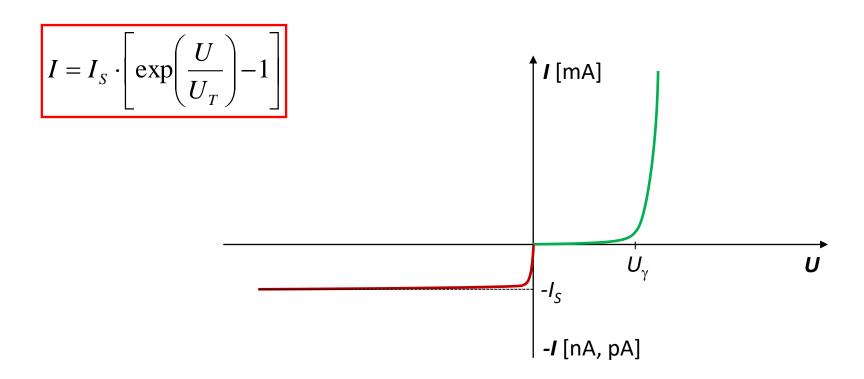
### **ELEKTRONIKA**

# Predavanje 9 ANALIZA ELEKTRONIČKIH SKLOPOVA U STATIČKIM I DINAMIČKIM UVJETIMA RADA

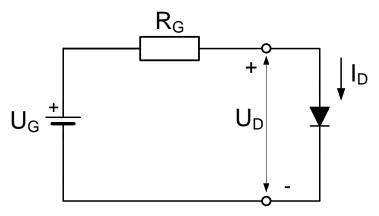
## Nelinearnost elektroničkih komponenata

- Elektroničke komponente kao što su diode i tranzistori su nelinearne komponente.
- Dioda se uzima kao osnovni primjer nelinearne komponente čija je karakteristika opisana Shockleyjevom jednadžbom:



## Statički uvjeti rada (1)

- Podrazumijevaju rad u istosmjernim uvjetima kada je u mreži aktivan jedino istosmjerni izvor.
- Pod pretpostavkom da su poznate veličine  $U_G$  i  $R_G$ , uz zadanu karakteristiku diode potrebno je odrediti istosmjerni napon na diodi  $U_D$  i struju kroz diodu  $I_D$ .



Za prikazani strujni krug vrijede sljedeće jednadžbe:

$$U_G = I_D R_G + U_D$$

$$I_D = I_S \left( \exp \left( \frac{U_D}{U_T} \right) - 1 \right)$$

## Statički uvjeti rada (2)

 Rješavanjem prethodne dvije jednadžbe dobije se transcedentna jednadžba:

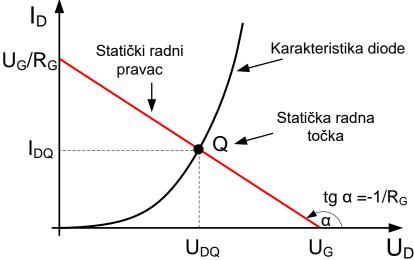
$$U_G = I_S R_G \left( \exp \left( \frac{U_D}{U_T} \right) - 1 \right) + U_D$$

- Prethodna jednadžba nije rješiva analitički pa se pristupa drugim načinima rješavanja (analize) kao što su:
  - 1. Grafo-analitički postupak
  - 2. Iteracijski postupak

# Statički uvjeti rada (3)

#### Osnovni postupci analize elektroničkih sklopova

- 1. Grafo-analitički postupak:
  - U isti koordinatni sustav ucrta se pravac dan jednadžbom:  $U_G = I_D R_G + U_D$  i karakteristika diode
  - Određivanje statičkog radnog pravca:  $U_G = I_D R_G + U_D \implies I_D = -\frac{1}{R_G} U_D + \frac{U_G}{R_G}$



$$y = kx + l$$

Kroz dvije točke:

• za 
$$U_D = 0$$
  $\longrightarrow$   $I_D = \frac{U_G}{R_G}$ 

$$U_D = 0$$
  $\longrightarrow$   $U_D = U_G$ 

Presjecište statičkog radnog pravca i karakteristike diode predstavlja statičku radnu točku!!!!

# Statički uvjeti rada (4)

#### Osnovni postupci analize elektroničkih sklopova

- 2. Iteracijski postupak:
- 1. korak: napon na diodi se zanemari:  $I_1 = \frac{U_G}{R}$

• 2.korak: 
$$I_1 \rightarrow I = I_S \left( \exp \left( \frac{U_D}{U_T} \right) - 1 \right) \rightarrow U_{D1} = U_T \ln \left( \frac{I_1}{I_S} + 1 \right)$$

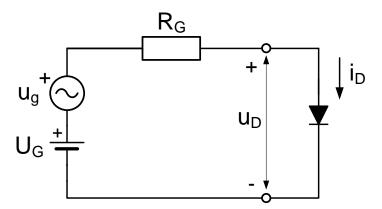
• 3. korak:  $I_2 = \frac{U_G - U_{D1}}{R}$ 



Kada je razlika između struja  $I_n$  i  $I_{n-1}$  dovoljno mala postupak se prekida!!!!!!

## Režim malih signala (1)

• Što se događa kada na diodu osim istosmjernog napona priključimo i izmjenični sinusni napon elektromotorne sile  $u_a$ ?



 $u_d$  – izmjenični napon  $U_D$  – istosmjerni napon  $u_D$ = $u_d$ + $U_D$  – ukupni napon  $i_d$  – izmjenična struja  $I_D$  – istosmjerna struja  $i_D$ = $i_d$ + $I_D$  – ukupna struja

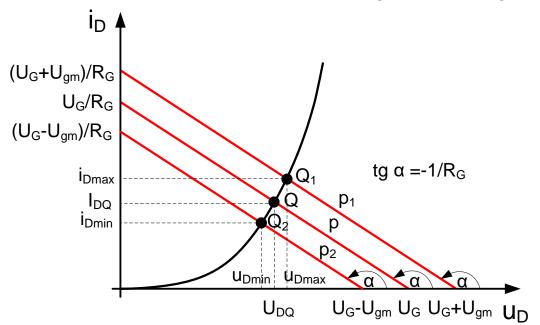
- Uz pretpostavku da je frekvencija izmjeničnog napona  $u_g$  dovoljno niska, ne dolazi do kapacitivnih efekata koji su posljedica promjene akumuliranog naboja manjinskih nosilaca na p i n strani diode te se ponašanje diode može opisati statičkom I-U karakteristikom.
- Za strujni krug na slici vrijede relacije:

$$u_g + U_G = i_D R_G + u_D$$

$$i_D = I_S \left( \exp \left( \frac{u_D}{U_T} \right) - 1 \right)$$

# Režim malih signala (2)

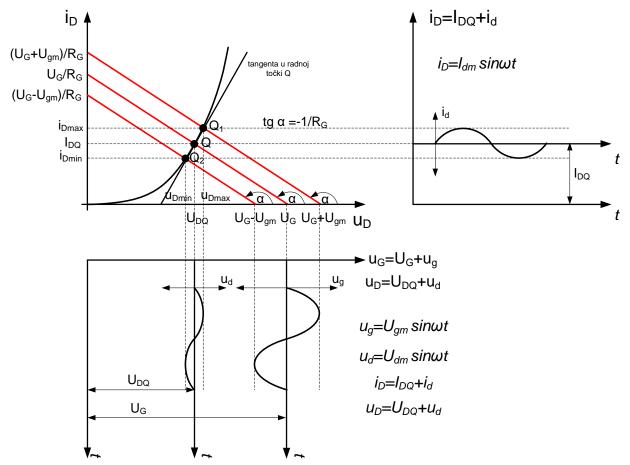
- Ako je napon  $u_g$  sinusni napon oblika  $u_g = U_{gm} \sin \omega t$  odsječci radnog pravca na koordinatnim osima mijenjat će se s vremenom u ritmu ulaznog napona.
- Nagib radnog pravca ostaje isti jer ga određuje samo otpor  $R_G$  (tg $\alpha$ =-1/ $R_G$ ).
- U trenutku:
  - $U_q$ =0 → pravac p
    - Statička radna točka Q
  - $U_g$ = $U_{gm}$  → pravac  $p_1$ 
    - Statička radna točka Q<sub>1</sub>
  - $U_q$ =- $U_{qm}$  → pravac  $p_2$ 
    - Statička radna točka Q<sub>2</sub>



• Ako je amplituda napona  $u_g$  dovoljno mala tada će i pomak statičke radne točke Q biti malen pa se karakteristika diode može aproksimirati pravcem odnosno tangentom na karakteristiku u radnoj točki Q  $\rightarrow$  linearizacija!!!

# Režim malih signala (3)

Grafički postupak određivanja valnih oblika napona na diodi.



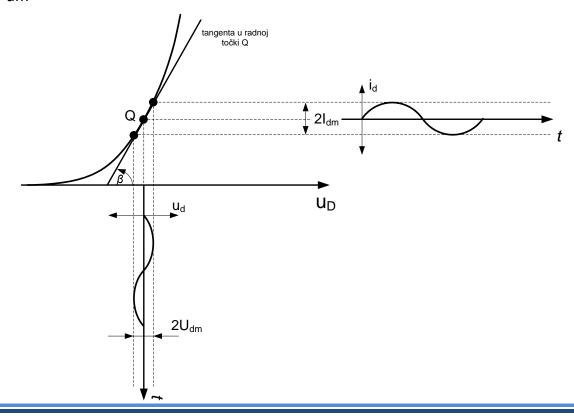
• Sinusni napon  $u_g$  frekvencije  $\omega$  generira sinusoidnu struju  $i_d$  i sinusoidni napon  $u_d$  iste frekvencije.

## Režim malih signala (4)

Totalne trenutne vrijednosti mogu se pisati kao:

$$u_D = U_{DQ} + u_d = U_{DQ} + U_{dm} \sin \omega t$$
$$i_D = I_{DO} + i_d = I_{DO} + I_{dm} \sin \omega t$$

• gdje su  $U_{dm}$  i  $I_{dm}$  amplitude izmjeničnog napona i struje.



## Režim malih signala (5)

• Kut eta pod kojim tangenta u radnoj točki siječe apscisu određen je relacijom:

$$ctg\beta = \frac{2U_{dm}}{2I_{dm}} = \frac{U_{dm}}{I_{dm}} = \frac{u_d}{i_d}\bigg|_{Q} = \frac{du_d}{di_d} = r_d$$

Koristeći dinamički otpor diode prethodni izrazi mogu se pisati kao:

$$u_D = U_{DQ} + U_{dm} \sin \omega t$$

$$i_D = I_{DQ} + I_{dm} \sin \omega t = I_{DQ} + \frac{U_{dm}}{r_d} \sin \omega t = I_{DQ} + \frac{u_d}{r_d}$$

- Pitanje: u kojim uvjetima će se moći zanemariti nelinearnost karakteristike diode u okolini statičke radne točke, odnosno kada će sinusoidni napon na diodi generirati sinusoidnu struju kroz diodu?
- Polazište za odgovor Shockleyjeva jednadžba:  $i_D = I_S \cdot \left[ \exp \left( \frac{u_D}{mU_T} \right) 1 \right]$  gdje je m tzv. faktor injekcije (1 za nisku injekciju, 2 za visoku injekciju)

## Režim malih signala (6)

• Ako se na diodu dovede ukupni napon  $u_D$  tada je struja  $i_D$  određena izrazom:

$$i_{D} = I_{S} \cdot \left[ \exp \left( \frac{U_{DQ} + u_{d}}{mU_{T}} \right) - 1 \right] = I_{S} \cdot \left[ \exp \left( \frac{U_{DQ}}{mU_{T}} \right) \exp \left( \frac{u_{d}}{mU_{T}} \right) - 1 \right]$$

Uz pretpostavku da je ispunjen uvjet:

$$\frac{u_d}{mU_T} << 1$$

• Rastavljanjem u Taylorov red i uzimanjem prva dva člana može se pisati:

$$\exp\left(\frac{u_d}{mU_T}\right) \approx 1 + \frac{u_d}{mU_T}$$

$$i_D = I_S \cdot \left[ \exp \left( \frac{U_{DQ}}{mU_T} \right) \left( 1 + \frac{u_d}{mU_T} \right) - 1 \right]$$

## Režim malih signala (7)

Kombinacijom prethodna dva izraza dobije se:

$$i_D \approx I_{DQ} + \frac{u_d}{mU_T}$$

$$I_S + I_{DQ}$$

 Deriviranjem struje po naponu dobije se dinamička vodljivost diode u statičkoj radnoj točki:

$$\left|g_{d} = \frac{1}{r_{d}} = \frac{di_{d}}{du_{d}}\right|_{Q} = I_{S} \left(\exp\left(\frac{u_{d}}{mU_{T}}\right)\right) \frac{1}{mU_{T}}\bigg|_{Q} = \frac{i_{D} + I_{S}}{mU_{T}}\bigg|_{Q} = \frac{I_{DQ} + I_{S}}{mU_{T}}$$

iz čega slijedi:

$$i_D = I_{DQ} + \frac{u_d}{r_d}$$

- Dinamički otpor diode ovisi o istosmjernoj struji  $I_{DQ}$  u statičkoj radnoj točki, odnosno položaju statičke radne točke.
- S porastom struje  $I_{DQ}$  dinamički otpor  $r_d$  opada te kod zadanog napona  $u_d$  struja  $i_d$  raste.

# Režim malih signala (8)

• Izrazi "mali signal" i "linearni režim" odnose se samo na izmjenične komponente napona i struje jer između tih komponenata postoji linearni odnos određen relacijom: u

 $i_d = \frac{u_d}{r_d}$ 

 Rad diode u režimu malih signala može se pretpostaviti kada je zadovoljen uvjet:

$$U_{dm} \ll mU_T$$

• Budući da je kod silicijske diode  $1 \le m \le 2$  i da je na sobnoj temperaturi  $U_{\tau}$ =25mV rad diode u linearnom režimu rada može se numerički izraziti:

$$U_{dm} << (25-50)mV$$

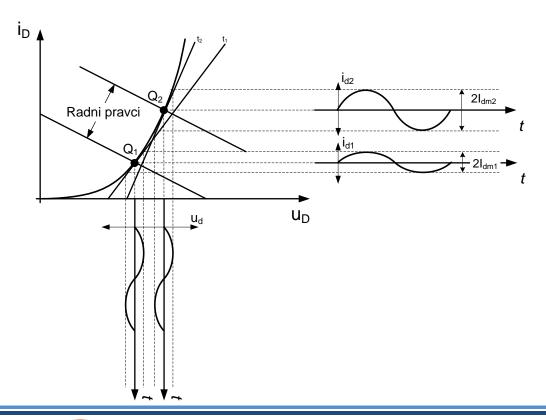
• Opisani režim rada zove se režim malih signala ili linearni režim rada!!!

## Režim malih signala (9)

- Dinamički otpor diode ovisi o položaju statičke radne točke.
- Uz konstantan napon na diodi struja kroz diodu se razlikuje ovisno o položaju statičke radne točke.

Zaključak: statički uvjeti određuju ponašanje diode u dinamičkim

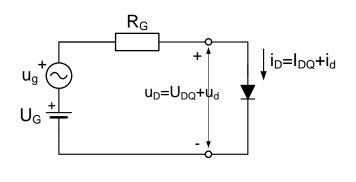
uvjetima!!

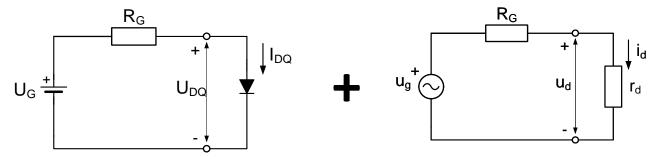


## Režim malih signala (10)

- Statički i dinamički uvjeti rada (signali) su međusobno povezani i prisutni u istom vremenskom trenutku t.
- Zbog jednostavnije analize primjenjuje se metoda superpozicije (aktivan samo jedan izvor u mreži):

Ukupno ponašanje sklopa= Statički uvjeti rada + Dinamički uvjeti rada





## Režim velikih signala (1)

Ako nije ispunjen uvjet koji definira rad diode u režimu malih signala:

$$U_{dm} \ll mU_T$$

napon i struja na diodi bit će dani izrazima:

$$u_D = U_{DQ} + u_d$$
  $i_D = I_S \cdot \left[ \exp\left(\frac{U_{DQ}}{mU_T}\right) \exp\left(\frac{u_d}{mU_T}\right) - 1 \right]$ 

Razvojem drugog eksponencijalnog člana u Maclaurinov red dobije se:

$$i_D = I_{DQ} + (I_{DQ} + I_S)(a_1u_d + a_2u_d^2 + a_3u_d^3 + a_4u_d^4 + ....)$$

• gdje je  $I_{DQ}$  struja diode u statičkoj radnoj točki prije dolaska izmjeničnog signala određena relacijom:

$$I_{DQ} = I_{S} \cdot \left[ \exp \left( \frac{U_{DQ}}{mU_{T}} \right) - 1 \right]$$

# Režim velikih signala (2)

•  $a_1 \dots a_4$  su koeficijenti određeni relacijama:

$$a_1 = \frac{1}{mU_T}, a_2 = \frac{1}{2m^2U_T^2} = \frac{1}{2!}a_1^2, a_3 = \frac{1}{6m^3U_T^3} = \frac{1}{3!}a_1^3, a_4 = \frac{1}{24m^4U_T^4} = \frac{1}{4!}a_1^4,$$

Ako se u izraz dobiven razvojem u Maclaurinov red uvrsti:

$$u_d = U_{dm} \sin \omega t$$

• Dobije se izraz:

$$i_{D} = I_{DQ} + (I_{DQ} + I_{S})(a_{1}U_{dm}\sin\omega t + a_{2}U_{dm}^{2}\sin^{2}\omega t + a_{3}U_{dm}^{3}\sin^{3}\omega t + a_{4}U_{dm}^{4}\sin^{4}\omega t + ...)$$

• Korištenjem trigonometrijskih izraza za potencije sinusnih funkcija:

za 
$$n$$
 neparan 
$$\sin^n \theta = \frac{2}{2^n} \sum_{k=0}^{\frac{n-1}{2}} (-1)^{\left(\frac{n-1}{2}-k\right)} \binom{n}{k} \sin((n-2k)\theta)$$

## Režim velikih signala (3)

za *n* paran 
$$\sin^n \theta = \frac{1}{2^n} \binom{n}{n} + \frac{2}{2^n} \sum_{k=0}^{\frac{n}{2}-1} (-1)^{\left(\frac{n}{2}-k\right)} \binom{n}{k} \cos((n-2k)\theta)$$

• Dobije se:

$$\begin{split} i_D &= I_{DQ} + \left(I_{DQ} + I_S\right) \left(\frac{1}{2} a_2 U_{dm}^2 + \frac{3}{8} a_4 U_{dm}^4 + ....\right) + \\ & \left(I_{DQ} + I_S\right) \left(a_1 U_{dm} + \frac{3}{4} a_3 U_{dm}^3 + ....\right) \sin \omega t + \\ & \left(I_{DQ} + I_S\right) \left(-\frac{1}{2} a_2 U_{dm}^2 - \frac{1}{2} a_4 U_{dm}^4 ....\right) \cos 2\omega t + \\ & \left(I_{DQ} + I_S\right) \left(\frac{1}{3} a_3 U_{dm}^3 - ....\right) \sin 3\omega t + \\ & \left(I_{DQ} + I_S\right) \left(\frac{1}{8} a_4 U_{dm}^4 + ....\right) \cos 2\omega t + \end{split}$$

## Režim velikih signala (4)

Uvođenjem oznaka

$$\Delta I_{DQ} = I_{DQ} + (I_{DQ} + I_S) \left( \frac{1}{2} a_2 U_{dm}^2 + \frac{3}{8} a_4 U_{dm}^4 + \dots \right),$$

$$I_{dm1} = (I_{DQ} + I_S) \left( a_1 U_{dm} + \frac{3}{4} a_3 U_{dm}^3 + \dots \right),$$

$$I_{dm2} = (I_{DQ} + I_S) \left( -\frac{1}{2} a_2 U_{dm}^2 - \frac{1}{2} a_4 U_{dm}^4 + \dots \right),$$

$$I_{dm3} = (I_{DQ} + I_S) \left( \frac{1}{3} a_3 U_{dm}^3 - \dots \right),$$

$$I_{dm4} = (I_{DQ} + I_S) \left( \frac{1}{8} a_4 U_{dm}^4 + \dots \right).$$

Dobije se izraz:

$$i_{D} = I_{DQ} + \Delta I_{DQ} + I_{dm1} \sin \omega t - I_{dm2} \cos 2\omega t - I_{dm3} \sin 3\omega t + I_{dm4} \sin 4\omega t + .....$$

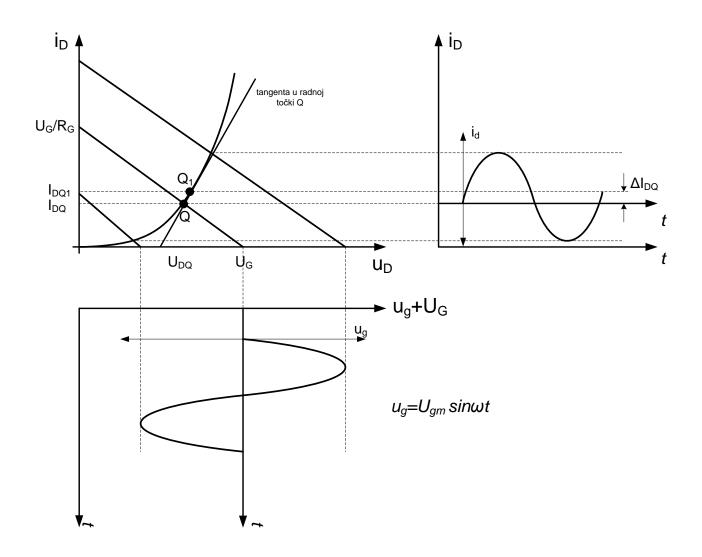
## Režim velikih signala (5)

- Prethodni izraz vrijedi neovisno o iznosu amplitude  $U_{dm}$ , što je amplituda veća veće su i amplitude struja  $I_{dm1}$ ,  $I_{dm2}$ ,  $I_{dm3}$ ,  $I_{dm4}$  te dolazi do nelinearnih efekata:
- 1. Napon  $u_d = U_{dm} \sin \omega t$  doveden na diodu u statičkoj radnoj točki  $(U_{DQ}, I_{DQ})$  izaziva promjenu istosmjerne struje tako da ona raste te dolazi do pomaka radne točke:

$$I_{DQ1} = I_{DQ} + \Delta I_{DQ}$$

- Radna točka u dinamičkim uvjetima razlikuje se od radne točke u statičkim uvjetima!!!!!
- Prirast  $\Delta I_{DQ}$  ovisi o parnim potencijama u redu potencija kojim je opisana karakteristika diode.
- Pomak radne točke ovisi o amplitudi  $U_{dm}$ , što je veća amplituda veći je i pomak radne točke  $\Delta I_{DO}$ .
- Tada dioda radi u nelinearnim režimu odnosno režimu velikih signala.

# Režim velikih signala (6)

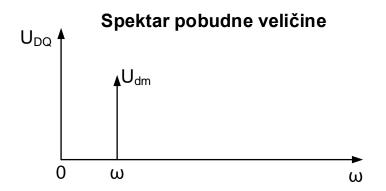


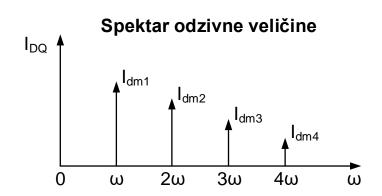
## Režim velikih signala (7)

- 2. Struja  $i_D$  sadrži izmjenične komponente kružne frekvencije  $\omega$ ,  $2\omega$ ,  $3\omega$ ,  $4\omega$ ...
- Pored komponente osnovne frekvencije  $\omega$  koja pripada signalu  $u_d$  javljaju se i komponente kojima su frekvencije cjelobrojni višekratnici osnovne frekvencije poznatiji kao viši harmonici:
  - $I_{dm1}$  i  $\omega$  su amplituda i kružna frekvencija osnovnog harmonika,
  - $-I_{dm2}$ ,  $I_{dm3}$ ,  $I_{dm4}$ , 2ω, 3ω, 4ω su amplitude i kružne frekvencije viših harmonika.
- Većoj amplitudi  $U_{dm}$  odgovara i veći prirast struje  $\Delta I_{DO}$ .
- Pri radu diode u režimu velikih signala dolazi do pomaka radne točke te se u izrazu za struju pojavljuju komponente s frekvencijama koje nisu sadržane u priključenom naponskom signalu pa u režimu velikih signala nisu ispunjeni uvjeti linearnog rada te ne vrijedi princip superpozicije u analizi sklopova.

## Nelinearna izobličenja (1)

- U režimu velikih signala sinusoidni napon izaziva nesinusoidnu struju što je posljedica nelinearnosti i-u karakteristike diode pa se smatra da je struja izobličena.
- Ovakva izobličenja nazivaju se nelinearna izobličenja, a budući se javljaju i viši harmonici radi se o nelinearnom harmoničkom izobličenju.
- Iako su razmatrana samo na primjeru diode ova izobličenja se pojavljuju u svim odzivnim veličinama elektroničkih sklopova uz sinusnu pobudu.
- Za kvantitativnu ocjenu stupnja izobličenja polazište je izraz za struju  $i_D$  koji se može prikazati pomoću spektra pobudne i odzivne veličine.





## Nelinearna izobličenja (2)

 Za kvantitativnu ocjenu stupnja nelinearnih harmoničkih izobličenja definiraju se sljedeći faktori izobličenja:

#### 1. Dioni faktor izobličenja *n*-te harmoničke komponente

 Definira se kao omjer amplitude n-te harmoničke komponente i amplitude osnovne komponente:

$$D_n = \frac{I_{dmn}}{I_{dm1}}$$
  $n = 2,3,4....$ 

#### 2. Faktor izobličenja (Total harmonic distortion - *THD*)

Definira se kao drugi korijen sume kvadrata dionih faktora izobličenja:

$$D = \sqrt{D_2^2 + D_3^2 + D_4^2 + \dots}$$

## Nelinearna izobličenja (3)

- Ako se uz pretpostavku dovoljne točnosti izvrši aproksimacija karakteristike diode s prva četiri člana reda za slučaj kada vrijede sljedeći podaci:
  - m=1,
  - $U_T$ =25mV (sobna temperatura)
  - $U_{dm} = 50 \text{mV}$
- Dobiju se sljedeće vrijednosti faktora izobličenja:

$$D_2 = \frac{I_{dm2}}{I_{dm1}} = \frac{4}{9} = 44,5\%$$

$$D_3 = \frac{I_{dm3}}{I_{dm1}} = \frac{1}{9} = 11,1\%$$

$$D_4 = \frac{I_{dm4}}{I_{dm1}} = \frac{1}{36} = 2,78\% \qquad D = \sqrt{D_2^2 + D_3^2 + D_4^2} = 46\%$$

$$D = \sqrt{D_2^2 + D_3^2 + D_4^2} = 46\%$$

## Nelinearna izobličenja (4)

• Što se događa ukoliko se u statičku radnu točku diode dovede signal sastavljen od dvije komponente različitih frekvencija  $\omega_1$  i  $\omega_2$  i različitih amplituda  $U_{dm1}$  i  $U_{dm2}$ ?

$$u_d = U_{dm1} \sin \omega_1 t + U_{dm2} \sin \omega_2 t$$

• Uz aproksimaciju i-u karakteristike diode s prva dva člana struja i<sub>D</sub> se može izraziti kao:

$$\begin{split} i_{D} &= I_{DQ} + \left(I_{DQ} + I_{S}\right) \left(a_{1}u_{d} + a_{2}u_{d}^{2}\right) = \\ &= I_{DQ} + \left(I_{DQ} + I_{S}\right) \left[a_{1}\left(U_{dm1}\sin\omega_{1}t + U_{dm2}\sin\omega_{2}t\right) + a_{2}\left(U_{dm1}\sin\omega_{1}t + U_{dm2}\sin\omega_{2}t\right)^{2}\right] \end{split}$$

 Korištenjem adicijskih teorema i izraza dvostrukog kuta prethodni izraz glasi:

## Nelinearna izobličenja (5)

$$\begin{split} i_{D} &= I_{DQ} + \frac{a_{2}}{2} \left(I_{DQ} + I_{S}\right) \left(U_{dm1}^{2} + U_{dm2}^{2}\right) + a_{1} \left(I_{DQ} + I_{S}\right) U_{dm1} \sin \omega_{1} t + \\ &+ a_{1} \left(I_{DQ} + I_{S}\right) U_{dm2} \sin \omega_{2} t + \frac{a_{2}}{2} \left(I_{DQ} + I_{S}\right) U_{dm1}^{2} \cos 2\omega_{1} t - \\ &- \frac{a_{2}}{2} \left(I_{DQ} + I_{S}\right) U_{dm1}^{2} \cos 2\omega_{2} t + a_{2} \left(I_{DQ} + I_{S}\right) U_{dm1} U_{dm2} \cos (\omega_{1} - \omega_{2}) t - \\ &- a_{2} \left(I_{DQ} + I_{S}\right) U_{dm1} U_{dm2} \cos (\omega_{1} + \omega_{2}) t \end{split}$$

- Svi nelinearni efekti opisani kod nelinearnih harmoničkih izobličenja javljaju se i u ovom slučaju (prirast istosmjerne komponente, pojava viših harmonika uz osnovnu komponentu)
- Osim navedenih, uočava se novi efekt: pojava komponenata s kružnim frekvencijama  $\omega_1$ - $\omega_2$  i  $\omega_1$ + $\omega_2$ , dakle s frekvencijama jednakima razlici i zbroju osnovnih frekvencija.

## Nelinearna izobličenja (6)

- Ako se karakteristika diode aproksimira s više od dva člana reda, tada se u izrazu za struju  $i_D$  uz prethodno prisutne komponente javljaju i komponente s kružnim frekvencijama  $3\omega_1$ ,  $3\omega_2$ ,  $2\omega_1$ +  $\omega_2$ ,  $2\omega_1$   $\omega_2$ ,  $2\omega_2$ +  $\omega_1$ ,  $2\omega_2$   $\omega_1$ .
- Općenito, može se očekivati pojava komponenata kojima su frekvencije jednake zbrojevima i razlikama ne samo osnovnih frekvencija nego i zbrojevima i razlikama različitih kombinacija njihovih viših harmonika frekvencija.
- Izobličenja izazvana pojavom komponenata s frekvencijama  $\omega_1+\omega_2$ ,  $\omega_1-\omega_2$ ,  $2\omega_1+\omega_2$ ,  $2\omega_1-\omega_2$ ,  $2\omega_2+\omega_1$ ,  $2\omega_2-\omega_1$  nazivaju se nelinearna neharmonička izobličenja.

## Nelinearna izobličenja (7)

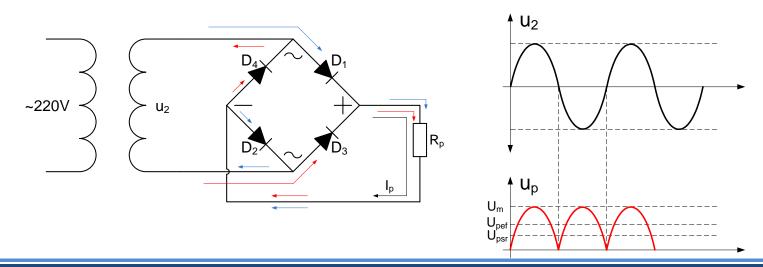
#### • Primjene nelinearnih izobličenja:

- U većini se elektroničkih primjena prijenos i obrada signala želi izvršiti bez promjene valnog oblika npr. linearna elektronička pojačala (uz propisani dozvoljeni stupanj nelinearnih izobličenja).
- Zbog nelinearnosti elektroničkih komponenata i konačnog iznosa ulaznog signala nelinearna izobličenja nije moguće izbjeći.
- U određenom broju primjena nelinearna izobličenja se ne izbjegavaju nego se namjerno izazivaju za obavljanje određenih elektroničkih funkcija kao što su:
  - ispravljanje izmjeničnih signala,
  - multipliciranje frekvencija,
  - miješanje ili transponiranje frekvencija,
  - moduliranje signala (amplitudna modulacija).

## Nelinearna izobličenja (8)

#### Ispravljanje izmjeničnih signala:

- Osnovna karakteristika nelinearnih izobličenja je prirast istosmjerne komponente  $\Delta I_{DO}$  kako je prethodno pokazano.
- Ako je istosmjerna struja u statičkoj radnoj točki prije dolaska signala jednaka nuli, dolaskom izmjeničnog signala pojavit će se (zbog nelinearnosti karakteristike diode) istosmjerna komponenta  $\Delta I_{DO}$ .
- Upravo ova činjenica je temelj koji se koristi za pretvorbu izmjeničnih veličina u istosmjerne u uređajima koji se nazivaju ispravljači.



## Nelinearna izobličenja (9)

#### Multipliciranje frekvencija:

- Pojava viših harmonika nastalih dovođenjem izmjeničnog signala na nelinearnu komponentu otvara mogućnost multipliciranja određene frekvencije.
- Ako se izobličeni signal s pripadajućim višim harmonicima propusti kroz selektivni filter podešen na željenu harmoničku frekvenciju na izlazu filtera pojavit će se ta frekvencija dok će ostale frekvencije biti prigušene.

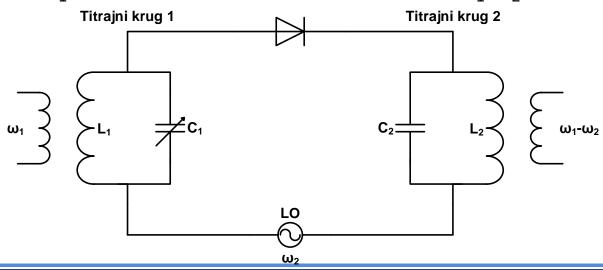
#### Miješanje ili transponiranje frekvencija:

• Dovođenjem dvaju sinusnih signala različitih frekvencija na nelinearni elektronički element dolazi do pojave nelinearnih neharmoničkih izobličenja uz pojavu neharmoničke komponente  $\omega_1$ - $\omega_2$ , (uz pojavu i ostalih frekvencija  $\omega_1$ + $\omega_2$ ,  $2\omega_1$ + $\omega_2$ ,  $2\omega_1$ - $\omega_2$ ,  $2\omega_2$ + $\omega_1$ ,  $2\omega_2$ - $\omega_1$ )

## Nelinearna izobličenja (10)

#### • Miješanje ili transponiranje frekvencija:

- Na ulaz sklopa za miješanje frekvencija dovodi se sinusni signal kružne frekvencije  $\omega_1$  preko titrajnog kruga 1, a iz lokalnog oscilatora se istodobno dovodi sinusni signal kružne frekvencije  $\omega_2$ .
- Podešavanjem titrajnog kruga 2 na frekvenciju  $\omega_1$ - $\omega_2$  na izlazu diodnog sklopa za miješanje pojavit će se sinusni signal frekvencije  $\omega_1$ - $\omega_2$ .
- Ako se frekvencija signala iz lokalnog oscilatora  $\omega_2$  mijenja u ovisnosti o frekvenciji  $\omega_1$  tada je frekvencija izlaznog signala  $\omega_1$ - $\omega_2$  konstantna.



## Nelinearna izobličenja (11)

#### Moduliranje signala:

- Nelinearna neharmonička izobličenja primjenjuju se u postupku amplitudne modulacije koji podrazumijeva utiskivanje signala informacije (niska frekvencija) u amplitudu signala nosioca (visoka frekvencija).
- Korištenjem diodnog sklopa za miješanje uz odabir frekvencija  $\omega_1 >> \omega_2$  te podešavanjem titrajnog kruga 2 na frekvenciju  $\omega_1$  dobije se izlazni signal napon proporcionalan članovima s frekvencijama  $\omega_1$ ,  $\omega_1$ - $\omega_2$ ,  $\omega_1$ + $\omega_2$ .

$$u_{izl} \cong a_1 I_S U_{dm1} \sin \omega_1 t + a_2 I_S U_{dm1} U_{dm2} \left[ \cos(\omega_1 - \omega_2) t - \cos(\omega_1 + \omega_2) t \right]$$

Primjenom trigonometrijske relacije:

$$\cos(\omega_1 - \omega_2)t - \cos(\omega_1 + \omega_2)t = 2\sin\omega_1t \cdot \sin\omega_2t$$

## Nelinearna izobličenja (12)

#### Moduliranje signala:

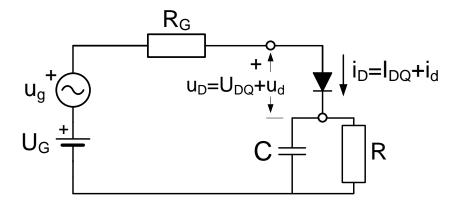
Izlazni signal može se prikazati u obliku:

$$u_{izl} \cong a_1 I_S U_{dm1} \left[ 1 + 2 \frac{a_2}{a_1} U_{dm2} \sin \omega_2 t \right] \sin \omega_1 t$$

- Posljednji izraz opisuje signal visoke frekvencije  $\omega_1$  kojem se amplituda mijenja u ritmu niske frekvencije  $\omega_2$ .
- Signal niske frekvencije je modulirao amplitudu signala visoke frekvencije pa se ova pojava naziva amplitudna modulacija.

## Analiza elektroničkih sklopova (1)

• Uz nelinearne elektroničke komponente u elektroničkim sklopovima se koriste i pasivne disipativne te reaktivne komponente.

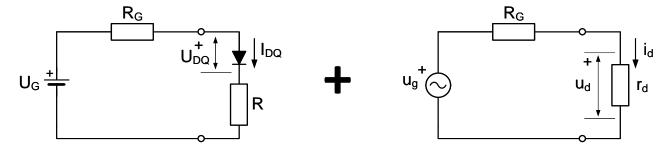


- Pitanje: kako se ponašaju reaktivne komponente (kondenzator) u strujnom krugu?
- Reaktancija kondenzatora definirana je izrazom:

$$X_C = \frac{1}{\omega C} = \frac{1}{2\pi \cdot f \cdot C}$$

## Analiza elektroničkih sklopova (2)

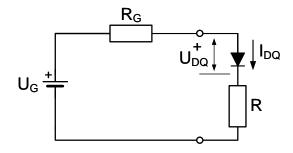
- U statičkim (istosmjernim) uvjetima f=0 Hz reaktancija kondenzatora  $X_c=\infty$  i kondenzator predstavlja prekid (otvoreni krug).
- U dinamičkim (izmjeničim) uvjetima f>0 Hz uz dovoljno veliki iznos kapaciteta kondenzatora C reaktancija kondenzatora  $X_C=0$  i kondenzator predstavlja kratki spoj.
- Korištenjem metode superpozicije prethodni elektronički sklop se može rastaviti:



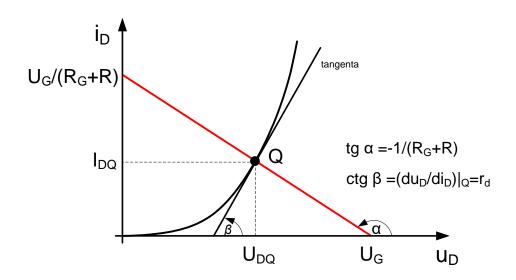
• Elektronički sklop je različit pa je potrebno napraviti analizu rada posebno za statičke i posebno za dinamičke uvjete rada.

## Analiza elektroničkih sklopova (3)

Statički uvjeti rada:

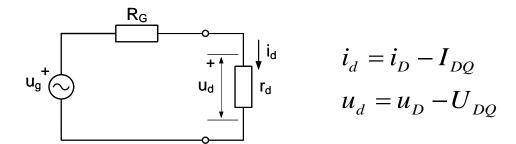


• Vrijedi jednadžba radnog pravca:  $U_G = I_D(R_G + R) + U_D$ 



## Analiza elektroničkih sklopova (4)

Dinamički uvjeti rada:



- Jednadžba strujnog kruga glasi:  $u_g = i_d R_G + u_d$
- Uvrštavanjem izmjeničnih veličina prethodni se izraz može zapisati kao:

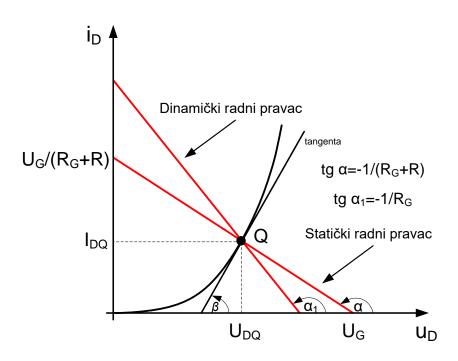
$$u_g = (i_D - I_{DQ})R_G + (u_D + U_{DQ})$$

• Odnosno, ako se izrazi struja dobije se jednadžba dinamičkog radnog pravca:  $i_D-I_{DQ}=-\frac{1}{R_G}(u_D+U_{DQ})+\frac{1}{R_G}u_g$ 

gdje je nagib definiran s: 
$$tg\alpha_1 = -\frac{1}{R_C}$$

## Analiza elektroničkih sklopova (5)

- Dinamički uvjeti rada:
- Ako je  $u_g$ =0 tada vrijedi  $i_D$ = $I_{DQ}$  i  $U_D$ = $U_{DQ}$ , odnosno dioda radi u statičkim uvjetima rada što znači da dinamički radni pravac također mora prolaziti kroz statičku radnu točku.
- Struja i napon mogu se analitički izraziti na sljedeći način:



$$i_d = \frac{u_g}{R_G + r_d} = \frac{U_{gm}}{R_G + r_d} \sin \omega t$$

$$u_d = i_d r_d = U_{gm} \frac{r_d}{R_G + r_d} \sin \omega t$$

## Analiza elektroničkih sklopova (6)

- Dinamički uvjeti rada:
- Konstrukcija valnih oblika struje i napona:

