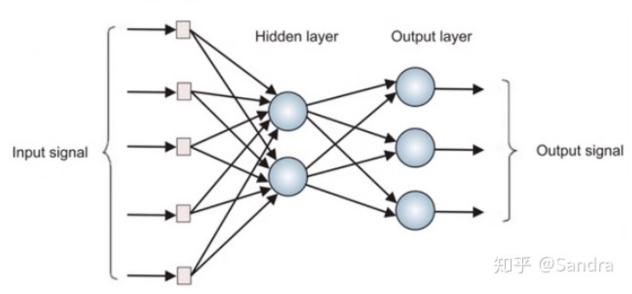
## 多层感知机 (解决线性不可分的问题):

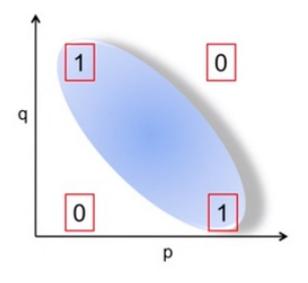
## 一个隐含层:

Input layer



典型代表: 异或问题

$$p \oplus q = p\overline{q} + \overline{p}q = (p+q)(\overline{pq})$$

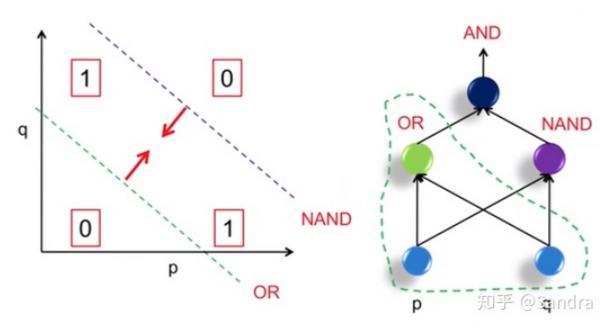


Input		Output
0	0	0
0	1	1
1	0	1
1	1	0

Cannot be separated by a single line.

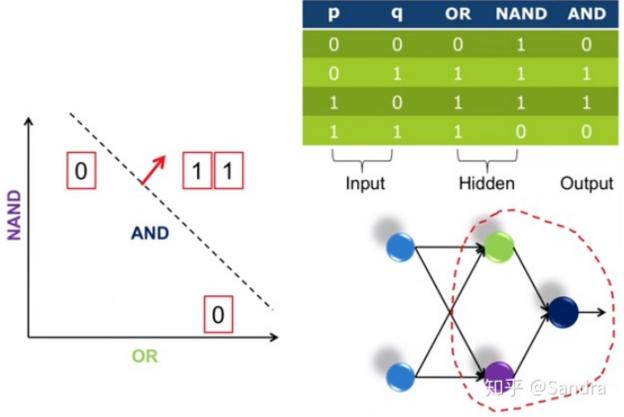
复杂问题拆解为三个简单的逻辑电路:

$$p \oplus q = \neg(p \land q) \land (p \lor q)$$



或门:绿色线,上面的都为1,下面的都为0与非门:紫线,下面都为1,上面都为0当两条线都为1的时候才是1(与门)绿色的是或门,是感知机,是可以实现的

当执行到绿色、紫色的时候,就像马可夫模型一样,就与下面的蓝色点没有关系了,最终的结果只与当前有关,与之前无关



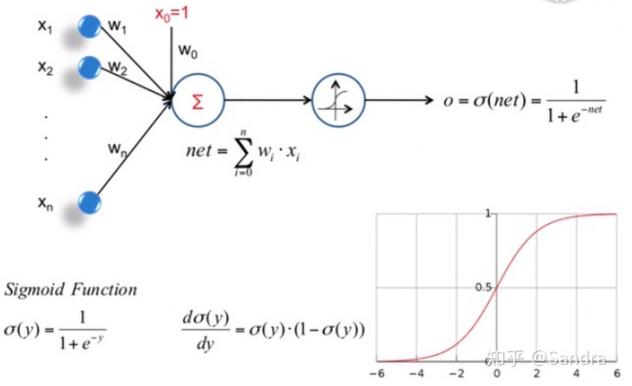
线性可分了

## 激活函数:

原来的输入、输出经过隐含层映射至或门和与非门的问题,将线性不可分的问题 转换为线性可分。这也是神经网络解决线性不可分的问题的原理思路。

## 激活函数:

之前为门限,现在不同,多数为Sigmoid函数,优点是无论你的输入多小,你的输出不会低于0;无论你的输入多大,你的输出不会大于1;导数可以直接算出来 --> 输出\*1- (输出)。



输入越接近于0,导数越大;导数接近0,训练缓慢-->所以希望从0开始(初始值比较接近于0)