Subjectul 5

Problema 1 (a) Scrieți formula de interpolare Hermite cu nodurile a ş b duble.

- (b) Deduceți o formulă de cuadratură integrând termen cu termen formula de la punctul (a).
- (c) Deduceți formula repetată corespunzătoare.

Soluţie.

(a) Tabela cu diferențe divizate este

$$H_3(f) = f(a) + (x - a)f'(a) + (x - a)^2 \frac{f(b) - f(a) - (b - a)f'(a)}{(b - a)^2}$$

$$+ (x - a)^2 (x - b) \frac{(b - a)(f'(b) + f'(a)) - 2(f(b) - f(a))}{(b - a)^3}$$

$$R_3(f) = \frac{(x - a)^2 (x - b)^2}{4!} f^{(4)}(\xi i)$$

(b) Integrând termen cu termen formula se obține

$$\int_{a}^{b} f(x) dx = \frac{b-a}{2} [f(a) + f(b)] + \frac{(b-a)^{2}}{12} [f'(a) - f'(b)] + \frac{(b-a)^{5}}{720} f^{(4)} (\xi).$$

(c) Formula repetată este

$$\int_{a}^{b} f(x) dx = \frac{b-a}{2n} \left[f(a) + 2 \sum_{k=1}^{n-1} (a+kh) + f(b) \right] + \frac{(b-a)^{2}}{12n^{2}} \left[f'(a) - f'(b) \right] + \frac{(b-a)^{5}}{720n^{4}} f^{(4)} \left(\zeta \right).$$

Problema 2 Deduceți o metodă pentru calculul lui \sqrt{a} , a > 0, considerând doi pași ai metodei lui Newton. Ce ordin are metoda? Implementați metoda în MATLAB și calculați $\sqrt{3}$ cu precizia eps (epsilon-ul mașinii).

Soluție. Aplicăm metoda lui Newton funcției $f(x) = x^2 - a$. După doi paşi ai metodei se obține (1p)

$$x_{n+1} = \frac{1}{4} \left(x_n + \frac{a}{x_n} \right) + \frac{a}{x_n + \frac{a}{x_n}}.$$

Scris sub forma de iterație de punct fix avem

$$x = \psi(x) = \frac{1}{4} \left(x + \frac{a}{x} \right) + \frac{a}{x + \frac{a}{x}}.$$

Se observă că

$$\psi(\sqrt{a}) = \sqrt{a}$$

$$\psi'(\sqrt{a}) = 0$$

$$\psi''(\sqrt{a}) = 0$$

$$\psi'''(\sqrt{a}) = 0$$

$$\psi^{(4)}(\sqrt{a}) = \frac{3}{a^{3/2}},$$

adică ord $\psi = 4$.

```
function y=Bakhshali(a)
x0=(a+1)/2; t=x0+a/x0;
x1=1/4*t+a/t;
while x1<x0
          x0=x1;
          t=x0+a/x0;
          x1=1/4*t+a/t;
end
y=(x0+x1)/2;
end</pre>
```

Subjectul 6

Problema 3 Se consideră diviziunea $\Delta : a = x_1 < x_2 < \cdots < x_{n-1} < x_n = b$.

- (a) Deduceți o metodă de calcul al unui spline cubic $s \in S_3^1(\Delta)$ care verifică condițiile $s(x_i) = f(x_i)$, $s'(x_i) = f'(x_i)$.
- (b) Deduceți formula de cuadratură corespunzătoare integrând termen cu termen formula de la punctul (a).
- $(c)\ Implementați\ \hat{\imath}n\ MATLAB\ metodele\ de\ la\ (a)\ {\it şi}\ (b).$

Soluţie.

(a) Pe fiecare subinterval spline-ul este polinomul de interpolare Hermite de gradul 3 (vezi subiectul 5). Fie $f_i = f(x_i)$ şi $m_i = f'(x_i)$. Pe intervalul $[x_i, x_{i+1}]$ avem: $s|_{[x_i, x_{i+1}]} = p_i$,

$$p_i(x) = f_i + (x - x_i)m_i + (x - x_i)^2 \frac{f[x_i, x_{i+1}] - m_i}{\Delta x_i}$$
(1)

+
$$(x - x_i)^2 (x - x_{i+1}) \frac{m_{i+1} + m_i - 2f[x_i, x_{i+1}]}{(\Delta x_i)^2}$$
. (2)

Restul pe acest interval este

$$R_i = \frac{(x - x_i)^2 (x - x_{i+1})^2}{4!} f^{(4)}(\xi_i).$$

De asemenea,

$$p_i(x) = d_i + c_i(x - x_i) + b_i(x - x_i)^2 + a_i(x - x_i)^3.$$
 (3)

Identificâd coeficienții obținem

$$\begin{aligned} &d_{i} = f_{i} \\ &c_{i} = m_{i} \\ &b_{i} = \frac{f\left[x_{i}, x_{i+1}\right] - m_{i}}{\Delta x_{i}} - a_{i} \Delta x_{i} \\ &a_{i} = \frac{m_{i+1} + m_{i} - 2f\left[x_{i}, x_{i+1}\right]}{\left(\Delta x_{i}\right)^{2}} \end{aligned}$$

(b) Integrând termen cu termen se obține pentru un subinterval

$$\int_{x_i}^{x_{i+1}} f(x) dx = \frac{\Delta x_i}{2} \left(f_i + f_{i+1} \right) + \frac{\left(\Delta x_i \right)^2}{12} \left(m_i - m_{i+1} \right) + \frac{\left(\Delta x_i \right)^5}{720} f^{(4)} \left(\xi_i \right)$$

Formula repetată este

$$\int_{a}^{b} f(x) dx = \sum_{i=1}^{n-1} \left[\frac{\Delta x_{i}}{2} \left(f_{i} + f_{i+1} \right) + \frac{\left(\Delta x_{i} \right)^{2}}{12} \left(m_{i} - m_{i+1} \right) \right] + \sum_{i=1}^{n-1} \frac{\left(\Delta x_{i} \right)^{5}}{720} f^{(4)} \left(\xi_{i} \right)$$

Dacă diviziunea este echidistantă se obține

$$\int_{a}^{b} f(x) dx = \frac{b-a}{2n} \left[f(a) + 2 \sum_{k=1}^{n-1} (a+kh) + f(b) \right] + \frac{(b-a)^{2}}{12n^{2}} \left[f'(a) - f'(b) \right] + \frac{(b-a)^{5}}{720n^{4}} f^{(4)} \left(\zeta \right).$$

Integrând termen cu termen (3)

$$\int_{x_i}^{x_{i+1}} p_i(x) dx = d_i \Delta x_i + c_i \frac{(\Delta x_i)^2}{2} + b_i \frac{(\Delta x_i)^3}{3} + a_i \frac{(\Delta x_i)^4}{4}$$

(c) Pentru punctul (a) funcția Hermitespline dă coeficienții, iar valspline dă valoarea spline-ului. Pentru calculul integralei se modifică rutina de evaluare.

```
function [a,b,c,d]=Hermitespline(x,f,fd)
%HERMITESPLINE - Coeficienti spline Hermite
n=length(x);
if any(diff(x)<0), [x,ind]=sort(x); else ind=1:n; end
y=f(ind); m=fd(ind); x=x(:); y=y(:); m=m(:);
dx=diff(x); ddiv=diff(y)./dx;
d=y(1:end-1);
c=m(1:end-1);
a=[(m(2:end)+m(1:end-1)-2*ddiv)./(dx.^2)];
b=[(ddiv-m(1:end-1))./dx-dx.*a];
function z=valspline(x,a,b,c,d,t)
%evaluare spline
%apel z=evalspline(x,a,b,c,d,t)
%z - valorile
%t - punctele in care se face evaluarea
%x - nodurile
%a,b,c,d - coeficientii
n=length(x);
x=x(:); t=t(:);
k = ones(size(t));
for j = 2:n-1
   k(x(j) \le t) = j;
end
% Evaluare interpolant
s = t - x(k);
z = d(k) + s.*(c(k) + s.*(b(k) + s.*a(k)));
function vi=intspline(xa,b,c,d,cs,cd)
%INTSPLINE integrala unui spline
% a, b, c, d -coeficientii
% cs,cd - capetele intervalului
% x - diviziunea
vI=0;
for k=1:length(a)-1
   pu=polyint([a(k),b(k),c(k),d(k)]);
   vI=vI+diff(polyval(pu,x(k:k+1)));
end
```

Problema 4 Deduceți o metodă pentru calculul lui $\frac{1}{\sqrt{a}}$, care nu utilizează împărțiri.

Soluție. Pornim de la ecuația $f(x) = \frac{1}{x^2} - a = 0$. Aplicând metoda lui Newton se obține relația de recurență

$$x_{n+1} = x_n \frac{\left(3 - ax_n^2\right)}{2} = 0.5x_n \left(3 - ax_n^2\right)$$

Avem $f''(x)=\frac{d^2}{dx^2}\left(\frac{1}{x^2}-a\right)=\frac{6}{x^4}>0$ pentru $x\neq 0$. Vom lua x_0 astfel încât $f(x_0)>0$. Din inegalitatea mediilor rezultă

$$\sqrt{a} < \frac{a+1}{2} \Longrightarrow \frac{2}{a+1} > a.$$

Alegem

$$x_0 = \frac{2}{a+1}.$$

Criteriul de oprire: stricarea monotoniei, normal $x_{n+1} > x_n$, oprire $x_{n+1} \le x_n$.