Práctica 4

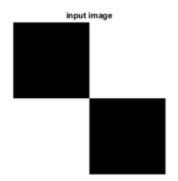
Table of Contents

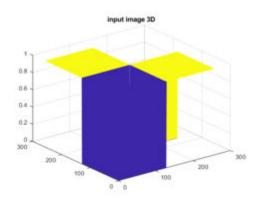
Filtro average]
Filtro gaussiano	?
Filtro no lineal	4

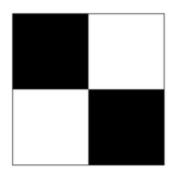
Tests de diferentes filtros de suavizado en imagen

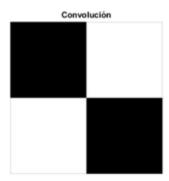
Filtro average

```
im=ones(256);
im(1:128,1:128)=0;
im(129:end, 129:end) = 0;
figure, imshow(im), title('input image');
figure, mesh(im), title('input image 3D');
% Le da el doble de peso al pixel central
kernel=[0,1,0;1,2,1;0,1,0]/6;
im2 = zeros(256);
kernel(2,2);
% Bucle para procesar el suavizado de la imagen
for i=2:255
    for j=2:255
        sum = 0;
        for k=1:3
            for 1=1:3
                sum = sum + kernel(k,l) * im(i-k+2,j-l+2);
            end
        end
        im2(i,j) = sum;
    end
end
figure, imshow(im2);
% Suavizado con imfilter (máscara 3x3)
im3 = imfilter(im, kernel, 'conv');
figure, imshow(im3), title('Convolución');
% Suavizado con imfilter (máscara 31x31)
kernel2=ones(31)/31/31;
res2=imfilter(im, kernel2, 'conv');
figure, imshow (res2), title ('convalución 31x31');
% El replicate expande el borde con los valores de la imagen original
res3=imfilter(im, kernel2, 'conv', 'replicate');
figure,imshow(res3),title('convalución 31x31 con replicate');
```













Filtro gaussiano

```
h=fspecial("gaussian",7,2);
im=imread("gull.tif");
figure,imshow(im),title("imagen sin filtro");
ruido=rand(size(im));
im2=imnoise(im, "gaussian");
figure,imshow(im2),title("imagen con ruido");
% Elimina ruido pero pierde detalle
res=imfilter(im2,h,'conv');
figure,imshow(res),title("imagen con ruido suavizada");
% Eliminación de ruido salt & pepper
im3=imnoise(im,'salt & pepper', 0.2);
figure,imshow(im3),title('input image salt & pepper');
res2=imfilter(im3,h,'conv');
figure,imshow(res2),title("filtrado gaussiano aplicado a salt & pepper");
```



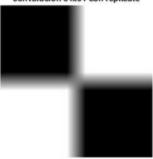


imagen sin filtro

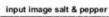


imagen con ruido



imagen con ruido suavizada







filtrado gaussiano aplicado a salt & pepper



Filtro no lineal

```
res3=medfilt2(im3,[5,5]);
figure, imshow(res3), title('filtrado mediana, s&p');
res4=imfilter(res3, h, 'conv');
figure,imshow(res4), title('mix de filtrados (mediana + gaus)');
```

filtrado gaussiano aplicado a salt & pepper





mix de filtrados (mediana + gaus)



Published with MATLAB® R2024a