Aprovechamiento de recursos para un desarrollo sustentable en **Paipayales**

Dimensionamiento y diseño de prototipo de bajo costo.

Integrantes: Marcelo Mendoza Hidalgo, Daniel Alvarado Peláez

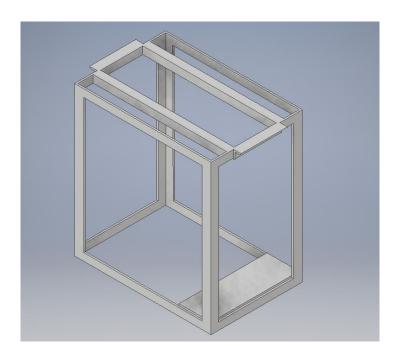
Diseño Inicial de Piladora de Arroz

Se realizó el dibujo inicial de la piladora de arroz la cual debe producir 1 quintal de arroz por hora. En base a los datos presentados previamente y a investigaciones anteriores, se hizo la comparación de producción de arroz y de motores en base a su potencia, estableciendo que el motor que se usará para nuestra aplicación será un motor de 3HP que en próximos avances se revisará su implementación con energías renovables.

Con este dato se investigó diseños de piladoras que posean esa potencia, con ello se tuvo una idea de la forma y tamaño adecuado aproximado que tendrá nuestro diseño el cual se presenta a continuación (dimensión del motor sujeta a cambios):

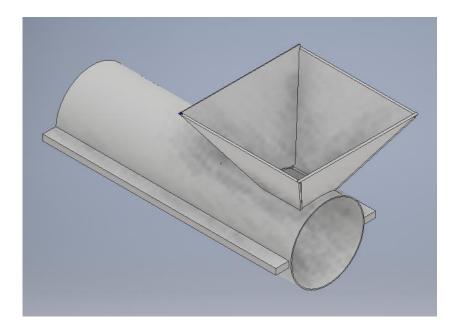
Mesa de trabajo:

En esta pieza se asienta la máquina piladora se realizará del material adecuado para absorber vibraciones



Parte exterior de la máquina:

Se puede observar en la parte superior el "embudo" en donde se colocará los granos de arroz a descascarar, esta pieza sirve de carcasa para la parte interna de la máquina en donde se separa el arroz de su cáscara.



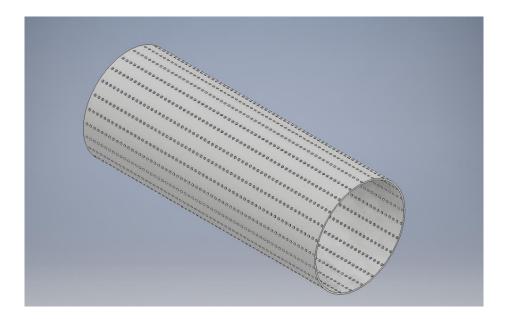
Eje de moler:

Esta parte de la máquina en su parte giratoria en forma de espiral se encarga de empujar el arroz que ingresa y a continuación molerlo o desprenderlo de su cáscara mediante las partes más salidas del eje que tienen contacto con la carcasa mientras sigue con el recorrido

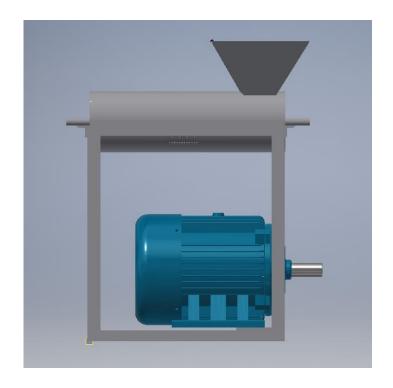


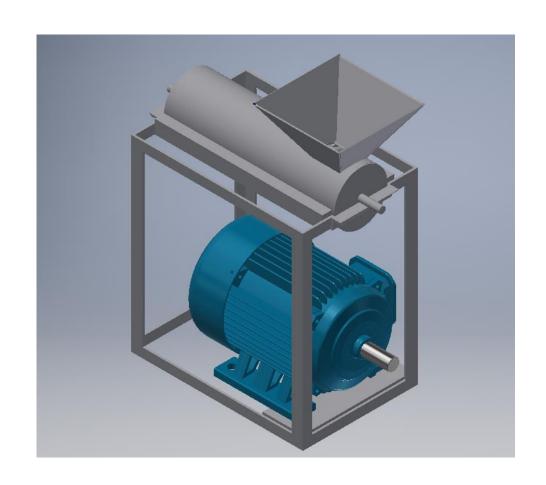
Pieza Cernidera:

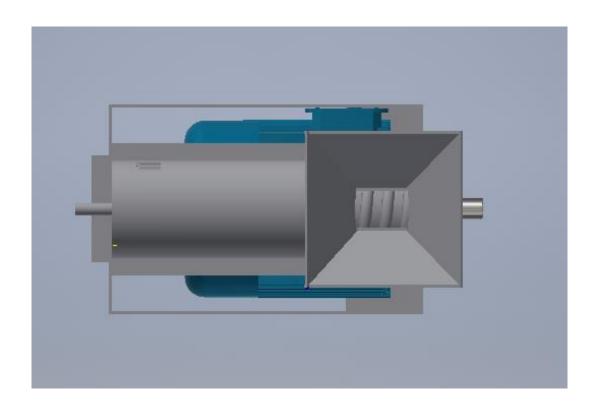
Esta pieza se encuentra alrededor del eje de moler, la cual permitirá el paso de la cáscara del arroz y no del arroz descascarado (como una cernidera). Con ello se puede expulsar la cáscara del arroz por la parte de abajo de la máquina y permitiendo el paso del arroz hacia el final del avance del eje en donde se encuentra una salida para el arroz sin cáscara.



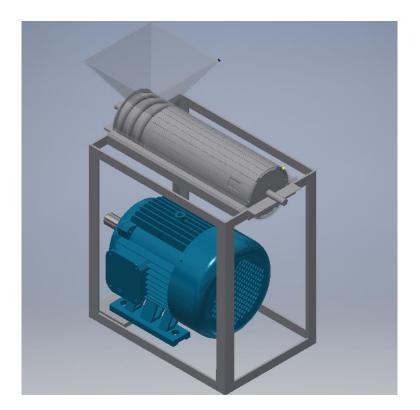
Ensamblaje:



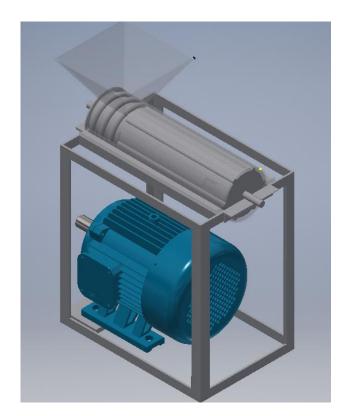




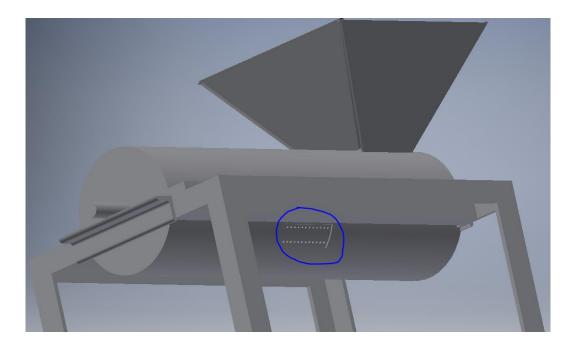
Aplicándole transparencia a la carcasa:



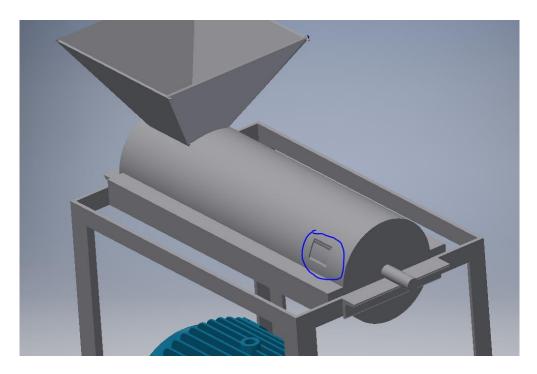
Aplicándole transparencia a la carcasa y cernidera:



Se puede observar en la parte inferior el orificio de salida de la cáscara de arroz, en el cual se puede colocar algún accesorio externo como un tubo para dirigir el flujo de salida de la misma:



Del mismo modo, al final del recorrido del eje que muele el arroz, se encuentra una salida para el arroz sin cáscara en la cual se puede agregar un accesorio o tubo con inclinación hacia abajo para dirigir la salida del arroz:



Diseño de un sistema de transmisión de potencia con una banda en V (Según el manual de SKF) entre el motor y el eje de trabajo de la piladora de arroz.

1. Planteamiento

El eje de trabajo de una piladora, según basándonos en máquinas similares, tiene una velocidad entre 750 y 1000 rpm para pilar hasta un 90% el arroz, para el diseño se usará una velocidad de 850 y un uso diario de hasta 8 horas.

El motor se encontrará debajo de este eje con una distancia menor o igual a medio metro y se asume que se usará en arranque directo un <u>Motor Cerrado Eléctrico</u> monofásico 3hp 1750 Rpm.

2. Corrección en la potencia

• Categorización del motor

Al ser un arranque directo se categoriza como un arranque fuerte.

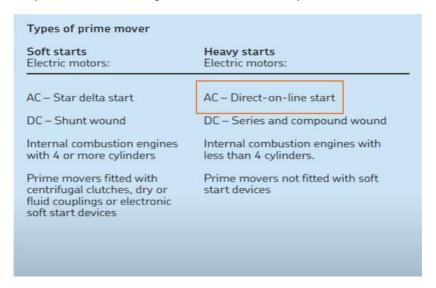


Ilustración 1 Categoría del motor

• Categorización de la carga

Se asume que la piladora podría trabajar un máximo de 8 horas al día, realizando la acción de pilar el arroz, que la consideramos como una carga pesada.

Por lo que el coeficiente de corrección es de 1,4.

Types of driven n	nachinery	Soft start Duty time 10 and under	70 h	Over 16	Heavy st Duty tim 10 and under		Over 16
Class 1 Light duty	Blowers, exhausters and fans (up to 7,5 kW), centrifugal compressors and pumps. Belt conveyors (uniformly loaded).	1,0	1,1	1,2	1,1	1,2	1,3
Class 2 Medium duty	Agitators (uniform density), blowers, exhausters and fans (over 7.5 kW). Rotary compressors and pumps (other than centrifugal). Belt conveyors (not uniformly loaded), generators and excitors, laundry machinery, lineshafts, machine tools, printing machinery, sawmill and woodworking machinery, screens (rotary).	1,1	1,2	1,3	1,2	1,3	1,4
Class 3 Heavy duty	Agitators and mixers (variable density), brick machinery, bucket elevators, compressors and pumps (reciprocating), conveyors (heavy duty). Hoists, mills (hammer), pulverisers, punches, presses, shears, quarry plant, rubber machinery, screens (vibrating), textile machinery.	1,2	1,3	1,4	1,4	1,5	1,6
Class 4 Extra heavy duty	Crushers (gyratory-jaw roll), mills (ball-rod-tube).	1,3	1,4	1,5	1,5	1,6	1,8

Ilustración 2 Categorización de la carga

• Potencia corregida del motor (Pc):

3. Familia de bandas

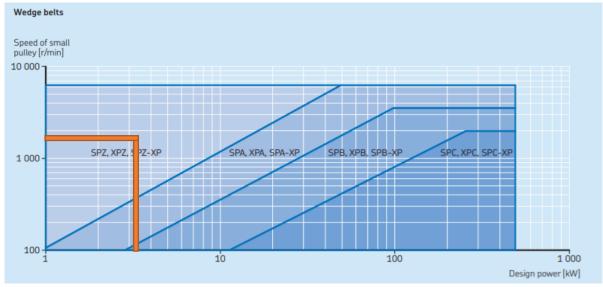


Gráfico 1 Familia de bandas SP-XP

La polea más pequeña estará acoplada al motor rotando a 1750 rpm con una potencia de 3.132 KW. El manual recomienda hacer uso de una banda SPZ o XPZ, pero por facilidades y precauciones se usará una familia mayor (SPA).

4. Relación de velocidades

Se mencionó que el juego de poleas con banda en V reducirá la velocidad del motor 1750 rpm a 850 rpm para el eje.

$$I_r = \frac{1750}{850} = 2.06$$

5. Longitud de banda, diámetro de poleas

Se desea que la distancia entre centros sea máxima medio metro, con una relación de velocidad de 2.06, pero en la tabla no hay una relación igual, <u>así que se escoge el máximo superior 2.10</u>, después esta se puede ajustar con una polea tensora de ser necesario.

Así la distancia entre centros es de 324mm, la longitud de banda a usar es de 1400mm, el diámetro de la polea impulsadora (d) es de 150mm y de la polea impulsada (D) es de 315mm.

Centre distances
Section SPA/SPA-XP/XPA

																	Table 4b
	neter	Belt le	ngth														
Driver	Driven	800	900	1 000	1120	1 250	1 400	1 600	1800	2 000	2 240	2 500	2 800	3 150	3 550	4 000	4 500
mm		mm															
112	224	-	_	229	291	357	432	533	634	734	854	985	1 135	1 310	1510	1735	1 985
125	250	-	-	-	258	324	401	502	602	703	823	953	1 104	1279	1 479	1704	1954
140		-	-	-	-	287	363	465						1 243	1 443	1669	1919
150	400 315	_	_		_	_	324	427	417 528	519 629	641	772 881	923 1 031	1099	1 300	1 525	1776 1883
	of pulleys Driver mm 112 125 140 200	Driver Driven mm 112 224 125 250 140 280 200 400	of pulleys Driver Driven 800 mm mm 112 224 - 125 250 - 140 280 - 200 400 -	of pulleys Driver Driven 800 900 mm mm 112 224 - - 125 250 - - 140 280 - - 200 400 - -	of pulleys Driver Driven 800 900 1 000 mm mm - - 229 112 224 - - 229 125 250 - - - - 140 280 - - - - 200 400 - - - -	of pulleys Driver Driven 800 900 1 000 1 120 mm mm - - 229 291 112 224 - - 229 291 125 250 - - - 258 140 280 - - - - 200 400 - - - -	of pulleys Driver Driven 800 900 1 000 1 120 1 250 mm mm - - - 229 291 357 125 250 - - - 258 324 140 280 - - - 287 200 400 - - - 287	of pulleys Driver Driven 800 900 1 000 1 120 1 250 1 400 mm mm - - - - - - - 432 112 224 - - - 258 324 401 125 250 - - - 258 324 401 140 280 - - - - 287 363 200 400 - - - - 287 363	of pulleys Driver Driven 800 900 1 000 1 120 1 250 1 400 1 600 mm mm - - - 29 291 357 432 533 125 250 - - - 258 324 401 502 140 280 - - - - 287 363 465 200 400 - - - - 287 363 465	of pulleys Driver Driven 800 900 1 000 1 120 1 250 1 400 1 600 1 800 mm mm -	of pulleys Driver Driven 800 900 1 000 1 120 1 250 1 400 1 600 1 800 2 000 mm mm -	of pulleys Driven 800 900 1 000 1 120 1 250 1 400 1 600 1 800 2 000 2 240 mm mm 112 224 - - 229 291 357 432 533 634 734 854 125 250 - - - 258 324 401 502 602 703 823 140 280 - - - 287 363 465 566 666 787 200 400 - - - 417 519 641	of pulleys Driver Driven 800 900 1 000 1 120 1 250 1 400 1 600 1 800 2 000 2 240 2 500 mm mm - - 229 291 357 432 533 634 734 854 985 125 250 - - - 258 324 401 502 602 703 823 953 140 280 - - - 287 363 465 566 666 787 917	of pulleys Driver BOO 900 1 000 1 120 1 250 1 400 1 600 1 800 2 000 2 240 2 500 2 800 mm 112 224 - - 229 291 357 432 533 634 734 854 985 1 135 125 250 - - - 258 324 401 502 602 703 823 953 1 104 140 280 - - - 287 363 465 566 666 787 917 1 068	of pulleys Driven BOO 900 1 000 1 120 1 250 1 400 1 600 1 800 2 000 2 240 2 500 2 800 3 150 mm 112 224 - - 229 291 357 432 533 634 734 854 985 1 135 1 310 125 250 - - - 258 324 401 502 602 703 823 953 1 104 1 279 140 280 - - - 287 363 465 566 666 787 917 1 068 1 243	of pulleys Driven B00 900 1 000 1 120 1 250 1 400 1 600 1 800 2 000 2 240 2 500 2 800 3 150 3 550 mm mm mm 533 634 734 854 985 1 135 1 310 1 510 125 250 - - - 258 324 401 502 602 703 823 953 1 104 1 279 1 479 140 280 - - - 287 363 465 566 666 787 917 1 068 1 243 1 443	of pulleys Driven B00 900 1 000 1 120 1 250 1 400 1 600 1 800 2 000 2 240 2 500 2 800 3 150 3 550 4 000 mm 112 224 - - 229 291 357 432 533 634 734 854 985 1 135 1 310 1 510 1 735 125 250 - - - 258 324 401 502 602 703 823 953 1 104 1 279 1 479 1704 140 280 - - - 287 363 465 566 666 787 917 1 068 1 243 1 443 1 669

Tabla 1Distancia entre centros

6. Potencia nominal de una banda (Pb)

La potencia nominal más una potencia adicional en función de la relación de velocidad, que puede aguantar una banda SPA con una polea pequeña de 150mm a 1750rpm no se encuentra en la tabla, pero si en medio de 2 valores existentes, por lo que se asumirá como el valor intermedio:

Superior: 1800rpm -> (6.26 + 0.54) KW

Potencia nominal: 1350rpm -> (6.12 + 0.525) KW = 6.645 KW

Inferior: 1700rpm -> (5.98 + 0.51) KW

Power ratings Section SPA

																Т	able 9
Faster shaft	Rated p	ower per l	elt for sma	all pulley d	atum diam	eter [mm]								Addition speed ra	al power p	er belt for	
speed	90	95	100	106	112	118	125	132	140	150	160	180	200	1,00 to 1,05	1,06 to 1,24	1,25 to 1,59	> 1,59
r/min	kW													kW			
100 200 300 400 500	0,25 0,45 0,64 0,81 0,97	0,28 0,51 0,72 0,92 1,11	0,31 0,57 0,81 1,03 1,24	0,35 0,64 0,91 1,16 1,41	0,38 0,71 1,01 1,30 1,57	0,42 0,78 1,11 1,43 1,73	0,46 0,86 1,23 1,58 1,92	0,50 0,94 1,34 1,73 2,11	0,55 1,03 1,48 1,91 2,33	0,61 1,14 1,64 2,13 2,59	0,67 1,25 1,81 2,34 2,86	0,79 1,48 2,14 2,77 3,38	0,90 1,70 2,46 3,19 3,91	- 0,01 0,01 0,02 0,02	0,02 0,04 0,05 0,07 0,09	0,03 0,05 0,08 0,11 0,14	0,03 0,06 0,09 0,12 0,15
600 700 720 800 900	1,13 1,28 1,31 1,42 1,56	1,29 1,46 1,50 1,63 1,80	1,45 1,65 1,69 1,84 2,03	1,65 1,87 1,92 2,10 2,31	1,84 2,10 2,15 2,35 2,59	2,03 2,32 2,38 2,60 2,87	2,25 2,58 2,64 2,89 3,20	2,48 2,83 2,90 3,18 3,52	2,73 3,13 3,20 3,51 3,89	3,05 3,49 3,58 3,92 4,34	3,36 3,85 3,95 4,33 4,80	3,98 4,57 4,68 5,14 5,69	4,60 5,27 5,41 5,93 6,58	0,03 0,03 0,03 0,03 0,04	0,11 0,13 0,13 0,14 0,16	0,16 0,19 0,20 0,22 0,24	0,18 0,21 0,22 0,24 0,27
960 1 000 1 100 1 200 1 300	1,64 1,69 1,82 1,95 2,07	1,89 1,95 2,11 2,26 2,40	2,14 2,21 2,39 2,57 2,73	2,44 2,52 2,73 2,93 3,13	2,74 2,83 3,07 3,30 3,52	3,03 3,14 3,40 3,66 3,91	3,38 3,50 3,79 4,08 4,36	3,72 3,85 4,18 4,49 4,81	4,11 4,26 4,62 4,97 5,31	4,59 4,76 5,16 5,56 5,94	5,07 5,25 5,70 6,14 6,57	6,02 6,24 6,77 7,29 7,80	6,96 7,21 7,82 8,42 9,00	0,04 0,04 0,05 0,05 0,06	0,17 0,18 0,20 0,21 0,23	0,26 0,27 0,30 0,33 0,35	0,29 0,30 0,33 0,36 0,39
1 400 1 440 1 500	2,19 2,24 2,31 2,42	2,55 2,60 2,68 2,82	2,90 2,96 3,06	3,32 3,39 3,51	3,74 3,82 3,95 4.16	4,15 4,25 4,39 4,62	4,63 4,74 4,90 5,16	5,11 5,23 5,41 5,70	5,65 5,78 5,98 6,30	6,32 6,47 6,69	6,98 7,15 7,39 7,79	8,29 8,48 8,77 9,24	9,57 9,79 10,12	0,06 0,06 0,06	0,25 0,26 0,27	0,38 0,39 0,41	0.42 0.43 0.45
1 700 1 800	2,53 2,63	2,95 3,08	3,37 3,51	3,86 4,04	4,36 4,56	4,85 5,07	5,42 5,67	5,98 6,26	6,62 6,92	7,40 7,74	8,18 8,55	9,70 10,14	11,17 11,67	0,07	0,30	0,46	0,51

Tabla 2 Potencia nominal

• Correctores de potencia nominal

Se debe hacer 2 correcciones C_3 y C_1 , una que depende del angulo del arco, y el otro que depende de la longitud que tiene la banda.

Factor C_3

$$\frac{D-d}{cc} = \frac{315-150}{324} = 0.509$$
$$\frac{0.509-0.5}{0.55-0.5} = \frac{C_3-0.93}{0.92-0.93}$$
$$C_3 = 0.928$$

D-d *	Arc of contact on small pulley	Arc of contact correction factor C ₃
m	deg.	-
0	180	1,00
5	177	0,99
0	174	0,99
5	171	0,98
0	169	0,97
5	166	0,97
35 40	163 160 157	0,96 0,95 0,94
45	154	0.93
50	151	0.93
55	148	0.92

Tabla 3 Factor de corrección C3

Factor \mathcal{C}_1 siendo la longitud de la banda SPA de 1400mm

Belt length	SPZ SPZ-XP XPZ 3V 3V-XP 3VX	SPA	SI -XP SI XI 5\ 5\	В	SPC SPC-XP XPC	8V 8V-XP	
mm	-						
400 475 530	0,50 0,65 0,74						
630 710 900	0,82 0,84 0,88	0,77 0,79 0,83)	76			
1 000 1 120 1 250	0,90 0,93 0,95	0,85 0,87 0,89	0,	78 80 82			
1 400 1 600 1 800	0,96 1,00 1,01	0,91 0,93 0,95	3 0,	84 86 88	0,70 0,74 0,77		$C_1 = 0.$

Tabla 4 Factor C1

• Potencia nominal corregida:

$$P_{bc} = P_b * C_1 * C_3 = 5.612 \text{ KW}$$

Una sola banda de SPA puede transmitir 6.07 KW, como la potencia de diseño 2,685KW es menor, entonces basta con una sola banda SPA para transmitir toda la potencia deseada.

7. Instalación

Para poder instalar, cambiar y tensar la banda se requieren de distancias mínimas y máximas entre los centros de las poleas en función de la longitud de la banda que es 1400mm.

> MIA = 25mm; MTA = 35mm Cmin = 324 - MIA = 299mm Cmax = 324 + MTA = 259mm

Datum	Minimum take-	Minimum	installation allo	wance – for fitti	na			
length	up allowance for tensioning	Z ZX	A AX	B BX	C CX	D	XPZ 3VX SPZ SPZ-XP 3V 3V-XP	XPA SPA SPA-X
-	mm		mm					
	25	15	20	25	40	-	15	20
400–1 199	20							
400–1 199 1 200–2 099	35	20	20	30	40	50	20	25

Tabla 5 MIA y MTA

8. Tensión recomendada

La marca recomienda una tensión de 5,7 Kgf cuando la banda es nueva, y 3,8 Kgf cuando ya se ha usado un poco.

Tension v	alues					
Section	Smallest pulley diameter	Speed range	Belt defl Un-cogg New belt	lection force ed belts Used run- in belt	Cogged New belt	belts Used run- in belt
-,	mm	r/min	kg			
SPA, XPA	71–105 106–140	1 000-2 500 2 501-4 000 1 000-2 500 2 501-4 000	3,8 3,4 4,5 4,1	2,5 2,3 3,0 2,7	4,3 3,9 5,2 4,7	2,9 2,6 3,5 3,1
	141–over	1 000-2 500 2 501-4 000	5,7 5,7	3,8 3,8	6,6 5,9	4,3 3,9

Tabla 6 Tensión recomendada

9. Tabla de datos de diseño

Potencia corregida	3.132 KW
Relación de velocidad	2.1
Diámetro polea impulsadora	150 mm
Diámetro polea impulsada	315 mm
Distancia entre poleas	324 mm
Familia de banda	SPA
Longitud de la banda	1400 mm
Potencia nominal de la banda	5.612 KW
MIA	25 mm
MTA	35 mm
Tensión mínima	3,8 Kgf

10. Detalles de la banda SPA según SKF



Correas trapeciales SPA

PHG SPA1400

Marcaje de la correa	SPA1400
Número de bandas	1
Longitud primitiva (mm)	1400
Longitud primitiva (in)	55.1
w = Width (mm)	12.7
h = Altura (mm)	10

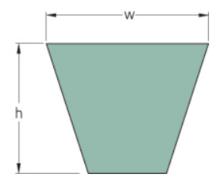


Ilustración 3 Detalles de la banda SPA

11. Diseño en inventor 2019

Se modela los datos requeridos y supuestos en inventor dando como resultado una simulación aproximada de las tensiones de la banda en V (F1, F2) y la fuerza que siente el eje de trabajo (Rx).

F1 = 79,464 N; F2 = 242,220 N Fuerza axial en el eje (Rx) = 313,841 N

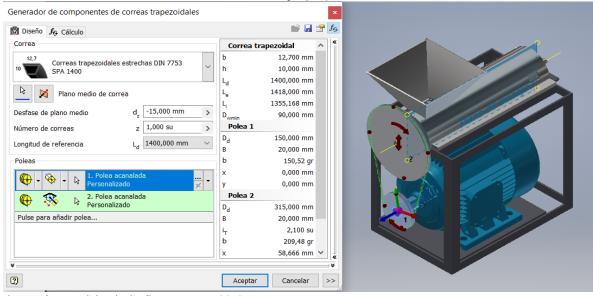


Ilustración 4 Medidas de diseño en Inventor 2019

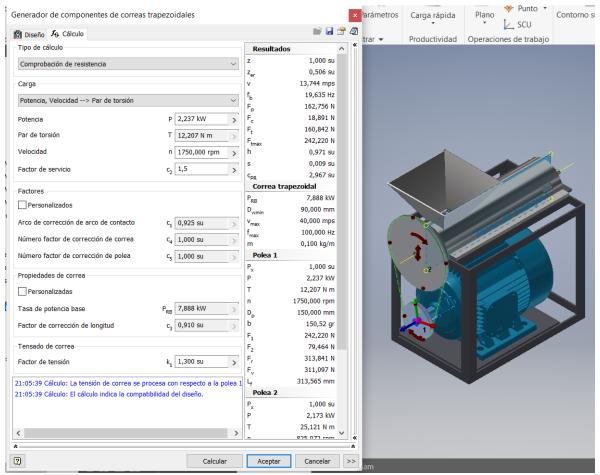


Ilustración 5 Cálculos de diseño de la banda en V

Selección de rodamientos:

Es importante tomar en cuenta ciertas características conocidas previamente para la selección de los rodamientos:

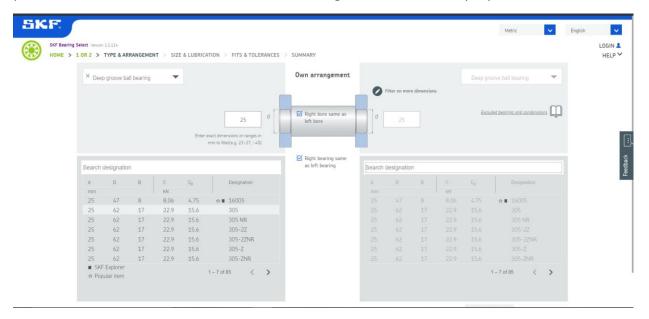
- Diámetro interior: El eje cuenta con un diámetro de 25 mm en donde estarán ubicados los rodamientos.
- Velocidad de rotación: El eje contará con una velocidad de rotación de 850 rpm
- Cargas radiales: Las cargas a tomar en cuenta son de 242.2 N y 313,8 N

Del mismo modo es importante estimar ciertos datos para el análisis de la selección:

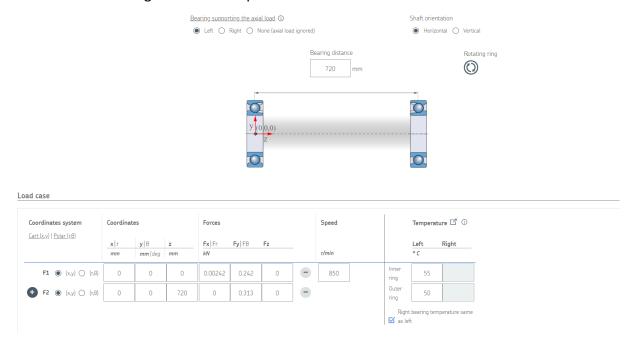
- Espacio del alojamiento: El espacio de alojamiento máximo para los rodamientos será de 55mm
- Vida máxima del rodamiento: La vida útil mínima que tendrá el rodamiento será de mínimo unas 4400 horas (Aproximadamente 1 año y medio trabajando 8 horas diarias)
- Carga axial: Se debe escoger una carga axial para el rodamiento, en este caso se estimará que este es del 1%.
- Temperatura: Se estima que la temperatura no pasará de los 80°C

- Tipo de lubricación: Dado que la velocidad de rotación y la temperatura no son valores sumamente altos, se recomienda usar una lubricación por grasa.
- Tipo de rodamiento: Se utilizará rodamiento rígido de bolas.

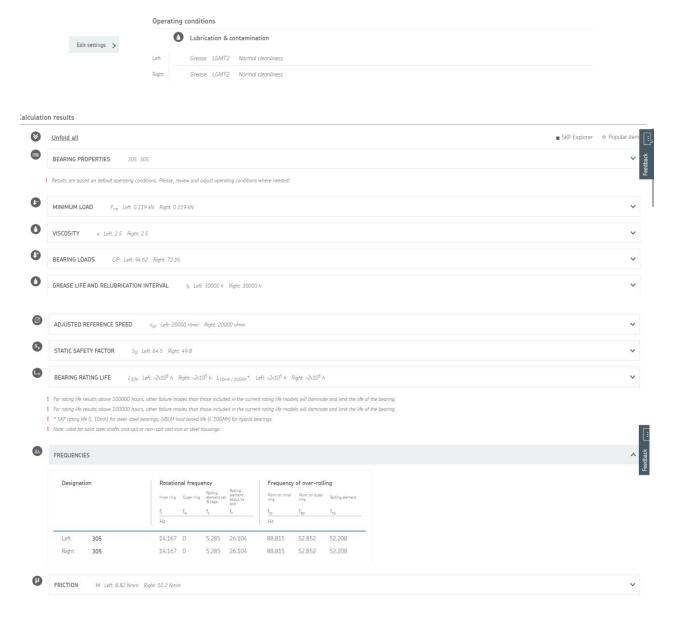
Una vez mencionado los parámetros previos, se utilizará la calculadora de rodamientos perteneciente a SKF en donde se obtendrán los siguientes resultados propuestos:



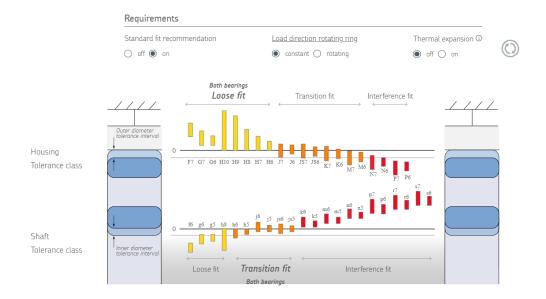
se puede apreciar como los datos y parámetros de diámetro interior y tipo de rodamiento ya han sido seleccionados, y a continuación se hará uso de los rodamientos marcados con la designación de 305 para ambos rodamientos.



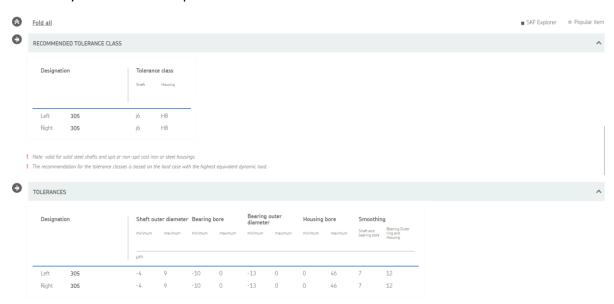
Se muestran las distancias en las cuales están ubicados los rodamientos, las cargas aplicadas, la velocidad en rpm, la temperatura a la cual estos trabajar siendo esta una temperatura de 55°C por dentro del anillo y 50°C por fuera, además de haber seleccionado al rodamiento izquierdo como aquel que se mantendrá fijo.



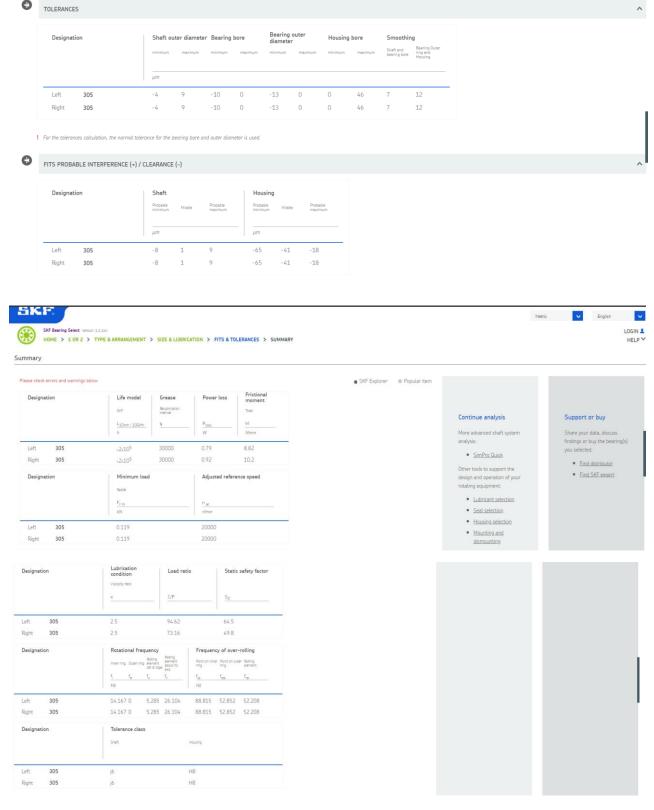
En base a los parámetros escogidos previamente, se obtuvieron los siguientes resultados siendo algunos de estos la carga mínima de 0.119 KN además del tiempo para una nueva lubricación de 30000 horas, por lo que cumple sobresalientemente el tiempo mínimo requerido. Se muestra también la velocidad de referencia siendo de 20000 rpm, la vida estándar del rodamiento de 200000 horas cumpliendo de igual forma el mínimo tiempo de vida requerido Estos y entre otros datos obtenidos se encuentran en las imágenes anteriores como resultados de la calculadora de SKF.



Se cuenta con el proceso de selección para medir las tolerancias, escogiendo las opciones de cálculos automáticos para que se muestre la mejor opción para encajar a los rodamientos en el eje, además de indicar que las cargas tendrían una dirección constante y tendrían una expansión térmica.



se obtuvo la clase de tolerancia para ambos rodamientos, siendo una de eje j6 y de alojamiento de H8.



En las imágenes anteriores se muestran demás datos calculados mediante SKF entre los cuales se encuentra la condición de lubricación (k) de 2.5 y la carga de radio (C/P) de 94.62 y 73.16, factores de seguridad y pérdidas de potencia.

Se procede a realizar los rodamientos en el diseño de Inventor:

