Algebre Lineaire II

David Wiedemann

Table des matières

List of Theorems

Lecture 1: Introduction

Tue 23 Feb

1 Polynomes

Definition 1 (Centre d'un anneau)
Le centre $Z(R)$ est l'ensemble des elements x satisfaisant

$$\{x \in R | ra = ar \forall a \in R\}$$

Definition 2 (Diviseurs de 0)
a est un element non nul d'un anneau R satisfaisant qu'il existe $b \in R$ tel que $ab = 0$ ou $ba = 0$.

Definition 3 (Anneau integre)
Si un anneau est commutatif et n'a pas de diviseurs de 0, alors l'anneau est integre.

Theorème 1
Soit R un anneau, alors il existe un anneau $S \supseteq R$ (R est un sous-anneau) et $\exists x \in S \setminus R$ tel que

- *$ax = xa$, $\forall a \in R$*
- *Si $a_0 + \ldots + a_n x^n = 0$ et $a_i \in R \forall i$ alors $a_i = 0 \forall i$*

Cet x est appele indeterminee ou variable.

Definition 4 (Polynome)
Un polynomer sur R est une expression de la forme

$$p(x) = a_0 + \ldots + a_n x^n$$

ou a_i est le i-eme coefficient de $p(x)$.
$R[x]$ est l'ensemble des polynomes sur R.

Theorème 2
$R[X]$ est un sous-anneau. R est sans diviseurs de $0 \Rightarrow R[X]$ est sans diviseurs de 0.
De meme, si R est commutatif, $R[x]$ aussi.

Preuve
Soit $f(x) = \sum a_i x_i, g(x) = \sum b_i x^i$ de degre n resp. m.

$$f(x) + g(x) = \sum_{i=1}^{\max(m,n)} (a_i + b_i) x^i$$

De meme, on a

$$f(x) \cdot g(x) = a_0 b_0 + \ldots = \sum_{k=0}^{m+n} \left(\sum_{i+j=k} a_i b_j \right) x^k$$

Donc $R[X]$ est stable pour $+, \cdot$ et donc immediatement pour $-$, donc $R[X]$ est un sous-anneau de S.
Soient $f(x), g(x) \neq 0$ et $n = \max\{i : a_i = 0\}$, le $m+n$-ieme coefficient de $f(x)g(x)$ est $a_n b_m$ et donc si R est integre, $R[x]$ l'est aussi. □

Definition 5 (Degre d'un polynome)
Soit $f(x) = a_0 + \ldots \in R[X]$, $f(x) \neq 0$. On definit

$$\deg(f) = \max\{i : a_i = 0\}$$

Ce dernier terme s'appelle le coefficient dominant de f, de plus on definit

$$f(x) = 0 : \deg(f) = -\infty$$

Si $\deg(f) = 0$, alors f est une constante.

Theorème 3
Soit R un anneau, $f, g \in R[X] \neq 0$ tel que au moins un de leur coefficients dominants de f ou de g ne sont pas des diviseurs de 0.Alors $\deg(f \cdot g) = \deg(f) + \deg(g)$

Preuve
Soit $f(x) = a_0 + \ldots, g(x) = b_0 + \ldots$,$\deg f = n, \deg g = m$. Le $n+m$ ieme coefficient de $f \cdot g = a_n \cdot b_m \neq 0$ □

Soit $p(x) \in R[x]$, ce polynome induit une application $f_p : R \to R$, on ecrit aussi $p(r)$

Theorème 4
Soit K un corps et $r_0, r_1, \ldots, r_n \in K$ des elements distincts et soient $g_0, \ldots, g_n \in K$.
Il existe un seul polynome $f \in K[x]$ tel que

1. $\deg f \leq n$
2. $f(r_i) = g_i$

Preuve
On cherche $a_0, \ldots a_n$ tel que

$$a_0 + a_1 r_i + \ldots a_n r_i^n = g_i$$

Donc, on cherche

$$\begin{pmatrix} 1 & r_0 & \ldots & r_0^n \\ \vdots & \ldots & \ldots & \ldots \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a_0 \\ a_1 \\ \ldots \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} g_1 \\ \ldots \\ \ldots \end{pmatrix}$$

Il faut donc montrer que la matrice ci-dessus a un determinant non nul.
On le montre par induction sur n.
Dans le cas $n = 0$, le determinant vaut trivialement 1. Dans le cas $n > 0$, on a

$$\det \begin{pmatrix} 1 & 0 \dots \\ 1(r_1 - r_0) & \dots \\ \dots & \ddots \\ 1(r_n - r_0) & \dots \end{pmatrix} = (r_1 - r_0)(r_2 - r_0) \dots \det(V(r_1, \dots, r_n)) \neq 0 \quad \square$$

Lecture 2: Polynomes

Wed 24 Feb

Theorème 5
Soit K un corps fini de characteristique q, alors $K \supseteq \mathbb{Z}_q$.
De plus K est un espace vectoriel de $\mathbb{Z}_q$ de dimension finie.

Corollaire 6
Soit K un corps infini. Deux polynomes sont egaux si et seulement si leurs evaluations sont les memes.

Preuve
Une direction est triviale.
L'autre suit immediatement du theoreme 1.6 $\square$

1.1 Division avec reste

Theorème 7
Soit R un anneau, $f, g \in R[x], g \neq 0$ et soit le coefficient de $g \in R^*$
Il existe $q, r \in R[x]$ uniques tel que

1. $f(x) = q(x)g(x) + r(x)$
2. $\deg r < \deg g$

Preuve
Si $\deg f < \deg g$, on a fini.
Soit donc $\deg f \geq g$, donc

$$f(x) = a_0 + \dots + a_n x^n$$

et

$$g(x) = b_0 + \dots b_m x^m$$

et b_m^{-1} existe.
On procede par induction sur n.

Si $n = m$:
On note que

$$f(x) - \frac{a_n}{b_m} g(x)$$

est un polynome de degre $< n$ Si $n > m$:
On note que

$$f(x) - \frac{a_n}{b_m} x^{n-m} g(x)$$

est un polynome de degre $< n$.
Par hypothese d'induction il existe $q(x), r(x)$ tel que

- $f(x) - \frac{a_n}{b_m} x^{n-m} g(x) + r(x)$
- $\deg r < \deg g$

et donc on a fini de montrer l'existence.
Supposons maintenant qu'il existe r' et q' satisfaisant les memes proprietes que q et g, alors on a

$$q(x)g(x) + r(x) = q'(x)g(x) + r'(x)$$

Donc

$$r' \neq r \text{ et } q' \neq q$$

en comparant les degre, on a une contradiction. □

1.2 Factorisation des polynomes sur un corps

Definition 6 (Diviseurs de polynomes)
Soit $q(x) \in K[x]$.
q divise f si il existe $g(x)$ tel que

$$q(x)g(x) = f(x)$$

On dit que q est un diviseur de f, on ecrit $q(x)|f(x)$

Definition 7 (Racine)
Soit $p(x) \in K[x]$, et soit $\alpha \in K$ tel que $p(\alpha) = 0$

Theorème 8
Soit $f(x) \in K[x] \setminus \{0\}$, alors $\alpha \in K$ est une racine de f si et seulement si $(x - a)|f(x)$

Preuve
Si $(x - \alpha)q(x) = f(x)$, alors on a fini.
sinon, la division de $f(x)$ par $x - \alpha$ avec reste donne

$$f(x) = q(x)(x - \alpha) + r \text{ ou } r \in K$$

Si $r \neq 0$, alors $f(\alpha) = q(\alpha)(\alpha - \alpha) + r = r = 0$ et donc $(x - a)|f(x)$ □

Definition 8 (Multiplicite d'une racine)
La multiplicite d'une racine α de $p(x) \in K[x]$ est le plus grand $i \geq 1$ tel que

$$(x-\alpha)^i | p(x)$$

Theorème 9 (Theoreme fondamental de l'algebre)
Tout polynome $p(x) \in \mathbb{C}[x] \setminus \{0\}$ de degre ≥ 1 possede une racine complexe.

Lecture 3: Factorisation des polynomes sur un corps

Tue 02 Mar

1.3 Factorisation des polynomes sur un corps

Soit K un corps.

Definition 9 (Polynome irreductible)
Un polynome $p(x) \in K[x] \setminus \{0\}$ est irreductible si
- $\deg p \geq 1$
- *si $p(x) = f(x) \cdot g(x)$, alors $\deg f = 0$ ou $\deg g = 0$.*

Theorème 10
Un polynome de degre 2 sur $K[x]$ est irreductible si et seulement si le polynome ne possede pas de racines.

1.4 Diviseurs Communs le plus grand

Theorème 11
Soient $f(x), g(x) \in K[x]$ pas tous les deux nuls.
On considere l'ensemble $I = \{u \cdot f + v \cdot g : u, v \in K[x]\}$.
Il existe un polynome $d(x) \in K[x]$ satisfaisant

$$I = \{h \cdot d : h \in K[x]\}$$

Preuve
Soit $a \in I \setminus \{0\}$ de degre minimal.
L'ensemble $\{h \cdot d : h \in K[x]\}$ est clairement un sous-ensemble de I.
Il reste a montre l'inclusion inverse.
Si d ne divise pas $uf + vg$, la division avec reste donne

$$uf + vg = qd + r \iff r = uf + vg - qd = (u - qu')f + (v - qv')g$$

Or le reste est non nul, mais le reste est de degre inferieur a $\deg d$. $\lightning$ $\square$

Definition 10 (Polynome Unitraire)
Un polynome $f(x) \in K[x]$ dont le coeff. dominant $= 1$ est un polynome unitaire.

Definition 11 (Diviseur Commun)
Soient $f, g \in K[x]$ non-nuls.
Un diviseur commun de f et g est un polynome qui divise f et g.

Theorème 12
Soient $f, g \in K[x]$ non-nuls.
Soit $d \in K[x]$ comme dans le theoreme precedent.

- *d est un diviseur commun de f et g.*
- *Chaque diviseur commun de f et g est un diviseur de d.*
- *Si d est unitaire, alors d est unique.*

Preuve

- *$f \in I \Rightarrow \exists h$ tel que $hd = f \iff d|f$ et $g \in I \Rightarrow d|g$*
- *Soit $d' \in K[x]$ tq $d'|f, d'|g$, on veut montrer que $d'|d$.*

$$f = f'd', g = g'd'$$

des que $d \in I$, il existe $u, v \in K[x]$ tel que

$$d = uf + vg = uf'd' + vg'd' = (uf' + vg')d' \Rightarrow d'|d \qquad \square$$

- *Soit $d' \in I$ tel que $I = \{hd' | h \in K[x]\}$.*
  Soient d, d' unitaires.
  $d|d'$ et $d'|d$, donc ils sont les memes a un facteur pres.

Definition 12 (PGCD)
L'unique polynome unitaire $d \in K[x]$ qui satisfait les conditions ci-dessus est appele le plus grand commun diviseur de f et g.

Theorème 13 (Algorithme d'Euclide)
Soient f_0, f_1 non nuls et

$$\deg f_0 \geq \deg f_1$$

On cherche $\gcd(f_0, f_1)$ *Si $f_1 = 0$, alors* $\gcd = f_0$.
Si $f_1 \neq 0$ On pose

$$f_0 = q_1 f_1 + f_2$$

Soit $h \in K[x]$: $h|f_0$ et $h|f_1 \Rightarrow h|f_2$ Et donc on pose $\gcd(f_0, f_1) = \gcd(f_1, f_2)$ *On repete jusqu'a trouver un f_k nul.*

Grace a l'algorithme d'Euclide, on peut aussi trouver $u, v \in K[x]$ tel que $uf_0 + vf_1 = \gcd(f_0, f_1)$.
En effet, on a

$$\begin{pmatrix} f_i \\ f_{i+1} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & -q_i \end{pmatrix} \begin{pmatrix} f_{i-1} \\ f_i \end{pmatrix}$$

et donc en appliquant cette matrice plusieurs fois, on trouve une dependance lineaire entre f_{k-1} et f_k
Et donc le $\gcd(f_0, f_1) = \frac{1}{\text{coeff dominant de } f_{k-1}}(uf_0 + vf_1)$

Lecture 4: Polynomes 2

Wed 03 Mar

1.5 Factorisation en elements irreductibles

Un polynome $p(x)$ est irreductible si le degre de p est ≥ 1, $p(x) \neq 0$.
Si $h|p$, alors $h = a$ ou $h = a \cdot p$.
Tout $f(x) \in K[x]$ se laisse factoriser

$$f(x) = a \prod_i p_i(x), p_i(x) \text{ irreductibles, unitaires}$$

Est-ce que cette factorisation est unique ?

Theorème 14
Soit $p(x) \in K[x] \setminus \{0\}$ irreductible et supposons que $p|f_1(x) \dots f_k(x)$, alors il existe i tel que $p(x)|f_i(x)$

Preuve
Par recurrence, il suffit de demontrer l'assertion pour $k = 2$.
Supposons que $p|f \cdot g$, $f, g \in K[x] \setminus \{0\}$.
Si $p \not| f$, alors $\gcd(p, f) = 1$. Donc, il existe $u, v \in K[x]$ tel que $up + vf = 1$, donc on a

$$upg + vfg = g \Rightarrow p|upg + vfg \Rightarrow p|g$$ □

Theorème 15 (La factorisation est unique)
La factorisation est unique a l'ordre pres des p_i.

Preuve
Soit $f(x) = a\prod p_i(x)$ et $f(x) = a\prod q_j(x)$ une autre factorisation en elements irreductible.
Par recurrence sur k.
Si $k = 1$, alors

$$ap_1(x) = aq_1(x) \dots q_l(x)$$

Et donc $q_1(x) = p_1(x)$, car p_1 est irreductible. Si $k > 1$,

$$ap_1(x) \dots p_k(x) = aq_1(x) \dots q_l(x)$$

Grace au theoreme ci-dessus, $p_1|q_j$ pour un certain $j \iff p_1 = q_j$. Et donc on obtient

$$p_2(x) \dots = q_1(x) \dots q_l(x)$$ □

Par recurrence, cette factorisation existe et est la meme a ordre pres.

Corollaire 16
Soit $f(x) \in K[x] \setminus \{0\}$ et $\alpha_1 \dots$ des racines de f de multiplicite $k_1, \dots, k_l$ respectivement.
Alors il existe $g(x) \in K[x]$ tel que

$$f(x) = g(x) \prod (x - \alpha_i)^{k_i}$$

Preuve
Exercice □

2 Valeurs et Vecteurs Propres

Definition 13 (Vecteur propre)
Soit V un espace vectoriel sur K et f un endomorphisme sur V.
Un vecteur propre de f associe a la valeur propre $\lambda \in K$ est un vecteur $v \neq 0$ satisfaisant

$$f(v) = \lambda v$$

Lemme 17
Soit $B = \{v_1, \dots, v_n\}$ une base de V et $A \in K^{n \times n}$ la matrice de l'endomorphisme f relatif a B.
La matrice A est une matrice diagonale

$$A = \begin{pmatrix} \lambda_1 & 0 & 0 \\ 0 & \ddots & 0 \\ 0 & 0 & \lambda_n \end{pmatrix}$$

$\iff$ *v_i est un vecteur propre associe a la valeur propre λ_i.*

Preuve
On a

$$[f(v_i)]_B = Ae_i = \lambda_i e_i$$

Donc v_i est un vecteur propre associe a λ_i.
Dans l'autre sens, les arguments sont similaires. □

Definition 14
Un endomorphisme f sur un espace vectoriel de dimension finie est appele diagonalisable s'il existe une base tel que $\{v_1, \dots\}$ de V composee de vecteurs propres.

Lecture 5: Vecteurs/Valeurs Propres

Tue 09 Mar

Corollaire 18
Soit $f : V \to V$ un endomorphisme et $\{v_1, \ldots, v_n\}$ une base de V.
Alors f est diagonalisable si et seulement si il existe une matrice inversible $P \in K^{n\times n}$ tel que $P^{-1}A_B P$ est diagonale.

Preuve
f est diagonalisable $\iff \exists B' = \{w_1, \ldots\}$ tel que $A_{B'}$ est diagonale.
Mais $A_{B'} = P^{-1}A_B P$ □

Definition 15 (Matrices semblables)
$A, B \in K^{n\times n}$ sont semblables s'il existe $P \in K^{n\times n}$ inversible tel que

$$P^{-1}AP = B$$

Donc si f est diagonalisable, la matrice de f est semblable a une matrice diagonale.

Definition 16 (Sous-espace propre)
Soit $f : V \to V$ un endomorphisme et λ une valeur propre de f, alors

$$E_\lambda = \ker(f - \lambda \cdot \mathrm{Id})$$

est l'espace propre de f associe a λ.
$\dim E_\lambda$ *est la multiplicite geometrique de λ.*

Lemme 19
Soit $f : V \to V$ un endomorphisme et $v_1, \ldots, v_r$ des vecteurs propres associes aux valeurs propres $\lambda_1, \ldots, \lambda_r$ distinctes.
Alors $\{v_1, \ldots, v_r\}$ est un ensemble libre.

Preuve
$r = 1$ est evident.
Pour $r = 2$:
Supposons que v_1, v_2 sont lineairement dependants, alors il existe $\exists \alpha_1, \alpha_2 \in K \setminus \{0\}$ tel que

$$\alpha_1 v_1 + \alpha_2 v_2 = 0$$

Spg $\lambda_2 \neq 0$, en appliquant f, on trouve

$$\begin{aligned} 0 &= \alpha_1 f(v_1) + \alpha_2 f(v_2) \\ 0 &= \alpha_1 \frac{\lambda_1}{\lambda_2} v_1 + \alpha_2 v_2 \\ 0 &= \alpha_1 (1 - \frac{\lambda_1}{\lambda_2}) v_2 \end{aligned}$$

Pour $r > 2$
Supposons l'assertion est fausse et soit $r > 2$ minimal tel que $v_1, \ldots, v_r$

sont lin. dependants.. Soit

$$\alpha_1 v_1 + \ldots = 0$$

avec $\alpha_i \neq 0 \ \forall i$*, alors*

$$0 = \alpha_1 \frac{\lambda_1}{\lambda_r} v_1 + \ldots + \alpha_r v_r$$

En soustrayant les deux egalites, on trouve

$$0 = \alpha_1 (1 - \frac{\lambda_1}{\lambda_r}) v_1 + \ldots$$

□

Ce qui contredit la minimalite.

Corollaire 20

Soit $f : V \to V$ *un endomorphisme de* V *sur* K *et* $\dim V = n$*.*
Soient $\lambda_1, \ldots,$ *les valeurs propres differentes de* f*.*
Soit $n_1 \ldots$ *les multiplicites geometriques respectives.*
Soient $B_i = \left\{ v_1^{(i)}, \ldots, v_{n_i}^{(i)} \right\}$ *des bases de* E_{λ_i}*, alors*

$$\bigcup_i B_i$$

est un ensemble libre.
f *est diagonalisable* $\iff n_1 + \ldots + n_r = n$

Preuve

Soit

$$\sum_{i=1}^{r} \sum_{j=1}^{n_i} \alpha_{ij} v_j^{(i)} = 0$$

□

Montrons que $\alpha_{ij} = 0 \forall i, j$ *"Immediat" par lemme d'avant.*
On remarque immediatement que si $\sum n_i = n$*, les vecteurs propres forment une base.*
A l'inverse, soit f *diagonalisable, cad il existe une base* B *de* V *composee de vecteurs propres. Soit* $m_i = |B \cap E_{\lambda_i}|$*, donc* m_i *est le nombre de vecteurs dans* B *associe a* λ_i*.*
Clairement $\sum m_i = n$*, mais* $m_i \leq n_i \leq \dim E_{\lambda_i}$*, donc* $\sum n_i = n$*.*

3 Le polynome caracteristique

Soit A une matrice $n \times n$, $\lambda \in K$ est une valeur propre de l'endomorphisme defini par A si et seulement si $\ker(A - \lambda \operatorname{Id}) \supsetneq \{0\}$. On note

$$\det(A - \lambda I) = \sum_{\pi \in S_n} \operatorname{sgn}(\pi) \prod_{i=1}^{n} (A - \lambda \operatorname{Id})_{i\pi(i)}$$

On observe que λ est une valeur propre de f si et seulement si λ est une racine de p_A.
Soit $f : V \to V$ un endomorphisme, $B = \{v_1, \ldots\}$ une base de V. Le polynome caracteristique de f est donne par

$$\det(A_B - \lambda \operatorname{Id})$$

Cette definition fait du sens, car le changement de base n'influence pas la valeur du determinant.

Definition 17 (Multiplicite algebrique)
La multiplicite algebrique d'une valeur propre est la multiplicite comme racine du polynome caracteristique.

Proposition 21
Soit f un endomorphisme de $V \to V$.
Soit $\lambda \in K$ une valeur propre.
La multiplicite geometrique de λ est au plus la mutliplicite algebrique.

Preuve
Soit $\{v_1, \ldots, v_r\}$ une base de E_λ, on complete cette base en une base de V avec $\{w_1, \ldots, w_{n-r}\}$. Dans cette base, la representation de la matrice de $A - \lambda \operatorname{Id}$ implique que

$$\det(A - x \operatorname{Id}) = (\lambda - x)^r \det C$$ □

et donc r est au plus la multiplicite algebrique.

Theorème 22 (Theoreme de diagonalisation)
Soit V un espace vectoriel sur K de dimension n, $f : V \to V$ un endomorphisme $\lambda_1, \ldots \in K$ les valeurs propres distinctes, alors f est diagonalisable si et seulement si
- $p_f(x) = (-1)^n \prod_{i=1}^{r} (x - \lambda_i)^{g_i}$
- $\dim E_{\lambda_i} = g_i$ *pour tout* i

Preuve
Soit f diagonalisable et soit $B = \{v_1, \ldots\}$ une base composee de vecteurs propres. A_B est une matrice diagonale, alors $p_f(x) = \det(A_B - x\,\mathrm{Id}) = (-1)^n \prod(\lambda_i - x)^{g_i}$.
De plus $\dim(\ker(A_B - \lambda_i\,\mathrm{Id})) = g_i$

Soient m_i les multiplicites geometriques des valeurs propres.
car

$$\deg(p_f) = n$$

on a fini. □

Lecture 7: Cayley-Hamilton

Tue 16 Mar

3.1 Theoreme de Cayley-Hamilton

Theorème 23 (Evaluation d'une matrice dans un polynome)
Soit $p(x) = a_0 + \ldots + a_n x^n \in K[x]$ Pour $A \in K^{n\times n}$, on definit

$$p(A) = a_0\,\mathrm{Id} + \ldots + a_n A^n$$

Theorème 24 (Cayley-Hamilton)
Soit $A \in K^{n\times n}$ et $p(\lambda) \in K[\lambda]$ le polynome caracteristique de A, alors $p(A) = 0 \in K^{n\times n}$

Preuve
Supposons d'abord que $A \in K^{n\times n}$ est diagonalisable.
Alors $\exists\,\{v_1, \ldots\}$ une base composee de vecteurs propres de A.
Considerons

$$\begin{aligned} p(A)\cdot v_i &= a_0 v_i + a_1 A v_i + \ldots \\ &= a_0 v_i + a_1 \lambda_i v_i + \ldots \\ &= p(\lambda_i) v_i = 0 \end{aligned}$$

Supposons donc que A n'est pas diagonalisable.
Notons que

$$\mathrm{Id} = \frac{cof(A - \lambda\,\mathrm{Id})^T}{\det(A - \lambda\,\mathrm{Id})} \cdot (A - \lambda\,\mathrm{Id})$$

Alors

$$a_0 + a_1\lambda\,\mathrm{Id} + \ldots = cof(A - \lambda\,\mathrm{Id})^T \cdot (A - \lambda\,\mathrm{Id})$$

$$cof(A - \lambda\,\mathrm{Id})^T \cdot (A - \lambda\,\mathrm{Id}) = B_0 A + \sum_{i=1}^{n-1} \lambda^i (B_i A - B_{i-1}) - \lambda_n B_{n-1}$$

Ce qui implique

$$\begin{aligned} a_0 \operatorname{Id} &= B_0 A \\ a_i \operatorname{Id} = B_i A - B_{i-1} &\text{ pour } i \in \{1, \dots, n-1\} \\ a_n \operatorname{Id} &= -B_{n-1} \end{aligned}$$

On multiplie chacune de ces equations par A^i et on les additionne. On trouve alors

$$p(A) = 0 \qquad \square$$

Definition 18 (Polynome minimal)
Le polynome unitaire de degre minimal parmi ceux, qui annullent la matrice $A \in K^{n \times n}$ est appele le polynome minimal de A.

Preuve
Ce polynome est unique.
Supposons qu'il existe q, p des polynomes qui annullent A. Alors

$$p \not| q \text{ et } q \not| p$$

Donc

$$p = qq' + r$$

ou $r \neq 0, \deg r < \deg p$, donc

$$0 = p(A) = r(A) + q'(A)q(A) = r(A)$$

Donc p n'est pas de degre minimal $\lightning$. $\square$

Corollaire 25
Soit $A \in K^{n \times n}$

- *A^k est combinaison lineaire de $\operatorname{Id}, A, \dots, A^{n-1}$ pour tout $k \in \mathbb{N}$*
- *A inversible, alors A^{-1} s'ecrit comme combinaison lineaire de $\operatorname{Id}, A, \dots, A^{n-1}$*

Preuve

- *Pour $k \in 0, \dots, n-1$ clair.*
  Soit $k \geq n : x^k = q(x)p_A(x) + r(x)$, on evalue

  $$A^k = q(A)p_A(A) + r(A) = r(A)$$

  et r est de degre $n-1$.
-

  $$\det A \neq 0 \qquad \square$$

  Donc il suffit de reformuler $p(A) = 0$.

4 Formes Bilineaires

Definition 19 (Forme Bilineaire)

— *BL1* $\forall u \in V$,

$$\begin{aligned} f_u : V &\to K \\ v &\to \langle u, v \rangle \end{aligned}$$

est lineaire

— *BL2* $\forall u \in V$,

$$\begin{aligned} f_u : V &\to K \\ v &\to \langle v, u \rangle \end{aligned}$$

est lineaire

La forme $\langle . \rangle$ est dite symmetrique si pour tout $u, v \in V : \langle u, v \rangle = \langle v, u \rangle$.
La forme $\langle . \rangle$ est dite non degeneree a gauche (resp. a droite) si $\forall v \in V \ \langle v, w \rangle = 0 \Rightarrow w = 0$.
Soit V un espace vect de dimension n et $\{v_1, \dots, v_n\}$ une base.
$x, y \in V$ sont representes comme combinaison lineaire de $\{v_1, \dots\}$, soit $x = \sum x_i v_i$, et $y = \sum y_i v_i$, alors

$$\begin{aligned} \left\langle \sum x_i v_i, y \right\rangle &= \sum \langle x_i v_i, y \rangle \\ &= \sum x_i \langle v_i, y \rangle \\ &= \sum x_i \left\langle v_i, \sum y_j v_j \right\rangle \\ &= \sum x_i \sum y_j \langle v_i, v_j \rangle \\ &= (x_1, \dots, x_n) \begin{pmatrix} \langle v_1, v_1 \rangle & \dots & \langle v_1, v_n \rangle \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ \langle v_n, v_1 \rangle & \dots & \langle v_n, v_n \rangle \end{pmatrix} (y_1, \dots, y_n)^T \end{aligned}$$

Proposition 26

Soit V un espace vectoriel sur K de dimension finie et $B = \{b_1, \dots, b_n\}$ une base de V.
Soit $f : V \times V \to K$ une forme bilineaire.
Les conditions suivantes sont equivalentes

— $rg(A_B^f) = n$
— *f est non degeneree a gauche*
— *f est non degeneree a droite*

Preuve

On demontre que 1 est equivalent a 2.
Il faut montrer que $\exists u \in V$ *tel que* $f(v,u) \neq 0$*, or*

$$f(v,u) = [v]_B^T \cdot A_B^f \cdot [u]_B$$

mais $rgA_B^f = n \Rightarrow [v]_B^T \cdot A_B^f \neq 0^T$*.*
Soit $i \in \{1,\dots,n\}$ *tel que la i-eme composante de* $([v]_B^T \cdot A_B^f)_i \neq 0$*, alors pour* $u = b_i$ *on a fini.*
Supposons maintenant que $rgA_B^f < n$*, alors* $\exists x \in K^n \backslash \{0\}$ *tel que* $x^T \cdot A_B^f = 0$
donc les lignes de A sont lineairements independantes. □

4.1 Orthogonalite

Soit $\langle . \rangle$ une forme bilineaire symetrique.

Definition 20 (Orthogonalite)
Deux elements u, v *sont orthogonaux si*

$$\langle u, v \rangle = 0$$

Definition 21 (Complement orthogonal)
Soit $E \subseteq V$*, alors*

$$E^\perp = \{u \in V : u \perp e \forall e \in E\}$$

Proposition 27
Soit $E \subseteq V$*, alors* $E^\perp$ *est un sous-espace de* V*.*

Lemme 28
Soit K *un corps de characteristique differente de 2.*
Si $\langle u, u \rangle = 0$ *pour tout* $u \in V$*, alors* $\langle u, v \rangle = 0 \forall u, v \in V$

Preuve

Soient $u, v \in V$ *:*

$$2\langle u, v \rangle = \langle u+v, u+v \rangle - \langle u, u \rangle - \langle v, v \rangle$$ □

et donc $\langle u, v \rangle = 0$*.*

Lecture 9: Formes bilineaires

Tue 23 Mar

Definition 22 (Matrices Congruentes)
Deux matrices $A, B \in K^{n \times n}$ *sont congruentes s'il existe une matrice inversible* $P \in K^{n \times n}$ *inversible tel que*

$$P^T \cdot A \cdot P = B$$

4.2 Orthogonalite

On supposera que $\langle . \rangle$ est une forme bilineaire symmetrique.

Definition 23 (Base orthogonale)
Soit $\{v_1, \ldots, v_n\}$ *une base de* V. B *est une base orthogonale si* $\langle v_i, v_j \rangle = 0$ $\forall i \neq j$.

Lemme 29
Soit V *de* $\dim V = n$ *et* $B = \{v_1, \ldots, v_n\}$ *une base de* V. B *est orthogonale si et seulement si la matrice* $A_B^{\langle . \rangle}$ *est une matrice diagonale.*

Theorème 30
Soit $char(K) \neq 2$ *et* $\dim V = n < \infty$.
Alors V *possede une base orthogonale.*

Preuve
Dans le cas $n = 1$, *le theoreme est trivial.*
Si $n > 1$, *alors on distingue deux cas.*
Si $\langle u, u \rangle = 0$, *la base est trivialement orthogonale.*
Sinon, soit $u \in V$ *tel que* $\langle u, u \rangle \neq 0$.
On complete avec $v_2, \ldots, v_n \in V$ *tel que* $\{u, v_2, \ldots\}$ *est une base de* V.

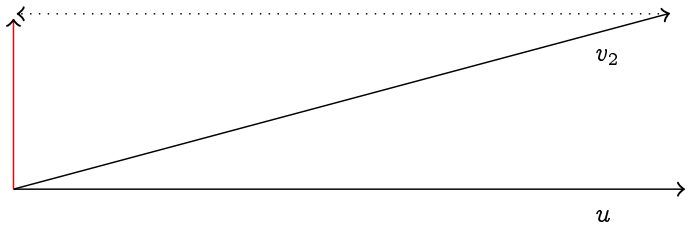

FIGURE 1 – gramschmidt

On construit une nouvelle base definie par

$$\{u, v_2 - \beta_2 u, \ldots, v_n - \beta_n u\} := \{u, v_2', \ldots\}$$

Avec $\beta_i = \frac{\langle \overrightarrow{v_i}, u \rangle}{\langle u, u \rangle}$

On remarque que $u \perp v_i'$ et donc $u \perp span\{v_2', \ldots\}$.
Par hypothese de recurrence, on voit que qu'on peut repeter ce procede pour $\{v_2', \ldots, v_n'\}$

4.3 Matrices congruentes

On dit que $A \simeq B$ s'il existe $P \in K^{n \times n}$ inversible tel que

$$P^T A P = B$$

Etre congruent est une relation d'equivalence.

Lemme 31
Soit $B = \{v_1, \ldots, v_n\}$ une base de V. V possede une base orthogonale si et seulement si $\exists D$ une matrice diagonale $\in K^{n \times n}$ tel que $A_B^{\langle \cdot \rangle} \simeq D$

Algorithme pour trouver une matrice diagonale congruente a $A \in K^{n \times n}$ symmetrique

L'algorithme prend n iterations.
Apres la $i-1$ ieme iteration A est transformee en

$$\begin{pmatrix} c_1 & . & . \\ . & c_1 & . \\ . & . & M \end{pmatrix}$$

Ou M est une matrice quelconque.
S'il existe un index $j \geq i$ tel que $b_{jj} \neq 0$, on echange la colonne i et la colonne j et la ligne i et la ligne j.
Si $b_{ij} = 0 \ \forall j \geq i$, on procede a la $i+1$-ieme iteration.
Pour chaque $j \in \{i+1, \ldots, n\}$ on additionne $. \frac{-b_{ij}}{b_{ii}}$