内心深处的图书馆 题解

本题难点与坑点

以下是本题主要考查以下难点与坑点。

该列表仅用于显示笔者安排部分分的思路,不影响评测结果。

快速计算区间

内容: 本题 n 值较大, 不允许一个个计算。

如何向选手出示难点:明确写明数据范围。

正解对策: 分块。

部分分对策: 莫队。

若仅完成部分分对策,至少扣除52分。

若上述对策均未完成,可能导致程序运行超时,至少扣除80分。

快速维护贡献

内容: 通过 log 级别的数据结构, 快速查询每种头脑清醒度下的概率。

如何向选手出示难点:明确写明数据范围。

正解对策: 树状数组或线段树。

若未完成正解对策,可能导致程序运行超时,至少扣除72分。

较大的值域

内容: 头脑清醒度和难度值值域较大。

如何向选手出示难点:明确写明数据范围。

正解对策: 树状数组: 离散化; 线段树: 离散化或动态开点线段树。

若未完成正解对策,可能导致程序空间超限,至少扣除56分。

概率为0

内容: 在部分头脑清醒度下, 不可能读懂全部翻开的书页。但 0 没有逆元, 无法正常退回贡献。

如何向选手出示难点: 提供大样例。

正解对策: 封装特制数结构体, 记录乘 0 的次数。

若未完成正解对策,可能导致程序持续输出 0,至少扣除 52 分或 40 分(第5,7,9号测试点不使用莫队可规避)。

具有此性质的测试点: 5,7,9,15~17,19~25, 样例2,样例4,样例5。

相同难度的书页

内容:使用线段树维护贡献时,部分书页难度相同,若未考虑到,进行区间修改时会导致左端点大于右端点。

如何向选手出示难点:提供大样例。

正解对策: 合并这两页。

若未完成正解对策,可能导致程序运行时错误,至少扣除40分。

具有此性质的测试点: 9,16~17,19~25, 样例3,样例4,样例5。

Case 1~3

多个独立事件同时成立的概率,是这些独立事件各自单独成立的事件的积。

而针对每一本书,收到头脑清醒度之后,将所有难度值小于等于这个数的书页的概率加起来,就是能看懂这本书的概率。

这个思路明确后, 我们就可以开始写出暴力代码了。

本部分分的代码为 library_sol1.cpp 和 library_sol4.cpp ,其中后者预处理了前缀和,效率应该更高。甚至能卡过莫队的部分分。

更高效地处理头脑清醒度和难度值之间的关系

可以很显然地发现,头脑清醒度和难度值的具体大小是不重要的,相对大小才是重要的。这让我们很容易地想到离散化。

而我们发现,假设有这么一本书,有难度值分别为 1 , 3 , 6 的 3 页,那么,头脑清醒度为 3 到 5 之间阅读,是没有区别的。

所以,我们想到了使用线段树之类的带 log 的数据结构,维护区间乘、单点查询,这样,每当有一本新书,就花费 $O(c\log V)$ 的时间复杂度将这本书送入线段树。查询时单点查询即可。

Case 4~9

莫队。

需要注意,这个测试点使用莫队其实有一定的概率卡不过去,请注意优化常数。

本部分分的代码为 library_sol2.cpp。

除0

虽然数据范围是保证了每一页被翻到的概率不为零,但是可没有保证在某个头脑清醒度下看懂一本书的概率不为零。

但书本是会更新的。无论是莫队的部分分做法,还是分块的正解,都免不了将某本书从线段树上取下,再换上新的一本书。

在取下这本书的过程,会除以原来这本书在某个头脑清醒度下贡献的概率,当这个概率为0时就会出问题了。

解决这个问题的方案是定义特制数结构体,记录乘0的次数,然后除0时减掉这个次数即可。输出答案时,先判断乘0多少次,再选择输出0或原数据。

```
long long data; //原数据
   int cnt0; //乘零次数
   Num() //初始化
       data=1;
       cnt0=0;
   }
   Num(long long v)
       if(v==0)
           data=1;
           cnt0=1;
       }
       else
           data=v;
           cnt0=0;
       }
   }
   Num(long long v,int c)
       data=v;
       cnt0=c;
   }
   operator long long() //转long long
       if(cnt0>0)
           return 0;
       }
       else
           return data;
       }
   }
};
Num operator *(Num a, Num b) //自定义运算符
   return (Num){a.data*b.data%MOD,a.cnt0+b.cnt0};
}
Num operator /(Num a, Num b)
   return (Num){a.data*qpow(b.data,MOD-2)%MOD,a.cnt0-b.cnt0};
}
```

相同的难度

对于一本书而言,按难度排序之后,如果头脑清醒度在相邻页码的难度之间(含左端点,不含右端点),那么看懂这本书的概率不变。因此,我们可以使用线段树区间修改。

但是,如果相邻页码难度相同,这个区间会出现 l>r 的情况。在线段树中,这会导致递归不正确。笔者就是因为没考虑到类似情况,在广州市赛 2024 D2T3 中挂掉 90 分的。

因此,这需要特别处理,合并难度相同的书页。

正解:分块+动态开点线段树

这里将讲解易于理解的做法, 动态开点线段树。它的缺点在于, 常数极大, 空间不稳定 (至少要用 600MB)。

这里只放关键代码。

定义常量:

```
const int MAXN=5e4,MAXM=5e4,MAXC=4e5+1;
const int MIND=0,MAXD=1e9;
const long long MOD=998244353;
```

我们定义 Book 结构体。它代表了一本书的信息。

我们想想这个结构体,除了输入数据,要包含什么。

很显然,有时候我们要单独查询一本书的情况,因此我们将输入数据转换成前缀和,在查询时根据前缀和二分。

定义结构体:

定义输入方法:

```
void read book()
   {
       vector<pair<int,long long>>repeat_pages; //可能重复难度的书页
       read(c);
                 //输入页数
       for(int i=0;i<c;i++)</pre>
          int d;
           read(d); //输入各页码难度
           repeat_pages.push_back(make_pair(d,0));
       }
       for(int i=0;i<c;i++)</pre>
           read(repeat_pages[i].second); //输入各页码概率
       }
       sort(repeat_pages.begin(),repeat_pages.end()); //排序以准备去重
       pages.clear();
       pages.reserve(c); //不加这句可能会未知原因地 Segment Fault,或许申请空间太多次
会出错
       for(auto page:repeat_pages) // 去重
           if(pages.empty())
```

```
pages.push_back(page);
}
else if(pages[int(pages.size())-1].first==page.first)
{
    pages[int(pages.size())-1].second=
(pages[int(pages.size())-1].second+page.second)%MOD;
}
else
{
    pages.push_back(page);
}
```

输入完后, 计算前缀和, 并处理询问:

```
long long nowsum=0; //计算前缀和
       pfx.clear();
       pfx.push_back(make_pair(0,011)); //这里加个0,这样查询时就不用特判,降低代码
复杂度
       for(int i=0;i<(int)pages.size();i++)</pre>
           nowsum=(nowsum+pages[i].second)%MOD;
           if(i==(int(pages.size())-1)||(pages[i].first!=pages[i+1].first))
               pfx.push_back(make_pair(pages[i].first,nowsum));
           }
       }
   }
   long long get_probability(int x) //当头脑清醒度为 x 时,有多大的概率看懂这本书?
       vector<pair<int,long long>>::iterator
it=upper_bound(pfx.begin(),pfx.end(),make_pair(x,(long long)0x3fffffffffff));
       it--:
       return it->second;
a[MAXN+5];
```

特制数部分已在前面给出,这里不再赘述。

接下来,我们可以对于每 \sqrt{n} 本书分块,每块储存块内的所有书合并的概率。

然后,每个分块建一棵线段树。

接下来, 定义一些基本的函数:

```
void handle(int o, Num v) //本节点修改操作统一封装为handle
{
   tree[o].lazy=(tree[o].lazy*v);
   tree[o].val=(tree[o].val*v);
}
int new_node(int o, int tl, int tr)//新建一个节点。这个函数用于减少之后代码中的判断。
{
   if(o) //已有节点
   {
       return o;
   }
   o=++pcnt;
   tree[o].lc=tree[o].rc=0;
   tree[o].lazy=Num();
   tree[o].val=Num();
   return o;
}
void pushdown(int o,int tl,int tr) //下传标记函数
{
   if(tl==tr)
   {
       return;
   int mid=(tl+tr)>>1;
   tree[o].lc=new_node(tree[o].lc,tl,mid);
   tree[o].rc=new_node(tree[o].rc,mid+1,tr);
   if(tree[o].lazy!=1)
       handle(tree[o].lc,tree[o].lazy);
       handle(tree[o].rc,tree[o].lazy);
       tree[o].lazy=Num();
   }
}
```

定义修改和查询函数:

```
void change(int o,int 1,int r,Num v,int t1,int tr)
{
    if(t1==1&&tr==r)
    {
        handle(o,v);
        return;
    }
    pushdown(o,tl,tr);
    int mid=(tl+tr)>>1;
    if(mid>=r)
    {
        change(tree[o].lc,l,r,v,tl,mid);
    }
    else if(mid<1)</pre>
    {
        change(tree[o].rc,1,r,v,mid+1,tr);
    }
    else
    {
```

```
change(tree[o].lc,l,mid,v,tl,mid);
        change(tree[o].rc,mid+1,r,v,mid+1,tr);
    }
}
Num query(int o,int x,int tl,int tr)
    if(tl==tr||(tree[o].lc==0&&tree[o].rc==0))//已到最深的子节点
        return tree[o].val;
    }
    pushdown(o,tl,tr);
    int mid=(tl+tr)>>1;
    if(mid \ge x)
        return query(tree[o].lc,x,tl,mid);
    }
    else
        return query(tree[o].rc,x,mid+1,tr);
    }
}
```

建好线段树我们得用它, 所以定义将一本书加入线段树、从线段树中删除的函数:

```
int BLOCK; //块长
void add_book(int id) //将一本书加入线段树中
   int bid=id2bid[id]; //这本书所在的分块
   int last=MIND;
   long long nowsum=0;
   for(pair<int,long>page:a[id].pages)
   {
       change(bid,last,page.first-1,Num(nowsum),MIND,MAXD);
       nowsum=(nowsum+page.second)%MOD;
       last=page.first;
   //最后不用考虑 last, 因为 nowsum=1 时,任何数乘 1 都为 1,不必修改
}
void del_book(int id) //让一本书离开线段树,几乎是上面的镜像
{
   int bid=id2bid[id];
   int last=MIND;
   long long nowsum=0;
   for(pair<int,long>page:a[id].pages)
       change(bid, last, page.first-1, Num(1)/Num(nowsum), MIND, MAXD);
       nowsum=(nowsum+page.second)%MOD;
       last=page.first;
   }
}
```

之后是主函数部分。核心都写好了, 主函数也不难了。

```
int main()
```

```
freopen("library.in","r",stdin);
   #ifndef debug
   freopen("library.out","w",stdout);
   #endif
   //scanf("%d",&n);
   read(n);
   BLOCK=sqrt(n);
   for(int i=1;i<=BLOCK;i++)</pre>
        id2bid[i]=1;
   }
   for(int i=BLOCK+1;i<=n;i++) //计算id2bid的算法, 无需使用除法
        id2bid[i]=id2bid[i-BLOCK]+1;
   }
   for(int i=1;i<=n;i++)</pre>
        a[i].read_book();
   }
   for(int i=1;i<=id2bid[n];i++)</pre>
        rt[i]=new_node(rt[i],MIND,MAXD);
   }
   for(int i=1;i<=n;i++)</pre>
    {
        add_book(i);
   }
    read(m);
    for(int qid=1;qid<=m;qid++)</pre>
    {
        int op;
        scanf("%d",&op);
        if(op==2)
        {
            int x;
            read(x);
            del_book(x);
            a[x].read_book();
            add_book(x);
        }
        else
        {
            int 1, r, v;
            read(1);read(r);read(v);
            Num res=Num();
            int lbid=id2bid[1];
            int rbid=id2bid[r];
            if(lbid==rbid)
            {
                if((lbid-1)*BLOCK+1==1&&min(rbid*BLOCK,n)==r) //1 到 r 恰好在一个
整块中
                {
                    res=query(rt[]bid],v,MIND,MAXD);
                }
```

```
else
                {
                    for(int i=1;i<=r;i++) //散块
                        res=res*Num(a[i].get_probability(v));
                    }
                }
            }
            else
                if((lbid-1)*BLOCK+1==1) //l 恰好在整块中
                    res=res*query(rt[lbid],v,MIND,MAXD);
                }
                else
                {
                    for(int i=1;i<=1bid*BLOCK;i++)</pre>
                        res=res*Num(a[i].get_probability(v));
                    }
                }
                if(min(rbid*BLOCK,n)==r) //r 恰好在整块中
                    res=res*query(rt[rbid], v, MIND, MAXD);
                }
                else
                {
                    for(int i=(rbid-1)*BLOCK+1;i<=r;i++)</pre>
                        res=res*Num(a[i].get_probability(v));
                    }
                }
                for(int i=lbid+1;i<=rbid-1;i++) //计算中间的整块
                    res=res*query(rt[i],v,MIND,MAXD);
                }
            write((long long)res);
            putchar('\n');
        }
   }
    return 0;
}
```

完整代码为 library_sol5.cpp。

离散化

动态开点线段树倒是不用考虑值域问题,但为了给接下来的优化打基础,还是离散化一下为好。

只需要离散化书本的难度值即可,询问时的头脑清醒度可以用二分,找到离散化数据列表中最后一个小于等于头脑清醒度的难度值。

一个技巧,「lower_bound 是"第一个小于等于", upper_bound 是"第一个大于",那么 upper_bound-1 就是"最后一个小于等于"。

树状数组

我们知道,前缀和和差分互为逆运算。

因此,我们可以把上面应该放在线段树上的内容,转换为前缀积之后放在常数更小的树状数组上。

但这样依然容易爆空间。因为动态开点线段树遵循按需取用的原则,但树状数组的空间复杂度与自身长度成正比。

好在,一个线段树节点,要存储左节点、右节点、lazy 和维护的值(两个 Num 结构体),而树状数组只用存储一个 Num 结构体。

解决方案有两种,一种是拉长分块长度以减少树状数组数量,另一种如下文所介绍。

各分块独立的离散化

我们发现,开那么大的树状数组,大部分是浪费空间。因为题目中保证的数据范围 C 是所有书本(无论在哪个块)的页数总和。

所以,我们可以在离散化时区分各分块,让各个分块之间的离散化完全独立。

计算完离散化后,再利用 vector 的 resize 方法,按需构建树状数组,大幅减少空间和时间。

```
//离散化
int dcnt[250]; //按照分块进行离散化
int data[250][MAXC+5];
//在 oiClass 上,如果没有访问这块区域,不会计算空间。
//但正赛按照申请的空间计算,换句话说这里会用掉 381MB。
//当然解决方案也不难,用 vector 即可。
void add_data(int id,int x)
   data[id][++dcnt[id]]=x;
}
void init_data()
   for(int i=1;i<=249;i++)
       if(dcnt[i]==0) //每一块至少有一个数(因为主程序那边把 0 也加了进来)
           return;
       }
       sort(data[i]+1,data[i]+1+dcnt[i]);
       dcnt[i]=unique(data[i]+1,data[i]+1+dcnt[i])-data[i]-1;
   }
}
int get_dataid(int id,int x)
   return lower_bound(data[id]+1,data[id]+1+dcnt[id],x)-data[id];
}
```

完整代码为 library_sol3.cpp。

后记

本题改编自笔者参加过的一场比赛。那场比赛的这个原题,我场上没能做出来。因此我决定把这道题放在这里让大家感受感受。

可以发现我的代码写得很长,这是笔者的代码风格特点:

- 1. 基本不在同一行写多句代码;
- 2. 大括号独占一行;
- 3. 即使循环或条件代码块只有一行, 也会写大括号;

这份代码很多地方都做了封装并重复使用专用代码的处理,笔者觉得这样便于调试。

本题虽然严格来讲不是大模拟,但是需要在意的细节不少。考虑到这点,笔者决定把这道题放在 T4。 题解写得挺长的,估计和这个有的一拼了。

谢谢你看到这里。

版权信息

题解: 广州市铁一中学 邓子君

本题改编自广州市赛 2024 D2T4, 是原题的加强版。

在 <u>CC-BY-NC 4.0</u> 协议下共享。