## ex\_01\_jupyter\_bepohl

November 1, 2022

## 1 Übung 1: Berechnung einer absoluten Positionierung mit Code-Messungen

```
[]: # Requirements
     # pip install git+https://github.com/GNSSpy-Project/gnsspy
     # pip install pyunpack
     # pip install georinex
     # Libs
     import gnsspy as gp
     import numpy as np
     import georinex
     import geopandas
     import matplotlib.pyplot as plt
     import math
     # Params
     np.set_printoptions(formatter={'float': '{: 0.5f}'.format})
     plt.rcParams['figure.dpi'] = 300
[]: | %%capture
     # Dataimport
     station = gp.read_obsFile("./data/ONSA0320.110")
     ephemerides = georinex.load("./data/G3_11032.PRE")
```

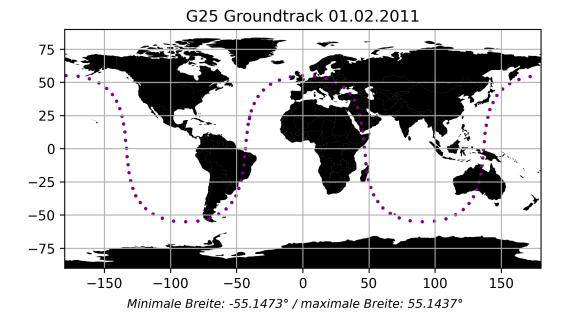
## 2 a) Groundtrack

```
[]: def calculateLatLong(earth_fixed_coords):
    lat = list()
    lon = list()

    for x, y, z in earth_fixed_coords:
        lat.append(math.degrees(math.atan2(z, math.sqrt(x**2 + y**2))))
        lon.append(math.degrees(math.atan2(y, x)))

    return lat, lon
```

```
[]: # Plot Groundtrack
lat, lon = calculateLatLong(ephemerides.sel(sv="G25").position)
plotGroundTrack("G25", "Groundtrack 01.02.2011", lat, lon)
```



Die Umlaufzeit beträgt ungefähr 12h. Dies kann man an der Anzahl an Beobachtungen (96, alle 15 Minuten eine über 24h) und der Bodenspur ableiten. Der Satellit macht von -180 bis 0 Grad

ca. einen Umlauf, und dann nochmals für 0 bis 180 Grad. Weil nur 24h aufgezeichnet wurde, kann man darauf schliessen, dass der Satellit zwei Umläufe gemacht hat. Es kann auch die Umlaufzeit mit der grossen Halbachse des Orbits, der Gravitationskonstanste GM berechnet werden.

### 3 b) Satellitenpositionen

```
[]: # Load slice
     ephemerides_interval = georinex.load("./data/G3_11032.PRE") #,_
      →tlim=['2011-02-01T00:00', '2011-02-01T01:00']) # this tlim is not working
     # Consts
     omega_e = 7.292115e-5 \#s^{-1}
     c = 299792458 \# m/s
     # Functions
     def calculateSatPos(earth_fixed_coords, sat_velocities):
         earth_fixed_coords_si = earth_fixed_coords * 1000 # km to m
         sat_velocities_si = sat_velocities / 10 # dm/s to m/s
         sat_coords = list()
         for i, coord in enumerate(earth_fixed_coords_si):
             tau = math.dist(np.array(station.approx_position), coord) / c
             sat_coords.append(np.array(coord).T - np.array( (sat_velocities_si[i] +__
      →(omega_e * np.array([-coord[1], coord[0], 0]))) * tau))
             if i == 4: break # sorry this is a hack because tlim does not work
         return np.array(sat_coords)
[]: # Calculate positions
     sat_coords_at_send = calculateSatPos(ephemerides_interval.sel(sv="G25").

¬position, ephemerides_interval.sel(sv="G25").velocity)

     print("Geschätzte Koordinaten des Satelliten zum Zeitpunkt des Sendens: \n", ...
      ⇒sat_coords_at_send, "\nMit geschätzten Korrekturen: \n", np.
      ⇔array(ephemerides_interval.sel(sv="G25").position[0:5] * 1000 -
      ⇔sat_coords_at_send))
    Geschätzte Koordinaten des Satelliten zum Zeitpunkt des Sendens:
     [[ 18619309.35384 -15884993.13804 10299699.61402]
     [ 18131149.07678 -14641084.75531 12725495.93861]
     [ 17588720.66330 -13139931.11815 14932097.45722]
     [ 17031860.25051 -11396433.55019 16881479.00214]
     [ 16498097.89956 -9433722.64669 18540047.12587]]
    Mit geschätzten Korrekturen:
     [[ 50.88616 199.65104 215.66698]
     [ 36.65522 214.20131 194.03639]
     [ 25.01370 227.09515 170.24478]
```

```
[ 15.73449 238.11019 144.77886]
[ 8.52444 247.09269 118.08213]]
```

#### 4 c) Zenitwinkel & troposphärische Verzögerung

```
[]: # Coords of station in lat, lon
     x, y, z = station.approx_position
     lat s = math.atan2(z, math.sqrt(x**2 + y**2))
     lon_s = math.atan2(y, x)
     #print(lat_s, lon_s)
     print("Ungefähre Position von ONSA Groundstation aus Beobachtungsfile in IGSO8⊔
      \hookrightarrow (EPSG:9014): \n", np.array((math.degrees(lat_s), math.degrees(lon_s)))) # in_{\perp}
      \hookrightarrow IGSO8 (is weird, not correct on ONSA, in the ocean in front of ONSA)
    Ungefähre Position von ONSA Groundstation aus Beobachtungsfile in IGS08
    (EPSG:9014):
     [ 57.22036 11.92551]
[]: # Rotation matrices
     def ry(a): return np.matrix([[np.cos(a), 0, -np.sin(a)], [0, 1, 0], [np.sin(a), __
     \rightarrow 0, np.cos(a)]])
     def rz(a): return np.matrix([[np.cos(a), np.sin(a), 0], [-np.sin(a), np.cos(a),
     \circlearrowleft 0], [0, 0, 1]])
     r2 = ry((math.pi / 2) - lat_s)
     r3 = rz(lon_s)
     # Calculate N, E, U
     n, e, u = list(), list(), list()
     for coords in sat_coords_at_send:
         topo_coords = r2 @ r3 @ (coords - station.approx_position).T
         n.append(-topo_coords[0,0])
         e.append(topo_coords[0,1])
         u.append(topo_coords[0,2])
     # Zenitwinkel
     Zn = list()
     for i in range(len(n)):
         Zn.append(math.degrees(math.atan2(math.sqrt(n[i]**2 + e[i]**2), u[i])) )
     print("Zenitwinkel (deg) für G25 von ONSA am 01.02.2011 von 00:00 bis 01:00 ∪
      Zenitwinkel (deg) für G25 von ONSA am 01.02.2011 von 00:00 bis 01:00 (Intervall
     [ 63.26054 56.91762 50.43940 43.82655 37.08400]
```

```
[]: # Tropospheric delay
def calculateTropDelay(angle):
    return 2.4 / math.cos(math.radians(angle))

vfunc = np.vectorize(calculateTropDelay)
print("Troposphärische Verzögerung im Intervall A: \n", vfunc(Zn))
Troposphärische Verzögerung im Intervall A:
```

# 5 d) Relativistische Effekte

[ 5.33411 4.39686 3.76829 3.32668 3.00845]

```
[]: # Relativistic delay
def calculateRelativistics(coord, velocity):
    return 2 * (coord @ velocity.T) / c

vel = np.array(ephemerides_interval.sel(sv="G25").velocity[0:5] / 10)

relativistics = list()
for i, coord in enumerate(sat_coords_at_send):
    relativistics.append(calculateRelativistics(coord, vel[i]))
print("Relativistische Effekte für G25 im Intervall:\n", np.
    array(relativistics))
```

Relativistische Effekte für G25 im Intervall: [-0.23053 -0.20452 -0.17429 -0.14040 -0.10353]