|  |  |  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- | --- | --- |
| Command | Start motor | Stop motor | TorqueControl | SpeedControl | PositionControl |
| First word | 1 | 2 | 3 | 4 | 5 |
| second word | Null | Null | Target torque | Target speed | Target position |
| third word | Null | Null | Duration | Duration | Duration |

Null：表示任意数值。

在串口助手输入命令时，两个数据之间要用一个“ ”空格隔开，举例：速度控制下以30RPM，且速度控制的时间为100ms。那么在串口发送窗口输入4 30 100再点击发送即可。

串口助手配置如下：

