

蒋海平

jhaiping999@gmail.com / hj2492@columbia.edu / 13294136794
www.linkedin.com/in/haiping-jiang/

教育经历

哥伦比亚大学 Columbia University, New York, US

2018.08-2020.02

学位: 机械工程硕士 (机器人方向)

所学课程精选: 机器学习 / AI / 算法分析 / 深度学习及应用

华中科技大学, 武汉, 中国

2014.09-2018.06

学位: 工学学士, 机械设计制造及其自动化专业, 卓越工程师实验班 (8/30)

GPA: 3.71/4.0 (有保研资格)

工作经历

南京苏宁软件技术有限公司, 南京, 中国

2020.08-2021.04

职位: 广告算法工程师 | 苏宁科技集团-智能 BU-广告研发中心-广告中台产研中心-算法模型架构部

- 使用 Spark 与 Hive 技术进行大数据批处理, 苏宁易购全量商品分类打商品库标签入 Redis
- 商品多路召回, 滑动窗口计算 90 天媒体投放商品 CTR、CVR、商详页到达率、吊起率四种指标, 按规则召回等入 Redis
- 广告出价策略: DSP bidding 智能出价策略探索, 实现 Optimal Real-Time Bidding 出价及基于 MDP 的强化学习出价模拟实验
- 熟悉深度学习推荐系统召回、排序等相关模型与技术, 熟悉 Embedding 在推荐系统中的相关应用

项目精选

Columbia University:

- Kaggle 竞赛: 基于公平性的收入预测 Fair Classification of Predicting the Income Level 2019.07
- 设计 3D 工作空间的重力平衡系统机器人 (<https://github.com/dadaluoyu/Adv-Topics-in-Robotics>) 2019.06
- 在 ROS 环境下利用 Pytorch 框架实现基于深度学习的三关节机器人前向动力学学习 2019.05
- 在 ROS 环境下的小车柱杆系统上实现深度强化学习 Deep Q-learning Network, 使小车柱杆在外力干扰下自动保持平衡
<https://github.com/dadaluoyu/Robotics-and-Robot-Learning> 2019.05
- 基于 MATLAB 的遗传算法机器人设计及模拟, 使四种材料组合的弹簧机器人在给定动力下前进最大距离
使用 fitness sharing 方法在进化中维持物种多样性 (<https://youtu.be/7f3ZZcBdhls>) 2018.12

其他技能

- 2017 美国数学建模大赛 H 奖 (20%) 2017.01
- 机械科学与工程学院学习优秀奖学金 (top 5%) 2015.05
- 第八届“高教杯”全国大学生先进成图技术与产品信息建模创新设计大赛
机械类 尺规绘图全国一等奖 (5%) & 个人全能 (CAD 三维建模) 全国二等奖 (10%) 2015.01
- 证书: CAXC 全国计算机辅助技术认证应用工程 (Inventor 三维建模) 2015.06