### 刘建平Pinard

十年码农,对数学统计学,数据挖掘,机器学习,大数据平台,大数据平台应用开发,大数据可视化感兴趣。

博客园 首页 新随笔 联系 订阅 管理

#### 隐马尔科夫模型HMM(三)鲍姆-韦尔奇算法求解HMM参数

<u>隐马尔科夫模型HMM(一)HMM模型</u>

隐马尔科夫模型HMM(二)前向后向算法评估观察序列概率

隐马尔科夫模型HMM(三)鲍姆-韦尔奇算法求解HMM参数

隐马尔科夫模型HMM(四)维特比算法解码隐藏状态序列

在本篇我们会讨论HMM模型参数求解的问题,这个问题在HMM三个问题里算是最复杂的。在研究这个问题之前,建议先阅读这个系列的前两篇以熟悉HMM模型和HMM的前向后向算法,以及EM<u>算法原理总结</u>,这些在本篇里会用到。在李航的《统计学习方法》中,这个算法的讲解只考虑了单个观测序列的求解,因此无法用于实际多样本观测序列的模型求解,本文关注于如何使用多个观测序列来求解HMM模型参数。

## 1. HMM模型参数求解概述

HMM模型参数求解根据已知的条件可以分为两种情况。

第一种情况较为简单,就是我们已知D个长度为T的观测序列和对应的隐藏状态序列,即  $\{(O_1,I_1),(O_2,I_2),\dots(O_D,I_{\cline{BL}}$ 起知的,此时我们可以很容易的用最大似然来求解模型参数。

假设样本从隐藏状态 $q_i$ 转移到 $q_j$ 的频率计数是 $A_{ij}$ 那么状态转移矩阵求得为:

$$A = \left[a_{ij}
ight],$$
 其中 $a_{ij} = rac{A_{ij}}{\sum\limits_{s}^{N} A_{is}}$ 

假设样本隐藏状态为 $q_j$ 且观测状态为 $v_k$ 的频率计数是 $B_{jk}$ 那么观测状态概率矩阵为:

$$B = \left[b_j(k)
ight]$$
,其中 $b_j(k) = rac{B_{jk}}{\sum\limits_{s=1}^{M} B_{js}}$ 

假设所有样本中初始隐藏状态为 $q_i$ 的频率计数为C(i),那么初始概率分布为:

$$\Pi = \pi(i) = rac{C(i)}{\sum\limits_{s=1}^{N} C(s)}$$

可见第一种情况下求解模型还是很简单的。但是在很多时候,我们无法得到HMM样本观察序列对应的隐藏序列,只有D个长度为T的观测序列,即 $\{(O_1),(O_2),\dots(O_D$ 是已知的,此时我们能不能求出合适的HMM模型参数呢?这就是我们的第二种情况,也是我们本文要讨论的重点。它的解法最常用的是鲍姆·韦尔奇算法,其实就是基于EM算法的求解,只不过鲍姆·韦尔奇算法出现的时代,EM算法还没有被抽象出来,所以我们本文还是说鲍姆·韦尔奇算法。

## 2. 鲍姆-韦尔奇算法原理

首先来看看E步,当前模型参数为 $\lambda$ ,联合分布 $P(O,I|\lambda$ 基于条件概率 $P(I|O,\lambda$ 的期望表达式为:

$$L(\lambda, \overline{\lambda}) = \sum_{I} P(I|O, \overline{\lambda}) log P(O, I|\lambda)$$

在M步, 我们极大化上式, 然后得到更新后的模型参数如下:

$$\overline{\lambda} = arg \ \max_{\lambda} \sum_{I} P(I|O, \overline{\lambda}) log P(O, I|\lambda)$$

通过不断的E步和M步的迭代,直到人收敛。下面我们来看看鲍姆·韦尔奇算法的推导过程。

# 3. 鲍姆-韦尔奇算法的推导

#### 公告

★珠江追梦,饮岭南茶,恋鄂北家★

昵称:刘建平Pinard 园龄:1年5个月 粉丝:1057 关注:13 +加关注

<	2018年3月					>
日	_	=	Ξ	四	五	六
25	26	27	28	1	2	3
4	5	6	7	8	9	10
11	12	13	14	15	16	17
18	19	20	21	22	23	24
25	26	27	28	29	30	31
1	2	3	4	5	6	7

#### 常用链接

我的随笔

我的评论

我的参与

最新评论

我的标签

#### 随笔分类(101)

0040. 数学统计学(4)

0081. 机器学习(62)

0082. 深度学习(10) 0083. 自然语言处理(23)

0121. 大数据挖掘(1)

0122. 大数据平台(1)

0123. 大数据可视化

#### 随笔档案(101)

2017年8月 (1)

2017年7月 (3)

2017年6月 (8)

2017年5月 (7) 2017年4月 (5)

2017年3月 (10)

2017年2月 (7)

2017年1月 (13)

2016年12月 (17)

2016年11月 (22)

2016年10月 (8)

### 常去的机器学习网站

52 NLP

Analytics Vidhya

于:

我们的训练数据为  $\{(O_1,I_1),(O_2,I_2),\dots(O_D,I_D)$  其中任意一个观测序列  $O_d=\{o_1^{(d)},o_2^{(d)},\dots o_{T'}^{(d)}$  集对应的未知的隐藏状态序列表示为:  $I_d=\{i_1^{(d)},i_2^{(d)},\dots i_T^{(d)}\}$ 

首先看鲍姆-韦尔奇算法的E步,我们需要先计算联合分布 $P(O,I|\lambda$ 的表达式如下:

$$P(O,I|\lambda) = \prod_{d=1}^{D} \pi_{i_1^{\prime}} db_{i_1^{\prime}} d(o_1^{(d)}) a_{i_1^{\prime}} db_{i_2^{\prime}} db_{i_2^{\prime}} d(o_2^{(d)}) \dots a_{i_{T-i_T^{\prime}}^{\prime}} db_{i_T^{\prime}} dc_T^{(d)})$$

我们的E步得到的期望表达式为:

$$L(\lambda, \overset{-}{\lambda}) = \sum_{I} P(I|O,\overset{-}{\lambda}) log P(O,I|\lambda)$$

在M步我们要极大化上式。由于 $P(I|O,\lambda)=P(I,O|\lambda)/P(O|\lambda)P(O|\lambda)$ 是常数,因此我们要极大化的式子等价值。

$$\overline{\lambda} = arg \; \max_{\lambda} \sum_{I} P(O, I | \overline{\lambda}) log P(O, I | \lambda)$$

我们将上面 $P(O,I|\lambda$ 的表达式带入我们的极大化式子,得到的表达式如下:

$$egin{aligned} \overline{\lambda} = arg \ \max_{\lambda} \sum_{d=1}^{D} \sum_{I} P(O, I | \overline{\lambda}) (log \pi_{i1} + \sum_{t=1}^{T-1} log \ a_{it} a_{it+1} + \sum_{t=1}^{T} b_{it}(o_t)) \end{aligned}$$

我们的隐藏模型参数 $\lambda=(A,B,\Pi$ 因此下面我们只需要对上式分别对 $A,B,\Pi$ 软导即可得到我们更新的模型参数 $\lambda$ 

首先我们看看对模型参数 $\Pi$ 的求导。由于 $\Pi$ 只在上式中括号里的第一部分出现,因此我们对于 $\Pi$ 的极大化式子为:

$$\overline{\pi_i} = arg \; \max_{\pi_{i_1}} \sum_{d=1}^D \sum_{I} P(O, I | \overline{\lambda}) log \pi_{i_1} = arg \; \max_{\pi_i} \sum_{d=1}^D \sum_{i=1}^N P(O, i_1^{(d)} = i | \overline{\lambda}) log \pi_i$$

由于 $\pi$ ,还满足 $\sum_{i=1}^N \pi_i = 1$ ,因此根据拉格朗日子乘法,我们得到 $\pi$ ,要极大化的拉格朗日函数为:

$$arg \; \max_{\pi_i} \sum_{d=1}^{D} \sum_{i=1}^{N} P(O, i_1^{(d)} = i | \overset{-}{\lambda}) log \pi_i + \gamma (\sum_{i=1}^{N} \pi_i - 1)$$

其中, $\gamma$ 为拉格朗日系数。上式对 $\pi_i$ 求偏导数并令结果为0, 我们得到:

$$\sum_{d=1}^D P(O,i_1^{(d)}=i|\stackrel{-}{\lambda})+\gamma\pi_i=0$$

 $\diamond i$ 分别等于从1到N,从上式可以得到N个式子,对这N个式子求和可得:

$$\sum_{d=1}^D P(O|\stackrel{-}{\lambda}) + \gamma = 0$$

从上两式消去 $\gamma$ ,得到 $\pi$ <sub>i</sub>的表达式为:

$$\pi_{i} = \frac{\sum_{d=1}^{D} P(O, i_{1}^{(d)} = i | \overline{\lambda})}{\sum_{d=1}^{D} P(O | \overline{\lambda})} = \frac{\sum_{d=1}^{D} P(O, i_{1}^{(d)} = i | \overline{\lambda})}{DP(O | \overline{\lambda})} = \frac{\sum_{d=1}^{D} P(i_{1}^{(d)} = i | O, \overline{\lambda})}{D}$$
$$= \frac{\sum_{d=1}^{D} P(i_{1}^{(d)} = i | O^{(d)}, \overline{\lambda})}{D}$$

利用我们在隐马尔科夫模型HMM(二)前向后向算法评估观察序列概率里第二节中前向概率的定义可得:

$$P(i_1^{(d)} = i | O^{(d)}, \overset{-}{\lambda}) = \gamma_1^{(d)}(i)$$

因此最终我们在M步 $\pi$ 。的迭代公式为:

$$\pi_i = rac{\sum\limits_{d=1}^D \gamma_1^{(d)}(i)}{D}$$

现在我们来看看A的迭代公式求法。方法和 $\Pi$ 的类似。由于A只在最大化函数式中括号里的第二部分出现,而这部分式子可以整理为:

$$\sum_{d=1}^{D} \sum_{I} \sum_{t=1}^{T-1} P(O, I | \stackrel{-}{\lambda}) log \ a_{it} a_{it+1} = \sum_{d=1}^{D} \sum_{i=1}^{N} \sum_{j=1}^{N} \sum_{t=1}^{T-1} P(O, i_{t}^{(d)} = i, i_{t+1}^{(d)} = j | \stackrel{-}{\lambda}) log \ a_{ij}$$

机器学习库 机器学习路线图 深度学习进阶书

深度学习入门书

#### 积分与排名

积分 - 298466 排名 - 614

#### 阅读排行榜

- 1. 梯度下降 ( Gradient Descent ) 小结(945 85)
- 2. 梯度提升树(GBDT)原理小结(45049)
- 3. 线性判别分析LDA原理总结(30554)
- 4. scikit-learn决策树算法类库使用小结(275 04)
- 5. 谱聚类 ( spectral clustering ) 原理总结(2 0504)

#### 评论排行榜

- 1. 梯度提升树(GBDT)原理小结(79)
- 2. 谱聚类 ( spectral clustering ) 原理总结(6 2)
- 3. 梯度下降 (Gradient Descent) 小结(60)
- 4. 卷积神经网络(CNN)反向传播算法(56)
- 5. 集成学习之Adaboost算法原理小结(50)

#### 推荐排行榜

- 1. 梯度下降 (Gradient Descent) 小结(41)
- 2. 集成学习原理小结(14)
- 3. 卷积神经网络(CNN)反向传播算法(14)
- 4. 集成学习之Adaboost算法原理小结(13)
- 5. 协同过滤推荐算法总结(11)

2018-3-20

由于 $a_{ij}$ 还满足 $\sum_{j=1}^{N}a_{ij}=1$  和求解 $\pi_{i}$ 类似,我们可以用拉格朗日子乘法并对 $a_{ij}$ 求导,并令结果为0,可以得到 $a_{i}$ 的迭

代表达式为:

$$a_{ij} = \frac{\sum\limits_{d=1}^{D}\sum\limits_{t=1}^{T-1}P(O^{(d)}, i_{t}^{(d)} = i, i_{t+1}^{(d)} = j|\overline{\lambda})}{\sum\limits_{d=1}^{D}\sum\limits_{t=1}^{T-1}P(O^{(d)}, i_{t}^{(d)} = i|\overline{\lambda})}$$

利用<u>隐马尔科夫模型HMM(二)前向后向算法评估观察序列概率</u>里第二节中前向概率的定义和第五节 $\xi_t(i,j)$ 的定义可得们在M $\pm a_i$ 的迭代公式为:

$$a_{ij} = rac{\sum\limits_{d=1}^{D}\sum\limits_{t=1}^{T-1} \xi_t^{(d)}(i,j)}{\sum\limits_{d=1}^{D}\sum\limits_{t=1}^{T-1} \gamma_t^{(d)}(i)}$$

现在我们来看看B的迭代公式求法。方法和 $\Pi$ 的类似。由于B只在最大化函数式中括号里的第三部分出现,而这部分式子可以整理为:

$$\sum_{d=1}^{D} \sum_{I} \sum_{t=1}^{T} P(O, I | \overset{-}{\lambda}) log \ b_{it}(o_{t}) = \sum_{d=1}^{D} \sum_{j=1}^{N} \sum_{t=1}^{T} P(O, i_{t}^{(d)} = j | \overset{-}{\lambda}) log \ b_{j}(o_{t})$$

由于 $b_j(o_t)$ 还满足 $\sum_{k=1}^M b_j(o_t=v_k)=1$ 和求解 $\pi$ 类似,我们可以用拉格朗日子乘法并对 $b_j(k)$ 求导,并令结果为0,得到 $b_j(k)$ 的迭代表达式为:

$$b_{j}(k) = rac{\sum\limits_{d=1}^{D}\sum\limits_{t=1}^{T}P(O,i_{t}^{(d)}=j|\overrightarrow{\lambda})I(o_{t}^{(d)}=v_{k})}{\sum\limits_{t=1}^{D}\sum\limits_{t=1}^{T}P(O,i_{t}^{(d)}=j|\overrightarrow{\lambda})}$$

其中 $I(o_t^{(d)}=v_k$ 對且仅当 $o_t^{(d)}=v$ 耐为1,否则为0.利用<u>隐马尔科夫模型HMM(二)前向后向算法评估观察序列概</u>率里第二节中前向概率的定义可得 $b_j(o_t)$ 的最终表达式为:

$$b_{j}(k) = rac{\sum\limits_{d=1}^{D}\sum\limits_{t=1,o_{t}^{T}}^{T}\gamma_{t}^{(d)}(i)}{\sum\limits_{d=1}^{D}\sum\limits_{t=1}^{T}\gamma_{t}^{(d)}(i)}$$

有了 $\pi_i, a_{ij}, b_j(k$ 的迭代公式,我们就可以迭代求解HMM模型参数了。

# 4. 鲍姆-韦尔奇算法流程总结

这里我们概括总结下鲍姆-韦尔奇算法的流程。

输入: D个观测序列样本 $\{(O_1),(O_2),\dots(O_D)\}$ 

输出:HMM模型参数

1)随机初始化所有的 $\pi_i, a_{ij}, b_j(k)$ 

2) 对于每个样本 $d=1,2,\ldots D$ . 用前向后向算法计算 $\gamma_t^{(d)}(i)$  ,  $\xi_t^{(d)}(i,j), t=1,2...T$ 

3) 更新模型参数:

$$\pi_{i} = \frac{\sum_{d=1}^{D} \gamma_{1}^{(d)}(i)}{D}$$

$$a_{ij} = \frac{\sum_{d=1}^{D} \sum_{t=1}^{T-1} \xi_{t}^{(d)}(i,j)}{\sum_{d=1}^{D} \sum_{t=1}^{T-1} \gamma_{t}^{(d)}(i)}$$

$$b_{j}(k) = \frac{\sum_{d=1}^{D} \sum_{t=1,o_{t}^{T} d \neq v_{k}}^{T} \gamma_{t}^{(d)}(i)}{\sum_{d=1}^{D} \sum_{t=1}^{T} \gamma_{t}^{(d)}(i)}$$

4) 如果 $\pi_i, a_{ij}, b_j(k$ 的值已经收敛,则算法结束,否则回到第2)步继续迭代。

以上就是鲍姆-韦尔奇算法的整个过程。

(欢迎转载,转载请注明出处。欢迎沟通交流: pinard.liu@ericsson.com)

分类: 0083. 自然语言处理

标签: 自然语言处理

好文要顶 关注我

收藏该文





<u> 关注 - 13</u> 🥤 粉丝 - 1057

«上一篇: <u>隐马尔科夫模型HMM(二)前向后向算法评估观察序列概率</u>

» 下一篇: <u>隐马尔科夫模型HMM(四)维特比算法解码隐藏状态序列</u>

posted @ 2017-06-10 21:25 刘建平Pinard 阅读(1778) 评论(11) 编辑 收藏

### 评论列表

#1楼 2017-06-10 23:46 ChokCoco

....厉害了

支持(0) 反对(0)

#2楼 2017-11-11 23:05 指尖的hacker

这个讲解的还是不错的。很好,博主,你的理论知识真的很棒,理解的很深刻。向你学习。

支持(0) 反对(0)

#3楼 2017-11-23 02:04 Zuozuohao

"我们的训练数据为{(O1,I1),(O2,I2),...(OD,ID)},其中任意一个观测序列Od={o1(d),o2(d),...oT(d)},其对应的未知 的隐藏状态序列表示为:'

这个位置应该是观测序列是 $Id=\{o1(d),o2(d),...oT(d)\}$ 

支持(0) 反对(0)

#4楼 2017-11-23 02:09 Zuozuohao

"其对应的未知的隐藏状态序列表示为:"

博主这个位置的隐藏状态应该是Id而不是Od,还有就是上面那条请忽略哈,手滑了。

支持(0) 反对(0)

#5楼[楼主 ] 2017-11-23 10:11 刘建平Pinard

@ Zuozuohao

感谢指出错误,已更正。

支持(0) 反对(0)

#6楼 2017-12-13 14:21 肖同尧

你好,博主的博客十分精彩。对于本篇我有个问题,M步对n求偏导的时候,是不是还应该再对logn求导然后相乘呢? 支持(0) 反对(0)

#7楼[楼主 ] 2017-12-13 16:29 刘建平Pinard

@ 肖同尧

对于这个式子:

$$\sum_{d=1}^{D} \sum_{i=1}^{N} P(O, i_{1}^{(d)} = i | \overset{-}{\lambda}) log \pi_{i} + \gamma (\sum_{i=1}^{N} \pi_{i} - 1)$$

求导后并令导数为0得到的是:

$$\sum_{d=1}^D \sum_{i=1}^N P(O, i_1^{(d)} = i | \overline{\lambda}) \frac{1}{\pi_i} + \gamma = 0$$

转化下就是文中的求导后的式子。

里面已经对 $log\pi$ 求导。

#8楼 2017-12-20 20:06 chenlf2010

博主写的很详细,但是有一个地方有疑问。

在M步我们要极大化上式。由于P(I|O,\lambda )=P(I,O|\lambda )/P(O|\lambda )P(I|O,\lambda )=P(I,O|\lambda )/P(O|\lambda )/P(O|\la

 $P(O|\lambda^{-})$ 是常数,因此我们要极大化的式子等价于:

 $\lambda^{--} \! = \! argmax \lambda \Sigma d \! = \! 1D \Sigma IP(O, \! I | \lambda^{--}) log P(O, \! I | \lambda)$ 

这里虽然对于同一个 $Od来说P(O|\lambda$  $^-$ )P(O $|\lambda^-$ )是同一常数,但是不同的Od,P(O $|\lambda^-$ )P(O $|\lambda^-$ )应是不同常数,无法

将P(O| $\lambda$  \_\_\_\_)P(O| $\lambda$  \_)提到 $\Sigma$ 外,因此,一般来说 L( $\lambda$  \_)= $\Sigma$ d=1D $\Sigma$ IP(I|O, $\lambda$  \_\_\_\_)logP(O,I| $\lambda$  ) $\omega$ 该不等于

=argmax $\lambda \Sigma d=1D\Sigma IP(O,I|\lambda$  )log $P(O,I|\lambda)$ 

支持(0) 反对(0)

#9楼 2017-12-20 20:11 chenlf2010

不会编辑公式, 乱码了。

我不知道我的理解对不对,请博主指正。

支持(0) 反对(0)

#10楼 2017-12-20 23:00 chenlf2010

看来博主确实错了,最后的结论是正确的,但是推导的过程中有一个瑕疵。问题就出在我所指的地方: 在M步我们要极大化上式。由于 $P(I|O,\lambda)=P(I,O|\lambda)/P(O|\lambda)$ 是常数,因此我们要极大化的式子等价于:

$$\stackrel{-}{\lambda} = arg ~ \max_{\lambda} \sum_{d=1}^{D} \sum_{I} P(O, I | \stackrel{-}{\lambda}) log P(O, I | \lambda)$$

这篇文章是我看过的HMM学习算法中写的最详细的,有瑕疵确实有遗憾,还是希望博主修订一下。

支持(0) 反对(0)

#11楼[楼主 ] 2017-12-21 10:46 刘建平Pinard

@ chenlf2010

你好,这里的确写的有点混乱,本来O代表的是所有样本的观测值,但是我又在前面加了-了,也会出现你说的不同的 $O_d$ , $P(O_d|\lambda$ 不同。但是实际上此时由于O是一个整体,所以 $P(O|\lambda$ 是相同的。

感谢指正错误,已经修改。因为包括李航的书在内的大多数书都是单样本的B-W算法,我这里是自己推导的,的确有考虑 不周的地方。

支持(0) 反对(0)

刷新评论 刷新页面 返回顶部

#### 注册用户登录后才能发表评论,请 登录 或 注册, 访问网站首页。

【推荐】超50万VC++源码: 大型组态工控、电力仿真CAD与GIS源码库!

【缅怀】传奇谢幕,回顾霍金76载传奇人生

【推荐】腾讯云校园拼团福利,1核2G服务器10元/月!

【活动】2050 科技公益大会 - 年青人因科技而团聚



#### 最新IT新闻:

- · 拼多多为什么能爆红?
- · ICO收割炒币者,交易所收割ICO,谁才是韭菜?
- ·牙买加政府积极探索使用开源软件
- ·微软Azure Stack混合云4月国内正式商用
- ·Linux基金会宣布开放物联网ACRN管理程序
- » 更多新闻...



### 最新知识库文章:

- ·写给自学者的入门指南
- ·和程序员谈恋爱
- ·学会学习
- ·优秀技术人的管理陷阱
- ·作为一个程序员,数学对你到底有多重要
- » 更多知识库文章...

Copyright ©2018 刘建平Pinard