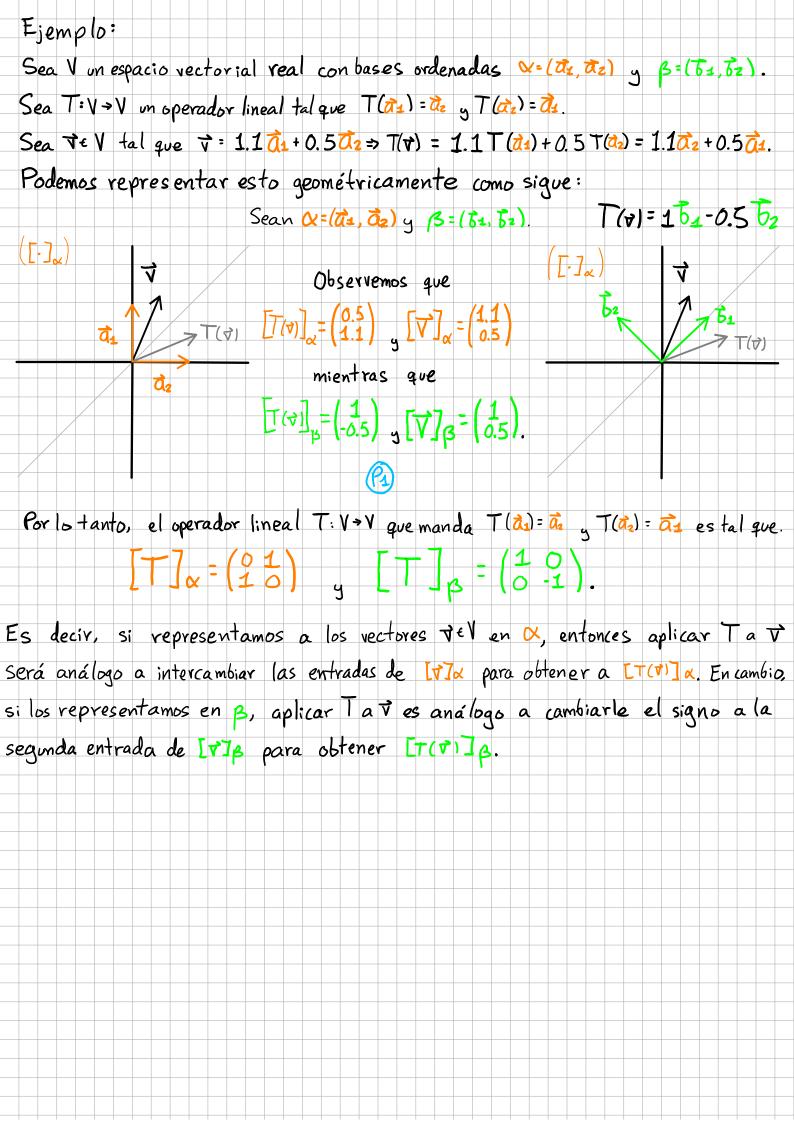
Cambio de base ordenada

Sea (V,K) un espacio vectorial de dimensión n. Hemos visto que para cualquier base ordenada of de V, el mapeo de representación en la lase ordenada of, [·]s:V>K", establece un isomorfismo entre V y K". Dicho isomorfismo puede facilitar operaciones en V, permitiéndonos hacer operaciones "análogas" en K" y luego devolver el resultado a V.

Sean $\alpha = (\bar{\alpha}_1, \bar{\alpha}_2, ..., \bar{\alpha}_n)$ y $\beta = (\bar{b}_1, \bar{b}_2, ..., \bar{b}_n)$ bases ordenadas de V. Entonces $\forall \vec{v} \neq V$, podemos representar a \vec{V} como una n-tupla en K^n mediante los mapeos $\vec{L} \cdot \vec{J} \propto \vec{y} \cdot \vec{J} \vec{p}$. En particular, si

$$\overrightarrow{\nabla} = \sum_{i=1}^{n} C_{i} \overrightarrow{Q}_{i} - \sum_{i=1}^{n} d_{i} \overrightarrow{b}_{i}, \text{ entonces } [\overrightarrow{\nabla}]_{\alpha} - \begin{pmatrix} C_{1} \\ C_{2} \\ \vdots \\ C_{n} \end{pmatrix} \quad y \quad [\overrightarrow{\nabla}]_{\beta} = \begin{pmatrix} d_{1} \\ d_{2} \\ \vdots \\ d_{n} \end{pmatrix}.$$

A pesar de que tanto [v] como [v] son elementos de K, algunas operaciones son más fáciles de hacer cuando representamos a los vectores de V en una base ordenada particular.



$$\vec{\nabla} = \sum_{i=1}^{n} C_i \vec{\alpha}_i \qquad \begin{pmatrix} c_i \\ c_i \\ c_i \end{pmatrix} \in K^h \qquad \begin{pmatrix} d_i \\ d_i \\ c_i \end{pmatrix} \in K^h \implies \sum_{i=1}^{n} d_i \vec{b}_i = \vec{\nabla}$$

El cambio [v]x > [v]p entre bases ordenadas de un mismo espacio vectorial se conoce como cambio de base ordenada o cambio de representación. Observemos que esta operación no cambia al vector v, sino que solamente cambia su representación como una n-tupla de Kⁿ.

P 2

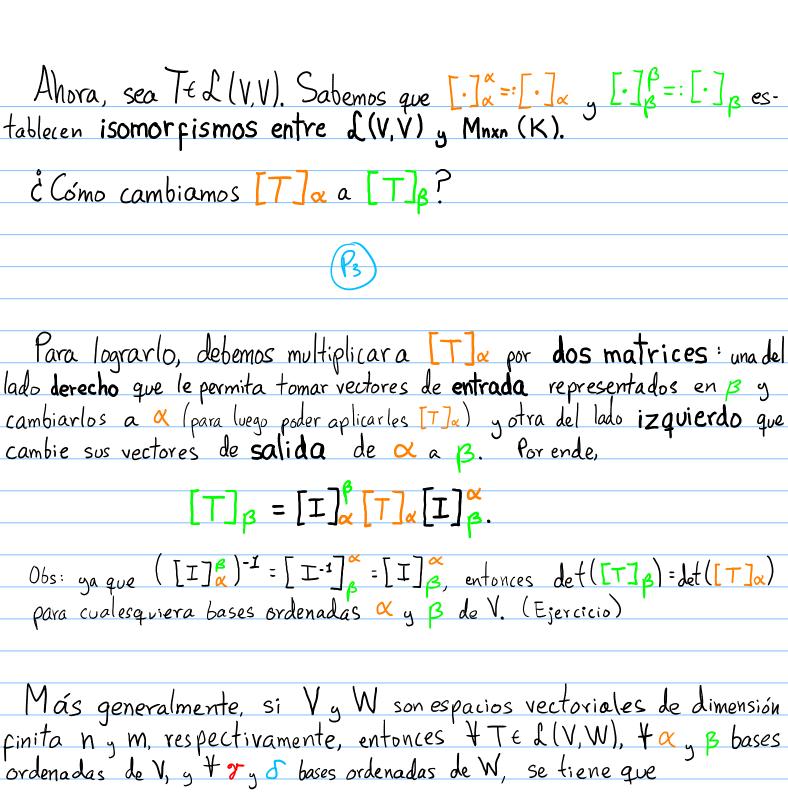
La matriz que hace esta operación se conoce como matriz de cambio de base y es igual a [I] ya que, de esta manera, se tiene que

$$\left[I \right]_{\alpha}^{\beta} \left[\overrightarrow{V} \right]_{\alpha} = \left[I \left(\overrightarrow{V} \right) \right]_{\beta} = \left[\overrightarrow{V} \right]_{\beta} + \overrightarrow{V} \cdot \overrightarrow{V},$$

como queríamos. Observemos que

$$\begin{bmatrix} \mathbf{T} \end{bmatrix}_{\alpha}^{\beta} = \begin{bmatrix} \mathbf{T}(\mathbf{a}_{1}) \\ \mathbf{\beta} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \mathbf{T}(\mathbf{a}_{2}) \end{bmatrix} \cdots \begin{bmatrix} \mathbf{T}(\mathbf{a}_{n}) \\ \mathbf{\beta} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \mathbf{a}_{1} \\ \mathbf{\beta} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \mathbf{a}_{2} \\ \mathbf{a}_{3} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \mathbf{a}_{2} \\ \mathbf{a}_{3} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \mathbf{a}_{1} \\ \mathbf{a}_{3} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \mathbf{a}_{2} \\ \mathbf{a}_{3} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \mathbf{a}_{1} \\ \mathbf{a}_{3} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \mathbf{a}_{2} \\ \mathbf{a}_{3} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \mathbf{a}_{1} \\ \mathbf{a}_{3} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \mathbf{a}_{2} \\ \mathbf{a}_{3} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \mathbf{a}_{1} \\ \mathbf{a}_{3} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \mathbf{a}_{2} \\ \mathbf{a}_{3} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \mathbf{a}_{1} \\ \mathbf{a}_{3} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \mathbf{a}_{2} \\ \mathbf{a}_{3} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \mathbf{a}_{1} \\ \mathbf{a}_{3} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \mathbf{a}_{2} \\ \mathbf{a}_{3} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \mathbf{a}_{1} \\ \mathbf{a}_{3} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \mathbf{a}_{2} \\ \mathbf{a}_{3} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \mathbf{a}_{1} \\ \mathbf{a}_{3} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \mathbf{a}_{2} \\ \mathbf{a}_{3} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \mathbf{a}_{1} \\ \mathbf{a}_{3} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \mathbf{a}_{2} \\ \mathbf{a}_{3} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \mathbf{a}_{1} \\ \mathbf{a}_{3} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \mathbf{a}_{2} \\ \mathbf{a}_{3} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \mathbf{a}_{1} \\ \mathbf{a}_{3} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \mathbf{a}_{2} \\ \mathbf{a}_{3} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \mathbf{a}_{1} \\ \mathbf{a}_{3} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \mathbf{a}_{2} \\ \mathbf{a}_{3} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \mathbf{a}_{1} \\ \mathbf{a}_{3} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \mathbf{a}_{2} \\ \mathbf{a}_{3} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \mathbf{a}_{1} \\ \mathbf{a}_{3} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \mathbf{a}_{2} \\ \mathbf{a}_{3} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \mathbf{a}_{1} \\ \mathbf{a}_{3} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \mathbf{a}_{2} \\ \mathbf{a}_{3} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \mathbf{a}_{1} \\ \mathbf{a}_{3} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \mathbf{a}_{2} \\ \mathbf{a}_{3} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \mathbf{a}_{1} \\ \mathbf{a}_{3} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \mathbf{a}_{2} \\ \mathbf{a}_{3} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \mathbf{a}_{1} \\ \mathbf{a}_{3} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \mathbf{a}_{2} \\ \mathbf{a}_{3} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \mathbf{a}_{1} \\ \mathbf{a}_{3} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \mathbf{a}_{2} \\ \mathbf{a}_{3} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \mathbf{a}_{1} \\ \mathbf{a}_{3} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \mathbf{a}_{2} \\ \mathbf{a}_{3} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \mathbf{a}_{1} \\ \mathbf{a}_{3} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \mathbf{a}_{2} \\ \mathbf{a}_{3} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \mathbf{a}_{1} \\ \mathbf{a}_{3} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \mathbf{a}_{2} \\ \mathbf{a}_{3} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \mathbf{a}_{1} \\ \mathbf{a}_{3} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \mathbf{a}_{2} \\ \mathbf{a}_{3} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \mathbf{a}_{1} \\ \mathbf{a}_{3} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \mathbf{a}_{2} \\ \mathbf{a}_{3} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \mathbf{a}_{1} \\ \mathbf{a}_{3} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \mathbf{a}_{2} \\ \mathbf{a}_{3} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \mathbf{a}_{1} \\ \mathbf{a}_{3} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \mathbf{a}_{2} \\ \mathbf{a}_{3} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \mathbf{a}_{1} \\ \mathbf{a}_{3} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \mathbf{a}_{2} \\ \mathbf{a}_{3} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \mathbf{a}_{1} \\ \mathbf{a}_{2} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \mathbf{a}_{1} \\ \mathbf{a}_{3} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \mathbf{a}_{1} \\$$

por lo que, para calcular a [I] hay que encontrar coeficientes CijEK tales que



$$[T]_{\beta}^{\delta} = [I_{w}]_{\gamma}^{\delta} [T]_{\alpha}^{\alpha} [T]_{\beta}^{\alpha}$$

$$[T]_{\beta}^{\delta} [T]_{\beta}^{\delta} = [T(T)]_{\beta}^{\delta}$$

$$[T]_{\alpha}^{\delta} \Rightarrow [T]_{\beta}^{\delta}$$

$$[T]_{\alpha}^{\delta} \Rightarrow [T]_{\beta}^{\delta}$$

$$[T(T)]_{\gamma}^{\delta} \Rightarrow [T]_{\beta}^{\delta}$$