

# Ngôn ngữ lập trình C++

## CHƯƠNG III. THƯ VIỆN STL

ThS. Phạm Đức Cường

[cuongpd@ptit.edu.vn](mailto:cuongpd@ptit.edu.vn)



Posts and Telecommunications  
Institute of Technology



Học viện Công nghệ Bưu chính Viễn thông

2024

- ▶ **Phần 1:** Thư viện lưu trữ
- ▶ **Phần 2:** Thư viện thuật toán

- ▶ Tính năng cho phép định nghĩa hàm hoặc lớp mà không cần chỉ định kiểu dữ liệu cụ thể
- ▶ Giúp mã nguồn trở nên linh hoạt và tái sử dụng
- ▶ Template hàm:

```
1  template <typename T>
2  T max(T a, T b) {
3      return (a > b) ? a : b;
4  }
5
6  template <typename T, typename U>
7  void printPair(T first, U second) {
8      std::cout << first << " " << second << std::endl;
9  }
```

### ► Template lớp:

```
1  template <typename T>
2  class MyClass1 {
3  private:
4      T value;
5  public:
6      MyClass1(T val) {
7          value = val;
8      }
9      T getValue() {
10         return value;
11     }
12 };
13
14 template <typename T, typename U>
15 class MyClass2 {
16 private:
17     T key; U value;
18 public:
19     MyClass2(T val1, U val2) {
20         key = val1; value = val2;
21     }
22     void printInfo() {
23         std::cout << key << " " << value << std::endl;
24     }
25 };
```

- ▶ Mỗi **container** là một cấu trúc dữ liệu có thể lưu trữ nhiều phần tử cùng một kiểu dữ liệu
- ▶ Được tạo thành chủ yếu từ class và template
- ▶ **Container** quản lý không gian lưu trữ, cung cấp các hàm thành viên hoặc **iterator** để truy cập và thao tác dữ liệu
- ▶ **iterator** là một con trỏ đặc biệt giúp truy cập các phần tử trong **container**, có các toán tử giống như con trỏ
- ▶ Các phần tử thuộc **container** được lưu trữ trong vùng nhớ heap
- ▶ Kiểu dữ liệu của phần tử trong **container** có thể là kiểu dữ liệu tích hợp, dẫn xuất hoặc kiểu dữ liệu do người dùng định nghĩa
- ▶ Các **container** thường chứa một số hàm thành viên giống nhau, và luôn hỗ trợ toán tử gán
- ▶ Cần hiểu độ phức tạp của từng **container** để chọn phù hợp cho từng bài toán

- ▶ **vector** là một **container** lưu trữ dữ liệu theo kiểu mảng động
- ▶ Hàm thành viên:
  - Kích thước:
    - ▶ **size()** - trả về số phần tử trong **vector**, độ phức tạp  $O(1)$
    - ▶ **empty()** - kiểm tra **vector** có rỗng hay không, độ phức tạp  $O(1)$
  - Truy cập:
    - ▶ **operator []** hoặc **at()** - truy cập phần tử tại vị trí chỉ định, độ phức tạp  $O(1)$
    - ▶ **front()** - trả về phần tử đầu tiên, độ phức tạp  $O(1)$
    - ▶ **back()** - trả về phần tử cuối cùng, độ phức tạp  $O(1)$
    - ▶ **begin()** - trả về **iterator** đến phần tử đầu tiên, độ phức tạp  $O(1)$
    - ▶ **end()** - trả về **iterator** đến ngay sau phần tử cuối cùng, **end()** không trỏ đến một phần tử thực sự trong **vector** mà trỏ ra ngoài để làm mốc kết thúc cho các thao tác duyệt hoặc tính toán, độ phức tạp  $O(1)$

- **Chỉnh sửa:**
  - ▶ **push\_back()** - thêm phần tử vào cuối, độ phức tạp  $O(1)$
  - ▶ **pop\_back()** - xóa phần tử cuối cùng, độ phức tạp  $O(1)$
  - ▶ **insert()** - chèn phần tử vào vị trí chỉ định, độ phức tạp  $O(n)$
  - ▶ **erase()** - xóa phần tử tại vị trí chỉ định, độ phức tạp  $O(n)$
  - ▶ **clear()** - xóa tất cả phần tử, độ phức tạp  $O(n)$
  - ▶ **resize()** - thay đổi kích thước, độ phức tạp  $O(n)$
  - ▶ **swap()** - hoán đổi dữ liệu giữa hai **vector**, độ phức tạp  $O(1)$

- ▶ **deque** là một **container** lưu trữ dữ liệu theo kiểu hàng đợi hai đầu
- ▶ Hàm thành viên:
  - Kích thước:
    - ▶ **size()** - trả về số phần tử trong **deque**, độ phức tạp  $O(1)$
    - ▶ **empty()** - kiểm tra **deque** có rỗng hay không, độ phức tạp  $O(1)$
  - Truy cập:
    - ▶ **operator []** hoặc **at()** - truy cập phần tử tại vị trí chỉ định, độ phức tạp  $O(1)$
    - ▶ **front()** - trả về phần tử đầu tiên, độ phức tạp  $O(1)$
    - ▶ **back()** - trả về phần tử cuối cùng, độ phức tạp  $O(1)$
    - ▶ **begin()** - trả về **iterator** đến phần tử đầu tiên, độ phức tạp  $O(1)$
    - ▶ **end()** - trả về **iterator** đến ngay sau phần tử cuối cùng, **end()** không trỏ đến một phần tử thực sự trong **deque** mà trỏ ra ngoài để làm mốc kết thúc cho các thao tác duyệt hoặc tính toán, độ phức tạp  $O(1)$



- **Chỉnh sửa:**
  - ▶ **push\_back()** - thêm phần tử vào cuối, độ phức tạp  $O(1)$
  - ▶ **push\_front()** - thêm phần tử vào đầu, độ phức tạp  $O(1)$
  - ▶ **pop\_back()** - xóa phần tử cuối cùng, độ phức tạp  $O(1)$
  - ▶ **pop\_front()** - xóa phần tử đầu tiên, độ phức tạp  $O(1)$
  - ▶ **insert()** - chèn phần tử vào vị trí chỉ định, độ phức tạp  $O(n)$
  - ▶ **erase()** - xóa phần tử tại vị trí chỉ định, độ phức tạp  $O(n)$
  - ▶ **clear()** - xóa tất cả phần tử, độ phức tạp  $O(n)$
  - ▶ **resize()** - thay đổi kích thước, độ phức tạp  $O(n)$
  - ▶ **swap()** - hoán đổi dữ liệu giữa hai **deque**, độ phức tạp  $O(1)$

- ▶ **stack** là một **container** lưu trữ dữ liệu theo kiểu ngăn xếp - LIFO (Last In First Out - vào sau ra trước)
- ▶ Hàm thành viên:
  - Kích thước:
    - ▶ **size()** - trả về số phần tử trong **stack**, độ phức tạp  $O(1)$
    - ▶ **empty()** - kiểm tra **stack** có rỗng hay không, độ phức tạp  $O(1)$
  - Truy cập:
    - ▶ **top()** - trả về phần tử ở đỉnh, độ phức tạp  $O(1)$
  - Chỉnh sửa:
    - ▶ **push()** - thêm phần tử vào đỉnh, độ phức tạp  $O(1)$
    - ▶ **pop()** - xóa phần tử ở đỉnh, độ phức tạp  $O(1)$
    - ▶ **swap()** - hoán đổi dữ liệu giữa hai **stack**, độ phức tạp  $O(1)$

- ▶ **queue** là một **container** lưu trữ dữ liệu theo kiểu hàng đợi - FIFO (First In First Out - vào trước ra trước)
- ▶ Hàm thành viên:
  - Kích thước:
    - ▶ **size()** - trả về số phần tử trong **queue**, độ phức tạp  $O(1)$
    - ▶ **empty()** - kiểm tra **queue** có rỗng hay không, độ phức tạp  $O(1)$
  - Truy cập:
    - ▶ **front()** - trả về phần tử ở đầu, độ phức tạp  $O(1)$
    - ▶ **back()** - trả về phần tử ở cuối, độ phức tạp  $O(1)$
  - Chỉnh sửa:
    - ▶ **push()** - thêm phần tử vào cuối, độ phức tạp  $O(1)$
    - ▶ **pop()** - xóa phần tử ở đầu, độ phức tạp  $O(1)$
    - ▶ **swap()** - hoán đổi dữ liệu giữa hai **queue**, độ phức tạp  $O(1)$

- ▶ **queue** là một **container** lưu trữ dữ liệu theo kiểu hàng đợi - FIFO (First In First Out - vào trước ra trước)
- ▶ Hàm thành viên:
  - Kích thước:
    - ▶ **size()** - trả về số phần tử trong **queue**, độ phức tạp  $O(1)$
    - ▶ **empty()** - kiểm tra **queue** có rỗng hay không, độ phức tạp  $O(1)$
  - Truy cập:
    - ▶ **front()** - trả về phần tử ở đầu, độ phức tạp  $O(1)$
    - ▶ **back()** - trả về phần tử ở cuối, độ phức tạp  $O(1)$
  - Chỉnh sửa:
    - ▶ **push()** - thêm phần tử vào cuối, độ phức tạp  $O(1)$
    - ▶ **pop()** - xóa phần tử ở đầu, độ phức tạp  $O(1)$
    - ▶ **swap()** - hoán đổi dữ liệu giữa hai **queue**, độ phức tạp  $O(1)$

- ▶ **priority\_queue** là một **container** lưu trữ dữ liệu theo kiểu hàng đợi ưu tiên, sao cho phần tử lớn nhất luôn ở đầu
- ▶ Phép so sánh mặc định là so sánh lớn hơn, tức là phần tử lớn nhất sẽ ở đầu
- ▶ Có thể thay đổi phép so sánh để phục vụ cho các bài toán cụ thể:

```
1 priority_queue<int, vector<int>, greater<int> > pq1;  
2 struct cmp {  
3     bool operator() (int a, int b) {  
4         return a > b;  
5     }  
6 };  
7 priority_queue<int, vector<int>, cmp> pq2;
```

- ▶ Hàm thành viên:

- Kích thước:

- ▶ **size()** - trả về số phần tử trong **priority\_queue**, độ phức tạp  $O(1)$
- ▶ **empty()** - kiểm tra **priority\_queue** có rỗng hay không, độ phức tạp  $O(1)$

- Truy cập:
  - ▶ **top()** - trả về phần tử ở đầu, độ phức tạp  $O(1)$
- Chỉnh sửa:
  - ▶ **push()** - thêm phần tử vào cuối, độ phức tạp  $O(\log n)$
  - ▶ **pop()** - xóa phần tử ở đầu, độ phức tạp  $O(\log n)$
  - ▶ **swap()** - hoán đổi dữ liệu giữa hai **queue**, độ phức tạp  $O(1)$

- ▶ **set** là một **container** lưu trữ dữ liệu theo kiểu tập hợp, không chứa các phần tử trùng lặp, các phần tử trong **set** được sắp xếp theo thứ tự tăng dần
- ▶ Có thể thay đổi phép so sánh để phục vụ cho các bài toán cụ thể:

```
1 set<int, greater<int> > s1;  
2 struct cmp {  
3     bool operator() (int a, int b) {  
4         return a > b;  
5     }  
6 };  
7 set<int, cmp> s2;
```

- ▶ Hàm thành viên:

- Kích thước:

- ▶ **size()** - trả về số phần tử trong **set**, độ phức tạp  $O(1)$
- ▶ **empty()** - kiểm tra **set** có rỗng hay không, độ phức tạp  $O(1)$

- Truy cập:
  - ▶ **begin** - trả về **iterator** đến phần tử đầu tiên, độ phức tạp  $O(1)$
  - ▶ **end** - trả về **iterator** đến ngay sau phần tử cuối cùng
  - ▶ **find** - trả về **iterator** đến phần tử cần tìm kiếm, nếu không tìm thấy trả về **end**, độ phức tạp  $O(\log(n))$
  - ▶ **lower\_bound** - trả về **iterator** đến phần tử đầu tiên lớn hơn hoặc bằng giá trị cần tìm, nếu không tìm thấy trả về **end**, độ phức tạp  $O(\log(n))$
  - ▶ **upper\_bound** - trả về **iterator** đến phần tử đầu tiên lớn hơn giá trị cần tìm, nếu không tìm thấy trả về **end**, độ phức tạp  $O(\log(n))$
  - ▶ **count** - trả về số lần xuất hiện của giá trị cần tìm, tuy nhiên trong set, các phần tử chỉ xuất hiện một lần, nên hàm này có ý nghĩa là sẽ return 1 nếu khóa có trong **set**, và 0 nếu không có, độ phức tạp  $O(\log(n))$
- Chỉnh sửa:



- ▶ **insert** - chèn phần tử vào **set**, độ phức tạp  $O(\log(n))$
- ▶ **erase** - xóa phần tử tại vị trí chỉ định hoặc phần tử cần xóa, độ phức tạp  $O(\log(n))$
- ▶ **clear** - xóa tất cả phần tử, độ phức tạp  $O(n)$
- ▶ **swap** - hoán đổi dữ liệu giữa hai **set**, độ phức tạp  $O(1)$

- ▶ **map** là một **container** lưu trữ dữ liệu theo kiểu ánh xạ, mỗi phần tử trong **map** bao gồm một cặp giá trị (key, value), các phần tử trong map được sắp xếp mặc định theo thứ tự tăng dần của key
- ▶ Có thể thay đổi phép so sánh để phục vụ cho các bài toán cụ thể:

```
1 map<char, int > m1;  
2 struct cmp {  
3     bool operator() (int a, int b) {  
4         return a > b;  
5     }  
6 };  
7 map <char, int, cmp> m2;
```

- ▶ Hàm thành viên:

- Kích thước:

- ▶ **size()** - trả về số phần tử trong **map**, độ phức tạp  $O(1)$
- ▶ **empty()** - kiểm tra **map** có rỗng hay không, độ phức tạp  $O(1)$

- Truy cập:
  - ▶ **operator[]** - truy cập phần tử tại key chỉ định nếu đã tồn tại, nếu không tự tạo ra 1 phần tử có key đó trong **map**, độ phức tạp  $O(\log(n))$
  - ▶ **begin** - trả về **iterator** đến phần tử đầu tiên, độ phức tạp  $O(1)$
  - ▶ **end** - trả về **iterator** đến ngay sau phần tử cuối cùng
  - ▶ **find** - trả về **iterator** đến phần tử cần tìm kiếm dựa trên key, nếu không tìm thấy trả về **end**, độ phức tạp  $O(\log(n))$
  - ▶ **lower\_bound** - trả về **iterator** đến phần tử đầu tiên lớn hơn hoặc bằng giá trị cần tìm dựa trên key, nếu không tìm thấy trả về **end**, độ phức tạp  $O(\log(n))$
  - ▶ **upper\_bound** - trả về **iterator** đến phần tử đầu tiên lớn hơn giá trị cần tìm dựa trên key, nếu không tìm thấy trả về **end**, độ phức tạp  $O(\log(n))$
  - ▶ **count** - trả về số lần xuất hiện của giá trị key trong map, tuy nhiên trong map, các phần tử key chỉ xuất hiện một lần, nên hàm này có ý nghĩa là sẽ return 1 nếu key có trong **map**, và 0 nếu không có, độ phức tạp  $O(\log(n))$

- **Chỉnh sửa:**
  - ▶ **insert** - chèn phần tử vào **map**, phần tử phải là kiểu **pair**, độ phức tạp  $O(\log(n))$
  - ▶ **erase** - xóa phần tử tại vị trí chỉ định hoặc có key cần xóa, độ phức tạp  $O(\log(n))$
  - ▶ **clear** - xóa tất cả phần tử, độ phức tạp  $O(n)$
  - ▶ **swap** - hoán đổi dữ liệu giữa hai **map**, độ phức tạp  $O(1)$

- ▶ **min** - trả về giá trị nhỏ nhất giữa hai giá trị
- ▶ **max** - trả về giá trị lớn nhất giữa hai giá trị
- ▶ **next\_permutation** - sinh ra hoán vị tiếp theo của một hoán vị, trả về **true** nếu hoán vị tiếp theo tồn tại, ngược lại trả về **false**
- ▶ **prev\_permutation** - sinh ra hoán vị trước của một hoán vị, trả về **true** nếu hoán vị trước tồn tại, ngược lại trả về **false**

- ▶ Sắp xếp theo một thứ tự nào đó, mặc định là tăng dần, độ phức tạp trung bình  $O(n \log n)$
- ▶ Có thể thay đổi phép so sánh để phục vụ cho các bài toán cụ thể:

```
1 sort(arr, arr + n, greater<int>());
2
3 struct cmp1 {
4     bool operator() (int a, int b) {
5         return a > b;
6     }
7 };
8 sort(arr, arr + n, cmp1());
9
10 bool cmp2(int a, int b) {
11     return a > b;
12 }
13 sort(arr, arr + n, cmp2);
```

- ▶ Tìm kiếm nhị phân với các **container** đã được sắp xếp, độ phức tạp trung bình  $O(\log n)$
- ▶ Hàm **binary\_search** trả về **true** nếu phần tử cần tìm kiếm tồn tại, ngược lại trả về **false**
- ▶ Hàm **lower\_bound** trả về **iterator** đến phần tử đầu tiên lớn hơn hoặc bằng giá trị cần tìm, nếu không tìm thấy trả về **end**, có thể sử dụng phép so sánh tùy chỉnh để trả về phần tử đầu tiên nhỏ hơn hoặc bằng giá trị cần tìm, độ phức tạp  $O(\log n)$
- ▶ Hàm **upper\_bound** trả về **iterator** đến phần tử đầu tiên lớn hơn giá trị cần tìm, nếu không tìm thấy trả về **end**, có thể sử dụng phép so sánh tùy chỉnh để trả về phần tử đầu tiên lớn hơn giá trị cần tìm, độ phức tạp  $O(\log n)$