The function initializes the frame configuration with the default

* parameters. 该函数使用默认参数初始化advanced frame帧配置。

*
```

该函数可以定义高级帧AdvFrame的属性,如子帧中的burst的数量、burst中的chirps和 loops 的数、要发送的sub-frame序列、要发送的frames的数量,帧的周期性和触发方法。

这个函数定义如何对这些chirps进行排序。同一个chirp可以简单的循环以创建一个大的FMCW帧,或者可以对多个独特的chirp进行排序来创建帧

Chirp Start和end Index定义了如何在一个帧中对它们进行排序。

该API还允许配置要传输的帧数,帧的周期性和触发器方法。触发方法可以是基于SW-API的触发器或基于HW-SYNC-IN的触发器。这个API内部调用两个API,一个调用RadarSS进行传感器配置,另一个调用MasterSS进行数据路径配置

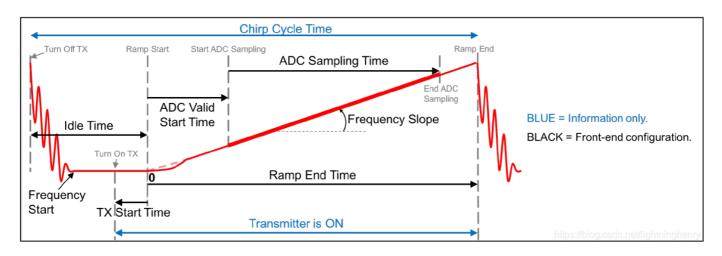
```
@b Description
       The function initializes the profile configuration with the default
       parameters.
   @param[in] profileNum
       Profile number to be initialized, Profiles的数量
   @param[out] ptrProfileCfg
       Pointer to the profile configuration
  @retval
       Not applicable
 */
void Cfg_ProfileCfgInitParams (uint8_t profileNum, rlProfileCfg_t* ptrProfileCfg)
  if (profileNum == 0U)
   {
       /* Populate the default configuration for profile 0 */
       ptrProfileCfg->profileId
                                            = PROFILE0_MRR_PROFILE_ID;
       ptrProfileCfg->startFreqConst
                                           = PROFILEO MRR START FREQ VAL; //开始频率
        ptrProfileCfg->idleTimeConst
                                           = PROFILEO_MRR_IDLE_TIME_VAL; //空闲时间
       ptrProfileCfg->adcStartTimeConst
                                            = PROFILEO_MRR_ADC_START_TIME_VAL;// adc采
样开始时间
       ptrProfileCfg->rampEndTime
                                            = PROFILEO_MRR_RAMP_END_TIME_VAL; // 斜率
结束时间 3000u 1 LSB = 10 ns\n 30us
       ptrProfileCfg->txOutPowerBackoffCode = PROFILE0_MRR_TXOUT_POWER_BACKOFF; ////Ou
       ptrProfileCfg->txPhaseShifter
                                           = PROFILEO_MRR_TXPHASESHIFTER_VAL;//Ou
        ptrProfileCfg->freqSlopeConst
                                           = PROFILEO_MRR_FREQ_SLOPE_VAL; //波形斜率s
       ptrProfileCfg->txStartTime
                                            = PROFILEO_MRR_TX_START_TIME_VAL; //tx开始
时间
       ptrProfileCfg->numAdcSamples
                                            = PROFILE0 MRR ADC SAMPLE VAL;
                                                                             //ADC采
样时间
       ptrProfileCfg->digOutSampleRate
                                            = PROFILEO_MRR_DIGOUT_SAMPLERATE_VAL;//采
样率
       ptrProfileCfg->hpfCornerFreq1
                                            = PROFILE0 MRR HPFCORNER FREQ1 VAL; // HPF
1 corner frequency.
       ptrProfileCfg->hpfCornerFreq2
PROFILEO MRR HPFCORNER FREQ2 VAL;//Supported HPF-2 corner frequencies
       ptrProfileCfg->rxGain
                                            = PROFILEO_MRR_RX_GAIN_VAL;//Rx gain is
kept at the maximum
       /*ptrProfileCfg->txCalibEnCfg =0x80;*/
   }
   else if(profileNum == 1U){}
   else if(profileNum == 2U){}
   else if(profileNum == 3U){}
}
```

#### 函数功能:

这个函数用于设置mmWave Front end的chirp profile, 一个profile就像一个模板, 其中包含有关FMCW信号的粗略信息, 如起始频率、chirp斜率、chirp持续时间、发生功能等。

#### 注意:

- 1.每个chirp要与4个profile中的一个关联,最多可以设置多达4个profiles。每个profile包含粗略信息。可以使用chirp配置API来添加精细的抖动
- 2.可以动态地调用这个API来更改profile地参数。少数的参数不能被修改,为:??
- 3.最大的TX输出功率仅支持20dB



## 本程序中Tx通道为3个, chirp数量为512.

在3200M修改带宽中, 1的idleTimeVar置0

Tx通道改为1个:全用1channel,下面的channel不改因为只用到256个chirp

```
🔕 cfg.c - 文本比较(T) - Beyond Compan
                                                                                                                                                                                                                                                     П
会话(S) 文件(F) 编辑(E) 搜索(R) 视图(V) 工具(T) 帮助(H)
Galcon - 1 <--> falcon,128chirp,Tx0,3200MHz <sup>★</sup> Gcfg.c
                                                                                                                           * DataPath.c
                                                                                                                                                                                          * mrr_config_chirp_design_MRR120.h

    ☆
    ☆
    *
    ≠
    =
    □
    >
    ◇
    >
    >
    >
    >
    >
    >
    >
    >
    >
    >
    >
    >
    >
    >
    >
    >
    >
    >
    >
    >
    >
    >
    >
    >
    >
    >
    >
    >
    >
    >
    >
    >
    >
    >
    >
    >
    >
    >
    >
    >
    >
    >
    >
    >
    >
    >
    >
    >
    >
    >
    >
    >
    >
    >
    >
    >
    >
    >
    >
    >
    >
    >
    >
    >
    >
    >
    >
    >
    >
    >
    >
    >
    >
    >
    >
    >
    >
    >
    >
    >
    >
    >
    >
    >
    >
    >
    >
    >
    >
    >
    >
    >
    >
    >
    >
    >
    >
    >
    >
    >
    >
    >
    >
    >
    >
    >
    >
    >
    >
    >
    >
    >
    >
    >
    >
    >
    >
    >
    >
    >
    >
    >
    >
    >
    >
    >
    >
    ><
                                                                                                                   C:\...\Cui\Desktop\TI学习\trunk\falcon - 1\Falcon 18xx mss\Source\system\hal\RF\cfg.c
          2022/6/24 13:27:21 17,001 字节 C,C++,C#,ObjC 源代码 ▼ 简体中文 (HZ) ▼ PC
                                                                                                                                         2022/6/22 10:38:33 17,132 字节 C,C++,C#,ObjC 源代码 ▼ 简体中文 (HZ) ▼ PC
                             ptrChirpCfg->txEnable
                                                                       = CHIRP_TYPE_1_TX_CHANNEL;
                                                                                                                                                                                                      = CHIRP_TYPE_1_TX_CHANNEL;//CHIRP_TYPE_ ^
                                                                       = CHIRP_TYPE_1_START_FREQ_VAL;
= CHIRP_TYPE_1_FREQ_SLOPE_VAL;
                                                                                                                                                                                                     = CHIRP_TYPE_1_START_FREQ_VAL;
= CHIRP_TYPE_1_FREQ_SLOPE_VAL;
                             ptrChirpCfg->startFreqVar
                                                                                                                                                            ptrChirpCfg->startFreqVar
                             ptrChirpCfg->freqSlopeVar
                                                                                                                                                            ptrChirpCfg->freqSlopeVar
                       else if ((chirpNum-PROFILE1_CHIRP_START_INDEX)%4u== 2U)
                                                                                                                                                      else if ((chirpNum-PROFILE1_CHIRP_START_INDEX)%
                            ptrChirpCfg->profileId
                                                                                                                                                                                                       = CHIRP_TYPE_2_PROFILE_ID;
                                                                                                                                                            ptrchinptg-sprotileid = CHIRP_TYPE_2_PKUPILE_ID;
ptrchinptg->adcstartTimeVar = CHIRP_TYPE_2_ADC_START_TIME_VAL;
ptrchinptg->txEnable = CHIRP_TYPE_1_TX_CHANNEL;//CHIRP_TYPE_1_TX_CHANNEL;//CHIRP_TYPE_2_START_FREQ_VAL;
ptrchinptg->freqSlopeVar = CHIRP_TYPE_2_FREQ_SLOPE_VAL;
                                                                                                                                                           ptrChirpCfg->tdleTimeVar
ptrChirpCfg->txEnable
ptrChirpCfg->startFreqVar
ptrChirpCfg->freqSlopeVar
                                                                                                                                                                                                                                              //CHIRP_TYPE_
                       else if ((chirpNum-PROFILE1_CHIRP_START_INDEX)%4u==3U)
                                                                                                                                                      else if ((chirpNum-PROFILE1_CHIRP_START_INDEX)%4u==3U)
                            ptrChirpcfg->profileId
ptrChirpcfg->adcStartTimeVar = CHIRP_TYPE_3_ROC_START_TIME_VAL;
ptrChirpcfg->idleTimeVar
ptrChirpcfg->txEnable
ptrChirpcfg->startFreqVar
= CHIRP_TYPE_3_START_FREQ_VAL;
= CHIRP_TYPE_3_START_FREQ_VAL;
                                                                                                                                                           NNEL://CHIRP TYPE
                                                                                                                                                            ptrChirpCfg->startFreqVar
                                                                                                                                                                                                        = CHIRP TYPE 3 START FREO VAL:
                             ptrChirpCfg->freqSlopeVar
                                                                     = CHIRP_TYPE_3_FREQ_SLOPE_VAL
                                                                                                                                                           ptrChirpCfg->freqSlopeVar
                                                                                                                                                                                                    = CHIRP_TYPE_3_FREQ_SLOPE_VAL;
                       else
                                                                                                                                                      else
                                                                                                                                                     {}
                 } else if((chirpNum>=PROFILE3_CHIRP_START_INDEX)&&(chirpNum<=PROFILE3_CHIRP_EN) _{\rm V}
                                                                                                                                               else if((chirpNum>=PROFILE3_CHIRP_START_INDEX)&&(chirpNum<=PROFILE3_CHIRP_EN
                                                                                                                                      257: 34
          257: 34
                                                                                                                < >
                                            默认文本
                                                                                                                                                                          默认文本
                              ptrChirpCfg->txEnable
ptrChirpCfg->txEnable
                                                                ≠ 5 个差异部分
                              重要差异
                                                                             插入 加载时间: 0.02 秒
```

```
@b Description
       The function initializes the chirp configuration with the default
       parameters.
   @param[out] chirpNum
       Chirp Number to be configured, 配置Chirp的数量
   @param[out] ptrChirpCfg
       Pointer to the chirp configuration
   @retval
       Not applicable
 */
void Cfg_ChirpCfgInitParams (uint32_t chirpNum, rlChirpCfg_t* ptrChirpCfg)
  if((chirpNum>=PROFILE1_CHIRP_START_INDEX)&&(chirpNum<=PROFILE1_CHIRP_END_INDEX)) //</pre>
(0,255)
       if ((chirpNum-PROFILE1_CHIRP_START_INDEX)%4u== 0U)
                                       = CHIRP TYPE 0 PROFILE ID;//4个profiles,案例中
           ptrChirpCfg->profileId
只用到256个chirp(前四个)这8个采用0,1,2,3,3,3,3,3?
           ptrChirpCfg->adcStartTimeVar = CHIRP_TYPE_0_ADC_START_TIME_VAL;//adc采样开始
时间
           ptrChirpCfg->idleTimeVar
                                       = CHIRP_TYPE_0_IDLE_TIME_VAL;//除了1为1000全是
0? 后来修改回来
                                       = CHIRP_TYPE_0_TX_CHANNEL;//规律: 发送通道
           ptrChirpCfg->txEnable
1,1,2,3使能,因为只有三通道
           ptrChirpCfg->startFreqVar
                                       = CHIRP_TYPE_0_START_FREQ_VAL;//0
           ptrChirpCfg->freqSlopeVar
                                       = CHIRP_TYPE_0_FREQ_SLOPE_VAL;//0
```

```
else if ((chirpNum-PROFILE1 CHIRP START INDEX)%4u== 1U)
           ptrChirpCfg->profileId
                                        = CHIRP_TYPE_1_PROFILE_ID;
           ptrChirpCfg->adcStartTimeVar = CHIRP_TYPE_1_ADC_START_TIME_VAL;
           ptrChirpCfg->idleTimeVar
                                      = CHIRP_TYPE_1_IDLE_TIME_VAL;
           ptrChirpCfg->txEnable
                                      = CHIRP_TYPE_1_TX_CHANNEL;
           ptrChirpCfg->startFreqVar = CHIRP_TYPE_1_START_FREQ_VAL;
           ptrChirpCfg->freqSlopeVar = CHIRP_TYPE_1_FREQ_SLOPE_VAL;
       }
       else if ((chirpNum-PROFILE1_CHIRP_START_INDEX)%4u== 2U){}
       else if ((chirpNum-PROFILE1_CHIRP_START_INDEX)%4u== 3U){}
       else{}
    }
//(256,511) ?mss mrr cli.c第455行
  else if((chirpNum>=PROFILE3_CHIRP_START_INDEX)&&(chirpNum<=PROFILE3_CHIRP_END_INDEX))</pre>
   {
        if ((chirpNum-PROFILE3_CHIRP_START_INDEX)%4u==0U)
        {
           ptrChirpCfg->profileId
                                        = CHIRP_TYPE_4_PROFILE_ID;
           ptrChirpCfg->adcStartTimeVar = CHIRP_TYPE_4_ADC_START_TIME_VAL;
           ptrChirpCfg->idleTimeVar = CHIRP_TYPE_4_IDLE_TIME_VAL;
                                   = CHIRP_TYPE_4_TX_CHANNEL;
           ptrChirpCfg->txEnable
           ptrChirpCfg->startFreqVar = CHIRP_TYPE_4_START_FREQ_VAL;
           ptrChirpCfg->freqSlopeVar = CHIRP_TYPE_4_FREQ_SLOPE_VAL;
       if ((chirpNum-PROFILE3_CHIRP_START_INDEX)%4u==1U){}
       if ((chirpNum-PROFILE3_CHIRP_START_INDEX)%4u==2U){}
       if ((chirpNum-PROFILE3_CHIRP_START_INDEX)%4u==3U){}
       else{}
   }
}
```

#### 函数功能:

此函数用于在chirp profile的顶部设置chirp到chirp的变化,

用于首先应该使用 Cfg\_ProfileCfgInitParams 定义一个profile。然后,这个函数通过将chirp与 Cfg ProfileCfgInitParams API中定义的特定的profile配置关联起来配置chirp。

此外,用户能使用此API定义profile中的参数的精细抖动。此配置使用的抖动只是 Cfg\_ProfileCfgInitParams 中编程参数的附加值。此API允许配置1个或512个chirp(每个burst最多可以由512个不同的chirp组成,能被存储在毫米波前端的专用存储器中。因此,用户不需要再运行时对chirp进行编程)。它还允许配置每个chirp使用哪些发射通道(根据雷达)。