되추적



한국기술교육대학교 컴퓨터공학부 김상진





while(!morning){
 alcohol++
 dance++
} #party

while(!sleep){
 think++
 solve++
} #cse-mode

교육목표

- 되추적(backtracking)
 - 전수조사를 효과적으로 하는 방법
 - 기본 생각. 배제할 것은 빠르게 배제하자
 - 되추적은 보통 주어진 집합에서 어떤 조건이 충족되도록 일련의 객체를 선택하는 문제에 적합
 - 되추적을 사용하여도 여전히 최악의 경우에는 지수 비용이 필요할 수 있지만,
 문제에 따라 많은 경우 입력이 매우 크더라도 효율적으로 답을 구해 줌
- 문제
 - n-Queens
 - 부분집합의 합 (cansum, howsum 등)
 - 그래프 색칠하기
 - 0-1 배낭 채우기
 - ◎ 해밀톤 회로 문제





되추적

- 되추적(backtracking): 특정 집합에서 어떤 조건이 충족되도록 일련의 요소를 선택하는 문제를 해결할 때 사용함
- 되추적은 깊이 우선 검색(DFS, Depth-First-Search)을 변형한 기술
 - 실제 트리를 만들어 검색하는 것은 아님 (재귀 호출 트리에 대한 DFS)
- 깊이 우선 검색을 통해 방문해야 하는 전체 트리를 상태 공간 트리라 함
- 방법. 상태 공간 트리에 있는 모든 경우를 방문하지 않고 해를 찾자
- 되추적 기법은 어떤 노드의 유망성(promising)을 점검한 후에 유망하지 않다고 결정되면 그 노드의 부모로 되돌아가(backtracking) 다음 자식 노드를 이용하여 문제의 답을 찾는 기법을 말함
 - 유망 여부: 해답이 될 수 없으면 유망하지 않은 것임
 - 유망하지 않은 노드를 만나면 그 아래로는 더 이상 탐색하지 않으며, 이 과정을 가지치기(pruning)라 함
- 결국 상태 공간 트리를 가지치기하여 만들어진 가지를 친 상태 공간 트리에 있는 노드만 방문하는 형태가 되추적 기법임



3/30

일반적인 되추적 알고리즘

● 알고리즘

visited[s] ≔ true for all edge (s, w) do if not visited[w] then DFS(G,w)

if promising(v) then
if solution found at v then
write the solution
else
for all child u of v do
checknode(u)

checknode(node v)

노드를 많이 배제하는 것도 중요하지만 promising 함수를 효과적으로 작성하는 것도 매우 중요함

- 해결하고자 하는 문제에 따라 promising 함수가 달라짐
- 실제 트리를 만들어 수행하는 것은 아님
- 개선된 되추적 알고리즘
 - 함수 스택 사용 측면
 - promising 함수호출 위치

expand(node v)

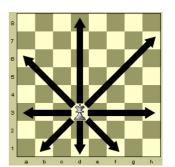
for all child u of v do
 if promising(u) then
 if solution found at u then
 write the solution
 else expand(u)

재귀 호출 전 검사 vs. 재귀 호출 후 검사



n-Queens 문제

- ullet n imes n 크기의 chess 판에 n개의 Queen들이 서로 위협하지 않도록 배치하는 문제
- 입력. chess판의 크기 *n* (배치하는 Queen의 수)
- 출력. *n*개의 chess판 위치
- Queen의 이동 가능 방향: 대각선, 상하좌우
- 관찰
 - 경우의 수: $C(n^2, n)$
 - $lacksymbol{lack}$ 같은 행에 위치할 수 없음 \Longrightarrow 경우의 수 n^n
 - $lacksymbol{lack}$ 같은 열에 위치할 수 없음 \Longrightarrow 경우의 수 n!
- 되추적은 보통 주어진 집합에서 어떤 조건을 충족하도록 일련의 요소를 선택하는 문제에 적합
 - $lacksymbol{lack}$ 주어진 집합: n imes n 크기의 chess판 위치
 - 일련의 요소: *n*개의 chess판 위치

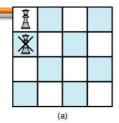


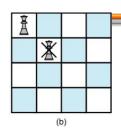


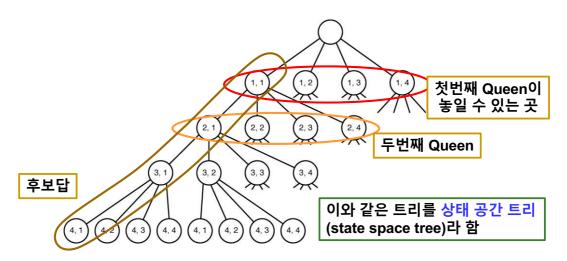
5/30

4-Queens 문제 (1/3)

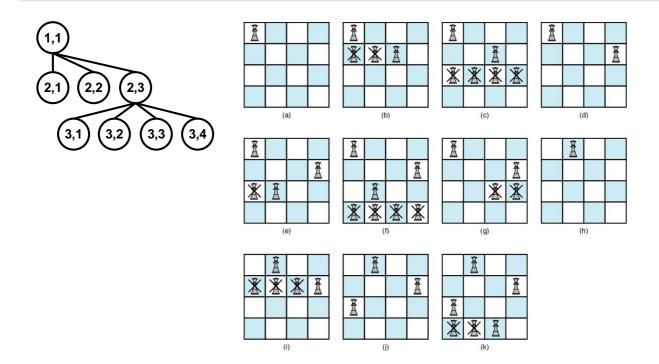
총 후보의 수는 4⁴ = 256개임







4-Queens 문제 (2/3)



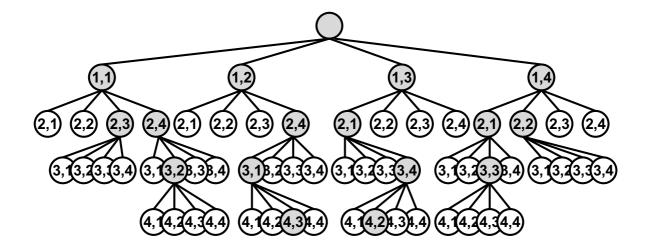


7/30

4-Queens 문제 (3/3)

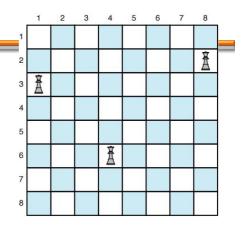
4-Queen 문제의 가지를 친 상태 공간 트리

$$4 + 4^2 + 4^3 + 4^4 = 340$$
 vs. 60



n-Queens (1/2)

- promising 함수
 - 기본적으로 다른 행에 배치함
 - 같은 열에 있으면 안 됨
 - 대각선 검사
 - col(*i*): *i*번째 행에 있는 Queen의 열 위치



```
promising(cols[], row)
r\coloneqq 1
ret\coloneqq true // 유망여부
while\ r < row\ and\ ret\ do
if\ cols[r] = cols[row]\ or\ abs(cols[r] - cols[row]) = row - r\ then
ret\coloneqq false
r+=1
return\ ret
```



9/30

n-Queens (2/2)

- 시간 복잡도
 - n-Queens 문제의 모든 노드 수:

$$1+n+n^2+n^3+\cdots+n^n=\frac{n^{n+1}-1}{n-1}$$

- 유망한 노드의 수
 - $lacksymbol{lack}$ 두 개의 queen은 같은 열에 위치할 수 없음: n!
 - 실제는?
 - 대각선 때문에 제외되는 것이 있음
 - 유망하지 않은 노드 중 검사되는 것도 있음 (슬라이드 8에서 노란색이 아닌 노드)

알고리즘 성능 비교

n	Α	В	С	D
4	341	24	61	17
8	19,173,961	40,320	15,721	2,057
12	9.73×10 ¹²	4.79×10 ⁸	1.01×10 ⁷	8.56×10 ⁵
14	1.20×10 ¹⁶	8.72×10 ¹⁰	3.78×10 ⁸	2.74×10 ⁷

- A: 전수조사 알고리즘이 검사하는 노드의 수(재귀 호출 수)
- B: 각 행의 말이 모두 다른 열에 위치하도록 하는 n! 경우의 수를 조사하는 알고리즘이 검사하는 노드의 수
- C: 되추적이 검사하는 노드의 수
- D: 되추적이 검사하는 노드의 수 중 유망하다고 판단된 노드의 수



11/30

Monte Carlo 알고리즘 (1/4)

- 되추적은 전수조사보다 검사하는 양을 줄여주지만,
- 그 효과는 문제마다 문제의 인스턴스마다 상이함
 - 주어진 문제의 인스턴스에 대해 검사하는 양을 미리 알 수 있으면 되추적의 사용 여부를 결정할 수 있음
 - 이것을 해주는 것이 <mark>몬테칼로(Monte Carlo)</mark> 알고리즘임
- 몬테칼로 알고리즘은 어떤 입력이 주어졌을 때 점검하게 되는 상태 공간 트리의 전형적인 경로를 무작위로 생성하여 이 경로 상에 점검하게 되는 노드의 수를 계산함
 - 이 과정을 여러 번 반복하여 계산된 결과의 평균값을 이용하여 되추적 알고리즘의 성능을 추정함
 - 무작위로 생성하기 때문에 확률 알고리즘임

Monte Carlo 알고리즘 (2/4)

- 몬테칼로 알고리즘을 이용하여 되추적 알고리즘을 분석하기 위한 요구 조건
 - 조건 1. 상태 공간 트리에서 같은 레벨에 있는 모든 노드의 유망성 여부를 점검하는 절차가 같아야 함
 - 조건 2. 상태 공간 트리에서 같은 레벨에 있는 모든 노드의 자식 수는 같아야 함
- igoplus n-Queens 문제는 위 조건을 만족함
- 몬테칼로 알고리즘으로 되추적 알고리즘을 분석하기 위해서는 랜덤하게 경로를 생성하고, 이 경로에서 검사하는 노드의 수를 이용하여 점검하는 전체 노드의 수를 추정함



13/30

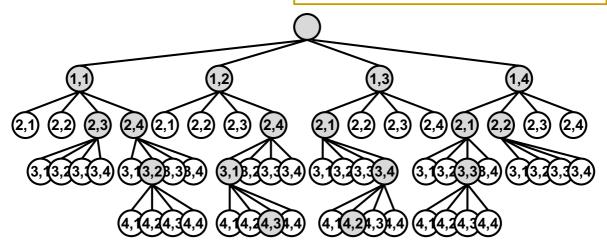
Monte Carlo 알고리즘 (3/4)

- 경로를 랜덤하게 생성하는 방법
 - 루트 노드부터 단말까지 랜덤하게 선택한 유망한 노드를 따라 내려감
 - $igoplus m_i$: 레벨 i에서 선택된 노드의 유망한 자식 노드의 수
- 되추적 알고리즘에 의해 점검하는 노드의 총 개수의 추정치는 다음과 같음 $1+t_0+m_0t_1+m_0m_1t_2+\cdots+m_0m_1\dots m_{i-1}t_i+\cdots$
- 비용. 트리의 높이

Monte Carlo 알고리즘 (4/4)

 t_i : 레벨 i에 있는 노드의 자식 수 m_i : 레벨 i에 있는 유망한 자식 노드의 수

 $1+t_0+m_0t_1+m_0m_1t_2+...+m_0m_1...m_{i-1}t_i+...$



(1.2를 랜덤하게 선택한 경우) → 1+4+4×4+4×1×4+4×1×4 = 53 (1.1, 2.4를 랜덤하게 선택한 경우) → 1+4+4×4+4×2×4+4×2×1×4 = 85

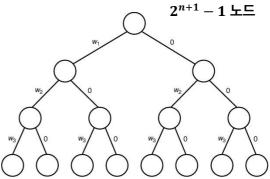
실제: 61



15/30

부분집합의 합 구하기 (1/6)

- 문제(subset sum). n개의 양의 정수와 양의 정수 W가 주어졌을 때, 부분집합의 원소들의 합이 W가 되는 모든 부분 집합을 찾기
- $lacksymbol{lack}$ 입력. n개의 양의 정수, 목표 합 W
- <mark>출력</mark>. 합이 W가 되는 모든 부분집합
- **의 예)** {5, 6, 10, 11, 16}, 21
 - {5, 6, 10}, {5, 16}, {10, 11}
- 상태 공간 트리를 어떻게?
 - 각 원소는 포함될 수 있고,포함되지 않을 수 있음
 - 정수의 값을 오름차순으로정렬하여 접근하면 쉽게유망하지 않는 노드를 식별할 수 있음
 - {16, 11, 10, 6, 5}: 16을 포함한 후에 11을 포함할 수 없다고 나머지를 모두 가지치기 할 수 없음. 거꾸로 이면 6, 10을 포함하여 16이 된 상태에서 11을 포함할 수 없으면 16도 포함할 수 없음



부분집합의 합 구하기 (2/6)

- 2장. 10장에서 살펴본 cansum 등의 문제와 어떤 연관?
 - 2장은 가지치기 없이 전수조사 (물론 전혀 가지치기가 없는 것은 아님, 요소를 빼다 0보다 작아지면 전수조사를 중단함)
 - 이 문제는 한 요소를 여러 번 사용할 수 없음
 - 대신 중복된 요소가 포함될 수 있음
- 0-1 배낭 채우기 문제와 어떤 연관?
 - 모든 item의 무게당 이득이 같으면 최적해는 배낭을 최대한 채울 수 있는 item의 집합이 됨
 - 배낭이 수용할 수 있는 최대 무게만큼 채울 수 있다면 이득도 최대가 됨⇒ 부분집합의 합 문제와 동일

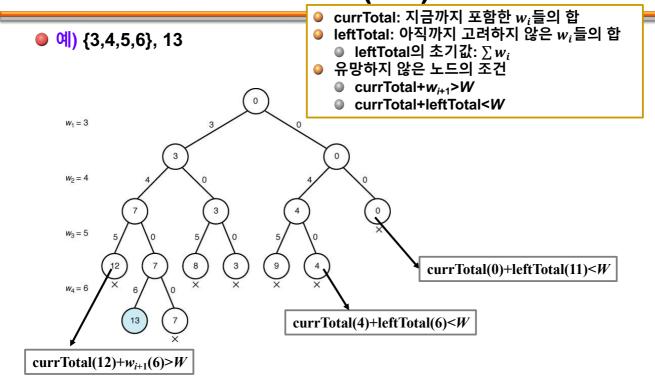


17/30

부분집합의 합 구하기 (3/6)

- 답은 어떻게 축적?
 - 수를 포함할 수 있고, 포함하지 않을 수 있음
 - 이 측면에서 0-1 배낭과 유사함
 - boolean 배열
- 지금까지의 합은 어떻게 유지
 - cansum처럼 재귀 호출 인자로 지금까지의 합을 전달함
- promising 함수는? 가지치기를 많이 할수록 효과적임

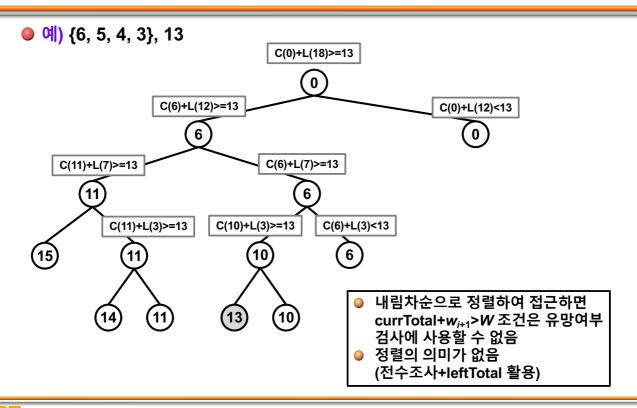
부분집합의 합 구하기 (4/6)





19/30

부분집합의 합 구하기 (5/6)



부분집합의 합 구하기 (6/6)

```
subset_sum(A[], included[], currTotal, leftTotal, W, index)

if promising(nums, currTotal, leftTotal, W, index) then

if currTotal = W then

write solution

else

leftTotal -= A[index]

included[index] := true

subset_sum(A, included, currTotal + A[index], leftTotal, W, index + 1);

included[index] := false

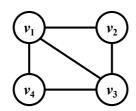
subset_sum(A, included, currTotal, leftTotal, W, index + 1);
```

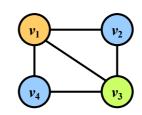


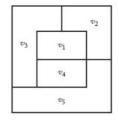
21/30

그래프 색칠하기 (1/3)

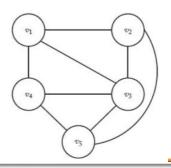
- igoplus m 색칠하기 그래프 문제
 - 인접한 노드는 같은 색으로 색칠할 수 없다는 제약 조건 하에 무방향 그래프의 노드를 최대한 m개의 색으로 색칠하는 문제
- 입력. 무방향 그래프, m
- 출력, 색칠할 수 있으면 색 조합
- 예)





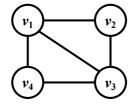


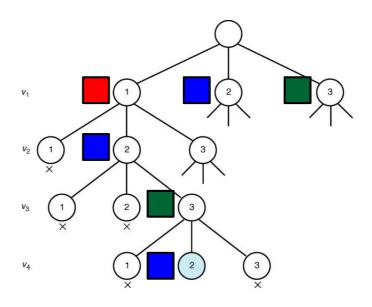
- 응용: 지도 색칠하기 (모든 지도는 그것에 상응하는 평면 그래프(planar graph)가 있음
 - 평면 그래프: 그래프의 간선들이 서로 교차하지 않도록 그릴 수 있는 그래프



그래프 색칠하기 (2/3)

 $lacksymbol{lack}$ 그래프 색칠하기의 상태 공간 트리 (m=3)







23/30

그래프 색칠하기 (3/3)

```
promising(G, colors[], m, index)

for all w in G[index] do
   if w < index and colors[w] = colors[index] then return false
   return true</pre>
```

```
mColoring(G, colors[], m, index, sols)

for c := 1 to m do
    colors[index] := c
    if promising(G, colors, m, index) then
        if index = n then
            sols.pushback(colors.clone())
            return
        else mColoring(G, colors, m, index + 1)
```

0-1 배낭 채우기 문제 (1/3)

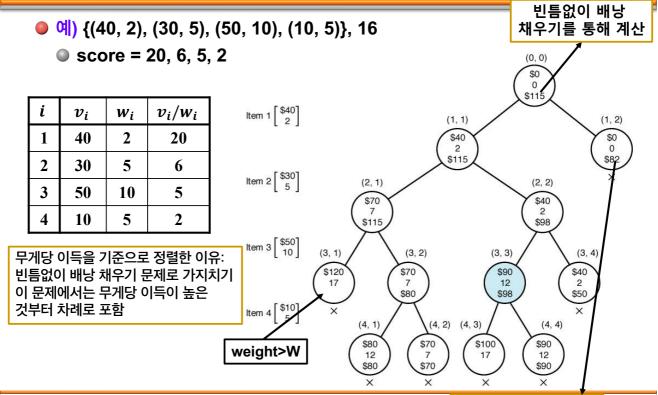
- 동적 프로그래밍으로 해결하였음
- 빈틈없이 채우기 문제는 탐욕적 기법으로 해결 가능함
 - 0-1 배낭 채우기 문제의 최대 이익은 빈틈없이 채우기 문제의 최대 이익보다 클 수 없음
- 가지치기를 어떻게?
 - 가장 직관적인 기준.
 - igoplus currentWeight $+w_i>W$: 물건을 포함하였을 때 배낭 용량을 초과한 경우
 - 다른 기준은?
 - bound ≤ maxProfit이면 이 노드는 유망하지 않음
 - maxProfit: 지금까지 구한 최적해의 이익
 - bound: 그 노드를 따라 해를 구성하였을 때 빈틈없이 채우기 문제로 얻을 수 있는 최대 이익



25/30

0-1 배낭 채우기 문제 (2/3)

40(2)+30(5)+45(9)=115(16)




```
promising(item[], W, index, currProfit, currWeight, ret)

return currWeight < W and
    computeBound(items, W, index + 1, currProfit, currWeight) > ret.max
```

```
knapsack(items[], included[], W, index, currProfit, currWeight, ret)

if currWeight ≤ W and currProfit > ret.max then
    ret.max := currProfit
    ret.sol := included.clone()

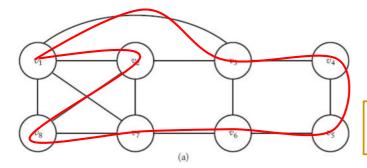
if promising(items, W, index, currProfit, currWeight, ret) then
    included[index + 1] := true
    knapsack(items, included, W, index + 1, currProfit + items[index + 1].profit,
        currWeight + items[index + 1].weight, ret);
    included[index + 1] := false
    knapsack(items, included, W, index + 1, currProfit, currWeight, ret);
```



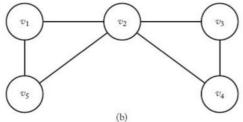
27/30

해밀톤 회로 문제 (1/3)

- 해밀톤 회로(Hamiltonian Circuit) 문제
 - 해밀톤 회로: 무방향 그래프에서 한 노드에서 시작하여 모든 노드를 정확하게 한 번 방문하고 시작 노드로 되돌아오는 경로



외판원 문제와의 관계. 모든 해밀톤 회로를 찾은 후에 가중치 합이 가장 짧은 회로가 외판원 문제의 답

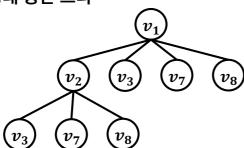


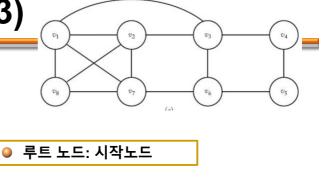
해밀톤 회로가 존재하지 않음



해밀톤 회로 문제 (2/3)

● 상태 공간 트리





- 조건.
 - \bigcirc 경로에 있는 i번째 노드는 i-1번째 노드의 인접 노드이어야 함
 - igoplus n-1번째 노드는 출발 노드의 인접 노드이어야 함
 - igoplus i번째 노드는 그 앞에 오는 i-1개의 노드 중 하나가 될 수 없음



29/30

해밀톤 회로 문제 (3/3)

```
promising(G[][], output[], index)
if index = 1 then return true
prev \coloneqq output[index - 1]
curr \coloneqq output[index]
if index = n - 1 and not G[prev][1] then return false
if index > 1 and not G[prev][curr] then return false
return true
hamiltonian(G[][], S, output[], index)
```

```
hamiltonian(G[][], S, output[], index)

if promising(G, output, index) then

if index = n-1 then

return output

else

for j \coloneqq 2 to n do

if j \notin S then

S.add(j)

output[index + 1] \coloneqq j

hamiltonian(G, S, output, index + 1)

S.remove(j)
```