

# **Лабораторная работа № 6**

**Решение моделей в непрерывном и дискретном времени**

Шияпова Дарина Илдаровна

# **Содержание**

<b>1 Цель работы</b>	<b>4</b>
<b>2 Задание</b>	<b>5</b>
<b>3 Теоретическое введение</b>	<b>6</b>
<b>4 Выполнение лабораторной работы</b>	<b>7</b>
<b>5 Выводы</b>	<b>23</b>
<b>Список литературы</b>	<b>24</b>

# Список иллюстраций

4.1	Модель экспоненциального роста . . . . .	7
4.2	Система Лоренца . . . . .	8
4.3	Модель Лотки–Вольтерры . . . . .	9
4.4	модель Мальтуса . . . . .	10
4.5	модель Мальтуса . . . . .	11
4.6	Логистическая модель роста популяции . . . . .	12
4.7	Логистическая модель роста популяции . . . . .	12
4.8	SIR-модель . . . . .	13
4.9	SEIR-модель . . . . .	14
4.10	Дискретная модель Лотки–Вольтерры . . . . .	16
4.11	Модель отбора на основе конкурентных отношений . . . . .	17
4.12	Модель отбора на основе конкурентных отношений . . . . .	18
4.13	Модель консервативного гармонического осциллятора . . . . .	19
4.14	Модель консервативного гармонического осциллятора . . . . .	20
4.15	Модель свободных колебаний гармонического осциллятора . . . . .	21
4.16	Модель свободных колебаний гармонического осциллятора . . . . .	22

# **1 Цель работы**

Основной целью работы является освоение специализированных пакетов для решения задач в непрерывном и дискретном времени.

## **2 Задание**

1. Используя JupyterLab, повторите примеры. При этом дополните графики обозначениями осей координат, легендой с названиями траекторий, названиями графиков и т.п.
2. Выполните задания для самостоятельной работы.

## **3 Теоретическое введение**

Julia – высокоуровневый свободный язык программирования с динамической типизацией, созданный для математических вычислений [1]. Эффективен также и для написания программ общего назначения. Синтаксис языка схож с синтаксом других математических языков, однако имеет некоторые существенные отличия.

Для выполнения заданий была использована официальная документация Julia [2].

## 4 Выполнение лабораторной работы

Выполним примеры из лабораторной работы для знакомства с работой с различными моделями и способами их задания решения (рис. 4.1-4.3).



Рис. 4.1: Модель экспоненциального роста

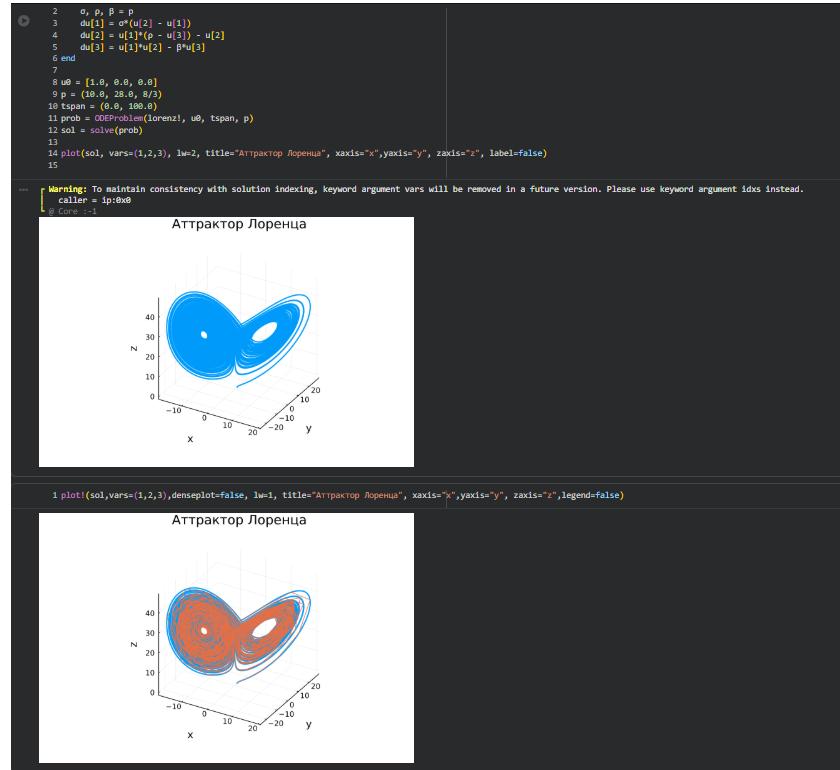


Рис. 4.2: Система Лоренца

```

1 import Pkg
2 Pkg.add("ParameterizedFunctions")
3 using ParameterizedFunctions, DifferentialEquations, Plots;
4 # здесь определим модели:
5 l1v = @ode_def LotkaVolterra begin
6   dx = a*x - b*x*y
7   dy = -c*y + d*x*y
8 end; a,b,c,d
9 # зададим начальное условие:
10 u0 = [1.0,1.0]
11 # зададим значения параметров:
12 p = (1.5,1.0,-0.1,0.1)
13 # зададим интервал времени:
14 tspan = (0,10.0)
15 # решим:
16 prob = ODEProblem(l1v,u0,tspan,p)
17 sol = solve(prob)
18 plot(sol, label = ["Жертвы" "Хищника"], color="black", ls=[:solid :dash], title="Модель Лотки - Вольтерры", xaxis="Время", yaxis="Размер популяции")
19
20

--- Resolving package versions...
No Changes to ~/julia/environments/v1.11/Project.toml
No Changes to ~/julia/environments/v1.11/Manifest.toml
[ Warning: Independent variable t should be defined with @independent_variables t.
  ModelingToolkit.jl, julia/packages/ModelingToolkit/KTRB/src/utils.jl:121

```

**Модель Лотки - Вольтерры**

Размер популяции

Время

Жертвы  
Хищники

1 # фазовый портрет:
2 plot(sol,vars=(1,2), color="black", xaxis="Жертвы",yaxis="Хищника", legend=false)

Хищники

Жертвы

Рис. 4.3: Модель Лотки–Вольтерры

Далее перейдем к заданиям для самостоятельного выполнения.

Реализуем и проанализируем модель роста численности изолированной популяции(модель Мальтуса):

$$\dot{x} = ax, \quad a = b - c,$$

где  $x(t)$  – численность изолированной популяции в момент времени  $t$ ,  $a$  – коэффициент роста популяции,  $b$  – коэффициент рождаемости,  $c$  – коэффициент смертности. Построим соответствующие графики (в том числе с анимацией) (рис. 4.4-4.5).



Рис. 4.4: модель Мальтуса



Рис. 4.5: модель Мальтуса

Реализуем и проанализируем логистическую модель роста популяции:

$$\dot{x} = rx\left(1 - \frac{x}{k}\right), \quad r > 0, \quad k > 0,$$

где  $r$  – коэффициент роста популяции,  $k$  – потенциальная ёмкость экологической системы (предельное значение численности популяции). Построим соответствующие графики (в том числе с анимацией) (рис. 4.6-4.7).



Рис. 4.6: Логистическая модель роста популяции

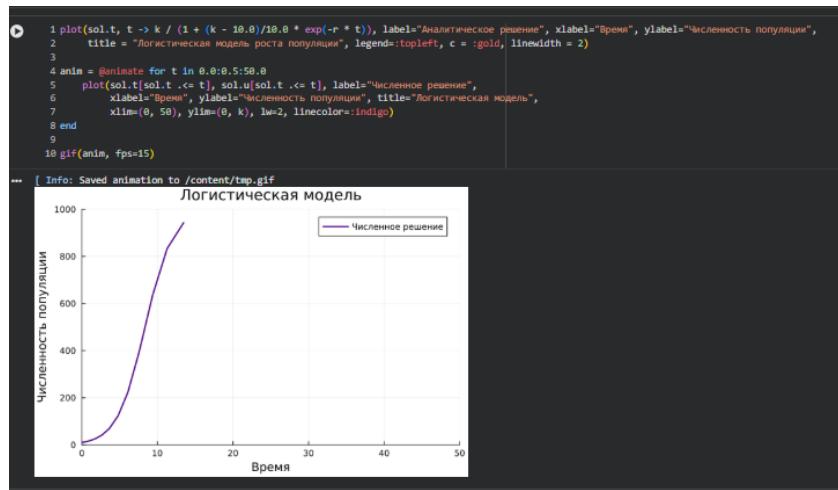


Рис. 4.7: Логистическая модель роста популяции

Реализуем и проанализируем логистическую модель эпидемии Кермака–Маккендрика (SIR-модель):

$$\begin{cases} \dot{S} = -\beta IS, \\ \dot{I} = \beta IS - \gamma I, \\ \dot{R} = \gamma I, \end{cases}$$

где  $S$  – численность восприимчивой популяции,  $I$  – численность инфицированных,  $R$  – численность удаленной популяции (в результате смерти или выздоровления), и  $N$  – это сумма этих трёх, а  $\beta$  и  $\gamma$  - это коэффициенты заболеваемости и выздоровления соответственно (рис. 4.8).

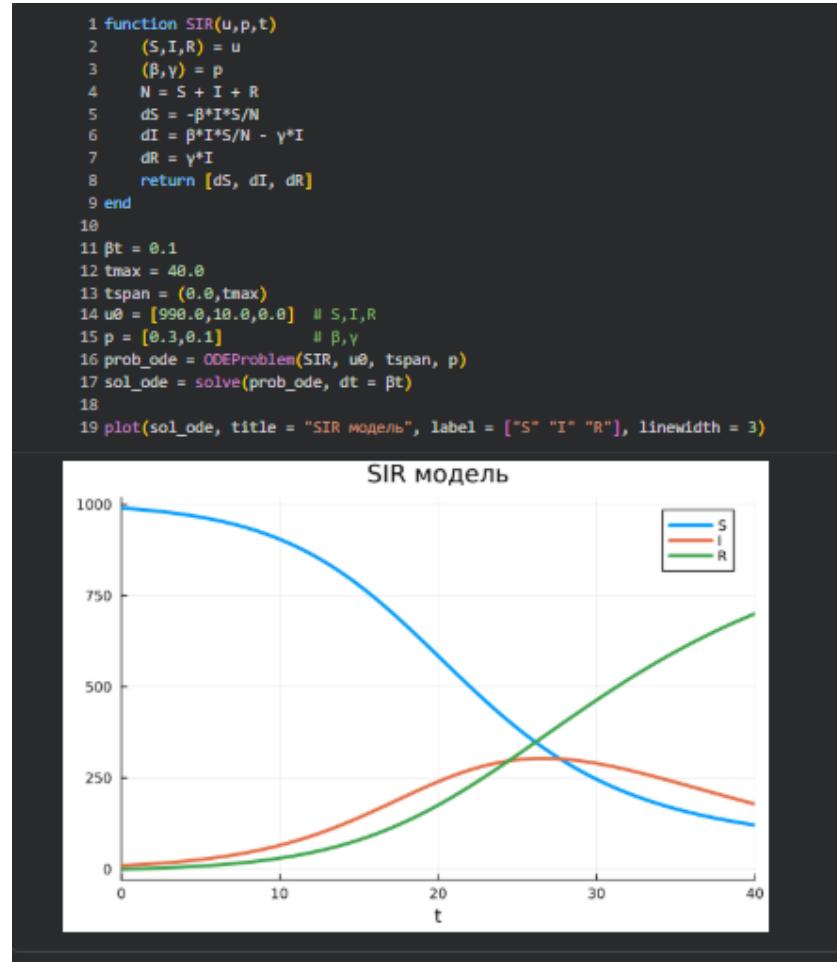


Рис. 4.8: SIR-модель

Как расширение модели SIR (Susceptible-Infected-Removed) по результатам эпидемии испанки была предложена модель SEIR (Susceptible-Exposed-Infected-Removed) (рис. 4.9).

$$\begin{cases} \dot{S} = -\frac{\beta}{N}IS, \\ \dot{E} = \frac{\beta}{N}IS - \delta E, \\ \dot{I} = \delta E - \gamma I, \\ \dot{R} = \gamma I, \end{cases}$$

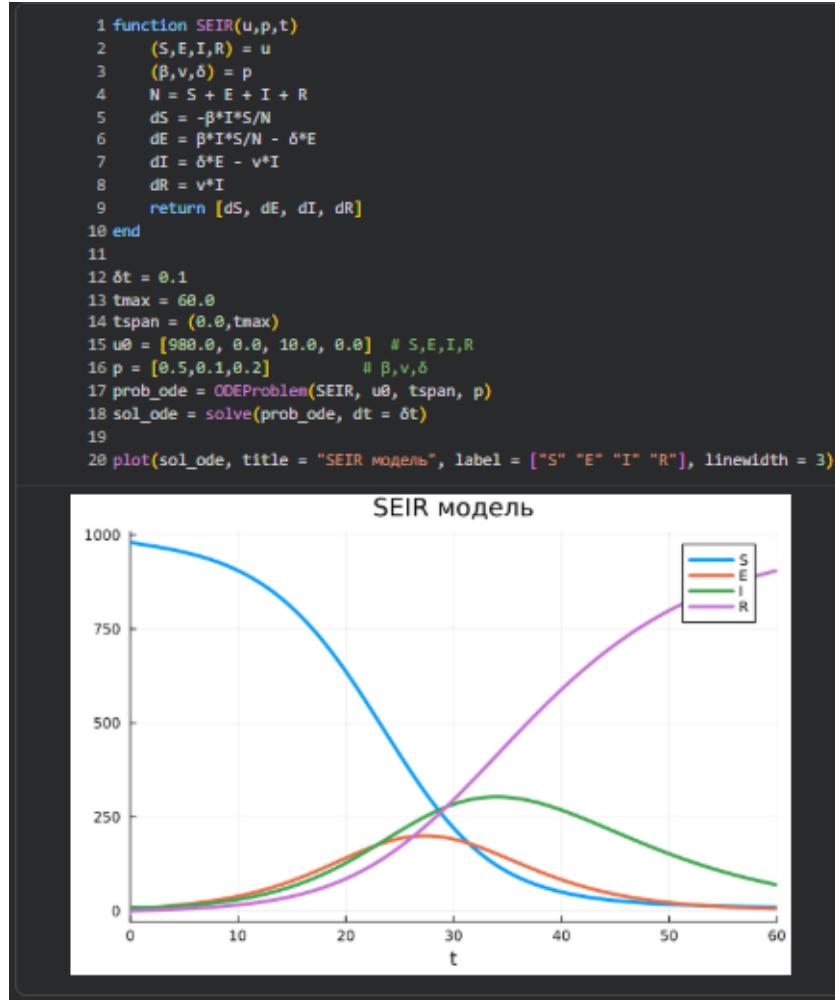


Рис. 4.9: SEIR-модель

Для дискретной модели Лотки–Вольтерры:

$$\begin{cases} X_1(t+1) = aX_1(t)(1 - X_1(t)) - X_1(t)X_2(t), \\ X_2(t+1) = -cX_2(t) - dX_1(t)X_2(t). \end{cases}$$

с начальными данными  $a = 2, c = 1, d = 5$  найдем точку равновесия. Получим и сравним аналитическое и численное решения (рис. 4.10).

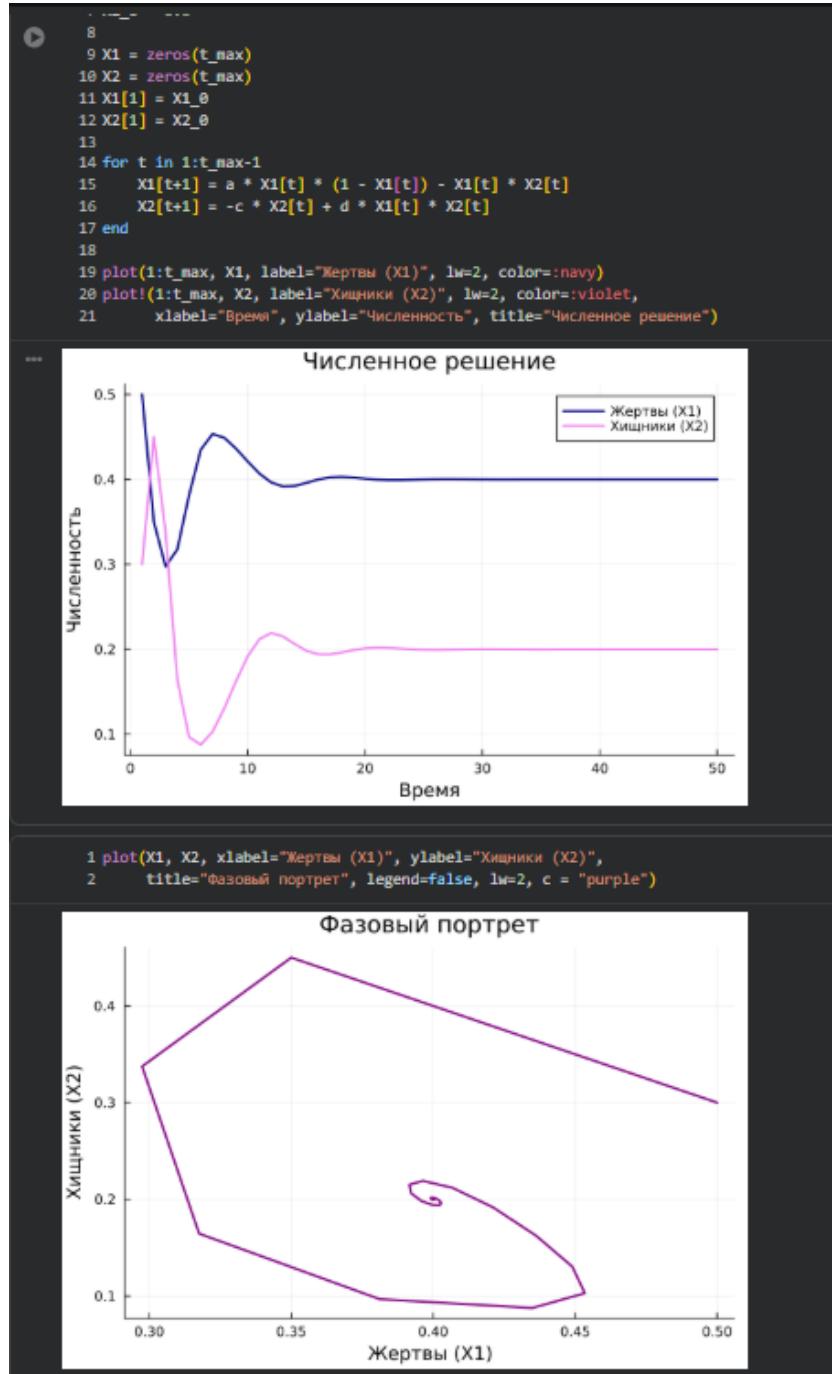


Рис. 4.10: Дискретная модель Лотки–Вольтерры

Реализуем на языке Julia модель отбора на основе конкурентных отношений:

$$\begin{cases} \dot{x} = \alpha x - \beta xy, \\ \dot{y} = \alpha y - \beta xy, \end{cases}$$

Построим соответствующие графики (в том числе с анимацией) и фазовый портрет (рис. 4.11-4.12).

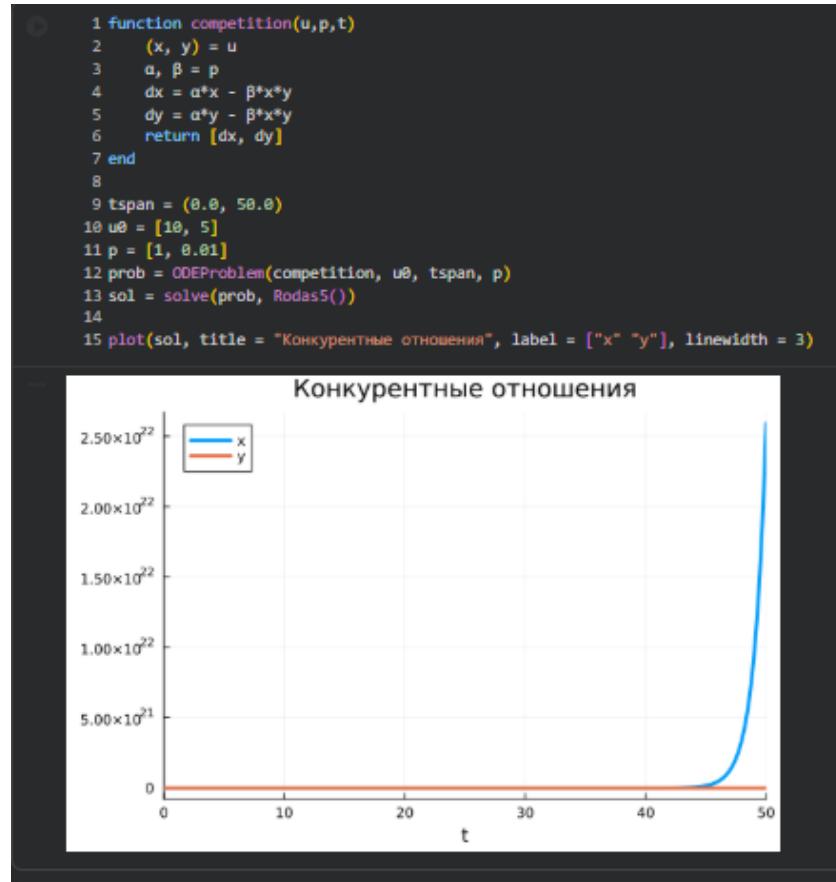


Рис. 4.11: Модель отбора на основе конкурентных отношений

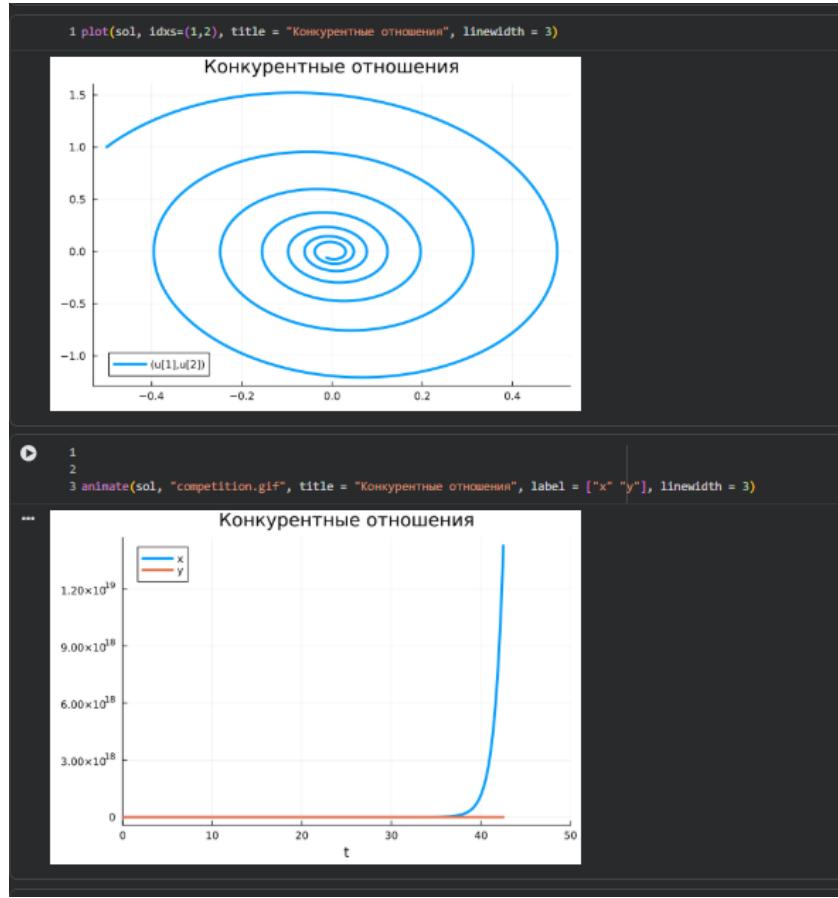


Рис. 4.12: Модель отбора на основе конкурентных отношений

Реализуем на языке Julia модель консервативного гармонического осциллятора:

$$\ddot{x} + \omega_0^2 = 0, x(t_0) = x_0, \dot{x}(t_0) = y_0.$$

Построим соответствующие графики (в том числе с анимацией) и фазовый портрет (рис. 4.13-4.14).

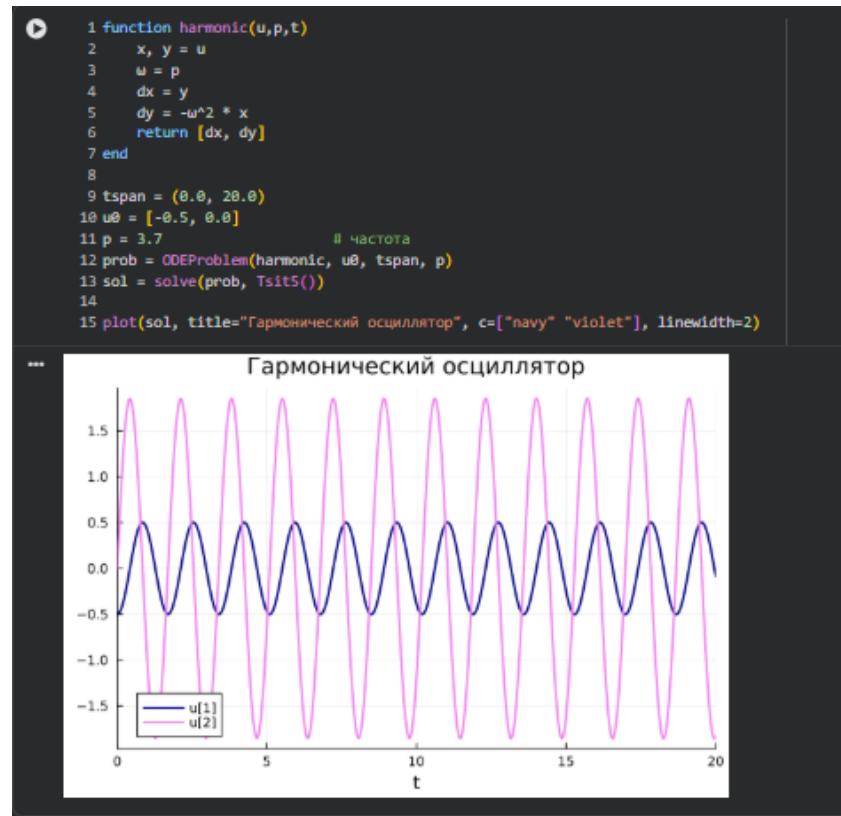


Рис. 4.13: Модель консервативного гармонического осциллятора

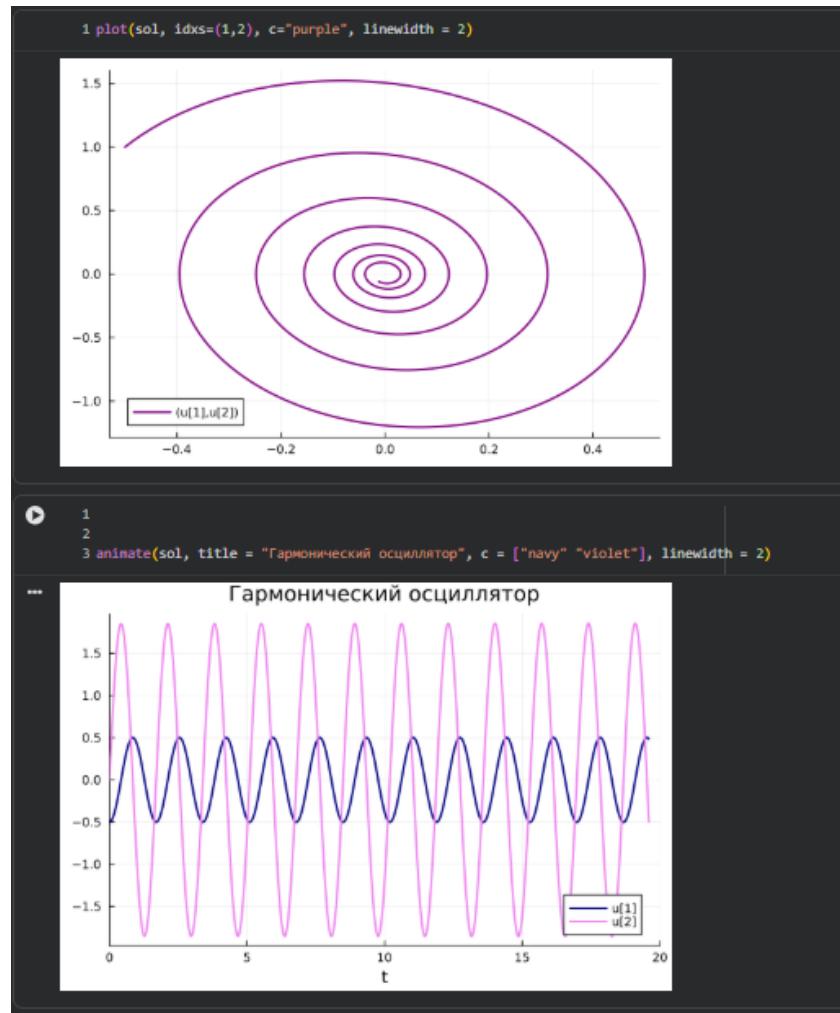


Рис. 4.14: Модель консервативного гармонического осциллятора

Реализуем на языке Julia модель свободных колебаний гармонического осциллятора:

$$\ddot{x} + 2\gamma\dot{x} + \omega_0^2 = 0, x(t_0) = x_0, \dot{x}(t_0) = y_0.$$

Построим соответствующие графики (в том числе с анимацией) и фазовый портрет (рис. 4.15-4.16).

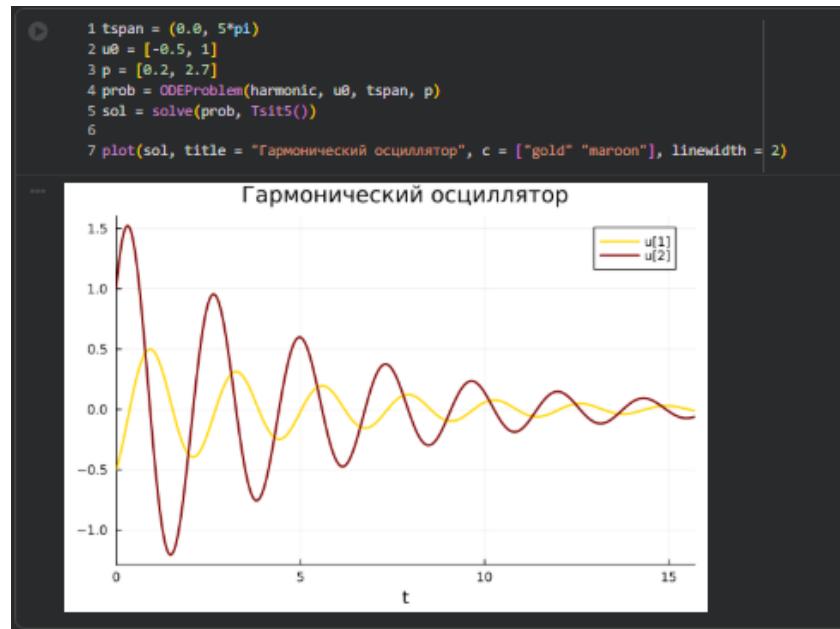


Рис. 4.15: Модель свободных колебаний гармонического осциллятора

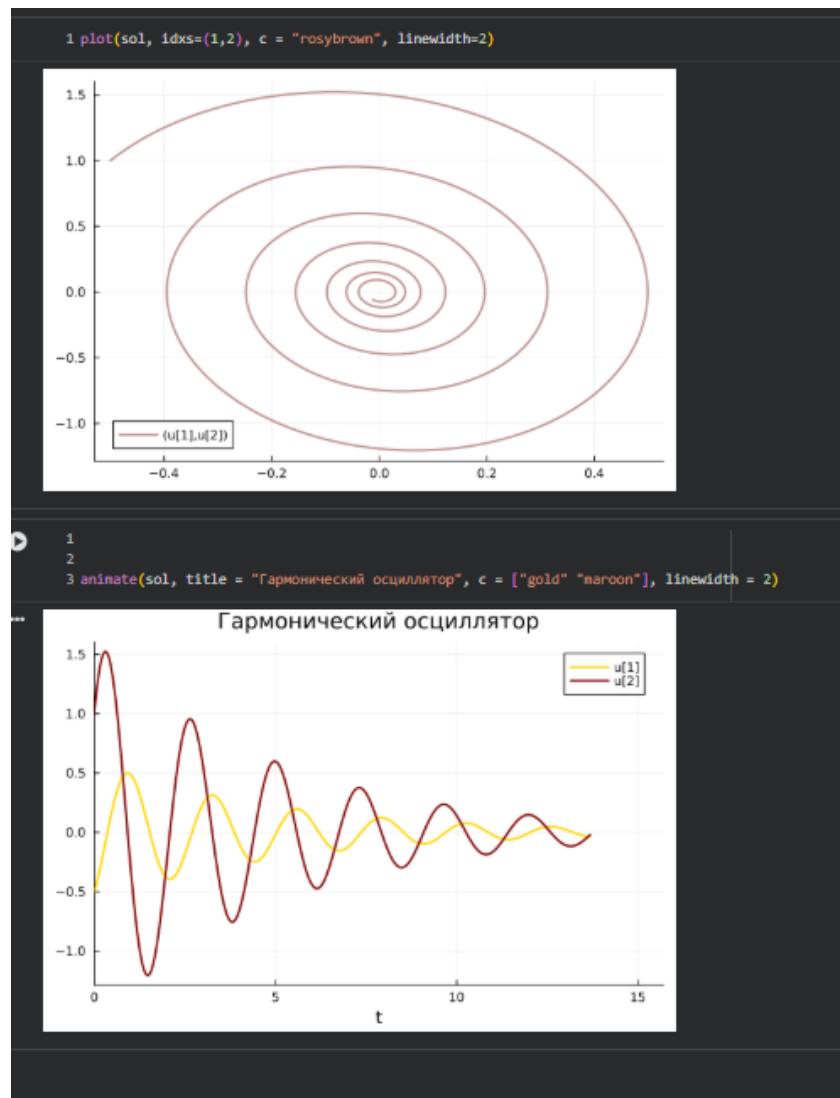


Рис. 4.16: Модель свободных колебаний гармонического осциллятора

## **5 Выводы**

В результате выполнения данной лабораторной работы я освоила специализированные пакеты для решения задач в непрерывном и дискретном времени.

## **Список литературы**

1. JuliaLang [Электронный ресурс]. 2025 JuliaLang.org contributors. URL: <https://julialang.org/> (дата обращения: 11.10.2025).
2. Julia 1.11 Documentation [Электронный ресурс]. 2025 JuliaLang.org contributors. URL: <https://docs.julialang.org/en/v1/> (дата обращения: 11.10.2025).