

МИНОБРНАУКИ РОССИИ

Федеральное государственное бюджетное образовательное учреждение высшего образования

«МИРЭА – Российский технологический университет»

РТУ МИРЭА

Отчет по выполнению практического задания № 7, часть 2 Тема:

«Графы: создание, алгоритмы обхода, важные задачи теории графов»

Дисциплина: «Структуры и алгоритмы обработки данных»

Выполнил студент: Лисовский И.В

Группа: <u>ИКБО-21-23</u>

Москва – 2024

СОДЕРЖАНИЕ

1 ЦЕЛЬ	3
2 ЗАДАНИЕ	
2.1 Формулировка задачи	
2.2 Математическая модель решения задачи 1	
2.3 Код программы с комментариями	7
2.4 Тестирование программы	
3 ВЫВОД	10
4 ЛИТЕРАТУРА	11

1 ЦЕЛЬ

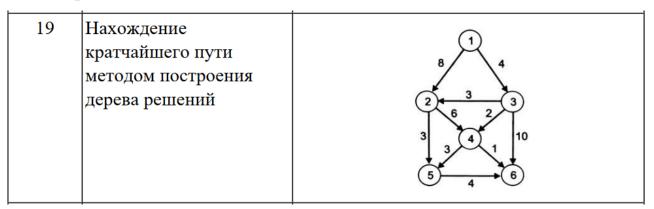
Исследовать метод нахождения кратчайшего пути в графе с помощью построения дерева решений, реализовать алгоритм на языке C++ и проанализировать его эффективность и применение в различных задачах теории графов, таких как маршрутизация и оптимизация.

2 ЗАДАНИЕ

2.1 Формулировка задачи

Составить программу создания графа и реализовать процедуру для работы с графом, определенную индивидуальным вариантом задания. Самостоятельно выбрать и реализовать способ представления графа в памяти. В программе предусмотреть ввод с клавиатуры произвольного графа. В вариантах построения остовного дерева также разработать доступный способ(форму) результирующего дерева на экран монитора. Провести тестовый прогон программы на предложенном в индивидуальном варианте задания графе. Результаты тестирования в виде скриншотов экранов включить в отчет по выполненной работе. Сделать выводы о проделанной работе, основанные на результатах. Оформить отчет подробным \mathbf{c} описанием рассматриваемого графа, принципов программной реализации алгоритмов работы с графом, описанием текста исходного кода и проведенного тестирования программы.

Вариант №19:



2.2 Математическая модель решения задачи 1

1. Определение структуры данных:

Определяется структура Edge, которая представляет ребро графа. Каждый экземпляр включает: to – вершина, к которой ведет ребро; weight – вес ребра.

```
struct Edge
{
   int to;
   int weight;
   Edge(int to, int weight)
   {
      this->to = to;
      this->weight = weight;
   }
};
```

Листинг 1.1 — Структура граней графа

2. Добавления ребер:

Создается новое ребро и добавляется в список смежности соответствующей вершины.

```
//функция для добавления грани между элементами графа
void addEdge(vector<vector<Edge>>& graph, int from, int to, int weight)
{
    Edge newEdge(to, weight);
    graph[from].push_back(newEdge);
}
```

Листинг 1.2 — Добавления ребра графа

3. Определение структуры узла дерева решений:

Структура GraphNode описывает узел дерева решений, который используется для накопления пути от начальной вершины до текущей. Структура: id — идентификатор вершины; accumulatedWeight — суммарный вес пути до данного узла; children — вектор дочерних узлов.

```
struct GraphNode {
   int id;
   int accumulatedWeight;
   vector<GraphNode*> children;
   GraphNode(int id, int accumulatedWeight = 0) : id(id), accumulatedWeight(accumulatedWeight) {}
};
```

Листинг 1.3 — Структура узла дерева решений

4. Построение дерева решений:

Функция выполняет рекурсивный обход графа, создавая дерево решений. Алгоритм помечает вершину как посещённую и перебирает все её соседние вершины. Если сосед еще не посещен, создается дочерний узел, и происходит рекурсивный вызов для дальнейшего обхода. Параметры: graph — граф в виде списка смежности; currentNode — текущая вершина для обхода; ассиmulatedWeight — текущий накопленный вес; visited — вектор для отслеживания посещенных вершин (избежание циклов); node — текущий узел дерева решений.

```
void buildDecisionTree(vector<Edge>>& graph, int currentNode, int accumulatedWeight, vector<bool>& visited, GraphNode* node) {
    visited[currentNode] = true;

bool hasUnvisitedChildren = false;
    for (auto& edge : graph[currentNode]) {
        if (!visited[edge.to]) {
            hasUnvisitedChildren = true;
            GraphNode* child = new GraphNode(edge.to, accumulatedWeight + edge.weight);
            node->children.push_back(child);
            buildDecisionTree(graph, edge.to, accumulatedWeight + edge.weight, visited, child);
        }
        visited[currentNode] = false; // Сбрасываем посещение для поиска других путей
}
```

Листинг 1.4 — Функция для построения дерева решений

2.3 Код программы с комментариями

```
#include <iostream>
#include <vector>
using namespace std;
struct Edge
{
      int to;
      int weight;
      Edge(int to, int weight)
             this->to = to;
             this->weight = weight;
      }
};
struct GraphNode {
    int id;
    int accumulatedWeight;
    vector<GraphNode*> children;
GraphNode(int id, int accumulatedWeight = 0) : id(id),
accumulatedWeight(accumulatedWeight) {}
};
//функция для добавления грани между элементами графа
void addEdge(vector<vector<Edge>>& graph, int from, int to, int weight)
      Edge newEdge(to, weight);
      graph[from].push_back(newEdge);
}
void printGraph(vector<vector<Edge>>& graph)
      for (int i = 0; i < graph.size(); i++)</pre>
             for (int j = 0; j < graph[i].size(); j++)</pre>
                    cout << "Вершины " << i << " -> " << graph[i][j].to << " | Вес: "
<< graph[i][j].weight << "\n";</pre>
       }
void buildDecisionTree(vector<vector<Edge>>& graph, int currentNode, int
accumulatedWeight, vector<bool>& visited, GraphNode* node) {
    visited[currentNode] = true;
    bool hasUnvisitedChildren = false;
    for (auto& edge : graph[currentNode]) {
        if (!visited[edge.to]) {
            hasUnvisitedChildren = true;
            GraphNode* child = new GraphNode(edge.to, accumulatedWeight +
edge.weight);
            node->children.push_back(child);
            buildDecisionTree(graph, edge.to, accumulatedWeight + edge.weight,
visited, child);
    }
    visited[currentNode] = false; // Сбрасываем посещение для поиска других путей
}
void printDecisionTree(GraphNode* node, vector<int>& path) {
    path.push_back(node->id);
    if (node->children.empty()) {
```

```
// Выводим полный путь и суммарный вес
         cout << "Путь: ";
         for (int id : path) {
             cout << id << " ";
         cout << "| Суммарный вес: " << node->accumulatedWeight << "\n";
    else {
         for (auto& child : node->children) {
             printDecisionTree(child, path);
    path.pop_back();
}
// Функция для удаления дерева и освобождения памяти
void deleteTree(GraphNode* node) {
    if (node) {
         for (auto& child : node->children) {
             deleteTree(child);
         delete node;
    }
}
int main()
       setlocale(0, "");
       vector<vector<Edge>> graph(6);
    addEdge(graph, 0, 1, 8);
    addEdge(graph, 0, 2, 4);
    addEdge(graph, 2, 1, 3);
    addEdge(graph, 2, 3, 2);
    addEdge(graph, 2, 5, 10);
addEdge(graph, 1, 3, 6);
    addEdge(graph, 1, 4, 3);
addEdge(graph, 3, 4, 3);
addEdge(graph, 3, 5, 1);
addEdge(graph, 4, 5, 4);
       printGraph(graph);
    vector<bool> visited(graph.size(), false);
    GraphNode* decisionTree = new GraphNode(0);
    buildDecisionTree(graph, 0, 0, visited, decisionTree);
    // Печать дерева решений
    cout << "\nДерево_решений:\n";
    vector<int> path;
    printDecisionTree(decisionTree, path);
    // Очистка выделенной памяти
    deleteTree(decisionTree);
    return 0;
}
```

Листинг 2 — Код программы

2.4 Тестирование программы

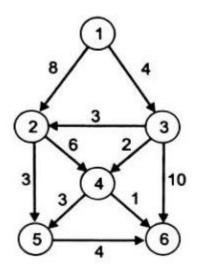


Рисунок 1 — Предложенный граф для тестирования

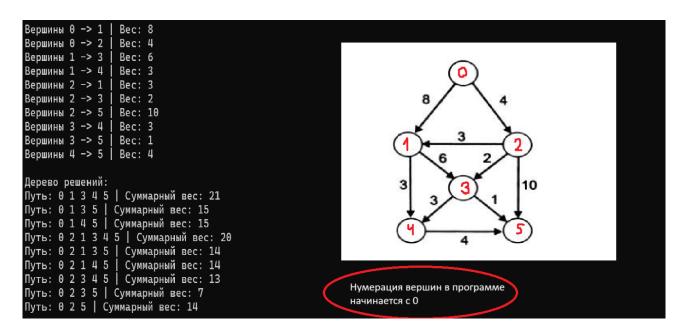


Рисунок 2 — Тестирование программы

3 ВЫВОД

В выводе по практической работе со структурой данных граф, выполненной на С++, можно отметить следующее: В ходе работы была реализована структура данных графа и применён алгоритм поиска кратчайшего пути методом дерева решений. Полученные результаты продемонстрировали эффективность выбранного метода при решении задачи. Анализ алгоритма показал его возможности в поиске оптимальных решений, а также выявил потенциальные улучшения, такие как использование различных подходов к реализации алгоритма (например, алгоритм Дейкстры или А*). В целом, работа позволила глубже понять особенности работы с графами и их практическое применение в программировании.

4 ЛИТЕРАТУРА

- 1. Вирт Н. Алгоритмы и структуры данных. Новая версия для Оберона, 2010.
- 2. Кнут Д. Искусство программирования. Тома 1-4, 1976-2013.
- 3. Бхаргава А. Грокаем алгоритмы. Иллюстрированное пособие для программистов и любопытствующих, 2017.
- 4. Кормен Т.Х. и др. Алгоритмы. Построение и анализ, 2013.
- 5. Лафоре Р. Структуры данных и алгоритмы в Java. 2-е изд., 2013.
- 6. Макконнелл Дж. Основы современных алгоритмов. Активный обучающий метод. 3-е доп. изд., 2018.
- 7. Скиена С. Алгоритмы. Руководство по разработке, 2011.
- 8. Хайнеман Д. и др. Алгоритмы. Справочник с примерами на C, C++, Java и Python, 2017.
- 9. Гасфилд Д. Строки, деревья и последовательности в алгоритмах. Информатика и вычислительная биология, 2003.

По языку С++:

- 10. Страуструп Б. Программирование. Принципы и практика с использованием С++. 2-е изд., 2016.
- 11. Павловская Т.А. С/С++. Программирование на языке высокого уровня, 2003.
- 12. Прата С. Язык программирования С++. Лекции и упражнения. 6-е изд., 2012.
- 13. Седжвик Р. Фундаментальные алгоритмы на С++, 2001-2002
- 14. Хортон A. Visual C++ 2010. Полный курс, 2011.
- 15. Шилдт Г. Полный справочник по C++. 4-е изд., 2006.