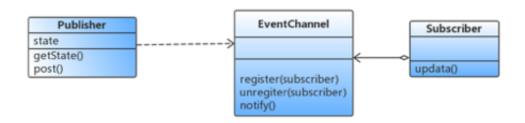


开局一张图,故事全靠编。

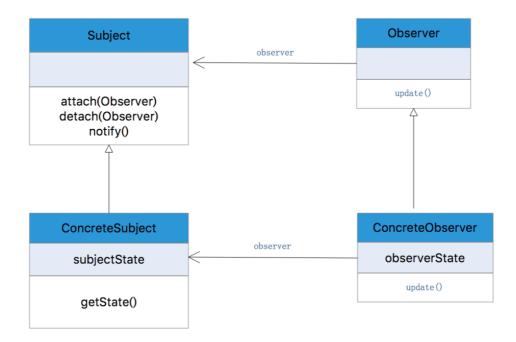
1.EventBus源于订阅发布模式。

在订阅发布模式(上图右)中,发布者和订阅着互相不感知对方的存在,双方通过消息代理进行通信,各组件间松耦合。Eventbus的作用正如上图的EventChannel,它提供的功能更是一种总线机制,甚至可以说是路由机制。发布者将消息发布到总线Eventbus上,剩下的工作交有Eventbus来处理。订阅者被EventBus持有和维护,EventBus将消息——发布给订阅者。正因此,我们项目中,一版可以显示找到订阅者入activity,但是发布者则隐藏于各种,随处都可以是发布者,随处都可以post出来消息。

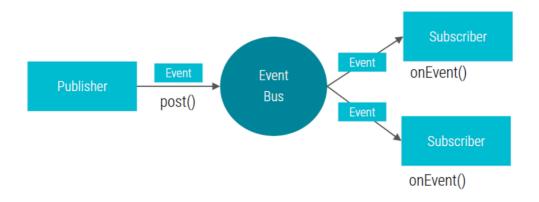
而在观察者模式(上图左)中,观察者和被观察者没有完全解耦,抽象被观察者持有抽象观察者,并维护观察者列表。与订阅模式相当于在观察者和被观察者之间架了一层,由这个中间层来持有观察者,这样被观察者无须感知观察者。



(订阅发布模式)



(观察者模式)



(EventBus核心结构)

2.register过程

```
public void register(Object subscriber) {
    Class<?> subscriberClass = subscriber.getClass();
    List<SubscriberMethod> subscriberMethods = subscriberMethodFinder.findSubscriberMethods(subscriberClass);
    synchronized (this) {
        // 因为subscriptionsByEventType Evenbus只维护了一个,不同线程所有的注册者都在这个map里,故对它的读取都要加锁
        for (SubscriberMethod subscriberMethods) {
            subscribe(subscriber, subscriberMethod);
        }
    }
}
```

通过findSubscriberMethods查找回来一个包含订阅者所有订阅方法的订阅列表。跟进findSubscriberMethods如何查找。

```
List<SubscriberMethod> findSubscriberMethods(Class<?> subscriberClass) {
    //METHOD_CACHE是个Map<Class<?>, List<SubscriberMethod>>, key为订阅者类,值为订阅者的订阅方法
    //作用是将查找过的订阅者类和它的订阅方法缓存起来,下次再注册时直接能找到该订阅者所有的订阅方法
    List<SubscriberMethod> subscriberMethods = METHOD_CACHE.get(subscriberClass);
    if (subscriberMethods!= null) {
        return subscriberMethods;
    }

    if (ignoreGeneratedIndex) {
        //如果设置忽略索引,则直接通过运行时反射去订阅者里遍历查找订阅方法
        subscriberMethods = findUsingReflection(subscriberClass);
    }
    else {
        //开启索引的时,通过索引去查找
        subscriberMethods = findUsingInfo(subscriberClass);
    }
    {
        //缓存订阅者类和它的订阅方法
        METHOD_CACHE.put(subscriberClass, subscriberMethods);
        return subscriberMethods;
    }
}
```

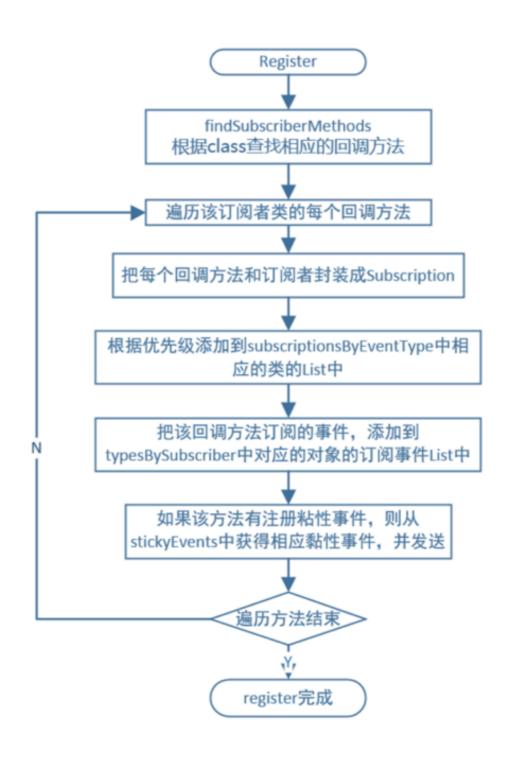
通过运行时反射遍历查找

如果设置了索引加速,通过索引查找。原理是EvetBusAnnotationProcessor。

找打订阅方法后,开始进行一系列的存储操作

如果是黏性属性的方法,则立即去缓存黏性事件的stickyEvents查找是否有黏性事件,有则立即post到当前订阅者里执行,且只有当前订阅者会执行一次,其他地方不会执行,也没有查找订阅者这一过程。

register小结



Subscription:

subscriber (订阅者如Activity) subscriberMethod (订阅方法)

SubscriptionsByEventType:

Map<Class<?>, CopyOnWriteArrayList<Subscription>>)
如: Map<EventType, List<subscriber, subscriberMethod>>
该数据结构在post和unregister的时候作用相当大

TypesBySubscriber:

Map<Object, List<Class<?>>> 如: Map<Activity, List<EventType>> 该数据结构在unregister的时候作用相当大

黏性事件:

正常情况下如果先post,再注册事件,则新注册事件不能收到post消息。如果给注册事件设置sticky属性,则注册之后能收到在它之前post出来的消息

3.post过程

```
public void post(Object event) {
    //PostingThreadState利用ThreadLocal线程本地变量来存储,则不存在并发问题。
    //A线程post出来的事件会存储在A线程的事件队列里
    PostingThreadState postingState = currentPostingThreadState.get();
    List<Object> eventQueue = postingState.eventQueue;
    eventQueue.add(event);

if (!postingState.isPosting) {
    //根据Looper判断是不是主线程
    postingState.isMainThread = isMainThread();
    //设置正在post的状态,后续posts事件加入队列等待
    postingState.isPosting = true;
    if (postingState.canceled) {
        throw new EventBusException("Internal error. Abort state was not reset");
    }
    try {
        //—直消费线程队列里post出来的事件直到所有事件分发完
        while (!eventQueue.isEmpty()) {
            postSingleEvent(eventQueue.remove(1:0), postingState);
        }
    }
    finally {
        postingState.isPosting = false;
        postingState.isMainThread = false;
    }
}
```

ThreaMode说明

PostThread: 默认的 ThreadMode,表示在执行 Post 操作的线程直接调用订阅者的事件响应方法(哪个线程post出来就在哪个线程中执行),不论该线程是否为主线程(UI 线程)。当该线程为主线程时,响应方法中不能有耗时操作,否则有卡主线程的风险。适用场景:对于是否在主线程执行无要求,但若 Post 线程为主线程,不能耗时的操作;

MainThread:在主线程中执行响应方法。如果发布线程就是主线程,则直接调用订阅者的事件响应方法,否则通过主线程的 Handler 发送消息在主线程中处理——调用订阅者的事件响应函数。显然,MainThread类的方法也不能有耗时操作,以避免卡主线程。适用场景:必须在主线程执行的操作;

BackgroundThread:在后台线程中执行响应方法。如果发布线程不是主线程,则直接调用订阅者的事件响应函数,否则启动唯一的后台线程去处理。由于后台线程是唯一的,当事件超过一个的时候,它们会被放在队列中依次执行,因此该类响应方法虽然没有PostThread类和MainThread类方法对性能敏感,但最好不要有重度耗时的操作或太频繁的轻度耗时操作,以造成其他操作等待。适用场景:操作轻微耗时且不会过于频繁,即一般的耗时操作都可以放在这里;

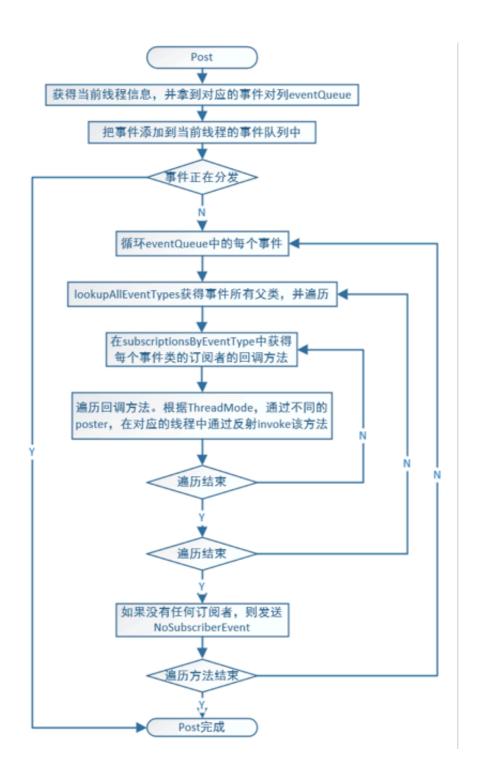
Async: 不论发布线程是否为主线程,都使用一个空闲线程来处理。和 BackgroundThread不同的是,Async类的所有线程是相互独立的,因此不会出现 卡线程的问题。适用场景: 长耗时操作,例如网络访问。

再来看看黏性事件的post过程

注意看,这里有个加锁的过程,为什么postSticky需要加锁,而post不需要加锁? 因为postSticky的事件会先存储到Map<Class<?>, Object> stickyEvents中,而stickyEvents是EventBus全局只有一个

,也就是所有的黏性事件都存储在这个map中,故当不同线程同时poststicky事件的时候存在并发问题。而普通的post出来的事件,都是存储在线程的本地变量的事件队列里,各线程互不干扰互相不能访问对方的数据,故不存在并发问题。

post小结



```
/** For ThreadLocal, much faster to set (and get multiple values). */
final static class PostingThreadState {
  final List<Object> eventQueue = new ArrayList<>(); // 当前线程的post事件队列,一旦触发post会消费当前线程下队列里的所有事件
  boolean isMainThread; // 当前post线程是否是主线程
  Subscription subscription; // subscription = new Subscription(subscriber, subscriberMethod);
  Object event;
  boolean canceled;
}
```

ThreadLocal:线程用来存储私有变量(一个很有意思的东西)

名义上以ThreadLocalMap变量形式在线程内部,但是底层实现是基于Entry[]数组而不是HashMap。(这里引发一个思考,为什么要用数组实现,其实数组也可以称一种map,用数组实现开放定址法处理冲突,

用数组存储key和value更节省内存,普通的HashMap是拉链法解决冲突,基于数组和链表,每个Entry元素除了key和value还要一个Entry类型的next指针,占用更多内存。同样的思想也在Android的sparseArray和ArrayMap中使用。)

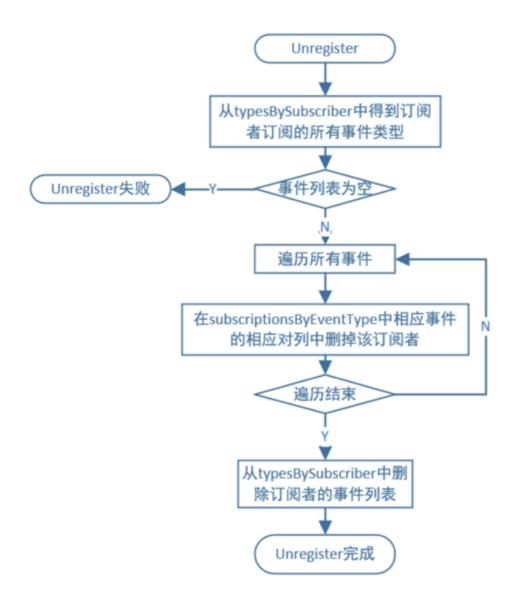
Entry{
Object key; // key实际上是我们定义的ThreadLocal对象,而非当前线程对象

}

Object value;

```
private final ThreadLocal<PostingThreadState> currentPostingThreadState = new ThreadLocal<PostingThreadState>() {
    @Override
    protected PostingThreadState initialValue() {
        return new PostingThreadState();
    }
};
```

4.unregister



5思考&总结

优点:

- 1.事件总线通信,使用简单
- 2.解耦,干脆利落

• • •

缺点:

- 1.极致的解耦导致项目维护和阅读难度增大,出现EventBus满天飞的场景
- 2.更甚者,它使我们往往懒于去代码中找寻设计的快感
- 3.如果不及时unregister则会内存泄露

关于性能:

- 1.EventBus3.0以前大量使用反射,存在性能瓶颈,3.0以后引入APT(注解处理器)后在编译期解析注解,性能飙升
- 2.EventBus在每次查找到订阅者和其绑定的订阅方法集合后会放在Map里缓存。 (这是注解框架的一贯套路,Butterknife亦如是)