Machine Learning - assignment #1

程式運行結果

這次作業的程式用 150 筆的 Iris 資料,以 ID3 algorithm 建出分辨 Iris 品種的決策樹,並以 5 等份的 K-fold cross validation 驗證決策樹準確率。下圖為在我自己電腦執行時的截圖。

```
Desktop test2 $ unzip 0416045.zip && chmod +x run.sh && ./run.sh
rchive:
         0416045.zip
 inflating: 0416045.cpp
inflating: bezdekIris.data
inflating: iris.data extracting: run.sh
900
1.000 0.980
.915 0.840
.932 0.880
  vsun ubuntu   Desktop  test2 $ unzip 0416045.zip && chmod +x run.sh && ./run.sh
 inflating: 0416045.cpp
inflating: bezdekIris.data
 inflating: iris.data
extracting: run.sh
.000 0.960
 907 0.920
  958 0.920
```

經過數次反覆執行,我觀察到的預測結果概述如下:

- Total accuracy
 - 。 大部份落在 0.90 ~ 0.935 之間, 有時會掉到 0.86 ~ 0.90。
- Iris Setosa
 - 。 基本上是正確率最高的品種。Precision 經常為 1 · Recall 也幾 平在 0.95 以上。
 - 。 我觀察資料發現,這樣的結果是因為 Setosa 的花瓣寬度 (petal width) 明顯較其他兩種小許多。
- Iris Versicolour
 - 。 Precision 大部分在 0.9~0.95, 偶爾也會出現 0.9 以下的數字。
 - 。 Recall 表現較差,集中在 0.8~0.9,偶爾高於 0.9。
- Iris Virginica
 - 。 Precison 通常略高於 Versicolour,以大於 0.95 居多。
 - 。 Recall 較 Precison 低,大多在 0.85 ~ 0.95。

程式語言

C++

從讀取資料、ID3 algorithm 實作到 K-fold cross validation,整份作業皆使用 c++。其中 include 的都是很普遍的 header,在不同版本的 C++ 下執行,結果應不會有太大差異。

使用程式庫

code 中使用的所有 header 如下:

```
// I/O
#include <iostream>
#include <iomanip>

// open file (read data)
#include <fstream>

// 字串處理
#include <string>
#include <cstring>
#include <cstream>

#include <sstream>

#include <vector>

// 數學計算
#include <algorithm>
#include <cmath>

// shuffle 用
#include <ctime> // std::time
#include <cstdlib> // std::srand
```

開發環境

在撰寫程式及除錯時主要使用 Visual Studio 2015.並在 windows 10 上運行。程式部份完成後才移至能執行 Shell Scripts 的 unbuntu 16.04 LTS 測試。此外也有在系上工作站測試,以上三者的執行結果並無明顯差異。

code 重點部份解說

shuffle

```
srand(unsigned(std::time(0)));
random_shuffle(iris.begin(), iris.end());
```

由於直接使用 c++ 內建的 random 函數無法達到真正的 random 效果,因此用 time 作為 seed 在每次執行時 shuffle 資料。

均分 K-fold

先區分出三種品種的 Iris · 再將三類各自分成 5 份 · 例如 fold[0] = setosa[0] + Versicolour[0] + Virginica[0] ; fold[1] = setosa[1] + Versicolour[1] + Virginica[1] · 如此可以避免 fold 有極端的品種比例。

選取 Continuous attribute 的 feature

```
vector<double> feature(vector<Iris> iris, int a_type)
```

- 1. 將 iris 以指定 attribute 排序
- 2. 從排列後的 iris[0] 開始到最後項,每次 loop 比較 class 和先前是否相同
- 3. 若 class 改變便記下改變時的 attribute 值。
 - 。 這邊有特別處理的一點是由於單一特徵數字相同的 iris 算還不少,因此會避免記錄到重覆的 boundry。

4. 取所有相鄰兩 boundry 的中間值作為該 attribute 分類的 threshold。

以 ID3 建立 decision tree

Node* build_decision_tree(vector<Iris> iris, vector<vector<double> > threshold)

- 1. 確認目前的 iris 是否已經都是同種類或 iris 數為零
 - 。 如果是,return 並記錄下 decision tree 的這個 node 是哪個 品種
 - 。 若 iris 數為零,return 並記錄該 node 為 empty
- 2. 尋找 information gain 為最大之 decision tree 分支法
 - 。 先計算目前 entropy
 - 。 分別計算用四種特徵分類後之 remainder
 - 。 求出最大的 information gain
- 3. 以 IG 最大之特徵將目前的 iris 分成許多 part
 - 。 對於新分裂的 part,遞迴地重覆 build_decision_tree(part[i])
- 4. 記錄目前 node 是以何種特徵分支
- 5. 將各 part 間的 threshold 記錄在 node 中

在這個實作中,建立的 decision tree 類似下圖(圖來自課本),為非二元的 tree。每個 node 的分支數量視 feature 而定。

