# Seminario de Aplicaciones de Cómputo Animación Programática (con Python, Manim y Programación Orientada a Objetos)

M. en C. Diego Alberto Barceló Nieves Facultad de Ciencias, Universidad Nacional Autónoma de México

### Objetivo general

Aprender a visualizar y animar conceptos matemáticos de forma precisa utilizando la librería Manim de Python.

## Objetivos específicos

- 1. Aprender la sintáxis básica del lenguaje de programación Python.
- 2. Entender el paradigma de Programación Orientada a Objetos y poder aplicarlo, creando clases o atributos nuevos cuando sea necesario.
- 3. Aprender a realizar animaciones precisas (programadas mediante un *script* de Python) en temas fundamentales de las matemáticas tales como geometría analítica, álgebra lineal, cálculo diferencial e integral, ecuaciones diferenciales, etc.
- 4. Entender principios de diseño del software Manim.
- 5. Aprender a utilizar, modificar y contribuir a proyectos de software de código abierto (como Manim).

## 0. Introducción a Python

- 1. Sintáxis básica, arreglos, variables y diccionarios. (Mutabilidad e inmutabilidad)
- 2. Funciones con cantidades variables de parámetros. (\*args y \*\*kwargs)
- 3. Clases y objetos. (Parámetros y atributos)
- 4. Subclases. (Herencia y polimorfismo)

#### 1. Introducción a Manim

- 1. Instalación, uso básico y clases fundamentales.
- 2. Escenas. (Introducción a la clase Scene)
- 3. Objetos animables vectorizados. (Mobject -> VMobject¹ y ejemplos como Triangle, Rectangle y Circle)
- 4. Escritura de texto y  $I^AT_EX$ . (Mobject -> VMobject -> SVGMobject -> {Text y SingleStringMathTex -> MathTex}<sup>2</sup>)
- 5. Configuración. (Introducción a la clase ManimConfig)

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup>Utilizamos el formato A -> B para indicar que B es una subclase directa de A en el sentido de la Programación Orientada a Objetos.

<sup>&</sup>lt;sup>2</sup>El formato A -> {B, C y D} indica que B, C y D son subclases directas de A.

### 2. Escenas geométricas en dos dimensiones

- 1. Plano cartesiano, puntos y líneas (NumberPlane, Dot y VMobject -> TypableVMobject -> {Line y Arc})
- 2. Polígonos. (VMobject -> Polygram -> Polygon)
- 3. Sistemas coordenados. (ParametricFunction -> NumberLine, NumberPlane <- {Axes y CoordinateSystems}<sup>3</sup> y NumberPlane -> ComplexPlane)
- 4. Curvas y gráficas.

#### 3. Cámaras móviles en dos dimensiones

- 1. Movimiento de cámara. (Scene -> MovingCameraScene y Camera -> MovingCamera)
- 2. Acercamiento y alejamiento de cámara. (MovingCameraScene -> ZoomedScene)
- 3. Múltiples cámaras. (MovingCamera -> MultiCamera)

#### 4. Escenas vectoriales en dos dimensiones

- 1. Flechas y vectores flecha. (Line -> Arrow -> {DoubleArrow y Vector})
- 2. Escenas vectoriales. (Scene -> VectorScene)
- 3. Transformaciones lineales. (VectorScene -> LinearTransformationScene)
- 4. Campos vectoriales. (VMobject -> SVGPathMobject -> VectorField -> {StreamLines y ArrowVectorField})

#### 5. Escenas en tres dimensiones

- 1. Escena y cámara tridimensionales (Scene -> ThreeDScene y Camera -> ThreeDCamera)
- 2. Puntos, curvas y superficies en 3D.
- 3. Líneas y flechas en 3D.
- 4. Texto en 3D.

## Bibliografía básica

- 1. Documentación de Manim Community Edition.
- 2. Deitely Deitel, Intro to Python for Computer Science and Data Science (2021).

# Bibliografía complementaria

- 1. Repositorio de GitHub animathica/seminario.
- 2. Lista de reproducción *Tutorial de Manim en español* del canal de YouTube "El teorema de Beethoven".
- 3. Documentación de Python.
- 4. Página web GeeksforGeeks.
- 5. Documentación de Jupyter.

<sup>&</sup>lt;sup>3</sup>Utilizamos el formato Z <- {W, X y Y} para indicar que W, X y Y son supclases (o "súper clases") directas de Z.