

Vilão Júnior, Claudio de Oliveira

Um sistema de visão computacional monocular para um robô móvel humanoide / Claudio de Oliveira Vilão Júnior. São Bernardo do Campo, 2015.

105 f. ill.

Dissertação - Centro Universitário da FEI.

Orientador: Prof. Dr. Reinaldo Augusto da Costa Bianchi.

1. Robô humanoide. 2. Visão Computacional. 3. Rastreamento de objetos. I. Bianchi, Reinaldo Augusto da Costa, orient. II. Título.

CDU 658.52.011.56