Vysoké učení technické v Brně Fakulta informačních technologií

Mikroprocesorové a vestavěné systémy Hra Life (celulární automat) na maticovém displeji

Obsah

1	Úvod				
2	Popis ovládání a implementace 2.1 Popis ovládání	2			
	2.2 Schéma zapojení	3			
3	Závěrečné shrnutí	5			

1 Úvod

Tato dokumentace popisuje projekt do předmětu IMP, který v roce 2016 vytvořil student třetího ročníku FIT VUT David Kozák. V rámci projektu byl navržen a naimplementován projekt pro FITKIT[1] pracující s maticovým displayem modelujícím základní pravidla hry Life[2]. Hlavním úkolem v tomto projektu vytvořit řídící program pro mikrokontrolér msp430[3], který je součástí fitkitu.

2 Popis ovládání a implementace

Tato sekce tvoří jádro celé dokumentace, čtenář zde nalezne jak popis ovládání výsledné aplikace, tak i důležité technické detaily.

2.1 Popis ovládání

Celý projekt se ovládá za pomoci tlačítek, která jsou součástí fitkitu. Pro účely této sekce stačí následující znázornění.

1	2	3	A
4	5	6	В
7	8	9	С
*	0	#	D

Obrázek 1: Klávesnice na fitkitu

Jejich skutečnou podobu lze vidět na obrázku[4] v následující sekci popisující schéma zapojení zapojení. Klávesy označené červenou barvou jsou využity pro ovládání aplikace, klávesy zobrazené černou barvou se momentálně nevyužívají.

Klávesy 1,2,3 slouží pro zobrazení třech počátečních konfigurací, které jsou nastaveny přímo v kódu. Při stisknutí jednoho z těchto tlačítek se současné zobrazování zastaví a dojde k načtení příslušného výchozího stavu.

Kláves
y θ a # slouží pro ovládání běhu aplikace. Kláves
a θ funguje jako pause/play. Kláves
a # slouží v režimu pause jako tlačítko pro krokování, které posune hru o jeden krok
 vpřed.

Klávsesy 8 a 9 slouží pro přepínání mezi režimem 8-mi okolí a 9-ti okolí. Rozdíl mezi těmito módy spočívá v tom, že v 9-ti okolí je do okolí buňky počítána i buňka samotná.

Většina výše zmíněných kláves též jako vedlejší jev vypíše nějaký text na LCD display kitu. Pro smazání totoho texto slouží klávesa C,která vymaže obsah displaye.

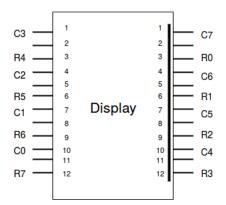
2.2 Schéma zapojení

Maticový display je připojen přímo na porty mikrokontroléru. Ten jej přes tyto porty ovládá. Zapojení můžete vidět v následující tabulce.

Řádek	Port	Pin v JP9	Sloupec	Port	Pin v JP9
0	P6M0	37	0	P4M0	7
1	P6M1	38	1	P4M1	8
2	P6M2	35	2	P4M2	5
3	P6M3	36	3	P4M3	6
4	P6M4	33	4	P4M4	3
5	P6M5	34	5	P4M5	4
6	P6M6	31	6	P1M4	27
7	P6M7	32	7	P1M5	28

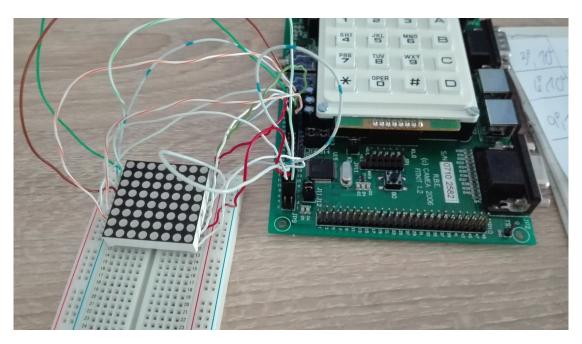
Obrázek 2: Připojení portů na display

Jelikož displej nabízí možnost svítit dvěma různými barvami a není z dokumentace přesně definován přesný význam všech 24 pinů, bylo potřeba experimentálně ověřit, jak displej funguje, a přiřadit jednotlivým pinům jejich význam. Z dvou možných barev zvolil autor červenou pro její větší výraznost. Výsledné znalosti o displeji můžete vidět na následujícím obrázku, C značí sloupce, R značí řádky.



Obrázek 3: Popis využitých portů displaye, černá úsečka značí stěnu, na které je napsán typ displaje

Pro větší názornost jsou též přiloženy dva obrázky samotného zapojení.



Obrázek 4: Příklad skutečného zapojení

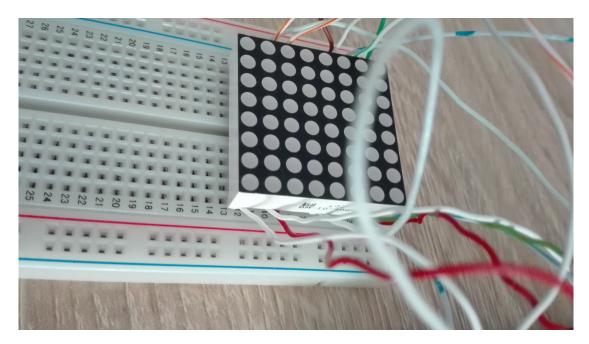
2.3 Popis způsobu řešení

Stav programu je uchováván v globálních proměnných. Nejdůležitější proměnné jsou pole 8x8 cells reprezentující současný stav a také proměnná boolovského typu isRunning určující, zda se simulace má sama chýbat kupředu či nikoliv. Hlavní funkce main nainicialuzuje mcu i fpga a povolí přerušení od časovače. Následně také vybere defaultní výchozí konfiguraci pro hru a přejde do nekonečné smyčky, ve které obsluhuje terminál, klávesnici, a případně provádí výpočet nové generace.

Ovládání displeje je prováděno s využitím přerušení. Využívá se přerušení od časovače, které je generováno s frekvencí 480 Hz a které slouží k ovládání displaye. Pro lidské oko je optimální 60 Hz, s touto frekvencí je potřeba ovládat všech 8 sloupců displaye, proto je frekvence, s jakou se generuje přerušení, 480 Hz.

Výpočet nové generace probíhá v rámci nekonečné smyčky ve funkci main. V zadání bylo doporučeno nové generace střídat s frekvencí 5 Hz. Do hlavní smyčky byl tudíž v prvním pokusu umístěn delay o velikosti 200 ms. Nicméně takto velké zdržení způsobovalo, že klávesnice fitkitu nebyla dostatečně responzivní. Proto byl nakonec delay snížen na 50 ms. Aby bylo dosaženo cílových 5 Hz, prování se výpočet nové generace pouze v každé čtvrté iteraci.

Pokud byla stistknuta klávesa, která má v aplikaci definovaný význam, je provedena rutina ošetřující stisk dané klávesy. Stisknutí klávesy θ pouze invertuje hodnotu proměnné



Obrázek 5: Příklad skutečného zapojení - detail na displaj

isRunning, čímž zastaví či spuustí automatické posunování vpřed. Stiskutí klávesy # v režimu pause provede posunutí o jeden krok vpřed. Klávesy 1,2,3 bez ohledu na situaci nastaví isRunning na false a poté načtou příslušnou počáteční konfiruraci do cells.

Klávesy 8 a 9 umožnují přepínat mezi 8-mi okolím a 9-ti okolím .

Samotné vypočítání nové generace probíhá dvouprůchodově. V prvním průchodu dojde k výpočtu nových hodnot do pomocné tabulky, v druhém průchodu se tyto hodnoty přepíší do hlavní tabulky.

3 Závěrečné shrnutí

V tomto projektu byla implementována hra Life(celuární automat) s využitím fitkitu a externího maticového displeje. Projekt obsahuje tři výchozí kofigurace, běh je možno pozastavit a krokovat. Ze zadání byly splněny všechny body. Jako možné rozšíření se jeví například možnost ovládat aplikaci z terminálu, konkrétně autor navrhuje možnost pomocí speciálního příkazu zvolit počáteční konfiguraci. Vzhledem k časovému presu ovšem toto rozšíření nebylo implementováno. Demonstraci projektu můžete vidět na videích [4] a [5].

Reference

- [1] Webové stránky projektu FITKIT [cit. 2016-12-09][Online] https://http://merlin.fit.vutbr.cz/FITkit/
- [2] Popis hry Game Of Life [cit. 2016-12-09] [Online] https://en.wikipedia.org/wiki/Conway's_Game_of_Life
- [3] Uživatelský manuál mikrokontroléru MSP430 [cit. 2016-12-09] [Online] http://www.ti.com/lit/ug/slau144j/slau144j.pdf
- [4] Ukázka módu 9-ti okolí [cit. 2016-12-09] [Online] https://www.youtube.com/watch?v=oLCLrJIVXTk
- [5] Ukázka módu 8-ti okolí [cit. 2016-12-09] [Online] https://www.youtube.com/watch?v=EAMCaPm-iR4