

Αριστοτέλειο Πανεπιστήμιο Θεσσαλονίκης

Ψηφιακή Επεξεργασία Εικόνας

Εργασία 1

Κούτση Χριστίνα
ΑΕΜ: 9871
email: cvkoutsi@ece.auth.gr

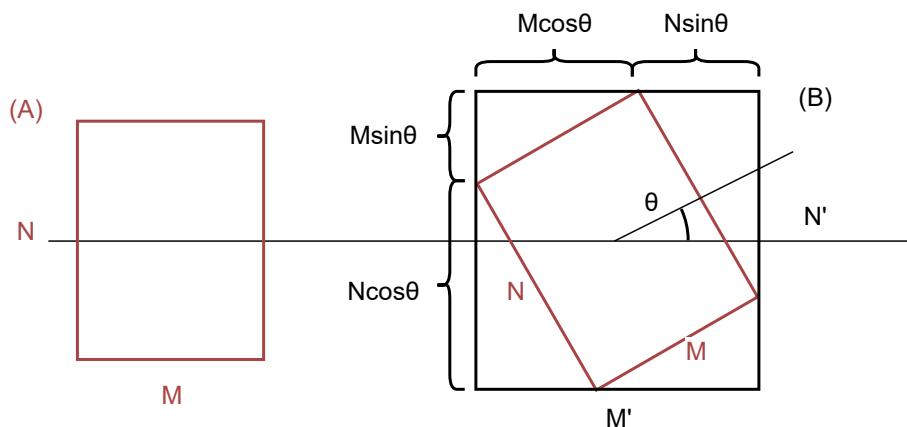
Μάιος, 2022

1 Εισαγωγικά

1.1 Περιστροφή της εικόνας κατά γωνία θ

Στο πρώτο ερώτημα μας ζητάται η κατασκευή μιας συνάρτησης η οποία θα δέχεται ως ορίσματα μία εικόνα και μία γωνία και θα περιστρέψει την γωνία κατά τις μοίρες που υποδεικνύει η γωνία

- Εύρεση διαστάσεων της μετασχηματισμένης εικόνας
Στο παρακάτω σχήμα έχουμε την μετασχηματισμένη εικόνα (εικόνα (B)) και την τελική εικόνα που θα μας επιστρέψει η συνάρτηση, η οποία θα είναι η ανεστραμμένη εικόνα με μαύρο background.



Παρατηρώ ότι οι δύο εικόνες δεν έχουν ίδιες διαστάσεις. Συγκεκριμένα, αν η εικόνα (A) έχει διαστάσεις $M \times N$, η εικόνα (B) θα έχει διαστάσεις $M' \times N'$ οι οποίες θα δίνονται από τη σχέση:

$$\begin{cases} M' = M |\cos\theta| + N |\sin\theta| \\ N' = M |\sin\theta| + N |\cos\theta| \end{cases}$$

Η απόλυτη τιμή μπαίνει έτσι ώστε να έχουμε θετικό N' και M' ανεξάρτητα σε ποιο τεταρτημόριο ανήκει η γωνία περιστροφής.

- Εύρεση πίνακα A
Για την ανάλυσή μας, θεωρούμε ότι η αρχική εικόνα παριστάνεται από

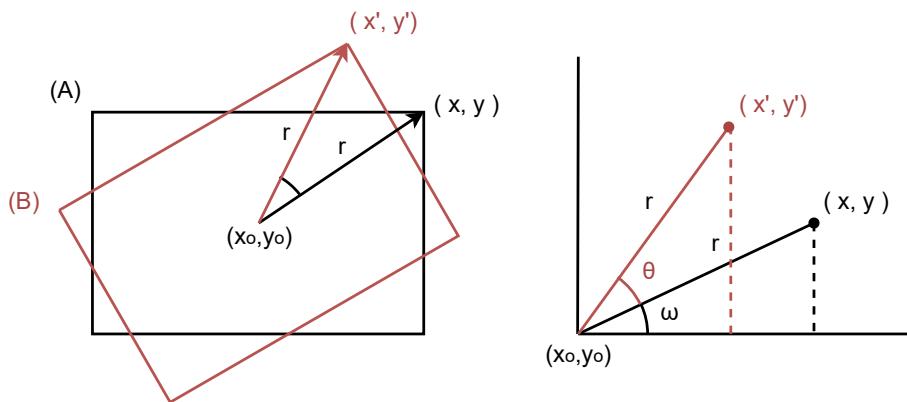
το σχήμα (A) και η τελική ανεστραμμένη εικόνα παριστάνεται από το σχήμα (B). Θεωρούμε ότι η αρχική εικόνα έχει κέντρο

$$(x_0, y_0) = \left(\frac{M}{2}, \frac{N}{2}\right)$$

και περιστρέφεται γύρω από αυτό. Η ανεστραμμένη εικόνα θα έχει κέντρο

$$(x'_0, y'_0) = \left(\frac{M'}{2}, \frac{N'}{2}\right)$$

λόγω της αλλαγής του μεγέθους της εικόνας από NxM σε N'xM'.



Για τις νέες συντεταγμένες (x', y') της ανεστραμμένης εικόνας ισχύει:

$$\begin{aligned} x' - x'_0 &= r \cos(\omega + \theta) \\ y' - y'_0 &= r \sin(\omega + \theta) \end{aligned}$$

Από τις τριγωνομετρικές ταυτότητες

$$\begin{aligned} \cos(A+B) &= \cos A \cos B - \sin A \sin B \\ \sin(A+B) &= \sin A \cos B + \cos A \sin B \end{aligned}$$

έχουμε:

$$\begin{aligned} x' - x'_0 &= r \cos \omega \cos \theta - r \sin \omega \sin \theta \\ y' - y'_0 &= r \sin \omega \cos \theta + r \cos \omega \sin \theta \end{aligned}$$

Όμως από το σχήμα έχουμε

$$x - x_0 = r \cos \omega$$

$$y - y_0 = r \sin \omega$$

Επομένως:

$$\begin{cases} x' = (x - x_0) \cos \theta - (y - y_0) \sin \theta + x'_0 \\ y' = (x - x_0) \sin \theta + (y - y_0) \cos \theta + y'_0 \end{cases}$$

$$\begin{bmatrix} x' \\ y' \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \cos \theta & -\sin \theta \\ \sin \theta & \cos \theta \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x - x_0 \\ y - y_0 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} x'_0 \\ y'_0 \end{bmatrix}$$

Επομένως ο πίνακας μετασχηματισμού είναι ο

$$A = \begin{bmatrix} \cos \theta & -\sin \theta \\ \sin \theta & \cos \theta \end{bmatrix}$$

Λύνοντας ως προς τις συντεταγμένες x, y της αρχικής εικόνας, έχουμε:

$$\begin{cases} x = (x' - x'_0) \cos \theta + (y' - y'_0) \sin \theta + x_0 \\ y = -(x' - x'_0) \sin \theta + (y' - y'_0) \cos \theta + y_0 \end{cases} \quad (1)$$

Επομένως, κάθε σημείο (x', y') της ανεστραμμένης εικόνας αντιστοιχεί το σημείο (x, y) της αρχικής εικόνας, το οποίο δίνεται από τη σχέση (1).

- Αλγόριθμος Bilinear Interpolation

Έστω pixel p , όπως στην εικόνα 1. Εφαρμόζουμε bilinear interpolation για το pixel p το οποίο έχει 4 γειτονικά pixels, έχουμε:

$$p = \frac{p_1 + p_2 + p_3 + p_4}{4}$$

Σε μία εικόνα όμως δεν έχουν όλα τα pixels 4 γείτονες (εικόνα 2), επομένως θα πρέπει να διαχρίνουμε περιπτώσεις:

- Ακριανά pixels με 3 γειτονικά pixels (5,6,7,8)
- Γωνιακά pixels με 2 γειτονικά pixels (1,2,3,4)

Αναλόγως σε ποια άκρη ή γωνία της εικόνας βρίσκεται το pixel θα πρέπει να λάβουμε τα κατάλληλα pixels για το bilinear interpolation ώστε να μην βγούμε από τα όρια της αρχικής εικόνας.

	p_1	
p_2	p	p_4
	p_3	

Εικόνα 1

		$y = 1$			$y = N$		
		1		5		2	
$x = 1$		6		p		8	
$x = M$		3		7		4	

Εικόνα 2

Έστω $p = (x,y)$ και f εικόνα διάστασης $M \times N$. Εφαρμόζοντας τα παραπάνω σε ψευδοχώδικα έχουμε:

Algorithm 1: Bilinear Interpolation

Input: x, y
Output: $f(x, y)$

1 $value \leftarrow 0$
2 $neighbors \leftarrow 0$

/* Check if p is in the boundaries of the image */

3 **if** $x > 1$ **then**
4 | $value \leftarrow value + f(x - 1, y)$
5 | $neighbors \leftarrow neighbors + 1$

6 **if** $x < M$ **then**
7 | $value \leftarrow value + f(x + 1, y)$
8 | $neighbors \leftarrow neighbors + 1$

9 **if** $y > 1$ **then**
10 | $value \leftarrow value + f(x, y - 1)$
11 | $neighbors \leftarrow neighbors + 1$

12 **if** $y > 1$ **then**
13 | $value \leftarrow value + f(x, y + 1)$
14 | $neighbors \leftarrow neighbors + 1$

/* Get the value of the image */

15 $f(x, y) \leftarrow value / neighbors$

- Εύρεση της μετασχηματισμένης εικόνας
Για κάθε **pixel** της μετασχηματισμένης εικόνας ωστε πρέπει να βρούμε ποια αντιστοιχούν σε **pixel** της αρχικής εικόνας και ποια ωστε κρατήσουν την **default** τιμή, δηλαδή ωστε παραμένουν μαύρα. Αυτό το κάνουμε εφαρμόζοντας την παραχώτω διαδικασία
 1. Για κάθε **pixel** (x', y') της μετασχηματισμένης εικόνας, βρίσκουμε το **pixel** (x, y) της αρχικής εικόνας εφαρμόζοντας την σχέση (1).
 2. Ελέγχουμε αν το (x, y) βρίσκεται μέσα στα όρια της αρχικής εικόνας.
 3. Εφαρμόζουμε **bilinear interpolation** για να βρούμε την τιμή του **pixel** (x', y')

Εφαρμόζοντας την παραπάνω διαδικασία για $\theta_1 = 35^\circ$ και $\theta_2 = 222^\circ$ έχουμε:

(a) $\theta_1 = 35^\circ$

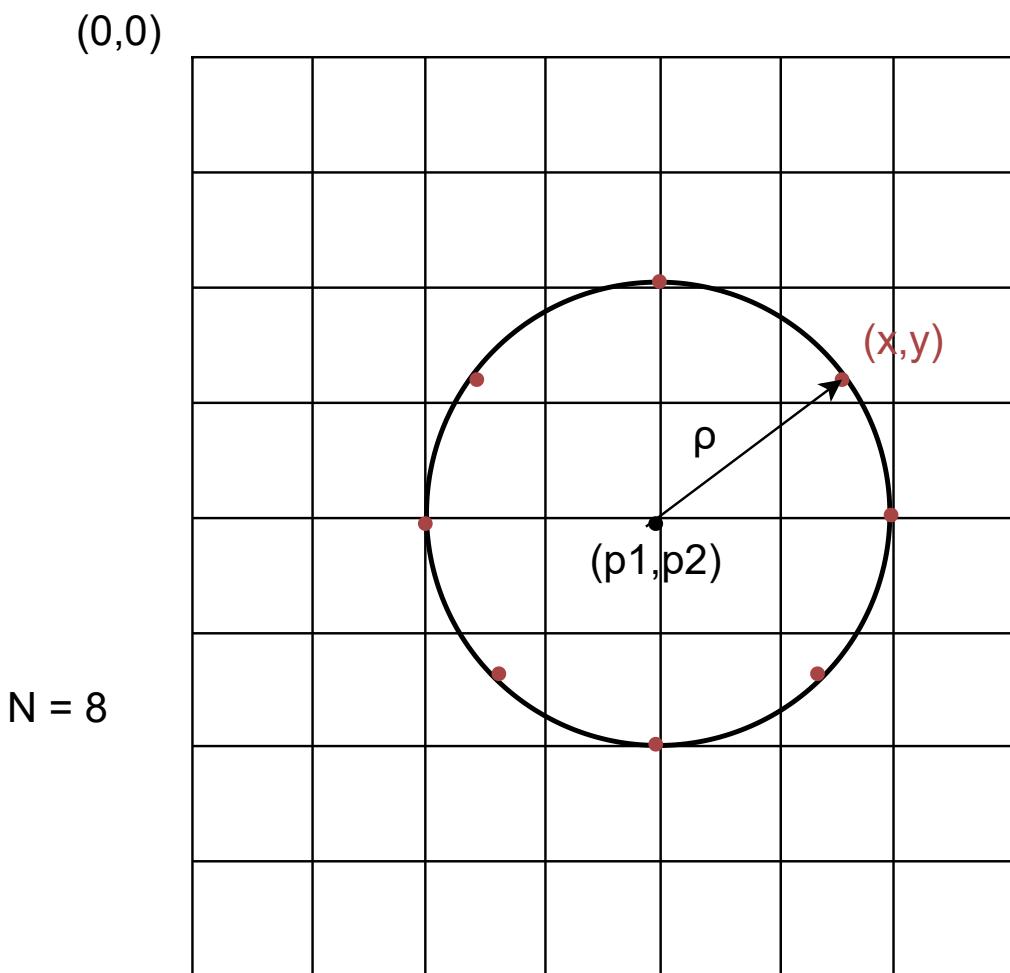


(b) $\theta_2 = 222^\circ$



1.2 Ένας Local Descriptor

Έστω σημείο $p = [p_1, p_2]$ και θέλουμε να κατασκευάσουμε έναν local descriptor σαρώνοντας ομόκεντρο κύκλο ακτίνας ρ σε N σημεία $[x, y]$.



Τα σημεία $[x, y]$ περιγράφονται από τη σχέση

$$\begin{cases} x = p_2 + \rho \cos \theta \\ y = p_1 - \rho \sin \theta \end{cases}$$