

Notas de álgebra lineal

Diego Alberto Barceló Nieves
Facultad de Ciencias
Universidad Nacional Autónoma de México

Contenido

1	Nociones básicas de álgebra lineal	5
1.1	Estructuras algebraicas, campos y espacios vectoriales	5

Notación

$\vec{u}, \vec{v}, \vec{w}, \dots$	vectores (elementos de un conjunto vectorial V)
a, b, c, \dots	escalares (elementos de un campo K que define un espacio vectorial)
ab	producto entre los escalares a y b
$a\vec{u}$	producto del vector \vec{u} por el escalar a ^a
\bar{a}	complejo conjugado del escalar a
(x_1, \dots, x_n)	n -tupla como coordenada
$\begin{pmatrix} x_1 & \dots & x_n \end{pmatrix}^T$	n -tupla como vector columna
$V + W$	suma de los espacios vectoriales V y W
$V \oplus W$	suma directa de los espacios vectoriales V y W
$\langle G \rangle$	espacio vectorial generado por el conjunto vectorial G
<i>l.i.</i>	linealmente independiente
<i>l.d.</i>	linealmente dependiente
$\dim(V)$	dimensión del espacio vectorial V
$\langle \vec{u}, \vec{v} \rangle$	producto escalar del vector \vec{u} con el vector \vec{v}
$u_i v_i \equiv \sum_{i=1}^n u_i v_i$	<i>notación de Einstein</i> para la suma sobre un índice repetido
$\vec{u} \perp \vec{v}$	ortogonalidad entre los vectores \vec{u} y \vec{v}
$\vec{P}_{\vec{v}}(\vec{u})$	proyección vectorial del vector \vec{u} sobre el vector \vec{v}
$\ \vec{u}\ $	norma del vector \vec{u}
\hat{u}	vector normal

^aAlgunos textos se refieren a esta operación —realizada entre un vector y un escalar, y que da como resultado un vector— como *multiplicación escalar* (o *scalar multiplication*, en inglés); sin embargo, es fácil que esta operación se confunda con la de *producto escalar*, que da como resultado un escalar. Debemos tener esto en mente cuando leamos otros textos de álgebra lineal, tanto en español como en inglés.

Capítulo 1

Nociones básicas de álgebra lineal

1.1 Estructuras algebraicas, campos y espacios vectoriales

El álgebra lineal se puede definir como el estudio de los espacios vectoriales. En esta sección definiremos qué son, así como algunas nociones básicas que guiarán nuestro estudio de este tipo de estructuras algebraicas durante el curso. Antes, discutiremos brevemente qué constituye una estructura algebraica y repasaremos la definición de la estructura de campo —necesaria para definir la de espacio vectorial.

Estructuras algebraicas

¿Qué es el álgebra, y qué es lo que estudia? A menudo en los primeros cursos de álgebra esta cuestión no queda clara. El hecho de que esta área de las matemáticas tenga una historia de evolución que comenzó hace miles de años y continúa hasta hoy en día complica aún más la situación. A pesar de no ser la visión más general que existe, en este curso tomaremos por respuesta que el álgebra es el estudio de estructuras algebraicas.

Antes de definir una estructura algebraica, debemos recordar la siguiente

Definición 1.1.1 Un **par ordenado** de elementos de dos conjuntos A y B es un par de elementos (a, b) , con $a \in A$ y $b \in B$, en donde el orden de los elementos importa; esto es, dos pares ordenados (a, b) , (a', b') son iguales si, y sólo si, tienen los mismos elementos en el mismo orden. Podemos reescribir esta condición utilizando símbolos matemáticos como

$$(a, b) = (a', b') \iff a = a' \wedge b = b'.$$

El **producto cartesiano** de A y B es el conjunto de pares ordenados

$$A \times B := \{(a, b) \mid a \in A, b \in B\}.$$

En particular, el conjunto $A \times A$ de pares ordenados de elementos de A se denota por A^2 . Recursivamente, para toda $n \geq 2$ definimos el conjunto $A^n := A^{n-1} \times A$. Para simplificar la notación, identificaremos a A^n con el **conjunto de n -tuplas** de elementos de A

$$A^n \simeq \{(a_1, a_2, \dots, a_n) \mid a_1, a_2, \dots, a_n \in A\}.$$

Definición 1.1.2

- (a) Una **estructura algebraica** es un conjunto $A \neq \emptyset$ con (al menos) una operación en A y una colección (posiblemente vacía) de relaciones en A . Denotamos a una estructura algebraica formada por un conjunto A , operaciones $\star, *$ y una relación \sim , como $(A, \star, *, \sim)$.
- (b) Una **operación binaria** en un conjunto $A \neq \emptyset$ es una función que toma pares ordenados de A y produce un elemento de A como resultado, i.e., $\star : A \times A \rightarrow A$.
- (c) Decimos que una operación binaria $\star : A \times A \rightarrow A$:

(c1) es **asociativa** si, para cualesquiera $a, b, c \in A$, se tiene que

$$(a \star b) \star c = a \star (b \star c); \quad (1.1.1)$$

(c2) tiene un elemento **identidad** (o **neutro**) si existe $e \in A$ tal que, para todo $a \in A$,

$$e \star a = a = a \star e;$$

(c3) tiene **elementos inversos** si existe un elemento identidad $e \in A$ y, para cualquier $a \in A$, existe $b \in A$ tal que

$$ab = e = ba;$$

(c4) es **conmutativa** si, para cualesquiera $a, b \in A$, se tiene que

$$a \star b = b \star a;$$

- (d) Sean $\star : A \times A \rightarrow A$ una operación binaria y $\emptyset \neq B \subseteq A$. Decimos que B es **cerrado bajo la operación binaria** \star si, para cualesquiera $x, y \in B$,

$$x \star y \in B;^a$$

- (e) Sean $A \neq \emptyset$ y $\star : A \times A \rightarrow A, * : A \times A \rightarrow A$ operaciones binarias en A . Decimos que \star se **distribuye con respecto a** $*$ si, para cualesquiera $a, b, c \in A$,

$$a \star (b * c) = (a \star b) * (a \star c).$$

^aEquivalentemente, $\emptyset \neq B \subseteq A$ es **cerrado bajo la operación binaria** $\star : A \times A \rightarrow A$ si la imagen de la restricción $\star|_{B \times B}$ está contenida en B .

Observación 1.1.3 Por definición, la relación de “ser inverso bajo una operación binaria” es simétrica. Es decir, a es inverso de b bajo la operación \star si, y sólo si, b es inverso de a bajo \star . Más aún, por definición, el elemento identidad de una operación, si existe, siempre es su propio inverso bajo esa operación. Frecuentemente diremos simplemente **identidad** o **neutro** para referirnos al elemento identidad de una operación, así como **estructura** para referirnos a una estructura algebraica.

Ejemplo 1.1.4 Para cualquier conjunto arbitrario A , su conjunto potencia $\mathcal{P}(A)$ junto con las operaciones de unión e intersección de conjuntos (\cup y \cap , respectivamente) y la relación de contención (\subseteq) forma una estructura algebraica, que podemos escribir explícitamente como $(\mathcal{P}(A), \cup, \cap, \subseteq)$. Observemos que ambas operaciones son binarias, asociativas y conmutativas, como seguramente viste en tu curso de Álgebra.

Ejercicio 1. Consideremos la estructura algebraica $(\mathcal{P}(A), \cup, \cap, \subseteq)$, donde A es un conjunto arbitrario. ¿Quiénes son los elementos neutros de \cup y \cap ? Demuéstralo.

El conjunto de los números naturales (\mathbb{N}) junto con la operación de suma $(+)$ y la relación “menor o igual que” (\leq) forma una estructura algebraica $(\mathbb{N}, +, \leq)$. Observemos que, en este caso, $+$ es una operación binaria, asociativa y conmutativa. Si incluimos al número 0 en el conjunto \mathbb{N} , entonces 0 es el elemento identidad de la suma, y es el único elemento de \mathbb{N} que tiene inverso (¿Por qué?).

Ejercicio 2. Consideremos la estructura algebraica $(\mathbb{N}, +, \leq)$, donde $0 \in \mathbb{N}$. Demuestra que $\{0\}$ es el único subconjunto finito \mathbb{N} cerrado bajo la suma.

El conjunto de los números enteros junto con las operaciones de suma y multiplicación forma una estructura algebraica $(\mathbb{Z}, +, \cdot)$. Similarmente, los conjuntos de los números racionales y los reales con las mismas operaciones —entre números racionales y reales, respectivamente— forman las estructuras $(\mathbb{Q}, +, \cdot)$ y $(\mathbb{R}, +, \cdot)$. Claramente, estas tres estructuras son distintas, pues los conjuntos que los forman son distintos. Sin embargo, $(\mathbb{Q}, +, \cdot)$ y $(\mathbb{R}, +, \cdot)$ forman el mismo *tipo* de estructura algebraica puesto que, como veremos más adelante, sus operaciones cumplen las mismas propiedades. Estudiaremos este tipo de estructura, conocida como *campo*, en la siguiente sección, como un primer paso hacia la definición de otro tipo de estructura conocida como *espacio vectorial* que definiremos más adelante. Además, veremos que no se necesitan relaciones para definir a estos tipos de estructuras. Por lo tanto, de ahora en adelante asumiremos que nuestras estructuras algebraicas no tienen relaciones.

Antes de definir estos tipos de estructuras algebraicas, veremos algunas nociones generales de estructuras que nos serán de utilidad tanto al estudiar campos como espacios vectoriales.

Proposición 1.1.5 Sea $\star : A \times A \rightarrow A$ una operación binaria asociativa. Entonces, las expresiones finitas de la forma

$$a_1 \star a_2 \star \cdots \star a_{n-1} \star a_n$$

con $a_1, a_2, \dots, a_n \in A$, están bien definidas; es decir, son libres de ambigüedad.

Demostración. Demostraremos esto por inducción. Nuestra base inductiva será el caso $n = 3$ pues, dado que \star es asociativa, se sigue directamente de la ec. (1.1.1).

Sean $n \geq 3$ y supongamos que, para cualesquiera $a_1, a_2, \dots, a_n \in A$, la expresión

$$a_1 \star a_2 \star \cdots \star a_{n-1} \star a_n \tag{1.1.2}$$

está bien definida. Esta será nuestra hipótesis de inducción.

Ahora, consideremos dos expresiones e y f formadas por elementos $a_1, a_2, \dots, a_n, a_{n+1} \in A$. Sin pérdida de generalidad, podemos suponer que

$$\begin{aligned} e &= (a_1 \star \cdots \star a_i) \star (a_{i+1} \star \cdots \star a_{n+1}), \\ f &= (a_1 \star \cdots \star a_j) \star (a_{j+1} \star \cdots \star a_{n+1}), \end{aligned}$$

con $i \leq j \leq n$, donde, por hipótesis de inducción, las expresiones entre paréntesis están bien definidas. Si $i = j$, se sigue directamente que $e = f$, por lo que supondremos que $i < j$. Entonces, nuevamente por la hipótesis de inducción, tenemos que

$$\begin{aligned} e &= (a_1 \star \cdots \star a_i) \star ((a_{i+1} \star \cdots \star a_j) \star (a_{j+1} \star \cdots \star a_{n+1})), \\ f &= ((a_1 \star \cdots \star a_i) \star (a_{i+1} \star \cdots \star a_j)) \star (a_{j+1} \star \cdots \star a_{n+1}). \end{aligned}$$

Luego, por la asociatividad de \star , concluimos que $e = f$. □

Proposición 1.1.6 Sean (A, \star) una estructura algebraica con una operación binaria y un elemento identidad $e \in A$ de \star . Entonces

- (a) e es único;
- (b) si la operación \star es asociativa y $a \in A$ tiene un inverso b bajo \star , entonces b es único.
- (c) si la operación \star es asociativa y todos los elementos de A tienen inversos bajo \star entonces, para cualesquiera $a, b, c \in A$, se tiene que $a \star c = b \star c$ si, y sólo si, $a = b$. (Ley de Cancelación)

Demostración.

- (a) Supongamos que $e' \in A$ es un elemento identidad de \star . Entonces $e = e \star e' = e'$. Por lo tanto, el elemento identidad e de \star es único.
- (b) Supongamos que \star es asociativa, $a \in A$ y que existe $b \in A$ tal que b es inverso de a bajo \star . Adicionalmente, supongamos que $b' \in A$ es un inverso de a bajo \star . Entonces

$$\begin{aligned}
 b &= b \star e && (e \text{ es neutro}) \\
 &= b \star (a \star b') && (b' \text{ es inverso de } a) \\
 &= (b \star a) \star b' && (\star \text{ es asociativa}) \\
 &= e \star b' && (b \text{ es inverso de } a) \\
 &= b'.
 \end{aligned}$$

Por lo tanto, los elementos inversos bajo \star , si existen, son únicos.

- (c) Supongamos que \star es asociativa y que todos los elementos de A tienen inversos bajo \star . Sean $a, b, c \in A$ tales que $a \star c = b \star c$ y sea $c' \in A$ el elemento inverso de c bajo \star . Entonces,

$$\begin{aligned}
 a \star c = b \star c &\iff (a \star c) \star c' = (b \star c) \star c' \\
 &\iff a \star (c \star c') = b \star (c \star c') \\
 &\iff a \star e = b \star e \\
 &\iff a = b.
 \end{aligned}$$

Más aún, haciendo un procedimiento análogo, podemos demostrar que $c \star a = c \star b$ si, y sólo si, $a = b$.

□

Campos

Un campo es un tipo de estructura algebraica que formaliza varias de las nociones intuitivas que adquirimos durante nuestra educación básica sobre la aritmética en los números reales; esto es, que la suma y la multiplicación son operaciones binarias, asociativas y conmutativas, que la multiplicación se distribuye con respecto a la suma, y que el 0 y el 1 son números “especiales” en cierto sentido, el cual precisaremos más adelante.

Es probable que hayas visto este tipo de estructura explícitamente en tu curso de Álgebra y/o implícitamente en tu curso de Cálculo I (a través de los *axiomas de campo* —o *de cuerpo*— para los números reales); sin embargo, a continuación mencionaremos su definición y estudiaremos los dos ejemplos de campos que más utilizaremos durante este curso: el campo real y el complejo.

Definición 1.1.7 Un **campo** es un conjunto, que suele denotarse por K , con dos operaciones binarias llamadas **suma** y **multiplicación**, denotadas por $+$ y \cdot , respectivamente, tales que cumplen las siguientes propiedades, conocidas como los *axiomas de campo* o *de cuerpo*:

$$\forall a, b, c \in K, \quad a + (b + c) = (a + b) + c \quad \wedge \quad a \cdot (b \cdot c) = (a \cdot b) \cdot c \quad \text{Asociatividad}$$

$$\exists 0, 1 \in K \text{ t.q.}, \forall a \in K, \quad a + 0 = a = 0 + a \quad \wedge \quad 1 \cdot a = a = a \cdot 1 \quad \text{Identities}^a$$

$$\forall a, b \in K, \quad a + b = b + a \quad \wedge \quad a \cdot b = b \cdot a \quad \text{Conmutatividad}$$

$$\forall a \in K, \exists -a \in K \text{ t.q.} \quad a + (-a) = 0 \quad \text{Inversos aditivos}^b$$

$$\forall a \neq 0 \in K, \exists a^{-1} \in K \text{ t.q.} \quad a \cdot a^{-1} = 1 \quad \text{Inversos multiplicativos}^c$$

$$\forall a, b, c \in K, \quad a \cdot (b + c) = a \cdot b + a \cdot c \quad \text{Distributividad.}$$

^aPor el inciso (a) de la Proposición ??, sabemos que los elementos identidad de operaciones binarias en estructuras algebraicas son únicos. Por convención, se suele denotar al neutro aditivo de un campo como 0 y al neutro multiplicativo, como 1.

^bPor el inciso (c) de la Proposición ??, sabemos que los inversos, si existen, son únicos. Por convención, si a es elemento de un campo, su inverso aditivo suele denotarse por $-a$.

^cPor convención, si a es un elemento de un campo distinto del neutro aditivo, su inverso multiplicativo suele denotarse por a^{-1} ó $\frac{1}{a}$.

Observación 1.1.8 Resumiendo, una estructura algebraica $(K, +, \cdot)$ es un campo si:

- $+$ es una operación binaria, asociativa, conmutativa, con un elemento identidad y con inversos aditivos para **todos sus elementos**;
- \cdot es una operación binaria, asociativa, conmutativa, con un elemento identidad y con inversos multiplicativos para **todos sus elementos excepto el neutro aditivo**;
- \cdot se distribuye con respecto a $+$.

Nótese la asimetría en la propiedad de existencia de inversos aditivos en ambas operaciones: el neutro aditivo *no* requiere tener inverso multiplicativo, mientras que *todos* los elementos deben tener inversos aditivos.

Ejemplo 1.1.9 (El campo real) El conjunto de los números reales \mathbb{R} junto con las operaciones de suma y multiplicación (que aprendimos desde la educación básica) cumplen todas las propiedades enlistadas en la Definición 1.1.7, por lo que forman un campo $(\mathbb{R}, +, \cdot)$, conocido como el **campo real**. Este campo puede ser representado geométricamente con la recta real, como en la Figura 1.1.

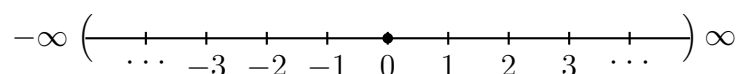


Figura 1.1: Representación del campo real con la recta real.

Para ver el ejemplo del campo complejo, necesitamos primero la siguiente

Definición 1.1.10 El conjunto de los números complejos se define como

$$\mathbb{C} := \{a + ib \mid a, b \in \mathbb{R}\}, \quad i := +\sqrt{-1}.$$

Sea $z = a + ib$ un número complejo. Decimos que a es su **parte real** y que b es su **parte imaginaria**. A los números complejos con parte real nula, i.e., aquellos de la forma $0 + ib, b \in \mathbb{R}$, se les conoce como números **imaginarios**^a. El **conjugado** de un número complejo de $z = a + ib$ es

$$\bar{z} = a - ib,$$

y su **valor absoluto** o **módulo** es

$$|z| = +\sqrt{z\bar{z}}.$$

^aGauss prefería llamarles números *laterales*, ya que creía que era un nombre más intuitivo, y que llamarles “imaginarios” les dotaba de una opacidad misteriosa e innecesaria. Sugiero ver este video introductorio (o la serie completa, llamada *Imaginary Numbers Are Real*) para perderles el miedo a los números imaginarios: <https://www.youtube.com/watch?v=T647CGsu0VU>.

Ejemplo 1.1.11 (El campo complejo) Apoyándonos en las operaciones del campo real, podemos definir la suma y multiplicación entre números complejos como¹ sigue

$$\begin{aligned}(a + ib) + (q + ir) &:= (a + q) + i(b + r), \\ (a + ib)(q + ir) &:= (aq - br) + i(ar + bq).\end{aligned}$$

Así mismo, apoyándonos en el campo real, podemos comprobar que el conjunto \mathbb{C} junto con estas dos operaciones forma un campo.

Ejercicio 3. Prueba que \mathbb{C} , con las operaciones de suma y multiplicación definidas anteriormente, forma un campo.

Nota Sea $(K, +, \cdot)$ un campo.

- (a) Frecuentemente denotaremos a un campo simplemente por su conjunto subyacente (e.g. el campo K) y escribiremos la multiplicación implícitamente, omitiendo el símbolo “ \cdot ”.
- (b) Por la Proposición 1.1.5 tenemos que, para cualquier $a \in K$ y $n \geq 1$, las expresiones recursivas

$$\begin{aligned}1a &:= a, \\ na &:= a + (n - 1)a,\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}a^1 &:= a, \\ a^n &:= a(a^{n-1}),\end{aligned}$$

están bien definidas, pues la suma y la multiplicación en un campo son operaciones binarias asociativas.

Ejercicio 4. Sean K un campo y $0 \neq a \in K$. Demuestra que, para cualquier $n \geq 1$,

$$(a^{-1})^n = (a^n)^{-1}.$$

¹Nótese que la definición de multiplicación es igual al desarrollo de $(a + ib)(c + id)$ como producto de binomios.

Subcampos

Definición 1.1.12 Sea $(K, +, \cdot)$ un campo. Si $S \subseteq K$ es tal que las operaciones de suma y multiplicación en K restringidas al dominio $S \times S$ forman un campo, decimos que $(S, +, \cdot)$ es un *subcampo* de $(K, +, \cdot)$.

Observación 1.1.13

- (1) Todo campo K es trivialmente un subcampo de sí mismo.
- (2) Si hacemos una identificación entre el conjunto de los números reales y los números complejos de la forma $a + i0 \in \mathbb{C}$, $a \in \mathbb{R}$, entonces podemos considerar a $(\mathbb{R}, +, \cdot)$ como un subcampo de $(\mathbb{C}, +, \cdot)$.

En efecto: Si restringimos las operaciones de suma y multiplicación en el campo complejo al conjunto $\{z \in \mathbb{C} \mid z = a + i0, a \in \mathbb{R}\}$, entonces estas operaciones son idénticas a las operaciones de suma y multiplicación en el campo real.

Prácticamente todas las operaciones que realizamos cotidianamente como calcular fechas, dar cambio, aproximar áreas, repartir comida, etc., toman lugar en un campo. Es decir, las ideas intuitivas que nos formamos durante la educación básica de que la suma siempre debe ser conmutativa y asociativa —al igual que la multiplicación—, que existe la resta y la división, que el 0 y el 1 son números “especiales” en cierto sentido y que siempre se cumple la propiedad de distributividad, son un *hecho* para cualquier estructura de campo. Sin embargo, estas mismas ideas intuitivas *no siempre se cumplen en otros tipos de estructuras algebraicas* —algunas de las cuales veremos más adelante—, ¡así que no te confíes!

Espacios vectoriales

El conjunto de soluciones de ciertos tipos de problemas que aparecen frecuentemente en varias áreas de las matemáticas, la física, la computación y la biomedicina tienen estructura de espacio vectorial, por lo que el conocimiento de la teoría de los espacios vectoriales —es decir, del álgebra lineal— se puede traducir en aplicaciones directas en dichas áreas.

Definición 1.1.14 Un **espacio vectorial** sobre un **campo** K es un conjunto V con dos operaciones llamadas **adición** o **suma vectorial** y **producto de un vector por un escalar** que satisfacen las siguientes propiedades, conocidas como los *axiomas de los espacios vectoriales*:

$\forall \vec{u}, \vec{v} \in V \quad \exists \vec{u} + \vec{v} \in V$	Cerradura de la adición
$\forall \vec{v} \in V, a \in K \quad \exists a\vec{v} \in V$	Cerradura del producto de un vector por un escalar
$\forall \vec{u}, \vec{v}, \vec{w} \in V \quad \vec{u} + (\vec{v} + \vec{w}) = (\vec{u} + \vec{v}) + \vec{w}$	Asociatividad de la adición
$\forall \vec{u}, \vec{v} \in V \quad \vec{u} + \vec{v} = \vec{v} + \vec{u}$	Conmutatividad de la adición
$\exists \vec{0} \in V \text{ t.q. } \vec{v} + \vec{0} = \vec{v} \quad \forall \vec{v} \in V$	Elemento identidad de la adición (neutro aditivo)
$\forall \vec{v} \in V \quad \exists -\vec{v} \in V \text{ t.q. } \vec{v} + (-\vec{v}) = \vec{0}$	Elemento inverso de la adición (inverso aditivo)
$a(b\vec{v}) = (ab)\vec{v} \quad \forall a, b \in K, \vec{v} \in V$	Compatibilidad del producto de un vector por un escalar con el producto entre escalares
$\exists 1 \in K \quad \text{t.q. } 1\vec{v} = \vec{v} \quad \forall \vec{v} \in V$	Elemento identidad del producto de un vector por un escalar
$a(\vec{v} + \vec{w}) = a\vec{v} + a\vec{w} \quad \forall \vec{v}, \vec{w} \in V, a \in K$	Distributividad del producto de un vector por un escalar con respecto a la adición vectorial
$(a + b)\vec{v} = a\vec{v} + b\vec{v} \quad \forall a, b \in K, \vec{v} \in V$	Distributividad del producto de un vector por un escalar con respecto a la suma escalar.

A los elementos $a, b \in K$ del campo utilizado para definir el espacio vectorial se les llama **escalares**, a los elementos $\vec{u}, \vec{v}, \vec{w} \in V$ que cumplen todas las propiedades anteriores se les llama **vectores**, y el conjunto V es llamado **conjunto vectorial**.

Observación 1.1.15

- (1) La definición matemática de *vectores* como *elementos cualesquiera de un conjunto V que, junto con un campo K y las operaciones $+: V \times V \rightarrow V$ (suma vectorial) y $\cdot: K \times V \rightarrow V$ (producto de un vector por un escalar), cumplen las propiedades de un espacio vectorial* es muy distinta a la definición de vector como *elemento con magnitud, dirección y sentido (y, más precisamente, que además es invariante bajo rotaciones propias e impropias)* utilizada en algunas áreas de la física, siendo la primera definición más general.
- (2) La definición de *espacio vectorial* incluye dos operaciones *nuevas* (con respecto a las operaciones de campo) con una importante diferencia entre ellas: una es solamente entre los elementos del conjunto V (suma vectorial) y, la otra, entre los elementos del conjunto V y el campo K (producto de un vector por un escalar). Sin embargo, *ambas dan como resultado un vector en V* .
- (3) Así como la definición de *campo* incluye un conjunto K con dos operaciones (suma y producto) entre sus elementos que cumplen propiedades específicas, la definición de *espacio vectorial* incluye un conjunto V y un *campo* K con dos operaciones (suma vectorial y producto de un vector por un escalar) entre sus elementos que cumplen propiedades específicas.

Nota Denotaremos a un espacio vectorial formado por un conjunto de vectores V y un campo K como (V, K) , o simplemente V cuando sea claro sobre qué campo está definido.

Los ejemplos de espacios vectoriales más sencillos —y, a menudo, más útiles— se siguen de una muy importante relación existente entre las definiciones de [campo](#) y [espacio vectorial](#).

Ejercicio 5. Sea $(K, +, \cdot)$ un campo. Demuestra que (K, K) forma un espacio vectorial, con las operaciones de suma vectorial y producto de un vector por un escalar dadas por la suma y la multiplicación en el campo, respectivamente.

Ejemplo 1.1.16 (Espacios vectoriales)

- (1) Por el Ejercicio 5 tenemos que cualquier campo forma un espacio vectorial sobre sí mismo. En particular, (\mathbb{R}, \mathbb{R}) y (\mathbb{C}, \mathbb{C}) son espacios vectoriales.
- (2) Consideremos el conjunto \mathbb{R}^2 . Aprovechando las operaciones de suma y multiplicación en el campo real, podemos definir una operación $+: \mathbb{R}^2 \times \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$ como

$$(x_1, x_2) + (y_1, y_2) := (x_1 + y_1, x_2 + y_2)$$

y una operación $\cdot: \mathbb{R} \times \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$ como

$$a(x_1, x_2) := (ax_1, ax_2).$$

Se puede verificar que, con estas operaciones, \mathbb{R}^2 forma un espacio vectorial sobre el campo real, en el cual el neutro aditivo es $(0, 0) \in \mathbb{R}^2$ y el inverso aditivo de $(x_1, x_2) \in \mathbb{R}^2$ es $(-x_1, -x_2) \in \mathbb{R}^2$. Esto se debe a que definimos las nuevas operaciones “entrada por entrada”, por lo que la demostración de que $(\mathbb{R}^2, \mathbb{R})$ es un espacio vectorial realmente es análoga a la del Ejercicio 5.

Del inciso (2) del Ejemplo 1.1.16 notamos que, para cualquier entero positivo n , podemos definir operaciones $+: \mathbb{R}^n \times \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$ y $\cdot: \mathbb{R} \times \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$ de forma análoga a las anteriores, obteniendo así un espacio vectorial $(\mathbb{R}^n, \mathbb{R})$. Resumimos esto como el siguiente

Corolario 1.1.17 Sean K un campo y n un entero positivo. Entonces (K^n, K) es un espacio vectorial, definiendo las operaciones de suma vectorial y producto de un vector por un escalar entrada por entrada.

Ejemplo 1.1.18 (Más espacios vectoriales)

- (1) Por el Corolario 1.1.17, se sigue que $(\mathbb{C}^n, \mathbb{C})$ es un espacio vectorial para cualquier $n \geq 1$.
- (2) El conjunto P^n de todas las funciones polinomiales reales de una variable real de grado n , i.e., con regla de correspondencia de la forma

$$f(x) = c_1x^1 + c_2x^2 + \dots + c_nx^n, \quad c_i \in \mathbb{R}, \quad i \in \{1, 2, \dots, n\}$$

y con un mismo dominio \mathcal{D} forma un espacio vectorial sobre el campo real. Aquí, las definiciones de suma vectorial y de producto de un vector por un escalar se siguen naturalmente de la definición de la suma de funciones $(f + g)(x) := f(x) + g(x)$ y del producto de una función arbitraria $f(x)$ por una función constante a , respectivamente, vistas en Cálculo —las cuales aplican para las intersecciones de los dominios. El elemento identidad de la suma vectorial (neutro aditivo) en este espacio es la función constante cero $f(x) = 0 \quad \forall x \in \mathcal{D}$ y el inverso aditivo de una función $g(x)$ es $-g(x)$. Observemos que, en este caso, los *vectores* de nuestro espacio vectorial *son funciones* (en particular, en este ejemplo, funciones polinomiales).

- (3) El conjunto de todas las funciones de una variable real derivables y con derivada continua (i.e., funciones de clase C^1) sobre el campo real forma un espacio vectorial². Esto probablemente lo viste de manera implícita en tu curso de cálculo diferencial de una variable, cuando viste los teoremas de derivadas de una suma/multiplicación/división de funciones (también conocido como *álgebra de derivadas*) para funciones de este tipo. Las operaciones en este espacio vectorial, así como los elementos identidad (neutros) e inversos, se definen de la misma forma que en el ejemplo de las funciones polinomiales.

Ejercicio 6. Sea $(S, +, \cdot)$ un subcampo de $(K, +, \cdot)$. Demuestra que (K, S) forma un espacio vectorial. En particular, se sigue que (\mathbb{C}, \mathbb{R}) es un espacio vectorial.

Para futura referencia, dejamos la siguiente definición.

Definición 1.1.19 Un **espacio vectorial real (complejo)** es aquel definido sobre el campo real (complejo) o, equivalentemente, aquel donde los escalares son los números reales (complejos).

Para ver más ejemplos de espacios vectoriales puedes consultar, por ejemplo, *Linear Algebra* de Friedberg (págs. 8-11.) o *Linear Algebra: A Modern Introduction* de Poole (págs. 430-432), entre otros. Ahora, veamos algunas propiedades de los espacios vectoriales.

Lema 1.1.20 (Ley de Cancelación para espacios vectoriales) Sean V un espacio vectorial y $\vec{x}, \vec{y}, \vec{z} \in V$ tales que

$$\begin{aligned}\vec{x} + \vec{z} &= \vec{y} + \vec{z} \\ \text{ó} \\ \vec{z} + \vec{x} &= \vec{z} + \vec{y}.\end{aligned}$$

Entonces, $\vec{x} = \vec{y}$.

Demostración. Se sigue la Ley de Cancelación (inciso (c) de la Proposición 1.1.6) ya que, por definición de espacio vectorial, la suma vectorial es asociativa y todos los elementos de V tienen elementos inversos bajo esta operación. \square

Teorema 1.1.21 Sea (V, K) un espacio vectorial arbitrario con $\vec{v} \in V$ y $a \in K$. Entonces, tenemos que:

- (a) $0\vec{v} = \vec{0}$;
- (b) $a\vec{0} = \vec{0}$;
- (c) $(-a)\vec{v} = -(a\vec{v}) = a(-\vec{v})$.

Demostración.

- (a) Por la propiedad de cerradura del producto de un vector por un escalar, sabemos que $0\vec{v} \in V$. Ahora, observemos que

$$\begin{aligned}0\vec{v} + 0\vec{v} &= (0 + 0)\vec{v} && \text{(distributividad)} \\ &= 0\vec{v} \\ &= 0\vec{v} + \vec{0}, && \text{(neutro aditivo)}\end{aligned}$$

²En general, el conjunto de funciones de clase C^n sobre el campo \mathbb{R} forma un espacio vectorial. A pesar de que, estrictamente hablando, C^1 y C^n son *clases* y no conjuntos, en este curso ignoraremos este tecnicismo.

donde la primera igualdad se sigue de la distributividad de la suma de escalares con respecto al producto de un vector por un escalar. Por ende, tenemos que $0\vec{v} + 0\vec{v} = 0\vec{v} + \vec{0}$. Luego, de la Ley de Cancelación para espacios vectoriales (Lema 1.1.20) se sigue que $0\vec{v} = \vec{0}$.

(b) Observemos que

$$\begin{aligned} a\vec{0} + a\vec{0} &= a(\vec{0} + \vec{0}) \\ &= a\vec{0} \\ &= a\vec{0} + \vec{0}, \end{aligned}$$

donde la primera igualdad se sigue de la distributividad de la suma vectorial con respecto al producto de un vector por un escalar. Por ende, tenemos que $a\vec{0} + a\vec{0} = a\vec{0} + \vec{0}$. Luego, de la Ley de Cancelación para espacios vectoriales (Lema 1.1.20) se sigue que $a\vec{0} = \vec{0}$.

(c) Observemos que

$$\begin{aligned} \vec{0} &= 0\vec{v} \\ &= (a + (-a))\vec{v} \\ &= a\vec{v} + (-a)\vec{v}, \end{aligned}$$

donde se utilizó el inciso (a), la propiedad de existencia de inversos aditivos en un campo y la distributividad de la suma de escalares con respecto al producto de un vector por un escalar. De la ecuación $a\vec{v} + (-a)\vec{v} = \vec{0}$ y la conmutatividad de la suma vectorial se sigue que $(-a)\vec{v} = -(a\vec{v})$. Análogamente, tenemos que

$$\begin{aligned} \vec{0} &= a\vec{0} \\ &= a(\vec{v} + (-\vec{v})) \\ &= a\vec{v} + a(-\vec{v}), \end{aligned}$$

donde se utilizó el inciso (b), la propiedad de existencia de inversos aditivos en un espacio vectorial y la distributividad de el producto de un vector por un escalar con respecto a la suma vectorial. De la ecuación $a\vec{v} + a(-\vec{v}) = \vec{0}$ y la conmutatividad de la suma vectorial se sigue que $a(-\vec{v}) = -(a\vec{v})$. Por ende, $(-a)\vec{v} = -(a\vec{v}) = a(-\vec{v})$.

□

Para complementar la discusión al respecto de qué es un vector y apreciar cómo funcionan las operaciones de los espacios vectoriales (suma vectorial y producto de un vector por un escalar) de manera visual, sugiero ver el siguiente video: https://www.youtube.com/watch?v=fNk_zzaMoSs.

Más adelante veremos otras operaciones en espacios vectoriales que se pueden definir entre vectores y escalares; sin embargo, la suma vectorial y el producto de un vector por un escalar son las únicas necesarias para *definir* a los espacios vectoriales, por lo que nos referiremos a ellas como las operaciones *esenciales* de los espacios vectoriales.

Interpretación geométrica de las operaciones esenciales de los espacios vectoriales

Como se mencionó en una nota al final de la sección ?? —de la cual retomaremos muchas ideas a continuación—, podemos desarrollar nuestra intuición sobre muchos temas del álgebra lineal trabajando en espacios vectoriales *visualizables*, para luego extenderla a espacios vectoriales más generales. Por ende, ahora haremos hincapié en la interpretación geométrica de las operaciones de suma vectorial y producto de un vector por un escalar en el espacio vectorial real \mathbb{R}^2 , así como en el espacio vectorial complejo \mathbb{C} .

El espacio vectorial real \mathbb{R}^2

En geometría analítica aprendimos que, con la ayuda de un sistema de coordenadas, podemos formar una correspondencia uno a uno (o *biunívoca*) entre pares ordenados (a, b) con entradas reales³ y puntos del plano cartesiano $\mathbb{R} \times \mathbb{R}$. En particular, si tomamos el sistema de coordenadas cartesianas, entonces a cualquier par ordenado de entradas reales (a, b) le corresponde un punto en el plano cartesiano $\mathbb{R} \times \mathbb{R}$ con coordenadas cartesianas (a, b) , y vice versa. En álgebra lineal, es preferible considerar a cada vector $(a, b) \in \mathbb{R}^2$ en una correspondencia biunívoca con la flecha en el plano cartesiano que tiene cola en el origen y punta en la coordenada cartesiana correspondiente al punto (a, b) , como se muestra en la Figura 1.2.

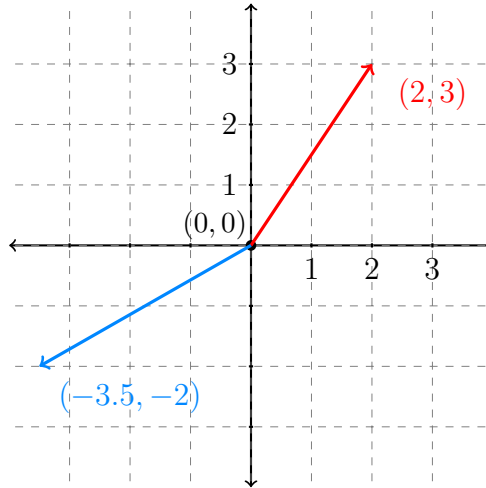


Figura 1.2: Ejemplo de representación de vectores en el plano cartesiano. Los vectores $(-3.5, -2)$ y $(2, 3)$ son representados por flechas que tienen su cola en el origen del plano cartesiano y su punta en las coordenadas correspondientes.

Suma vectorial

Recordemos que, en este espacio, la suma vectorial se define como $(a, b) + (c, d) = (a + c, b + d)$, i.e., entrada por entrada. Podemos calcular, por ejemplo, la suma $(2, 1) + (1, 3) = (3, 4)$. Los tres vectores mencionados se muestran en la Figura 1.3.

Observemos que, visualmente, esto corresponde a trazar uno de los vectores en el plano cartesiano y luego trazar el otro colocando la cola en la punta del vector anterior, como si ése fuese su origen. Nótese que no importa cuál vector trazamos primero y cuál después, lo cual concuerda con la conmutatividad de la suma vectorial (esta misma interpretación geométrica es válida para la suma de tres o más vectores de \mathbb{R}^2 : basta irlos sumando de dos en dos vectores); a esto se le conoce como la *Ley del paralelogramo*. Es decir, la suma de dos vectores $\vec{u}, \vec{v} \in \mathbb{R}^2$ es igual a la diagonal principal del paralelogramo formado por las flechas que los representan.

Ejercicio 7. Muestra intuitivamente que si transportamos a la *otra* diagonal del paralelogramo hasta el origen (lo cual se puede hacer de dos maneras distintas), obtenemos a las representaciones de los vectores $\vec{u} - \vec{v}$ y $\vec{v} - \vec{u}$.

Producto de un vector por un escalar

³Es decir, con $a, b \in \mathbb{R}$.

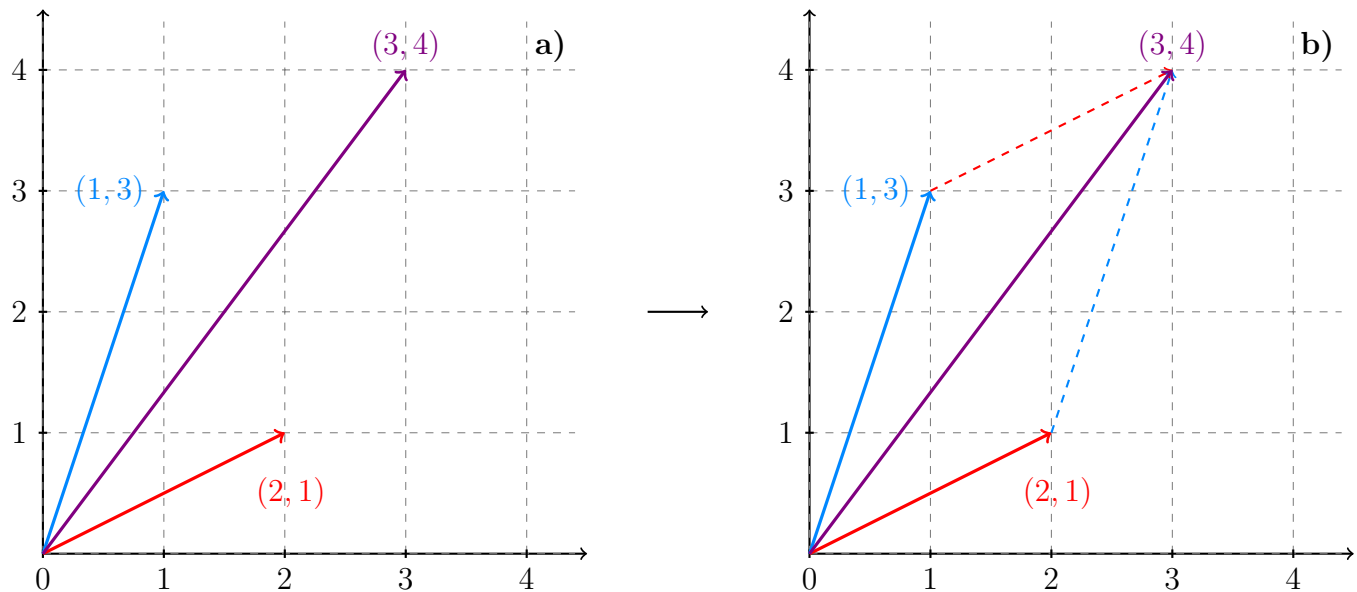


Figura 1.3: Interpretación geométrica de la suma vectorial en el espacio vectorial real \mathbb{R}^2 . En la subfigura **a)** se observan los vectores $(1, 3)$ y $(2, 1)$, así como el vector resultante de la suma de los dos anteriores, $(3, 4)$. En la subfigura **b)** observamos la llamada *Ley del paralelogramo* para la suma de dos vectores.

Ahora, recordemos que en este espacio el producto de un vector por un escalar se define como $c(a, b) = (ca, cb)$ (entrada por entrada). Podemos calcular, por ejemplo, los productos $\left(\frac{1}{2}\right)(2, 2) = (1, 1)$ y $(-1.2)(1, 3) = (-1.2, -3.6)$. La representación gráfica de estas operaciones se muestra en la Figura 1.4.

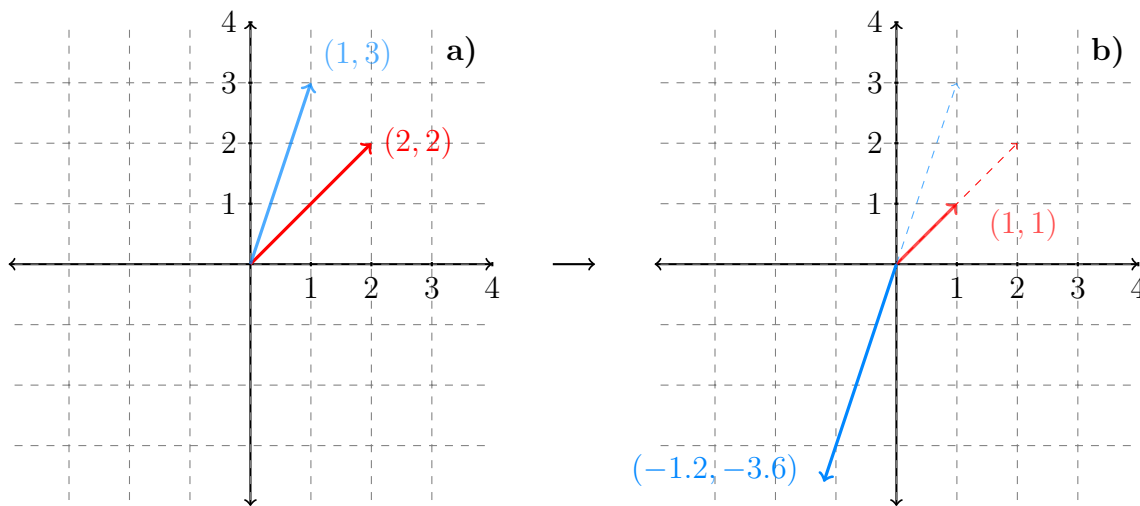


Figura 1.4: Interpretación geométrica del producto de un vector por un escalar en el espacio vectorial real \mathbb{R}^2 . Comparando las subfiguras **a)** y **b)** observamos que, en caso de que se multiplique a un vector de \mathbb{R}^2 por un escalar de \mathbb{R} , es posible que la longitud del vector cambie y que su sentido se invierta, pero su dirección no cambia.

Como podemos observar, el primer producto redujo la longitud del vector sin cambiar su sentido, mientras que el segundo producto aumentó la longitud del vector, a la vez que invirtió su sentido; sin embargo, en ambos casos, el producto de un vector por un escalar no cambió la *dirección* de los vectores—es decir, los mantuvo en la misma *línea*. En general, si el escalar $c \in \mathbb{R}$ que multiplica al vector tiene $|c| > 1$, lo *alarga*; si tiene $|c| < 1$, lo *acorta*; finalmente, si tiene $|c| = 1$, no cambia su

longitud. Por este cambio de longitud es que al producto de un vector por un escalar también se le conoce por el nombre *reescalamiento*. Además, si $c > 0$, el vector mantiene su misma dirección y sentido (sigue en la misma línea y apunta hacia el mismo lado) mientras que, si $c < 0$, el vector conserva su dirección pero se invierte su sentido (sigue en la misma línea pero apunta hacia el lado opuesto); si $c = 0$ entonces el vector automáticamente se convierte en el vector nulo $(0, 0)$, como se demostró algebraicamente en el inciso (a) del Teorema 1.1.21. Para visualizar las operaciones de adición vectorial y producto de un vector por un escalar de forma interactiva, recomiendo la sección **Vector Algebra and Geometry** de <https://textbooks.math.gatech.edu/ila/vectors.html>, así como la ilustración interactiva http://immersivemath.com/ila/ch02_vectors/ch02.html#fig_vec_scaling.

Así, en general, si combinamos las operaciones de suma vectorial y producto de un vector por un escalar, visualmente lo que estaremos haciendo será *combinar líneas* con diferentes longitudes, direcciones y sentidos en el plano cartesiano.

Nota: El vector nulo $\vec{0} = (0, 0)$ (también llamado *vector origen*) no tiene longitud, ya que es el único donde la cola y la punta de su flecha coinciden. Además, tampoco tiene dirección ni sentido⁴. Si asumimos que este vector no tiene longitud, dirección ni sentido, entonces queda claro por qué cualquier reescalamiento de este vector no lo modifica, como se demostró en el inciso (b) del Teorema 1.1.21.

Ejercicio 8. Interpreta geométricamente las operaciones esenciales del espacio vectorial \mathbb{R}^3 .

En el espacio vectorial complejo \mathbb{C}

Como hemos visto, el plano cartesiano nos sirve para representar vectores con dos entradas reales. De manera similar, el *plano complejo* —con un eje de números *reales* (por convención, el horizontal) y otro eje perpendicular a él de números *imaginarios*⁵— nos sirve para representar vectores con una entrada compleja. Así, cada vector de una entrada compleja $(a + ib)$ con $a, b \in \mathbb{R}$ tiene una correspondencia uno a uno con una flecha con cola en el origen del plano y flecha en la coordenada (a, b) del plano complejo, la cual corresponde a, desde el origen, moverse a unidades sobre el eje real y b unidades sobre el eje imaginario.

Suma vectorial

De la definición de suma vectorial $(a + ib) + (c + id) := ((a + c) + (b + d)i)$ se deduce que la suma vectorial entre vectores de \mathbb{C} tiene la misma interpretación geométrica que aquella entre vectores de \mathbb{R}^2 . Por ejemplo, si calculamos $(1 + 2i) + (3 + 2i) = (4 + 4i)$, podemos representarlo visualmente en la Figura 1.5.

Producto de un vector por un escalar

Por definición, el producto de un vector por un escalar es $(q + ir)(s + it) := ((qs - rt) + i(qt + rs))$. Notemos que, en particular, si la parte imaginaria del escalar es nula (i.e., si $r = 0$), entonces el escalar es un número real y el producto resultante es $(q)(s + it) := ((qs) + (qt)i)$, por lo cual geométricamente sólo se produce un reescalamiento totalmente análogo al discutido en el caso de \mathbb{R}^2 . En cambio, ahora

⁴Alternativamente, se dice que tiene *todas las direcciones y todos los sentidos simultáneamente*: en la práctica, ambas interpretaciones son equivalentes, pero la primera puede ser más fácil de asimilar.

⁵Los números imaginarios son aquellos números complejos con la parte real igual a cero, i.e. $0 + ib = ib \in \mathbb{C}$, donde b es un número real. En otras palabras, son el resultado de multiplicar el número imaginario i por cualquier número real.

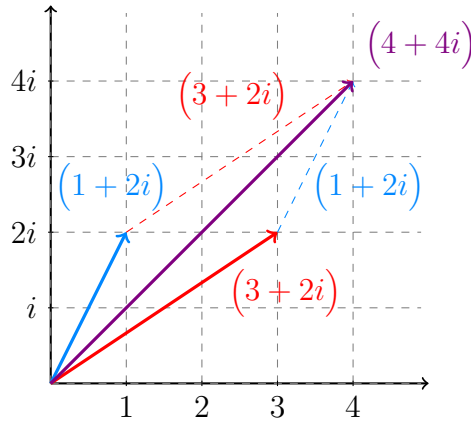


Figura 1.5: Interpretación geométrica de la suma vectorial en el espacio vectorial complejo \mathbb{C} . Observamos que, al igual que en el caso del espacio vectorial real \mathbb{R}^2 , se cumple la *Ley del paralelogramo*.

observemos qué sucede si la parte real del escalar es nula y la parte imaginaria es igual a 1 (i.e., si multiplicamos por el escalar i). Tomemos, por ejemplo, al vector $(2 + 2i)$. Al hacer el producto de este vector por i obtenemos $(-2 + 2i)$. Si, en cambio, hacemos el producto de este mismo vector por el escalar $-i$, obtenemos como resultado $(-i)(2 + 2i) = (2 - 2i)$. Ambas operaciones se muestran de manera visual en la Figura 1.6.

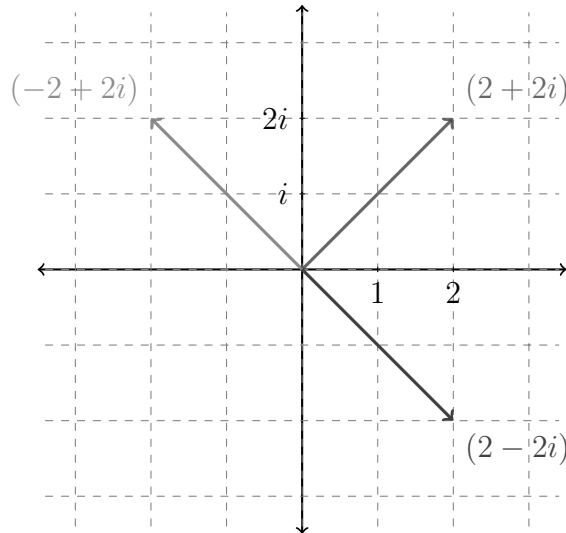


Figura 1.6: Interpretación geométrica del producto de un vector complejo por los números imaginarios i y $-i$. En este caso, nuestro vector base es $(2 + 2i)$. El producto de este vector por el escalar i resulta en el vector $(-2 + 2i)$, lo cual puede ser interpretado geométricamente como una rotación discreta de $\frac{\pi}{2}$ radianes. Así observamos que, en cambio, el producto de nuestro vector base $(2 + 2i)$ por $-i$ se puede interpretar geométricamente como una rotación discreta de $-\frac{\pi}{2}$ radianes.

Aquí vemos que hacer el producto de un vector por el escalar i equivale a hacer una rotación de 90° ó $\frac{\pi}{2}$ radianes. Análogamente, el producto de un vector por el escalar $-i$ equivale a hacer una rotación de -90° ó $-\frac{\pi}{2}$ radianes. Esto tiene sentido ya que $-i = -1(i) = i(-1)$ lo cual implica que, debido a la compatibilidad del producto de un vector por un escalar con el producto entre escalares, es lo mismo multiplicar un vector por $(-i)$ a multiplicarlo por i y después por -1 , o vice versa: el razonamiento geométrico correspondiente es que da lo mismo rotar un vector $-\frac{\pi}{2}$ radianes a rotarlo $\frac{\pi}{2}$ radianes y

después invertir su sentido, o primero invertir su sentido y después rotarlo $\frac{\pi}{2}$ radianes.

¿Y si multiplicamos un vector de \mathbb{C} por un escalar ai con $a \neq 0, 1$? Ya que $ai(b + ic) = (-ac + i(ab)) = a(-c + ib) = a(i(b + ic))$ —es decir, por la compatibilidad entre productos— podemos deducir que hacer el producto de un vector complejo por un número imaginario arbitrario ai tendrá dos consecuencias: rotarlo de acuerdo a i ($\frac{\pi}{2}$ radianes a contrarreloj) y reescalarlo de acuerdo al valor de a (invirtiendo el sentido si $a < 0$). En este último caso, ya que $ai = |a|(-i) = (-i)|a| \quad \forall a < 0$, también podríamos pensar que se rota al vector complejo de acuerdo a $-i$ ($\frac{\pi}{2}$ radianes en el sentido de las manecillas) y se reescala de acuerdo al valor absoluto de a : ¡ambas interpretaciones son equivalentes!

Dicho lo anterior, estamos listos para el caso más general, el cual es fácil de entender de forma precisa recordando la representación polar de los números complejos. Sea $z = x + iy \in \mathbb{C}$. Entonces sus coordenadas cartesianas en el plano complejo son (x, y) , mientras que sus coordenadas polares son (r, θ) , donde $x = r \cos \theta, y = r \sin \theta$. Observemos que $r = +\sqrt{x^2 + y^2} = +\sqrt{(x + iy)(x - iy)} = +\sqrt{z\bar{z}} = |z|$, por lo que el *módulo* de z es igual a la longitud de la flecha que representa a z en el plano complejo. Por otro lado, θ es el ángulo que va de la parte positiva del eje real a la flecha que representa a z en el plano y se conoce como el *argumento* de z . Por ende, tenemos que

$$\begin{aligned} z &= x + iy \\ &= |z| \cos \theta + i|z| \sin \theta \\ &= |z|(\cos \theta + i \sin \theta) \end{aligned}$$

para todo $z \in \mathbb{C}$. Sean $z_1, z_2 \in \mathbb{C}$ con argumentos θ_1 y θ_2 , respectivamente. Entonces, por lo anterior,

$$\begin{aligned} z_1 z_2 &= |z_1|(\cos \theta_1 + i \sin \theta_1)|z_2|(\cos \theta_2 + i \sin \theta_2) \\ &= |z_1||z_2|(\cos \theta_1 \cos \theta_2 + i \cos \theta_1 \sin \theta_2 + i \sin \theta_1 \cos \theta_2 - \sin \theta_1 \sin \theta_2) \\ &= |z_1||z_2|(\cos \theta_1 \cos \theta_2 - \sin \theta_1 \sin \theta_2 + i(\cos \theta_1 \sin \theta_2 + \cos \theta_2 \sin \theta_1)). \end{aligned}$$

Luego, aplicando las identidades trigonométricas para el coseno y seno de una suma de ángulos

$$\begin{aligned} \cos(\alpha + \beta) &= \cos(\alpha) \cos(\beta) - \sin(\alpha) \sin(\beta), \\ \sin(\alpha + \beta) &= \cos \alpha \sin \beta + \cos \beta \sin \alpha, \end{aligned}$$

tenemos que

$$z_1 z_2 = |z_1||z_2|(\cos(\theta_1 + \theta_2) + i \sin(\theta_1 + \theta_2)).$$

Por lo tanto, el producto de dos números complejos se obtiene *multiplicando sus módulos y sumando sus argumentos*.

Ya que el producto de un vector por un escalar en (\mathbb{C}, \mathbb{C}) es igual al producto entre escalares complejos, concluimos que multiplicar un vector complejo $(s + it)$ por un escalar complejo $q + ir$ con $q, r \neq 0$ reescalará el vector $(s + it)$ en el plano complejo por el módulo de $q + ir$ y lo rotará de acuerdo al argumento de $q + ir$. En general, en los espacios vectoriales complejos los escalares no sólo pueden *reescalar* vectores, sino que también los pueden *rotar*.