# 第三次作业

尹朝阳 物理学系

### 1 题目 1

### 1.1 题目描述

Prove that the time complexity of the Gaussian elimination algorithm is  $O(N^3)$ .

#### 1.2 证明过程

高斯消去法的步骤如下 (假设是一个 n\*n 的矩阵):

- (0. 通过换行操作,使得第一行主元不为0。该步骤需要1步操作)
- **1.** 将第 1 行的所有 n 个元素乘上系数  $C_{1i}$ ,  $2 \le i \le n$  (其中系数满足  $a_{i1} C_{1i} * a_{11} = 0$ ) 后,用第 2 行到第 n 行减去第 1 行操作过的所有 n 个元素。此时第 1 个元素  $a_{i1}$ ,  $2 \le i \le n$  均变为 0。
- 第 1 行的每个元素与其同列的 n-1 的元素进行运算,需要 n-1 步。第 1 行有 n 个元素。则整个步骤 1 的操作数为 n(n-1)。
- **2.** 对于第 2 行,除第一个元素(已经为 0)外的其他元素乘上系数  $C_{2i}$ ,  $3 \le i \le n$ (其中系数满足  $a_{i2} C_{2i} * a_{22} = 0$ )后,用第 3 行到第 n 行减去第 2 行操作过的所有 n 1 个元素。此时第 2 个元素  $a_{i2}$ ,  $3 \le i \le n$  均变为 0。
- 第 2 行的每个元素与其同列的 n-2 的元素进行运算,需要 n-2 步。第 2 行有 n-1 个元素。则整个步骤 2 的操作数为 (n-1)(n-2)。
- **3.** 仿照步骤 1、2、对第 3 到 n 行进行相同操作。其中,对于第 k ( $3 \le k \le n$ ) 行,将 第 k 列  $a_{kk}$  以下的元素全部变为 0 的操作数为 (n-k+1)(n-k)。

总共对 n 行进行操作,总操作数为

$$sum = \sum_{k=1}^{n} (n - k + 1)(n - k)$$

$$= \sum_{k=1}^{n} (n - k + 1)^{2} - \sum_{k=1}^{n} (n - k + 1)$$

$$= \frac{n(n + \frac{1}{2})(n + 1)}{3} - \frac{n(n + 1)}{2}$$

$$\sim n^{3}$$

在 n 很大时,第 0 步骤的 1 步操作对时间复杂度没有影响。 所以高斯消去法的整体时间复杂度为  $O(n^3)$ 。 注:有关高斯消去法的内容,可以参看/RREF/ $transform\_matrix\_into\_RREF.py$  中的  $Gauss\_Elimination$  函数,可以发现,最影响时间复杂度的为 3 个嵌套的 for 循环,这也可以说明高斯消去法的时间复杂度为  $O(n^3)$ 。

### 2 题目 2

### 2.1 题目描述

Write a general code to transform a n\*m matrix into the REDUCED ROW ECHELON FORM, and use the code to obtain the RREF of the following matrix.

$$\begin{bmatrix} 2 & 8 & 4 & 2 \\ 2 & 5 & 1 & 5 \\ 4 & 10 & -1 & 1 \end{bmatrix}$$

### 2.2 程序描述

题目要求将任意矩阵化为简化行阶梯形(RREF),即最终的矩阵形式要求:

- 非零行处于全零行的上方
- 非零行的主元为 1
- 非零行主元列位置先于该行下方的非零行的主元
- 任意一行主元所在的列,除主元外其他元素为0

本程序的实现思路分为两部分: 首先进行高斯消去法,将任意给定的矩阵化简为行阶梯形,再从行阶梯形出发,化简为唯一确定的简化行阶梯形。

其中,高斯消去法时,每一行操作的主元需要为非零数。若为 0,需要和下方的同列 有非零数的行进行行交换。为减小浮点数导致的精度误差,行交换时,最好选取较大的数 作为主元。

本程序的源代码为/RREF/transform\_matrix\_into\_RREF.py, 其中 Gauss\_Elimination() 函数实现高斯消去法, RREF() 函数实现将高斯消去法得到的行阶梯形变为简化行阶梯形。导入的第三方库有 numpy。

### 2.3 伪代码

#### Algorithm 2 transform matrix into RREF

```
\overline{\mathbf{Input}}: \quad \mathbf{a} \ n * m \ \mathbf{matrix}
Output: the RREF of the given matrix: matrix_rref
 1: function GAUSS_ELIMINATION(matrix)
         for i \leftarrow 1 to n do
                                                                                       \triangleright prevent the pivot from being 0
 2:
 3:
             m \leftarrow \text{index of max(from } matrix[i][i] \text{ to } matrix[n][i])
             exchange row m and row i
 4:
         end for
 5:
         for i \leftarrow 1 to n do
 6:
             for k \leftarrow i + 1 to n do
 7:
                 R_k \leftarrow R_k - R_i * \frac{R_{ki}}{R_{ii}}
                                                                  ▶ turn all the lower entries in that column into 0
 8:
 9:
         end for
10:
11: end function
12: function RREF(matrix)
         matrix ← GAUSS_ELIMINATION(matrix) ▷ transfrom the matrix into a row echelon form
13:
         for i \leftarrow 1 to n do
14:
             R_i \leftarrow R_i/R_{ii}

    b turn the pivots into 1

15:
             for j \leftarrow 1 to i - 1 do
16:
                 R_j \leftarrow R_j - R_j * \frac{R_{ji}}{R_{ii}}
                                                                  \triangleright turn all the other entries in that column into 0
             end for
18:
         end for
19:
20: end function
21: matrix\_rref \leftarrow RREF(matrix)
```

#### 2.4 测试用例

```
(base) C:\Users\DELL\Desktop\ComputingPhysics>python -u "c:\Users\DELL\Desktop\ComputingPhysics\3_RREF\transform_matrix_into_RREF.py"
Please input a n°m matrix.
First input the number of row n: 3
And the number of the column m: 4
Then please input the matrix by row.
Input row 1 (4 numbers), split by ' ': 2 8 4 2
Input row 2 (4 numbers), split by ' ': 2 8 15
Input row 3 (4 numbers), split by ' ': 4 10 -1 1
The RREF of the matrix is:
[[ 1. 0. 0. 11.]
[ 0. 1. 0. -4.]
[ -0. -0. 1. 3.]]
(base) C:\Users\DELL\Desktop\ComputingPhysics>
```

图 1: RREF

## 3 题目 3

#### 3.1 题目描述

Solve the 1D Schrödinger equation with the potential (i)  $V(x) = x^2$ ; (ii)  $V(x) = x^4 - x^2$  with the variational approach using a Gaussian basis (either fixed widths or fixed centers).

Consider the three lowest energy eigenstates.

### 3.2 程序描述

题目要求以高斯波包  $\psi(x) = \sqrt{\frac{v}{\pi}}e^{-v(x-s)^2}$  为一组基,通过矩阵展开的形式变分法求解 1 维薛定谔方程,即得到其能量本征态以及相应的波函数解,这里我们只考虑画出三个能量最低的本征态的波函数解。

高斯波包有两个超参数: 波包中心位置 s 和波包展宽 v, 为求解方便我们在构造基底的时候,只选择一个超参数进行变化,形成一组基,而事先固定另一个超参数的值。

求解思路为: 对于一组基  $\psi(x)$ ,哈密顿矩阵满足  $H_{ij} = \int_{-\infty}^{\infty} \psi_i^*(x) \hat{H} \psi_j(x) dx$ ,其中  $\hat{H}$  为哈密顿算符,在一维定态薛定谔方程中  $\hat{H} = -\frac{\hbar^2}{2m} \nabla^2 + V(x)$ 。则能量满足矩阵方程 HC = EC,其中 E 为能量本征值,C 为求解的本征向量,则波函数解  $\Psi(x) = \sum_{k=1}^n c_k \psi_k(x)$ ,其中  $c_k$  为本征列向量 C 的第 k 个元素。

但是对于高斯波包,其张成的基中各基底显然是非正交的,对于求特征值、特征向量,需要先引入修正矩阵 S,满足  $S_{ij} = \int_{-\infty}^{\infty} \psi_i^*(x)\psi_j(x)dx$ ,将矩阵 H 修正为  $H' = S^{-\frac{1}{2}}HS^{-\frac{1}{2}}$ ,计算 H' 的本征值 E、本征向量 C',再通过  $C = S^{-\frac{1}{2}}C'$  得到波函数解对应的本征向量 C。

对求解程序来说,主要可以分为三个部分,分别为计算 H 矩阵、计算 S 矩阵、以及解出修正后的 H' 的本征值、本征向量。选择先用 Mathematica 计算出两个矩阵相应元素的表达式,通过 Python 程序完成第三个部分。

对第 1 问势能为  $V(x) = x^2$  的情况, 分别变化 s 和 v 进行求解。

首先变化 s。取一组  $s_i$ ,则  $\psi_i(x) = \sqrt{\frac{v}{\pi}}e^{-v(x-s_i)^2}$ , $\hat{H} = -\frac{\hbar^2}{2m}\nabla^2 + x^2$ 。计算得

$$S_{ij} = \int_{-\infty}^{\infty} \psi_i^*(x) \psi_j(x) dx = \frac{\sqrt{v} e^{-\frac{1}{2}v(s_i - s_j)^2}}{\sqrt{2\pi}}$$
(1)

$$H_{ij} = \int_{-\infty}^{\infty} \psi_i^*(x) \hat{H} \psi_j(x) dx$$

$$= \frac{e^{-\frac{1}{2}v(s_i - s_j)^2} \left(2h^2v^2 \left(1 - v(s_i - s_j)^2\right) + mv(s_i + s_j)^2 + m\right)}{4\sqrt{2\pi}m\sqrt{v}}$$
(2)

然后变化 v。取一组  $v_i$ ,则  $\psi_i(x) = \sqrt{\frac{v_i}{\pi}} e^{-v_i(x-s)^2}$ 。计算得

$$S_{ij} = \int_{-\infty}^{\infty} \psi_i^*(x)\psi_j(x)dx = \frac{\sqrt{v_i v_j}}{\sqrt{\pi}\sqrt{v_i + v_j}}$$
(3)

$$H_{ij} = \int_{-\infty}^{\infty} \psi_i^*(x) \hat{H} \psi_j(x) dx$$

$$= \frac{\sqrt{v_i v_j} (2h^2 v_i v_j + 2ms^2 (v_i + v_j) + m)}{2\sqrt{\pi} m (v_i + v_j)^{3/2}}$$
(4)

同理,对第 2 问势能为  $V(x) = x^4 - x^2$  的情况,也分别变化 s 和 v 进行求解。

首先变化 s, 计算得  $S_{ij}$  同式 (1),

$$H_{ij} = \int_{-\infty}^{\infty} \psi_i^*(x) \hat{H} \psi_j(x) dx$$

$$= \frac{(8h^2 v^3 (1 - v(s_i - s_j)^2) + m (v ((s_i + s_j)^2 (v(s_i + s_j)^2 - 4) + 6) - 4) + 3))}{16\sqrt{2\pi} m v^{3/2} e^{\frac{1}{2}v(s_i - s_j)^2}}$$
(5)

然后变化 v, 计算得  $S_{ij}$  同式 (3),

$$H_{ij} = \int_{-\infty}^{\infty} \psi_i^*(x) \hat{H} \psi_j(x) dx$$

$$= \frac{\sqrt{v_i v_j} (4h^2 v_i v_j (v_i + v_j)}{4\sqrt{\pi} m (v_i + v_j)^{5/2}}$$

$$+ \frac{m(4(s^2 - 1)s^2 v_i^2 + 2v_i (2s^2 (2(s^2 - 1)v_j + 3) - 1))}{4\sqrt{\pi} m (v_i + v_j)^{5/2}}$$

$$+ \frac{m(4s^2 v_j ((s^2 - 1)v_j + 3) - 2v_j + 3)}{4\sqrt{\pi} m (v_i + v_j)^{5/2}}$$
(6)

最后在程序中执行第三部分,即解出本征值,以及画出相应的波函数解。程序源代码位于 Schrodinger Equation 文件夹中,其中

- potential\_V1\_and\_S\_as\_parameter.py 将 s 作为超参数解第 (1) 问
- potential\_V1\_and\_v\_as\_parameter.py 将 v 作为超参数解第 (1) 问
- potential\_V2\_and\_S\_as\_parameter.py 将 s 作为超参数解第 (2) 问
- potential\_V2\_and\_v\_as\_parameter.py 将 v 作为超参数解第 (2) 问程序导入的第三方库有 numpy, scipy 和 matplotlib。

#### 3.3 伪代码

由于代码逻辑基本一致、这里只给出一个伪代码。

#### **Algorithm 3** Solve 1D Schrodinger equation

Output: the 3 lowest energy eigenstates and the corresponding wave functions

- 1: calculate the matrix H and matrix S
- 2:  $H^{'} \leftarrow S^{-\frac{1}{2}}HS^{-\frac{1}{2}}$
- 3: Solve H'C' = EC'

▷ calculate eigenvalues and corresponding eigenvectors

- 4:  $indexes \leftarrow the 3 indexes of 3 lowest eigenvalues of E$
- 5:  $C \leftarrow S^{-\frac{1}{2}}C'$
- 6:  $eigenstates \leftarrow E[indexes]$

b the 3 lowest energy eigenstates

7:  $\Psi(x) \leftarrow \sum_{i \leftarrow 0}^{n-1} c_i * \psi_i(x)$  when C is eigenvector corresponding with E[indexes]  $\Rightarrow$  wave functions

#### 3.4 测试用例

## 第 (1) 问:

## 1. 以 s 为变量:

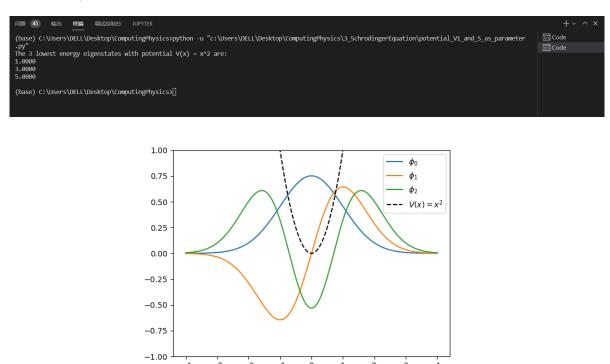


图 2: 3 lowest energy eigenstates and corresponding wave functions

## 2. 以 v 为变量:

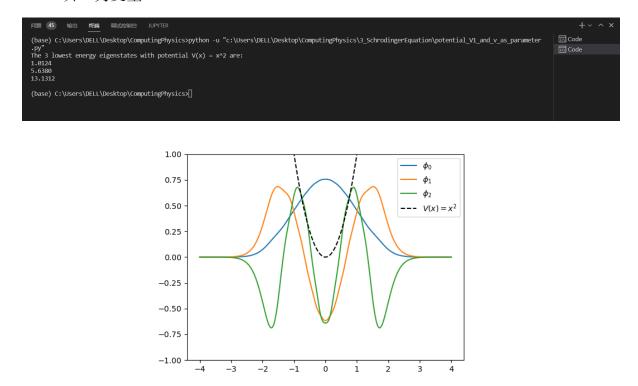


图 3: 3 lowest energy eigenstates and corresponding wave functions

## 第(2)问:

## 1. 以 s 为变量:

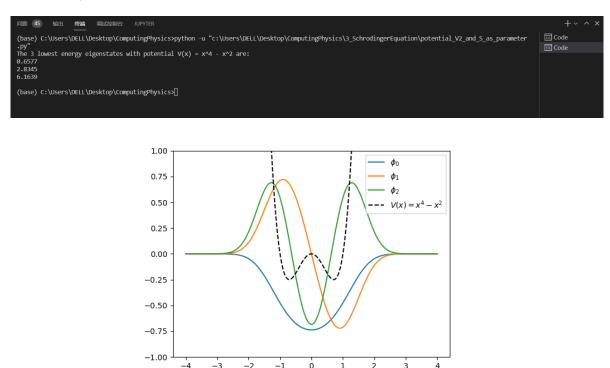


图 4: 3 lowest energy eigenstates and corresponding wave functions

## 2. 以 v 为变量:

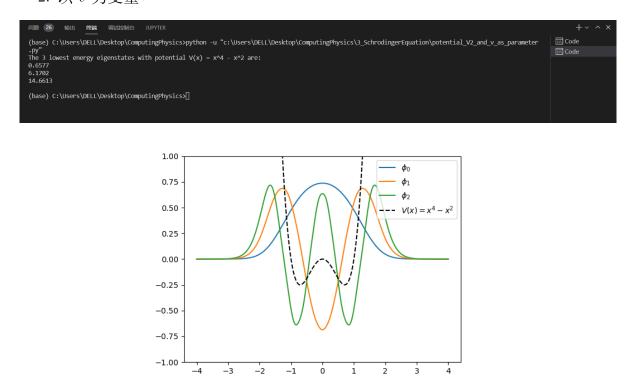


图 5: 3 lowest energy eigenstates and corresponding wave functions

从波函数图像可以发现,以 s 为变量和以 v 为变量两个波函数解似乎不一致。然而,因为只改变 v 即波包展宽时,叠加的基均为偶函数,则最后解出的波函数解也一定是偶字称的。而改变 s 即用高斯波包的基底在一维空间中扫一遍,因为势函数是偶函数,所以最后的解为奇字称或偶字称。

根据谐振子势的波函数解,容易得到 s 为变量的解三个最低能量本征态分别对应基态 (n=1)、第一激发态 (n=2) 和第二激发态 (n=3),而以 v 为变量的解中三个最低能量本征态分别对应基态 (n=1)、第二激发态 (n=3) 和第四激发态 (n=5),这从波函数图像中也可以看出,实际上图 2 的  $\phi_3$  即 n=3 对应图 3 的  $\phi_2$  即 n=3,图 4 的  $\phi_3$  即 n=3 对应图 5 的  $\phi_2$  即 n=3。