ПРОГРАММА ДЛЯ ОПРЕДЕЛЕНИЯ НАИМЕНЬШЕГО ЧИСЛА С ПЛАВАЮЩЕЙ ТОЧКОЙ МЕТОДОМ ДИХОТОМИИ И СРАВНЕНИЯ С ЕДИНИЦЕЙ

Пояснительная записка

Исполнитель студентка группы БПИ196 Д.В. Еремина 1 ноября 2020 г.

Москва 2020

СОДЕРЖАНИЕ

1.	ПОС	ТАНОВКА ЗАДАЧИ	2
2.	MET	ОДЫ	3
2.1.	Me	тоды для произведения расчетов	3
2	1.1.	Метод для получения середины текущего отрезка	3
2	1.2.	Метод, сдвигающий границу поиска влево по принципу деления отрезка пополам	3
2	1.3.	Метод для сравнения с единицей	3
2.2.	Me	тоды вывода в консоль	4
2	.2.1.	Метод для вывода сообщения о завершении работы	4
3.	MET	КИ В ОСНОВНОЙ ПРОГРАММЕ	5
3.1.	Me	тка цикла	5
3.2.	Me	тка, при переходе к которой происходит сохранение значения предыдущей итерации	5
3.3. пос.		тка, при переходе к которой происходит сравнение значений предыдущей, текущей цей итераций	
4.	ОПИ	САНИЕ АЛГОРИТМА	6
ПΡ	ЖОПИ	КЕНИЕ 1. КОД ОСНОВНОЙ ПРОГРАММЫ	7
ПР	жопл	СЕНИЕ 2. КОЛ ИМПОРТИРУЕМОГО ФАЙЛА MICROLIB.INC	9

1. ПОСТАНОВКА ЗАДАЧИ

Разработать программу, определяющую наименьшее число с плавающей точкой методом дихотомии и сравнения с единицей

2. МЕТОДЫ

2.1. Методы для произведения расчетов

2.1.1. Метод для получения середины текущего отрезка

2.1.2. Метод, сдвигающий границу поиска влево по принципу деления отрезка пополам

2.1.3. Метод для сравнения с единицей

```
macro CompareToOne { ; compares 1 + right to 1

fld [one]

fadd [right]

fcomp [one]

fstsw ax ; copy the Status Word containing the result to AX

fwait ; insure the previous instruction is completed

sahf ; transfer the condition codes to the CPU's flag register

}
```

2.2. Методы вывода в консоль

2.2.1. Метод для вывода сообщения о завершении работы

3. МЕТКИ В ОСНОВНОЙ ПРОГРАММЕ

3.1. Метка шикла

lp:

MoveRight ; move upper limit

CompareToOne ; compare 1 + right to 1

ja makePrev ; if 1 + right is greater than 1, we just move upper limit

jz compareToPrev ; if 1 + right equals 1, we compare current right-value with previous and next to keep looking for exact epsilon

3.2. Метка, при переходе к которой происходит сохранение значения предыдущей итерации

; move value from right to prev and continue loop makePrev:

fld [right]

fstp [prev]

jmp lp

3.3. Метка, при переходе к которой происходит сравнение значений предыдущей, текущей и последующей итераций

; compare values we got on previous iteration, current value and next compareToPrev:

GetNext

fld [tmp]

fcomp [right]

fstsw ax ; copy the Status Word containing the result to AX

fwait ; insure the previous instruction is completed

sahf ; transfer the condition codes to the CPU's flag register

; if next value will be less, we continue

jb makePrev

; if we reached epsilon and values dont change, we finish

iz finish

4. ОПИСАНИЕ АЛГОРИТМА

Наименьшим вещественным числом является так называемый «машинный ноль», который предлагается искать методом дихотомии и сравнения с единицей. Так как очевидно, что данное число находится в диапазоне от 0 до 1, его поиск начинает производиться в этих границах. Каждый раз происходит попытка деления на два наибольшего значения (использование метода дихотомии). Необходимым условием машинного нуля можно считать выполнения равенства 1 + х = 1 при некотором достаточно малом х, поэтому после сдвига границы происходит подобная проверка (сравнение с единицей). Если полученное значение больше единицы, граница сразу сдвигается еще ближе к нулю. Если же значения уже расцениваются как равные, то происходит сравнение достигнутого результата на предыдущем шаге, текущего результата и возможного на следующем шаге. В том случае, если более сильного приближения достичь уже невозможно, программа завершает работу, выводя на экран полученное значение в научном формате. Также выводится погрешность относительно реального значения (оно указывается как константа в данных программы).

ПРИЛОЖЕНИЕ 1. КОД ОСНОВНОЙ ПРОГРАММЫ

```
format PE console
    entry start
    include 'win32a.inc'
    include 'microLib.inc'; macros file
    ·-----
    section '.data' data readable writable
         ; strings for output
         strIntro db "Searching for machine epsilon in range [%.1f, %.1f]", 10, 0
         strAns db "Result is: %.15e", 10, 0
         strDiff db "Difference between found value and actual machine epsilon is: %.15e", 10, 0
         strForExit db'> Press any key to exit', 10, 0
         left dq 0.0; initialising lower limit of segment
         right dq 1.0 ; initialising upper limit of segment
         one dq 1.0 ; const value
         half dq 2.0; const value
         prev dq 2.0; saving previous found value
         tmp dq?
                      ; to save some temporary values
         actualEpsilon dq 4.94065645841247e-324; actual epsilon to check parity of calculations
    section '.code' code readable executable
    start:
         invoke printf, strIntro, dword[left], \
                dword[left+4], dword[right], dword[right+4]
         finit
                          ; initialise coprocessor
         lp:
             MoveRight
                            ; move upper limit
             CompareToOne ; compare 1 + right to 1
             ja makePrev; if 1 + right is greater than 1, we just move upper limit
             jz compareToPrev ; if 1 + right equals 1, we compare current right-value with
previous and next to keep looking for exact epsilon
    finish:
         ; needed value is in prev
         invoke printf, strAns, dword[prev], \
                dword[prev+4]
         ; find difference between found epsilon and actual
         fld [prev]
         fsub [actualEpsilon]
         fstp [tmp]
```

```
invoke printf, strDiff, dword[tmp], \
            dword[tmp+4]
     PrintExit
     call [getch]
     push 0
     call [ExitProcess]
; move value from right to prev and continue loop
makePrev:
     fld [right]
     fstp [prev]
    imp lp
; compare values we got on previous iteration, current value and next
compareToPrev:
     GetNext
     fld [tmp]
     fcomp [right]
     fstsw ax
                   ; copy the Status Word containing the result to AX
     fwait
                  ; insure the previous instruction is completed
     sahf
                  ; transfer the condition codes to the CPU's flag register
     ; if next value will be less, we continue
    ib makePrev
    ; if we reached epsilon and values dont change, we finish
    iz finish
section '.idata' import data readable
library kernel, 'kernel32.dll',\
       msvcrt, 'msvcrt.dll',\
       user32,'USER32.DLL'
include 'api\user32.inc'
include 'api\kernel32.inc'
  import kernel,\
       ExitProcess, 'ExitProcess',\
       HeapCreate, 'HeapCreate', \
       HeapAlloc,'HeapAlloc'
  include 'api\kernel32.inc'
  import msvcrt,\
      printf, 'printf',\
      sprintf, 'sprintf',\
       scanf, 'scanf',\
       getch, ' getch'
```

ПРИЛОЖЕНИЕ 2. КОД ИМПОРТИРУЕМОГО ФАЙЛА microLib.inc

```
; finds midpoint of [left, right] and places result in tmp
macro GetNext {
    fld [left]
                 ; move left-value to st(0)
    fadd [right]
                   ; add right to value in st(0)
                  ; same with divison
    fdiv [half]
                   ; moves result to tmp in cleares st(0)
    fstp [tmp]
}
macro MoveRight {
                        ; moves upper limit of segment
    ; the same as with GetNext but result is in right
    fld [left]
    fadd [right]
    fdiv [half]
    fstp [right]
}
macro CompareToOne { ; compares 1 + right to 1
    fld [one]
    fadd [right]
    fcomp [one]
    fstsw ax
                  ; copy the Status Word containing the result to AX
                 ; insure the previous instruction is completed
    fwait
    sahf
                 ; transfer the condition codes to the CPU's flag register
}
macro PrintExit {
                      ; prints string before exit
    push strForExit
    call [printf]
}
```