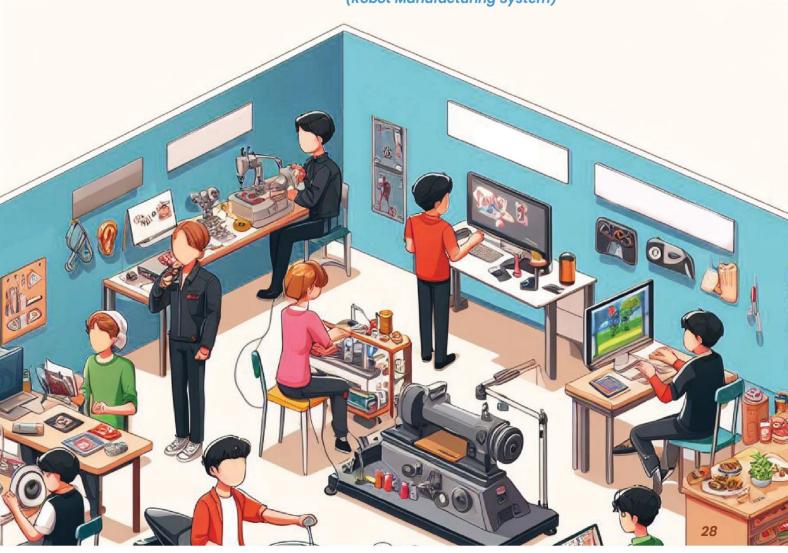


# **Deskripsi Teknis**

Lomba Kompetensi Siswa Nasional 2024

# **Robot Sistem Manufaktur**

(Robot Manufacturing System)



#### A. PENJELASAN UMUM

#### A.1 Nama Bidang Lomba

Robotic Manufacturing System (RMS)

#### A.2 Deskripsi Lomba

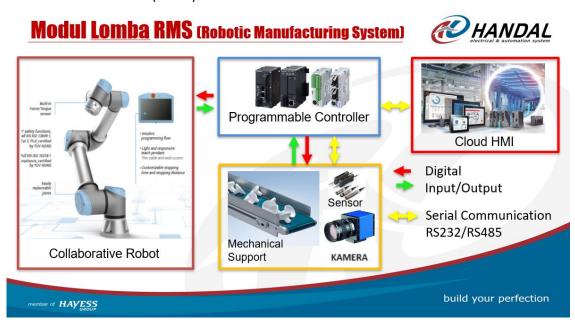
Robot dan industry 4.0 adalah satu teknologi yang suka tidak suka, lambat atau cepat, akan mulai terimplementasi di dunia manufaktur di Indonesia, terutama untuk menggantikan tenaga manusia dalam: melakukan pekerjaan-pekerjaan yang berat, berbahaya/beresiko tinggi, presisi, bahkan pekerjaan-pekerjaan yang nampak sederhana dan monoton (untuk robot); serta dalam melakukan proses pencatatan dan berbagi informasi yang masih konvensional. Salah satu aplikasi di dunia industri yang sering menggunakan teknologi robot & industry 4.0 adalah aplikasi "handling material". Pada bidang lomba ini, peserta akan melakukan integrasi dari 4 buah modul, yang pusatnya adalah robot, untuk melakukan tugas mengambil dan meletakkan barang. Disamping itu peserta harus menginfokan sejumlah data ke cloud untuk bisa diakses melalui laptop maupun smartphone.

#### A.3 Isi Deskripsi Teknis

Peserta lomba terdiri dari 2 orang. Tugas yang akan dilakukan pada saat lomba meliputi: melakukan wiring/assembling untuk meng-integrasi-kan semua modul-modul; programming & setting setiap modul; commissioning test system (uji coba/trial) dan re-program/setting.

Ada 4 buah modul:

- a. PLC
- b. HMI (Cloud)
- c. Mechanical Support dan Sensor Kamera
- d. Collaborative Robot (Cobot)



#### A.4 Dokumen Terkait

Dokumen ini hanya berisi informasi tentang aspek teknis keterampilan, dokumen lain yang juga harus dipelajari adalah:

- Pedoman/Skema Pelaksanaan Lomba
- Dokumen pendukung:

- a. Kisi-kisi soal LKS
- b. Form Kebutuhan Bahan
- c. Check List Tool yang dibawa
- d. Panduan Instalasi Polyscope URSim di laptop.

Diskusi terkait pelaksanaan lomba dilaksanakan melalui kegiatan: Koordinasi Kepala Dinas Pendidikan, Technical Meeting, Pembimbing dan Peserta sebelum pelaksanaan lomba.

#### **B. STANDART KOMPETENSI**

#### **B.1 Ketentuan Umum**

Peserta harus memiliki kompetensi dalam memasang (wiring), menguji dan mengoperasikan PLC, HMI dan Collaborative Robot, termasuk kemampuan untuk programming & setting.

#### **B.2 Spesifikasi Kompetensi LKS-SMK**

Analisa standar kompetensi berdasarkan kriteria kompetensi dari The WorldSkills Occupational Standards (WSOS) untuk bidang lomba : ROBOT SYSTEM INTEGRATION – RSI (N63) adalah sebagai berikut:

|     |   | WSC  | LKS  |
|-----|---|------|------|
| No. | Kompetensi  | 2024 | 2024 |
| 1   | Work organization and management                  | 5    | 4    |
| 2   | Communication and interpersonal skills            | 5    | 4    |
| 3   | Layout and design                                 | 15   | 15   |
| 4   | Installation and connectivity                     | 15   | 10   |
| 5   | 5 Automation and programming                      |      | 15   |
| 6   | 6 Commissioning, maintenance, and troubleshooting |      | 15   |
| 7   | 7 Documentation, briefing, and reporting          |      | 8    |
|     | Jumlah  | 100  | 71   |

#### C. SISTEM PENILAIAN

## C.1 Ketentuan Umum

Terdapat 2 aspek penilaian, yaitu judgement dan measurement. Penilaian judgement dilakukan dengan cara pengamatan proses maupun hasil. Sedangkan penilaian measurement didasarkan pada pengukuran kriteria. Skema penilaian dalam LKS-SMK dipergunakan untuk mengukur keterampilan peserta dalam mengerjakan proyek uji. Aspek penilaian dikembangkan berdasarkan spesifikasi kompetensi LKS-SMK dan pembobotan yang telah ditetapkan.

#### Measurement (Obyektif)

Penilaian measurement didasarkan pada pengukuran kriteria dan dilakukan minimal oleh 2 (dua) orang juri. Penilaian hanya memberikan nilai maksimum bila sesuai kriteria atau nol bila tidak sesuai kriteria.

#### Judgement (Subyektif)

Penilaian judgement dilakukan dengan cara pengamatan proses maupun hasil. Penilaian ini digunakan untuk menilai kualitas kinerja yang dimungkinkan adanya perbedaan pandangan berdasarkan tolak ukur penerapan di industri.

Skor merupakan penghargaan yang diberikan juri untuk aspek judgement pada sub kriteria. Skor harus dalam kisaran 0, 1, 2 atau 3. Nilai yang diberikan dihitung dari skor yang diberikan oleh juri dalam tim penilaian.

Masing-masing dari juri menilai setiap aspek penilaian, apakah peserta sudah mengerjakan atau tidak. Skor dari 0 hingga 3 terkait dengan standar industry sebagai berikut:

- 0: Kinerja dibawah standar industri, termasuk tidak mengerjakan
- 1: Kinerja memenuhi standar industri
- 2: Kinerja melampaui standar industri
- 3: Kinerja luar biasa terkait dengan ekspektasi industri

Baik measurement maupun judgement harus berdasarkan tolok ukur yang diambil dari praktik industri terbaik. Semua penilaian harus berdasarkan tolok ukur yang ditetapkan dalam Skema Penilaian.

#### C.2 Prosedur Penilaian

Penilaian dilaksanakan pada saat proyek uji dikerjakan dan setelah proyek uji selesai dikerjakan oleh peserta dalam durasi waktu yang telah ditentukan. Peserta akan diminta mendemokan keseluruhan fungsi dari proyek uji yang sudah dibuat dan diamati oleh juri berdasarkan fungsi kerja yang sudah diberikan sebelumnya.

#### C.3 Kriteria Penilaian

| Kriteria |                                 | Nilai     |             |      |  |  |
|----------|---------------------------------|-----------|-------------|------|--|--|
|          |                                 |           |             | Tota |  |  |
|          |                                 | Judgement | Measurement | 1    |  |  |
| Α        | Desain sistem                   | 3         | 12          | 15   |  |  |
| В        | Wiring Installation             | 3         | 12          | 15   |  |  |
| С        | Test, commissioning, and safety | 0         | 25          | 25   |  |  |
| D        | Programming Robot, PLC & HMI    | 4         | 41          | 45   |  |  |
|          | Total                           | 10        | 90          | 100  |  |  |

Komposisi Penilaian Subyektif dan Obyektif: Penilaian Subyektif/Judgement (J): 10 Poin Penilaian Obyektif / Measurement (M): 90 Poin

#### C.4 Pelaksanaan Lomba

| Kriteria                       |                                 | Hari Ke- | Jam | Keterangan         |
|--------------------------------|---------------------------------|----------|-----|--------------------|
| Α                              | Desain sistem                   | 1        | 1,0 |                    |
| В                              | Wiring Installation             | 1        | 2,0 |                    |
| С                              | Test, commissioning, and safety | 1        | 1,5 |                    |
| D                              | Programming Robot, PLC & HMI    | 1        | 3,5 | Bergiliran *)      |
| D Programming Robot, PLC & HMI |                                 | 2        | 8   | Bergiliran *)      |
|                                | Total                           |          | 16  | Setiap tim peserta |

#### Keterangan:

\*) Karena keterbatasan robot dan peralatan pendukung untuk **Booth Trial**, maka pada saat ujicoba aplikasi menggunakan robot, PLC & HMI, para peserta akan bergiliran dengan mekanisme yang akan dibahas di Skema Pelaksanaan Lomba.

#### D. PROTOKOL K3 ROBOT MANUFACTURING SYSTEM

- Panduan K3 menyesuaikan referensi juknis LKS SMK Nasional 2023.
- Kegiatan bidang lomba RMS mencakup perakitan Electrical atau Mekanik yang memerlukan langkah-langkah keamanan khusus.
- Prosedur penggunaan Robot System wajib diawasi/sepengetahuan tim juri ditempat.
- Tim Juri wajib memberikan ijin dalam penggunaan/pengoperasian Robot System sesuai panduan pengoperasian Robot Sistem.

## E. PERSYARATAN KHUSUS PESERTA ROBOT MANUFACTURING SYSTEM

- Peserta merupakan Siswa dari Kompetensi Keahlian (KK)/Jurusan berikut,
  - o Teknik Instalasi Tenaga Listrik
  - Teknik Elektronika Industri
  - o Teknik Otomasi Industri
  - o Teknik Mekatronika

### F. DAFTAR TOOL, EQUIPMENT & BAHAN

Bisa dilihat pada halaman berikutnya.

# DAFTAR TOOL & EQUIPMENT YANG DIBAWA PESERTA LOMBA BIDANG LOMBA: ROBOTIC MANUFACTURING SYSTEM

| No | Tool / Equipment   | Equipment Keterangan                    |  |  |  |  |  |
|----|--|---|--|--|--|--|--|
|    | Perlengkapan Yang diperbolehkan untuk dibawa Peserta Lomba |   |  |  |  |  |  |
|    | Perlengkapan Safety  |   |  |  |  |  |  |
| 1  | Sepatu Safety Dipakai selama bekerja                       |   |  |  |  |  |  |
| 2  | Seragam Kerja  | Dipakai selama bekerja                  |  |  |  |  |  |
|    | Electrica  | l Tool                                  |  |  |  |  |  |
| 1  | Wire stripper  | Pengupas kabel                          |  |  |  |  |  |
| 2  | Crimping   | Pemasangan scoon pada kabel             |  |  |  |  |  |
| 3  | Tang potong  | Pemotong kabel                          |  |  |  |  |  |
| 4  | Screw Drivers Plus dan minus                               | Pemasangan kabel pada terminal          |  |  |  |  |  |
| 5  | Eletrically Screw driver                                   | Pemasangan kabel pada terminal          |  |  |  |  |  |
| 6  | Multitester  | Dipakai pada proses test & comissioning |  |  |  |  |  |
| 7  | Tespen   | Untuk Detektor Listrik                  |  |  |  |  |  |
| 8  | Personal Computer  | Desktop atau Laptop untuk Programming   |  |  |  |  |  |
| 9  | Software PLC <b>FP Win GR7S</b>                            | Instal ke PC/ Laptop                    |  |  |  |  |  |
| 10 | Kabel Interface PLC - PC/Laptop                            | Programming PLC                         |  |  |  |  |  |
| 11 | Software HMI Easy Builder Pro V6.08                        | Instal ke PC/ Laptop                    |  |  |  |  |  |
| 12 | Kabel Interface HMI - PC/Laptop                            | Programming HMI                         |  |  |  |  |  |

### **KETERANGAN:**

1. Jika ada perlengkapan yang akan dibawa oleh peserta diluar peralatan yang telah dituliskan diatas diharapkan agar memohon ijin terlebih dahulu sebelum perlombaan dimulai kepada Panitia dan Juri.

# DAFTAR TOOL & EQUIPMENT YANG DISIAPKAN PANITIA BIDANG LOMBA: ROBOTIC MANUFACTURING SYSTEM

| No | Tool / Equipment                          | Keterangan  |  |  |  |  |  |
|----|---|---|--|--|--|--|--|
|    | Perlengkapan yang disediakan oleh Panitia |   |  |  |  |  |  |
|    |   | -1 booth terdiri dari: 2bh meja & 2bh kursi; kabel colokan listrik 220VAC 4 lubang  |  |  |  |  |  |
| 1  | Booth Lomba (12 Booth)                    | -Minimum Luas Booth Lomba: 6 m <sup>2</sup>   |  |  |  |  |  |
|    |   | - Jarak antar Booth Lomba minimum 1 meter   |  |  |  |  |  |
|    | Dooth Trial (2 Dooth)                     | -1 booth terdiri dari: 1bh meja & 1bh kursi; kabel colokan listrik 220VAC 4 lubang; |  |  |  |  |  |
| 2  |   | 1set Motor Conveyor-Valve-Sensor; 1bh UR ROBOT & 1bh Vacuum Gripper                 |  |  |  |  |  |
| 2  | Booth Trial (3 Booth)                     | -Minimun Luas Booth Trial: 9 m <sup>2</sup>   |  |  |  |  |  |
|    |   | -Jarak antar Booth Trial minimum 1 meter  |  |  |  |  |  |
| 3  | Trolley                                   | 2 buah, untuk memindah panel box (dan UR ROBOT) ke Booth Trial dan sebaliknya       |  |  |  |  |  |
| 4  | Sumber Tegangan                           | 220 VAC   |  |  |  |  |  |

# DAFTAR BAHAN BIDANG LOMBA: ROBOTIC MANUFACTURING SYSTEM

| NO. | NAMA BAHAN                   | SPESIFIKASI                           | JUMLAH | SATUAN | KETERANGAN          | PENYEDIA        |
|-----|------------------------------|---------------------------------------|--------|--------|---------------------|-----------------|
| 1   | PLC AFPXH-C30T               | -                                     | 1      | Pce    | -                   | Panitia/Peserta |
| 2   | PLC AFPX-COM1                | -                                     | 1      | Pce    | -                   | Panitia/Peserta |
| 3   | HMI cMT2078X                 | 7 inch (plus Wein Cloud)              | 1      | Pce    | -                   | Panitia/Peserta |
| 4   | Inverter S1-2S0007-B         | INPUT: 1 Phase 220VAC                 | 1      | Pce    | -                   | Panitia/Peserta |
| 5   | Kabel Interface PLC - HMI    | -                                     | 1      | Pce    | -                   | Panitia/Peserta |
| 6   | Robot Lengan 6 Axis          | Cobots UR5                            | 1      | Lot    | -                   | Panitia         |
| 7   | End Efector Robot            | Vacuum Gripper                        | 1      | Unit   | -                   | Panitia         |
| 8   | Conveyor & Mekanik Penunjang | Mekanik penunjang: support sensor     | 1      | Lot    | -                   | Panitia         |
| 9   | Sensor-sensor                | 2 bh Photosensor & 1 bh Sensor Kamera | 1      | Lot    | -                   | Panitia         |
| 10  | Box Panel                    | Dimensi 500x700x200 (WxHxD)           | 1      | Pce    | Wall                | Peserta         |
| 11  | Breaker / MCB                | 1 P / 6 A                             | 2      | Pcs    | * Box Panel         | Peserta         |
| 12  | Breaker / MCB / MCCB         | 2 P / 10 A                            | 1      | Pce    | * Box Panel         | Peserta         |
| 13  | Breaker / MCB / MCCB         | 2 P / 6 A                             | 1      | Pce    | * Box Panel         | Peserta         |
| 14  | Power Supply Eksternal       | 24 VDC / 2,1A                         | 1      | Unit   | * Box Panel         | Peserta         |
| 15  | Power Supply Eksternal       | 5 VDC / 5A                            | 1      | Unit   | * Box Panel         | Peserta         |
| 16  | Relay & Socket               | 24VDC / SPDT                          | 3      | Pcs    | * Box Panel         | Peserta         |
| 17  | Terminal Power               |                                       | 2      | Pcs    | * Box Panel (L-N)   | Peserta         |
| 18  | Terminal I/O                 |                                       | 55     | Pcs    | * Box Panel         | Peserta         |
| 19  | Terminal Motor               |                                       | 9      | Pcs    | * Box Panel (U-V-W) | Peserta         |
| 20  | Terminal Ground              |                                       | 5      | Pcs    | * Box Panel (PE)    | Peserta         |
| 21  | Terminal Spacer              |                                       | 8      | Pcs    | * Box Panel         | Peserta         |
| 22  | Rel Omega                    |                                       | 1      | Batang | * Box Panel         | Peserta         |
| 23  | Cable Duct 33x45             |                                       | 1      | Batang | * Box Panel         | Peserta         |

## **KETERANGAN:**

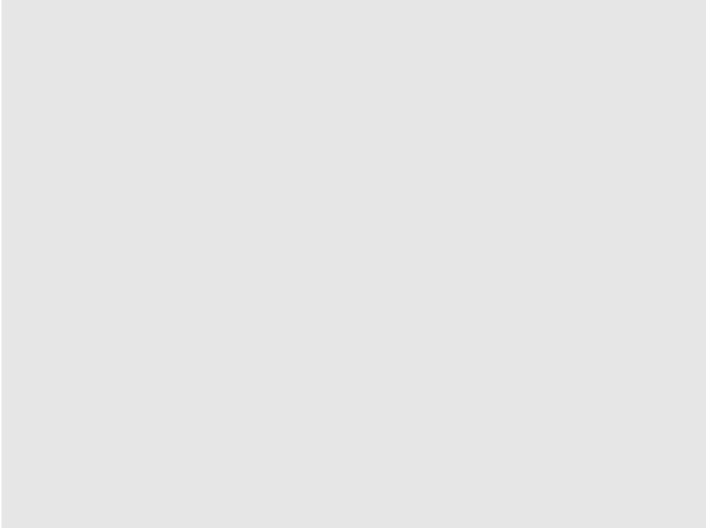
1. Tanda \* : komponen sudah terpasang di Box Panel.

# DAFTAR BAHAN BIDANG LOMBA: ROBOTIC MANUFACTURING SYSTEM

| NO. | NAMA BAHAN                     | SPESIFIKASI         | JUMLAH | SATUAN | KETERANGAN         | PENYEDIA |
|-----|--------------------------------|---------------------|--------|--------|--------------------|----------|
| 24  | Push Button NO (Green)         |                     | 1      | Pce    | * Box Panel        | Peserta  |
| 25  | Push Button NC (Red)           |                     | 1      | Pce    | * Box Panel        | Peserta  |
| 26  | Emergency Switch               |                     | 1      | Pce    | * Box Panel        | Peserta  |
| 27  | Alarm Buzzer                   | 24VDC               | 1      | Pce    | * Box Panel        | Peserta  |
| 28  | Cable ties                     | 150 mm              | 1      | Pak    | Perapihan Kabel    | Peserta  |
| 29  | Mounting cable tie             | 2,5x2,5 mm          | 0,25   | Pak    | Perapihan Kabel    | Peserta  |
| 30  | Spiral kabel                   | KS-8                | 1      | М      | Perapihan Kabel    | Peserta  |
| 31  | Skun ferrules 1,5mm (Hitam)    | Sesuai ukuran kabel | 20     | Pcs    | Wiring Box Panel   | Peserta  |
| 32  | Skun ferrules 0,75mm (Hitam)   | Sesuai ukuran kabel | 110    | Pcs    | Wiring Box Panel   | Peserta  |
| 33  | Skun garpu 1,5mm (Hitam)       | Sesuai ukuran kabel | 20     | Pcs    | Wiring Box Panel   | Peserta  |
| 34  | Skun garpu 0,75mm (Hitam)      | Sesuai ukuran kabel | 50     | Pcs    | Wiring Box Panel   | Peserta  |
| 35  | Kabel NYAF Yellow 1,5mm        | -                   | 10     | М      | Wiring Box Panel   | Peserta  |
| 36  | Kabel NYAF Red 1,5mm           | -                   | 10     | М      | Wiring Box Panel   | Peserta  |
| 37  | Kabel NYAF Black 1,5mm         | -                   | 10     | М      | Wiring Box Panel   | Peserta  |
| 38  | Kabel NYAF Blue 1,5mm          | -                   | 10     | М      | Wiring Box Panel   | Peserta  |
| 39  | Kabel NYAF Yellow 0,75mm       | -                   | 10     | М      | Wiring Box Panel   | Peserta  |
| 40  | Kabel NYAF Red 0,75mm          | -                   | 15     | М      | Wiring Box Panel   | Peserta  |
| 41  | Kabel NYAF Black 0,75mm        | -                   | 15     | М      | Wiring Box Panel   | Peserta  |
| 42  | Kabel NYAF Blue 0,75mm         | -                   | 10     | М      | Wiring Box Panel   | Peserta  |
| 43  | Kabel NYAF Yellow Green 1,5mm  | -                   | 8      | М      | Wiring Box Panel   | Peserta  |
| 44  | Cable Connector I/O UR ROBOT   | 6 pin               | 1      | Pce    | Wiring ke UR ROBOT | Panitia  |
| 45  | Cable Connector Sensor & Valve | 5 pin               | 1      | Pce    | Wiring ke Conveyor | Panitia  |
| 46  | Cable Connector Sensor Kamera  | 5 pin               | 1      | Pce    | Wiring ke Conveyor | Panitia  |
| 47  | Cable Connector Motor          | 4 pin (U-V-W-PE)    | 1      | Pce    | Wiring ke Conveyor | Panitia  |

# **KETERANGAN:**

1. Tanda \* : komponen sudah terpasang di Box Panel.



Jalan Gardu Rt. 10 Rw. 02, Srengseng Sawah, Kec. Jagakarsa, Kota Jakarta Selatan, Daerah Khusus Ibukota Jakarta 12640

KEMENTERIAN PENDIDIKAN, KEBUDAYAAN, RISET, DAN TEKNOLOGI

BALAI PENGEMBANGAN TALENTA INDONESIA

PUSAT PRESTASI NASIONAL