

10-第一原理分 子动力学概要

第一原理分子 动力学

经典分子动力学提要 第一原理分子动力学 简介

10-第一原理分子动力学概要

格致斯创 科技

2023.04.08

分子动力学 (MD)



10-第一原理分 子动力学概要

第一原理分子 动力学

经典分子动力学提要 第一原理分子动力学 简介 分子动力学 (Molecular dynamics, MD) 主要用于各类化学反应、合金与复杂材料状态方程研究,着重关注体系的反应或状态随温度、压力变化规律和动力学性质

分子动力学模拟的基本框架

- 结构优化: 根据体系的初始构型 (initial configuration), 遵从 能量最低原理,得到体系基态结构 (确定基态时原子的位置)
- 原子运动计算: 在一定环境 (温度、压力等) 条件下,计算各原子的受力,并依据运动方程得到设定时间步长下的原子的运动,进而获得得体系的当前构型
- 径迹计算: 在设定的时间范围内,根据原子运动和体系构型的变化,组合成体系随时间演化的径迹 (the trajectory of time evolution)
- 结果分析:分析体系的径迹变化规律,得到体系的动力学和热力学性质

经典分子动力学



10-第一原理分 子动力学概要

动力学 经典分子动力学提要 第一原理分子动力学 装有 N 个经典粒子的 $L_1 \times L_2 \times L_3$ 容器内,假设粒子间只有简单的二体相互作用 $^1\vec{F}(r)$,力的大小仅与粒子间间距 r 相关

$$\vec{F}(R_i) = \sum_{\substack{j=1\\j\neq i}}^N F(|\vec{r}_i - \vec{r}_j|) \hat{\vec{r}}_{ij}$$

这里 R 代表全部原子坐标 \vec{r}_i , \hat{r}_{ij} 是表示粒子 i 指向粒子 j 的矢量 $(\vec{r}_j-\vec{r}_i)$ 的单位矢量 在经典力学框架下,粒子 i 的受力运动方程是:

$$\frac{\mathrm{d}^2 \vec{r_i}(t)}{\mathrm{d}t^2} = \frac{\vec{F_i}(R)}{m_i}$$

粒子i的质量是 m_i

经典分子动力学,就是应用数值模拟对大量粒子求解该方程,基于 统计力学原理,研究物质的状态和热力学性质

经典分子动力学与 Verlet 算法



10-第一原理分子动力学概要

动力学 经典分子动力学提要 第一原理分子动力学 简介 分子动力学模拟研究的对象是平衡态体系

- ■初始化
- 开始分子运动模拟,直到模拟体系达到平衡
- 继续模拟体系的物理性质, 保存计算结果

标准 Verlet 算法: 求解作用力 \vec{F} 下单个粒子运动的积分

$$\vec{r}(t+h) = 2\vec{r}(t) - \vec{r}(t-h) + h^2 \vec{F}(\vec{r}(t))/m$$

这里 h 是时间步长,t=nh 是模拟累积时间, $\vec{r}(t)$ 是粒子在时间 t 时的位置 每个时间步长的误差为 h^4 ,在模拟时间范围内的累积误差是 h^2

如果已知模拟粒子的初始速度 \vec{v} 和时间,取初始态时间 t=0

$$\vec{r}(h) = \vec{r}(0) = h\vec{v}(0) + \frac{h^2}{2}\vec{F}[\vec{r}(t=0)]$$
 $(m \equiv 1)$

误差为 h^3 , 速度随时间变化的函数

$$\vec{v}(t) = \frac{\vec{r}(t+h) - \vec{r}(t-h)}{2h} + \mathcal{O}(h^2)$$

经典分子动力学与 Verlet 算法



10-第一原理分子动力学概要

动力学 经典分子动力学提要 第一原理分子动力学 简介 Verlet 算法有两种被普遍应用的变体形式,相比于标准 Verlet 算法,这两种方法误差累积效应更小

■ 蛙跳 (Leap-Frog) 法

$$\vec{v}(t+h/2) = \vec{v}(t-h/2) + h\vec{F}[\vec{r}(t)]$$

 $\vec{r}(t+h) = \vec{r}(t) + h\vec{v}(t+h/2)$

■ 速度-Verlet 算法

$$\vec{v}(t) = \frac{\vec{r}(t+h) - \vec{r}(t-h)}{2h}$$

$$\vec{r}(t+h) = \vec{r}(t) + h\vec{v}(t) + h^2\vec{F}(t)/2$$

$$\vec{v}(r+h) = \vec{v}(t) + h[\vec{F}(t+h) + \vec{F}(t)]/2$$

速度-Verlet 算法更稳定也更方便,但需要保存 $\vec{F}(t)$ 和 $\vec{F}(t+h)$ 两个力的数组

经典分子动力学与 Verlet 算法



10-第一原理分子动力学概要

动力学 经典分子动力学提要 第一原理分子动力学 简介 以下算法与速度-Verlet 算法完全等价,但只需要保留 $\vec{F}(t)$ 一个数 组

$$\begin{split} \tilde{\vec{v}}(t) = & \vec{v}(t) + h\vec{F}(t)/2 \\ \vec{r}(t+h) = & \vec{r}(t) + h\tilde{\vec{v}}(t) \\ \vec{v}(t+h) = & \tilde{\vec{v}}(t) + h\vec{F}(t+h)/2 \end{split}$$

而粒子受力 $\vec{F}(t+h)$ 则在第二步、第三步之间临时计算

一般地,作用在粒子 i 上的力,是所有与粒子 i 的相互作用的 "合成"结果

$$\vec{F}_i(R) = -\frac{\partial U(\{\vec{r}_i\})}{\partial \vec{r}_i}$$

通常总的势能 $U(\{\vec{r_i}\})$ 拆解为各部分贡献

$$U(\{\vec{r}_i\}) = \sum_i U_1(\vec{r}_i) + \sum_i \sum_{j>i} U_2(\vec{r}_i, \vec{r}_j) + \sum_i \sum_{j>i} \sum_{k>j} U_3(\vec{r}_i, \vec{r}_j, \vec{r}_k) + \cdots$$

这里 $U_1(\vec{r_i})$ 是单体势,-般是单个粒子在外场 (如重力场、电场) 中的势能,与材料性质无关 $U_2(\vec{r_i},\vec{r_j})$ 是双体势, $U_3(\vec{r_i},\vec{r_j},\vec{r_k})$ 是描述粒子间对相互作用的主要函数 在分子动力学计算中,力的计算需要更多的时间,因为其计算耗时 步数是 $\mathcal{O}(N^2)$,对于周期体系,这种力的计算尤其需要谨慎

经典分子动力学力场



10-第一原理分子动力学概要

第一原理分子 动力学 ^{经典分子动力学提要} 原子间受力一般用<mark>力场</mark>(Force Field,也就是"相互作用势")描述,力场的形式有很多种,典型力场的有

■ Lennard-Jones 对势

$$U(r) = 4\varepsilon \left[\left(\frac{\sigma}{r} \right)^{12} - \left(\frac{\sigma}{r} \right)^{6} \right]$$

这里 ε 和 σ 是和原子有关的参数 L-J 势能的最低点在 $r_{\min}=2^{(1/6)}\sigma\approx 1.12\sigma$, $r< r_{\min}$ 时为排斥力, $r> r_{\min}$ 时为吸引力

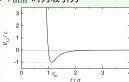


Fig.: The Lennard-Jones Potential.

经典分子动力学力场 (cont.)



10-第一原理分子动力学概要

第一原理分子 动力学 经典分子动力学提要 ■ Morse 势

$$U(r) = -D_{e} + D_{e} \left(1 - e^{-a(r-r_{e})}\right)^{2}$$

这里 D_{e} 是 Morse 势的势阱深,参数 a 确定势阱宽度, r_{e} 是原子处于平衡位置的平衡键长

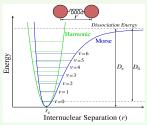


Fig.: The Morse potential (blue) and harmonic oscillator potential (green).

经典分子动力学力场 (cont.)



10-第一原理分子动力学概要

动力学 经典分子动力学提要 第一原理分子动力学 ■ EAM 势

对于金属晶体,内能虽可以表示为对相互作用之和,但拟合原子受力非常困难:2

从物理上说金属原子处于电子海洋中,电子密度来自多个原子的贡献,这是自由电子 气带来的多体效应

EAM 将金属中原子的势能表示为二体势和多体势之和

$$E_i = F_{\alpha} \left(\sum_{j \neq i} \rho_{\beta}(r_{ij}) \right) + \frac{1}{2} \sum_{j \neq i} \phi_{\alpha\beta}(\vec{r}_{ij})$$

- α 和 β 分别为位置 i、j 处的原子类型
- ϕ 是二体势,是原子 α 和 β 和原子间距 r_{ij} 的函数

F 是多体势,是其余原子在位置 i 处的电荷密度与位置 i 处原子 α 的相互作用能,由原子类型 α 和位置 i 处的电子密度确定

位置 j 原子在位置 i 处产生的电荷密度 ρ 只与位置 j 处原子类型 β 和原子间距 r_{ij} 有关,与方向无关

各类 EAM 势中, $\phi(r)$ 、 $\rho(r)$ 和 $F(\rho)$ 都不是解析的,以数值形式存储

² 应用二体势计算金属弹性常数时必须涉及对体积很敏感的能量项,因为涉及缺陷、表面的体积很难确定。>

统计系综



10-第一原理分 子动力学概要

第一原理分子 动力学 经典分子动力学提要 ^{第一原理分子动力学} 简介 系综 (Ensembles) 是在一定的宏观条件下,由大量微观粒子组成的性质和结构完全相同的、处于各种运动状态的、各自独立的系统整体的集合 3 。

应用 Verlet 算法,完成单粒子运动的数值积分,可以得到动力学体系的 Hamiltonian 对应的能量,进而应用统计力学的统计系综,获得宏观体系的物理量

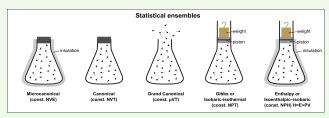


Fig.: The Statistical Ensembles.4

³ 简言之,系综是系统的集合(系统:宏观相同,微观不同)。

canonical, 汉清作"正阴"、出自《接疹·展宴》皇报教会於初度兮、肇緒余以暮名、名命正正明兮、字命云灵均"、《徒辞章句》》:"正,平也。则、法也。灵、神也。均、项也。 言正平可法则者、莫过于天、养物均谓者、莫过于地。高平口原、故父伯自名我为平以法天、字我为原以法地。言己上接变有"下能养配也"。意思是说"正阴"、"灵均" 隐喻着某种意义,即 平工事艺的态度,原也是独创的文、即此不知的众父是"这个圣诞"。

原子间相互作用力的表示



10-第一原理分子动力学概要

第一原理分子 动力学 ^{经典分子动力学提要} 第一原理分子动力学 简介 分子动力学模拟中影响结果最主要因素之一是<mark>原子间相互作用力</mark>的 准确度

■ 经典分子动力学模拟中,原子间相互作用力是根据经验势函数得到的⁵。构建一套高精度的经验势函数代价很高,而且经验势函数一般不具备可移植性

当动力学过程必须考虑量子效应 (如电子影响的贡献不可忽略时), 必须采用第一原理分子动力学 (Ab initio MD, AIMD)

■ 所谓第一原理分子动力学,就是在计算原子运动时,将电子结构变化的贡献考虑进来,因此在每一时间步长,体系实时构型下的原子受力计算,都必须伴随电子结构计算

一般电子结构计算采用 DFT 计算,不难想见,第一原理分子动力学模拟的代价极高

⁵经验势函数也称为力场,是参数化形式给出的原子间相互作用,一般通过对实验数据拟合或小体系的 第一原理计算得到

第一原理分子动力学 AIMD



10-第一原理分 子动力学概要

第一原理分子 功力学 ^{经典分子动力学提要} 第一原理分子动力学 简介

- AIMD 将电子结构与原子和经典轨迹计算在同一基础上完成
- 每个原子运动步的受力都是在电子结构计算基础上获得的
- 扩展的 Lagrangian 方法: 根据体系几何结构构造体系波函数 Car-Parinello:

平面波基,构成分子轨道

Atom-centered Density Matrix Progation (ADMP): 原子中心基,构成密度矩阵

AIMD 计算内容

- 可用于复杂体系的电子结构计算
- 几何结构优化 (能量最小化)
- ■描述系统演化
- 模拟时长规模 $\approx ps(10^{-12}s)$ (经典分子动力学 $\approx ns(10^{-9}s)$)

第一原理分子动力学







电子结构计算时,体系总能是基于 Born-Oppenheimer 近似得到,如果变化原子位置,可以得到体系总能随原子位置变化的规律作为原子位置 $\vec{R_i}$ 函数的电子态总能量 $E(\vec{R_1},\vec{R_2},\cdots,\vec{R_N})$ 称势能面 (potential surface)

对于一套给定原子核位置 $\mathbf{S}=(\vec{R}_1,\cdots,\vec{R}_N)$, \vec{R}_i 表示第 i 个原子核的位置; 如果电子的基态波函数是 $\psi_{\rm G}$ 则电子态能量为

$$E = \frac{\langle \psi_{\rm G} | \mathbf{H}(\mathbf{S}) | \psi_{\rm G} \rangle}{\langle \psi_{\rm G} | \psi_{\rm G} \rangle}$$

作用在原子核 n 上的经典作用力,可由电子态能量对原子位置 \vec{R}_n 的梯度 ∇_n 的负值给出

$$\vec{F}_n = -\nabla_n E(\mathbf{S}) = -\nabla_n \left[\frac{\langle \psi_{\mathbf{G}} | \mathbf{H}(\mathbf{S}) | \psi_{\mathbf{G}} \rangle}{\langle \psi_{\mathbf{G}} | \psi_{\mathbf{G}} \rangle} \right]$$

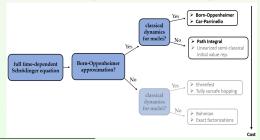
第一原理分子动力学中的近似



10-第一原理分 子动力学概要

第一原理分子 动力学 ^{经典分子动力学提要} 第一原理分子动力学 由于分子动力学模拟的复杂性,必须做出适当的近似。具体到第一原理分子动力学,一般有两类重要的近似:

- 绝热近似 (adiabatic approximation) 假设电子-原子核在能量层面上完全分离,彼此间没有能量传递
- Born-Oppenheimer 近似 假设电子和原子核的运动完全解耦,对应每个时间步长的原子构型,电子可以实时处于基态[®]



B-O 近似也是一种绝热近似,但B-O 近似下的绝热强调电子对核运动的瞬时响应。讨论电子计算时,B-O 近似下假 货原子核是固定不动的,在分子动力学讨论中,绝热近似强调的是电子-核运动在能量上的完整分离,而B-O 近似则明确要求 电子-核运动彼此完全解调,且电子实时处于基态

Hellmann-Feynman 定理



10-第一原理分子动力学概要

第一原理分子 动力学 ^{经典分子动力学提要} 第一原理分子动力学 简介 如果 $\psi_{\rm G}$ 是 Hamiltonian 的本征态,有

$$\begin{split} &(\langle \psi_{\mathbf{G}} | \psi_{\mathbf{G}} \rangle)^{2} \nabla_{n} E \\ = & \left[\langle (\nabla_{n} \psi_{\mathbf{G}} | \mathbf{H} | \psi_{\mathbf{G}} \rangle + \langle \psi_{\mathbf{G}} | (\nabla_{n} \mathbf{H}) | \psi_{\mathbf{G}} \rangle + \langle \psi_{\mathbf{G}} | \mathbf{H} | (\nabla_{n} \psi_{\mathbf{G}}) \rangle \right] \langle \psi_{\mathbf{G}} | \psi_{\mathbf{G}} \rangle \\ & - \langle \psi_{\mathbf{G}} | \mathbf{H} | \psi_{\mathbf{G}} \rangle \left[\langle (\nabla_{n} \psi_{\mathbf{G}}) | \psi_{\mathbf{G}} \rangle + \langle \psi_{\mathbf{G}} | (\nabla_{n} \psi_{\mathbf{G}}) \rangle \right] \end{split}$$

这里暂不考虑 H 对原子核位置 S 的依赖

Hellmann-Feynman 定理指出: 如果 Hamiltonian 量 H 是 Hermitian 的,并且有

$$\mathbf{H}\psi_{\mathbf{G}} = E_{\mathbf{G}}\psi_{\mathbf{G}}$$

则上述表达式中,除了 $\langle \psi_{\rm G} | (\nabla_n {\bf H}) | \psi_{\rm G} \rangle$ 之外,等式右侧其余各项彼此抵消。由此得到能量梯度的表达式

$$\nabla_n E = \frac{\langle \psi_{\mathbf{G}} | (\nabla_n \mathbf{H}) | \psi_{\mathbf{G}} \rangle}{\langle \psi_{\mathbf{G}} | \psi_{\mathbf{G}} \rangle}$$

第一原理分子动力学: BOMD



10-第一原理分子动力学概要

第一原理分子 动力学 ^{经典分子动力学提要} 第一原理分子动力学 如果绝热近似和 Born-Oppenheimer 近似同时满足,称为 Born-Oppenheimer 分子动力学 (BOMD)

■ 原子核运动的势函数为 $E[\{\psi_i\};\mathbf{R}]$, 并且每个时间步长内, 势函数对 $\{\psi_i(\vec{r})\}$ 取极小值

$$L_{\text{BO}}(\{\psi_i\}; \mathbf{R}, \dot{\mathbf{R}}) = \frac{1}{2} \sum_{I=1}^{N} M_I \dot{\mathbf{R}}_I^2 - \min_{\{\psi_i\}} E[\{\psi_i\}; \mathbf{R}] + \sum_{i,j} \Lambda_{ij} (\langle \psi_i | \psi_j \rangle - \delta_{ij})$$

■ 运动方程 (Equations of Motion, EOM)

$$\begin{split} M_{I}\ddot{\mathbf{R}}_{I} &= -\nabla_{\mathbf{R}_{I}}\left[\min_{\{\psi_{i}\}} E[\{\psi_{i}\};\mathbf{R}] \middle|_{\{\langle\psi_{i}|\psi_{j}\rangle = \delta_{ij}\}}\right] \\ &= -\frac{\partial E}{\partial \mathbf{R}_{I}} + \sum_{i,j} \Lambda_{ij} \frac{\partial}{\partial \mathbf{R}_{I}} \langle\psi_{i}|\psi_{j}\rangle - 2\sum_{i} \frac{\partial \langle\psi_{i}|}{\partial \mathbf{R}_{I}} \left[\frac{\delta E}{\delta\langle\psi_{i}|} - \sum_{i} \Lambda_{ij}|\psi_{j}\rangle\right] \\ &= -\frac{\partial E}{\partial \mathbf{R}_{I}} + \sum_{i,j} \Lambda_{ij} \frac{\partial}{\partial \mathbf{R}_{I}} \langle\psi_{i}|\psi_{j}\rangle - 2\sum_{i} \frac{\partial \langle\psi_{i}|}{\partial \mathbf{R}_{I}} \left[\frac{\delta E}{\delta\langle\psi_{i}|} - \sum_{i} \Lambda_{ij}|\psi_{j}\rangle\right] \\ &= -\frac{\partial E}{\partial \mathbf{R}_{I}} + \sum_{i,j} \Lambda_{ij} \frac{\partial}{\partial \mathbf{R}_{I}} \langle\psi_{i}|\psi_{j}\rangle - 2\sum_{i} \frac{\partial \langle\psi_{i}|}{\partial \mathbf{R}_{I}} \left[\frac{\delta E}{\delta\langle\psi_{i}|} - \sum_{i} \Lambda_{ij}|\psi_{j}\rangle\right] \\ &= -\frac{\partial E}{\partial \mathbf{R}_{I}} + \sum_{i,j} \Lambda_{ij} \frac{\partial}{\partial \mathbf{R}_{I}} \langle\psi_{i}|\psi_{j}\rangle - 2\sum_{i} \frac{\partial \langle\psi_{i}|}{\partial \mathbf{R}_{I}} \left[\frac{\delta E}{\delta\langle\psi_{i}|} - \sum_{i} \Lambda_{ij}|\psi_{j}\rangle\right] \\ &= -\frac{\partial E}{\partial \mathbf{R}_{I}} + \sum_{i,j} \Lambda_{ij} \frac{\partial}{\partial \mathbf{R}_{I}} \langle\psi_{i}|\psi_{j}\rangle - 2\sum_{i} \frac{\partial \langle\psi_{i}|}{\partial \mathbf{R}_{I}} \left[\frac{\delta E}{\delta\langle\psi_{i}|} - \sum_{i} \Lambda_{ij}|\psi_{j}\rangle\right] \\ &= -\frac{\partial E}{\partial \mathbf{R}_{I}} + \sum_{i,j} \Lambda_{ij} \frac{\partial}{\partial \mathbf{R}_{I}} \langle\psi_{i}|\psi_{j}\rangle - 2\sum_{i} \frac{\partial \langle\psi_{i}|}{\partial \mathbf{R}_{I}} \left[\frac{\delta E}{\delta\langle\psi_{i}|} - \sum_{i} \Lambda_{ij}|\psi_{j}\rangle\right] \\ &= -\frac{\partial E}{\partial \mathbf{R}_{I}} + \sum_{i,j} \Lambda_{ij} \frac{\partial}{\partial \mathbf{R}_{I}} \langle\psi_{i}|\psi_{j}\rangle - 2\sum_{i} \frac{\partial \langle\psi_{i}|}{\partial \mathbf{R}_{I}} \left[\frac{\delta E}{\delta\langle\psi_{i}|} - \sum_{i} \Lambda_{ij}|\psi_{i}\rangle\right] \\ &= -\frac{\partial E}{\partial \mathbf{R}_{I}} + \sum_{i} \frac{\partial}{\partial \mathbf{R}_{I}} \langle\psi_{i}|\psi_{j}\rangle - 2\sum_{i} \frac{\partial}{\partial \mathbf{R}_{I}} \left[\frac{\delta E}{\delta\langle\psi_{i}|} - \sum_{i} \Lambda_{ij}|\psi_{i}\rangle\right] \\ &= -\frac{\partial}{\partial \mathbf{R}_{I}} + \sum_{i} \frac{\partial}{\partial \mathbf{R}_{I}} \langle\psi_{i}|\psi_{i}\rangle - 2\sum_{i} \frac{\partial}{\partial \mathbf{R}_{I}} \left[\frac{\delta E}{\delta\langle\psi_{i}|} - \sum_{i} \frac{\partial}{\partial \mathbf{R}_{I}} \left[\frac{\delta E}{\delta\langle\psi_{i}|} - \sum_{i} \frac{\delta}{\partial \mathbf{R}_{I}} - \sum_{i} \frac{\partial}{\partial \mathbf{R}_{I}} \left[\frac{\delta E}{\delta\langle\psi_{i}|} - \sum_{i} \frac{\delta}{\partial \mathbf{R}_{I}} - \sum_{i} \frac{\delta}{\partial \mathbf{R}_{I}} \left[\frac{\delta E}{\delta\langle\psi_{i}|} - \sum_{i} \frac{\delta}{\partial \mathbf{R}_{I}} - \sum_{i} \frac{\delta}{\partial \mathbf{R}_{I}} \left[\frac{\delta E}{\delta\langle\psi_{i}|} - \sum_{i} \frac{\delta}{\partial \mathbf{R}_{I}} - \sum_{i} \frac{\delta}{\partial \mathbf{R}_{I}} \left[\frac{\delta E}{\delta\langle\psi_{i}|} - \sum_{i} \frac{\delta}{\partial \mathbf{R}_{I}} - \sum_{i} \frac{\delta}{\partial \mathbf{R}_{I}} - \sum_{i} \frac{\delta}{\partial \mathbf{R}_{I}} \left[\frac{\delta E}{\delta\langle\psi_{i}|} - \sum_{i} \frac{\delta}{\partial \mathbf{R}_{I}} - \sum_{i} \frac{\delta}{\partial \mathbf{R}_{I}} \left[\frac{\delta}{\partial \mathbf{R}_{I}} - \sum_{i} \frac{\delta}{\partial \mathbf{R}_{I}} - \sum_{i} \frac{\delta}{\partial \mathbf{R}_{I}} \left[\frac{\delta}{\partial \mathbf{R}_{I}} - \sum_{i} \frac{\delta}{\partial \mathbf{R}_{I}} - \sum_{i} \frac{\delta}{\partial \mathbf{R}_{I}} - \sum_{i} \frac{\delta}{\partial \mathbf{R}_{I}} \left[\frac{\delta}{\partial \mathbf{R}_{I}} - \sum_{i} \frac{\delta$$

第一原理分子动力学: BOMD



10-第一原理分 子动力学概要

第一原理分子 动力学

切り 子 经典分子动力学提要 第一原理分子动力学 簡介

- $\frac{\partial E}{\partial \mathbf{R}_I}$ 表示 Hellmann-Feynman 力 \vec{F}_{HF}
- lacksquare $\sum_{i,j} \Lambda_{ij} rac{\partial}{\partial \mathbf{R}_I} \langle \psi_i | \psi_j
 angle$ 是 Pulay 力 \vec{F}_{WF} 源于电子波函数正交要求,且只有当基函数为局域函数(依赖于 \mathbf{R} 时)才有贡献
- $\sum_i \frac{\partial \langle \psi_i |}{\partial \mathbf{R}_I} \left[\frac{\delta E}{\delta \langle \psi_i |} \sum_j \Lambda_{ij} |\psi_j \rangle \right]$ 表示非自洽电子态的影响 \vec{F}_{NSC}

源自非局域基 (如平面波),由于波函数非显式依赖
$${f R}$$
,因此展开系数 $c_{ij}({f R})$ 依赖于原子核位置

$$\psi_i(\mathbf{R}) = \sum_j c_{ij}(\mathbf{R}) \phi_i$$

前面 MOE 中的系数 2 源于 K-S 轨道波函数为实数时的简化表示

这一项的贡献比起 $F_{\rm HF}$ 小很多,只要当 $\psi_i({f R})$ 是体系精确的电子的本征态波函数,该项就会消失——换言之,只有非完全自洽的电子计算,才需要考虑该项的贡献。显然,所有数值计算中,都将存在不等式

$$0\leqslant -\frac{\delta E}{\delta\langle\psi_i|}+\sum_j \Lambda_{ij}|\psi_j\rangle = -\hat{H_{\rm e}}\langle\psi_j|+\sum_j \Lambda_{ij}|\psi_j\rangle$$

第一原理分子动力学: BOMD







另一方面,如果忽略 \vec{F}_{WF} 和 \vec{F}_{NSC} 的贡献,仅对体系电子的非本征态波函数应用 Hellmann-Feynman 定理,得到的结果和精确计算的原子受力

$$\vec{F} = \vec{F}_{\rm HF} + \vec{F}_{\rm WF} + \vec{F}_{\rm NSC}$$

计算相比, 也只有微小的偏差

这是因为在 DFT 框架下,能量是电荷密度的非线性函数,因此 $H_{\rm e}$ 必须通过迭代求解; 而原子受力的误差则随电荷密度线性变化 ——这也解释了为什么一般 BOMD 计算的原子受力比体系总能要精确得多

在 BOMD 中,Born-Oppenheimer 近似下核与电子的运动完全解耦,在此基础上考虑绝热近似,将不再有对动力学模拟的时间步长限制,相比于其它 AIMD 方法,BOMD 模拟允许的时间步长要长得多

第一原理分子动力学: CPMD



10-第一原理分 子动力学概要

第一原理分子 动力学 ^{经典分子动力学提要} 第一原理分子动力学 1985 年 Car 和 Parrinello 在密度泛函理论基础上,将第一原理方法应用到分子动力学研究中,形成 Car-Parrinello Molecular dynamics (CPMD)

■ 与 BOMD 不同,在 CPMD 中,电子自由度存在于经典 Lagrangian 中

$$L_{\text{CP}}(\{\psi_i\}; \mathbf{R}, \dot{\mathbf{R}}) = \frac{1}{2} \mu \sum_{i} \langle \dot{\psi}_i | \dot{\psi}_i \rangle + \frac{1}{2} \sum_{I=1}^{N} M_I \dot{\mathbf{R}}_I^2$$
$$- \frac{E}{[\{\psi_i\}; \mathbf{R}]} + \sum_{ij} \Lambda_{ij} (\langle \psi_i | \psi_j \rangle - \delta_{ij})$$

在经典 Lagrangian 中考虑电子自由度,人为地引入了傀电子质量参数 μ 和傀轨道速度 $\dot{\psi}_i$

第一原理分子动力学: CPMD



10-第一原理分子动力学概要

第一原理分子 动力学

经典分子动力学提要 第一原理分子动力学 節介 ■ CPMD 下的运动方程表示为

$$\begin{split} M_I \ddot{\mathbf{R}}_I &= - \left. \nabla_{\mathbf{R}_I} \left[E[\{\psi_i\}; \mathbf{R}] \right|_{\{\langle \psi_i | \psi_j \rangle = \delta_{ij}\}} \right] \\ &= - \frac{\partial E}{\partial \mathbf{R}_I} + \sum_{i,j} \Lambda_{ij} \frac{\partial}{\partial \mathbf{R}_I} \langle \psi_i | \psi_j \rangle \\ \mu \ddot{\psi}_i (\vec{r},t) &= - \frac{\delta E}{\delta \langle \psi_i |} + \sum_j \Lambda_{ij} | \psi_j \rangle \\ &= - \hat{H}_{\mathrm{e}} \langle \psi_j | + \sum_j \Lambda_{ij} | \psi_j \rangle \end{split}$$

 $-rac{\delta E}{\delta \langle \psi |}$ 表示经典力学框架下的电子受力,用来描述分子动力学范畴内电子自由度随原子核运动的情况

CPMD 计算的特点



10-第一原理分 子动力学概要

第一原理分子 动力学 ^{经典分子动力学提要}

- 计算成本大大节约 相比于 BOMD,CPMD 无需在每个分子动力学时间步长执行电子自洽计算
- 计算时间步长不能太长
 绝热近似要求电子-核运动能量彼此分离,声子最高频率ω_I 必须远小于傀电子最低振动频率ω_e

$$\omega_{\rm e} \propto \sqrt{\frac{\Delta E_{
m gap}}{\mu}}$$

 $\Delta E_{
m gap}$ 是 K-S 单粒子的带隙,许可最大时间步长 $\Delta t_{
m max} < 1/\omega_{
m e}$,大小主要由 $\sqrt{\mu}$ 确定

- ullet μ 物理上没有意义,但通过调节 μ 可以平衡 AIMD 的效率和精度,一般选取 μ 使得 $\omega_{\rm I} << \omega_{\rm I}$ 成立
- 对于金属/导体的 CPMD 计算,由于 $\Delta E_{\rm gap}=0$,必须要求体系通过恒温条件平衡交换能或者泛函允许分数占据

其它 AIMD: PIMD 和 Ehrenfest MD



10-第一原理分 子动力学概要

第一原理分子 动力学 ^{经典分子动力学提要} 第一原理分子动力学 简介

- Path Integral MD (PIMD)⁷ PIMD 用量子力学计算电子和原子核运动,因此该方法比 BOMD 和 CPMD 方法精确,特别是对于含有轻元素体系 ——计算量也要大得多
- Ehrenfest MD
 电子自由度通过求解含时 (Time-dependent) Schrödinger 方程得到,当 Δt → 0,自由度变化对应于电子的幺正传播 (unitary propagation)⁸

CPMD 结合了 BOMD 与 Ehrenfest MD 的优点:

- 计算体系受力由总能对粒子位置的求导,并非求电子态的 $\langle \Psi_0 | \hat{H}_{\rm e} | \Psi_0 \rangle$ 极小值
- 因为选择平面波基, \vec{F}_{NSC} 自然为 0

⁷基于量子统计的第一原理路径积分称为 Feynman 路径积分 (path integrals)

⁸Ehrenfest MD 的幺正变换确保波函数保持正交,但代价是积分时间步长必须极小,因此Ehrenfest MD 模拟时间尺度仅达 atto(10⁻¹⁸) 秒尺度

平衡态统计基础



10-第一原理分 子动力学概要

第一原理分子 动力学 ^{经典分子动力学提要} 第**一原理分子动力学** 系综 (Ensembles) 是在一定的宏观条件下,由大量微观粒子组成的性质和结构完全相同的、处于各种运动状态的、各自独立的系统整体的集合。简言之,系综是给定宏观条件下,所有微观状态的集合。

等概率原理(Principle of equal weights):

一个热力学体系有相同的概率到达每个可能经历的微观态。 等概率原理导出 Boltzmann 分布

$$P_j = \frac{\mathrm{e}^{-\beta\varepsilon_j}}{Q}$$

这里 Q 称为配分函数 (partition function)

$$Q = \sum_{i} e^{(-\beta \varepsilon_{i})}$$
$$\beta = 1/k_{B}T$$

物理量的系综平均

$$\langle A \rangle = \sum_{i} A_{j} e^{(-\beta \varepsilon_{j})} / Q$$

常用统计系综



10-第一原理分 子动力学概要

第一原理分子 动力学

第一原理分子动力学 简介

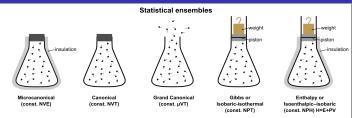


Fig.: The Statistical Ensembles.

- 微正则系综 (Mircocanonical Ensemble)⁹: NVE 皆为常数
- 正则系综 (Canonical Ensemble): NVT 皆为常数
- 巨正则系综 (Grandcanonical Ensemble): μVT 皆为常数,粒子数不固定
- 等压-等温系综 (Isobaric-Isothermal Ensemble): NPT 皆为常数
- 等焓-等压系综 (Isoenthalpic-Isobaric Ensemble): NPH 皆为常数
- 等张力-等温系综 (Isotension-Isothermal Ensemble): 容器形状可变

y canonical, 汉译作 "正则",出自《楚辞·离骚》"皇揽揆余於初度兮,肇锡余以嘉名; 名余曰正则兮,字余曰灵均",《楚辞章句》^[3]: "正, 平也,则, 法也,灵, 神也, 均, 调也。言正平可法则者,莫过于天, 养物均调者,莫神干地。高平曰原,故父伯庸名鬼为平以法天, 字我为原以法地, 言己上之能安君, 下之能养民也。" 意思是说 "正则"、"灵均"隐缔着某种意义, 即平正是天的象征。原均是地的象征。因此正则的含义是 "符合天 道", 与 canonical 的意思, of, relating to, or forming a canon 意义—致。

常用热力学量



10-第一原理分子动力学概要

第一原理分子 动力学

经典分子动力学提要 第一原理分子动力学 简介

• 动能
$$E_{\mathbf{k}} = \left\langle \sum_{i=1}^{N} \frac{1}{2} m_i v_i^2 \right\rangle$$

• 势能
$$E_{\mathbf{p}} = \left\langle \sum_{i=1}^{N} E_{\mathbf{p}i} \right\rangle$$

■ 温度
$$T=rac{1}{\mathrm{d}Nk_{\mathrm{B}}}igg\langle \sum\limits_{i=1}^{N}m_{i}v_{i}^{2}igg
angle$$
 其中 d 是空间维度

• 压强
$$p = \frac{k_{\mathrm{B}}TN}{V} + \frac{1}{\mathrm{d}V} \left\langle \sum\limits_{i < j} \vec{f}_{ij} \cdot \vec{r}_{ij} \right\rangle$$

■ 焓
$$H = E + pV$$
 相当于 NPT 下的有效总内能

• 熵
$$S = k_{\rm B} \ln \Omega(N, V, E)$$
 Ω 是系统的总的微观状态数

$$F = E - TS = -k_{\rm B}T \ln Q$$

■ Gibbs 自由能: NPT 下的自由能

$$G = F + pV = E - TS + pV$$

• 化学势
$$\mu = \frac{\partial G}{\partial N}\Big|_{T,p} = \frac{\partial F}{\partial N}\Big|_{T,p}$$

Car-Parrinello 方法



10-第一原理分子动力学概要

第一原理分子 动力学 ^{经典分子动力学提要} 第一原理分子动力学 基于 Born-Oppenheimer 近似的原子-电子耦合的势能面计算,因每一原子步都需要完整的电子结构自洽迭代,故计算量非常可观。

1985 年,在 Car-Parrinello 给出的方案中,电子态将和原子核的运动一样,都用分子动力学算法处理

在该方案中,体系的电子态并未能达到当前正电荷环境的真实基态,但体系总能可以与真实基态更为接近

考虑电子态总能(即电子态有关能量+原子核静电相互作用能) 是作为电子波函数 ψ_k 和原子核坐标 S 的泛函

$$E_{\mathrm{tot}} = E_{\mathrm{tot}}(\{\psi_k\}, \mathbf{S})$$

如果波函数可用一套基组 $\{\chi_r\}$ 表示,即

$$\psi_k(\vec{r}) = \sum_r C_{rk} \chi_r(\vec{r})$$

则体系总能可表示为

$$E_{\text{tot}} = E_{\text{tot}}(\{C_{rk}\}, \mathbf{S})$$

考虑到基函数常常选择以原子核为坐标原点, 因此也依赖于 S

Car-Parrinello 方法通过变量 ψ_k (或 C_{rk}) 和原子核坐标 S 来完成 E_{tot} 的优化 (确定 E_{tot} 的极小值)

Car-Parrinello 方法



10-第一原理分子动力学概要

第一原理分子 动力学 ^{经典分子动力学提要} 第一原理分子动力学 到这里,能量最小化问题可以视为一个抽象的数学问题,原则上,任何一种最小化方法都适用 (如模拟退火方法 (simulated annealing method))

Car-Parrinello 要求原子核坐标随时间变化,还引入虚拟时间,要求波函数随虚拟时间变化,由此构造动态 Lagrangian 量 Lagrangian Lagrang

- 电子态波函数 $\{\psi_k\}$
- 原子核坐标 { R̄_i }
- ullet 电子态波函数时间导数 $\dot{\psi}_k$ 和原子核坐标时间导数 $\{ \dot{ec{R}}_i \}$

电子态总能 E_{tot} 是该 Lagrangian 量的势能,形式上这是一个经典力学的问题

- 在经典力学体系的运动方程中引入阻尼项贡献,则 经过一段时间体系达到平衡态时,许可自由度的值对应体系 经典势能达到最小值态时的取值
- 在模拟体系在非零温下的运动时,可将阻尼项设为零

Car-Parrinello 的 Lagrangian



10-第一原理分子动力学概要

第一原理分子 动力学 ^{经典分子动力学提要} 第一原理分子动力学 根据 Car-Parrinello 定义的经典 Lagrangian 量

$$L(\{\psi_k\}, \{\vec{R}_n\}) = \frac{\mu}{2} \sum_{k} \dot{\psi}_k^2 + \sum_{n} \frac{M_n}{2} \dot{\vec{R}}_n^2 - E_{\text{tot}}(\{\psi_k\}, \{\vec{R}_n\}) + \sum_{kl} \Lambda_{kl} \langle \psi_k | \psi_l \rangle$$

这里 μ 是一个很小的质量 (可理解为虚拟电子质量);

 M_n 表示位置为 \vec{R}_n 处原子的真实质量;

上式最后一项是要求波函数 ψ_k 正交的约束条件, Λ_{kl} 是引入的 Lagrangian 乘子

 μ 的选择原则:

- $\mathbf{1}$ $\mu \ll M$: 使得 Lagrangian 量中的电子动能项贡献足够小, 因此波函数能随时适应原子核位置的变化
- μ 的选择兼顾效率与精度:
 一旦在运动方程中引入阻尼,电子和原子核的动能都将为零,体系总能 (即
 Lagrangian 量中的势能) 达到极小值,但选择不同的 μ, 计算过程中会有不同的收敛速度

运动方程



10-第一原理分子动力学概要

由波函数正交约束,体系的 Euler-Lagrange 运动方程可表示为

- ullet 如果表示 ψ_k 的基函数不依赖原子核位置 $oldsymbol{\mathrm{S}}$,则上述最后一个方程右侧最后一项消失
- $lacksymbol{f e}$ 电子态总能 $E_{
 m tot}$ 是波函数 ψ_k 和原子核位置 $\{ec{R}_n\}$ 的函数
- 当波函数用基函数展开,电子运动方程可用展开系数表示为

$$\mu \ddot{\psi}_k = -\frac{\partial E_{\text{tot}}}{\partial \psi_k} + 2\sum_i \Lambda_{kl}(t) \sum_s S_{rs}(\vec{r}) C_{sl}$$

定态运动方程的求解



10-第一原理分 子动力学概要

お一原理分子 动力学 経典分子动力学提要 第一原理分子动力学 簡介 如果运动方程中引入阻尼项,则经过一段时间后,方程的解达到定态,前述运动方程等号左侧为零¹⁰,因此可有

- 电子态的运动方程与 Kohn-Sham 方程类似 $_{\rm 3hf}$ $_{\rm 5hf}$ $_{\rm 6hf}$ $_{\rm 8hf}$ $_{$
- Lagrange 参数 Λ_{kl} 是时间相关的 因此每个 MD 步必须重新计算 Λ_{kl} ,确保电子态波函数满足正交约束条件
- 应用具体的数值算法求解 Λ_{kl}: 应用 DFT 框架下的 Hamiltonian 量, 有

$$\psi_k(t+h) = 2\psi_k(t) - \psi_k(t-h) - \frac{2h^2}{\mu}(H\psi_k - \sum_l \Lambda_{kl}\psi_l)$$

该方程表明: 电子基态也可通过各种优化方法直接求解

比如可用 Verlet 算法计算; Car-Parrinello 建议用迭代 SHAKE 算法计算

对于搜索原子核的平衡位置问题,如果原子初始位置离平衡位置较远,很可能只得到体系的局域极小值

使用模拟退火方法, 使体系跃出局域极小点, 搜索全局极小值

¹⁰ 定态,意味着波函数和原子位置不再随时间变化



原子核受力



10-第一原理分子动力学概要

第一原理分子 动力学 ^{经典分子动力学提要} 第一原理分子动力学 简介 原子核运动方程的求解主要围绕电子态总能对原子位置 \vec{R}_i 的求导,对求导有贡献的共三部分

- 原子核之间的 Coulomb 相互作用: 与原子核间距离反比: $1/R_{ij}$ $|\vec{R}_{ij} = \vec{R}_i - \vec{R}_j|$
- 电子 Hamiltonian 中包括的电子与核之间的 Coulomb 吸引势与原子核位置有关: $\vec{R_i}$
- 基函数 χ_r 对原子核位置 \vec{R}_i 的依赖 当基函数的中心选定在原子核 \vec{R}_i 上时,原子核位置的变化会 引起 Fock 矩阵和重叠矩阵的变化

因原子核位置变化引起基函数改变的贡献称为Pulay 力

 $\operatorname{Car-Parrinello}$ 方法得到的结果与二体势 (力场) 方法结果等价计算得到位于 \vec{R}_i 的原子核受力,用于描述 Verlet 模拟原子核的运动状态

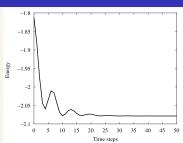
H 原子 AIMD 计算示例

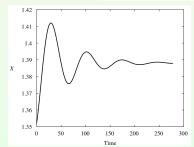


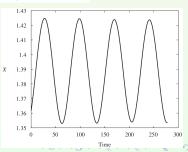
10-第一原理分 子动力学概要

第一原理分子 动力学

第一原理分子动力学 简介







波函数正交对计算的影响



10-第一原理分子动力学概要

第一原理分子动力学

Verlet 算法计算电子态波函数的运动方程

$$|\tilde{\psi}_k(t+h)\rangle = 2|\psi_k(t)\rangle - |\psi_k(t-h)\rangle - \frac{2h^2}{\mu}(H|\psi_k(t)\rangle - \sum_l \Lambda_{kl}\psi_l)$$

当体系含有多个电子,Langrage 乘子确保电子波函数彼此正交 实际上,存在多种正交方案

■ 一次 unitary 变换产生一套正交轨道

$$\psi_k' = \sum_l U_{kl} \psi_l$$

这里基组 $\{\psi'_k\}$ 是正交的

■ 一次波函数的 unitary 变化伴随 Lagtange 乘子的一次类似变换

$$\Lambda'_{kl} = \sum_{mn} U^{\dagger}_{km} \Lambda_{mn} U_{nl}$$

不同的正交方案对应张开的空间相同,但张开空间的函数有所旋转 不同的旋转方式 (不同的正交方案) 会对 Verlet 算法的执行效率产生很大的影响

Car-Parrinello 方法与平面波基



10-第一原理分 子动力学概要

第一原理分子

经典分子动力学提要 第一原理分子动力学 等介 ■ 推导总能对轨道自由度的受力

$$\begin{split} \frac{\partial E_{\text{total}}}{\partial c_j^*(\vec{K})} &= \frac{K^2}{2} \, c_j(\vec{K}) + \sum_{\vec{K}'} V_{\text{loc}}^*(\vec{K} - \vec{K}') c_j(\vec{K}') \\ &+ \sum_n \sum_{lm} F_{jlm}^n \mathrm{e}^{-\mathrm{i}\vec{K} \cdot \vec{K}_n} \, Y_{lm}(\hat{\vec{K}}) h_{lm}^n p_m^l(K) \end{split}$$

这里 $V_{loc^{all}}$ 是总局域势

$$V_{loc}(\vec{K}) = \sum_{n} \Delta V_{loc}(\vec{K}) + V_{xc}(\vec{K}) + 4\pi \frac{n_{tot}(\vec{K})}{K^2}$$

- 推导总能对原子核的受力:
 - 总能对原子位置坐标的梯度包括
 - 局域赝势部分的贡献

$$\nabla_{\vec{R}n} E_{\rm local} = -\Omega \sum_{\vec{K}} \mathrm{i} \vec{K} V_{\rm local,n}(\vec{K}) \mathrm{e}^{-\mathrm{i} \vec{K} \cdot \vec{R}_n} \, n^*(\vec{K})$$

Car-Parrinello 方法与平面波基 (cont.)



10-第一原理分 子动力学概要

第一原理分子

经典分子动力学提要 第一原理分子动力学 ■ 非局域赝势部分的贡献

$$\nabla_{\vec{R}_n} E_{\text{nonlocal}} = \sum_j f_j \sum_{l,m \in n} [(F^n_{jlm})^* h^n_{lm} \nabla_{\vec{R}_n} F^n_{jlm} + \nabla_{\vec{R}_n} (F^n_{lm})^* h^n_{lm} F^n_{lm}]$$

■ 电子-核静电相互作用部分的贡献

$$\nabla_{\vec{R}_n} E_{\rm ES} = -\Omega \sum_{\vec{K}} \mathrm{i} \vec{K} \frac{n_{\rm tot}}{K^2} n_{\rm core}^n(\vec{K}) \mathrm{e}^{-\mathrm{i} \vec{K} \cdot \vec{R}_n} + \nabla_{\vec{R}_n} E_{\rm ovrl}$$

其中

$$\nabla_{\vec{R}_{n}}F^{n}_{lm} = -\frac{1}{\sqrt{\Omega}}\sum_{\vec{K}}\mathrm{i}\vec{K}\,\mathrm{e}^{-\mathrm{i}\vec{K}\cdot\vec{R}_{n}}\,c_{j}^{*}(\vec{K})Y_{lm}(\hat{K})p_{lm}^{l}(\vec{K})$$

$$\begin{split} \nabla_{\vec{R}_n} E_{\text{ovrl}} &= \sum_{n'} \sum_{\vec{L}} \left\{ \frac{Z_n Z_{n'}}{|\vec{R}_n - \vec{R}_{n'} - \vec{L}|^3} \text{erfc} \bigg[\frac{|\vec{R}_n - \vec{R}_{n'} - \vec{L}|}{\sqrt{2(\xi_n^2 + \xi_{n'}^2)}} \bigg] \right. \\ &+ \frac{2}{\sqrt{\pi}} \frac{1}{\sqrt{\xi_n^2 + \xi_{n'}^2}} \frac{Z_n Z_{n'}}{|\vec{R}_n - \vec{R}_{n'} - \vec{L}|^2} \text{exp} \bigg[\frac{|\vec{R}_n - \vec{R}_{n'} - \vec{L}|}{\sqrt{2(\xi_n^2 + \xi_{n'}^2)}} \bigg] \bigg\} \\ &\times (\vec{R}_n - \vec{R}_{n'} - \vec{L}) \end{split}$$

第一原理分子动力学提要



10-第一原理分子动力学概要

第一原理分子 动力学 ^{经典分子动力学提要} 第一原理分子动力学 简介 Car-Parinello 方法基本思想

- 只对原子核位置考虑受力 $-rac{\partial E_{\mathrm{tot}}}{\partial ec{R}_{n}}$ 作用
- 电子结构是通过某种最小化方法确定能量泛函 $E_{\mathrm{tot}}[\rho(\vec{r})]$ 的极值得到,而非 Born-Oppenheimer 近似下的自洽迭代
- Verlet 算法确定核位移过程中,并不要求在每一步核位移时, 电子步充分弛豫到当前结构的基态

在 Car-Parinello 方法中,电子结构的计算变成经典的优化问题: 电子密度迭代过程中,约束条件下最小化问题

- 电子本征态波函数彼此正交约束下迭代对角化 (内循环): 子空间旋转: 不同的正交化方法对迭代计算的影响
- 电荷密度混合过程中电荷数守恒约束 (外循环)

$$\sum_{j=0} a_j = 1$$

主要参考文献



10-第一原理分子动力学概要

第一原理分子 动力学

经典分子动力学提要 第一原理分子动力学 简介

- [1] G. Kresse and J. Furthmüller Comput. Mat. Sci., 6 (1996), 15
- [2] G. Kresse and J. Furthmüller Phys. Rev. B, 54 (1996), 11169
- [3] R. Car and M. Parrinello Phys. Rev. Lett., 55 (1985), 2471
- [4] K. Laasonen and A. Pasquarello and R. Car and C. Lee and D. Vanderbilt Phys. Rev. B, 47 (1993), 10142
- [5] [东汉] 王逸 撰. 楚辞章句 上海古籍出版社, 上海, 2017
- [6] Richard. M. Martin. Electronic Structure: Basic Theory and Practical Methods (Cambridge University Press, Cambridge, England, 2004)
- [7] J. M. Thijssen. Computational Physics (2nd Edition) (Cambridge University Press, Cambridge, England, 2007)
- [8] D. J. Singh. Plane Wave, PseudoPotential and the LAPW method (Kluwer Academic, Boston, USA, 1994)

10-第一原理分 子动力学概要

第一原理分式 动力学

经典分子动力学提要 第一原理分子动力学 简介

谢谢大家!